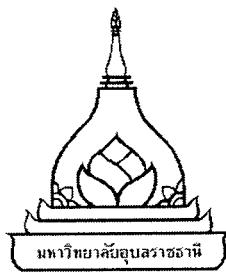


การประยุกต์ใช้ไวรี VLSN สำหรับแก้ปัญหาการหารสถานที่ตั้งคลังสินค้า<sup>๑</sup>  
 helyayແທ່ງແລະກາຮັດເສັ້ນທາງຂນສ່ງ

ศุคนธ์พิพิตร สินวิวัฒนกุล

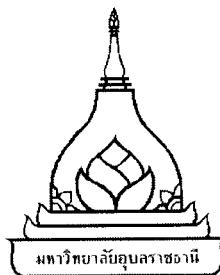
วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาปรัชญาดุษฎีบัณฑิต  
สาขาวิชาศิวกรรมอุตสาหการ คณะศิวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี  
ปีการศึกษา 2558  
ลิขสิทธิ์เป็นของมหาวิทยาลัยอุบลราชธานี



AN APPLICATION OF VLSN FOR SOLVING MULTI-DEPOT LOCATION  
ROUTING PROBLEMS

SUKONTIP SINWIWATTHANAKUL

A THESIS SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF THE REQUIREMENTS FOR  
THE DEGREE OF DOCTOR OF PHILOSOPHY  
MAJOR IN INDUSTRIAL ENGINEERING  
FACULTY OF ENGINEERING  
UBON RATCHATHANI UNIVERSITY  
ACADEMIC YEAR 2015  
COPYRIGHT OF UBON RATCHATHANI UNIVERSITY



ใบรับรองวิทยานิพนธ์  
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี  
ปริญญาปรัชญาดุษฎีบัณฑิต  
สาขาวิชาศึกกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์

เรื่อง การประยุกต์ใช้เว็บ VLSN สำหรับแก้ปัญหาการหาสถานที่ตั้งคลังสินค้าหลายแห่งและการจัดเส้นทางการขนส่ง

ผู้วิจัย นางสุคนธิพิพิพัฒนกุล

คณะกรรมการสอบ

ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ธาราชุดา พันธ์นิกุล

ประธานกรรมการ

ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชawan

กรรมการ

ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.คณิศร ภูนิคุณ

กรรมการ

ดร.ธราธร พชรชุติกุล

กรรมการ

อาจารย์ที่ปรึกษา

.....

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชawan)

(รองศาสตราจารย์ ดร.กฤตเชษฐ์ เพียรทอง)

คณะคณศวกรรมศาสตร์

(รองศาสตราจารย์ ดร.อริยาภรณ์ พงษ์รัตน์)

รองอธิการบดีฝ่ายวิชาการ

ลิขสิทธิ์เป็นของมหาวิทยาลัยอุบลราชธานี

ปีการศึกษา 2558

## กิตติกรรมประกาศ

งานวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ต้องขอรับขอบขอนพระคุณผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชาว์ อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์เป็นอย่างสูง ผู้ซึ่งกรุณาให้ความรู้ คำแนะนำ ให้คำปรึกษาด้วยความเอใจ ใส่เป็นอย่างดีตลอดมา งานวิทยานิพนธ์ฉบับนี้จะไม่สำเร็จลุล่วงไปได้ถ้าหากไม่ได้รับความช่วยเหลือจาก ท่าน นอกจากนี้ท่านยังให้คำแนะนำในการเขียนรายงานการวิจัยเพื่อนำออกไปเผยแพร่ในงานวารสารทาง วิชาการ การสร้างและการใช้วิธีการอิหริสติกส์ในการแก้ปัญหา และขอขอบพระคุณอาจารย์ภาควิชา วิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานีทุกท่านที่ได้ให้ความรู้ และ คำแนะนำ ขอขอบพระคุณท่านคณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ทุกท่านที่สละเวลาอันมีค่าของท่านมา เป็นคณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ และกรุณายกเว้นสอบวิทยานิพนธ์และพร้อมให้คำแนะนำ ขอขอบพระคุณผู้ประกอบกิจการโรงงานผลิตแบงมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ และผู้ ประกอบกิจการลานมันทุกๆท่าน ข้าราชการและเจ้าหน้าที่จากกระทรวงอุตสาหกรรม กระทรวงพาณิชย์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์ กระทรวงคมนาคม ที่ให้ข้อมูลในการทำวิจัยในครั้งนี้อย่างดียิ่ง

ผู้วิจัยขอรับขอบขอนพระคุณ คุณพ่อสามารถ-คุณแม่พิกุล สุ渥พงษ์ ตลอดจนทุกคนในครอบครัว ที่ให้ กำลังใจแก่ผู้วิจัยเสมอมาจนสำเร็จการศึกษา รวมถึงผู้บังคับบัญชา เพื่อนร่วมงานจากกระทรวง อุตสาหกรรม ที่ให้โอกาสและเป็นกำลังใจตลอดมา และนอกจากนี้ขอขอบคุณ ดร.จริยาภรณ์ อุ่นวงศ์ ดร.นัทธพงศ์ นันทสำเริง ดร.จรวยพร แสนทวีสุ ดร.กนกวรรณ สุภักดี อาจารย์กีม พรประเสริฐ อาจารย์เกียรติศักดิ์ พระเนต คุณศิลป์ อุบลແย়েম คุณอารยา พิลาภ คุณศรावุฒิ สาคร บุคคลที่เกี่ยวข้อง อีกหลายท่านซึ่งไม่อาจล่าวนามของท่านในที่นี้ได้ ผู้วิจัยขอขอบพระคุณท่านทั้งหลายไว้ ณ โอกาสหนึ่งด้วย

สุคนธ์พิพย์ สินวิฒนกุล

ผู้วิจัย

## บทคัดย่อ

เรื่อง : การประยุกต์ใช้วิธี VLSN สำหรับแก้ปัญหาการหาสถานที่ตั้งคลังสินค้าหดเหลวแห่ง และการจัดเส้นทางการขนส่ง

ผู้วิจัย : สุคนธ์พิพิช สินวัฒนกุล

ชื่อปริญญา : ปรัชญาดุษฎีบัณฑิต

สาขาวิชา : วิศวกรรมอุตสาหการ

อาจารย์ที่ปรึกษา : ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชawan

คำสำคัญ : ปัญหาการหาสถานที่ตั้งคลังสินค้าหดเหลวแห่ง และการจัดเส้นทางการขนส่ง อิวาริสติก กระบวนการค้นหาคำตอบด้วยวิธีการสุ่มเชิง lokale การค้นหาคำตอบในพื้นที่ กว้างมาก วิธีการค้นหาคำตอบเฉพาะที่แบบวนซ้ำ

งานวิจัยนี้นำเสนอวิธีการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงแบ่งมันสำปะหลังจำนวน 2 โรงงาน และการจัดเส้นทางการขนส่งของลานมัน 261 ลานมันในภาคตะวันออกเฉียงเหนือเพื่อหาค่าจ่ายในการดำเนินการน้อยที่สุด โดยรถบรรทุกแต่ละคันสามารถบรรทุกมันสำปะหลังได้สูงสุด 30 ตัน แต่ละลานมันสำปะหลังสามารถขายมันสำปะหลังให้กับโรงแบ่งมันสำปะหลังพร้อมกันทั้งสองโรงแบ่งได้ จนกว่าสินค้าจะหมด และโรงงานแบ่งมันสำปะหลังแต่ละโรงจะต้องได้วัตถุดิบมันสำปะหลังครบจำนวน 1,200 ตันต่อวัน

ผู้วิจัยนำเสนอวิธี อิวาริสติก เพื่อแก้ปัญหาโดยใช้เทคนิควิธีสุ่มแบบ lokale (Greedy Randomized Adaptive Search Procedure; GRASP) เพื่อจัดตั้งโรงผลิตแบ่งมันสำปะหลังจาก บัญชีรายชื่อที่สร้างขึ้นด้วยวิธี Nearest Insertion จากนั้นทำการหาคำตอบเริ่มต้นและปรับปรุง คำตอบด้วยวิธี Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN) เพื่อให้ได้เส้นทางขนส่งที่มีค่าใช้จ่ายน้อยที่สุด ร่วมกับวิธีการหาคำตอบแบบวนซ้ำเพื่อเพิ่มพื้นที่ในการค้นหาคำตอบ ผู้วิจัยได้ออกแบบการทดลองโดยการปรับพารามิเตอร์ 3 ตัว คือ จำนวนรอบในการวนซ้ำ ร้อยละเพื่อสร้างบัญชีรายชื่อและเปอร์เซ็นต์ในการรับกวนคำตอบ

ผลการทดลองพบว่า จำนวนรอบในการวนซ้ำมีผลต่อการค้นหาคำตอบที่ดีที่สุด เมื่อเพิ่มจำนวนรอบในการค้นหาคำตอบโอกาสในการพบคำตอบที่ดีขึ้นจะเพิ่มขึ้นโดยลำดับ ด้านร้อยละเพื่อสร้างบัญชีรายชื่อนั้นมีผลต่อคำตอบที่ดีเมื่อค่าร้อยละมีค่าต่ำ ส่วนการรับกวนคำตอบนั้นไม่มีผลต่อคำตอบที่ดีที่สุดในภาพรวม

เมื่อกำหนดจำนวนรอบในการค้นหาคำตอบเป็น 100 รอบ และร้อยละ เพื่อสร้างบัญชีรายชื่อเป็น 20 โดยไม่มีการวนรอบซ้ำ จะได้คำตอบที่ดีที่สุด ซึ่งพบว่า ลานมันที่ 11( ต.บ้างมาม อ.เดชอุดม จ.อุบลราชธานี ) และที่ ลานมันที่ 22( ต.คอนสาย อ.ตระการพีชพล จ.อุบลราชธานี ) ถูกเลือกให้เป็น

ตำแหน่งที่ตั้งของโรงแบ่งมันสำปะหลัง มีค่าใช้จ่ายในการดำเนินการน้อยที่สุดที่ 167,365.28 บาทต่อวัน

เพื่อที่จะวัดประสิทธิภาพของวิธีชีวิสติกที่นำเสนอ ผู้วิจัยได้ทดสอบปัญหา MDVRP จาก OR-Library 33 ปัญหา และเปรียบเทียบคำตอบที่ได้จากชีวิสติกกับคำตอบที่ดีที่สุดที่ทราบค่าผลลัพธ์ที่ได้แสดงให้เห็นว่า วิธีชีวิสติกมีประสิทธิภาพในการแก้ปัญหา MDVRP สามารถหาคำตอบที่ดีที่สุดใหม่ได้ 1 ปัญหา และหากคำตอบได้เท่ากับคำตอบที่ดีที่สุดที่ทราบค่าอีก 21 ปัญหา โดยมีค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อน 0.18 เปอร์เซ็นต์

## Abstract

TITLE : AN APPLICATION OF VLSN FOR SOLVING MULTI-DEPOT  
LOCATION ROUTING PROBLEMS

AUTHOR : SUKONTIP SINWIWATTHANAKUL

DEGREE : DOCTOR OF PHILOSOPHY

MAJOR : INDUSTRIAL ENGINEERING

ADVISOR : ASST. PROF. SOMBAT SINDHUCHAO, Ph.D.

KEYWORDS : MULTI-DEPOT LOCATION ROUTING PROBLEM / HEURISTIC /  
GREEDY RANDOMIZED ADAPTIVE SEARCH PROCEDURE / VERY LARGE  
SCALE NEIGHBORHOOD SEARCH / ITERATED LOCAL SEARCH

The objectives of this research are to propose the algorithms for solving the problem of selecting location of two tapioca starch factories and constructing the vehicle routes among 261 tapioca drying beds across North-Eastern Thailand to minimize operation costs. The maximum capacity of each truck is 30 tons. Each tapioca drying bed is able to distribute tapioca to both starch factories simultaneously until supply is exhausted, and each tapioca starch factory requires 1,200 tons of raw materials a day. A heuristic algorithm is employed to solve the problems posed by this situation. The Greedy Randomized Adaptive Search Procedure (GRASP) is applied to select the location of the tapioca starch factories from a list created by the Nearest Insertion method. The initial routes are organized and improved by the implementation of the Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN) to achieve the lowest cost, and the iterated local search is also incorporated to increase the area of neighborhood search. The author designs an experiment by adjusting three parameters: number of iteration, percent for creating a restricted candidate list and percent for perturbation. The results indicate that an increase in the number of iteration causes a higher probability of finding a good solution. The small percentage for creating a restricted candidate list provides the good solution while the percent of perturbation does not affect the optimal solution. When setting

the number of iteration to 100 and the percent for creating the restricted candidate list to 20% without perturbation of the solution, the best solution is obtained. It is found that the 11<sup>th</sup> tapioca drying bed (Bua Ngam Subdistrict, Dech Udom District, Ubon Ratchathani Province), and the 22<sup>nd</sup> tapioca drying bed (Khon Sai Subdistrict, Trakan Phuetphon district, Ubon Ratchathani Province) are selected as the locations of two tapioca starch factories with minimum operation costs of 167,365.28 Bath per day. To measure the performance of the proposed heuristic, 33 problems of MDVRP from OR-Library are tested and the solutions obtained from the proposed heuristic are compared to the best known solutions. The results show that the heuristic is efficient in solving MDVRP. It can find a new best known solution and 21 current best known solutions with an overall average percent error of 0.18 percents.

## สารบัญ

	หน้า
<b>กิตติกรรมประกาศ</b>	ก
<b>บทคัดย่อภาษาไทย</b>	ข
<b>บทคัดย่อภาษาอังกฤษ</b>	ง
<b>สารบัญ</b>	ฉ
<b>สารบัญตาราง</b>	ช
<b>สารบัญภาพ</b>	ภ
<b>1 บทนำ</b>	
1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	5
1.3 สมมุติฐานงานวิจัย	5
1.4 ขอบเขตของการวิจัย	5
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย	5
1.6 แผนการดำเนินการวิจัย	6
<b>2 ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง</b>	
2.1 แนวคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงาน	8
2.2 แนวคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งสำหรับยานพาหนะ	13
2.3 ปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับพาหนะขนส่ง กรณีที่ศูนย์กระจายสินค้ากลาง มีมากกว่าหนึ่งแห่ง (The Multi-Depot Vehicle Routing Problems: MDVRP)	20
2.4 วิธีอิหริสติก และเมตาอิหริสติก (Heuristic and Metaheuristic Method)	23
2.5 Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN)	26
<b>3 ขั้นตอนดำเนินการวิจัย</b>	
3.1 ศึกษารูปแบบปัญหา ทบทวนงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	31
3.2 กำหนดกรอบการวิจัย	31
3.3 ข้อมูลสำคัญของกรณีศึกษา	33
3.4 การรวบรวมข้อมูล	35
3.5 สร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์จัดเส้นทาง	38
3.6 การพัฒนาวิธีอิหริสติกส์เพื่อหาสถานที่จัดตั้งโรงแบ่งมันสำปะหลัง 2 โรง พร้อมจัดเส้นทาง	40
3.7 การทดสอบอิหริสติก กับปัญหา OR-Library	59

## สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
3.8 การปรับปรุงแก้ไข	60
3.9 สรุปผลและจัดทำรูปเล่ม	60
3.10 บทสรุป	60
<b>4 ผลการวิจัย</b>	
4.1 ผลการทดลอง การทดสอบประสิทธิภาพของไฮบริดิกส์	61
4.2 สรุปผลการทดลอง การทดสอบประสิทธิภาพของไฮบริดิกส์	77
4.3 สรุปผลการทดลอง การทดสอบไฮบริดิก กับปัญหา OR-Library	95
<b>5 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ</b>	
5.1 สรุปผลการวิจัย	97
5.2 ข้อเสนอแนะและแนวทางการวิจัยในอนาคต	98
<b>เอกสารอ้างอิง</b>	<b>99</b>
<b>ภาคผนวก</b>	
ก ข้อมูลเพื่อประกอบการแก้ปัญหา ของกรณีศึกษา	111
ข คำตอบที่ดีที่สุดที่ได้จากการทดลอง	122
ค ผลลัพธ์ที่ดีที่สุดจากไฮบริดิกที่พัฒนาขึ้นร่วมกับขั้นตอนการปรุงคุณภาพ	131
ผลเฉลย	
ง ตัวอย่างการคำนวณหาระยะทางรวมจากผลเฉลยที่ดีที่สุด	187
<b>ประวัติผู้วิจัย</b>	<b>205</b>

## สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
1.1 เนื้อที่การเพาะปลูกเนื้อที่ การผลิตมันสำปะหลังไทยปี 2554/2555-2555/2556 (สมาคมแป้งมันสำปะหลังไทย 2556)	1
1.2 แผนการดำเนินการวิจัย	6
2.1 ตารางปัญหา FLP	9
2.2 ลักษณะของปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับยานพาหนะ	14
3.1 กำลังการผลิตมันสำปะหลังต่อวัน	33
3.2 ระยะทางระหว่างสถานที่ (กิโลเมตร)	34
3.3 ข้อมูลเกี่ยวกับค่าใช้จ่ายในการขนส่ง	34
3.4 ต้นทุนตลอดอายุการใช้งานของโรงงานแป้งมันสำปะหลัง 1 โรงงานพิจารณา 30 ปี (Fix cost)	35
3.5 จำนวนโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	35
3.6 จำนวนโรงงานสถานที่ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	37
3.7 ค่าลำดับโรงแป้งมันสำปะหลังและสถานที่ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	44
3.8 ตารางปัญชีรายชื่อที่ได้จากการวิธีการ GRASP และเรียงลำดับจากรายจ่ายที่น้อยไปมาก	46
3.9 ตัวอย่างค่าลำดับ โรงแป้งและสถานที่ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	48
3.10 ตัวอย่างตารางเส้นทางเริ่มต้นจากค่าลำดับโรงแป้งที่ถูกเลือกจากการสุ่ม	49
3.11 ตัวอย่างโนندเมืองที่สร้างขึ้นจากการสร้างคำตอบเริ่มต้นเปรียบเทียบกับ โนนดริง	52
3.12 ตัวอย่างตารางค่า arc cost ที่ได้จากการคำนวณ	56
3.13 ลักษณะของปัญหามาตรฐานของ MDVRP(CGW-Cha., et al.(1993); RLB-Renaud., et al.(1996); CGL-Cordeau., et al.(1997))	59
4.1 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แป้ง โดยการทดลองที่โรงแป้ง จำนวน 261 โรง โดยหาร้านมันจำนวน 2 โรง เบอร์เข็นต์ในการทำ GRASP 10%	63
4.2 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แป้ง โดยการทดลองที่โรงแป้ง จำนวน 261 โรง โดยหาร้านมันจำนวน 2 โรง เบอร์เข็นต์ในการทำ GRASP 20%	64
4.3 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แป้ง โดยการทดลองที่โรงแป้ง จำนวน 261 โรง โดยหาร้านมันจำนวน 2 โรง เบอร์เข็นต์ในการทำ GRASP 30%	65

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่	หน้า
4.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง <sup>65</sup> เปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 40%	65
4.5 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง <sup>66</sup> เปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 50%	66
4.6 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง <sup>67</sup> เปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 60%	67
4.7 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง <sup>68</sup> เปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 70%	68
4.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรง แบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง <sup>69</sup> เปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 80%	69
4.9 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 10% โดยการ ทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง เปอร์เซ็นต์ใน การทำ GRASP 10%	70
4.10 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 20% โดยการ ทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง เปอร์เซ็นต์ใน การทำ GRASP 10%	71
4.11 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 30% โดยการ ทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง เปอร์เซ็นต์ใน การทำ GRASP 10%	72
4.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 40% โดยการ ทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง เปอร์เซ็นต์ใน การทำ GRASP 10%	73
4.13 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 50% โดยการ ทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหalaan มีจำนวน 2 โรง เปอร์เซ็นต์ใน การทำ GRASP 10%	74

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่	หน้า
4.14 ตารางการเดินทางและระยะทางที่ดีที่สุด โรงแบ่งที่ 1	75
4.15 ตารางการเดินทางและระยะทางที่ดีที่สุด โรงแบ่งที่ 2	76
4.16 ตารางคำนวณ ค่าใช้จ่ายรวมของโรงแบ่ง	78
4.17 เปรียบเทียบผลคำตอบที่ดีที่สุดของอิวาริสติกกับปัญหาตรรูป Operation-Research Library (OR- Library) จำนวน 33 ตัวอย่าง ของ Beasley., (2006) เปรียบเทียบกับคำตอบที่ทราบ และสุพรรณ	95

## สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
1.1 พื้นที่เก็บเกี่ยว ผลผลิตต่อไร่ ผลผลิตรวม	1
1.2 พื้นที่การเพาะปลูก	2
1.3 ร้อยละการส่งออก	3
1.4 ปริมาณการส่งออกแบ่งมันสำปะหลัง	3
1.5 ประเภทเกษตรของผลิตภัณฑ์ที่ได้จากมันสำปะหลัง	4
2.1 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Shorten Path	16
2.2 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Traveling Salesman	17
2.3 แสดงหลังการจัดเส้นทางแบบ Vehicle Routing Problem	18
2.4 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Minimum Cost Flow	20
2.5 แสดงโครงสร้างของ VDNS คำตอบของปัญหาปัจจุบันอยู่ที่เครื่องหมาย $\times$ วิธี VDNS โดยส่วนใหญ่จะหาคำตอบใกล้คี่ยงแบบเชิงลึก (Variable-Dept)	27
2.6 แสดงอัลกอริทึมของ Lin-Kernigan (a) ทัวร์ขนาด 10 โหนด (b) Harmiltonian path (c) stem and cycle	27
2.7 แสดงวิธีการ cyclic exchange	28
2.8 กราฟของ Halin (a) ทัวร์ขนาด 10 โหนด (b) Hanlin extension	29
3.1 ลำดับขั้นตอนแผนการการดำเนินงานวิจัย	32
3.2 วิธีอิริสติก สำหรับแก้ปัญหาการจัดตั้งโรงแบ่งมันสำปะหลังจำนวน 2 โรง พร้อมจัดเส้นทางการขนส่ง	41
3.3 ขั้นตอนกระบวนการสร้างบัญชีรายชื่อ	42
3.4 รหัสเทียมของวิธี GRASP	46
3.5 รหัสเทียมของวิธี VLSN	49
3.6 รหัสเทียมของวิธีการ Iterated Local Search	50
3.7 การสร้างโหนดเสมือนจากโหนดที่ถูกเลือกเพื่อใช้ในการจัดเส้นทาง	51
3.8 ค่าคำตอบที่เป็นไปได้ในกรณีมีการย้ายจากโหนดรูปไปยังโหนดใดๆ	53
3.9 ค่าคำตอบที่เป็นไปได้ในกรณีมีการย้ายจากโหนด dummy ไปยังโหนดใดๆ	53
3.10 ค่าคำตอบที่เป็นไปได้ในกรณีมีการย้ายจากโหนด dummy ไปยังโหนดใดๆ	54
3.11 ภาพจำลองแสดงกลุ่มข้อมูลของโหนดต่างๆ เมื่อนำมาสร้างเป็นตาราง arc cost	55

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
3.12 รูปแบบของการแลกเปลี่ยนเส้นทางแบบ Cyclic Exchange และออกเป็น 2 กรณีคือ กรณีย้ายเส้นทางภายใน Depot เดียวกัน (a) และ (b) และกรณี ย้ายเส้นทางข้าม Depot (c)	57
3.13 แสดงรูปแบบของ neighbourhood โดยสมาชิกที่อยู่ในเส้นทาง วงกลมเล็ก แทนด้วยล้านมัน สามเหลี่ยมแทนด้วยรถบรรทุก สี่เหลี่ยมคือ dummy	57
3.14 พฤติกรรมการย้ายแบบ cyclic exchange รูปแบบต่าง ๆ ภายใน depot เดียวกัน (a) ย้ายภายในเส้นทางเดียวกัน (b) ย้ายข้ามเส้นทางโดยวิธีการ แทนที่ (replacement) (C) ย้ายข้ามเส้นทาง	58
3.15 พฤติกรรมการแลกเปลี่ยนเส้นทางกรณีย้ายข้าม Depot	58
4.1 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Single Run ที่ GRASP=10%	78
4.2 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Average Run ที่ GRASP=10%	79
4.3 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Single Run ที่ GRASP=20%	79
4.4 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Average Run ที่ GRASP=20%	80
4.5 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Single Run ที่ GRASP=30%	80
4.6 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Average Run ที่ GRASP=30%	81
4.7 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการ ทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=40%	81
4.8 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Average Run ที่ GRASP=40%	82
4.9 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Single Run ที่ GRASP=50%	83
4.10 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบ แบบ Best Average Run ที่ GRASP=50%	83

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
4.11 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=60%	84
4.12 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=60%	84
4.13 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=70%	85
4.14 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=70%	85
4.15 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=80%	86
4.16 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=80%	86
4.17 ความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ในสุ่มค่าตอบแบบ GRASP กับผลค่าตอบที่ได้สำหรับ Best Single Run	87
4.18 ความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ในสุ่มค่าตอบแบบ GRASP กับผลค่าตอบที่ได้สำหรับ Best Average Run	88
4.19 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบเมื่อรบกวนค่าตอบ 10% เทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Single Run	89
4.20 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบ เมื่อรบกวนค่าตอบ 10% เมื่อเทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	89
4.21 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบเมื่อรบกวนค่าตอบ 20% เทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Single Run	90
4.22 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบ เมื่อรบกวนค่าตอบ 20% เมื่อเทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	90
4.23 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบเมื่อรบกวนค่าตอบ 30% เทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Single Run	91
4.24 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบ เมื่อรบกวนค่าตอบ 30% เมื่อเทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	91
4.25 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาค่าตอบเมื่อรบกวนค่าตอบ 40% เทียบกับค่าตอบเดิม สำหรับ Best Single Run	92

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่		หน้า
4.26	ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกรุณคำตอบ 40% เมื่อเทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	92
4.27	ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อรับกรุณคำตอบ 50% เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run	93
4.28	ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกรุณคำตอบ 50% เมื่อเทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	93
4.29	ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกรุณคำตอบ สำหรับ Best Single Run	94
4.30	ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกรุณคำตอบ 50% เมื่อเทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run	94

## บทที่ 1 บทนำ

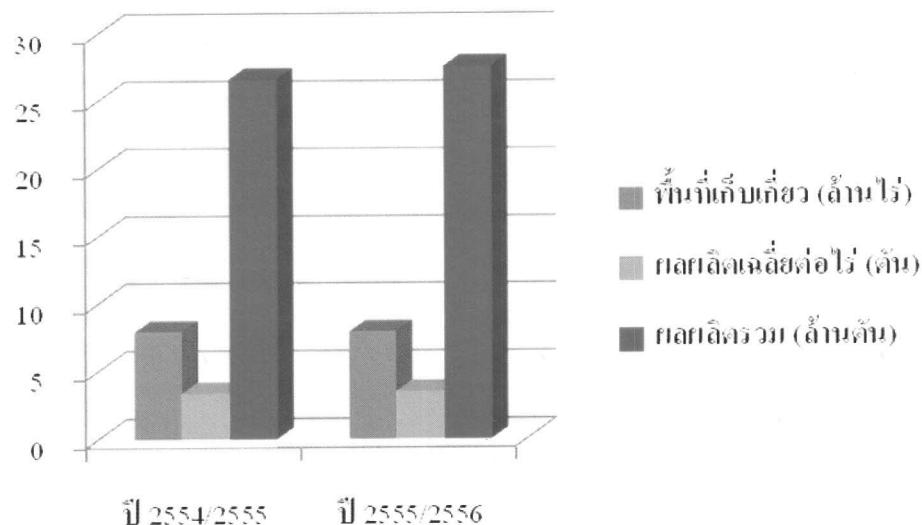
### 1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย

ประเทศไทยผลิตมันสำปะหลังมากเป็นอันดับ 1 ของโลก มูลค่าการส่งออกผลิตภัณฑ์มันสำปะหลัง ปี 2558 จะเพิ่มขึ้น เนื่องจากมันสำปะหลังเป็นพืชเศรษฐกิจที่สำคัญในการขับเคลื่อนเศรษฐกิจของไทย และในปี 2557 ส่งออกผลิตภัณฑ์มันสำปะหลัง ปริมาณรวม 11.19 ล้านตัน คิดเป็นมูลค่า 114,371 ล้านบาท

ตารางที่ 1.1 เนื้อที่การเพาะปลูกมันสำปะหลังไทยปี 2554/2555-2555/2556 (สมาคมแป้งมันสำปะหลังไทย 2556)

เขตพื้นที่	พื้นที่เก็บเกี่ยว (ไร่)			ผลผลิตเฉลี่ยต่อไร่ (ตัน)			ผลผลิตรวม (ตัน)		
	2554/2555	2555/2556	%(+/-)	2554/2555	2555/2556	%(+/-)	2554/2555	2555/2556	%(+/-)
ภาคเหนือ	1,537,741	1,549,938	0.79	3.445	3.558	3.28	5,298,175	5,514,211	4.08
ภาคตะวันออกเฉียงเหนือ	4,373,133	4,366,997	-0.14	3.314	3.444	3.92	14,493,229	15,039,948	3.77
ภาคกลาง	2,000,449	1,988,121	-0.62	3.404	3.517	3.32	6,809,686	6,993,083	2.69
รวมทั่วประเทศ	7,911,323	7,905,056	-0.08	3.362	3.485	3.66	26,601,090	27,547,242	3.56

จากตาราง 1.1 แสดงเนื้อที่การเพาะปลูกมันสำปะหลังไทยปี



ภาพที่ 1.1 พื้นที่เก็บเกี่ยว ผลผลิตต่อไร่ ผลผลิตรวม

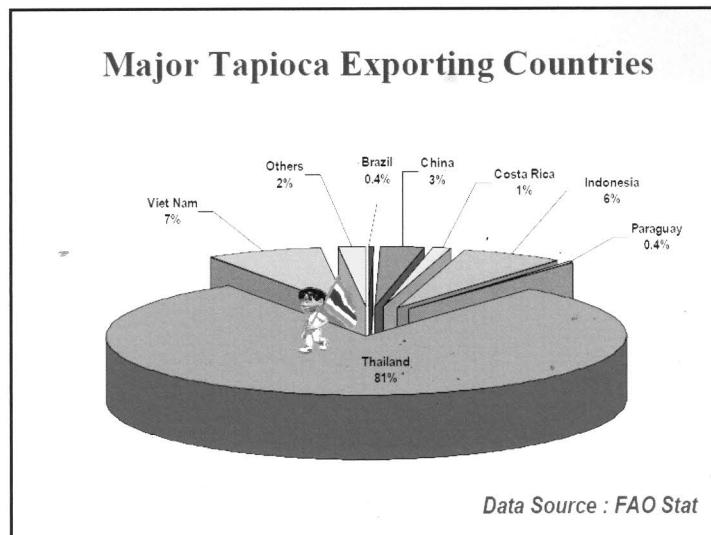


ภาพที่ 1.2 พื้นที่การเพาะปลูก (สมาคมแป้งมันสำปะหลัง, 2552)

มันสำปะหลัง (ชื่อวิทยาศาสตร์ : *Manihot esculenta* (L.) Crantz) เป็นพืชหัวขันิดหนึ่ง เป็นพืชอาหารที่สำคัญอันดับ 5 รองจากข้าวสาลี ข้าวโพด ข้าว และมันฝรั่ง ชื่อสามัญเรียกหลายชื่อ เช่น Cassava, Yuca, Mandioia, Manioc, Tapioca ชาวไทยเดิมเรียกว่า มันสำโรง มันไม้ ทางภาคตะวันออกเฉียงเหนือเรียกว่า มันตันเตี้ย ภาคใต้เรียkmันเทศ (แต่เรียkmันเทศว่า “มันหลา”) คำว่า “สำปะหลัง” ที่นิยมเรียกอาจมาจากคำว่า “ซาเปอ (Sampou)” ของชาติตะวันตก มันสำปะหลังมีแหล่งกำเนิดแถบที่ลุ่มเขตร้อน (Lowland tropics) มีหลักฐานแสดงว่าปลูกกันในโคลัมเบีย และเวเนซูเอลา มานานกว่า 3,000-7,000 ปีมาแล้ว มันสำปะหลังจะถูกนำมาปรุงรูป ในรูปแบบ แป้งมันสำปะหลัง และ มันสำปะหลังเส้น เพื่อเป็นวัตถุดิบส่งโรงงานต่อไป

แป้งมันสำปะหลัง เป็นแป้งที่ได้จากมันสำปะหลัง ลักษณะของแป้งมีสีขาว เนื้อเนียน ลื่นเป็นมันเมื่อทำให้สุกด้วยการกรุนกับน้ำไฟอ่อนปานกลาง แป้งจะละลายง่าย สุกง่าย แป้งเนี้ยวยวดี ภาชนะ หนีดขันขึ้นเรื่อยๆ ไม่มีการรวมตัวเป็นก้อน เหนียวเป็นไน ติดกันหมด เนื้อแป้งใสเป็นเจ้า พอยืนแล้วจะติดกันเป็นก้อนเหนียว ติดภาชนะ ใช้ทำลอดช่องสิงคโปร์ ครองแครงแก้ว เป็นต้น

ประเทศไทยมีพื้นที่เพาะปลูกมันสำปะหลังตั้งภาพที่ 1.2 และส่งออกผลิตภัณฑ์มันสำปะหลังเป็นอันดับ 1 ของโลก ส่งออกไปยังประเทศต่าง ๆ มากกว่า 100 ประเทศทั่วโลก ครองส่วนแบ่งตลาดมากกว่า 80% ของทั่วโลก คิดเป็นมูลค่ารวมประมาณ 6-7 หมื่นล้านบาท/ปี



ภาพที่ 1.3 ร้อยละการส่งออก (สมาคมแป้งมันสำปะหลัง, 2552)

แสดงให้เห็นถึงร้อยละการส่งออกผลิตภัณฑ์มันสำปะหลังของประเทศไทยว่าเป็นอันดับ 1 ของโลกในการส่งออก

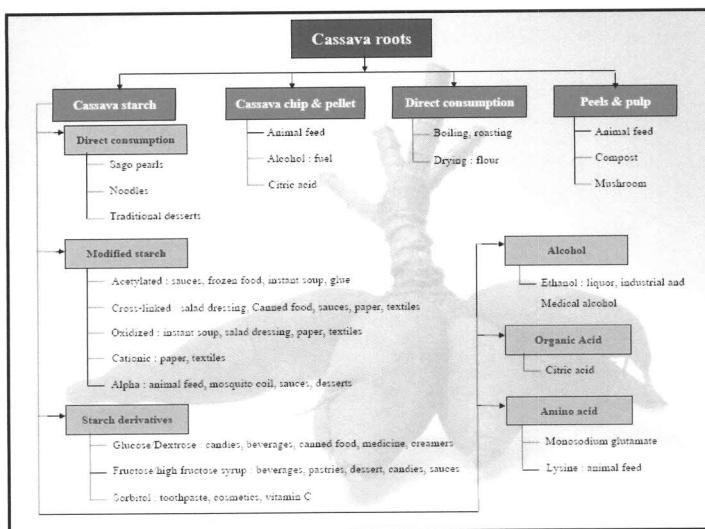
ปี	Native Starch		Modified Starch		Sago Pearls		Total	
	ปริมาณ	มูลค่า	ปริมาณ	มูลค่า	ปริมาณ	มูลค่า	ปริมาณ	มูลค่า
2544	0.863	6,305	0.422	7,439	0.017	184	1.303	13,927
2545	0.849	6,442	0.458	7,828	0.021	216	1.329	14,481
2546	1.084	7,439	0.525	8,776	0.02	227	1.630	16,442
2547	1.113	8,196	0.653	10,490	0.024	279	1.790	18,966
2548	1.011	9,386	0.592	10,703	0.023	293	1.626	20,382
2549	1.671	13,655	0.638	11,108	0.025	301	2,334	25,064
2550	1.472	13,971	0.729	12,832	0.02	266	2,221	27,069
2551	1.272	15,000	0.715	14,795	0.021	369	2,008	30,164

Source : The Customs Department

หมาย : ล้านดอลลาร์ ส้านบาท

ภาพที่ 1.4 ปริมาณการส่งออกแป้งมันสำปะหลัง (สมาคมแป้งมันสำปะหลัง, 2552)

จากภาพที่ 1.4 คือ ตารางแสดงปริมาณการส่งออกแป้งมันสำปะหลัง และแป้งมันสำปะหลังยังสามารถเปลี่ยนไปเป็นอุตสาหกรรมต่อเนื่องหลากหลาย เช่น อาหาร กระดาษ สิ่งทอ สารความหวาน ยา อาหารสัตว์ และพลังงาน



ภาพที่ 1.5 ประเภทของผลิตภัณฑ์ที่ได้จากมันสำปะหลัง (สมาคมแป้งมันสำปะหลัง, 2552)

ในปัจจุบัน ประเทศไทยมีโรงงานแป้งมันสำปะหลัง 73 โรงงาน มีกำลังการผลิตรวม ประมาณ 20,000 ตัน/วัน ใช้มันสำปะหลังสด ประมาณ 12-15 ล้านตัน/ปี ประเทศไทยใช้แป้งมันสำปะหลังภายในประเทศ ประมาณ 1.2 ล้านตัน/ปี และส่งออกประมาณ 2-2.3 ล้านตัน/ปี

จากการที่ 1.5 ข้อมูลเบื้องต้น ทั้งด้านพื้นที่การเพาะปลูก ปริมาณเกษตรกร ความต้องการของผู้บริโภค ประเทศไทยยังสามารถเพิ่มจำนวนโรงงานอุตสาหกรรมผลิตแป้งมันสำปะหลังได้อีก ทั้งนี้ อาจต้องอาศัยปัจจัย ต่าง ๆ มากมาย เช่น แหล่งวัตถุคุณภาพวัตถุคุณ การขนส่ง หรือแม้กระทั่ง ทำเลที่ตั้งโรงงาน ซึ่งล้วนแล้วแต่เป็นปัจจัยสำคัญ

ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือคือ พื้นที่ที่มีการปลูกมันสำปะหลังมากที่สุดในประเทศไทย โดยในปี พ.ศ. 2557 มีพื้นที่เพาะปลูก 4,926,913 ไร่ ผลผลิต 14,850,800 ตัน (สำนักงานเศรษฐกิจการเกษตร, 2557) โดยมีสถานที่ตั้ง 261 สถานที่ เป็นจุดรับซื้อผลผลิตจากเกษตรกรและรวบรวมผลผลิตเพื่อจะจัดส่งให้กับโรงงานแป้งมันสำปะหลังในพื้นที่ภาคตะวันออกเฉียงเหนือ แต่หากเมื่อพิจารณาถึงจำนวนของโรงงานแป้งมันสำปะหลังที่มีในภาคตะวันออกเฉียงเหนือเมื่อเทียบกับผลผลิตที่ได้นั้นยังคงมีไม่เพียงพอสำหรับรองรับปริมาณผลผลิต ด้วยเหตุนี้จึงมีความจำเป็นที่จะต้องมีโรงงานแป้งมันสำปะหลังเพิ่มขึ้น ซึ่งในการตั้งโรงงานแป้งมันสำปะหลังมีความจำเป็นที่จะต้องมีในเรื่องตำแหน่งที่เหมาะสมและการจัดเส้นทางการขนส่งระหว่างสถานที่ต่างๆ ที่ต้องมีในต้องมีประสิทธิภาพ ต้นทุนทางด้านโลจิสติกส์ต้องต่ำที่สุด ในการพิจารณาตำแหน่งที่ตั้งที่เหมาะสมและ การจัดเส้นทางการขนส่งของโรงงานแป้งมันสำปะหลังเป็นปัญหาที่มีความยาก (NP-Hard) คือ ลักษณะของปัญหาเดียวกันที่ใช้ระยะเวลานานในการหาคำตอบ ซึ่ง ในแนวทางในการหาคำตอบของปัญหาจำเป็นจะต้องใช้วัลกออลิทึมเพื่อใช้ในการแก้ไขปัญหา

ดังนั้นงานวิจัยนี้จึงจะศึกษาเกี่ยวกับอุตสาหกรรมแป้งมันสำปะหลัง ซึ่งเกี่ยวข้องตั้งแต่เรื่อง วัตถุคุณภาพไปจนถึงการขนส่งแป้งมันที่ผลิตและการออกแบบชิวาริสติกอัลกอริทึมเพื่อแก้ปัญหาสถานที่ตั้ง โรงงานแป้งมันสำปะหลังแบบหลายแห่งและการจัดเส้นทางการขนส่ง (Multi Depot Vehicle Routing Problem: MDVRP) สินค้าสำหรับอุตสาหกรรมการผลิตแป้งมันสำปะหลังในภาค

ตัววันออกเฉียงหนึ่ง เพื่อให้ต้นทุนรวมด้านต่าง ๆ มีค่าต่ำสุดหรือเหมาะสมที่สุดและเป็นไปตามข้อจำกัดต่าง ๆ

### 1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1.2.1 เพื่อศึกษาการเลือกสถานที่ตั้งและการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง

1.2.2 เพื่อพัฒนาวิธีการเมตาอิวาริสติกสำหรับการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง

1.2.3 เพื่อประยุกต์ใช้วิธีการทางเมตาอิวาริสติกในการเลือกสถานที่ตั้งและการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลังในเขตภาคตะวันออกเฉียงเหนือของประเทศไทย

### 1.3 สมมุติฐานงานวิจัย

สมมุติฐานการพัฒนาอิวาริสติก

วิธีการที่พัฒนาขึ้นสามารถให้คำตอบที่น่าพอใจโดยเทียบสมรรถนะกับการใช้ซอฟแวร์สำเร็จรูป (Commercial software) ที่ขนาดของปัญหาที่เป็น NP-HARD

### 1.4 ขอบเขตของการวิจัย

งานวิจัยนี้มุ่งเน้นการออกแบบอัลกอริทึมเพื่อแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับการผลิตแป้งมันสำปะหลัง โดยพิจารณาปัจจัยที่มีผลต่อความคุ้มค่าทางเศรษฐศาสตร์ ภายใต้ขอบเขตของวิเคราะห์อุตสาหกรรมและการจัดการด้านโลจิสติกส์ การทดสอบความสมบูรณ์ของอัลกอริทึมดังกล่าวจะใช้กรณีศึกษาจากข้อมูลแหล่งวัตถุติด ปริมาณวัตถุติด ปริมาณความต้องการแป้งมันสำปะหลัง และข้อมูลประกอบอื่นๆ ภายใต้เงื่อนไขที่ภาคตะวันออกเฉียงเหนืออันประกอบด้วยจังหวัดอุบลราชธานี อำนาจเจริญ บุรีรัมย์ สุรินทร์ ศรีสะเกษ ร้อยเอ็ด ยโสธร มหาสารคาม กาฬสินธุ์ ศกลนคร และอุดรธานี รวม 20 จังหวัด โดยมีสมมุติฐานการสร้างตัวแบบทางคณิตศาสตร์

ศึกษาเฉพาะการขนส่งหัวมันสำปะหลังสดจากลานมันในภาคตะวันออกเฉียงเหนือไปส่งยังโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง จำนวน 2 โรงงาน ซึ่ง 2 โรงงานนี้ มีกำลังการผลิต 300 ตันของแป้งต่อวันหรือ 1,200 ตันของมันสำปะหลังต่อวัน

### 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากการวิจัย

1.5.1 ได้วิธีการใหม่ในการปรับปรุงคำตอบที่ใช้เด็กบัญชาจิริส์สำหรับปัญหาการตั้งโรงงานมากกว่าหนึ่งแห่งและสามารถจัดเส้นทางการขนส่งได้

1.5.2 สามารถนำผลงานไปเผยแพร่ในวารสารวิชาการระดับชาติหรือนานาชาติได้

1.5.3 ใช้วิธีเชิงอิวาริสติกและขั้นตอนทางคอมพิวเตอร์สำหรับแก้ปัญหา LRP โดยที่มีเงื่อนไขคือจำกัดกำลังการผลิตของโรงงาน จำกัดความจุของบรรทุก แต่ไม่จำกัดการกำหนดน้ำหนักสินค้าโดยลานมันแต่ละแห่งสามารถให้สินค้ากับโรงงานมากกว่าหนึ่งโรงงานได้

### 1.6 แผนการดำเนินการวิจัย

งานวิจัยนี้จะใช้ข้อมูลทุติยภูมิจากสำนักงานสถิติแห่งชาติ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์ และหน่วยงานราชการอื่นๆ และทำการรวบรวมประมวลผลรวมถึงออกแบบอัลกอริทึมและระบบสนับสนุนการตัดสินใจ ณ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี

นอกจากนี้ อาจมีการเดินทางเพื่อเก็บข้อมูลระยะทาง และพิกัดที่ตั้งของแหล่งวัตถุดิบในเขตพื้นที่ภาคตะวันออกเฉียงเหนือด้วยการวิจัยจะแบ่งออกเป็น 3 ระยะ คือ ระยะเตรียมการ ระยะดำเนินการ ออกแบบอัลกอริทึม และระยะหลังดำเนินการ โดยมีรายละเอียดดังนี้

ตารางที่ 1.2 แผนการดำเนินการวิจัย

ขั้นตอนการดำเนินงาน	ปีการศึกษา/ภาคการศึกษา									
	2552		2553		2554		2555		2556	
	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย
<b>ระยะเตรียมการ</b>										
1) รวบรวมข้อมูลแหล่งวัตถุดิบสำหรับการผลิตแป้งมันสำปะหลังจากส่วนราชการที่เกี่ยวข้อง			↔							
2) รวบรวมข้อมูลข้อจำกัดด้านต่างๆ เช่น ระยะทาง สภาพเส้นทาง			↔							
3) ออกแบบสมการทางคณิตศาสตร์สำหรับปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและออกแบบเส้นทางการขนส่ง			↔							
<b>ระยะดำเนินการออกแบบอัลกอริทึม</b>										
4) ออกแบบอัลกอริทึมในการแก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์ที่ได้ออกแบบไว้ในระยะที่ 1				↔						
5) ทดสอบอัลกอริทึมที่ออกแบบไว้			↔							
3) เลือกสถานที่ตั้งของโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง 2 โรงงาน ในรูปแบบปัญหา P-median				↔						
6) ปรับปรุงคำตอบโดยโปรแกรมคอมพิวเตอร์ C++				↔						
7) หาคำตอบเริ่มต้นกับการแก้ปัญหาในรูปแบบปัญหา mdlrp				↔						

ตารางที่ 1.4 แผนการดำเนินการวิจัย (ต่อ)

ขั้นตอนการดำเนินงาน	ปีการศึกษา/ภาคการศึกษา									
	2552		2553		2554		2555		2556	
	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย	ต้น	ปลาย
8) ทดสอบอัลกอริทึมที่ออกแบบไว้					↔					
9) จัดเส้นทางการขันส่ง					↔	→				
10) ปรับปรุงคำตอบโดยโปรแกรมคอมพิวเตอร์ C++							↔	→		
ระยะเวลาดำเนินงาน										
11) เปรียบเทียบคำตอบกับ oR-Library							←	→		

## บทที่ 2

### ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้จะกล่าวถึงหลักการ แนวคิดของปัญหาการหาที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งของโรงงาน แบ่งมัน成สามหลักในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ ซึ่งประกอบไปด้วย ทฤษฎีที่เกี่ยวข้องการเลือกสถานที่ตั้ง (Facility location problem) ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งยานพาหนะ (Vehicle routing problem: VRP) และปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งที่มีศูนย์กระจายสินค้ามากกว่า 1 แห่ง (Multi-Depot Vehicle Routing Problem: MDVRP) ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการหาคำตอบวิธี heuristic (Heuristics), เม塔ฮาร์บิสติก (Metaheuristic) และ วิธี Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN)

#### 2.1 แนวคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงาน

ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงาน หมายถึง การสรรหาตำแหน่งของสิ่งปลูกสร้าง โดยคำนึงถึง ปัจจัยต่าง ๆ เช่น ทรัพยากรที่ใช้ในการผลิต แรงงาน ระบบสาธารณูปโภค ถนน สิ่งแวดล้อม ฯลฯ ซึ่ง โดยทั่วไปแล้วปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งจะต่างกับปัญหาการจัดวางผังโรงงานตรงที่ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งมักจะไม่มีความสัมพันธ์กับขนาดของพื้นที่ที่จะตั้งโรงงานมากนักและปฏิสัมพันธ์ระหว่างเครื่องจักรหรือโรงงานแต่ละร่องอาจเกิดขึ้นหรือไม่เกิดขึ้นก็ได้

จันทร์ศิริ สิงห์เดือน (2554) ได้ศึกษาปัญหาการเลือกที่ตั้งที่เหมาะสม (Facility Location problem: FLP) ปัญหานี้เป็นปัญหาที่ระบุตำแหน่งที่ตั้ง พื้นที่ให้บริการ จำนวน ขนาด และตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการ พร้อมทั้งจัดสรรการให้บริการจากสถานที่ให้บริการไปยังลูกค้าทั้งที่อยู่ภายในองค์กรเดียวกันและนอกองค์กร เพื่อให้ต้นทุนการขนส่ง ระยะทางหรือระยะเวลาในการส่งมอบสินค้าหรือบริการน้อยที่สุด ซึ่งสามารถแบ่งรูปแบบของปัญหา ออกเป็น 4 รูปแบบคือ

(1) ปัญหาการเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการเทอร์มินิสติก (Deterministic Facility Location Problems)

(2) ปัญหาการเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการแบบพลวัต (Dynamic Facility Location Problems)

(3) ปัญหาการเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการแบบสโตแคสติก (Stochastic Facility Location Problems)

(4) ปัญหาการเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการแบบโรบัส (Robust Facility Location Problems)

ตารางที่ 2.4 ตารางปัญหา FLP

หัวข้อปัญหา	ประเภทปัญหา	พารามิเตอร์ที่พิจารณา	ระยะเวลาในการพิจารณาความเหมาะสม		ประเภทปัญหาอย่าง	วัตถุประสงค์	ตัวอย่างสถานที่ให้บริการที่มีการนำไปประยุกต์ใช้
			จุดเวลา	ช่วงเวลา			
1 ตัวอย่างปัญหาตัวตัดต่อ	ทราบค่าและเป็นค่าคงที่		/	/	1.1 Minisum FLP (Weber / p-Median Problems)	ระยะทางรวมจากสถานที่ให้บริการไปยังลูกค้าน้อยที่สุด	เครื่องจักรคลังสินค้าศูนย์กระจายสินค้า เป็นต้น
					1.2 ปัญหา Set Covering	ครอบคลุมลูกค้าทุกคนด้วยจำนวนสถานที่ให้บริการที่น้อยที่สุด	สถานีดับเพลิง โรงพยาบาล ห้องสมุด เป็นต้น
					1.3 ปัญหา Maximal Covering	ครอบคลุมลูกค้าทุกคนด้วยจำนวนสถานที่ให้บริการที่น้อยที่สุด	
					1.4 ปัญหา Minimax FLP (ปัญหา p-Center) 1.5 ปัญหาสถานที่ให้บริการที่	ระยะครอบคลุมลูกค้าที่อยู่ห่างไกลน้อยที่สุด ด้วยจำนวนสถานที่ให้บริการที่กำหนด ตรงข้ามกับปัญหาประเภท 2.1.1-2.1.3	โรงงานนิวเคลียร์ บ่อบำบัดน้ำเสีย โรงงานสารเคมี เป็นต้น
2	ฟรีวัต	ทราบค่าแน่นอน แต่ค่าไม่คงที่ (เปลี่ยนแปลงตามเวลา)	/	/	ขยายผลจากปัญหาในหัวข้อ 1 ในด้านช่วงเวลาที่พิจารณา	เหมือนวัตถุประสงค์ของปัญหาในหัวข้อ 2.1 ที่ถูกนำมาขยายผลแต่พิจารณาต่อ ทั้งช่วงเวลาการวางแผน	สถานที่ให้บริการทุกประเภท
3	สูญเสีย	ไม่ทราบว่าค่าที่แน่นอน แต่คาดการณ์ได้ด้วยความน่าจะเป็น	/	/	ขยายผลจากปัญหาในหัวข้อ 1 ในด้านช่วงเวลาที่พิจารณาและพารามิเตอร์ที่พิจารณารูปแบบอื่นๆ ตามสภาพปัญหาจริง	-ค่าคาดคะเนของต้นทุนน้อยที่สุด -ค่าคาดคะเนของกำไรมากที่สุด	สถานที่ให้บริการทุกประเภท

ตารางที่ 2.4 ตารางปัญหา FLP (ต่อ)

หัวข้อปัญหา	ประเภทปัญหา	พารามิเตอร์ที่พิจารณา	ระยะเวลาในการพิจารณาความเหมาะสม		ประเภทปัญหาอยู่	วัตถุประสงค์	ตัวอย่างสถานที่ให้บริการที่มีการนำไปประยุกต์ใช้
			จุดเวลา	ช่วงเวลา			
4	ปรับปรุง	ไม่ทราบค่าที่แน่นอนและไม่สามารถคาดการณ์ได้	/	/	-ขยายผลจากปัญหาในหัวข้อ 1 ในด้านช่วงเวลาที่พิจารณาและพารามิเตอร์ที่พิจารณา รูปแบบอื่นๆ ตามสภาพปัญหาจริง	-ค่าเสียโอกาสในการตัดสินใจที่ผิดพลาดและค่าใช้จ่ายน้อยที่สุด	สถานที่ให้บริการทุกประเภท

ที่มา: จันทร์ศรี สิงห์เดือน (2554)

Revelle และ Eiselt (2005) ได้ระบุว่าปัญหาเลือกสถานที่ตั้งมีลักษณะเฉพาะอยู่ 4 ประการ ด้วยกันคือ

- (1) ลูกค้าซึ่งมีตำแหน่งแน่นอนอยู่แล้วที่ใดที่หนึ่ง หรืออยู่บนเส้นทางการขนส่ง
- (2) โรงงานที่ต้องการหาตำแหน่งที่ตั้งใหม่
- (3) ที่ตั้งซึ่งลูกค้าและโรงงานตั้งอยู่
- (4) ค่าระยะทางหรือเวลาในการเดินทางระหว่างโรงงานกับลูกค้า

สำหรับปัจจัยอื่นที่พิจารณาร่วมนั้นจะเกี่ยวกับ พิกัดตำแหน่งที่ตั้ง แหล่งน้ำธรรมชาติที่ใกล้เคียง กว้างมายังท้องถิ่น ต้นทุนด้านค่าขนส่ง ต้นทุนค่าที่ดิน ประเภทของระบบบำบัดน้ำทิ้ง และตำแหน่งที่ตั้งของลูกค้า เป็นต้น

สหัส พรมสิทธิ์ (2007) ได้แกะปัญหาการเลือกที่ตั้งโรงงานอุตสาหกรรมคลังสินค้า หรือศูนย์บริการซึ่งต้องกระจายไปตามที่ต่างๆ มีการพิจารณาในเรื่องการเปรียบเทียบคุณสมบัติของปัจจัยในการเลือกทำเลที่ตั้งข้างต้นของละห้องที่ให้เป็นตัวเลข เพื่อจะได้เห็นความแตกต่างว่าในแต่ละแห่งมีความเหมาะสมลดลงอย่างไรบ้าง

สำหรับปัญหาของโลจิสติกส์นักจากการหาที่ตั้งแล้วการจัดสรรทรัพยากร Location Allocation Problem ก็มีความสำคัญ เพราะการหาที่ตั้งที่เหมาะสมจำเป็นต้องมองถึงการจัดทรัพยากรให้กับลูกค้า เพื่อจะปฏิบัติภาระต่างๆ ให้เป็นประโยชน์ที่สุด และ เสียค่าใช้จ่ายน้อยที่สุด ทรัพยากรนี้อาจเป็นเครื่องจักร วัสดุอุปกรณ์ต่างๆ ตลอดจนผู้ปฏิบัติงานเอง โดยปกติองค์การหนึ่งๆ จะต้องปฏิบัติงานหลายอย่างหลักประการ แต่จะมีทรัพยากรอยู่อย่างจำกัดจึงทำให้เกิดปัญหานี้ขึ้นในกรณีที่

ทรัพยากรหนึ่ง ๆ สามารถใช้ได้เฉพาะกับกิจกรรมนั้น ๆ เท่านั้น การจัดทรัพยากรกับว่าจ่ายที่สุดปัญหาในลักษณะนี้มีชื่อเฉพาะเรียกว่าปัญหาการมอบหมาย (assignment problem) ปัญหาการจัดทรัพยากรจะยุ่งยากขึ้น เมื่อทรัพยากรหนึ่ง ๆ อาจใช้กับกิจการได้หลายอย่างพร้อมกัน

การแก้ปัญหาการเลือกสถานที่อาจแบ่งได้เป็น 2 แนวทางใหญ่ ๆ คือ การวิเคราะห์เชิงคุณภาพ และการวิเคราะห์เชิงปริมาณ Ronald H Ballon (1999) ได้เสนอแนวทางและวิธีการในเชิงปริมาณที่สามารถทำได้ที่เป็นที่รู้จักดีคือ

- (1) วิธีจุดศูนย์ถ่วงแบบทางตรง (Exact center-of-gravity approach)
- (2) วิธีแบบกริด (The gird method)
- (3) วิธีเซนทรอล (The centroed method)
- (4) วิธีกำหนดการเชิงเส้นแบบ Mix-Integer (Mix-Integer Linear programming)
- (5) วิธีการจำลองปัญหา (Simulation methods)
- (6) วิธีไฮริสติก (Heuristics methods)
- (7) วิธีกำหนดการเชิงเส้นแบบ Guided (Guided linear programming)

สำหรับการวิเคราะห์เชิงคุณภาพนั้นจะพิจารณาถึงปัจจัยที่มีผลผลกระทบต่อธุรกิจนั้น ๆ เช่น ต้นทุนค่าที่ดิน ความหนาแน่นของแรงงานที่มีฝีมือ ค่าใช้จ่ายเกี่ยวกับสาธารณูปโภคและภาษีบำรุงท้องที่ ทัศนคติของชุมชน เป็นต้น

Minnesota Pollution Control Agency (MPCA) ร่วมกับหน่วยงานที่เกี่ยวข้องของรัฐ Minnesota ประเทศสหรัฐอเมริกา ได้จัดทำคู่มือในการประเมินความเหมาะสมของการเลือกสถานที่ตั้งของโรงงานผลิตเอทานอล (Planning and Constructing an Ethanol plant in Minnesota) โดยในคู่มือดังกล่าวระบุถึงปัจจัยที่ต้องพิจารณาในการเลือกสถานที่ตั้งของโรงงานผลิตเอทานอล ซึ่งประกอบด้วย

- (1) แหล่งน้ำสำหรับใช้ในกระบวนการผลิต (Water supply) ซึ่งโดยทั่วไปจะอยู่ที่ 4.0-4.8 แกลลอนต่อการผลิตเอทานอล 1 แกลลอน
  - (2) การบำบัดน้ำเสียที่ออกมากจากโรงงาน
  - (3) ความอุดมสมบูรณ์ของวัตถุ din ทางการเกษตรที่ใช้ในการผลิตเอทานอล (Feedstock availability)
  - (4) ระบบขนส่งวัตถุดิบและผลิตภัณฑ์ (Transportation) เช่น สภาพถนนสถานีรถไฟ เป็นต้น
  - (5) ประเภทของเชื้อเพลิงที่ให้พลังงานในการผลิตเอทานอล (Type of fuel)
  - (6) ทุนสนับสนุนหรือสิทธิประโยชน์จากภาครัฐ (Funding and Economics) เนื่องจากการจัดตั้งโรงงานในบางพื้นที่อาจมีสิทธิประโยชน์ตามนโยบายส่งเสริมการลงทุนของรัฐบาล
  - (7) ประเด็นด้านผลกระทบต่อคนที่ในพื้นที่ (Local site issues) เช่นผู้จากการขนส่งวัตถุดิบเสียงจากโรงงาน กลิ่นจากโรงงาน ฯลฯ และ
  - (8) ความสัมพันธ์กับชุมชน (Community relations) (MPCA et., 2007)
- นอกจากนี้ในช่วงทศวรรษที่ 1960 Hakmi (1964, 1965) ได้มีการนำเสนองานวิจัยเกี่ยวกับการหาสถานที่ตั้งโรงงานจำนวน  $p$  โดยการให้น้ำหนักด้านระยะทางบนโครงข่ายของจุดที่มีความต้องการสินค้า  $g$  จุด ซึ่งเป็นที่รู้จักกันในเวลาต่อมาในชื่อปัญหาแบบ P-median

ปัญหาพีเมดิยัน ( $p$ -median) เป็นปัญหาของการเลือกสถานที่ตั้งโรงงานจำนวน  $p$  โดยการให้น้ำหนักด้านระยะทางบนโครงข่ายของจุดที่มีความต้องการสินค้า  $g$  จุดโดยให้ต้นทุนในการขนส่งต่ำที่สุด ซึ่งต้นทุนการขนส่งจะคิดจากระยะทางของจุดกระจายสินค้าที่ส่งผลต่อกันที่ไปยังลูกค้า หรือจากลูกค้าส่งมาอย่าง คลังสินค้าบางกรณีอาจเป็น แหล่งวัตถุติดภูมิส่วนมากของโรงงานก็ได้

โดย Mladenovic และคณะ (1997) ได้สำรวจวิธีการในการแก้ปัญหาพีเมดิยัน และได้ค้นพบความหลากหลายในขั้นตอนต่างๆ ในการค้นหาสถานที่ตั้งโรงงานจากการศึกษานี้ ในขณะเดียวกัน

Cadenas และคณะ (2011) ก็ได้ศึกษาวิธีการใช้พันธุกรรมสำหรับการแก้ปัญหาพีเมดิยันฟازชี้ (Fuzzy  $p$ -median) โดยได้เพิ่มเงื่อนไขเกี่ยวกับอัตราการรุกราน (Invasion) และอัตราการผ่าเหล่า (Mutation rates) แล้วทำให้สามารถหาผลลัพธ์ของคำตอบที่มีหลายวัตถุประสงค์ได้ และได้คำตอบที่ดีขึ้น นอกจากนี้ Levanova และ Loreash (2004) ก็ได้นำเสนอวิธีอัลกอริズึมและวิธีเลียนแบบ การอบอ่อน เพื่อแก้ปัญหาและหาคำตอบสำหรับปัญหาพีเมดิยันเช่นเดียวกัน ซึ่งในงานวิจัยของ Auckara-area และ Boondiskulchok (2007) ก็ได้แก้ปัญหาการหาสถานที่ตั้งของสถานีการรับซื้อวัตถุติดเพื่อตอบสนองต่อวัตถุประสงค์ด้านกำไรสูงสุดภายใต้เงื่อนไขรายรับรายจ่าย ซึ่งผลกระทบจากการวิจัยสามารถนำมาประยุกต์ใช้กับปัญหาจริงได้เป็นอย่างดี

Osaman และ Christofides (2001) ได้นำเสนอรูปแบบปัญหาที่ตั้งแบบ Capacitated  $P$ -median problem (CPMP) เป็นปัญหา  $P$ -median แต่มีการให้ความสำคัญในเรื่องความสามารถในการส่งสินค้าของจุดกระจายสินค้าที่มีจำกัดมีข้อจำกัดด้านความจุ และลูกค้ามีความต้องการที่จำกัด เช่นกัน กล่าวว่า CPMP เป็นปัญหาการเลือกทำเลที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้าแบบพิเศษงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการหาที่ตั้งโรงงาน

นัทธพงศ์ นันทสำเริง (2554) ได้นำเสนอวิธีการจุดศูนย์ถ่วงมาประยุกต์ใช้กับปัญหาในการหาที่ตั้งสถานที่จอดรถภูมิพื้นที่วิธีจุดศูนย์ถ่วงจากน้ำหนักความเสี่ยงในการประสบเหตุผลจากการศึกษาพบว่า จุดจอดรถภูมิพื้นที่มีการเปลี่ยนไปจากจุดจอดปัจจุบันโดยอยู่ห่างจากจุดเดิมถึง 1.1 กิโลเมตร และจุดจอดรถใหม่สามารถลดระยะเวลาในการเดินทางไปถึงผู้ได้รับบริการ 20.26% เมื่อคิดเป็นระยะเวลาแบบระยะชาติ

Budadee และคณะ (2007) ได้ทำการศึกษาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงานอ่อนล้าที่ใช้ชานอ้อย ซึ่งเป็นของเหลวจากกระบวนการผลิตน้ำตาล โดยมองถึงความคุ้มค่าทางด้านเศรษฐศาสตร์ ผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม และพบว่าการใช้ชานอ้อยในการผลิตอ่อนลามีความคุ้มค่าทางเศรษฐศาสตร์ และลดผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม

Wu et al (2002) มีการพิจารณาปัญหาเส้นทางกับหลายคลังสินค้า และหลากหลายประเภทของรถขนส่ง และ จำกัดจำนวนของรถขนส่งในแต่ละประเภทที่แตกต่างกัน ปัจจุบันพบเขาราเสนอทฤษฎีองค์ประกอบหลักสำหรับแก้ปัญหาที่ตั้งโรงงานที่หลากหลายคลังสินค้า ซึ่งแต่ละปัญหาย่อยจะถูกแก้ไขโดย simulated annealing algorithm แต่ก็จะได้คำตอบที่ใกล้เคียงคำตอบที่ดีที่สุด

Nagy และ Salhi (2007) ได้ศึกษาปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งของยานพาหนะที่มีผู้ศึกษาวิจัยในปัจจุบัน โดยแบ่งปัญหาออกเป็นกลุ่มๆ ตามโครงสร้างของปัญหา ชนิดของข้อมูล ช่วงเวลาในการวางแผน วิธีการที่ใช้ในการแก้ปัญหา ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ จำนวนศูนย์กระจายสินค้า โครงสร้างของเส้นทาง ฯลฯ โดยผลการสำรวจพบว่าปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัด

เส้นทางการขนส่งของยานพาหนะที่มีผู้ศึกษาวิจัยในปัจจุบันโดยมากอยู่ในรูปแบบของการหาที่ตั้งของศูนย์กระจายสินค้าเพื่อที่จะส่งสินค้าไปยังลูกค้าจำนวนหนึ่งโดยมีลักษณะของข้อมูลเป็นแบบดีเทอร์มินีสติก และใช้วิธีการแบบฮิวิสติกในการแก้ปัญหาเพื่อตอบสนองต่อฟังก์ชันวัตถุประสงค์ด้านการลดต้นทุนในการดำเนินงานให้มากที่สุด

## 2.2 แนวคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งสำหรับยานพาหนะ

ปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งสำหรับยานพาหนะเป็นปัญหาที่เกี่ยวข้องกับการขนส่งสินค้าระหว่างจุดกระจายสินค้า(Depot) ไปยังลูกค้าโดยใช้พาหนะในการขนส่ง เช่น การส่งนม การส่งไปรษณีย์ การจัดเส้นทางรถรับส่งนักเรียน การจัดเส้นทางการเก็บขยะ ฯลฯ โดยวัตถุประสงค์ในการจัดเส้นทางขนส่ง ตั้งกล่าวก็เพื่อที่จะควบคุมต้นทุนการขนส่งให้มีประสิทธิภาพมากที่สุดนั่นเอง

การหาเส้นทางการขนส่งที่เหมาะสมสำหรับยานพาหนะนั้นมุ่งเน้นไปที่การหาเส้นทางที่ดีที่สุดในการส่งสินค้าหรือวัสดุอุปกรณ์ให้กับลูกค้าทุกรายด้วยยานพาหนะที่มีอยู่ ภายใต้ข้อจำกัดในการดำเนินงาน เช่น ความจุของภาระทุก เวลาในการทำงานสูงสุดของพนักงานขับรถที่กำหนดไว้ในกฎหมาย แรงงาน เป็นต้น โดยเส้นทางที่ได้มานั้นต้องมีค่าใช้จ่ายในการขนส่งต่ำที่สุดเท่าที่จะเป็นไปได้ กลุ่มของยานพาหนะและลักษณะเฉพาะยานพาหนะก็มีผลต่อขีดจำกัดในโมเดลการจัดเส้นทาง การขนส่งสำหรับยานพาหนะด้วยเช่นกัน โดยยานพาหนะที่ใช้ในการส่งทั้งหมดอาจเป็นชนิดเดียวกัน หรือไม่ก็ได้ ซึ่งในทางปฏิบัติแล้วยานพาหนะที่ใช้มักไม่ใช่ชนิดเดียวกันทั้งหมด ยิ่งไปกว่านั้น ลักษณะของยานยนต์ เช่น ความกว้าง ความยาว น้ำหนัก ตลอดจนประเภทของรถ เช่น รถบรรทุก รถพ่วง รถตู้ ฯลฯ ต่างก็มีผลกระทบต่อการขนส่งทั้งสิ้น เช่น ในสภาพถนนบางอย่างรถที่มีน้ำหนักบรรทุกมาก ๆ ไม่สามารถที่จะแล่นผ่านได้ เป็นต้น นอกจากนี้นอกจากที่กล่าวมาแล้วข้างต้น ความสามารถในการบรรทุกสูงสุดของรถเองก็มีความสำคัญไม่แพ้กัน

นอกจากนี้ ความต้องการของลูกค้าไม่ว่าจะเป็นจำนวนสินค้าที่ต้องการ ขนาดของสินค้าประเภทของการจัดส่ง เช่น ส่งอย่างเดียว หรือส่งด้วยและรับคืนสินค้าบางส่วนด้วย คาดเวลาในการส่ง (Time windows) หรือแม้แต่เวลาในการบริการยกสินค้าขึ้น-ลงจากรถ (Service-time) ต่างก็มีผลต่อการแก้ปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับยานพาหนะในการขนส่งทั้งสิ้น

Toth และ Vigo (2001) ได้สรุปประเภทของปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งของยานพาหนะว่า ประกอบไปด้วย (1) ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งแบบจำกัดความจุสินค้า (Capacitated vehicle routing problem: CVRP) (2) ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งแบบมีความเวลาเข้ามาเกี่ยวข้อง (Vehicle routing problem with time windows: VRPTW) และ (3) ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งแบบมีการรับและส่งเข้ามาเกี่ยวข้อง (Vehicle routing problem with pick-up and delivery: VRPPD)

ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งของยานพาหนะแบบจำกัดความจุสินค้า ถือเป็นปัญหาขั้นพื้นฐาน ของการจัดเส้นทางการขนส่งที่ความต้องการสินค้าของลูกค้าเป็นแบบดีเทอร์มินีสติกและผู้จัดส่งทราบล่วงหน้า ในขณะที่สินค้าที่จะจัดส่งไม่สามารถแบ่งออกเป็นส่วน ๆ เพื่อให้ยานพาหนะไปส่งพร้อมกัน ที่เดียวหลาย ๆ คันได้ นอกจากนี้ยานพาหนะในปัญหารูปแบบนี้จะเป็นแบบเดียวกันและทั้งหมดจะออกจากศูนย์กระจายสินค้าเพียงแห่งเดียว จุดมุ่งหมายในการแก้ปัญหาแบบ NP-Hard ซึ่งสามารถ

แก้ไขได้ด้วยวิธีทางตรงในระยะเวลาที่สมเหตุสมผล ในกรณีที่จำนวนลูกค้าไม่เกิน 50 ราย โดยวิธีการที่ใช้ในการแก้ปัญหาประกอบด้วยวิธี branch-and-cut และ set-covering approach เป็นต้น กล่าวต่อไปนี้

### ตารางที่ 2.2 ลักษณะของปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับยานพาหนะ

ลักษณะของปัญหา	ทางเลือกที่เป็นไปได้
1) จำนวนของยานพาหนะ (Fleet)	- จำนวน 1 คัน - จำนวนหลายคัน
2) ประเภทของยานพาหนะที่มี (Vehicle type)	- ประเภทเดียวกันหมด - หลายประเภท - ยานพาหนะแบบพิเศษ
3) ที่จอดยานพาหนะ (Depot) หรือคลังสินค้า	- คลังสินค้า(Warehouse)กลาง 1 คลังสินค้ามากกว่า 1 แห่ง
4) ความต้องการในการขนส่ง (Transport demand)	- ความต้องการที่แน่นอน (Deterministic) - ความต้องการที่ไม่แน่นอน (Stochastic) - ขึ้นกับความพอดีบางส่วน
5) จุดกำหนดความต้องการ (Demand location)	- ที่ตำแหน่ง (Node หรือ point) - ที่เส้นทาง (Arc หรือ route) - ที่ตำแหน่งและเส้นทาง (Mix)
6) ความสามารถในการบรรทุกยานพาหนะ (Vehicle capacity)	- เท่ากันหมด - ไม่เท่ากัน
7) เวลาในการขนส่งที่ยอมรับได้มากที่สุด (Maximum route time)	- กำหนด (เท่ากันทุกเส้นทาง) - กำหนด (ต่างกันตามเส้นทาง) - ไม่กำหนด (ไม่จำกัดความจุ)
8) ข้อจำกัดในด้านเวลาในการขนส่ง (Time windows)	- แบบด้านเดียว (Single-sided) - แบบสองด้าน (Double-sided)

ที่มา: อุบลรัตน์ เรียมธนาคม (2551)

ภาคการขนส่งควรศึกษาและกำหนดมาตรฐานการการลดต้นทุนการขนส่งโดยการเพิ่มประสิทธิภาพ การใช้เชื้อเพลิงของรถบรรทุก ซึ่งการดำเนินการนี้สามารถทำได้ทั้งวิธีที่ไม่เสียเงินลงทุนมาก เช่น การลดบรรทุกที่ไม่เต็มคันรถ การลดการวิ่งรถเที่ยวเปล่า การเลือกใช้ขนาดรถที่เหมาะสม การรวมกลุ่ม เกษตรกรเพื่อประหยัดค่าขนส่ง การฝึกอบรมพนักงานขับรถเพื่อการขับขี่อย่างมีประสิทธิภาพและ

ปลอดภัยได้ระดับมาตรฐาน การเพิ่มมาตรการบำรุงรักษารถบรรทุก โดยการตรวจสอบและบำรุงรักษาสภาพรถบรรทุกอย่างสม่ำเสมอ ฯลฯ และวิธีต้องเสียเงินลงทุน แต่มีระยะเวลาคืนทุนที่รวดเร็ว เช่น การติดตั้งอุปกรณ์ลดแรงดันอากาศพลาสติก การพิจารณาเพิ่มเพลาและล้อของรถบรรทุกเพื่อเพิ่มน้ำหนักการบรรทุกต่อเที่ยว ซึ่งนอกจากจะช่วยลดต้นทุนการขนส่งให้แก่ผู้ประกอบการแล้ว ยังช่วยลดจำนวนรถบรรทุก อุบัติเหตุ และปัญหาลักษณะอีกด้วย นอกจากนี้ ผู้ประกอบการขนส่งควรพิจารณาควบคุมต้นทุนการขนส่ง และการคิดอัตราค่าขนส่งอย่างมีหลักการ โดยการกำหนดโครงสร้างอัตราค่าขนส่งที่พิจารณาทั้งน้ำหนักบรรทุกและระยะทางการขนส่ง เพื่อให้เกิดความยุติธรรมระหว่างผู้ว่าจ้างและผู้ประกอบการขนส่ง

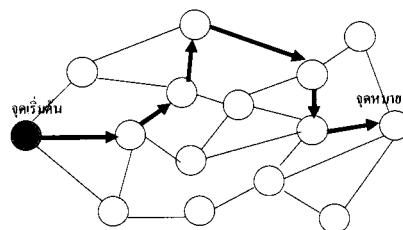
สำหรับภาครัฐ โดยกระทรวงคมนาคมและกระทรวงพลังงาน ควรพิจารณากำหนดกลไกสนับสนุนโครงการประทายด้วยการลงทุนในภาคชนบทร่วม เช่น การให้ความช่วยเหลือด้านการเงิน ในการลงทุนในโครงการประทายด้วยการลงทุนเชื้อเพลิง การส่งเสริมมาตรการเพิ่มประสิทธิภาพการใช้พลังงาน เชื้อเพลิงต่าง ๆ อย่างจริงจัง เพื่อเร่งผลักดันให้เกิดการนำไปใช้จริงในภาคเอกชน นอกจากนี้ ควรให้การสนับสนุนการศึกษาวิจัยเพื่อการเพิ่มประสิทธิภาพการใช้เชื้อเพลิงในการขนส่งเพิ่มมากขึ้นด้วย ซึ่ง การส่งเสริมมาตรการเพิ่มประสิทธิภาพการใช้พลังงานเชื้อเพลิงในภาคการขนส่งทางบกนี้ จัดเป็นแนวทางการลดต้นทุนการขนส่งที่ต่ำและให้ผลเร็ว จึงควรให้ความสำคัญและเร่งดำเนินการ

สำหรับการส่งเสริมการขนส่งต่อเนื่องหลายรูปแบบ (Multi-modal transportation) ใน การขนส่งทางลำนำ้า ควรสนับสนุนการเพิ่มการใช้รถประจำน้ำของเรือบรรทุกสินค้า เช่นเดียวกับในรูปแบบการขนส่งอื่น ๆ เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการใช้เชื้อเพลิงและลดต้นทุนการดำเนินการ เช่น การพัฒนาระบบ การแจ้งข้อมูลข่าวสารความต้องการขนส่งสินค้า เพื่อประโยชน์ในการเจรจาตกลงรับส่งสินค้าขาไป-ขาลับ ทางเรือ เป็นต้น สำหรับการขนส่งทางราง ควรปรับปรุงประสิทธิภาพ การให้บริการในการขนส่งสินค้าทางราง ลดความไม่แน่นอนในการขนส่ง พร้อมทั้งจัดทำทรัพยากรในการขนส่ง (หัวรถจักรและแครง) เพิ่มเติมให้เหมาะสมต่อปริมาณความต้องการขนส่ง เปเลี่ยนทดแทนหัวจักรและแครงที่เก่า หมดอายุใช้งานงาน และหัวจักรที่มีประสิทธิภาพในการใช้เชื้อเพลิงต่ำ ซึ่งหากกระบวนการขนส่งนี้มีความพร้อมในการให้บริการมากขึ้น ก็จะมีผู้ประกอบการหันมาใช้บริการขนส่งรูปแบบนี้มากขึ้น ก่อให้เกิดประโยชน์ต่อการจัดการใช้อุปทานของผลิตภัณฑ์มั่นคง หลัง รวมทั้ง ผลิตภัณฑ์ส่งออกอื่น ๆ ในภาพรวมของห้องประเทศอย่างมาก ห้องนี้หากภาครัฐไม่พร้อมที่จะลงทุนอาจพิจารณาให้เอกชน รวมทั้งบริษัทต่างชาติ เข้ามาร่วมลงทุนโดยใช้ระบบให้สัมปทาน เพื่อเร่งสร้างโครงสร้างพื้นฐานของระบบทางเพิ่มเติมให้เพิ่มเติมให้เพียงพอต่อความต้องการด้านการขนส่ง สามารถให้บริการครอบคลุมพื้นที่อุตสาหกรรมต่างๆ ทั่วประเทศและภาครัฐพิจารณาการแบ่งสภาพรัฐวิสาหกิจการรถไฟฟ้าแห่งประเทศไทย เพื่อยกระดับให้บริการและเพิ่มประสิทธิภาพการทำงานให้เทียบภาคเอกชน ซึ่งการพัฒนาระบบการขนส่งทางรางนี้จะสามารถช่วยลดต้นทุนโลจิสติกส์ของประเทศไทยได้อย่างมาก สามารถพัฒนาระบบโลจิสติกส์ของประเทศไทยให้เติบโตไปอย่างก้าวกระโดดได้เป็นอย่างดี

การจัดเส้นทางการขนส่งเป็นลักษณะของปัญหาที่ต้องตัดสินใจในการบริการหรือขนส่งสินค้า ให้กับลูกค้าหลายรายซึ่งลูกค้าแต่ละรายมีความต้องการสินค้ามากน้อยต่างกันออกไป ด้วยเหตุนี้จึงต้องมีการวางแผนเพื่อจัดส่งสินค้าและบริการไปยังลูกค้า เช่น จำนวนรถในการขนส่ง การเลือกเส้นทางในการขนส่งสินค้าไปยังลูกค้าของรถแต่ละคัน โดยมุ่งเน้นให้ต้นทุนขนส่งต่ำที่สุด

สุพรณ สุดสนธิ อ้าง (ศิริวรรณ โพธิ์ทอง, 2552) การแก้ไขปัญหาการขนส่งดังกล่าว แต่ละบริษัท ควรมีแบบแผนในการจัดการตารางเวลาและเส้นทางในการเดินรถ และเมื่อทำการจัดการตารางเวลา และเส้นทางที่ดีแล้วมีประสิทธิภาพนั้น จะส่งผลให้สามารถลดระยะเวลาในการขนส่งได้ และในบางครั้ง ยังสามารถลดจำนวนยานพาหนะที่ใช้ในการขนส่งได้ด้วย เมื่อระยะเวลาและจำนวนยานพาหนะที่ใช้ในการขนส่งลดลง ก็จะส่งผลให้ต้นทุนที่เกิดขึ้นจากการขนส่งลดลงอีกด้วย ซึ่งรูปแบบในการจัดเส้นทาง และตารางการขนส่งมีหลายวิธี ดังนี้

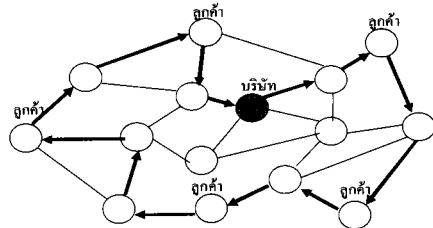
(1) Shortest Path เป็นการจัดเส้นทางการขนส่ง โดยให้มีการขนส่งสินค้าจากบริษัทไปยังลูกค้า ทุกๆ รายให้มีระยะเวลารวมในการขนส่งที่น้อยที่สุด โดยหาเส้นทางที่มีระยะเวลาสั้นสุดระหว่าง จุดเริ่มต้นกับจุดหมาย ดังแสดงในภาพที่ 2.1



ภาพที่ 2.1 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Shorten Path (สุพรณ สุดสนธิ อ้าง  
<http://logisticscorner.com/index.php>)

(2) Travelling Salesman เป็นการจัดเส้นทางการขนส่ง โดยให้มีการขนส่งสินค้าจากบริษัทไป ยังลูกค้าทุกๆ รายให้มีระยะเวลารวมในการขนส่งที่น้อยที่สุด โดยรวมระยะเวลาเดินทางของพาหนะ ที่ใช้ในการขนส่งสินค้ากลับมายังบริษัทด้วย

รูปแบบปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งมาจากปัญหาการจัดเส้นทางเดินพนักงานขาย (Traveling salesman problem, TSP) เป็นการหาเส้นทางวงปิด (Closed tour) ที่สั้นที่สุดจากการ รวมระยะเวลาของพนักงานขาย เงื่อนไขมีอยู่ว่า “พนักงานขายต้องเดินทางไปให้ครบทุกเมือง และให้ แต่ละเมืองนั้น พนักงานขายทำการเดินผ่านได้เพียงครั้งเดียวเท่านั้น เมื่อพนักงานขายเดินทางจนครบ ทุกเมืองแล้วให้พนักงานขายเดินทางกลับมายังเมืองเริ่มต้น” ค่าใช้จ่ายที่เกิดขึ้นนั้นให้พิจารณาจาก ระยะทางที่พนักงานขายที่ใช้ไปกับการเดินทาง การคำนวณระยะทางสำหรับพนักงานขายมีอยู่ 2 แบบ คือ แบบสมมาตร (Symmetric) เป็นกรณีที่ระยะทางทั้งไป-กลับ มีระยะทางที่เท่ากัน กรณีที่สอง คือ แบบไม่สมมาตร (Asymmetric) หมายถึง ระยะทางทั้งไป-กลับ มีระยะทางที่ไม่เท่ากันนั่นเอง ปัญหา TSP นี้ นักวิจัยจัดให้เป็นปัญหา NP-hard ซึ่งมีรูปแบบในการเดินทาง ดังภาพที่ 2.2



ภาพที่ 2.2 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Traveling Salesman  
ที่มา: สุพรรณ สุดสนธิ, เว็บไซต์

แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ TSP (Mathematical TSP Model)

ตัวแปรตัดสินใจ (Decision variable)

$$x_{ij} = 1 \quad \text{หมายถึง เส้นเชื่อมของ } (i, j) \text{ ที่เชื่อมกัน เมื่อ } i, j \in \{1, 2, \dots, N\}$$

$$x_{ij} = 0 \quad \text{กรณีอื่น ๆ จะเท่ากับศูนย์}$$

สมการวัตถุประสงค์ (Objective Function)

$$\text{MinZ} = \sum_{(i,j) \in A} c_{ij} x_{ij} \quad (2.1)$$

สมการขอบข่าย (Subject to)

$$\sum_{i=1}^N x_{ij} = 1 \quad \forall j \in \{2, \dots, N\} \quad (2.2)$$

$$\sum_{j=1}^N x_{ij} = 1 \quad \forall i \in \{1, \dots, N\} \quad (2.3)$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \forall S \subset V \quad (2.4)$$

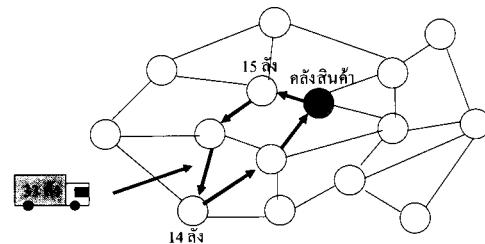
$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \forall i, j \in \{1, \dots, N\} \quad (2.5)$$

ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ที่ 2.1 คือ ต้องการหาเส้นทางวงปิดที่สั้นที่สุด จากการรวมระยะทางของพนักงานขาย สมการขอบข่ายที่ 2.2 และ 2.3 คือ แต่ละหนึ่งพนักงานขายสามารถเดินไปแต่ละเมืองได้ครั้งเดียวเท่านั้น โดยที่มีเส้นทางเข้าหนึ่งเส้น และเส้นทางออกอีกหนึ่งเส้น สมการขอบข่ายที่ 2.4 คือ สมการป้องกันการเกิดเส้นทางย่อย (Subtour) และสมการขอบข่ายสุดท้าย คือ ตัวแปรตัดสินใจ

(3) Vehicle Routing Problem เป็นการจัดเส้นทางในการขนส่งสินค้า โดยหาจำนวนพาหนะที่ใช้ในการขนส่งสินค้าที่เหมาะสมกับปริมาณสินค้าพร้อมทั้งหาเส้นทางในการขนส่งสินค้าที่เหมาะสมภายใต้ข้อกำหนดในเรื่องของค่าใช้จ่ายที่น้อยที่สุด

ปัญหาการจัดเส้นทางขนส่ง (VRP) เป็นปัญหาหลักที่พูดถึงในการออกแบบให้ได้ประโยชน์สูงสุด ตั้งแต่ Dantzig เสนอปัญหานี้เมื่อปี 1959 โครงสร้างของ VRP คือรับบริการจากสถานีขนส่งเดียวเพื่อที่จะไปเยี่ยมลูกค้าทุกรายทั่วทุกภูมิภาคด้วยต้นทุนหรือค่าใช้จ่ายที่ต่ำที่สุด

ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่ง (Vehicle routing problem, VRP) มีลักษณะที่คล้ายคลึงกับปัญหา TSP แต่ที่แตกต่างจากปัญหา TSP คือ มีข้อจำกัดด้านการบรรทุกสินค้าเป็นเกณฑ์ สำหรับการพิจารณาแบ่งเส้นทางหรือแบ่งสายส่ง (Routing) ออกเป็นหลาย ๆ เส้นทาง แต่ละเส้นทางมีการบรรทุกสินค้าได้ไม่เกินข้อจำกัด (Capacitated VRP) จึงเรียกปัญหานี้ว่า ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่ง ซึ่งปัญหา VRP แบ่งปัญหาออกได้เป็นหลายกลุ่ม เช่น Distance-Constrained VRP, VRP Time windows, VRP with Backhaul และ VRP with Pickup and delivery เหล่านี้เป็นต้น ซึ่งแต่ละรูปแบบขึ้นอยู่กับเงื่อนไขที่ต่างกันออกไปตามวัตถุประสงค์และข้อจำกัดของรูปแบบการจัดเส้นทางการขนส่ง



ภาพที่ 2.3 แสดงหลักการจัดเส้นทางแบบ Vehicle Routing Problem  
ที่มา: สุวรรณ สุดสนธิ, เว็บไซต์

แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ VRP (Mathematical VRP Model)

การกำหนดพารามิเตอร์

$K$  = จำนวนยานพาหนะทั้งหมด

$N$  = จำนวนโหนดทั้งหมด

$Q$  = ความจุของยานพาหนะ

$d_i$  = ความต้องการสินค้าจริงของโหนด  $i$ , ซึ่งมีค่าความต้องการไม่แน่นอนในแต่ละวัน และ

$$d_0 = 0$$

$C_{ij}$  = ค่าใช้จ่ายในการเดินทางระหว่างโหนด  $i$  และโหนด  $j$  โดยพิจารณาเฉพาะค่าใช้จ่ายจากระยะทางรวมเท่านั้น ไม่รวมถึงค่าใช้จ่ายอื่นๆ

ตัวแปรตัดสินใจ

$q_i$  = ปริมาณสินค้าของโหนด  $i$  ที่บรรทุกบนยานพาหนะ และ  $q_0 = 0$

$X_{ij}^k = 1$  ถ้าyanพาหนะ  $K$  ขนส่งสินค้าระหว่างลูกค้า  $i$  และไปยังลูกค้า  $j$   
 $= 0$  ในกรณีอื่น ๆ

### ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ (Objective function)

$$\text{Min}Z = \sum_{i=0}^N \sum_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^N \sum_{k=1}^K C_{ij} X_{ij}^k \quad (2.6)$$

### สมการขอบข่าย (Subject to)

$$\sum_{i=0}^N \sum_{k=1}^K X_{ij}^k = 1 \quad \forall j \in \{1, \dots, N\} \quad (2.7)$$

$$\sum_{j=0}^N \sum_{k=1}^K X_{ij}^k = 1 \quad \forall i \in \{1, \dots, N\} \quad (2.8)$$

$$\sum_{i=0}^N X_{ip}^k - \sum_{j=0}^N X_{pj}^k = 0 \quad \forall p \in \{1, \dots, N\}, k \in \{1, \dots, K\} \quad (2.9)$$

$$\sum_{i=0}^N q_i \left( \sum_{j=0}^N X_{ij}^k \right) \leq Q \quad \forall k \in \{1, \dots, K\} \quad (2.10)$$

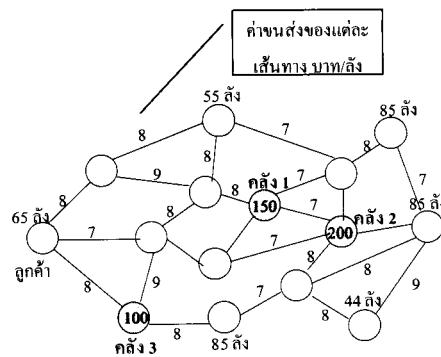
$$\sum_{j=1}^N X_{0j}^k \leq 1 \quad \forall k \in \{1, \dots, K\} \quad (2.11)$$

$$\sum_{i=1}^N X_{i0}^k \leq 1 \quad \forall k \in \{1, \dots, K\} \quad (2.12)$$

$$X_{ij}^k \in \{0,1\} \quad \forall ij \in \{1, \dots, N\}, k \in \{1, \dots, K\} \quad (2.13)$$

สมการขอบข่ายที่ (2.6) คือฟังก์ชันวัตถุประสงค์หลักเพื่อให้คำใช้จ่ายในการเดินทางต่อไป ส่วนสมการขอบข่ายที่ (2.7) และ (2.8) คือปรากនว่าลูกค้าแต่ละรายรับบริการจากยานพาหนะเพียงคันเดียว สมการขอบข่ายที่ (2.9) ปรากนว่าเมื่อยานพาหนะเข้ามายังจุดส่งสินค้าแล้วยานพาหนะจะออกจากจุดส่งสินค้านั้น สมการขอบข่ายที่ (2.10) ยานพาหนะขนส่งสินค้าทุกคันสามารถบรรทุกสินค้าได้ไม่เกินข้อจำกัด สมการขอบข่ายที่ (2.11) และ (2.12) ปรากนว่ายานพาหนะขนส่งแต่ละคันถูกใช้ได้เพียงเส้นทางเดียวเท่านั้น สมการขอบข่ายที่ (2.13) แสดงการเชื่อมโยงกันระหว่างโหนด  $i$  และ  $j$  โดยเป็นได้สองอย่างคือได้รับการเชื่อมโยงกับไม่ได้รับการเชื่อมโยง

(4) Minimum Cost Flow เป็นการจัดเส้นทางในการขนส่งสินค้าจากคลังสินค้าไปยังลูกค้าแต่ละรายตามปริมาณและจำนวนที่ลูกค้าต้องการและมีค่าใช้จ่ายในการขนส่งต่อไปที่สุดดังแสดงในภาพที่ 2.4



ภาพที่ 2.4 แสดงการจัดเส้นทางแบบ Minimum Cost Flow  
ที่มา: สุพรณ สุดสนธิ, เว็บไซต์

ที่กล่าวมาข้างต้นนี้เป็นวิธีการจัดเส้นทางการขนส่ง โดยพิจารณาถึงความเชื่อมโยงของเส้นทางที่ใช้ในการขนส่ง โดยระยะทางรวมในการขนส่งน้อยที่สุด โดยเลือกเส้นทางในการขนส่งระยะทางในการขนส่งสั้นที่สุด เป็นแผนการดำเนินการต่อไป

### 2.3 ปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับพาหนะขนส่ง กรณีที่ศูนย์กระจายสินค้ากลางมีมากกว่าหนึ่งแห่ง (The Multi-Depot Vehicle Routing Problems: MDVRP)

ปัญหา MDVRP หมายถึง กรณีองค์กรธุรกิจมีศูนย์กระจายสินค้ากลางที่ใช้ดำเนินงานมากกว่าหนึ่งแห่ง พร้อมทั้งมีการวางแผนการใช้เส้นทางพาหนะขนส่งเพื่อออกไปให้บริการลูกค้า รับหรือส่งสินค้า (Pick-up or Deliveries) ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ คือ การหาต้นทุนโดยรวมของการใช้เวลาหรือระยะทางที่ต่ำที่สุดของพาหนะขนส่งทุกคันรวมกัน ปัญหานี้จึงมีความ слับซับซ้อนเพิ่มมากขึ้นกว่าปัญหา VRP โดยที่ MDVRP ซึ่งแตกต่างจาก VRP ที่มีจุดกระจายสินค้ามากกว่าหนึ่งแห่ง ในฐานะที่ MDVRP เป็น NP-hard

VRP เป็นหนึ่งในหัวข้อที่มีการพูดถึงในการทำให้เกิดประโยชน์สูงสุดตั้งแต่ Dantzig ได้เสนอปัญหานี้เมื่อปี 1959 รูปแบบ (Model) สามารถอธิบายได้ดังนี้ รถบริการจะต้องไปถึงลูกค้าทุกคนในทุกภูมิภาคโดยเสียค่าใช้จ่ายน้อยที่สุด ใน SDVRP รถบริการห้ามหลายต้องออกจากสถานีขนส่งที่เดียว และกลับไปยังสถานีขนส่งเดิมหลังจากเสร็จสิ้นภารกิจ ส่วน MDVRP ก็เป็นรูปแบบที่คล้าย ๆ กันคือรถออกจากสถานีขนส่งหลาย ๆ ที่ และกลับมายังสถานีขนส่งเดิมหลังเสร็จสิ้นภารกิจ จุดประสงค์ของ MDVRP คือ ลดระยะทางทั้งหมดของทุกเส้นทาง

กลยุทธ์ที่ท้าทายในด้านการจัดการสายโซ่อุปทานและอุตสาหกรรมโลจิสติกส์คือการเพิ่มประสิทธิภาพการจัดส่งสินค้าจากผู้ประกอบการไปยังลูกค้าให้ได้รับความพึงพอใจ ปัญหาดังกล่าวเป็นที่รู้จักกันดีในชื่อว่า ปัญหาของการจัดเส้นทางขนส่งสำหรับยานพาหนะ (VRP) นับตั้งแต่ ยานพาหนะออกจากจุดกระจายสินค้าส่งให้บริการลูกค้าตามที่ได้รับมอบหมายและเดินทางกลับมายังจุดกระจายสินค้าเดิม ลูกค้าแต่ละรายมีความต้องการไม่เหมือนกัน หากเป็นปัญหาของคลังสินค้าเพียง 1 แห่งจะถูกเรียกว่าปัญหา VRP ของจุดกระจายสินค้าเดียว

ในกรณีที่มีจุดกระจายสินค้ามากกว่า 1 แห่ง VRPs จะถูกเรียกว่า VRPs (MDVRP) VRPs จุดกระจายสินค้าเดียวไม่เหมาะสมในสถานการณ์จริงแม้ว่าจะมีความน่าสนใจ ถึงแม้ใน MDVRP จะมีจุดกระจายสินค้าจำนวนมากก็เป็นเรื่องที่ยากสำหรับผู้มีอำนาจตัดสินใจในการกำหนดว่าจะให้บริการลูกค้าจากจุดกระจายสินค้าใดโดยไม่เกินความจุของการบรรทุก ดังนั้นการจัดกลุ่มลูกค้าขึ้นอยู่กับระยะทางระหว่างลูกค้าและจุดกระจายสินค้าก่อนที่จะมีการกำหนดเส้นทางและการกำหนดเวลา

นอกจากนี้ เนื่องจาก MDVRPs เป็น NP hard วิธีที่ต้องการอาจจะไม่ได้แก้ปัญหาที่ดีที่สุด ดังนั้น วิธีอิหริสติกจะสามารถแก้ปัญหา ของMDVRPs ให้เร็วขึ้นและมีประสิทธิภาพต่ำประสูงค์ของปัญหาที่เกิดขึ้นก็เพื่อที่จะลดค่าใช้จ่ายหั้งหมด ของการรวมเส้นทางยานพาหนะ เนื่องจาก ค่าใช้จ่ายมีความเกี่ยวพันกับระยะทาง โดยมีวัตถุประสงค์เพื่อลดระยะเวลาการเดินทาง

โดยทั่วไปงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับปัญหา MDVRP ในอดีตที่ผ่านมา มีนักวิจัยนำเสนอวิธีการสำหรับการแก้ปัญหา MDVRP นี้ ด้วยความหลากหลาย ทั้งวิธีการหาคำตอบที่ดีที่สุดและวิธีเชิงอิหริสติก และปัจจุบันนักผู้วิจัยส่วนใหญ่มีแนวโน้มที่จะใช้วิธีเชิงอิหริสติก สำหรับการแก้ปัญหา MDVRP มากยิ่งขึ้น โดยที่วิธีเชิงอิหริสติก นั้นหมายถึงวิธีการใด ๆ ก็ตามที่ใช้วิทยาสำนึก (Heuristics) ในการค้นหาคำตอบหรือหมายความรวมถึงวิธีการหาคำตอบด้วยวิธีปัญญาประดิษฐ์ด้วย(Artificial Intelligence Method: AIM) วิธีปัญญาประดิษฐ์ อันได้แก่ วิธีการอบอุ่นคำตอบ (Simulated Annealing: SA) วิธี taboo เสริจซ์ (Tabu Search: TS) วิธีการจำลองพัฒนาระบบทามหาหารของมด (Ant System: AS) และวิธีเชิงพันธุกรรม (Genetic algorithm:GA) เหล่านี้เป็นต้น

### วิธีเชิงอิหริสติกสำหรับการแก้ปัญหา MDVRP สรุปได้ดังนี้

Libertad Tansini, Maria Urquhart และ Omar Viera (2015) ได้จัดทำงานวิจัย Comparing assignment algorithms for the Multi-Depot VRP งานวิจัยชิ้นนี้ได้พูดถึง MDVRP ซึ่งนับได้ว่า เป็นปัญหาที่ยากของปัญหาระดับนี้ เป็นวิธีการประเภท "cluster first, route second" (สองขั้นตอน) ดูเหมือนจะมีแนวโน้มว่าเป็นปัญหาที่ใช้ได้จริง ขั้นตอนแรกคือการแก้ไขการจัดกลุ่ม ค่าใช้จ่ายหั้งหมด ของการแก้ปัญหา MDVRP ขึ้นอยู่กับวิธีที่ได้รับมอบหมายในขั้นตอนแรกและวิธีแก้ไขปัญหาเหล่านี้ ขึ้นอยู่กับโครงสร้างทางภูมิศาสตร์ของตัวอย่างของปัญหาได้รับมอบหมายและปัญหาการกำหนดเส้นทางใน "cluster first, route second" เป็นวิธีการที่ไม่อิสราย วิธีการแก้ปัญหาที่ได้รับมอบหมายที่ไม่ดีจะส่งผลให้มีค่าใช้จ่ายในเส้นทางที่สูงขึ้น (ระยะทาง) ผลลัพธ์ที่ดีขึ้นไม่เพียงแต่ขึ้นอยู่กับวิธีการแต่ ยังหมายถึงวิธีของปัญหาที่จะได้รับการแก้ไข

การเปรียบเทียบวิธีอิหริสติกมี 3 วิธี: วิธีที่ใช้ผลลัพธ์ที่ดี (ที่มีเวลาดำเนินการสูง) เวลาดำเนินการต่ำ (แต่ได้ผลไม่ดี) หรือเวลาการดำเนินการปานกลางและผลลัพธ์ออกมากไม่ดีนัก ที่ผ่านมาที่มีวิธีการที่เริ่บดังนั้นจึงขอเสนอถึงปัญหาในชีวิตจริงที่มีความสำคัญ

การใช้งานของ TP ได้พิสูจน์แล้วว่าเป็นวิธีที่ดีกว่าวิธีเร่งรีบเพราให้ผลลัพธ์ที่ดีในระยะสั้น ซึ่งเป็นวิธีที่น่าสนใจ ในทางตรงกันข้ามวิธีแก้ปัญหาที่ได้จาก TP ก็น่าสนใจ เพราะ TP ได้มีการศึกษาอย่างกว้างขวางและมีซอฟท์แวร์ที่ช่วยแก้ปัญหานี้ได้

ข้อดีของวิธีนี้คือ TP เป็นวิธีการแก้ไขที่แน่นอน เนื่องจากตอนนี้มีเครื่องคอมพิวเตอร์ที่มีการเพิ่มความเร็วและมีคุณสมบัติการคำนวน การแก้ปัญหาด้วยวิธีนี้สามารถเพิ่มขีดจำกัดหรือการแก้ปัญหาเบื้องต้นของ MDVRP ได้ งานวิจัยชิ้นนี้จะต้องมีการดำเนินการทดสอบและเปรียบเทียบวิธีอื่น ๆ โดย

ใช้เขตแผนที่ทางภูมิศาสตร์ที่ใหญ่ขึ้นและการทดสอบเป็นราย ๆ ไป หัวข้อในการทำวิจัยครั้งต่อไปควรจะมี cabin เวลาในการส่งและควรพิจารณาถึงการแก้ปัญหา TP ซึ่งผู้ประกอบการมีการจัดส่งสินค้าแยกจากหลาย ๆ จุดกระจายสินค้าไปยังลูกค้าคนเดียวกัน

ในปี 1996. Jean-François Cordeau, Michel Gendreau และ Gilbert Laporte ได้เสนอวิธีอิวิริสติกด้วยการค้นหาทابู (Tabu Search) ในการแก้ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งของยานพาหนะที่รู้จักกันดี 3 ด้าน ได้แก่ ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับยานพาหนะเป็นระยะ (the periodic vehicle routing problem) ปัญหาพนักงานขายที่เดินทางเป็นระยะ (the periodic traveling salesman problem) และปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งของยานพาหนะที่มีจุดกระจายสินค้าหลายจุด (the multi-depot vehicle routing problem) ผลการทดสอบได้จากการที่นำมาจาก การทบทวนวรรณกรรมที่ระบุว่าวิธีการที่นำเสนอ มีประสิทธิภาพดีกว่าวิธีอิวิริสติกที่มีอยู่ทั้งหมด 3 ด้าน และจุดประสงค์ของรายงานฉบับนี้ คือ การนำเสนอวิธีการค้นหาทابูด้วยอิวิริสติกจาก 3 ด้านแล้ว ของปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับยานพาหนะ (Vehicle Routing Problem (VRP) : PVRP PTSP และ MDVRP ซึ่งทั้ง PVRP และ MDVRP เป็นหลักการทั่วไปของปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งสำหรับยานพาหนะ ขณะที่ PTSP เป็นลักษณะพิเศษของ PVRP

งานวิจัยที่ประยุกต์ใช้วิธีตามสุ่ม (TS) ประกอบไปด้วยงานวิจัยของ Potvin., et al. (1996) งานวิจัยของ Chiang and Russell (1997) และงานวิจัยของ Taillard., et al. (1997) และ วิธีการจำลองพฤติกรรมการหาอาหารของมด (ACS) ดังรายงานวิจัยของ Gambardella., et al. (1999) และ วิธีเชิงพันธุกรรมประกอบไปด้วยงานวิจัยของ Potvin and Bengio (1996) งานวิจัยของ Berger., et al.(2001) งานวิจัย ของ Chen., et al. (2001) งานวิจัยของ Tan., et.al. (2001) และงานวิจัยของ Ting and Huang (2004)

นอกจากวิธีเชิงอิวิริสติกที่รู้จักในชื่อข้างต้นที่ได้กล่าวไปแล้ววิธีการอื่น ๆ ที่เรียกว่าเป็น อิวิริสติก เช่น งานวิจัยของ Gillet และ Johnson (1976) นำเสนอวิธีการแบ่งกลุ่มลูกค้า ออกเป็นกลุ่มๆ ตามจำนวนศูนย์กระจายสินค้า โดยเรียกว่า “Disjoint-Clusters” จากนั้นทำการแก้ปัญหา VRP ที่อิสระต่อกันของแต่ละกลุ่ม (Independent VRPS) โดยเริ่มต้นจากกำหนดลูกค้าให้กับศูนย์กระจายสินค้ากลางของแต่ละแห่งใช้วิธีการ Sweep Method เมื่อลูกค้าถูกกำหนดให้กับศูนย์กระจายสินค้าเสร็จเป็นที่เรียบร้อย ต่อจากนั้นก็ทำการปรับปรุงคำตอบ โดยการเลือกลูกค้าที่เป็นไปได้เพื่อทำการปรับปรุงกลุ่ม (Reassignments) ระหว่างศูนย์กระจายสินค้า 2 แห่ง ทำไปจนกว่าไม่สามารถปรับตันทุนที่ดีกว่าเดิม ก็ไปขั้นตอนสุดท้าย คือ การสร้างเส้นทางสำหรับพาหนะขนส่ง เนื่องจากปัญหา MDVRP จะประกอบด้วยสองปัญหาอยู่ในตัวปัญหาเดียวจึงมีความยุ่งยากในการคิดค้นวิธีการสำหรับการค้นหาคำตอบ

ดังนั้นในงานวิจัยของ Rand (1976) จึงได้ตั้งข้อสังเกตไว้ว่า มีนักวิจัยเป็นจำนวนมากที่ พยายามหลีกเลี่ยง การแก้ปัญหาการกำหนดลูกค้าให้แก่ศูนย์กระจายสินค้าที่มากกว่าหนึ่งแห่งและจัดเส้นทางพาหนะขนส่งไปพร้อม ๆ กัน แต่จะใช้วิธีการแบบแยกหาคำตอบกัน (Sub optimizing) ค่อนข้างมาก แต่อย่างไรก็ตามนักวิจัยไม่ควรละเลยต่อคำตอบที่ได้ในขั้นสุดท้าย คือ จะมีความสัมพันธ์กันระหว่าง การแก้ปัญหาการกำหนดลูกค้าและการจัดเส้นทางของพาหนะขนส่ง ที่ให้ค่าโดยรวมที่ต่ำที่สุด ยกตัวอย่างงานวิจัยที่แยกปัญหาออกจากกันและทำการแก้ปัญหาทีละปัญหา เช่น งานวิจัยของ

Bednar และ Strohmeier (1979) ได้นำเสนอวิธีการหาคำตอบกับปัญหาการกำหนดลูกค้าให้แก่ศูนย์กระจายสินค้าที่มากกว่าหนึ่งแห่งและจัดเส้นทางพาหนะขนส่ง ด้วยวิธีการแบ่งลูกค้าออกเป็นกลุ่ม ๆ ประมาณ 2-3 กลุ่ม ใช้วิธีเชิงอิหริสติกในการประมาณค่าของระยะทางระหว่างลูกค้า (Customer) กับศูนย์กระจายสินค้า (Depot) โดยการใช้เกณฑ์ของน้ำหนัก (Weighted) หรือความต้องการสินค้า (Demand) ของลูกค้าแต่ละรายเป็นเกณฑ์พิจารณา และวิธี Saving Method สำหรับสร้างเส้นทางพาหนะขนส่ง

งานวิจัยของ Balakrishman., et al (1987) นำเสนอบรรบการจัดแยกปัญหาออกเป็น 2 ปัญหา ย่อยๆ กล่าว คือ ปัญหาการกำหนดลูกค้าให้แก่ศูนย์กระจายสินค้าที่มากกว่าหนึ่งแห่ง จัดให้เป็นปัญหาหลัก (Master Problem) และจัดเส้นทางพาหนะขนส่งเป็นปัญหารอง (Sub Problem) แล้วบูรณาการคำตอบเข้าด้วยกันในภายหลัง ปี 1985, Kolen ก็ได้สร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ (Mathematical Model) ชนิดที่ศูนย์กระจายสินค้าที่มีศักยภาพเปิดดำเนินงานได้มากกว่าหนึ่งแห่ง สร้างคำตอบเริ่มต้นแบบมีขั้นมีตอน (Constructive Algorithm) และพัฒนาวิธี Tree Network แก่ปัญหา คำตอบที่ได้ใช้เวลาในการประมวลผลอย่างเหมาะสม ต่อมา Srivastava และ Benton (1990) และ Srivastava (1993) นำวิธี Cluster-Routing กรณีที่ค่า  $p > 1$  โดยทำการเปิดศูนย์กระจายสินค้ากลางเพียงหนึ่งแห่งสำหรับลูกค้า 1 กลุ่ม วิธีการนี้ เรียกว่า “การสร้างกลุ่มในลำดับแรกและสร้างเส้นทางพาหนะขนส่งในลำดับที่สอง (Cluster -first and Route-second)” ใช้วิธี Sweep Method สำหรับการจัดเส้นทางพาหนะขนส่ง งานวิจัยของ Pathumnakul (1996) นำเสนอวิธีการแก้ปัญหา MDVRP กับ กรณีศึกษาโรงงานรีไซเคิลกระดาษของไอโววา แบ่งขั้นตอนการแก้ปัญหา คือ จัดแยกลูกค้าออกเป็นกลุ่ม ๆ โดยใช้หลักการเพื่อนบ้านใกล้เคียง (Nearest neighborhood) สร้างเส้นทางการขนส่งด้วยวิธี Clarke and Wright algorithm และปรับปรุงคุณภาพคำตอบโดยวิธีตาบูเสริจซ์ (TS) คำตอบที่ได้รับจากการนี้ได้ผลเป็นที่น่าพอใจ ในส่วนงานวิจัยที่นำเสนอวิธีการแก้ปัญหาโดยการกำหนดลูกค้าให้กับศูนย์กระจายสินค้าไปพร้อม ๆ ในการสร้างเส้นทางพาหนะขนส่ง เช่น Sodsoon และ Sindhuchao (2007) นำเสนอวิธี MMAS โดยแบ่งออกเป็น 2 ระยะ คือ การจัดสรรลูกค้าพร้อมกับการสร้างเส้นทางการขนส่งในเวลาเดียวกันจากนั้นทำการปรับปรุงคุณภาพคำตอบด้วย 2-opt อัลกอริทึม วิธีการพบว่าสามารถค้นหาคำตอบได้ที่น่าพอใจและใช้เวลาประมวลผลเหมาะสม

#### 2.4 วิธีอิหริสติก และเมต้าอิหริสติก (Heuristic and Metaheuristic Method)

อิหริสติกเป็นวิธีหาคำตอบที่ดีเพียงพอภายในเวลาที่จำกัดสำหรับปัญหาที่มีความซับซ้อนสูง โดยเฉพาะปัญหาการตัดสินใจที่อยู่ในคลาส NP ซึ่งเมื่อตัวแปรและเงื่อนไขของปัญหามีจำนวนมากขึ้น อัตราการเพิ่มขึ้นของเวลาในการหาคำตอบที่ดีที่สุดจะเพิ่มอย่างช้าอย่างมาก ทำให้ไม่สามารถใช้วิธีการหรืออัลกอริทึมใดๆ ที่จะมาหาคำตอบที่ดีที่สุดได้อย่างมีประสิทธิภาพในเวลาที่จำกัดซึ่งวิธีอิหริสติกที่นิยมใช้ในงานวิจัยด้านโลจิสติกส์ เช่น วิธีในกลุ่มของ Constructive เช่น วิธีลอมบ์ (Greedy) และวิธีประหยัด (Saving), วิธีหาคำตอบแบบเนบอร์हูด (Neighborhood search) หรือวิธีโลคอล (Local search)

#### 2.4.1 วิธีอิวาริสติก

วิธีอิวาริสติก หมายถึง วิธีการคิดค้นขึ้นมา เพื่อใช้ในการแก้ปัญหาได้ปัญหานึงโดยเฉพาะ ซึ่งไม่มีแบบแผนที่แน่นอนตายตัว โดยการสร้างอิวาริสติกนั้นมักต้องอาศัยความเข้าใจและประสบการณ์ ในการแก้ไขปัญหานั้นๆ เป็นอย่างดี ดังนั้นวิธีอิวาริสติกที่ใช้ในการแก้ปัญหานึงอาจไม่สามารถ นำไปใช้แก้ไขปัญหาอีกปัญหานึงได้ และไม่สามารถรับประทานได้ว่าจะได้คำตอบที่ดีที่สุดหรือคำตอบ ที่เท่ากันทุกครั้ง แต่สามารถได้คำตอบในเวลาที่รวดเร็ว หรือสามารถแก้ปัญหาที่มีความซับซ้อนจนไม่ สามารถเขียนเป็นตัวแบบทางคณิตศาสตร์ได้ วิธีอิวาริสติกแบ่งออกเป็น 2 ประเภทตามลักษณะของ วิธีการในการสร้างคำตอบได้แก่ (1) วิธีอิวาริสติกแบบสร้างคำตอบ วิธีนี้จะเริ่มสร้างคำตอบโดยเริ่มจาก การค่อยๆ เพิ่มลูกค้าในเส้นทางทีละรายหรือเพิ่มโหนดทีละโหนด จนประกอบกันเป็นคำตอบที่สมบูรณ์ เช่น วิธี Saving, Nearest Insertion และ Nearest Neighbor เป็นต้น (2) วิธี อิวาริสติกแบบค้นหา คำตอบใกล้เคียง (Neighborhood Search Heuristic) เป็นวิธีสร้างคำตอบขึ้นมาคำตอบหนึ่งที่ไม่ ขัดแย้งกับเงื่อนไขแล้วนำคำตอบนั้นมาทำการสลับตำแหน่งไปเรื่อยๆ เพื่อหาคำตอบที่ดีกว่าคำตอบเดิม ตามรอบที่กำหนดที่ได้ออกแบบไว้ เช่น วิธี one move, exchange และ 2-opt เป็นต้น

อิวาริสติกเป็นวิธีหาคำตอบที่ดีเพียงพอภายในเวลาที่จำกัดสำหรับปัญหาที่มีความซับซ้อนสูง โดยเฉพาะปัญหาการตัดสินใจที่อยู่ในคลาส NP ซึ่งเมื่อตัวแปรและเงื่อนไขของปัญหามีจำนวนมากขึ้น อัตราการเพิ่มขึ้นของเวลาในการหาคำตอบที่ดีที่สุดจะเพิ่มอย่างช้าอย่างมาก ทำให้ไม่สามารถใช้วิธีการ หรืออัลกอริทึมใดๆ ที่จะมาหาคำตอบที่ดีที่สุดได้อย่างมีประสิทธิภาพในเวลาที่จำกัดซึ่งวิธีอิวาริสติกที่ นิยมใช้ในงานวิจัยด้านโลจิสติก เช่น วิธีในกลุ่มของ Constructive เช่น วิธีล้มไป (Greedy) และวิธี ประหยัด (Saving) , วิธีหาคำตอบแบบเนบอร์हู้ด (Neighborhood search) หรือวิธีโลคอล (Local search)

#### 2.4.2 เมตาอิวาริสติก

สำหรับวิธีเมตาอิวาริสติกนั้นเป็นวิธีอิวาริสติกแบบมาตรฐานที่มีความยืดหยุ่นมากขึ้นและ สามารถตัดแปลงเพื่อใช้ในการหาคำตอบของปัญหาการตัดสินใจได้อย่างรวดเร็วและมีประสิทธิภาพ โดย Blum และ Roli (2003) ได้สรุปหลักการเบื้องต้นของเมตาอิวาริสติกคือ

- (1) เมتاอิวาริสติกมีระเบียบวิธีในการค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในเขตของคำตอบที่ เป็นไปได้ (Feasible region)
- (2) เมتاอิวาริสติกมีวัตถุประสงค์เพื่อหาคำตอบที่ดีที่สุดหรือคำตอบที่ใกล้เคียงคำตอบที่ดี ที่สุด
- (3) วิธีการทางเมตาอิวาริสติกอาจมีทั้งแบบซับซ้อนและไม่ซับซ้อน
- (4) เมตาอิวาริสติกเป็นขั้นตอนการประมาณคำตอบ
- (5) เมตาอิวาริสติกอาจเกิดจากการรวมกันของหลายเทคนิคเพื่อค้นหาคำตอบที่ดีที่สุด ภายในพื้นที่คำตอบที่เป็นไปได้
- (6) เมตาอิวาริสติกมีระเบียบขั้นตอนที่แน่นอนแต่สามารถปรับเปลี่ยนในรายละเอียดเมื่อ นำไปใช้ในแต่ละปัญหา
- (7) เมตาอิวาริสติกสามารถใช้ได้กับปัญหาที่หลากหลาย

(8) เมตาอิวิสติกอาจเป็นคำบรรยายโดยย่อหรือเป็นหลักการทางคณิตศาสตร์ก็ได้

(1) เมตาอิวิสติกบางประเภทมีการใช้ความจำชั่วคราวเพื่อจำคำตอบเดิมซึ่งเป็นประโยชน์ในการค้นหาคำตอบใหม่ที่ไม่แตกต่างไปจากเดิม

Blum C. และ Roli A.(2003) กล่าวถึงหลักการเบื้องต้นของวิธีเมตาอิวิสติก ว่าเมตาอิวิสติกมีระเบียบวิธีการหาคำตอบที่ดีภายในเขตคำตอบที่เป็นไปได้ มีวัตถุประสงค์เพื่อหาคำตอบที่ดีภายในระยะเวลาที่เหมาะสม ซึ่งมีหลายวิธี เช่น Local Search , Ant system, Genetic algorithm, Tabu Search, Simulated annealing, Iterated Local Search ,Simulated Quenching เป็นต้น เมتاอิวิสติกอาจเกิดจากการรวมหลากหลายเทคนิคเพื่อค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในคำตอบที่เป็นไปได้

Steven และ Tom (1994) ทำวิจัยเกี่ยวกับปัญหาการเก็บข่าวตุณซึ่งเป็นปัญหาที่มีเป้าหมายวิ่งเก็บข่าวตุณให้ได้มากที่สุดในหนึ่งเที่ยวซึ่งในงานวิจัยนี้จะเรียกว่าหัวร์ เก็บข่าวตุณจากจุด (Node) ซึ่งกระจายอยู่ทั่วไปในพื้นที่ที่ระบุแต่ละจุดจะมีน้ำหนักหรือปริมาตรของวัตถุที่จะต้องเก็บ ต่างกัน ข้อจำกัดของปัญหาประเภทนี้คือ เวลาและความจุของรถที่วิ่งในแต่ละหัวร์ งานวิจัยนี้ได้ใช้วิธีสติกในการจัดเส้นทางและหัวร์ ซึ่งผู้ทำการวิจัยค้นพบว่า เมื่อทำการจัดเส้นทางและหัวร์ด้วยวิธีอิวิสติกมีข้อดีสามประการคือ 1) ปัญหานั้นมีคำตอบที่เป็นไปได้อย่างน้อยหนึ่งคำตอบบวิธีอิวิสติกจะค้นพบได้อย่างแน่นอน 2) วิธีอิวิสติกจะให้คำตอบที่เหมาะสมที่สุดหรือไม่ก็เป็นคำตอบที่ใกล้เคียงกับคำตอบที่เหมาะสมที่สุดเป็นอย่างมากได้ 3) เป็นวิธีที่แก้ปัญหาขนาดใหญ่ได้ด้วยการใช้เวลาในการคำนวนน้อย

Clarke,G. และ Wright ,J. (1964) ทำการจัดเส้นทางการเดินรถที่มีหลายขนาด โดยส่งสินค้าออกจากศูนย์กระจายสินค้าเพียงแห่งเดียว ผู้วิจัยได้ใช้วิธีการทางอิวิสติกจัดเรียงลำดับของค่าประหยัด (Saving) และเชื่อมเส้นทางต่างๆเข้าด้วยกันทำให้ทราบจำนวนรถบรรทุกที่ต้องการใช้และปริมาณสินค้าในแต่ละคัน

Matin IV, E. (1998) เสนอแนวทางของการปรับปรุงประสิทธิภาพของการกระจายสินค้า ประเภทเบอร์เกอร์โดยมีข้อกำหนดคือ ช่วงเวลาในการส่งสินค้า ผู้วิจัยได้ใช้วิธีการสร้างเส้นทางในการเดินรถโดยใช้ระยะเวลาเป็นฟังก์ชันวัตถุประสงค์ และใช้เทคนิค Nearest-neighbor heuristics โดยหาระยะเวลาในการเดินทางระหว่างลูกค้าจากข้อมูลระยะทางในการเดินทางและความเร็วเฉลี่ยด้วย การสร้างตารางความสัมพันธ์ระหว่างระยะทางการเดินทางและเวลาเดินทางรถ และหัวเวลาในการนำสินค้าลงด้วยการสร้างกราฟความสัมพันธ์ของจำนวนสินค้าและเวลาที่ใช้ในการนำสินค้าลงจากรถ

Christophides,N. และ Eilson,S. (1969) เสนอวิธีปรับปรุงเส้นทาง ภายหลังจากได้เส้นทางเบื้องต้น ผู้วิจัยได้เสนอการปรับปรุงเส้นทางด้วยการแลกเปลี่ยนเส้นทางเพื่อให้ได้ระยะทางใหม่ที่เกิดขึ้นมาอย่างกว่าค่าเดิม โดยวิการเริ่มนั้นจากการสมมติเส้นทางเริ่มนั้นมาแล้วค่อยปรับปรุงจนกระทั่งได้เส้นทางที่ดีที่สุด

จากการศึกษาและผลงานวิจัยข้างต้น การใช้วิธีอิวิสติก ด้วยวิธีต่างๆ สามารถที่จะแก้ไขปัญหาในการเลือกจุดกระจายสินค้าและจัดเส้นทางการขนส่ง วิธีการต่างๆ ล้วนมีข้อดีข้อเสียแตกต่างกันและมีความเหมาะสมกับปัญหาในแต่ละแบบ ดังนั้น งานวิจัยจะเริ่มจากการสร้างตัวแบบทางคณิตศาสตร์สำหรับการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงานโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลังและจัด

เส้นทางการขนส่งของยานพาหนะแบบหลายขั้น จากนั้นจึงนำเสนอบริการวิธีอิหริสติก พัฒนาขั้นตอนวิธีทางคอมพิวเตอร์เพื่อแก้ปัญหาดังกล่าว และทดสอบด้วยข้อมูลจริงซึ่งได้จากการเก็บข้อมูลพิกัดและปริมาณวัตถุดิบของแหล่งวัตถุดิบในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ

## 2.5 Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN)

Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN) เป็นอัลกอริทึมค้นหาชนิดปรับปรุงคำตอบ (Improvement Algorithm) โดยค้นหาคำตอบจากกลุ่มคำตอบใกล้เคียง(Neighborhood) ขนาดใหญ่พิเศษ และใช้การวนรอบซ้ำเพื่อปรับปรุงคำตอบโดยรวม Ahuja และคณะ (2002) ได้แบ่ง VLSN ออกเป็น 3 กลุ่มตามรูปแบบการค้นหา ได้แก่ 1) วิธีตัวแปรเชิงลึก (Variable-Depth Method) 2) วิธีปรับปรุงด้วยการไหลของเครื่อข่าย (Network Flow Based Improvement Method) 3) วิธีจำกัดการค้นหาในช่วงเวลาที่คำนวนได้ (Polynomial Time Problem) ผู้วิจัยจะกล่าวถึง 3 วิธีการนี้โดยสรุปในหัวข้อ 2.11.1 2.11.2 และ 2.11.3

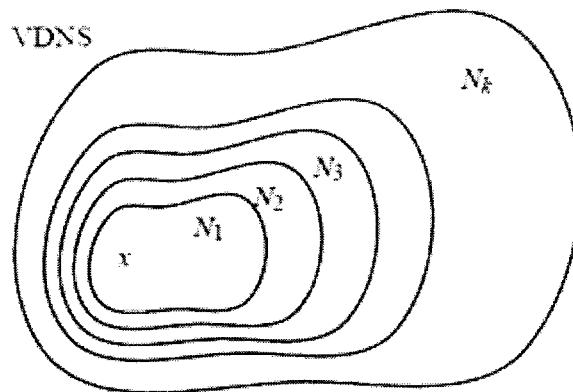
การค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดจากกลุ่มคำตอบใกล้เคียงขนาดใหญ่พิเศษ เริ่มด้วยคำตอบเริ่มต้นที่ไม่ซัดແย়งกับข้อจำกัดของปัญหา จากนั้นปรับปรุงคำตอบเริ่มต้นนั้นโดยอาศัยคำตอบใกล้เคียง จนกว่าจะได้คำตอบที่ดีที่สุดในกลุ่มคำตอบนั้น(Local Optimum) คุณภาพของคำตอบขึ้นอยู่กับคำตอบเริ่มต้นรวมถึงโครงสร้างของกลุ่มคำตอบใกล้เคียง ที่กำหนดในแต่ละรูปแบบของปัญหา

### 2.5.1 วิธีตัวแปรเชิงลึก ( Variable-depth methods )

โดยทั่วไป คำตอบใกล้เคียงขนาดใหญ่มักจะนำไปสู่คำตอบที่มีคุณภาพสูงแต่ใช้เวลามากในการค้นหา ดังนั้นแนวคิดพื้นฐานคือการขยายขนาดของคำตอบใกล้เคียงทุกครั้งเมื่อการค้นหาติดอยู่ที่ local optimum

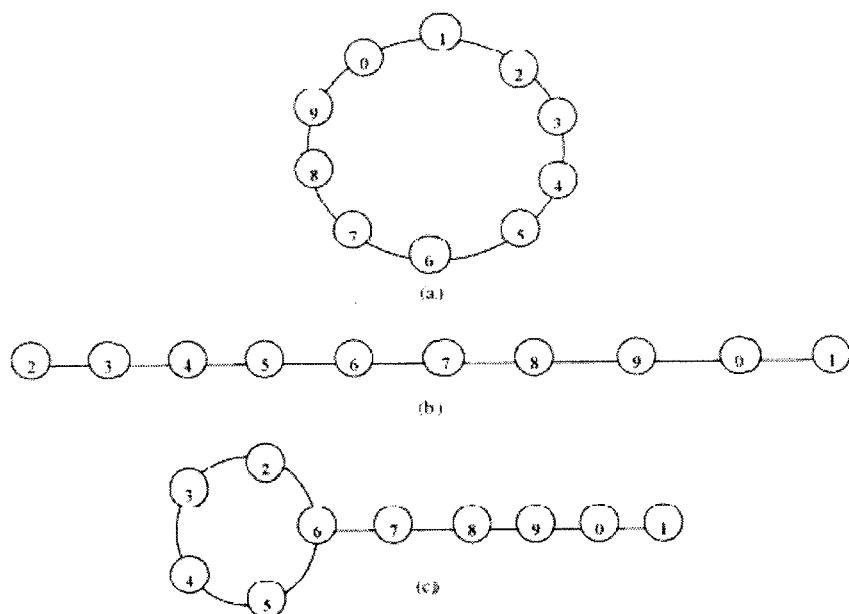
Variable-Dept Neighborhood Search (VDNS) จะทำการค้นหา กลุ่มของคำตอบที่ใหญ่ขึ้น จากคำตอบใกล้เคียง  $N_1, N_2, \dots, N_k$  ในรูปแบบวิธีอิหริสติก ยกตัวอย่าง เช่น 1-exchange neighborhood  $N_1$  ซึ่งใช้หนึ่งตัวแปรต่อตำแหน่งในการเปลี่ยน เช่นเดียวกับ 2-exchange neighborhood  $N_2$  จะสลับค่าของสองตัวแปรต่อตำแหน่ง โดยปกติ  $k$ -exchange neighborhood  $N_k$  จะเปลี่ยน  $k$  ตัวแปร

VDNS เป็นเทคนิคในการค้นหา โดยใช้วิธีค้นหาบางส่วนจาก  $k$ -exchange neighborhood ทำให้ลดเวลาในการค้นหา neighborhood ได้ ดังแสดงในภาพที่ 2.5 เพื่อศูนย์การทำงาน ของ variable-depth neighborhoods



ภาพที่ 2.5 แสดงโครงสร้างของ VDNS คำตอบของปัญหาปัจจุบันอยู่ที่เครื่องหมาย  $\times$  วิธี VDNS โดยส่วนใหญ่จะหาคำตอบใกล้เคียงแบบเชิงลึก (Variable-Dept)

ตัวอย่างของแอปพลิเคชัน ที่เป็น VDNS คือ Lin-Kernighan(1973) heuristic สำหรับแก้ปัญหา TSP กล่าวโดยย่อ แนวความคิดของอิวาริสติก Lin-Kernighan นั้นคือการแทนที่ edges จำนวนมากที่สุดเมื่อมีการย้ายจากหัวร์  $S$  ไปยังหัวร์  $T$  ในรอบการทำงานที่เป็นเลขคู่ของอัลกอริทึม edge จะถูกแทรกเข้าไปใน Hamiltonian path ขณะที่รอบการทำงานที่เป็นเลขคี่นั้น edge จะถูกลบออกไปเพื่อให้ Hamiltonian path คงอยู่ และในแต่ละ Halmiltonian path นั้นจะมีการสร้าง cycle ขึ้นมาเพื่อทำการรวม 2 จุดขอบเข้าด้วยกัน แสดงดังภาพที่ 2.6

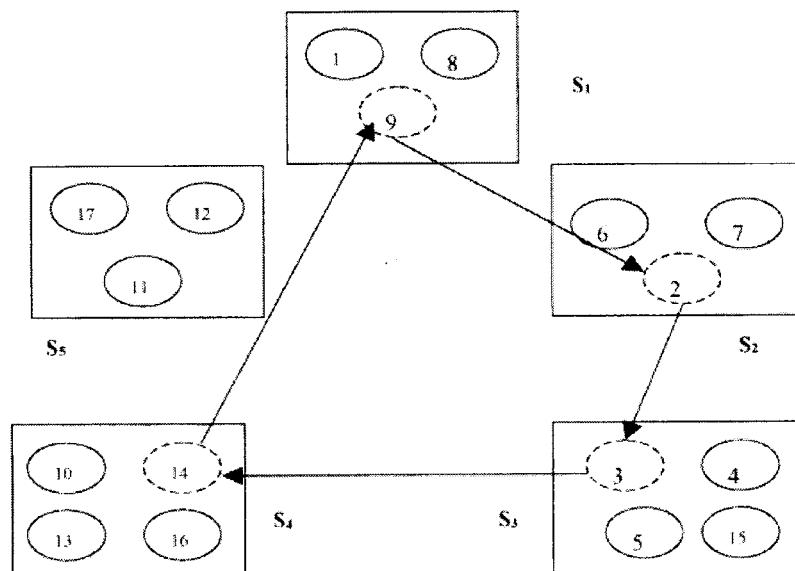


ภาพที่ 2.6 แสดงอัลกอริทึมของ Lin-Kernigan (a) หัวร์ขนาด 10 โหนด (b) Harmiltonian path (c) stem and cycle

ทางเลือกสำหรับ edge ในการเพิ่มเข้าไปใน Hamiltonian path คือการทำแบบลงโนบ(greedy way) ทำให้เพิ่มโอกาสที่จะพบคำตอบของ objective function มาอย่างขึ้น อัลกอริทึม Lin-Kernighan จะสืบสุดเมื่อไม่สามารถสร้างหัวร์ที่ดีขึ้นได้ ความคิดพื้นฐานของ VDNS วิธีสติกินน์คือการสร้างลำดับของการย้ายภายน และแข็งทุกวัตถุที่เกี่ยวข้องกับการย้าย เพื่อป้องกัน การค้นหาจาก cycle โดย VDNS จะหยุดเมื่อไม่สามารถทำการย้ายภายนได้อีกไปและจะคืนคำตอบที่ดีที่สุดที่ค้นพบก่อนมา

### 2.5.2 วิธีปรับปรุงด้วยการไหลของเครือข่าย (Network Flow Based Improvement Method)

รูปแบบของอัลกอริทึมในการปรับปรุงคำตอบนี้ ใช้อัลกอริทึม network-flow หลากหลาย แบบในการค้นหาจากคำตอบที่ใกล้เคียง ในที่นี้ผู้วิจัยจะขอกล่าวถึงวิธีการในรูปแบบของ Ahuja ซึ่งคำตอบใกล้เคียงถูกกำหนดในรูปแบบของ cyclic exchange แสดงดังภาพที่ 2.13



ภาพที่ 2.7 แสดงวิธีการ cyclic exchange

การย้ายเส้นทางใน cycle ของคำตอบใกล้เคียงประกอบด้วย ลำดับของสมาชิกที่จะย้ายในกลุ่มของสับเซ็ต Thomson(1988) แสดงวิธีการหาคำตอบใกล้เคียงที่ช่วยปรับปรุงในการทำ cyclic exchange โดยการค้นหา cycle ที่มีค่าเป็นลบในรูปแบบของ improvement graph การหา cycle จากกลุ่มคำตอบที่ไม่ต่อเนื่องที่มีค่าเป็นลบ ใน improvement graph นับเป็นปัญหา NP-hard แต่เป็นอิทธิพลที่มีประสิทธิภาพในการค้นหา Thompson และ Psarafitis(1993) Gendreau et al. (1998) ประยุกต์ใช้กลุ่มคำตอบแบบ cycle เพื่อแก้ปัญหา VRP Ahuja และคณะ(1999) ใช้ cyclic exchange แก้ปัญหา capacitated minimum spanning three Sombat(2006) นำ VLSN ไปใช้แก้ปัญหาจัดเส้นทางการส่งพัสดุและพบร่วมกับวิธีการ VLSN สามารถแก้ไขปัญหาได้อย่างมีประสิทธิภาพ

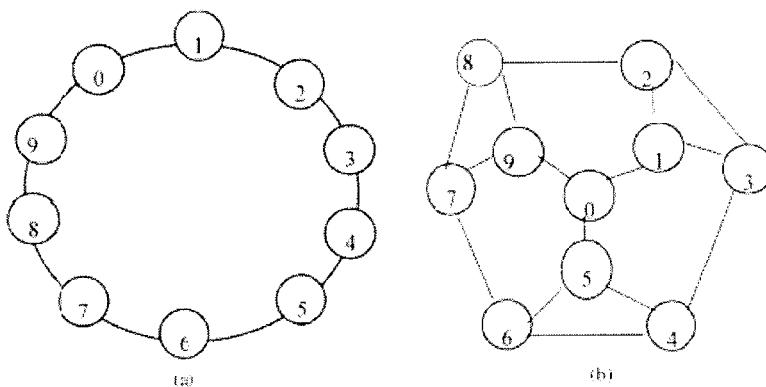
### 2.5.3 วิธีจำกัดการค้นหาในช่วงเวลาที่คำนวนได้ ( Polynomial Time Problem )

ปัญหา NP-hard ส่วนใหญ่สามารถแก้ปัญหาได้ในเวลา polynomial time หรือเพิ่ม

เงื่อนไขบางอย่างให้กับปัญหาเริ่มต้น การเพิ่มเงื่อนไขพิเศษเหล่านี้เข้าไปในคำตอบใกล้เคียงนั้น ทำให้สามารถค้นหา คำตอบจากปัญหาใกล้เคียงขนาดใหญ่แบบอิสระไปในขณะเดียวกันได้

Ahuja และคณะ(2002) ได้ศึกษาถึงวิธีการเบื้องต้นสำหรับการปรับปรุงคำตอบเพื่อจำกัดปัญหา ให้อยู่ในรูปแบบวิธีของ VLSN โดยในแต่ละคำตอบปัจจุบันของปัญหา  $\times$  ให้โครงสร้างคำตอบที่ดีของปัญหาที่สามารถแก้ได้ในเวลา polynomial time โครงสร้างของคำตอบนั้นให้ผลเฉลยได้และพบคำตอบใหม่ เมื่อว่าต้องใช้ความพยายามมากขึ้น แต่การพัฒนาอัลกอริทึมดังกล่าวไม่ได้ง่ายทุกครั้งที่จะเปลี่ยนคำตอบ ให้อยู่ในรูปแบบโครงสร้างที่ดีได้

กราฟของ Halin เป็นกราฟที่สร้างขึ้นจากต้นไม้ที่ไม่มีโหนดเดียว ที่มีตีกรีขนาด 2 ในรูปแบบ cycle ทำให้กราฟผลลัพธ์เป็นแบบเรียบ (planar) แสดงดังภาพที่ 2.8 จำนวนปัญหาของ NP-hard สามารถแก้ได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยใช้เวลาในช่วงที่ยอมรับได้ (linear time) เมื่อจำกัดโครงสร้างของกราฟ Halin ยกตัวอย่างเช่น Cornuejols et al.(1983) ได้นำเสนออัลกอริทึมแบบลินเนียร์ใหม่ สำหรับ TSP บนกราฟ Halin Phillip และคณะ(1998), นำวิธีเดียวกันมาใช้แก้ปัญหาคือขั้นตอนของ TSP



ภาพที่ 2.8 กราฟของ Halin (a) ทัวร์ขนาด 10 โหนด (b) Hanlin extension

Brueggemann และ Hurink (2005) เสนอคำตอบใกล้เคียงสำหรับปัญหา single machine โดยการคลายข้อจำกัดบางประการให้สามารถแก้ปัญหาได้ในเวลา Polynomial time โดยใช้กฎ shortest processing time first

VLSN ในปี 2006 สมบัติ สินธุเชawan ได้ระบุถึงแนวทางการแก้ปัญหาทางด้านพัสดุคงคลังภายใต้หลักการ GREEDY RANDOMIZED ADAPTIVE SEARCH PROCEDURE หรือ GRASP มาประยุกต์ใช้ และพบว่าแนวทางการแก้ปัญหาที่เป็นไปได้ประกอบด้วยกันคือ 1) ควรนำเอาหลักการแก้ปัญหาแบบสมมติฐานนิก หรือ heuristic มาใช้ในกระบวนการสร้างและทดสอบระบบซึ่งในขั้นตอนนี้จะมีจะประกอบด้วย วิธีการเป็นขั้นๆ และมีส่วนที่ต้องทำแบบวนซ้ำ ซึ่งในที่นี้คือขั้นตอน GRASP และ 2) ควรประยุกต์ใช้หลักการอัลกอริทึม (ALGORITHM) หรือกระบวนการการแก้ปัญหาที่สามารถเข้าใจได้ พร้อมทั้งมีลำดับขั้นตอนหรือวิธีการในการแก้ไขปัญหาโดยปัญหานั้นอย่างชัดเจน รวมถึงสะท้อนผลลัพธ์ที่ว่าเมื่อนำเข้าอะไร แล้วจะต้องได้ผลลัพธ์เช่นไร

สมบัติ สินธุเชawan’ ระบุว่า ปัญหาทางด้านพัสดุคงคลัง นับเป็นหนึ่งในปัญหาที่ยากต่อการแก้ไขอย่างเหมาะสม และแนวทางการแก้ไขปัญหาดังกล่าว ที่พอมีความเป็นไปได้ประกอบด้วย การประยุกต์เอาหลักการแก้ปัญหาแบบสามัญสำนึกมาใช้ ตลอดจนการประยุกต์เอาแนวทางแก้ไขปัญหาแบบอัลกอริทึมที่ได้ดำเนินการปรับปรุงหรือเรียกว่าชื่อหนึ่งคือ VERY LARGE SCALE NEIGHBORHOOD (VLSN) และมาใช้กับการแก้ไขปัญหาพัสดุคงคลังดังกล่าว

ในปี 2003 HOONG CHUIN LAI ได้นำเสนอแนวคิดในการปัญหาโดยการหาผลลัพธ์ที่ดีที่สุดที่เป็นไปได้ (OPTIMIZATION PROBLEM) โดยผ่านทางการค้นหาแบบทابู (TABU SEARCH FRAMEWORK: TSF) ซึ่งเป็นการค้นหาข้อมูลในคอมพิวเตอร์แบบวิธีโครงสร้างเส้นกราฟ และนำไปสู่แนวคิด C++ OBJECT-ORIENTED SOFTWARE FRAMEWORK

MEI-ZI-LEE ได้เสนอการแก้ปัญหาโดยการหาผลลัพธ์ที่ดีที่สุดที่เป็นไปได้ (OPTIMIZATION PROBLEM) ผ่านการระดับด้วยกลวิธี VERY LARGE SCALE NEIGHBORHOOD (VLSN) และการสร้างและปรับปรุงแก้ไขกราฟ โดยระบุว่าวิธี VLSN ที่ผ่านการระดับสามารถแก้ไขข้อจำกัดต่างๆ ของ WEAPON TARGET ASSIGNMENT หรือ WTA ได้ ด้วยจำนวนของ เป้าหมาย (TARGET) คือ 100 และ WEAPON คือจำนวน

## บทที่ 3

### ขั้นตอนดำเนินการวิจัย

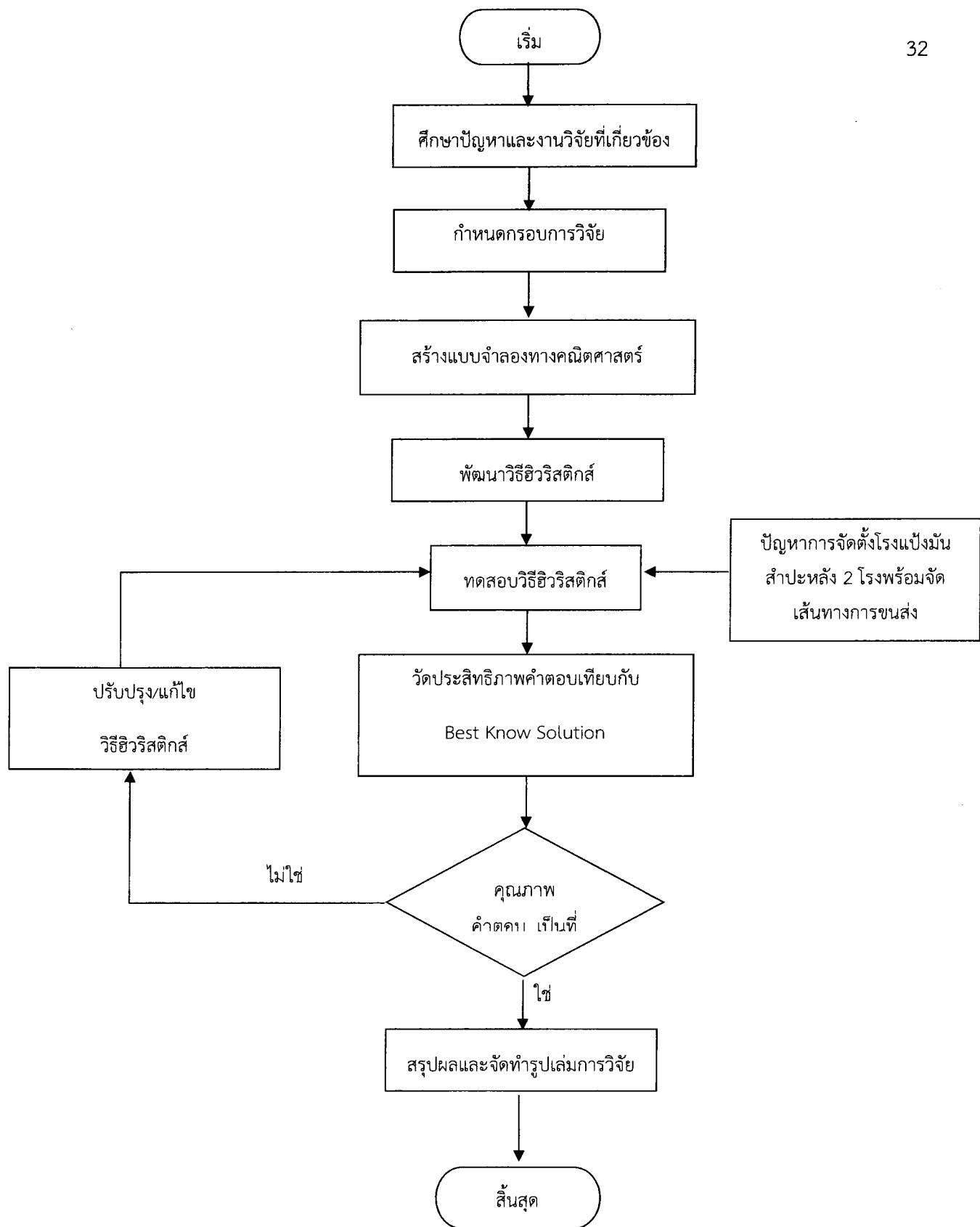
สำหรับบทที่ 3 นี้ ผู้วิจัยจะกล่าวถึงขั้นตอนวิธีการดำเนินงานวิจัย โดยได้พัฒนาวิธีการเชิงชิวริสติกส์ สำหรับแก้ไขปัญหาการจัดตั้งโรงเปร่งมันสำปะหลังจำนวน 2 โรงพร้อมการจัดเส้นทางการขนส่ง ที่มีข้อจำกัดด้านปริมาณการผลิตเข้ามาเกี่ยวข้อง ขั้นตอนแผนการดำเนินงานโดยรวมของการพัฒนาวิธี เชิงชิวริสติกส์ที่ออกแบบแสดงได้ดังภาพที่ 3.1 โดยผู้วิจัยได้ออกแบบขั้นตอนในการดำเนินการวิจัยเพื่อ แก้ไขปัญหา ดังรายละเอียดต่อไปนี้

#### 3.1 ศึกษารูปแบบปัญหา ทบทวนงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ศึกษารูปแบบปัญหา ทบทวนเอกสารงานวิจัยบทความและทฤษฎีที่เกี่ยวข้องในการแก้ปัญหาการเลือกที่ตั้งโรงงานแบบหลายแห่ง( P-Median) และจัดเส้นทางการขนส่ง(VRP) การจัดเส้นทางน้ำหนะแบบ MDVRP วิธีเชิงชิวริสติกส์(Heuristic Algorithm)โดยรวมรายละเอียดไว้ในบทที่ 2

#### 3.2 กำหนดกรอบการวิจัย

หลังจากผู้วิจัยได้ทบทวนเอกสาร บทความและทฤษฎีต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับงานวิจัยในหัวข้อ 3.1 เป็นที่เรียบร้อยแล้ว ผู้วิจัยได้กำหนดสถานะของปัญหาที่จะทำการศึกษา กำหนดวัตถุประสงค์ ขอบเขต การวิจัย และสมมติฐานการวิจัย ดังรายละเอียดที่ปรากฏในบทที่ 1



ภาพที่ 3.1 ลำดับขั้นตอนแผนการการดำเนินงานวิจัย

### 3.3 ข้อมูลสำคัญของกรณีศึกษา

ข้อมูลของกรณีศึกษาการจัดตั้งโรงแบ่งมันสำปะหลังจำนวน 2 โรงในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ พร้อมทั้งจัดเส้นทางการขนส่ง จำแนกประเภทข้อมูลออกเป็นสองส่วนคือ(1) ข้อมูลด้านกำลังการผลิต ของแต่ละลานมันสำปะหลัง (2) ข้อมูลเกี่ยวกับการขนส่งวัตถุดิน

ลานมันสำปะหลังในเขตภาคตะวันออกเฉียงเหนือที่ใช้ในกรณีศึกษานี้ มีจำนวนทั้งสิ้น 261 ลาน มันสำปะหลัง โดยแต่ละลานมันสำปะหลังจะมีสถานที่ตั้งกระจายกันออกไปในแต่ละภูมิภาคต่างๆ ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ โดยมีกำลังการผลิตและระยะทางระหว่างลานมันสำปะหลังดังแสดงในตารางที่ 3.1 และ 3.2

ตารางที่ 3.1 กำลังการผลิตมันสำปะหลังต่อวัน

ลานมันที่	กิโลกรัม
1	1774
2	3226
3	16129
4	323
5	204129
6	145161
7	323
8	9677
9	6452
10	1613
11	120968
12	1613
13	12903
14	67742
15	39097
16	300000
17	52903
...	...
261	1613

**ตารางที่ 3.2 ระยะทางระหว่างสถานี (กิโลเมตร)**

สถานี	1	2	3	4	5	6	7	8	...	261
1	0.00	92.37	111.16	49.73	34.40	111.31	114.69	47.11	...	506.06
2	92.37	0.00	19.50	105.83	110.07	105.60	94.72	107.96	...	570.19
3	111.16	19.50	0.00	126.05	141.78	76.68	55.81	165.40	...	541.28
4	49.73	105.83	126.05	0.00	11.73	124.33	144.02	97.16	...	468.28
5	34.40	110.07	141.78	11.73	0.00	129.58	149.27	83.46	...	472.44
6	111.31	105.60	76.68	124.33	129.58	0.00	22.50	165.58	...	464.60
7	114.69	94.72	55.81	144.02	149.27	22.50	0.00	168.95	...	487.09
8	47.11	107.96	165.40	97.16	83.46	165.58	168.95	0.00	...	547.75
...	...	...	...	...	...	...	...	...	...	...
261	506.07	570.20	541.28	468.28	472.44	464.60	487.10	547.76	...	0.00

สำหรับข้อมูลด้านการขนส่งจะถือว่าในการขนส่งมันสำปะหลังจะใช้รถบรรทุกพ่วงขนาด 10 ล้อ โดยสำหรับรถบรรทุกมันสำปะหลังจะมีขนาดกระยะ 5.5 เมตร กว้าง 2.3 เมตร และสูง 2.5 เมตร มีขนาดความจุ 30 ตันมันสำปะหลัง ซึ่งรถทุกคันจะใช้น้ำมันดีเซลและมีค่าใช้จ่ายหลักๆ คือ ค่าน้ำมันเชื้อเพลิง ค่าบำรุงรักษายานพาหนะ ค่าจ้างพนักงานขับรถ และต้นทุนยานพาหนะ ซึ่งมีรายละเอียด ดังแสดงในตารางที่ 3.3

**ตารางที่ 3.3 ข้อมูลเกี่ยวกับค่าใช้จ่ายในการขนส่ง**

รายการ	ค่าใช้จ่าย
1.ค่าน้ำมันเชื้อเพลิง	25.59 บาท/ลิตร (เวปไซต์ปตท. 01 ก.ค. 2558)
อัตราส่วนเปลืองเชื้อเพลิงรถบรรทุก 18 ล้อ	4 กม./ลิตร

ค่าใช้จ่ายในการผลิตแป้งมันสำปะหลังจะคำนวณโดย กำลังการผลิต 1,200 ตันของมันสำปะหลังดิบจะสามารถผลิต แป้งมันสำปะหลังได้ 300 ตันแป้งมันสำปะหลังต่อวัน ซึ่งค่าใช้จ่ายดังกล่าวจะคิดเฉพาะค่าใช้จ่ายในการลงทุนสร้างโรงงาน และค่าใช้จ่ายรายนต์ตัวแปรด้านวัตถุดิบและอื่นๆ โดยกำหนดให้โรงงานมีอายุ 30 ปี ซึ่งจะทำให้ต้นทุนด้านการผลิตแป้งมันสำปะหลังมีรายละเอียด ดังแสดงในตารางที่ 3.4

ตารางที่ 3.4 ต้นทุนตลอดอายุการใช้งานของโรงพยาบาลประจำปี 1 โรงพยาบาล 30 ปี (Fix cost)

องค์ประกอบของต้นทุนคงที่	มูลค่า(บาท)	ค่าใช้จ่ายต่อวัน(บาท)
1. เงินลงทุนเริ่มต้นในการตั้งโรงพยาบาล	600,000,000	1,643.535
2. ค่ารถบรรทุก 18 ล้อจำนวน 34 คัน	157,500,000.00	21,575.34
รวม		103,767.12

### 3.4 การรวบรวมข้อมูล

ส่วนข้อมูลเหล่านี้ตัดสินใจรับการผลิตเป็นมันสำปะหลัง ข้อมูลเส้นทางการขนส่งวัตถุดึงโรงพยาบาล และเส้นทางจากผลผลิตไปถึงลูกค้า ข้อมูลของข้อจำกัดด้านต่างๆ เช่น แหล่งน้ำธรรมชาติกว้างใหญ่ที่เกี่ยวข้อง พื้นที่เพาะปลูก เป็นต้นโดยเก็บข้อมูลจากส่วนราชการที่เกี่ยวข้องและการออกสำรวจพื้นที่ดังแสดงในตารางที่ 3.5 และ 3.6

ตารางที่ 3.5 จำนวนโรงพยาบาลเป็นมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ

ลำดับ	จังหวัด	จำนวนโรงพยาบาล
1	นครราชสีมา	32
2	ชัยภูมิ	6
3	ขอนแก่น	6
4	กาฬสินธุ์	11
5	อุบลราชธานี	3
6	ร้อยเอ็ด	4

ตารางที่ 3.5 จำนวนโรงพยาบาลเป็นมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ (ต่อ)

ลำดับ	จังหวัด	จำนวนโรงพยาบาล
7	นุกดาหาร	2
8	มหาสารคาม	2
9	บุรีรัมย์	2
10	ศรีสะเกษ	6
11	อำนาจเจริญ	2
12	หนองบัวลำภู	2
13	อุดรธานี	4
14	หนองคาย	1
15	สุรินทร์	2
16	เลย	1
17	สกลนคร	2
18	นครพนม	-
19	ยโสธร	-
	รวม	88

**ตารางที่ 3.6 จำนวนโรงพยาบาลในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ**

ลำดับ	จังหวัด	จำนวนโรงพยาบาล
1	นครราชสีมา	434
2	ชัยภูมิ	80
3	ขอนแก่น	132
4	กาฬสินธุ์	92
5	อุบลราชธานี	61
6	ร้อยเอ็ด	13
7	มุกดาหาร	7
8	มหาสารคาม	49
9	บุรีรัมย์	126
10	ศรีสะเกษ	73
11	อำนาจเจริญ	15
12	หนองบัวลำภู	27
13	อุดรธานี	162
14	หนองคาย	71
15	สุรินทร์	31
16	เลย	34
17	สกลนคร	17
18	นครพนม	3
19	ยโสธร	19
	รวม	1,446

### 3.5 สร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์

ปัญหาการจัดหาที่ตั้งโรงงานแบ่งมันสำปะหลัง 2 โรงงานแบ่งพร้อมจัดเส้นทางนั้น มีพังก์ชั่นวัตถุประสงค์คือค่าใช้จ่ายรวมของการจัดตั้งโรงงานแบ่งมันสำปะหลังพร้อมค่าขนส่งต่อวันมีค่าน้อยที่สุด การกำหนดพารามิเตอร์ต่างๆ ที่เกี่ยวข้อง ตัวแปรตัดสินใจ เพื่อสร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ได้ดังนี้

#### พารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้อง

- $D_j$  คือ เป็นปริมาณมันที่มีอยู่ที่สถานี j (ตัน)
- $V$  คือ Set ของหน่วยห้อง
- $I$  คือ เป็น subset ของตำแหน่งที่จะเปิดเป็นโรงงานแบ่งมันสำปะหลัง
- $J$  คือ เป็น subset ของสถานี
- $K$  คือ เซ็ตของรถบรรทุก
- $C_{ij}$  คือ ค่าใช้จ่ายในการเดินทางจากหน่วยไปยังหน่วย j (บาท)
- $Q_k$  คือ ความจุของรถคันที่ k หรือเที่ยวที่ เมื่อนำร่วมเป็น (ตันต่อเที่ยว)
- $O_i$  ค่าใช้จ่ายคงที่ (Fixed cost) ในการเปิดโรงงานแบ่งมันสำปะหลังมี (บาทต่อโรงงาน)

#### ตัวแปรตัดสินใจ (Decision Variables)

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{ถ้ามีการเปิดโรงงานแบ่งมันสำปะหลังที่ตำแหน่งที่ } i \text{ หรือหน่วย } \\ 0 & \text{กรณีอื่นๆ} \end{cases}$$

$$x_{ijk} = \begin{cases} 1 & \text{ถ้ารถคันที่ } k \text{ เดินทางจากหน่วยที่ } i \text{ ไปยังหน่วยที่ } j \\ 0 & \text{กรณีอื่นๆ} \end{cases}$$

$$f_{ijk} = \begin{cases} 1 & \text{ถ้าโรงงานแบ่งมันสำปะหลัง } i \text{ ส่งรถคันที่ } k \text{ ไปรับมันที่สถานี } j \\ 0 & \text{กรณีอื่นๆ} \end{cases}$$

$d_{jk}$  คือ เป็นปริมาณมันที่รถคันที่ k (เที่ยวที่ k) ไปรับที่สถานี j (ตัน)

### สมการวัตถุประสงค์ (Objective Function)

$$\text{Minimize} \sum_{i \in I} O_i y_i + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} \sum_{k \in K} c_{ij} x_{ijk} \quad (3.1)$$

### สมการขอบข่าย (Subjective Functions)

$$\sum_{i \in I \cup J} \sum_{k \in K} d_{jk} x_{ijk} \leq D_j \quad \forall j \in J \quad (3.2)$$

$$\sum_{i \in I \cup J} \sum_{j \in J} d_{jk} x_{ijk} \leq Q_k \quad \forall k \in K \quad (3.3)$$

$$\sum_{j \in J} \sum_{k \in K} d_{jk} f_{ijk} + D_i y_i = 1,200 y_i \quad \forall i \in I \quad (3.4)$$

$$\sum_{i \in I \cup J} \sum_{j \in J} \sum_{k \in K} d_{jk} x_{ijk} + \sum_{i \in I} D_i y_i = 1200 \sum_{i \in I} y_i \quad (3.5)$$

$$D_i = \begin{cases} D_j & \text{ถ้า } y_i = 1 \\ 0 & \text{ถ้า } y_i = 0 \end{cases}, \quad \forall i \in I \quad \text{และ} \quad j \in J \quad \text{โดย} \quad j = i \quad (3.6)$$

$$\sum_{i \in I} y_i = 2 \quad (3.7)$$

$$\sum_{k \in K} \sum_{i \in I \cup J} x_{ijk} \geq 0 \quad \forall j \in J \quad (3.8)$$

$$U_{ik} - U_{jk} + Nx_{i,k} \leq N - 1 \quad \forall i, j \in J, k \in K \quad (3.9)$$

$$y_i \in \{0, 1\} \quad \forall i \in I \quad (3.10)$$

$$X_{ijk} \in \{0, 1\} \quad \forall i, j \in V, k \in K \quad (3.11)$$

$$f_{ijk} \in \{0, 1\} \quad \forall i \in I, j \in J, k \in K \quad (3.12)$$

$$d_{jk} \geq 0 \quad \forall j \in J, k \in K \quad (3.13)$$

$$U_{ik} \geq 0 \quad \forall j \in J, k \in K \quad (3.14)$$

พิ่งก์ชันวัตถุประสงค์ (3.1) คือ การหาค่าใช้จ่ายรวมของการเปิดโรงพยาบาลมั่นสำປะหลังและค่าใช้จ่ายรวมของการขนส่งที่รวมกันน้อยที่สุด

ข้อกำหนดที่ (3.2) ปริมาณมันที่รถทุกคันไปรับที่ลานมั่น j ต้องไม่เกินปริมาณมันที่ลานมั่น j มีอยู่

ข้อกำหนดที่ (3.3) ปริมาณมันที่รถคันที่ k ไปรับที่ลานมั่นต่างๆ ต้องไม่เกินความจุของรถคันที่ k

ข้อกำหนดที่ (3.4) ปริมาณมันที่โรงแบ่ง i ส่งรถไปรับที่ลานมั่นต่างๆ รวมกับปริมาณมันที่มีอยู่ในโรงแบ่ง จะต้องเท่ากับความต้องการของโรงแบ่ง (1200 ต่อ/วัน)

ข้อกำหนดที่ (3.5) ปริมาณมันที่รถทุกคันไปรับที่ลานมั่นต่างๆ รวมกับปริมาณมันที่มีอยู่ในโรงแบ่งที่เปิด จะต้องเท่ากับ 2,400 ตัน

ข้อกำหนดที่ (3.6) โรงแบ่งที่เปิดมีปริมาณมันเท่ากับปริมาณมันของลานมั่น ณ ตำแหน่งที่เปิดโรงพยาบาล

ข้อกำหนดที่ (3.7) เป็นการกำหนดเปิดโรงแบ่ง 2 โรง

ข้อกำหนดที่ (3.8) ลานมั่นอาจไม่มีรถมารับมันก็ได้ และไม่มีข้อจำกัดจำนวนรถหรือจำนวนเที่ยวที่รับมัน ที่ลานมั่น

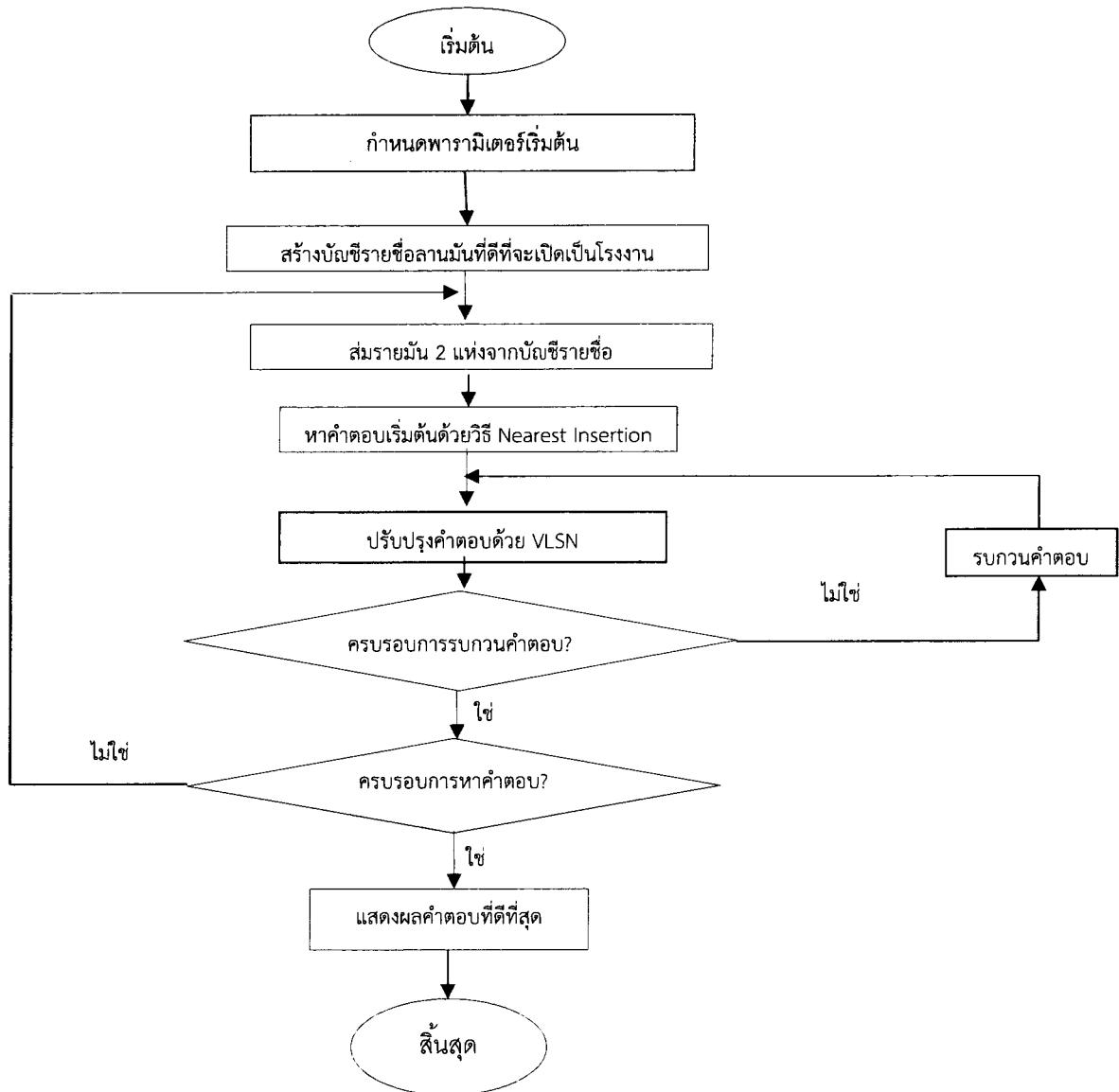
ข้อกำหนดที่ (3.9) เป็นการป้องกันการกิดเส้นทางย่อย (Subtour)

ข้อกำหนดที่ (3.9), (3.10) และ (3.12) เป็นการกำหนดตัวแปร binary

ข้อกำหนดที่ (3.10) เป็นการกำหนดให้ปริมาณมันว่าติดลบไม่ได้

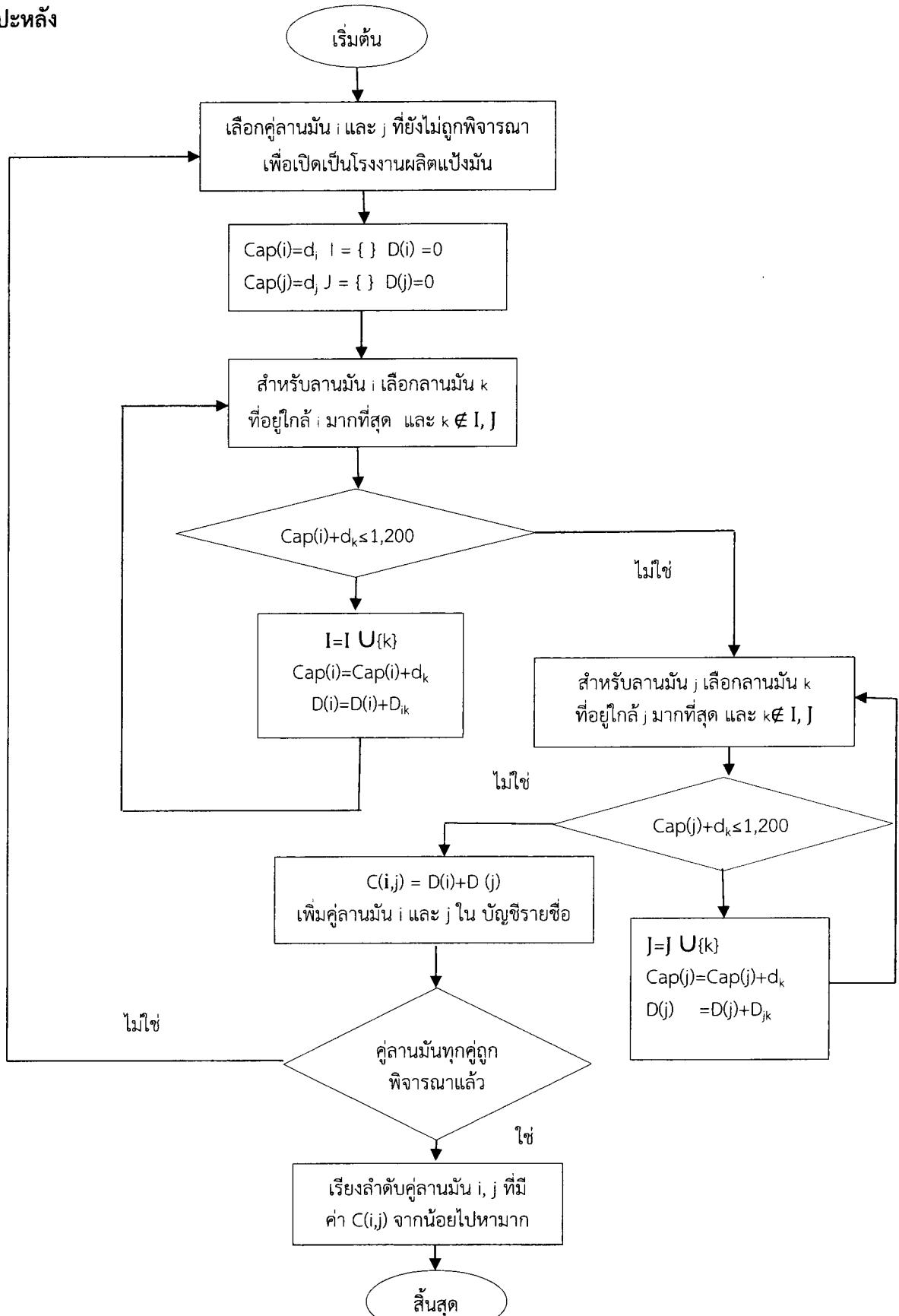
### 3.6 การพัฒนาวิธีอิหริสติกส์เพื่อหาสถานที่จัดตั้งโรงแบ่งมั่นสำປะหลัง 2 โรงพร้อมจัดเส้นทาง

ในหัวข้อนี้ผู้วิจัยจะนำเสนอวิธีการพัฒนาอิหริสติกส์เพื่อใช้แก้ปัญหาการจัดตั้งโรงแบ่งมั่นสำປะหลังจำนวน 2 โรงในภาคตะวันออกเฉียงเหนือพร้อมจัดลำดับเส้นทางการขนส่งโดยขั้นตอนวิธี ของกระบวนการจัดตั้งโรงแบ่งโดยวิธีการสร้างบัญชีจากวิธีการ GRASP เพื่อนำมาสร้างคำตอบเริ่มต้น การจัดเส้นทางผู้วิจัยได้เลือกใช้ VLSN ในส่วนของการปรับปรุงคำตอบมีขั้นตอนรายละเอียดดังแสดงในภาพ 3.2



ภาพที่ 3.2 วิธีอิวิสติกส์สำหรับแก้ปัญหาการจัดตั้งโรงแบ่งมันสำหรับห้องจำนวน 2 โรง พร้อมจัดเส้นทางการขนส่ง

### 3.6.1 การสร้างบัญชีรายชื่อของกลุ่มล้านมันที่ถูกคัดเลือกให้เป็นโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง



ภาพที่ 3.3 ขั้นตอนกระบวนการสร้างบัญชีรายชื่อ

- หมายเหตุ : Cap(i) เป็นความจุของโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลัง(ลานมัน) i  
 D(i) เป็นระยะทางรวมจากลานมันต่าง ๆ ที่มีอบทマイให้ลานมัน i มากยังลานมัน j  
 $d_i$  เป็นปริมาณมันสำปะหลังที่มีอยู่ลานมันที่ i  
 $C(i, j)$  เป็นระยะทางรวมจากลานมันต่าง ๆ ที่มีอบทマイให้ลานมัน i และ j มากยังลานมัน i และ j  
 $D_{ik}$  เป็นระยะทางจากลานมัน i ไปยังลานมัน k  
 I เป็นเขตของลานมันที่มีอบทマイให้ลานมัน i

ในงานวิจัยนี้ใช้วิธี GRASP หาลานมัน 2 ลานมันเพื่อจัดตั้งเป็นโรงแป้งมันสำปะหลังเพื่อที่จะนำมาสร้างเป็นบัญชีรายชื่อในการปรับปรุงคำตอบต่อไป โดยอาศัยข้อมูลระยะทางจากตารางที่ 3.2 และกำลังการผลิตในแต่ละลานมันจากตารางที่ 3.7 โดยสร้างเป็นคุณลักษณะตัวบทจากทุกลานมัน เพื่อนำมาสร้างบัญชีรายชื่อ สำหรับใช้ในการสุมสร้างคำตอบเริ่มต้น สามารถแสดงตัวอย่างดังตารางที่ 3.8 และ 3.9

ตารางที่ 3.7 ค่าตัวบ่งชี้มั่นคงสำหรับผลลัพธ์ทางมั่นคงของ 2 โรงบัง

ลำดับ	ค่าตัวบ่งชี้	ลักษณะมาใช้ในแบบที่ 1	ลักษณะมาใช้ในแบบที่ 2	ระยะทางรวม (กิโลเมตร)
1	0,1	3,4,7,8,9,11,15,17,18,20,23,25,29,30,31,32,33,34,35,36,37,38,39,40,41,68,72,73,75,78,79,80,86,118,119,145,146,148,149,155,156,157,158,178,184,190,208,209,210,211,212,213,214,215,216,217,218,219,220,222,223,224,225,226	2,5,6,10,12,13,14,16,19,21,22,24,26,27,28,42,179,180,181,182,183,185,186,187,221,227,228,229,230,231	15790.96
2	0,2	3,4,7,8,9,10,11,15,17,20,23,25,26,27,208,210,211,215,219,220,225,226	1,5,6,12,13,14,16,18,19,21,22,24,28,29,30,31,32,33,34,35,36,37,38,39,40,41,42,68,74,76,77,78,79,80,81,86,119,145,146,148,149,155,157,158,178,179,180,181,182,183,184,185,186,187,188,189,190,192,195,196,197,209,212,213,214,216,217,218,221,222,223,224,227,228,229,230,231,241,243,244,245,246,247,248	24191.01
3	0,3	7,8,9,10,11,13,15,20,21,23,24,25,26,27,28,210,211,219,220	1,2,4,5,6,12,14,16,17,18,19,22,29,30,31,32,33,34,35,36,37,38,39,40,41,42,68,72,73,77,78,79,80,81,86,145,148,157,158,178,179,180,181,182,183,184,185,186,187,190,208,209,212,213,214,215,216,217,218,221,222,223,224,225,226,227,228,229,9,230,231,	13179.03

ลำดับ	คู่สักขีแบบ น้ำ	สถานที่ตั้งของแม่น้ำซึ่กิโรงแบบที่ 1	สถานที่ตั้งของแม่น้ำซึ่กิโรงแบบที่ 2	ระยะทางรวม (กิโลเมตร)
0	259, 260	0,2,5,6,7,8,10,19,20,23,24,25,26,29,30, 31,32,33,39,44,46,48,49,51,58,60,66, 72,74,75,76,77,79,80,81,84,88,89,91, 94,96,98,99,100,101,103,106,107,110, 111,112,117,118,120,123,124,125,126, 127,128,129,136,141,142,146,148,149, 151,153,154,155,158,159,160,179,180, 181,182,184,185,187,188,190,191,194, 195,197,198,200,201,202,203,205,206, 210,211,212,213,214,215,218,223,224,226,22 226,227,228,229,232,233,234,235,236,237,238,239,240, 237,238,239,240,241,242,243,244,246, 247,248,249,250,251,252,253,258	0,2,5,6,7,8,10,19,20,23,24,25,26,29,30,31,32,33, 39,44,46,48,49,51,58,60,66,72,74,75,76,77,79,80, 81,84,88,89,91,94,96,98,99,100,101,103,106,107, 110,111,112,117,118,120,123,124,125,126,127,1 28,129,136,141,142,146,148,149,151,153,154,15 5,158,159,160,179,180,181,182,184,185,187,188, 190,191,194,195,197,198,200,201,202,203,205,2 06,210,211,212,213,214,215,218,223,224,226,22 7,228,229,232,233,234,235,236,237,238,239,240, 241,242,243,244,246,247,248,249,250,251,252,2	86413.77
		...	...	...

คู่สักขีแบบที่ 2 ได้จากการสำรวจลักษณะ 2 จุดพื้นที่ที่ตั้งของแม่น้ำซึ่กิโรงในพื้นที่คลองตันบุรีที่ตั้งอยู่ติดกับช่องโหว่เดิม 33,930 ศูนย์ตัวบีบ จางน้ำหนามที่เป็นแม่น้ำซึ่กิโรงแบบที่เหตุการณ์น้ำท่วมที่เกิดขึ้น และห่างจากแม่น้ำเจ้าพระยาประมาณโดยวัดตรงจากแม่น้ำเจ้าพระยาและห่างจากแม่น้ำป่าสักประมาณ 5 กิโลเมตร

ตารางที่ 3.8 ตารางบัญชีรายชื่อที่ได้จากการวิธีการ GRASP และเรียงลำดับจากรายจ่ายที่น้อยไปมาก

คู่ลำดับที่	Ranking
1	874
2	1751
3	327
4	336
5	1677
6	1267
7	618
8	557
...	...
33925	33789
33926	33853
33927	33864
33928	33843
33929	33859
33,930	33863

บัญชีรายชื่อที่สร้างขึ้นนี้ ใช้ข้อมูลระยะทางรวมจากตารางที่ 3.8 เพื่อเรียงลำดับจากระยะทางรวมที่น้อยที่สุด ไปยังคู่ลำดับที่มีระยะทางรวมมากที่สุด

### 3.6.2 การสร้างคำตอบเริ่มต้น (Initial Solution)

ในกระบวนการวนซ้ำเพื่อสร้างคำตอบเริ่มต้น จะพิจารณาพื้นที่คำตอบที่เป็นไปได้ ที่ไม่ขัดแย้งกับเงื่อนไข การเลือกเส้นทาง และอัปเดตเส้นทางของล้านมันในแต่ละโรงแบ่ง เมื่อพบคำตอบที่ดีในแต่ละรอบการวนซ้ำ ซึ่งจะพิจารณาเลือก 2 โรงแบ่งที่มีผลรวมค่าใช้จ่ายในการดำเนินการน้อยที่สุด

ผู้วิจัยใช้วิธี Greedy Randomized Adaptive Search Procedure; GRASP ซึ่งมีการทำงานดังแสดงในภาพที่ 3.4 โดยการทำงานขั้นแรก คือการสุ่มจากบัญชีรายชื่อ เพื่อเลือกคู่ลำดับโรงแบ่งที่จะมาจัดเส้นทาง จากนั้นผู้วิจัยใช้วิธีการสุ่มแบบ GRASP เพื่อสร้างเส้นทางเริ่มต้น (Initial Solution) จากคู่ลำดับที่ถูกเลือก ดังแสดงในตารางที่ 3.9 และ 3.10

```

ProcedureGreedyRandomizedAlgorithm(Seed)
     $S \leftarrow \emptyset;$ 
    Initialize the candidate set:  $C \leftarrow E;$ 
    Evaluate the incremental cost  $c(e)$  for all  $e \in C$ ;
    while  $C \neq \emptyset$  do
        Build a list with the candidate elements having the smallest incremental costs;
        Select an element  $s$  from the restricted candidate list at random;
        Incorporate  $s$  into the solution:  $S \leftarrow S \cup \{s\}$ ;
        Update the candidate set  $C$ ;
        Reevaluate the incremental cost  $c(e)$  for all  $e \in C$ ;
    End;
    Return  $S$ ;
End.

```

ภาพที่ 3.4 รหัสเทียมของวิธี GRASP

ตารางที่ 3.9 ตัวอย่างคู่ลำดับ โรงเปปงและสมาชิกของ โรงเปปงที่ถูกเลือกจากการสุ่ม

โรงเปปง1	โรงเปปง2	สมาชิกโรงเปปง 1	สมาชิกโรงเปปง 2
211	229	7,8,9,10,11,13,14,15,16,17,18,2 0,23,26,27,208,209,210,212,21 3,214,215,216,217,218,219,22 0	0,1,2,3,4,5,6,12,21,22,24,25,28,29,3 0,31,32,33,34,35,36,37,38,39,40,41, 42,68,72,73,75,77,78,80,81,86,145, 146,148,157,158,178,179,180,181, 182,183,184,185,186,187,190,221, 225,226,227,228,230,231,243,245, 246,248

ตัวอย่างคู่ลำดับโรงเปปงที่ได้จากการสุ่ม โรงเปปงที่ 1 คือ lanman ที่ 211 โรงเปปงที่ 2 คือ lanman ที่ 229 โดยลำดับสมาชิกของ โรงเปปง 1 และ โรงเปปง 2 แยกจากกัน

ตารางที่ 3.10 ตัวอย่างตารางเส้นทางเริ่มต้นจากคู่ลำดับโรงแป้งที่ถูกเลือก

โรงแป้ง 1	โรงแป้ง 2
211-208-210-219-220-211	229-230-5-229
211-220-27-26-211	229-5-229
211-215-214-213-212-218-217-216-209-14-211	229-5-229
211-9-7-10-211	229-5-6-21-229
211-14-211	229-228-181-231-225-226-229
211-14-26-211	229-21-229
211-26-211	229-21-229
211-26-20-211	229-21-229
211-23-10-211	229-21-229
211-20-15-211	229-21-229
211-11-13-211	229-21-229
211-8-15-211	229-21-22-229
211-17-211	229-226-227-178-179-180-183-182-185-186-42-229
211-17-211	229-22-229
211-17-211	229-22-229
211-17-211	229-22-1-229
211-17-211	229-1-2-24-229
211-17-211	229-3-4-229
211-17-211	229-0-25-229
211-17-211	229-4-229
211-17-211	229-4-229
211-17-19-15-211	229-4-229
211-18-211	229-4-229
211-18-211	229-4-229
211-18-211	229-4-25-229
211-18-16-211	229-42-187-190-36-40-39-38-32-31-33-29-

ตารางที่ 3.10 ตัวอย่างตารางเส้นทางเริ่มต้นจากคู่ลำดับโรงแบ่งที่ถูกเลือก(ต่อ)

โรงแบ่ง1	โรงแบ่ง2
211-15-211	37-229
211-15-211	229-25-229
211-15-211	229-25-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-211	229-24-229
211-15-13-211	229-24-229
211-16-13-211	229-24-28-229
211-10-211	229-28-12-229
211-10-211	229-41-37-34-248-246-245-243-75-73-30-
211-10-13-211	35-86-72-68-81-229 229-12-221-229 229-184-80-78-77-81-145-146-148-158- 157-221-229

### 3.6.3 การปรับปรุงคำตอบ ด้วย VLSN และ Iterated Local Search

เมื่อได้คำตอบเริ่มต้นเรียบร้อยแล้ว ผู้วิจัยนำคำตอบเหล่านั้นมาปรับปรุง ด้วยวิธีการ VLSN เพื่อหาชุดคำตอบที่ดีที่สุดในกลุ่มคำตอบเริ่มต้น(Local Optimal) จากนั้นรับกระบวนการคำตอบด้วยวิธี Iterated Local Search เพื่อให้ได้คำตอบที่ดีกว่าเดิมรูปแบบการทำงานของ VLSN และ Iterated Local Searchแสดงได้ดังภาพที่ 3.5 และ 3.6

```

obtain an initial solution;
construct the improvement graph;
While there is a valid cycle in the improvement graph do
    update the current solution (i.e., partition of TSPs) along the cycle;
    update the improvement graph (re-construct the changed part);
end while

```

### ภาพที่ 3.5 รหัสเทียมของวิธี VLSN

กระบวนการปรับปรุงคำตอบด้วยVLSNที่ผู้วิจัยนำมาใช้นั้นมีการทำงานแบบ Local Search คือวนหาคำตอบจากชุดคำตอบมีอยู่ ด้วยการแลกเปลี่ยนเส้นทางเป็นวงกลม ( Cyclic Exchange) โดยการสร้าง Improvement Graph  $G(S)$  และคำนวณหา arc cost ของการย้าย จาก  $i$  ไป  $j$  ของทุกสมาชิกเพื่อใช้คำนวณหา Cycle ในการปรับปรุงคำตอบ

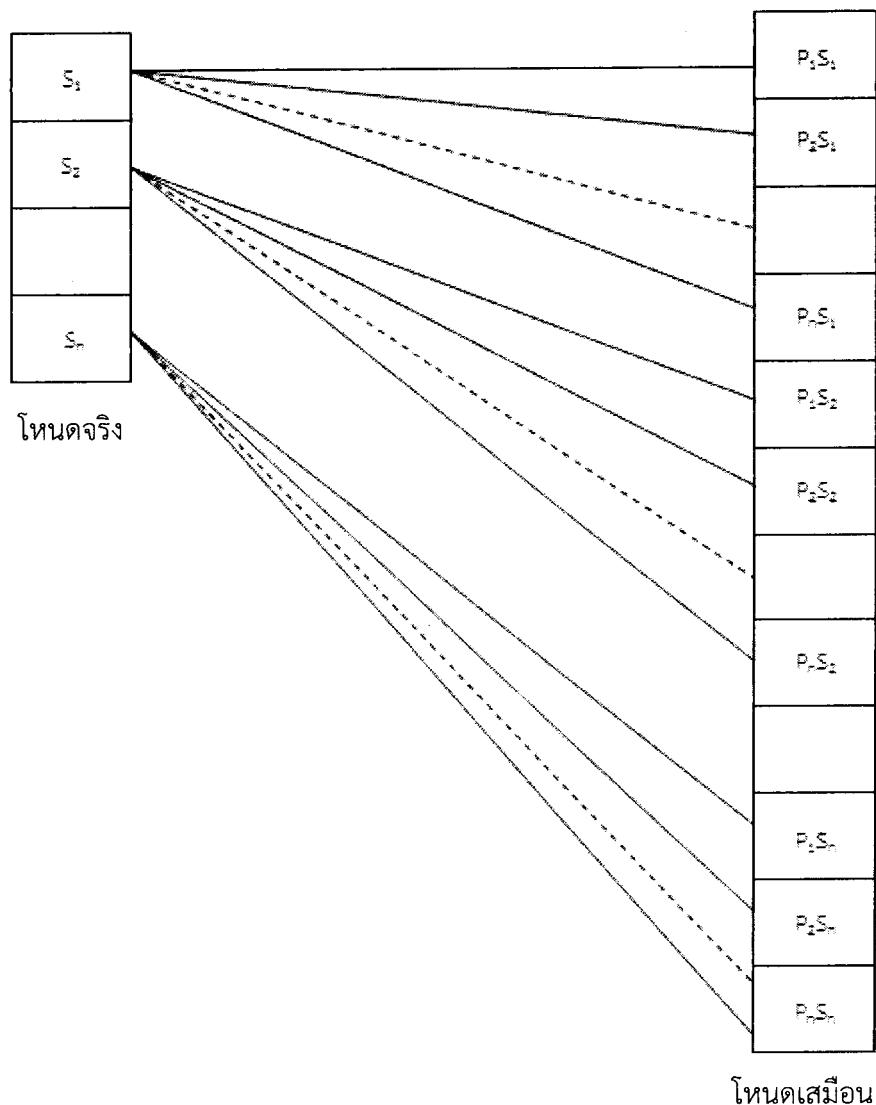
```

Procedure iterated Local Search
 $S_0 = \text{Generate Initial Solution}$ 
 $S^* = \text{Local Search } (s_0)$ 
Repeat
     $S' = \text{Perturbation } (s^*, \text{history})$ 
     $S^{*'} = \text{Local Search } (s')$ 
     $S^* = \text{AcceptanceCriterion } (s^*, s^{*'}, \text{history})$ 
Until termination condition met
end

```

### ภาพที่ 3.6 รหัสเทียมของวิธีการ IteratedLocalSearch

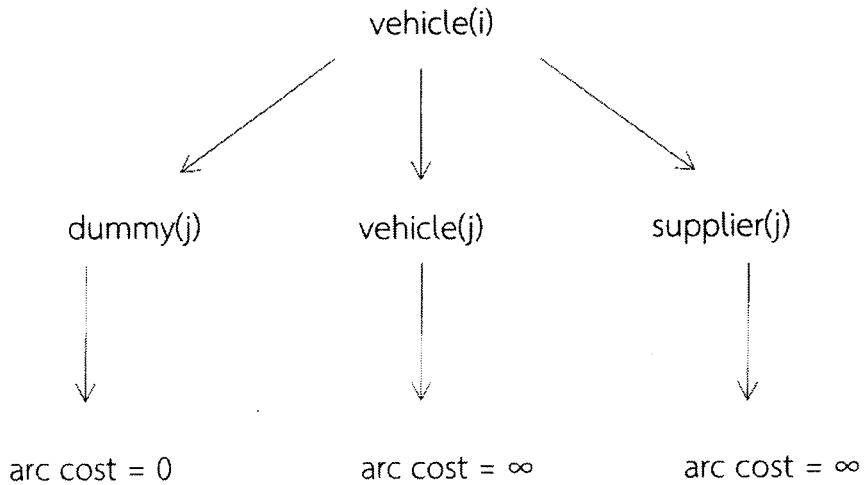
การคำนวณarccostในกรณีศึกษาปรับปรุงเส้นทางจาก 2 โรงแบ่งน้ำจะใช้ โหนดเสมือน ของลานมัน ที่สร้างขึ้นมาใหม่ดังภาพที่ 3.7โดยคำนึงถึงคำตอบที่เป็นไปได้ feasible solution ที่มี กำลังการผลิตไม่เกิน capacity ของรับรถทุก30ตันดังตารางที่ 3.10 เนื่องจากข้อจำกัดด้าน capacity ของรถบรรทุก30 ตัน และ capacity ของโรงแบ่ง1,200 ตัน ดังแสดงในภาพที่ 3.8, 3.9และ 3.10



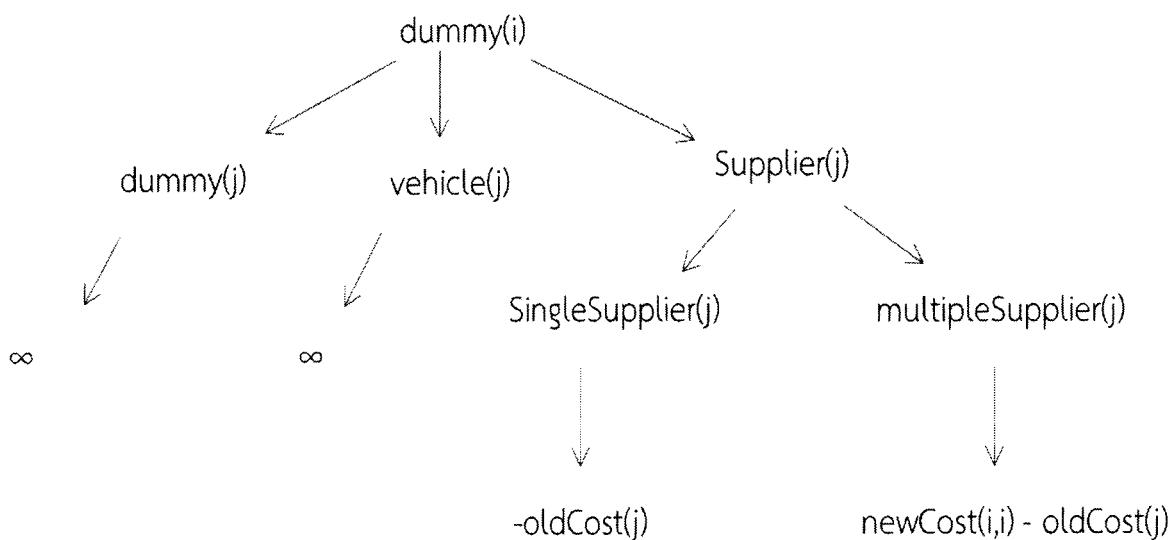
ภาพที่ 3.7 การสร้างໂທນດເສມືອນຈາກໂທນດທີ່ຄູກເລືອກເພື່ອໃຊ້ໃນກາງຈັດເສັ້ນທາງ

ตารางที่ 3.11 ตัวอย่างโหนดสมீอันที่สร้างขึ้นจากการสร้างคำตอบเริ่มต้นเปรียบเทียบกับโหนดจริง

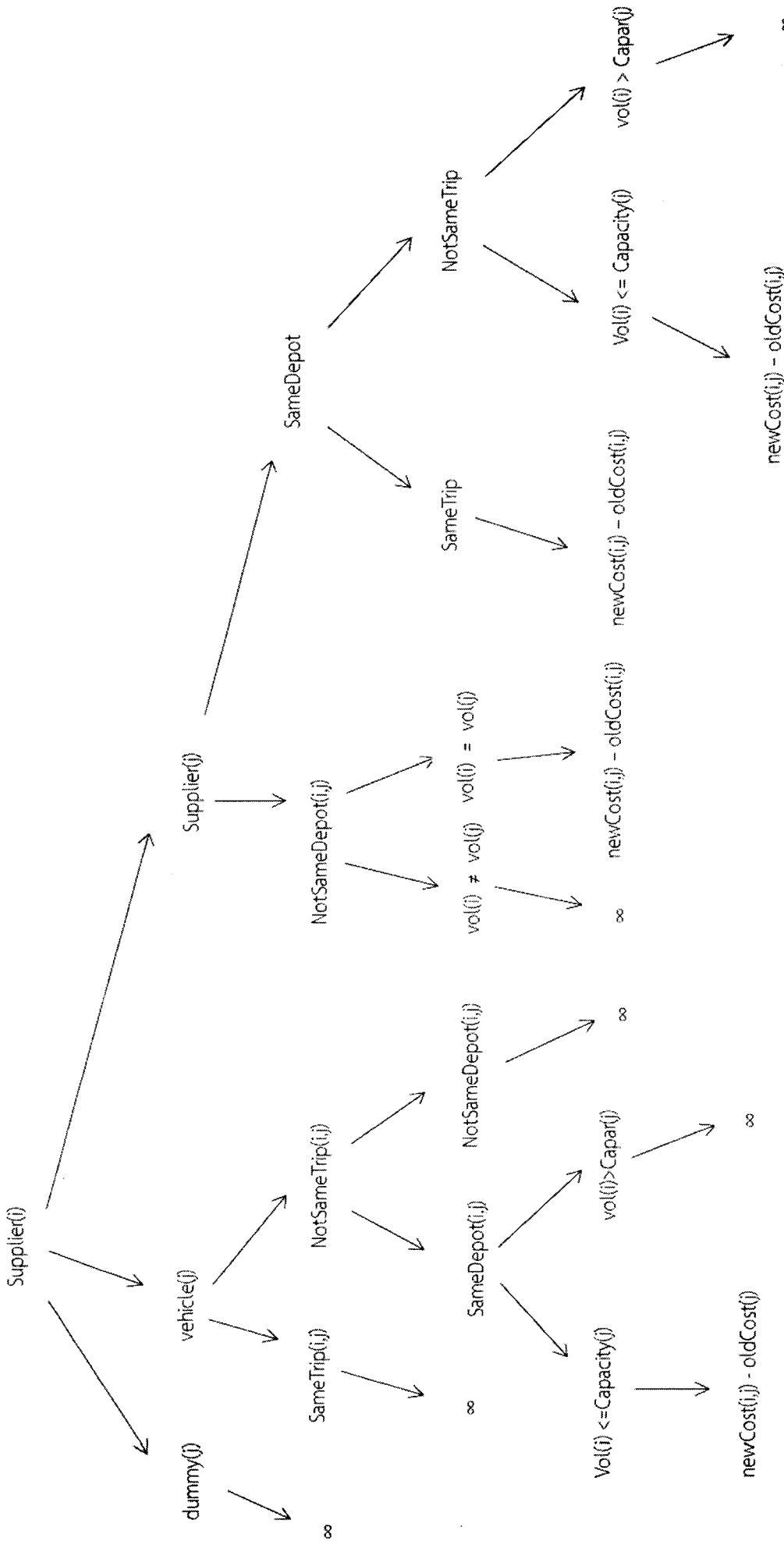
โหนดสมீอัน	กำลังการผลิต (กิโลกรัม/วัน)	โหนดจริง	กำลังการผลิต (กิโลกรัม/วัน)
0	30000	5	145161
1	30000	5	145161
2	30000	5	145161
3	30000	5	145161
4	25161	5	145161
5	3226	229	3226
6	645	230	645
7	968	21	205581
8	30000	21	205581
9	30000	21	205581
10	30000	21	205581
11	30000	21	205581
12	30000	21	205581
13	30000	21	205581
14	24613	21	205581
15	5387	22	96774
16	16129	2	16129
17	3226	1	3226
18	10645	22	96774
19	645	228	645



ภาพที่ 3.8 ค่าคำตอบที่เป็นไปได้ในกรณีมีการย้ายจากโหนดรถไปยังโหนดใดๆ

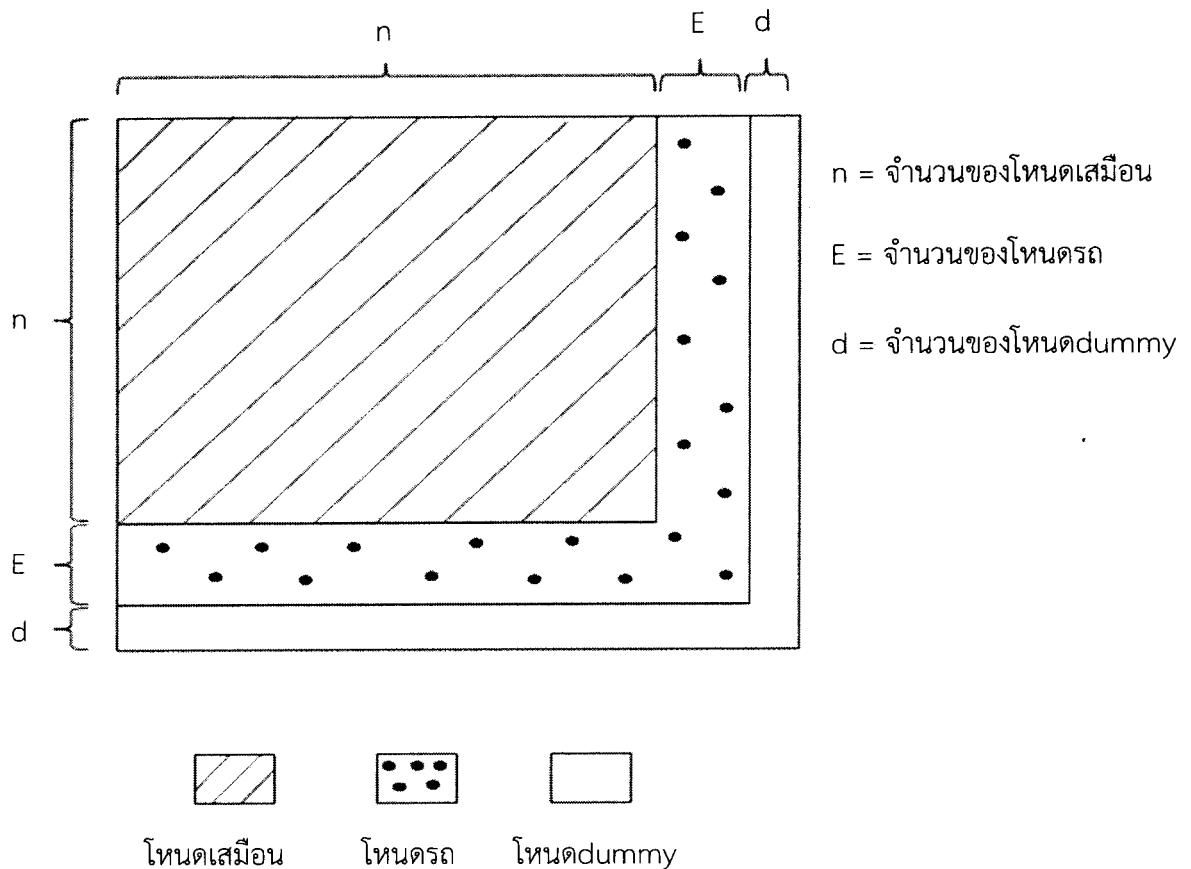


ภาพที่ 3.9 ค่าคำตอบที่เป็นไปได้ในกรณีมีการย้ายจากโหนด dummy ไปยังโหนดใดๆ



ภาพที่ 3.10 ค่าคงตัวที่เป็นไปได้ในการรีการซ้ายจากใหม่ดัมมี่ ไปยังใหม่ด้วย

สมาชิกใน  $G(s)$  แบ่งออกเป็น 3 ประเภทคือโหนดสมีอัน รถ และ dummy ดังภาพที่ 3.11



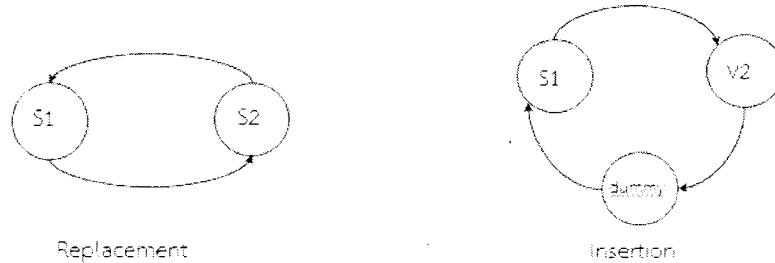
ภาพที่ 3.11 ภาพจำลองแสดงกลุ่มข้อมูลของโหนดต่างๆ เมื่อนำมาสร้างเป็นตาราง arc cost

ตารางที่ 3.12 ตัวอย่างตารางค่า arc cost ที่ได้จากการคำนวณเริ่มต้น

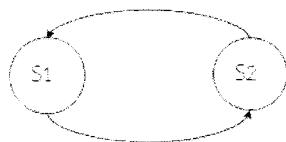
โหนด	1	2	3	4	5	6	7	...	ก
1	$\infty$	7.69	37.98	74.86	67.83	79.88	64.33	...	$\infty$
2	-3.1	$\infty$	-0.87	29.12	21.72	35.34	25.45	...	$\infty$
3	-3.1	3.45	$\infty$	-1.12	-5.73	8.67	4.47	...	$\infty$
4	-3.1	27.03	-0.87	$\infty$	-19.42	-9.71	-11.21	...	$\infty$
5	-3.1	44.13	15.97	-1.12	$\infty$	-9.71	1.35	...	$\infty$
6	-3.1	7.82	4.87	9.12	-19.42	$\infty$	-11.72	...	$\infty$
7	-3.1	19.73	9.76	13.33	-11.32	-9.71	$\infty$	...	$\infty$
...	...	...	...	...	...	...	...	...	..
273.65	267.54	275.89	275.63	257.33	267.04	265.03	273.65	...	$\infty$

รูปแบบการทำ Cyclic exchange ของ VLSN ในกรณีศึกษานี้จะมี ด้วยกัน 2 รูปแบบ คือ ถ้าอยู่ใน Depot เดียวกันการแลกเปลี่ยนจะมี 2 แบบคือ Replacement(การย้ายเข้าและออกของโหนด Supplier) และ Insertion (การย้ายเข้าเพียงอย่างเดียวของโหนด Supplier ไม่มีการย้ายออก) แต่ถ้าอยู่คนละ Depot จะมีการย้ายเฉพาะแบบ replacement เท่านั้น เมื่อจากข้อจำกัดด้าน capacity ของโรงเป็น เพราะถ้า y้ายเข้าอย่างเดียวจะทำให้เกิดกรณี capacity ไม่เพียงพอสำหรับ depot ที่สามารถย้ายออกแสดงตั้งภาพที่ 3.11 – 3.14

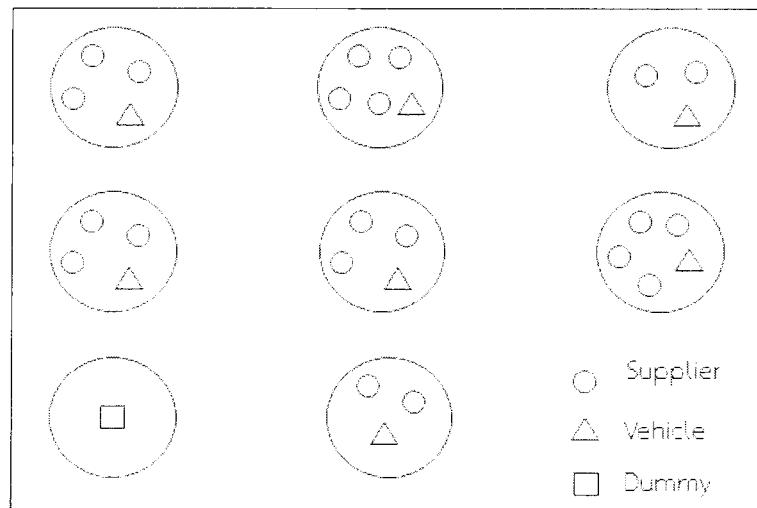
กรณีย้ายภายนอก Depots เดียวกัน



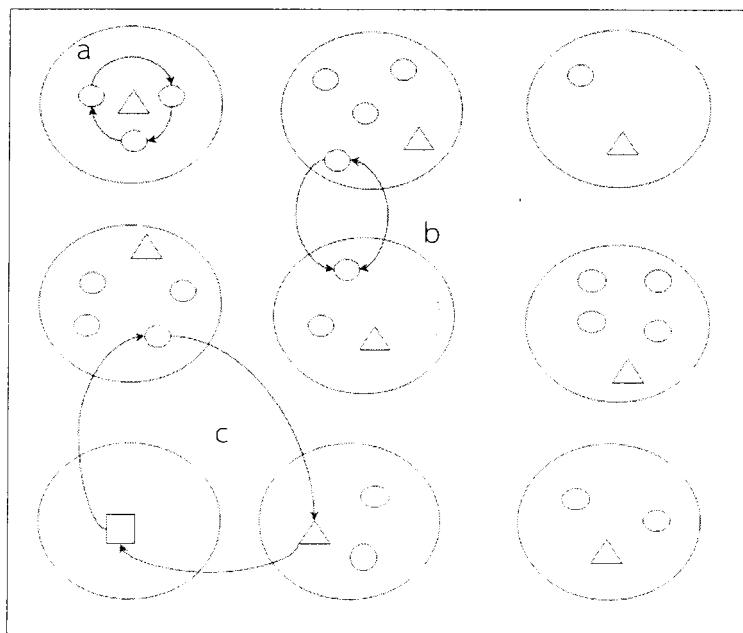
กรณีย้ายข้าม Depots



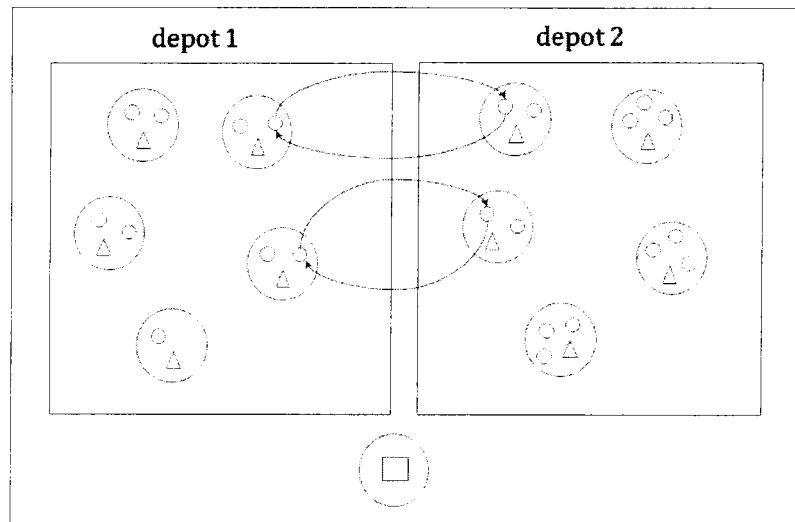
ภาพที่ 3.12 รูปแบบของการแลกเปลี่ยนเส้นทางแบบ Cyclic Exchange แยกออกเป็น 2 กรณีคือ  
กรณีย้ายเส้นทางภายนอก Depots เดียวกัน (a) และ (b) และกรณี ย้ายเส้นทางข้าม  
Depots (c)



ภาพที่ 3.13 แสดงรูปแบบของ neighbourhood โดยสมาชิกที่อยู่ในเส้นทาง วงกลมเล็กแทนด้วย  
ล้านมัน สามเหลี่ยมแทนด้วยรูปทรงทุก สี่เหลี่ยมคือ dummy



ภาพที่ 3.14 พฤติกรรมการย้ายแบบ cyclic exchange รูปแบบต่าง ๆ ภายใน depot เดียวกัน  
(a) ย้ายภายในเส้นทางเดียวกัน (b) ย้ายข้ามเส้นทางโดยวิธีการแทนที่ (replacement) (c)  
ย้ายข้ามเส้นทาง



ภาพที่ 3.15 พฤติกรรมการแลกเปลี่ยนเส้นทางกรณีย้ายข้าม Depot

เมื่อทำการปรับปรุงคำตอบสิ้นสุดกระบวนการ VLSN และจะได้คำตอบที่ดีที่สุดในกลุ่มคำตอบนั้น (Local Optimum) ผู้วิจัยได้รับความพยายามด้วย วิธีการ Iterated Local Search โดยสุ่มล้านมันที่ไม่ได้ถูกเลือกเข้ามาสร้างคำตอบเริ่มต้นเพื่อเพิ่มพื้นที่ในการค้นหาจากนั้นเข้าสู่กระบวนการ VLSN อีกครั้งเพื่อปรับปรุงคำตอบจากพื้นที่ใหม่ทำการวนการดังกล่าววนซ้ำจนกว่าจะครบรอบที่กำหนดไว้ ซึ่งในระหว่างที่วนซ้ำก็จะมีการบันทึกคำตอบที่ดีที่สุดไว้ จากนั้นจะกลับไปสู่กระบวนการวนซ้ำเพื่อเลือก

โรงแบงมันใหม่แล้วเข้าสู่กระบวนการ สร้างคำตอบเริ่มต้นแล้วปรับปรุงเส้นทางในรูปแบบเดิมวนซ้ำ จนกว่าจะครอบคลุมเงื่อนไขของจำนวนรอบสูงสุด อัลกอริทึมจึงหยุดและคืนผลเฉลยที่ดีที่สุดออกมาเป็น ตัวแทนของการค้นหาผลเฉลยของวิธีการ

### 3.7 การทดสอบอิวาริสติก กับปัญหา OR-Library

ปัญหาที่นำมาใช้ในการทดสอบกับอิวาริสติกที่พัฒนาขึ้นมานี้ ใช้ปัญหาจากงานวิจัยที่เกี่ยวข้องและ ปัญหาจาก Operation-Research Library (OR-Library) ของ Beasley., (2006) รวมทั้งสิ้น 33 ปัญหา ตั้งแต่ปัญหา P01-Pr10 โดยมีจำนวนลูกค้าตั้งแต่ 50-360 รายและจำนวนศูนย์กระจายสินค้า ตั้งแต่ 2-9 แห่ง ดังรายละเอียดต่อไปนี้ ดังตารางที่ 3.13

ตารางที่ 3.13 ลักษณะของปัญหามาตรฐานของ MDVRP(CGW-Choa., et al.(1993); RLB-Renaud., et al.(1996); CGL-Cordeau., et al.(1997))

ลำดับ	ชื่อ	จำนวนศูนย์กระจายสินค้า	จำนวนลูกค้า	หน่วยรวม	ความยาวเส้นทางสูงสุด	ความจุสินค้าสูงสุด	คำตอบที่ทราบ	อ้างอิง
1	P01	4	50	54	$\infty$	80	576.87	CGW
2	P02	4	50	54	$\infty$	160	473.53	RLB
3	P03	5	75	80	$\infty$	140	641.19	CGW
4	P04	2	100	102	$\infty$	100	1001.59	CGL
5	P05	2	100	102	$\infty$	200	750.03	CGL
6	P06	3	100	103	$\infty$	100	876.5	RLB
7	P07	4	100	104	$\infty$	100	885.8	CGL
8	P08	2	249	251	310	500	4437.68	CGL
9	P09	3	249	252	310	500	3900.22	CGL
10	P10	4	249	253	310	500	3663.02	CGL
11	P11	5	249	254	310	500	3554.18	CGL
12	P12	2	80	82	$\infty$	60	1318.95	RLB
13	P13	2	80	82	200	60	1318.95	RLB
14	P14	2	80	82	180	60	1360.12	CGL
15	P15	4	160	164	$\infty$	60	2505.42	CGL
16	P16	4	160	164	200	60	2572.23	RLB
17	P17	4	160	164	180	60	2709.09	CGL
18	P18	6	240	246	$\infty$	60	3702.85	CGL

ตารางที่ 3.13 ลักษณะของปัญหามาตรฐานของ MDVRP(CGW-Choa., et al.(1993); RLB-Renaud., et al.(1996); CGL-Cordeau., et al.(1997)) (ต่อ)

ลำดับ	ชื่อ	จำนวนศูนย์กระจายสินค้า	จำนวนลูกค้า	หน่วยรวม	ความยาวเส้นทางสูงสุด	ความจุสินค้าสูงสุด	ค่าตอบที่ทราบ	อ้างอิง
19	P19	6	240	246	200	60	3827.06	RLB
20	P20	6	240	246	180	60	4058.07	CGL
21	P21	9	360	369	$\infty$	60	5474.84	CGL
22	P22	9	360	369	200	60	5702.16	CGL
23	P23	9	360	369	180	60	6095.46	CGL
24	Pr01	4	48	52	500	200	861.32	CGL
25	Pr02	4	96	100	480	195	1307.61	CGL
26	Pr03	4	144	148	460	190	1806.6	CGL
27	Pr04	4	192	196	440	440	2072.52	CGL
28	Pr05	4	240	244	420	420	2385.77	CGL
29	Pr06	4	288	292	400	175	2723.27	CGL
30	Pr07	6	72	78	500	200	1081.71	CGL
31	Pr08	6	144	150	475	190	1666.6	CGL
32	Pr09	6	216	222	450	180	2153.1	CGL
33	Pr10	6	288	294	425	170	2921.85	CGL

### 3.8 การปรับปรุงแก้ไข

กรณีที่ทำการวัดประสิทธิภาพผลเฉลยที่ได้แล้วยังมีความด้อยเชิงคุณภาพ ผู้วิจัยจะกลับไปทบทวนและทำการปรับปรุงวิธีการใหม่ หากพบพร่องที่ทำให้ผลเฉลยที่ได้ด้วยคุณภาพ โดยตรวจสอบกระบวนการใหม่ทั้งหมด ทำการแก้ไขและปรับปรุงเพื่อให้ได้ผลเฉลยที่มีคุณภาพที่ดียิ่งๆ ขึ้นไป

### 3.9 สรุปผลและจัดทำรูปเล่ม

เมื่อดำเนินการตามกระบวนการที่จัดเตรียมแผนการดำเนินงานวิจัยทั้งหมดแล้ว ผู้วิจัยจะได้รวบรวมงานทั้งหมด จัดพิมพ์รูปเล่ม ตามรูปแบบวิทยานิพนธ์และนำผลงานวิจัยบางส่วนออกเผยแพร่ในวารสารวิชาการ

### 3.10 บทสรุป

จากแผนการดำเนินการการวิจัยที่กล่าวมาข้างต้นทั้ง 8 ขั้นตอน ผู้วิจัยได้วางแผนการใช้อุปกรณ์เครื่องมือสำหรับดำเนินงานวิจัยอื่นๆ เช่น คอมพิวเตอร์ยาร์ดแวร์ และซอฟต์แวร์ โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้ คอมพิวเตอร์แล็ปท็อป หน่วยประมวลผลกลาง Intel Core I-5 ความเร็ว 2.4GHz หน่วยความจำ 4 GB ความจุ Hard Disk 500 GB และนอกจากนั้นใช้โปรแกรม Lingo 11.0 เป็นโปรแกรมสำหรับใช้เพื่อแก้ปัญหากำหนดการเชิงเส้น และโปรแกรมสำเร็จรูป Dev-C++ version 5.11 สำหรับพัฒนาโปรแกรมภาษา C++

## บทที่ 4

### ผลการวิจัย

ผู้วิจัยได้ทำการทดสอบประสิทธิภาพของอัลกอริทึมวิธีการค้นหาและปรับปรุงคำตอบ ที่ได้ทำการพัฒนาขึ้นมา เพื่อแก้ไขปัญหาการจัดตั้งโรงแบ่งมันสำะหลังจำนวน 2 โรงแบ่งพร้อมจัดเส้นทางการขนส่ง ขั้นตอนต่างๆ ของวิธีการ ได้อธิบายไว้ในบทที่ 3 โดยละเอียด ผู้วิจัยได้นำวิธีการดังกล่าวไปเขียนชุดคำสั่งด้วยโปรแกรม Dev-C++ เวอร์ชัน 5.11 โดยทำการทดสอบบนเครื่อง คอมพิวเตอร์ แล็ปท็อป หน่วยประมวลผลกลาง Intel Core i-5 ความเร็ว 2.4 GHz หน่วยความจำ 4 GB ความจุ Hard Disk 500 GB โดยผลการวิจัยสรุปได้ดังต่อไปนี้

#### 4.1 ผลการทดลอง การทดสอบประสิทธิภาพของอิหริสติกส์

ผู้วิจัยได้กำหนดพารามิเตอร์ที่ใช้ในการทดสอบ 3 พารามิเตอร์ ได้แก่ จำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรงแบ่ง (Iteration) ร้อยละในการสุ่มจากบัญชีรายชื่อ (%GRASP-L) และร้อยละในการรับกวนคำตอบ (%Perturbation)

ในการทดลองจะมีการปรับค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้อง แล้วทำการประมวลผลโปรแกรมจากนั้นบันทึกผลการทดลองเพื่อนำมาสร้างตารางสำหรับวิเคราะห์ผล โดยการปรับค่าพารามิเตอร์นั้นจะทำการตั้งค่าจากระดับน้อยไปสูงระดับสูง และในการทดลองจะใช้พารามิเตอร์ค่าเดิมซ้ำจำนวน 5 ครั้ง ก่อนบันทึกผล ซึ่งการกำหนดค่าพารามิเตอร์ระดับต่างๆ ของแต่ละตัวแปรออกแบบໄว้ดังรายละเอียดในบทที่ 3 ในตารางที่ 3.11

สำหรับการบันทึกค่านั้นแบ่งออกเป็น 2 ลักษณะคือ ค่าที่ดีที่สุดในการทดสอบ (Best Single Run) หมายถึง ค่าที่ดีที่สุดในการใช้พารามิเตอร์เดียวกันจากทุกครั้งที่ประมวลผล และค่าเฉลี่ยของคำตอบที่ดีที่สุด(Best Average Run) หมายถึง การบันทึกผลคำตอบทุกครั้งจากที่ทำการทดสอบแล้วนำมาหาค่าเฉลี่ย ซึ่งค่าที่ได้จะมีค่าที่แตกต่างกันหรือไม่ ขึ้นอยู่กับผลการทดลองในแต่ละพารามิเตอร์

ผลการทดลองปรับเปลี่ยนพารามิเตอร์จำนวนรอบในการวนซ้ำและร้อยละในการสุ่มจากบัญชีรายชื่อ ได้แสดงในตารางที่ 4.1 – 4.8 และผลของการรับกวนคำตอบ (%Perturbation) แสดงในตารางที่ 4.9 -4.13

ตารางที่ 4.1 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรงแร้ง โดยการทดลองที่โรงแร้งจำนวน 261 โรง โดยหานมันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
	#iteration	Objective Value	ล้านมัน
10	202336.88	1,2	202336.88
20	182527.73	7,14	192432.34
30	182527.73	7,14	182527.73
40	182527.73	7,14	182527.73
50	182527.73	7,14	182527.73
60	182527.73	7,14	182527.73
70	182527.73	7,14	182527.73
80	182527.73	7,14	182527.73
90	182527.73	7,14	182527.73
100	180397.36	5,3	181462.54
200	180397.36	5,3	180397.36
300	180397.36	5,3	180397.36
400	180397.36	5,3	180397.36
500	178144.03	2,11	178144.03
1000	178144.03	2,11	178144.03

ตารางที่ 4.2 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรงแบง  
โดยการทดลองที่โรงแบง จำนวน 261 โรง โดยหาราชมันจำนวน 2 โรงเบอร์เซ็นต์  
ในการทำ GRASP 20%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	จำนวน	Objective Value
10	193924.87	26,231	198808.09
20	208574.45	28,219	207901.17
30	206554.63	181,220	206627.24
40	189514.89	3,220	195868.05
50	189514.89	3,220	187626.98
60	187626.98	9,226	187626.98
70	187626.98	9,226	187626.98
80	187626.98	9,226	187626.98
90	187626.98	9,226	187626.98
100	167365.28	11,22	180873.14
200	167365.28	11,22	167365.28
300	167365.28	11,22	167365.28
400	167365.28	11,22	167365.28
500	167365.28	11,22	167365.28
1000	167365.28	11,22	167365.28

ตารางที่ 4.3 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสูงโรงแบง โดยการทดลองที่โรงแบง จำนวน 261 โรง โดยหาalanมันจำนวน 2 โรงเบอร์เซ็นต์ ในการทำ GRASP 30%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	alanมัน	Objective Value
10	243852.50	18,118	233434.55
20	183312.32	17,181	209584.03
30	172306.57	11,230	172306.57
40	172306.57	11,230	172306.57
50	172306.57	11,230	172306.57
60	172306.57	11,230	172306.57
70	172306.57	11,230	172306.57
80	172306.57	11,230	172306.57
90	172306.57	11,230	172306.57
100	172306.57	11,230	172306.57
200	172306.57	11,230	172306.57
300	172306.57	11,230	172306.57
400	172306.57	11,230	172306.57
500	172306.57	11,230	172306.57
1000	172306.57	11,230	172306.57

ตารางที่ 4.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสู่มаксิมัล โดยการทดลองที่โรงแบงค์ จำนวน 261 โรง โดยหาลานมันจำนวน 2 โรงเบอร์เซ็นต์ ในการทำ GRASP 40%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	ลานมัน	Objective Value
10	246532.92	16,119	253260.02
20	246532.92	16,119	248454.67
30	238915.80	11,80	245012.24
40	238915.80	11,80	243278.52
50	240302.40	2,224	241108.55
60	215399.43	25,229	222166.64
70	215399.43	25,229	215399.43
80	215399.43	25,229	215399.43
90	215399.43	25,229	215399.43
100	215399.43	25,229	215399.43
200	215399.43	25,229	215399.43
300	215399.43	25,229	215399.43
400	215399.43	25,229	215399.43
500	215399.43	25,229	215399.43
1000	215399.43	25,229	215399.43

ตารางที่ 4.5 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสู่มаксิมัล โดยการทดลองทั้งสองจำนวน 261 รอบ โดยห้ามมันจำนวน 2 รอบเบอร์เช่นต์ในการทำ GRASP 50%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
	#iteration	Objective Value	จำนวน
10	241244.24	15,102	258453.96
20	245806.55	14,105	252190.23
30	204817.32	27,227	213677.35
40	204817.32	27,227	204817.32
50	204817.32	27,227	204817.32
60	204817.32	27,227	204817.32
70	204817.32	27,227	204817.32
80	204817.32	27,227	204817.32
90	204817.32	27,227	204817.32
100	204817.32	27,227	204817.32
200	204817.32	27,227	204817.32
300	204817.32	27,227	204817.32
400	204817.32	27,227	204817.32
500	204817.32	27,227	204817.32
1000	204817.32	27,227	204817.32

ตารางที่ 4.6 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสูงโรงแบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหานมันจำนวน 2 โรงเบอร์เข็นต์ ในการทำ GRASP 60%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	ล้านมัน	Objective Value
10	256505.22	20,73	265055.67
20	246609.37	11,44	258569.88
30	243115.19	13,92	245867.20
40	237377.08	182,209	241386.97
50	243115.19	13,92	248902.88
60	206588.73	4,215	214570.44
70	206588.73	4,215	206588.73
80	206588.73	4,215	206588.73
90	206588.73	4,215	206588.73
100	206588.73	4,215	206588.73
200	206588.73	4,215	206588.73
300	206588.73	4,215	206588.73
400	206588.73	4,215	206588.73
500	206588.73	4,215	206588.73
1000	206588.73	4,215	206588.73

ตารางที่ 4.7 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรงแบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหาalan มันจำนวน 2 โรงเบอร์เซ็นต์ ในการทำ GRASP 70%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run	
	#iteration	Objective Value	ланмэн	Objective Value
10	275856.12	10,84		279560.79
20	264621.86	81,220		273423.54
30	251614.59	14,66		260745.74
40	251614.59	14,66		232150.19
50	251614.59	14,66		232150.19
60	251614.59	14,66		232150.19
70	251614.59	14,66		232150.19
80	232150.19	4,214		232150.19
90	232150.19	4,214		232150.19
100	232150.19	4,214		232150.19
200	232150.19	4,214		232150.19
300	232150.19	4,214		232150.19
400	232150.19	4,214		232150.19
500	232150.19	4,214		232150.19
1000	232150.19	4,214		232150.19

ตารางที่ 4.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบในการวนซ้ำเพื่อสุ่มโรงแบ่ง โดยการทดลองที่โรงแบ่ง จำนวน 261 โรง โดยหาalan มันจำนวน 2 โรงเบอร์เซ็นต์ ในการทำ GRASP 80%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
	#iteration	Objective Value	alan มัน
10	270626.16	12,57	274378.81
20	252927.10	28,148	267013.30
30	228291.41	15,16	245941.92
40	173762.13	17,229	188161.24
50	173762.13	17,229	173762.13
60	173762.13	17,229	173762.13
70	173762.13	17,229	173762.13
80	173762.13	17,229	173762.13
90	173762.13	17,229	173762.13
100	173762.13	17,229	173762.13
200	173762.13	17,229	173762.13
300	173762.13	17,229	173762.13
400	173762.13	17,229	173762.13
500	173762.13	17,229	173762.13
1000	173762.13	17,229	173762.13

ตารางที่ 4.9 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 10% โดยการทดลองที่โรงแบงค์ จำนวน 261 โรง โดยหาalan มันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	ล้านมัน	Objective Value
10	220894.37	26,231	222938.50
20	221323.90	28,219	234117.87
30	212952.13	181,220	214305.45
40	215105.59	3,220	214721.29
50	215105.59	3,220	216000.79
60	181165.51	9,226	181165.51
70	181169.22	9,226	181169.22
80	174641.08	9,226	174640.06
90	174831.98	9,226	174831.98
100	167365.46	11,22	162887.21
200	167365.46	11,22	167365.46
300	167365.46	11,22	167365.46
400	167365.46	11,22	167365.46
500	167365.46	11,22	167365.46
1000	167365.46	11,22	167365.46

ตารางที่ 4.10 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 20% โดยการทดลองที่โรงแร่ปีง จำนวน 261 โรง โดยหานมันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	ланмэн	Objective Value
10	201543.85	26,231	241882.84
20	214926.40	28,219	219998.84
30	202140.35	181,220	207907.95
40	189368.45	3,220	189771.04
50	189515.59	3,220	189771.04
60	181165.51	9,226	187889.28
70	174768.01	9,226	182195.51
80	174641.08	9,226	174640.06
90	174831.98	9,226	174831.98
100	167365.46	11,22	167365.46
200	167365.46	11,22	167365.46
300	167365.46	11,22	167365.46
400	167365.46	11,22	167365.46
500	167365.46	11,22	167365.46
1000	167365.46	11,22	167365.46

ตารางที่ 4.11 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 30% โดยการทดลองที่โรงแบง จำนวน 261 โรง โดยหานมันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
#iteration	Objective Value	ланмэн	Objective Value
10	203784.57	26,231	218777.75
20	204403.85	28,219	209541.04
30	204200.41	181,220	216365.26
40	204223.44	3,220	211093.72
50	204549.71	3,220	211202.47
60	189803.48	9,226	195951.47
70	189482.96	9,226	195630.96
80	176561.29	9,226	176560.01
90	176752.58	9,226	176752.58
100	169502.29	11,22	171421.54
200	169504.21	11,22	169504.21
300	169412.72	11,22	169364.10
400	169502.29	11,22	169502.29
500	169502.29	11,22	169502.29
1000	169502.29	11,22	169502.29

ตารางที่ 4.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 40% โดยการทดลองที่โรงแรปีง จำนวน 261 โรง โดยหางานมันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run
	#iteration	Objective Value	ланган
10	203719.96	26,231	212637.43
20	217454.11	28,219	218113.69
30	217123.36	181,220	223018.66
40	204479.34	3,220	211285.64
50	185613.11	3,220	198663.37
60	190059.38	9,226	196207.37
70	189740.14	9,226	195888.14
80	176817.19	9,226	176815.91
90	177008.48	9,226	177008.48
100	169758.19	11,22	171677.44
200	169632.16	11,22	169632.16
300	169620.00	11,22	169620.00
400	169632.80	11,22	169632.80
500	169632.80	11,22	169632.80
1000	169632.80	11,22	169632.80

ตารางที่ 4.13 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ด้าน % perturbation = 50% โดยการทดลองที่โรงแรปีง จำนวน 261 โรง โดยห้ามมันจำนวน 2 โรงเปอร์เซ็นต์ในการทำ GRASP 10%

Parameter Setting	Best Single Run		Best Average Run	
	#iteration	Objective Value	สถานะ	Objective Value
10	204231.76	26,231		219098.27
20	217582.06	28,219		222783.87
30	217125.28	181,220		229609.36
40	217277.54	3,220		217688.26
50	215425.46	3,220		216320.47
60	190699.13	9,226		196847.12
70	191019.64	9,226		197167.64
80	178096.69	9,226		178095.41
90	178287.98	9,226		178287.98
100	171037.69	11,22		171037.69
200	171037.69	11,22		171037.69
300	171037.69	11,22		171037.69
400	171037.69	11,22		171037.69
500	171037.69	11,22		171037.69
1000	171037.69	11,22		171037.69

ตารางที่ 4.14 ตารางการเดินทางและระยะเวลาที่ดีที่สุด โรงเปี๊งที่ 1

เส้นทาง	การเดินทาง	เส้นทาง	การเดินทาง
1	11-13-11	15	11-17-11
2	11-13-11	16	11-17-11
3	11-13-15-11	17	11-17-11
4	11-8-15-11	18	11-17-20-14-11
5	11-15-11	19	11-10-11
6	11-15-11	20	11-10-11
7	11-15-11	21	11-10-11
8	11-15-11	22	11-10-28-11
9	11-15-11	23	11-14-11
10	11-15-11	24	11-14-26-11
11	11-15-11	25	11-26-11
12	11-15-11	26	11-26-11
13	11-15-20-11	27	11-26-27-220-11
14	11-19-17-11	28	11-16-11
29	11-9-7-10-11	35	11-16-12-11
30	11-17-11	36	11-12-18-11
31	11-17-11	37	11-18-11
32	11-17-11	38	11-18-11
33	11-17-11	39	11-18-28-11
34	11-17-11	40	11-17-11

**ตารางที่ 4.15 ตารางการเดินทางและระยะเวลาที่ดีที่สุด โรงเป้าที่ 2**

เส้นทาง	การเดินทาง	เส้นทาง	การเดินทาง
1	22-1-2-6-5-22	16	22-226-22
2	22-21-22	17	22-226-22
3	22-21-22	18	22-225-22
4	22-21-22	19	22-227-22
5	22-21-22	20	22-178-22
6	22-21-22	21	22-179-22
7	22-21-22	22	22-180-22
8	22-21-230-229-5-22	23	22-183-22
9	22-24-22	24	22-182-22
10	22-24-22	25	22-231-22
11	22-24-22	26	22-181-22
12	22-24-22	27	22-228-22
13	22-24-22	28	22-5-22
14	22-24-22	29	22-5-22
15	22-24-22	30	22-5-22
31	22-24-22	52	22-4-22
32	22-24-22	53	22-4-22
33	22-24-22	54	22-4-22
34	22-0-22	55	22-4-22
35	22-23-22	56	22-4-22
36	22-25-22	57	22-4-22
37	22-5-22	58	22-4-22
38	22-5-22	59	22-210-22
39	22-5-22	60	22-219-22
40	22-185-22	61	22-211-22
41	22-186-22	62	22-208-22
42	22-42-22	63	22-209-22
43	22-187-22	64	22-216-22
44	22-190-22	65	22-215-22
45	22-36-22	66	22-215-22

ตารางที่ 4.15 ตารางการเดินทางและระยะทางที่ดีที่สุด โรงแบงค์ที่ 2 (ต่อ)

เส้นทาง	การเดินทาง	เส้นทาง	การเดินทาง
46	22-40-22	67	22-214-22
47	22-3-22	68	22-213-22
48	22-4-22	69	22-212-218-224-22
49	22-25-22	70	22-223-22
50	22-222-22	71	22-217-22
51	22-221-22	72	22-221-22
73	22-157-22	78	22-119-22
74	22-158-148-22	79	22-78-80-184-80-77-81-68-72-86-30-40-22
75	22-146-22	80	22-39-22
76	22-145-22	81	22-38-32-31-33-29-37-41-34-35-30-22
77	22-73-22		

จากผลการทดสอบชิวาริสติกส์โดยการปรับเปลี่ยนพารามิเตอร์ต่างๆ พบร่วมเมื่อจัดตั้งโรงแบงค์จาก  
ลานมันที่ 11 และ 22 และนำม้าจัดเส้นทางพร้อมปรับปรุงคำตอบ จะให้ผลรวมระยะทางที่สั้นที่สุด  
เมื่อเปรียบเทียบกับทุกคำตอบ โดยให้ผลรวมระยะทางที่ 11,886.09 กิโลเมตร โดยรายละเอียดการ  
เดินทางของโรงแบงค์ที่ 1 และโรงแบงค์ที่ 2 แสดงดังตารางที่ 4.14 และ 4.15

#### 4.2 สรุปผลการทดลอง การทดสอบประสิทธิภาพของชิวาริสติกส์

การทดสอบประสิทธิภาพชิวาริสติก ผู้วิจัยได้ทำการเบรี่ยบเทียบค่าใช้จ่ายในการจัดตั้งงานแบงค์  
มันสำปะหลัง 2 โรงพร้อมจัดเส้นทางการขนส่ง จากลานมันสำปะหลัง 261 ลานมันในภาค  
ตะวันออกเฉียงเหนือกรรณศึกษา โดยกระบวนการทำงานของชิวาริสติกที่นำเสนอันทำการเขียนคำสั่ง  
ด้วยโปรแกรม Dev-C++ 5.1 CPU Core i5 หน่วยความจำ 4 GB ทำงานบนระบบปฏิบัติการ  
windows 7 โดยทำการทดสอบปัญหา กำหนดให้ ความจุของการบรรทุกของรถแต่ละคันมีค่าสูงสุด  
ไม่เกิน 30 ตัน แต่ละลานมันสำปะหลังสามารถขยายให้กับโรงแบงค์ได้โรงหนึ่งหรือพร้อมกันทั้งสองโรง  
แบงค์ได้จำนวนกว่าสิบค้าจะหมด และโรงงานแบงค์แต่ละโรงจะต้องได้วัตถุดิบมันสำปะหลังครบ 1200 ตันต่อ  
วัน ผลการทดสอบพบว่าค่าใช้จ่ายที่เกิดจากการจัดตั้งโรงแบงค์พร้อมจัดเส้นทางที่ ลานมันที่ 11 และที่  
22 มีค่าใช้จ่ายในการดำเนินการน้อยที่สุดที่ 167,365.28 บาทต่อวัน แสดงดังตารางที่ 4.16 โดย  
ระยะทางรวมในการขนส่งอยู่ที่ 11,886.09 กิโลเมตรในช่วงการวนซ้ำที่ 100 รอบและเปอร์เซ็นต์ใน  
การสุมแบบ GRASP ที่ 20% โดยไม่มีการรับกวนคำตอบ

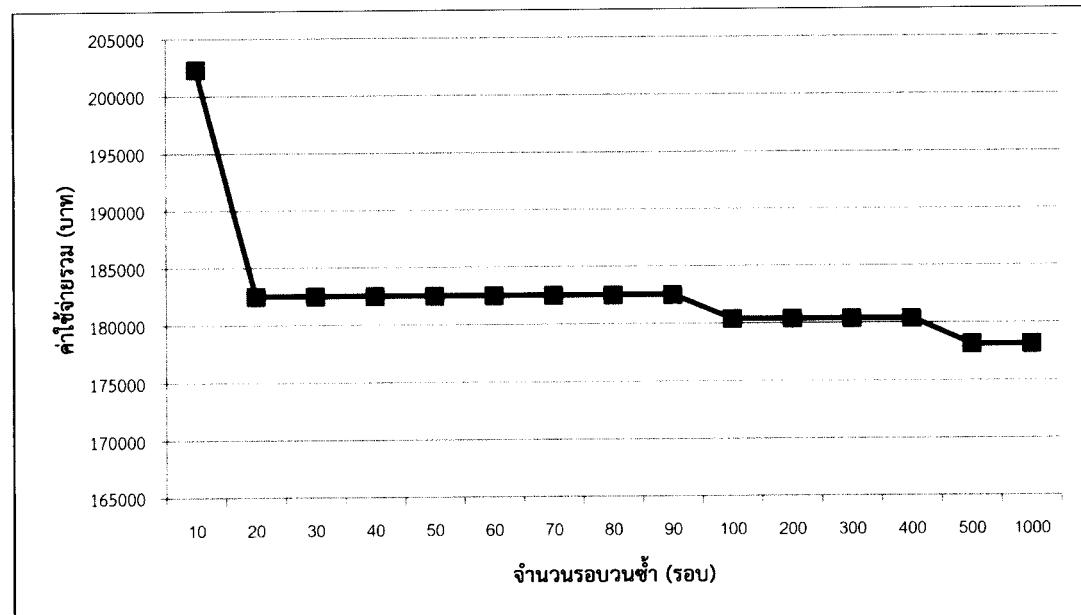
ตารางที่ 4.16 การคำนวณค่าใช้จ่ายรวมของโรงแบ่ง

องค์ประกอบของต้นทุน	ค่าใช้จ่ายต่อวัน(บาท)
เงินลงทุนเริ่มต้น	91,324.20
ค่าใช้จ่ายในการขนส่ง	76,041.08
รวม	167,365.28

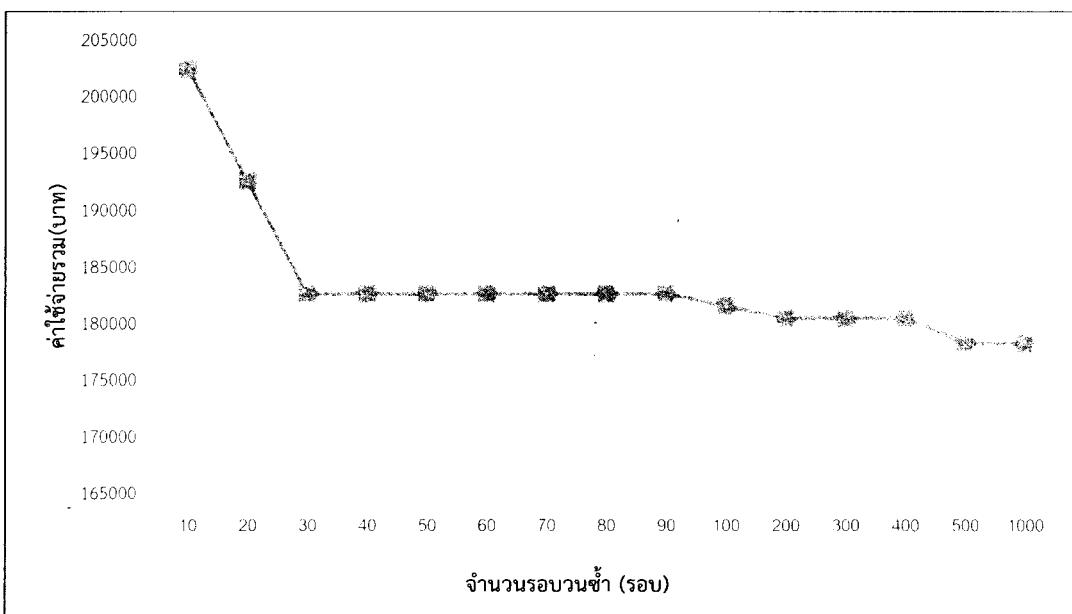
เมื่อพิจารณาด้านพารามิเตอร์ต่างๆ ที่ส่งผลต่อคำตอบบทว่า พารามิเตอร์ด้านจำนวนรอบของการวนซ้ำ พบร่วมกับในการวนซ้ำมีผลต่อการได้มาซึ่งคำตอบที่ดีที่สุด โดยเมื่อมีการวนซ้ำมากขึ้นโอกาสที่อัลกอริทึมจะสามารถค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดก็มีมากขึ้นตามไปด้วยโดยความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบในภาพที่ 4.1 – 4.16

สำหรับพารามิเตอร์ด้านเปอร์เซ็นต์ในการสุมหางสถานที่จัดตั้งโรงงานแบ่งแบบ GRASP นั้น จากการทดสอบพบว่ามีอิทธิพลต่อโอกาสในการค้นหาพบคำตอบที่ดีที่สุด เมื่อมีค่าน้อย เมื่อมีการวนรอบซ้ำ ดังแสดงในภาพที่ 4.17 และ 4.18

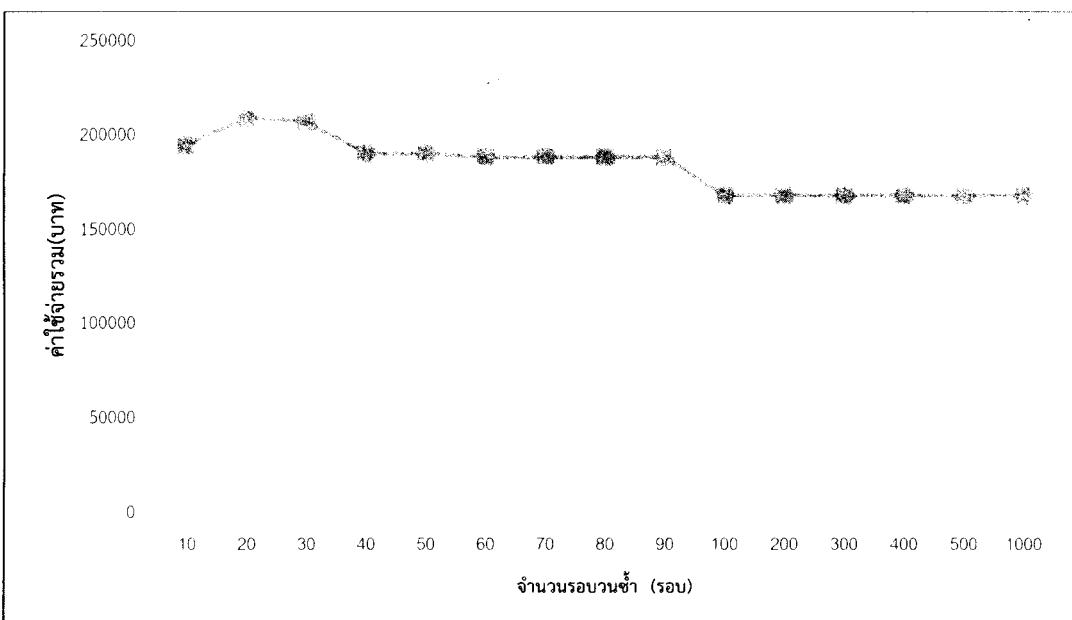
เมื่อพิจารณาในด้านการระบุจำนวนคำตอบพบว่า การระบุจำนวนคำตอบไม่ส่งผลต่อคำตอบที่ดีที่สุดของปัญหา แต่จะส่งผลต่อความเร็วในการถูเข้าสู่คำตอบ ในกรณีที่มีค่าน้อย 10-20% ในช่วงขอบการวนรอบซ้ำที่ 50-100 ดังแสดงในภาพที่ 4.19 – 4.30



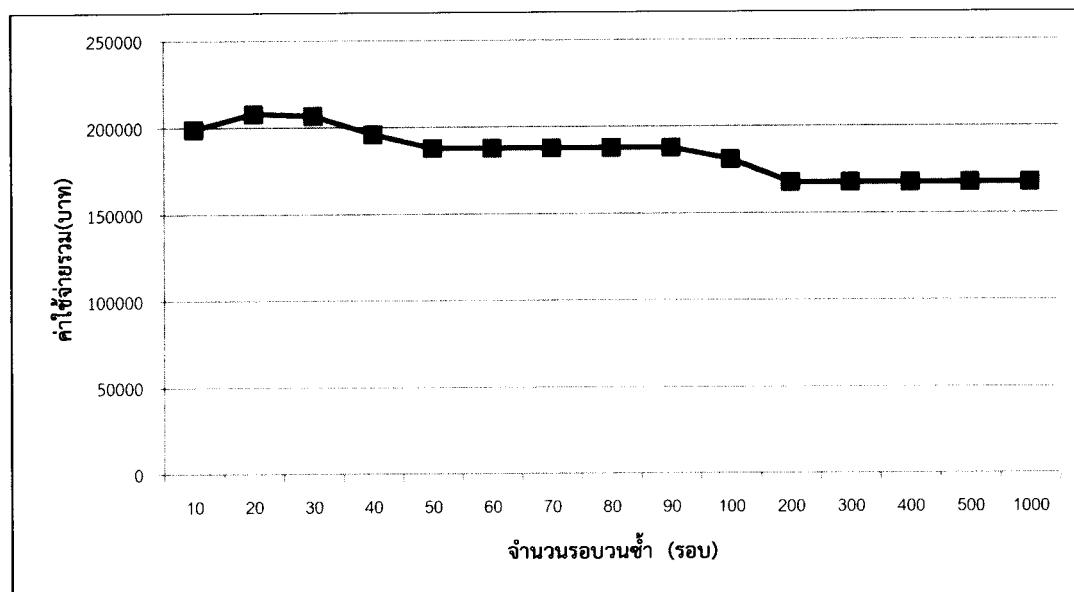
ภาพที่ 4.1 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับคำตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่  $GRASP=10\%$



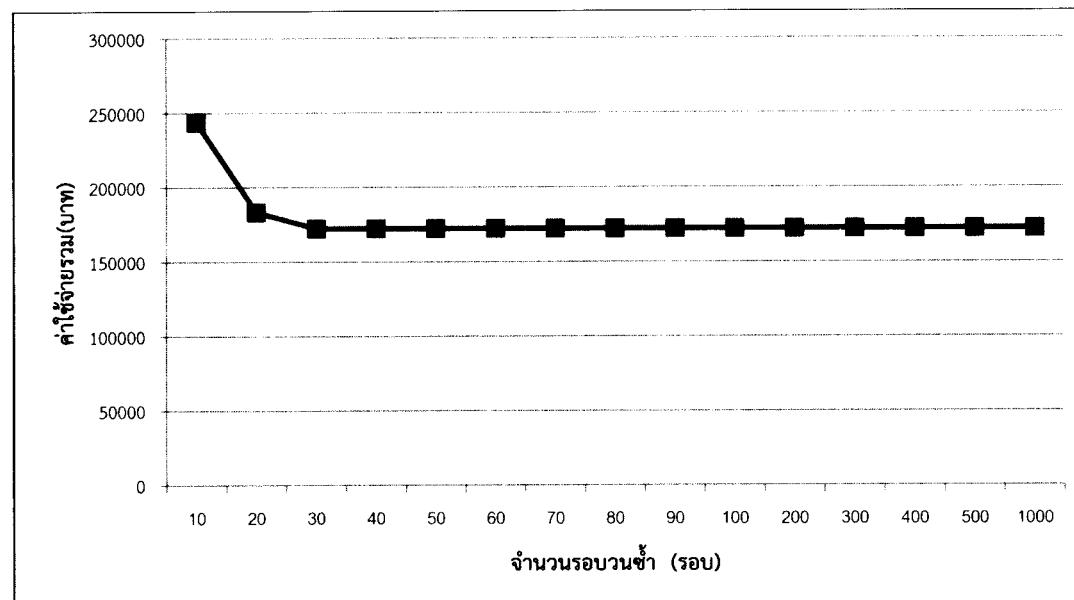
ภาพที่ 4.2 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=10%



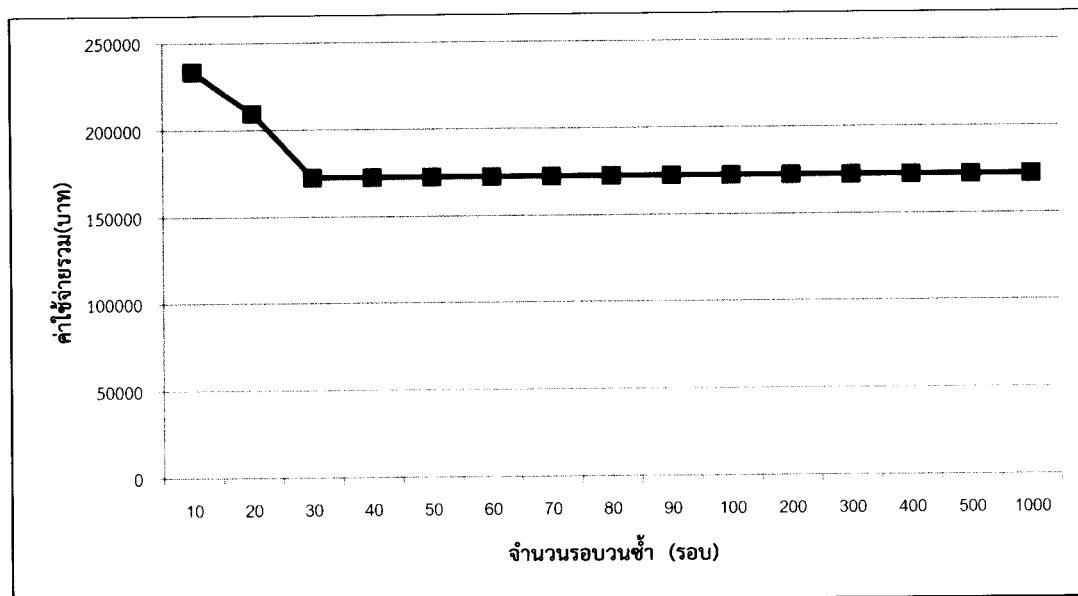
ภาพที่ 4.3 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=20%



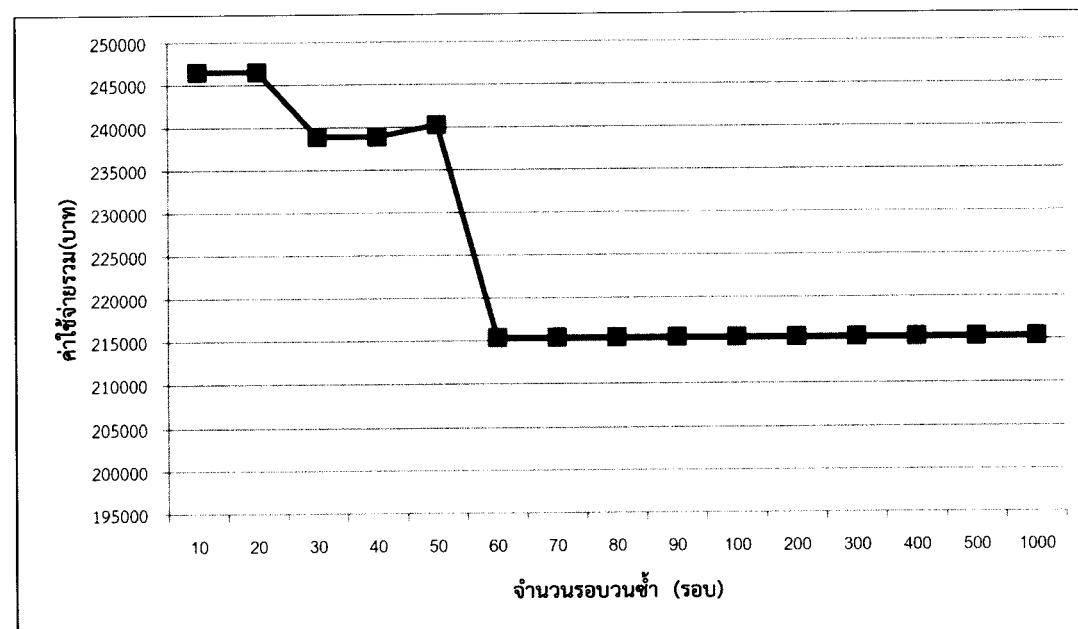
ภาพที่ 4.4 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=20%



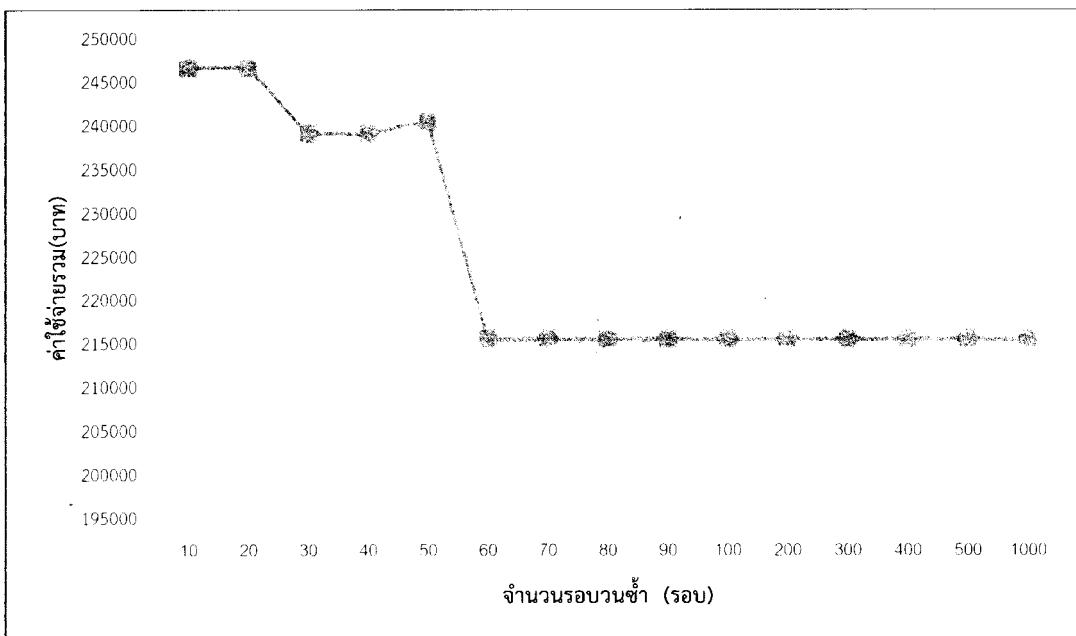
ภาพที่ 4.5 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=30%



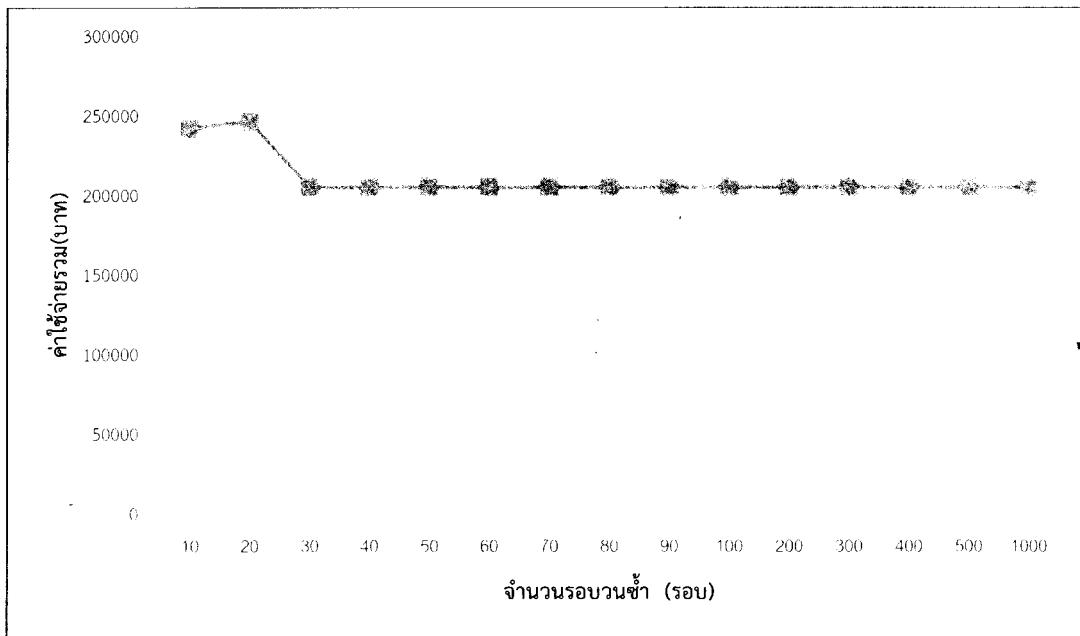
ภาพที่ 4.6 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=30%



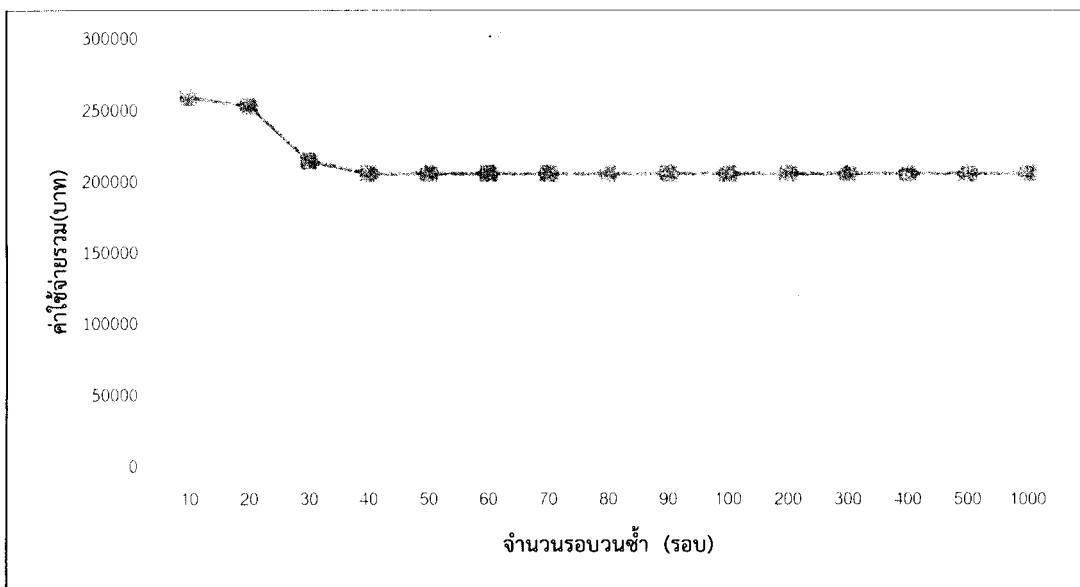
ภาพที่ 4.7 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=40%



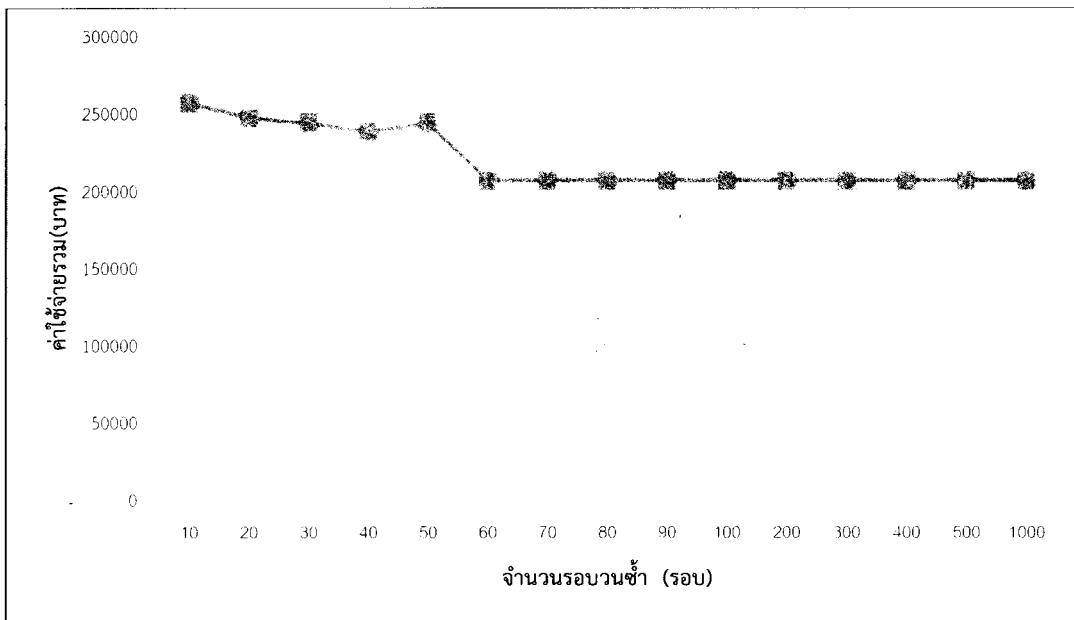
ภาพที่ 4.8 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=40%



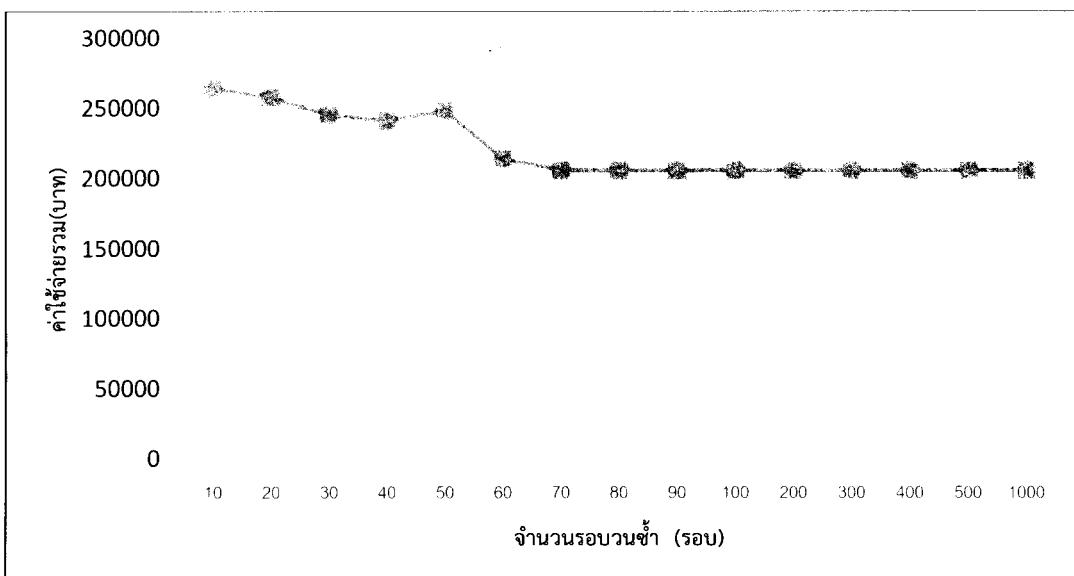
ภาพที่ 4.9 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=50%



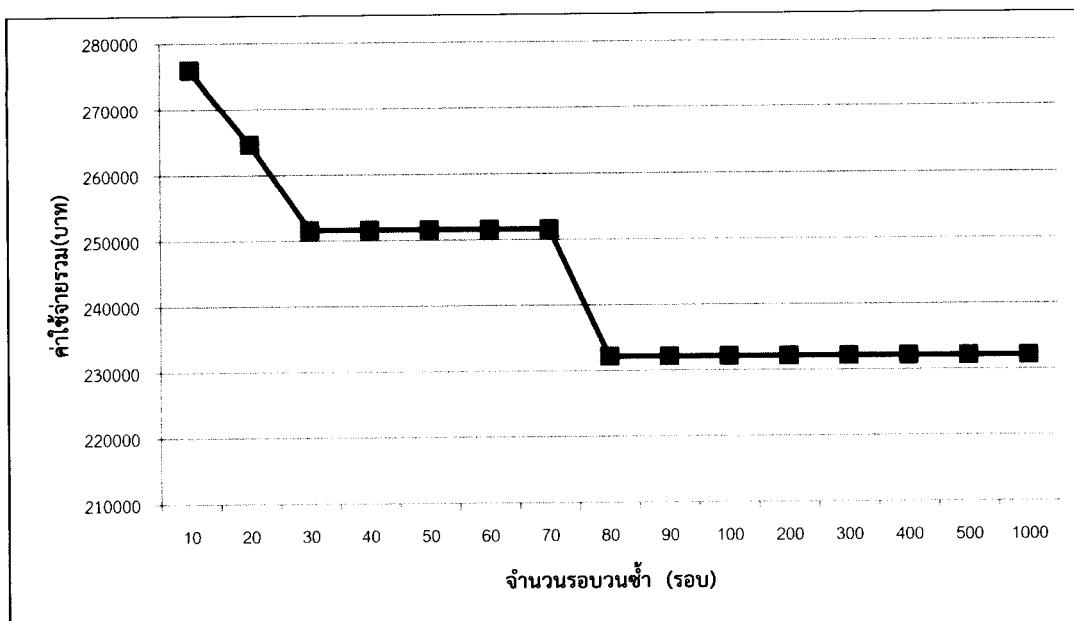
ภาพที่ 4.10 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=50%



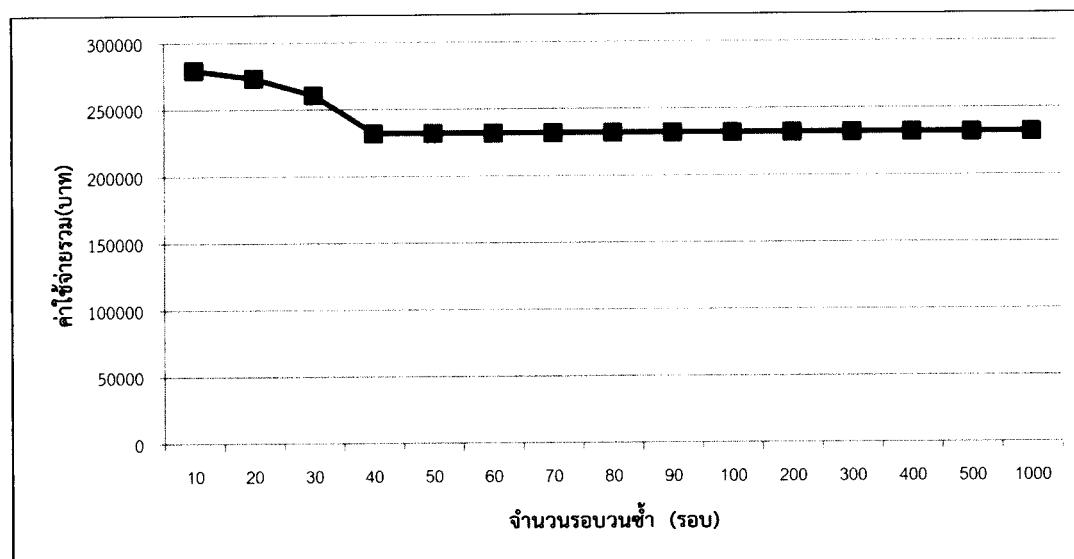
ภาพที่ 4.11 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=60%



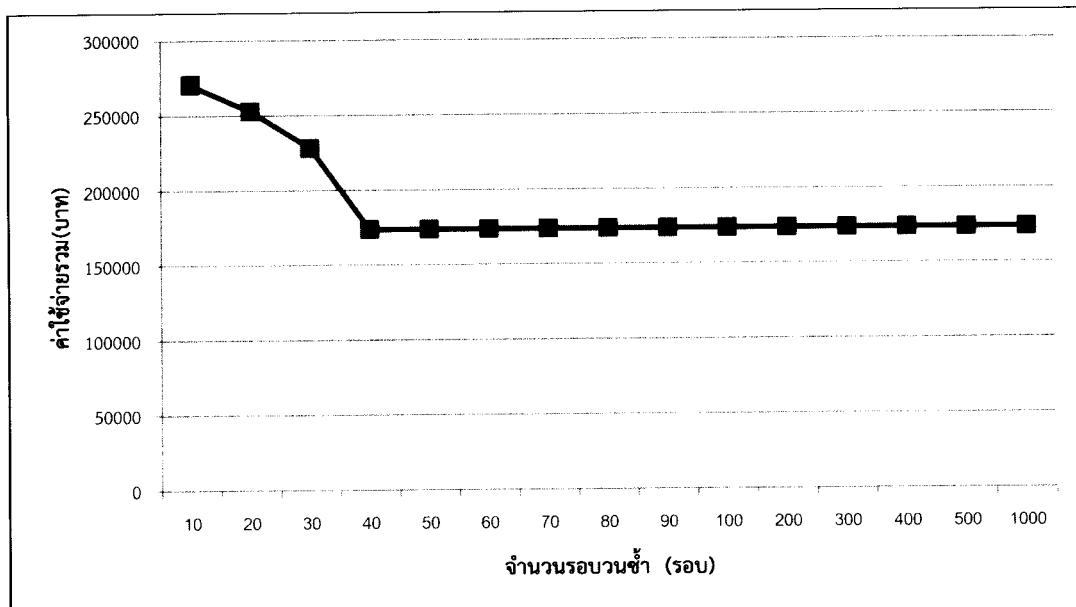
ภาพที่ 4.12 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=60%



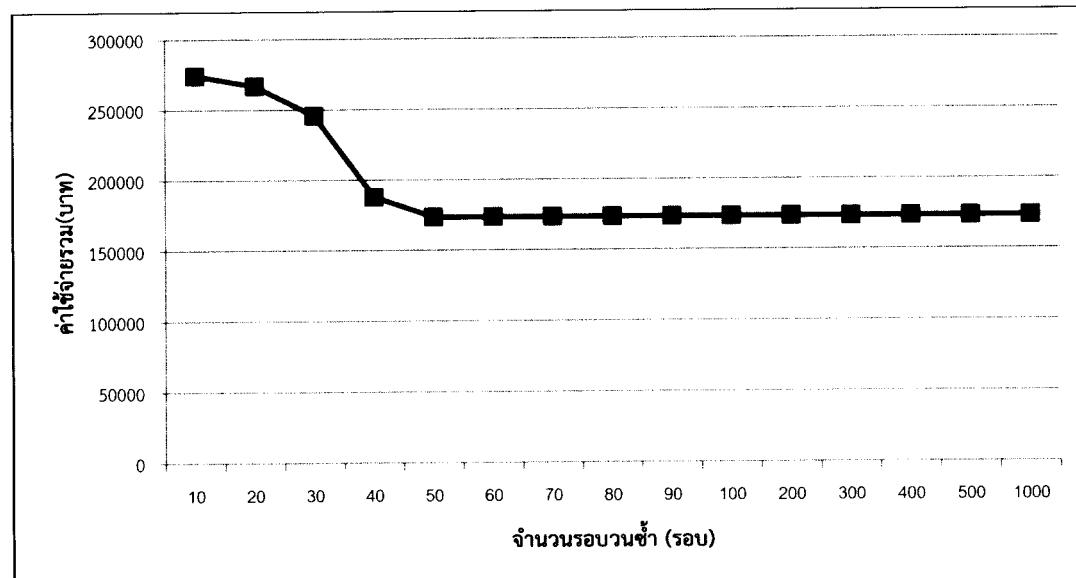
ภาพที่ 4.13 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=70%



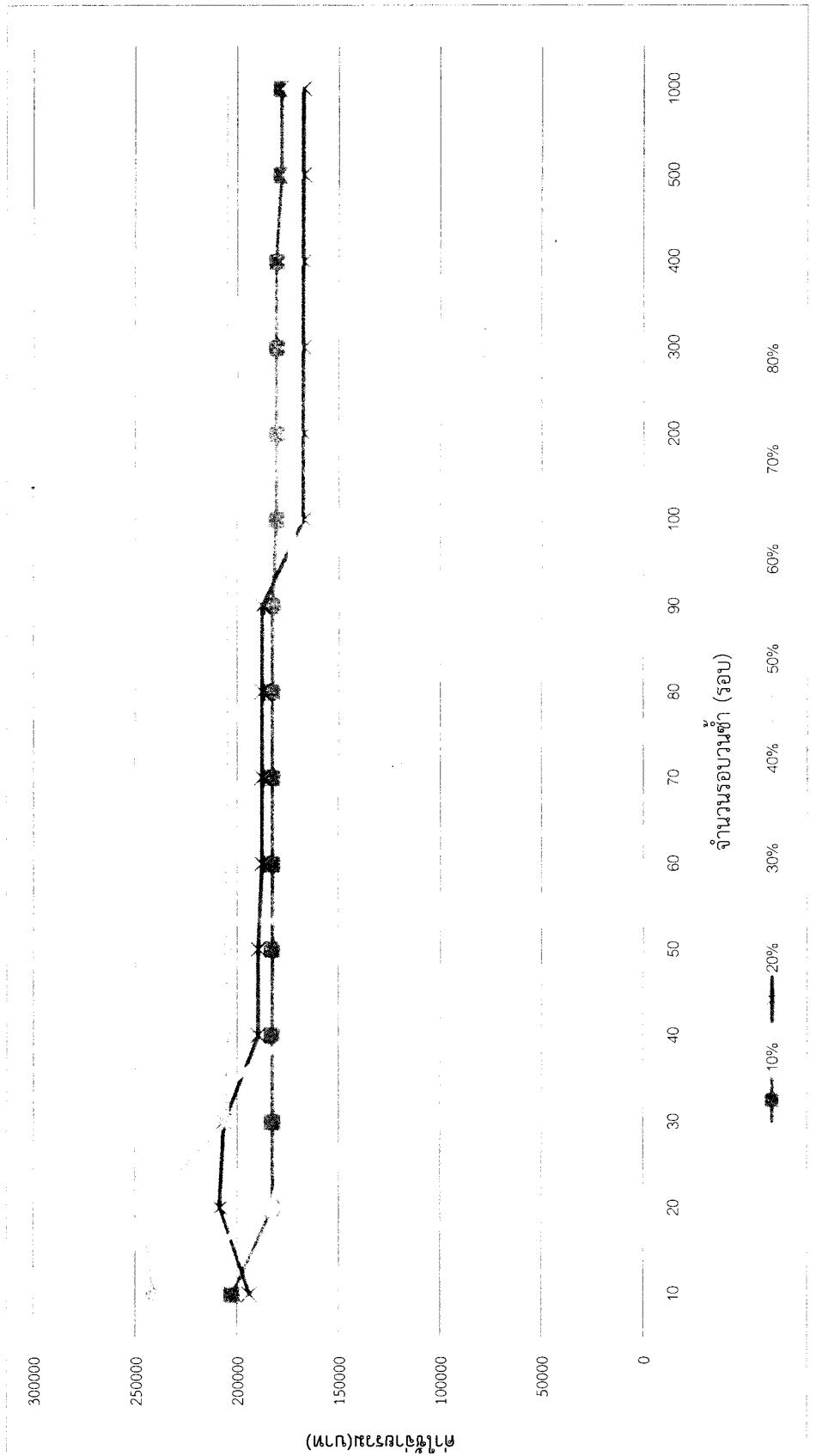
ภาพที่ 4.14 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=70%

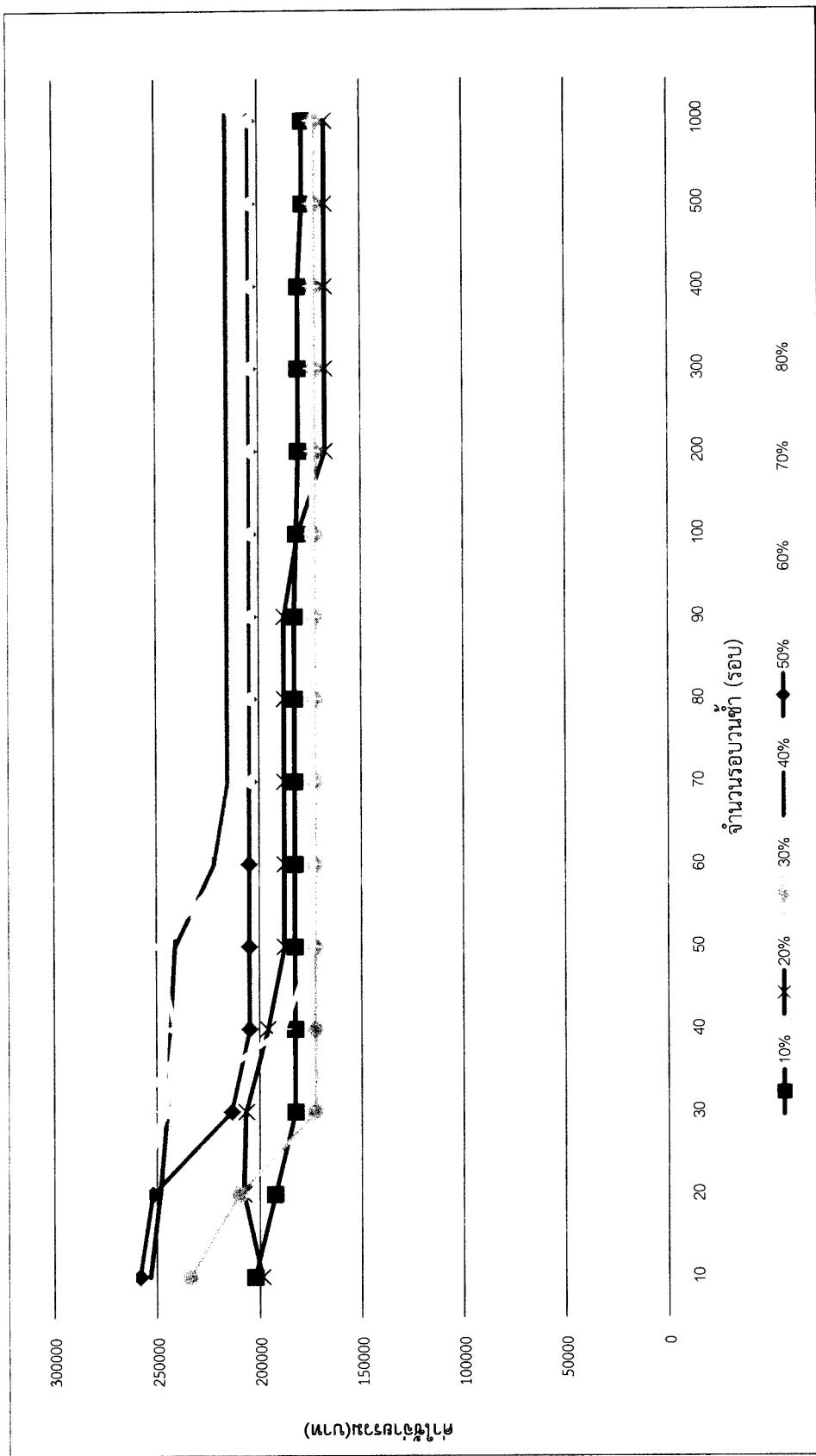


ภาพที่ 4.15 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Single Run ที่ GRASP=80%

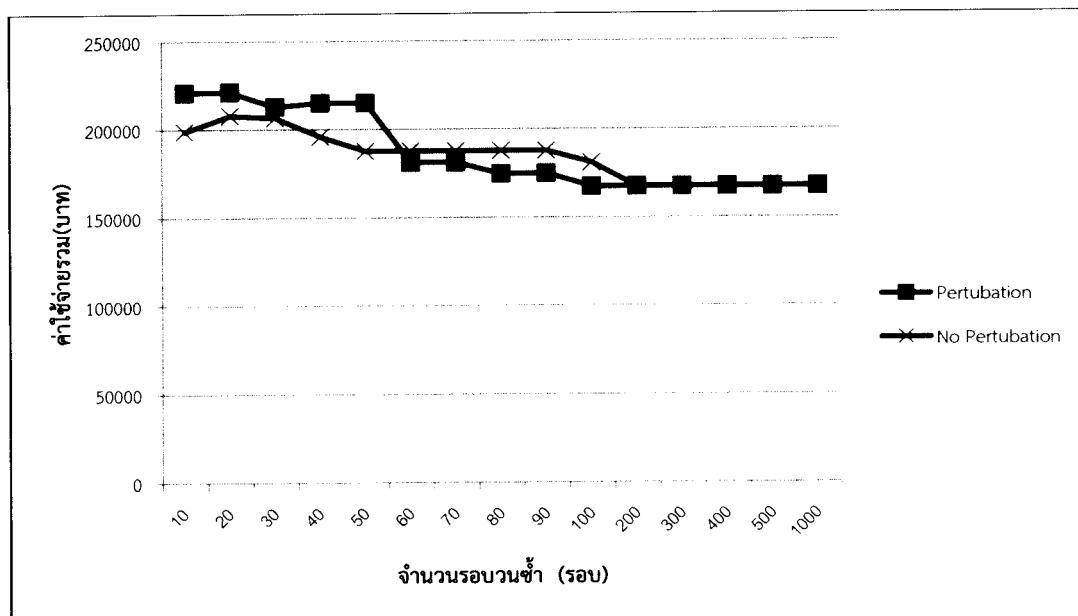


ภาพที่ 4.16 ความสัมพันธ์ระหว่างจำนวนรอบในการวนซ้ำกับค่าตอบที่ได้จากการทดสอบแบบ Best Average Run ที่ GRASP=80%

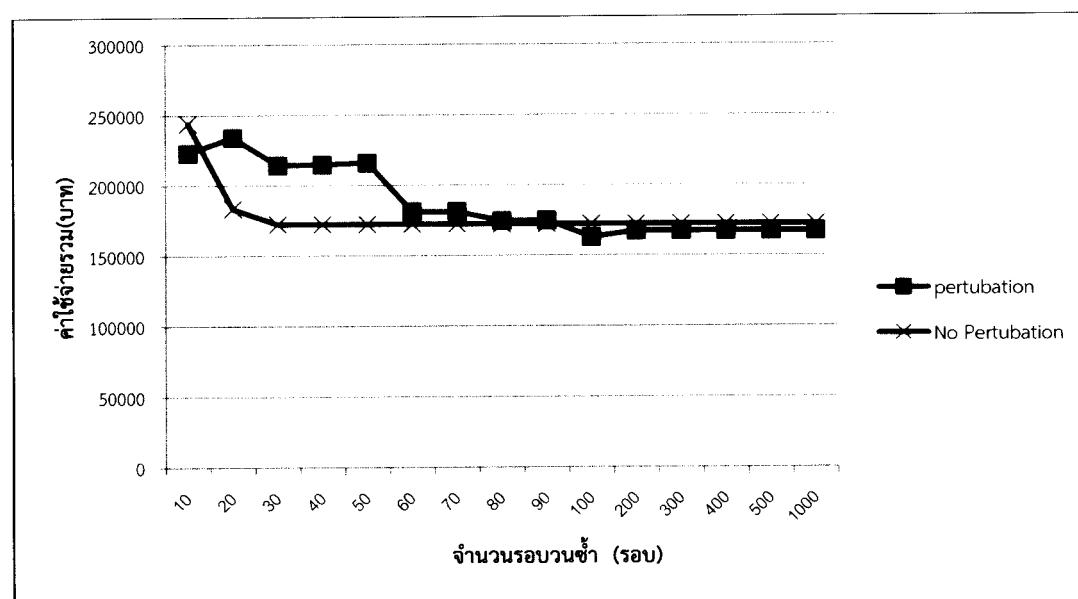




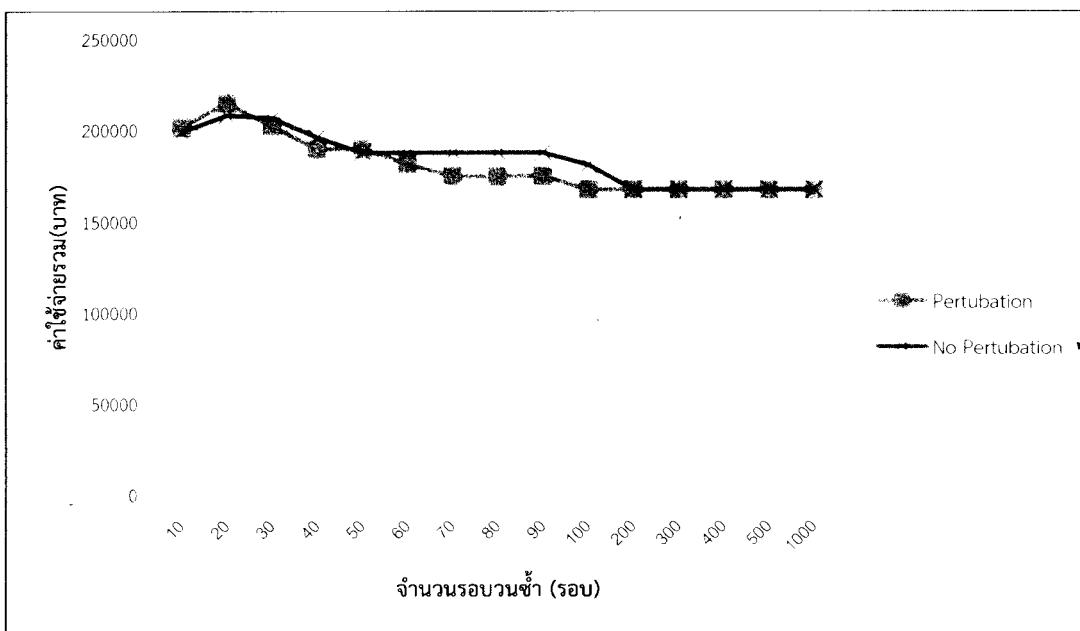
ภาพที่ 4.18 ความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ในสูตรคำต่อแบบ GRASP กับผลคำตอบที่ได้สำหรับ Best Average Run



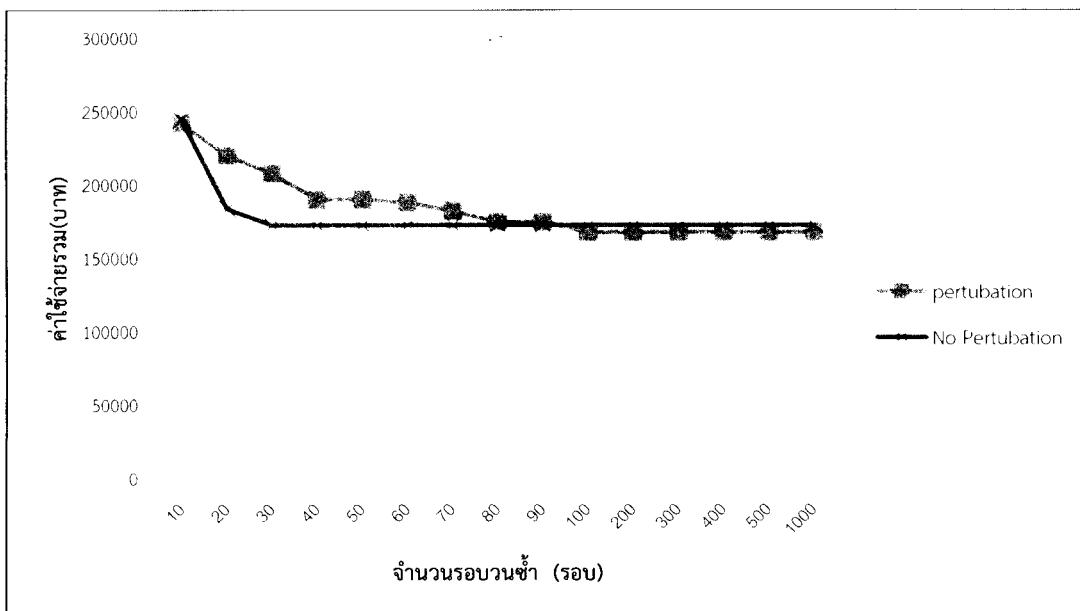
ภาพที่ 4.19 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อรบกวนคำตอบ 10% เทียบ กับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run



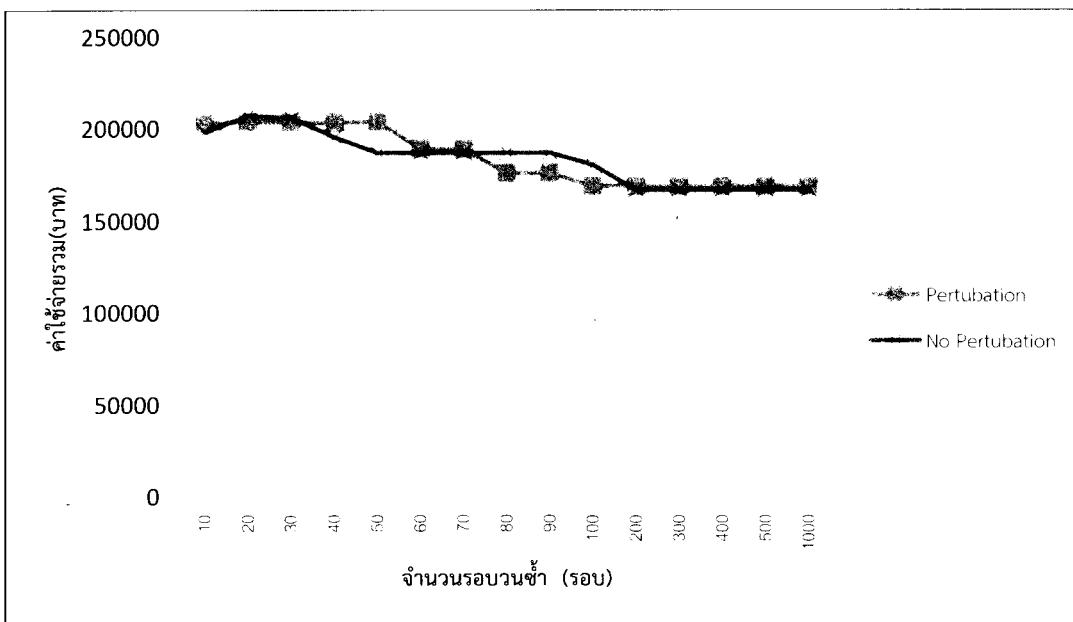
ภาพที่ 4.20 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรบกวนคำตอบ 10% เมื่อ เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run



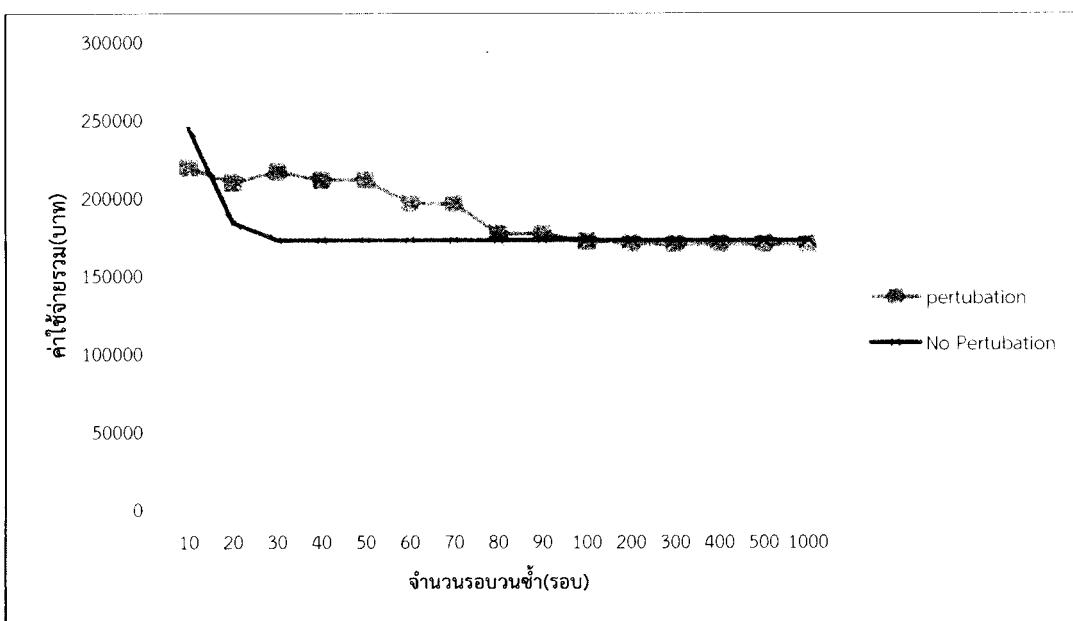
ภาพที่ 4.21 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อปรับกวนคำตอบ 20% เทียบ กับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run



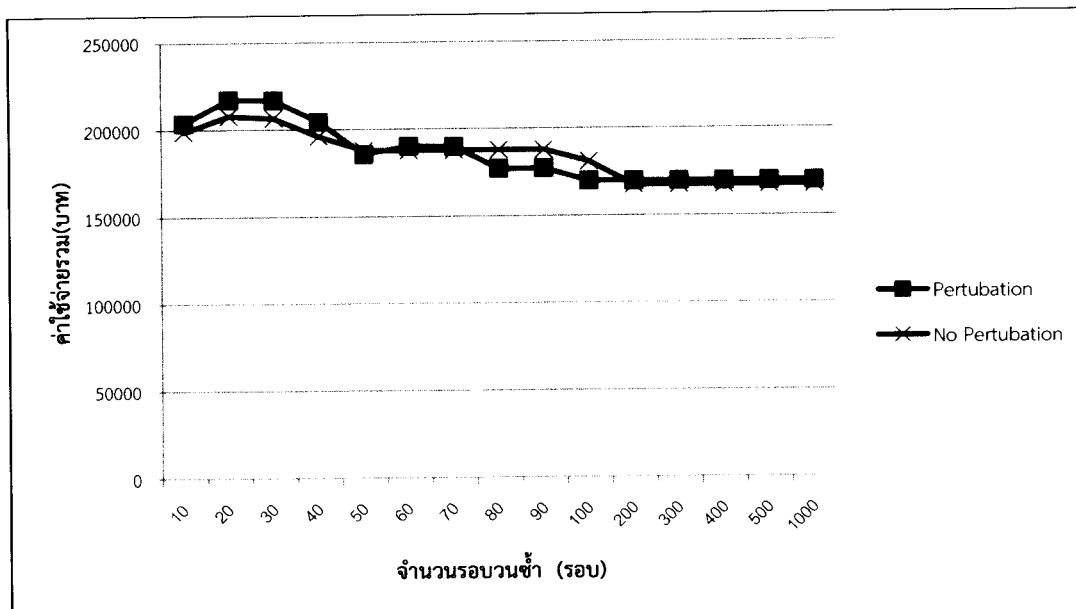
ภาพที่ 4.22 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อปรับกวนคำตอบ 20% เมื่อ เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run



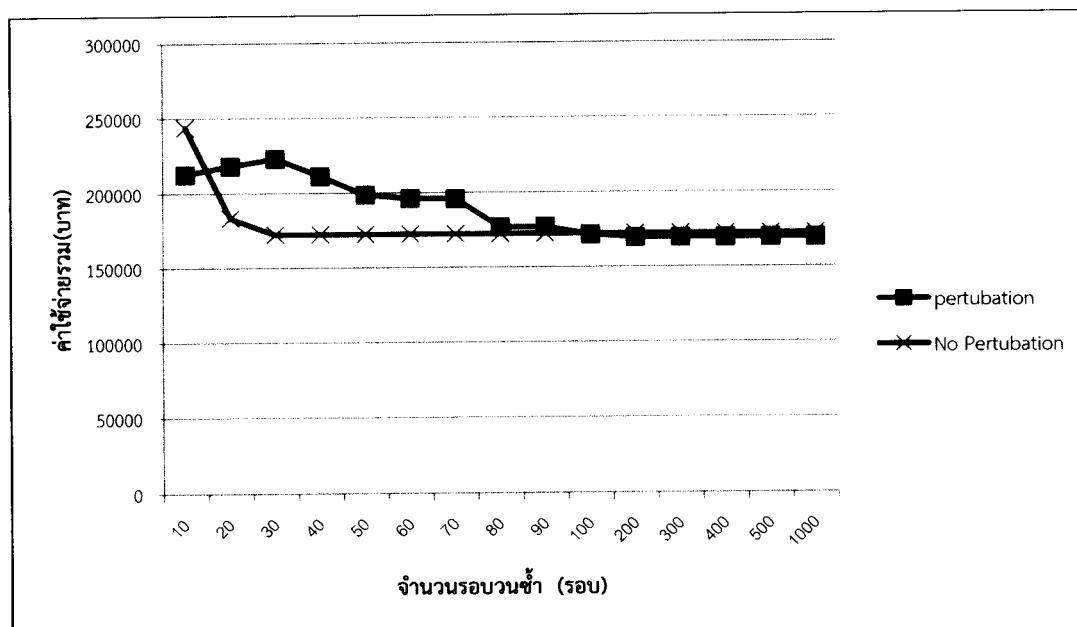
ภาพที่ 4.23 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อรับกวนคำตอบ 30% เทียบ กับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run



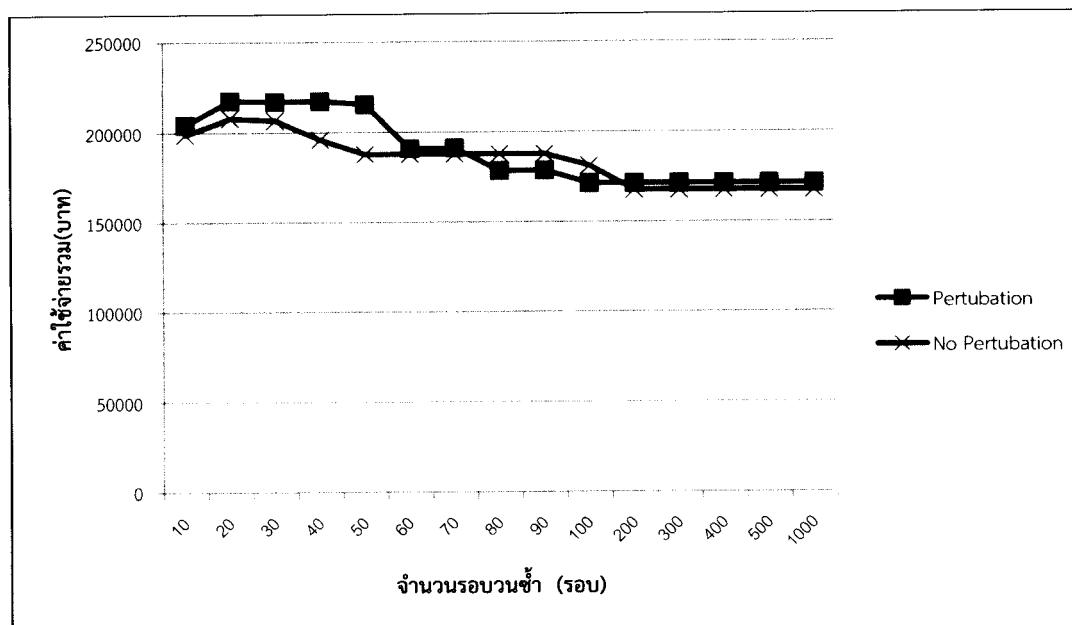
ภาพที่ 4.24 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกวนคำตอบ 30% เมื่อ เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run



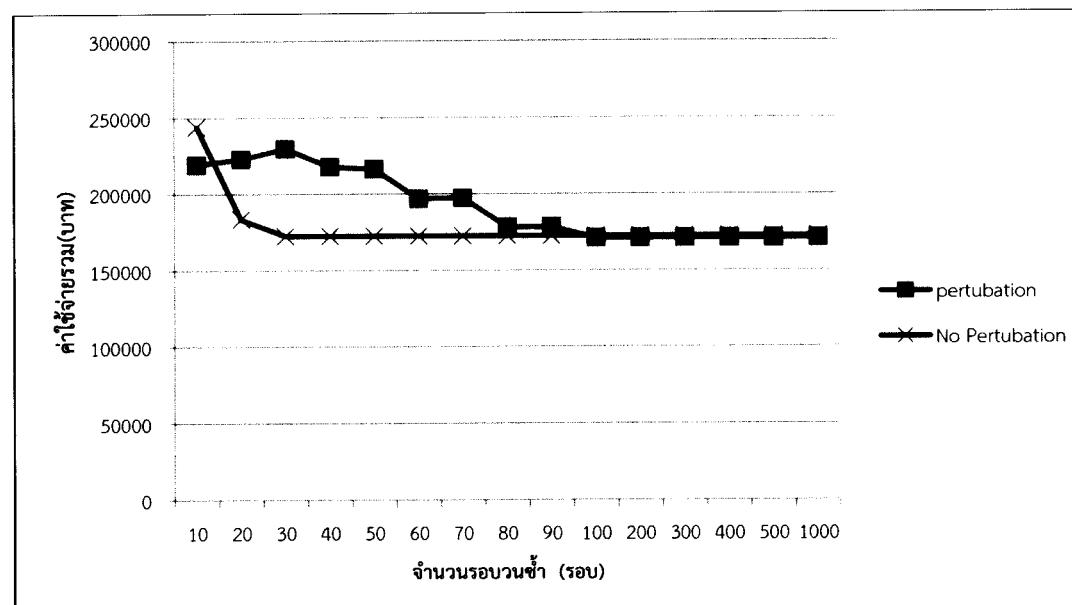
ภาพที่ 4.25 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อรบกวนคำตอบ 40% เทียบ กับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run



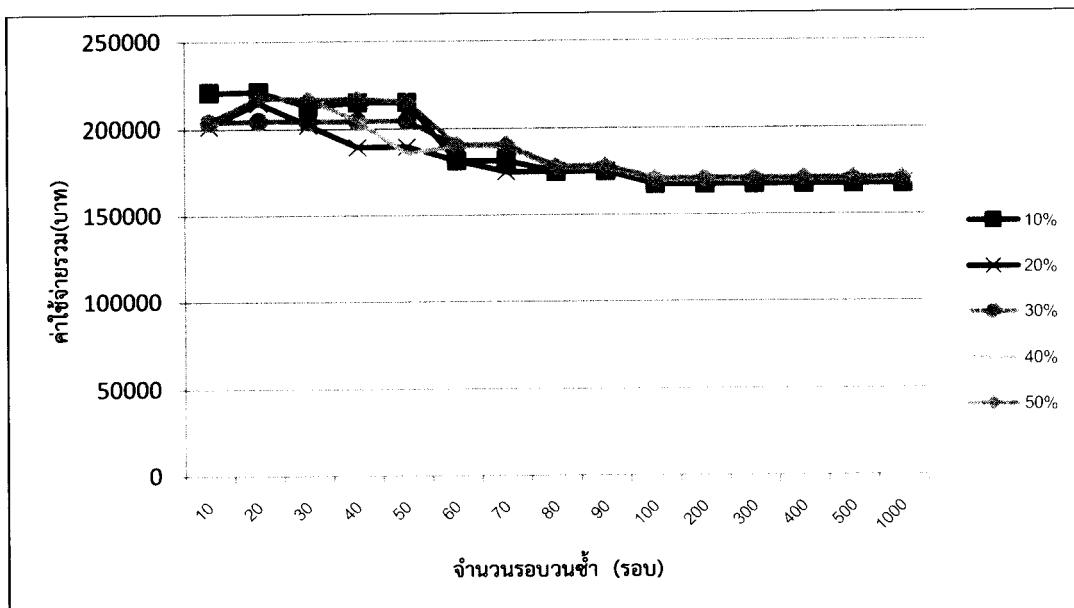
ภาพที่ 4.26 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรบกวนคำตอบ 40% เมื่อ เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run



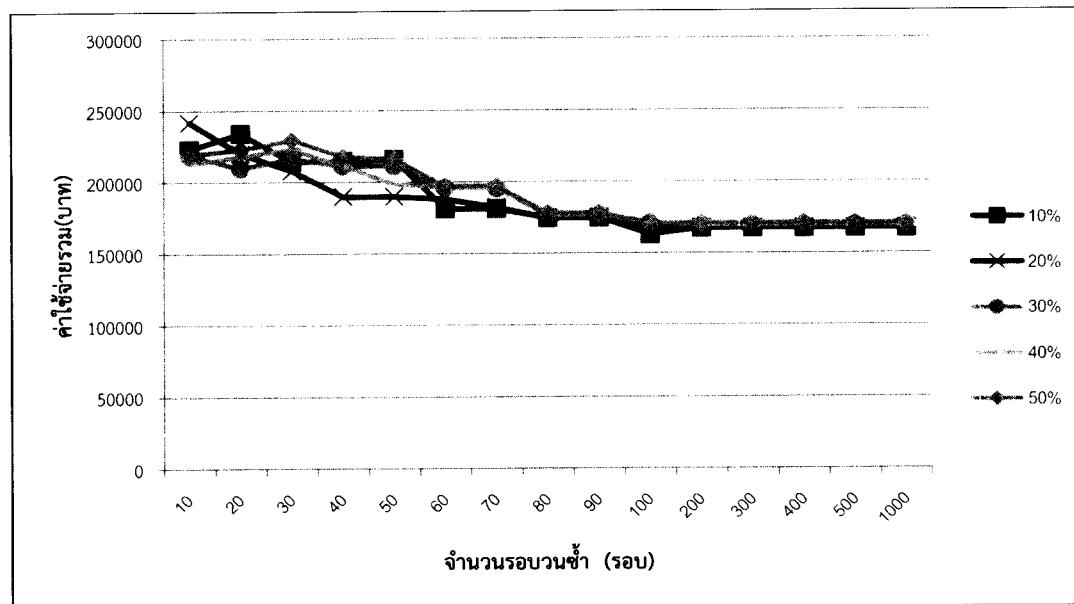
ภาพที่ 4.27 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบเมื่อรบกวนคำตอบ 50% เทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Single Run



ภาพที่ 4.28 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรบกวนคำตอบ 50% เมื่อเทียบกับคำตอบเดิม สำหรับ Best Average Run



ภาพที่ 4.29 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกวนคำตอบ สำหรับ Best Single Run



ภาพที่ 4.30 ความสัมพันธ์ระหว่างผลลัพธ์ของการค้นหาคำตอบ เมื่อรับกวนคำตอบ สำหรับ Best Average Run

### 4.3 สรุปผลการทดลอง การทดสอบเชิงคุณภาพ OR-Library

ผลจากการทดลองสำหรับการแก้ปัญหา MDVRP ของ OR-Library ทั้งหมด 18 ปัญหา ผู้วิจัยพบว่าวิธีการเชิงคุณภาพที่ผู้วิจัยได้ทำการพัฒนาขึ้นมา สามารถให้ผลเฉลยในการแก้ปัญหาเป็นที่น่าพอใจ โดยมีระดับเบอร์เซ็นต์ความผิดพลาดเมื่อเทียบกับคำตอบที่ทราบโดยทั่วไปใน OR-Library เฉลี่ยอยู่ที่ระดับ 0.18% นอกจากนั้นก็ยังให้คุณภาพของผลเฉลยที่ดีถึง 21 ปัญหา คือปัญหาที่ P01 P02 P03 P04 P07 P08 P12 P13 P14 P15 P16 P17 P18 P19 P20 P21 P22 P23 Pr01 Pr02 Pr04 โดยมีเบอร์เซ็นต์ ความผิดพลาดที่ 0%

และคุณภาพของผลเฉลยในระดับที่ดีกว่าคำตอบที่ทราบโดยทั่วไปมี 1 ปัญหาคือ ปัญหาที่ Pr03 และให้ผลเฉลยที่ดีกว่าคำตอบของสุพรรณ 8 ปัญหาคือปัญหาที่ P19 P22 Pr03 Pr04 Pr06 Pr08 Pr09 Pr10 รวมปัญหาที่เชิงคุณภาพสามารถให้คุณภาพของผลเฉลยในระดับที่ดีทั้งหมด 22 ปัญหา คิดเป็นเบอร์เซ็นต์ที่ประสบผลสำเร็จในการแก้ปัญหาอยู่ที่ระดับ 66.67 % จากทั้งหมด 33 ปัญหา

สำหรับปัญหาที่ให้เบอร์เซ็นต์ความผิดพลาดสูงสุดคือ ปัญหาที่ Pr07 Pr10 และ Pr05 โดยมีเบอร์เซ็นต์ความผิดพลาดที่ 0.73% 4.04% และ 4.39% ตามลำดับ ผู้วิจัยสรุปได้ว่าวิธีเชิงคุณภาพที่ผู้วิจัยได้ทำการพัฒนาวิธีการขึ้นมาใหม่นี้สามารถให้ผลเฉลยในเกณฑ์ที่ยอมรับได้ โดยที่ระดับเบอร์เซ็นต์ ความผิดพลาดไม่เกิน 5% ผลเฉลยทั้งหมดสรุปได้ในตารางที่ 4.17

ตารางที่ 4.17 เปรียบเทียบผลคำตอบที่ดีที่สุดของเชิงคุณภาพมาตรฐาน Operation-Research Library (OR- Library) จำนวน 33 ตัวอย่าง ของ Beasley., (2006) เปรียบเทียบกับคำตอบที่ทราบ และสุพรรณ

ปัญหา	คำตอบที่ทราบ	คำตอบของสุพรรณ	คำตอบของเชิงคุณภาพ	%ผลต่างเชิงคุณภาพ กับคำตอบที่ทราบ	% ผลต่างเชิงคุณภาพ กับสุพรรณ
P01	576.87	576.87	576.87	0.00	0.00
P02	473.53	473.53	473.53	0.00	0.00
P03	<b>641.19</b>	<b>641.19</b>	<b>641.19</b>	<b>0.00</b>	<b>0.00</b>
P04	1001.59	1001.47	1001.59	0.00	0.10
P05	750.03	749.93	753.51	0.46	0.48
P06	876.5	882.16	881.45	0.56	-0.08
P07	885.8	884.66	885.8	0.00	0.13
P08	4437.68	4433.28	4437.67	0.00	0.10
P09	3900.22	3877.35	3909.85	0.25	0.84
P10	3663.02	3655.18	3671.23	0.22	0.44
P11	3554.18	3555.96	3555.92	0.05	0.00

ตารางที่ 4.17 เปรียบเทียบผลคำตอบที่ดีที่สุดของอิวาริสติกกับปัญหามาตรฐาน Operation-Research Library (OR- Library) จำนวน 33 ตัวอย่าง ของ Beasley., (2006) เปรียบเทียบกับคำตอบที่ทราบ และสุพรรณ (ต่อ)

ปัญหา	คำตอบที่ทราบ	คำตอบของสุพรรณ	คำตอบของอิวาริสติก	%ผลต่างอิวาริสติก กับคำตอบที่ทราบ	% ผลต่างอิวาริสติก กับสุพรรณ
P12	1318.95	1318.96	1318.96	0.00	0.00
P13	1318.95	1318.96	1318.96	0.00	0.00
P14	1360.12	1360.12	1360.11	0.00	0.00
P15	2505.42	2505.42	2505.42	0.00	0.00
P16	2572.23	2572.22	2572.2	0.00	0.00
P17	2709.09	2709.08	2709.08	0.00	0.00
P18	3702.85	3702.83	3702.85	0.00	0.00
P19	3827.06	3832.87	3827.01	0.00	-0.15
P20	4058.07	4058.05	4058.05	0.00	0.00
P21	5474.84	5474.84	5474.84	0.00	0.00
P22	5702.16	5732.67	5702.08	0.00	-0.53
P23	6095.46	6095.46	6095.46	0.00	0.00
Pr01	861.32	861.32	861.32	0.00	0.00
Pr02	1307.61	1293.184	1307.61	0.00	1.12
Pr03	1806.6	1786.673	1782.83	-1.32	-0.22
Pr04	2072.52	2089.69	2072.52	0.00	-0.82
Pr05	2385.77	2397.258	2490.62	4.39	3.89
Pr06	2723.27	2749.57	2739.53	0.60	-0.37
Pr07	1081.71	1089.56	1089.56	0.73	0.00
Pr08	1666.6	1690.237	1670.31	0.22	-1.18
Pr09	2153.1	2214.297	2159.32	0.29	-2.48
Pr10	2811.50	2958.513	2925.1	4.04	-1.13
เปอร์เซ็นต์เฉลี่ยความผิดพลาด				0.18	-0.14

## บทที่ 5

### สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ

#### 5.1 สรุปผลการวิจัย

ตลาดโลกลมีความต้องการแป้งมันสำปะหลังเป็นปริมาณมากขึ้นและประเทศไทยเป็นผู้ส่งออกแป้งมันสำปะหลังอันดับหนึ่งของโลกและด้วยเหตุผลที่ประเทศไทยมีภูมิประเทศและภูมิอากาศที่เหมาะสมกับเมืองที่มีความต้องการของตลาดโลกมากขึ้น การตอบสนองการผลิตจึงมากขึ้นในประเทศไทย โดยเฉพาะอย่างยิ่งในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ มีการเพิ่มขึ้นของโรงงานผลิตมันสำปะหลังจำนวนมากจึงได้มีโครงการจัดตั้งโรงงานผลิตแป้งมันสำปะหลังเพิ่มขึ้น เพื่อสนองความต้องการของตลาดโลก แต่ในขณะเดียวกันผู้ประกอบกิจการโรงงานต้องคำนึงถึงต้นทุนด้านต่าง ๆ และพิจารณาหลายมิติทั้งเรื่องของปริมาณวัตถุดิบ ทำเลที่ตั้ง ระหว่างที่ตั้งโรงงานกับสถานที่จำหน่ายมันสำปะหลัง รวมไปถึงระยะทางการขนส่งผลิตภัณฑ์และคำนึงถึงสิ่งแวดล้อมประกอบกันด้วย

ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงแป้งมันสำปะหลัง 2 โรง และจัดเส้นทางการขนส่งจากสถานที่ 261 สถานที่ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ กำหนดให้ความจุของการบรรทุกของรถแต่ละคันมีค่าสูงสุดไม่เกิน 30 ตัน แต่ละสถานที่มันสำปะหลังอาจจะขายหรือไม่ขายมันสำปะหลังให้กับโรงแป้งมันสำปะหลังก็ได้ และสามารถขายให้กับโรงแป้งได้โรงหนึ่งหรือพร้อมกันทั้งสองโรงแป้งได้จนกว่าสินค้าจะหมด และโรงแป้งแต่ละโรงจะต้องได้วัตถุดิบมันสำปะหลังครบ 1200 ตันต่อวัน ผู้วิจัยนำเสนอด้วยวิธี ฮิวริสติก เพื่อแก้ปัญหาโดยใช้เทคนิคไวรี Greedy Randomized Adaptive Search Procedure (GRASP) เพื่อจัดตั้งโรงผลิตแป้งมันสำปะหลังจากบัญชีรายชื่อที่สร้างขึ้นด้วยการแก้ปัญหา P-median จากนั้นทำการจัดเส้นทางเริ่มต้นและปรับปรุงคำตอบด้วยวิธี Very Large Scale Neighborhood Search (VLSN) เพื่อให้ได้เส้นทางขนส่งที่มีค่าใช้จ่ายน้อยที่สุด ร่วมกับวิธีการหาคำตอบแบบ Iterated Local Search (ILS) เพื่อลดเวลาในการค้นหาคำตอบที่ดีที่สุด

ผู้วิจัยได้ออกแบบการทดลองด้วยการปรับค่าพารามิเตอร์ 3 ตัวคือ จำนวนรอบในการวนซ้ำและเบอร์เซ็นต์การสุ่มแบบ GRASP และเบอร์เซ็นต์การรับกวนคำตอบ จากการทดลองพบว่า วิธีการฮิวริสติกที่ผู้วิจัยพัฒนาขึ้นสามารถลดค่าใช้จ่ายในการขนส่งได้ โดยจำนวนรอบในการวนซ้ำมีผลต่อการค้นหาที่ดีที่สุด เมื่อเพิ่มจำนวนรอบในการค้นหาคำตอบโอกาสในการพบคำตอบจะเพิ่มขึ้นโดยลำดับ ด้านการสุ่มแบบ GRASP นั้นมีผลต่อคำตอบที่ดีในช่วงของการสุ่มที่มีค่าน้อย ส่วนการรับกวนคำตอบนั้นไม่มีผลต่อคำตอบที่ดีที่สุดในภาพรวมแต่จะส่งผลต่อความเร็วในการค้นหาคำตอบเมื่อกำหนดค่าระหว่าง 10%-20% จะถูกเข้าสู่คำตอบได้เร็วที่สุด โดยคำตอบที่ดีที่สุดที่ได้จากการทดลองพบว่า สถานที่ 11 (ตำบลบัวงาม อำเภอเดชอุดม จังหวัดอุบลราชธานี) และที่ สถานที่ 22 (ตำบลคอนสาย อำเภอตระการพีชผล จังหวัดอุบลราชธานี) มีค่าใช้จ่ายในการดำเนินการน้อยที่สุดที่ 167,365.28 บาท ต่อวันต่อสองโรงงาน ในช่วงการวนซ้ำที่ 100 รอบ และเบอร์เซ็นต์ในการสุ่มแบบ GRASP ที่ 20% โดยไม่มีการรับกวนคำตอบ

ผลการทดลองสำหรับการแก้ปัญหา OR-Library (MDVRP) ทั้งหมด 33 ปัญหา เพื่อเปรียบเทียบประสิทธิภาพของฮิวริสติกที่พัฒนาขึ้น พบว่า ฮิวริสติกที่พัฒนาขึ้นให้ผลเป็นที่น่าพอใจ โดยมีเบอร์เซ็นต์

ความผิดพลาด เมื่อเปรียบเทียบกับคำตอบที่ดีที่สุดที่ทราบค่าเฉลี่ยอยู่ที่ระดับ 0.18 เปอร์เซ็นต์ โดยให้คุณภาพผลเฉลยในระดับที่ดี จำนวน 21 ปัญหา ที่ระดับความผิดพลาด 0 เปอร์เซ็นต์ และให้คุณภาพของผลเฉลยในระดับที่ดีกว่า 1 ปัญหาเมื่อเทียบกับ คำตอบที่ดีที่สุดทราบค่า และ 8 ปัญหาเมื่อเทียบกับคำตอบของสูตรรัตน รวมให้คุณภาพผลเฉลยในระดับที่ดีจำนวน 22 ปัญหาจาก 33 ปัญหา คิดเป็น เปอร์เซ็นต์ที่ประสบผลสำเร็จ อยู่ที่ระดับ 66.67 เปอร์เซ็นต์ ผู้จัดจังสรุปว่าวิธีการอิวาริสติกที่ใช้วิธีการ VLSN ใน การปรับปรุงคำตอบที่พัฒนาขึ้นสามารถให้ผลเฉลยในการแก้ไขปัญหา MDVRP ได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยให้คุณภาพของผลเฉลยที่ดีและมีเปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดไม่เกิน 5 เปอร์เซ็นต์

## 5.2 ข้อเสนอแนะและแนวทางการวิจัยในอนาคต

สำหรับงานวิจัยที่ควรจะทำการศึกษาและพัฒนาสำหรับการแก้ปัญหา การจัดตั้ง การจัดเส้นทาง ยานพาหนะ มีรายละเอียดดังนี้

5.2.1 ผู้ประกอบการควรคำนึงถึงการลงทุนหลายมิติ และคำนึงถึงความเสี่ยงต่างๆ ยกตัวอย่าง เช่น ทำเลที่ตั้ง การป้องกันผลกระทบด้านสิ่งแวดล้อม เป็นต้น

5.2.2 ผู้ประกอบการควรศึกษาหาความรู้และหาตลาดในการเพิ่มมูลค่าของผลิตภัณฑ์ให้สูงขึ้น บนพื้นฐานของความได้เปรียบทางวัตถุดิบและสภาพแวดล้อมต่างๆ เพื่อเพิ่มศักยภาพในการแข่งขันในตลาดโลกมากขึ้น

5.2.3 ในอนาคตควรมีการนำ เมตาอิวาริสแบบอื่นๆ เช่น Ant Colony, Differential Evolution, Genetics Algorithm มาแก้ปัญหาระบบศึกษาเดี่ยวกัน เพื่อเปรียบเทียบคุณภาพของคำตอบของแต่ละวิธี

เอกสารอ้างอิง

## เอกสารอ้างอิง

- จันทร์ศิริ สิงห์เดือน. “การเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสถานที่ให้บริการด้วยวิธีการหาคำตอบที่ดีที่สุด”, วิศวกรรมสาร มก., ปีที่ 24, ฉบับที่ 78, 2011.
- ไชยา โฉมເຂົາ ແລະ ຮະພີພັນ ປິຕາຄະໂສ. “การຈັດເສັ້ນທາງຮອນສ່ວນໜຳດືມສໍາຫຼັບບໍລິກາກລຸ່ມລູກຄ້າດ້ວຍ ວິຊີອົງລິສົຕິກ ກຣນີສຶກສາ ໂຮງງານນໍາດືມເຮັນໂປ່ງ”, ໃນ ປະຊຸມວິຊາການຂ່າຍງານວິສະວຽກ, ອຸດສາຫກ2553 (IE-Network 2010). ນ.212. ອຸບລາຮານີ : ໂຮງພິມພົມທາວິທາລັບ ອຸບລາຮານີ, 2553.
- ญาณิภา ชินสุวรรณ และนรaren เกตุ พຸ່ມໜູສີ. “การຈັດເສັ້ນທາງເດີນຮັບແບບຕ່ອງເນື່ອງທີ່ມີການປັບປຸງຢ່າງ ສິນຄ້າແລະ ພັກສິນຄ້າ”, ວາරສາວິສະວຽກຄາສຕົ້ງ ຈຸພາລົງກຣນີມທາວິທາລັບ. 4(3): 31-40, 2556.
- ณกร อินทร์พยุง. การແກ້ໄປຢູ່ທາງການຕັດສິນໃຈໃນອຸດສາຫກຮ່ວມການຂນສ່ງແລະ ລອຈິສົຕິກສ (Discrete Optimization in Transport and Logistics). ກຽມເທັມມານາຄຣ : ບຣິ່ນທີ່ ຈີເອັດ ຢູ່ເຂົ້າ ຈຳກັດ (ມາຫານ), 2548.
- ตันติกร พິຫຼຸງພິບູລ ແລະ ເຮືອງຄັດຕິ ແກ້ວຮຽມໜ້ຍ. “ການສຶກສາວິທີການທີ່ເໝາະສົມໃນການຂນສ່ງແບບໄປ ກລັບຂອງການຂນສ່ງສິນຄ້າ”, ໃນ ປະຊຸມສົມມາເຊີງວິຊາການປະຈຳປັດ້ານການຈັດການ ໂ່ວງໆປານແລະ ໂຄຈິຕິກສ ຄຣັງທີ 7. 2550.
- นัทธพงศ์ นันทสำเริง. “ການປະຍຸກຕີໃໝ່ເຖິງນິກສູນຍ່ອງຈາກນ້ຳໜັກຄວາມເສີ່ງໃນການວິເຄາະທີ່ສັນທີ່ ຈອດພາຫະສໍາຫຼັບປົງປົກຕິການທາງການແພທຍໍ້ຊຸກເຊີນ”, ວາරສາວິສະວຽກ ຮາຊມງຄລົງບູຮີ ປີທີ່ 9 ຂັບທີ່ 2, 2554.
- นิรันดร์ สมมุติ ແລະ ສມບັດ ສິນຮູ້ເຂວານ. “ວິຊີອົງລິສົຕິກ GRASP ສໍາຫຼັບປົງທາງການຈັດເສັ້ນທາງ ຍານພາහນະ”, ວາරສາວ ມທຣ. ວິສານ. 2(1): 3-13, 2551.
- ภานຸກັນທີ ກະຣະວັນ ແລະ ຮະພີພັນ ປິຕາຄະໂສ. “Solving an Assembly Line Balancing Problem by Differential Evolution”, Journal of Industrial Technology UbonRatchathaniRajabhat University. 3(6): July-December, 2013.
- ຮະພີພັນ ປິຕາຄະໂສ. ວິຊີກາມເມຕາອົງລິສົຕິກເພື່ອແກ້ໄຂປົງທາງກາງວາງແຜນການພົດຕິແລະ ການຈັດການ ໂຄຈິຕິກສ. ກຽມເທັມມານາຄຣ : ສຳນັກພິມພົມສາມາຄມສ່ວນເສີມເທົ່ານີ້ (ໄທ-ຢູ່ປຸ່ນ), 2554.
- ຮະພີພັນ ປິຕາຄະໂສ. ເອກສາປະກອບການສອນ ຮາຍວິທີ1302476 ທົວໜ້າເຂົາພາຫາງດ້ານການຈັດການ ດຳເນີນຈານ. ອຸບລາຮານີ: ຄນະວິສະວຽກຄາສຕົ້ງ ມທຣ. ອຸບລາຮານີ, 2557.
- ວරາງຄນາ ອົດທນ. ການພັດທະບູບຈັດລຳດັບງານ-ເສັ້ນທາງສໍາຫຼັບກາງກະຈາຍສິນຄ້າດ້ວຍການບູຮັນກາ ການວິຊີອົງລິສົຕິກສແບບ multi-seed points ກັບການວິເຄາະທີ່ໂຄຮງຂ່າຍກຣນີສຶກສາ: ສູນຍໍກະຈາຍສິນຄ້າບາງນາ. ວິທານີພົນ ປິຮົງຢູ່ວິທາສາສົຽມທາບັນທິຕສາຂາວິຊາກົມ ສາຮສນເທັສ, 2554.

## เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- สุคนธ์พิพย์ สินวิฒนกุล, นัทธพงศ์ และสมบัติ สินธุเชawan. การประยุกต์ใช้วิธีอัลกอริทึมของวิธีเลียนแบบการออบอ่อนและวิธีเลียนแบบเครื่องสำหรับปัญหาพื้นเมืองในภาคเข้ามาเกี่ยวข้อง กรณีศึกษาการหาสถานที่ตั้งโรงงานแบ่งมันสัมประสิทธิ์ในภาคตะวันออกเฉียงเหนือของประเทศไทย”, วิศวกรรมสารฉบับวิจัยและพัฒนา. 23(4): 61-70, 2555
- สุพรรณ สุดสนธิ์ และสมบัติ สินธุเชawan. “การประยุกต์วิธีการหาคำตอบโดยวิธีอัลกอริทึมเชิงพันธุกรรม สำหรับปัญหาการเลือกสถานที่ศูนย์กระจายสินค้าในภาคธุรกิจการขนส่งและโลจิสติกส์”, ใน การประชุมวิชาการข่ายงานวิศวกรรมอุตสาหกรรม. น.101-121. กรุงเทพฯ: โรงแรมอินเตอร์คอนติเนนตัล, 2549.
- สุพรรณ สุดสนธิ์ และสมบัติ สินธุเชawan. “วิธีอ่านนิคมและขั้นตอนการปรับปรุงคุณภาพคำตอบสำหรับปัญหาสถานที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้าแบบหลายแห่งและการจัดเส้นทางการขนส่ง”, ใน การประชุมวิชาการข่ายงานวิศวกรรมอุตสาหกรรม. น.81-88. ภูเก็ต: โรงแรม Royal Phuket City, 2550.
- สหัส พรหมสิทธิ์. “ปัญหารการเลือกที่ตั้งโรงงานอุตสาหกรรมคลังสินค้า”, จาก นิตยสารผู้จัดการ, 2007.
- เอกชัย คุปตาวาทิน และระพีพันธ์ ปิตาภะโส. การประยุกต์ใช้วิธีการหาค่าที่เหมาะสมแบบวิวัฒนาการคำตอบสำหรับการจัดสรรวัตถุดิบในการขนส่งมันสำปะหลังแบบหลายระดับชั้น. วารสารวิทยาลัยขอนแก่น. 18(3): 32-43, 2013.
- อภิชิต มนีงาม กนกพร ศรีปัชญ์สวัสดิ์ และอภินันทน์ อุดมศักดิ์กุล. “การแก้ปัญหาการจัดเส้นทางการเดินรถโดยมีการจำกัดเวลาการเดินรถบรรทุกขนาดใหญ่ด้วยวิธีอิเวอริสติกส์ กรณีศึกษา: การขนส่งอิฐล็อกในกรุงเทพมหานครและปริมณฑล”, วารสารเทคโนโลยีอุตสาหกรรมมหาวิทยาลัยราชภัฏอุบลราชธานี. 3(6): 43-50; กันยายน – ธันวาคม, 2557.
- ราคายาปเล็ก กทม. และปริมณฑล. (ม.ป.ป.). สืบค้น 1 กรกฎาคม 2558, จาก <http://www.pttplc.com/TH/Media-Center/Oil-Price/pages/Bangkok-Oil-Price.aspx>
- Ahuja, R., Ravindran, P., Delin, A., James, P., Johansson, B., Wills, J. M., & Eriksson, O. “Magnetic, optical, and magneto-optical properties of MnX (X= As, Sb, or Bi) from full-potential calculations”. *Physical Review B*. 59(24), 1999.
- Ahuja, Ravindra K., et al. "A survey of very large-scale neighborhood search techniques." *Discrete Applied Mathematics*. 123(1): 75-102, 2002.

Applegate, D. L. and et al. "Certification of An Optimal TSP Tour Through 85,900 Cities", **Operations Research Letters**. 37(1): 11–15, 2009.

Balas, E. and Christofides, N. "A restricted lagrangean approach to the traveling salesman problem", **Mathematical Programming**. 21(1): 19-46, 1981.

### เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- Baldacci, R. and Mingozi, A. **A unified exact method for solving different classes , of vehicle routing problems**. Italy: University of Bologna, 2008.
- Ballou, Ronald H., and James M. Masters. "Facility location commercial software Survey", **Journal of Business Logistics**. 20(1): 215, 1999.
- Baraglia, R., Laforenza, D. and Laganà, A. "A Web-Based Metacomputing Problem-Solving Environment for Complex Applications", **Lecture Notes in Computer Science**. P.235-252, 2000.
- Beatrice, O., Brian, J. R. and Franklin. H. "Multi-objective genetic algorithms for vehicle routing problem with time windows", **Applied Intelligence**. 24(1): 17-30, 2006.
- Bednar, Mag Dr L., and Dipl Ing Dr E. Strohmeier. "Lagerstandortoptimierung and Fuhrparkeinsatzplanung in der Konsumgüter-Industrie." **Zeitschrift für Operations Research**. 23.4: B89-B104, 1979.
- Blum, C. and Fouldm L. R. "Metaheuristics in combinatorial optimization: Overview and conceptual comparison", **ACM Computing Surveys**. 35(1): 268-308, 2003.
- Bodin, L. and Levy, L. "Visualization in vehicle routing and scheduling problems", **ORSA Journal on Computing**. 3(1): 261-26, 1994.
- Bodin, S. and Golden, B. "Classification in vehicle routing and scheduling", **Computer & Operations Research**. 10(1): 67-211, 1983.
- Brueggemann, Tobias, and Johann L. Hurink. "Two exponential neighborhoods for single machine scheduling." (2005).
- Brueggemann, T. **Efficiency of Local Search**. Netherlands: University of Twente, Enschede, 2006.
- Bullnheimer, B., Hartl, R. F. and Strauss, C. "An improved ant system for the vehicle routing problem", **Annals of Operations Research**. 89(1): 319-328, 1999.
- C. S. ReVelle and H. A. Eiselt, Location analysis: A synthesis and survey, European Journal of Operational Research, 165, (1), 1-19, 2005.

- Cadenas, J. M., Canós, M. J., Garrido, M. C., Ivorra, C., & Liern, V. **Soft-computing based heuristics for location on networks: The p-median problem.** *Applied Soft Computing*, 11(2), 1540–1547, 2011.

Cheng, C. B. and Mao, C. P. “A modified ant colony system for solving the traveling salesman problem with time windows”, **Mathematical and Computer Modelling**. 46(1): 1225-1235, 2007.

เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- Chiang, Wen-Chyuan, and Robert A. Russell. "A reactive tabu search metaheuristic for the vehicle routing problem with time windows." **INFORMS Journal on computing**. 9(4): 417-430, 1997.

Chiarandini, M., Dumitrescu, I. and Stutzle, T. "Very Large-Scale Neighborhood Search: Overview and Case Studies on Coloring Problems", **117-Université Libre de Bruxelles**. Brussels, Belgium, 2004.

Christofides, N. "Worst-case analysis of a new heuristic for the traveling salesman Problem", **Technical report**. University: Carnegie-Mellon, 1976.

Chu, S., Roddick, J. and Pan, J. "Ant colony system with communication strategies", **Information Sciences**. 167: 63–76, 2004.

Chuin, H. and et al. "A Generic Object-Oriented Tabu Search Framework", in **The Fifth Metaheuristics International Conference**, 2003. P.98-106. Kyoto, Japan; August 25–28, 2003.

Clarke, G. and Wright, J. W. "Scheduling of vehicle from a central depot to a number of delivery points", **Operations Research**. 12(1): 568-581, 1964.

Cordeau, Jean-François, Michel Gendreau, and Gilbert Laporte. "A tabu search heuristic for periodic and multi-depot vehicle routing problems." **Networks**. 30.2: 105-119, 1997.

Cornuéjols, Gérard, George L. Nemhauser, and Lairence A. Wolsey. **The uncapacitated facility location problem**. No. MSRR-493. CARNEGIE-MELLON UNIV PITTSBURGH PA MANAGEMENT SCIENCES RESEARCH GROUP, 1983.

Dantzig, G. B. and Ramser, J. H. "The truck dispatching problem", **Management Science**. 6(1): 80-91, 1959.

Dantzig, G., Fulkerson, R. and Johnson, S. "Solution of a large-scale traveling-salesman problem", **Journal of the operations research society of America**. 2(4): 393-410, 1954.

Dorigo, M. and Stutzle, T. *Ant Colony Optimization* (Bradford Books). The MIT Press, 2004.

Dorigo, M., Maniezzo, V. and Colomi, A. "Ant system: optimization by a colony of cooperating agents", *IEEE Trans SystManCybern.* 26(1): 29-41, 1996.

Dorigo, M., Maniezzo, V. and Colomi, A. "Positive feedback as a search strategy", *Technical report.* Milano :Dipartimento di Elettronica, 1991.

### ເອກສາຣອ້າງອີງ (ຕ່ອ)

Ellabib, I. Calama, P. and Basir, O. "Exchange strategies for multiple ant coloniesystem", *Information Sciences.* 177(5): 1248–1264, 200

Faied, M., Mostafa, A. and Girard, A. "Vehicle Routing Problem Instances: Application to Multi-UAV Mission Planning", *AIAA Guidance, Navigation, and Control Conference.* 9(2): 2 – 5, 2010.

Ganesh, K., Sam, N. A. and Narendran, T. T. "Variants, Solution approaches and applications for Vehicle Routing Problems in supply chain: agile framework and comprehensive review", *International Journal of Agile Systems and Management.* 2(1): 50-75, 2007.

Gendreau, Michel, Gilbert Laporte, and Frédéric Semet. "A tabu search heuristic for the undirected selective travelling salesman problem." *European Journal of Operational Research.* 106.2 (1998): 539-545.

Glover, F. "Tabu Search-Part I", *ORSA Journal on Computing.* 3(1): 190-206, 1989.

Gronalt, M., Hartl, R. F. and Reimann, M. "New savings based algorithms for time constrained pickup and delivery of full truckloads", *European Journal of Operational Research.* 151(1): 520-535, 2003.

Hanjoul, Pierre, and Dominique Peeters. "A comparison of two dual-based procedures for solving the p-median problem." *European Journal of Operational Research.* 20.3: 387-396, 1985.

Hansen, P., & Mladenović, N. *Variable neighborhood search for the p-median.* Location Science, 5(4), 207–226, 1997.

Holland, J. *Adaptation in natural and artificial systems.* USA: University of Michigan, 1975.

HOONG CHUIN LAU WEE CHONG WAN XIAOMIN JIA "A GENERIC OBJECT-ORIENTED TABU SEARCH FRAMEWORK", *THE FIFTH METAHEURISTICS INTERNATIONAL CONFERENCE*, 2003.

Kanya Auckara-aree, Rein Boondiskulchok. (2007). **Location Selection for Inbound Collection System.**

Kaur, M. and Goyal, S. "Application of ACO to Disentangle Max-Min MDVRP Using Clustering Technique", **International Journal of Scientific and Research Publications.** 3(2): 1-6, 2013.

Kennedy, J. and Eberhart, R. "Particle swarm optimization", in **Proceedings of the IEEE international conference on neural networks (Perth, Australia).** p.1942-1948, IEEEXplore, 1995.

### เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

KIM, B., LI, H. and Johnson, A. L. **A augmented large neighborhood search method for solving the team orienteering problem.** USA: Texas A&M University, College Station, 2010.

Kolman, I. **A Hybrid Genetic Algorithm to Solve the Multi-Depot Vehicle Routing Problem.** Master's Thesis Operations Research: University of Groningen, 2012.

Laporte, G. and Nobert, Y. "Generalized traveling salesman problem through n sets of nodes: an integer programming approach", **Informatik.** 21(1): 61-75, 1983.

Li, Y., Hu, X. and Jun, L. "A heuristic search algorithm for vehicle routing problems and the gis-based vehicle routing system onboard", **Management Science and Engineering.** 12(1): 94-99, 2006.

Lin, S. "Computer solutions of the traveling salesman problem", **Bell System Technical Journal.** 44(1): 2245-2269, 1965.

Lee, M.-Z. Constrained Weapon–Target Assignment: Enhanced Very Large Scale Neighborhood Search Algorithm. **Trans. Sys. Man Cyber. Part A,** 40(1), 198–204, 2010.

Levanova, T. V., & Loresh, M. A. **Algorithms of Ant System and Simulated Annealing for the p-median Problem.** Automation and Remote Control, 65(3), 431–438, 2004.

Lin, S. and Kemighan, B. "An Effective Heuristic Algorithm for the Traveling Salesman Problem", **Operation Research.** 21(1): 498-516, 1973.

Lincoln, Thomas M., M. Thompson, and T. L. Cornwell. "Purification and characterization of two forms of cyclic GMP-dependent protein kinase from

- bovine aorta." *Journal of Biological Chemistry.* 263.33: 17632-17637, 1988.
- Luo, J., Li, X. and Chen, M. "Multi-Phase Meta-Heuristic for Multi-Depots Vehicle Routing Problem", *Journal of Software Engineering and Applications.* 6(1): 82-86, 2013.
- M. Lucka and S. Piecka, "Parallel posix threads based ant colony optimization usingasynchronous communication", in *Proceedings of the 8th International Conference on Applied Mathematics.* p.229–236, IEEEXplore, 2009.

### เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- Manfrin, M. and et al. "Parallel ant colony optimization for the traveling salesman problem", in *Proceedings of the 5th International Workshop on Ant Colony Optimization and Swarm Intelligence, Lecture Notes in Computer Science.* P.224–234. IEEExplore, 2006.
- Martin IV, Ephraim. "Centralized bakery reduces distribution costs using simulation." *Interfaces.* 28.4 (1998): 38-46.
- MEI-ZI LEE INF. & COMMUN CHUNG-SHAN INST. "CONSTRAINED WEAPON-TARGET ASSIGNMENT: ENHANCED VERY LARGE SCALE NEIGHBORHOOD SEARCH ALGORITHM" *IEEE TRANSACTIONS ON SYSTEMS MAN AND CYBERNETICS - PART A SYSTEMS AND HUMANS.*
- Metropolis, N. and et al. "Equations of state calculations by fast computing machine", *Journal of Chemical Physic.* 6(1): 1087-1092, 1953.
- Meyers, C. "Operations Research Center, Massachusetts Institute of Technology, Cambridge MA", in *PATAT'06 Proceedings of the 6th international conference on Practice and theory of automated timetabling VI.* P.24-39, 2006.
- Meyers, C. and James, B. O. *Very Large-Scale Neighborhood Search Techniques in Timetabling Problems.* USA: Cambridge, 2009.
- Meyers, C. and Orlin, J. B. "Very large-scale neighborhood search techniques in timetabling problems", E.K. Burke and H. Rudova (Eds.). 5(1): 24-39, 2007.
- Mouthuy, S. *Constraint-Based Very Large-Scale Neighborhood Search.* Thesis submitted in partial fulfillment of the requirements for the Degree of Doctor in Applied Sciences: Universit e Catholique de Louvain, 2011.

- Nagy, Gábor, and Saïd Salhi. "Location-routing: Issues, models and methods." *European Journal of Operational Research*. 177.2: 649-672, 2007.
- Noon, C. *The generalized traveling salesman problem*. USA: The University of Michigan, 1988.
- Osman and Christofides "Capacitated P-median Problem (CPMP) is an important variation of facility location problem" *European Journal of Operational Research*. 135(2): 413-427, 2001.
- Piriyakumar, D. and Levi, P. "A new approach to exploiting parallelism in ant colony optimization", in *Proceedings of the International Symposium on Micromechatronics and Human Science*. p.237-243. IEEExplore, 2002.

### เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- Pitakaso, R. "Modified Differential Evolution algorithm for Simple Assembly Line Balancing when number of machines in the workstation is considered". *14th Asia Pacific Industrial Engineering and Management Systems Conference 2013*. P.54-65, 2013.
- Potvin, Jean-Yves, and Samy Bengio. "The vehicle routing problem with time windows part II: genetic search." *INFORMS journal on Computing*. 8.2 (1996): 165-172.
- Potvin, Jean-Yves, et al. "The vehicle routing problem with time windows part I: tabu search." *INFORMS Journal on Computing*. 8.2 (1996): 158-164.
- Ravindra, K. A. and et al. "A survey of very large-scale neighborhood search techniques", *Discrete Applied Mathematics*. 123(1): 75 – 102, 2002.
- Ravindra, K. A. and James, B. O. "Very Large-Scale Neighborhood Search in Airline Fleet Scheduling", *SIAM News*. 35(9): 50-62, 2002.
- Rego, C., James, T. and Glover, F. "An Ejection Chain Algorithm for the Quadratic Assignment Problem". *NETWORKS*. 10(1): 102-124, 2010.
- Renaud, J. T., Laporte, G. and Doctor, F. F. "A Tabu Search Heuristic for The Multi-Depot Vehicle Routing Problem", *Computers Ops Res*. 23(3): 229-235, 1996.
- Rosenkrantz, D., Sterns, R.E. and Lewis, P.M. "An analysis of several heuristics for the traveling salesman problem", *SIAM Journal on Computing*. 6(1): 563-581, 1977.

- Russell, R .A. "Hybrid heuristic for the vehicle routing problem with time windows", **Transportation Science.** 29(1): 156-166, 1995.
- Sameh, A., Ayman A. and Hasan. N. "Parallel ant colony optimization", **International Journal of Research and Reviews in Computer Science.** 1(2): 77–82, 2010.
- Sindhuchao, S. "A Very Large Scale Neighborhood (Vlsn)Search Algorithm for an Inventory-RoutingProblem", **Thammasat Int. J. Sc. Tech.** 2(4): 65-67, 2006.
- Supakdee, K., Nanthalasamroeng, N. and Pitakaso, R. "Clustering-Location-Routing Algorithm for Vehicle Routing Problem: An Application in Medical Equipment Maintenance", **IIE Asian 2013 Conference.** (July 18-20, Taipei, Taiwan), 2013.
- Surekha, P, and Sumathi, S. "Solution To Multi-Depot Vehicle Routing Problem Using Genetic Algorithms", **World Applied Programming.** 1(3): 118-131, 2011.  
**เอกสารอ้างอิง (ต่อ)**

- Taillard, Éric, et al. "A tabu search heuristic for the vehicle routing problem with soft time windows." **Transportation science.** 31.2 (1997): 170-186.
- Tansini, Libertad, María E. Urquhart, and Omar Viera. "Comparing assignment algorithms for the Multi-Depot VRP." **Reportes Técnicos**, 2001.
- Thangiah, S. R. **A Hybird Genetic Algorithms, Simulated Annealing and Tabu Search Heuristic for Vehicle Routing Problems with Time Windows.** USA: CRC Press LLC, 1999.
- Thompson, Paul M., and Harilaos N. Psaraftis. "Cyclic transfer algorithm for multivehicle routing and scheduling problems." **Operations research.** 41.5: 935-946, 1993.
- Toth, Paolo, and Daniele Vigo. **The vehicle routing problem.** Society for Industrial and Applied Mathematics, 2001.
- Toth, P. and Vigo, D. "An overview of vehicle routing problems", **SIAM Monographs on Discrete Mathematics and Application.** Philadelphia, 2002.
- Twomey, C. and et al. "An analysis of communication policies for homogeneous multi-colony acoalgorithms", **Information Sciences.** 12(1): 2390–2404, 2010.
- Vidal, T. and et al. **A Hybrid Genetic Algorithm for Multi-Depot and Periodic Routing Problems.** Canada: University of Laval, 2011.

- Wang, Ran-Zan, Chi-Fang Lin, and Ja-Chen Lin. "Image hiding by optimal LSB substitution and genetic algorithm." **Pattern recognition**. 34.3: 671-683. 2001.
- Wei, L., Zhengang, H. and Jinyu, S. "The Modeling and Algorithm for a Multi-Depot Vehicle Routing Problem Based on the Difference of Customer Demands". **International Journal of Advancements in Computing Technology**. 5(4): 79-87; February, 2013.
- Wu, Tai-Hsi, Chinyao Low, and Jiunn-Wei Bai. "Heuristic solutions to multi-depot location-routing problems." **Computers & Operations Research**. 29.10: 1393-1415, 2002.
- Xiong, J., Liu, C. and Chen, Z. "An improved parallel ant colony optimizationbased on message passing interface", in **Proceedings of the First International Conference on Advances in Swarm Intelligence Lecture Notes in Computer Science**. P.249–256, Springer-Verlag Berlin Heidelberg, 2010.

### ເອກສາຣອ້າງອີງ (ຕ່ອ)

- Xiong, J., Liu, C. and Chen, Z. "A new parallel ant colony optimization algorithmbased on message passing interface", in **Proceedings of the IEEE Pacific-Asia Workshop on Computational Intelligence and Industrial Application**. P.178–182. IEEE computer society, 2008.
- Xu, J. and et al. "A novel parallel ant colony optimization algorithm with dynamic transition probability", in **Proceedings of the 2009 International Forum on Computer Science-Technology and Applications**. p.191–194, IEEEXplore, 2009.
- Yannis, M., Magdalene, M. and Georgios, D. "A hybrid particle swarm optimization algorithm for the vehicle routing problem", **Engineering Applications of Artificial Intelligence**. 23(1): 463-472, 2010.
- Zhang, X. and Tang, L. "A new hybrid ant colony optimization algorithm for the vehicle routing problem", **Pattern Recognition Letters**. 30(1): 848-855, 2009.

## **ภาคผนวก**

ภาคผนวก ก  
ข้อมูลเพื่อประกอบการแก้ปัญหา ของกรณีศึกษา

ตาราง ก.1 ข้อมูลงานมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
อุบลราชธานี	01 - อำเภอเมือง	ในเมือง	1	550000
อุบลราชธานี	02 - อำเภอศรีเมืองใหม่	ลาดค่วย	2	1000000
อุบลราชธานี		นาเลิน	3	5000000
อุบลราชธานี	04 - อำเภอเขื่องใน	หัวตอน	4	100000
อุบลราชธานี		หนองเหล่า	5	63280000
อุบลราชธานี	05 - อำเภอเขมราฐ	เขมราฐ	6	45000000
อุบลราชธานี		นาแวง	7	100000
อุบลราชธานี	07 - อำเภอเดชอุดม	เมืองเดช	8	3000000
อุบลราชธานี		แก้ง	9	2000000
อุบลราชธานี		ท่าโพธิ์ศรี	10	500000
อุบลราชธานี		บ้างม	11	37500000
อุบลราชธานี		ตบหู	12	500000
อุบลราชธานี	08 - อำเภอนาจะหลวย	นาจะหลวย	13	4000000
อุบลราชธานี		โนนสวรรค์	14	21000000
อุบลราชธานี	09 - อำเภอน้ำยืน	โซง	15	12120000
อุบลราชธานี		ยาง	16	93000000
อุบลราชธานี		โถมประดิษฐ์	17	16400000
อุบลราชธานี		บุเปือย	18	100300000
อุบลราชธานี		สีวิเชียร	19	29528000
อุบลราชธานี		ยางใหญ่	20	800000
อุบลราชธานี		เก่าขาม	21	5700000
อุบลราชธานี	11 - อำเภอตระการพืชผล	คงสาย	22	63730000
อุบลราชธานี		ห้วยผ้ายพัฒนา	23	30000000
อุบลราชธานี	15 - อำเภอวารินชำราบ	แสนสุข	24	500000
อุบลราชธานี	19 - อำเภอพิบูลมังสาหาร	ดอนจิก	25	75000000

ตาราง ก.1 ข้อมูลสถานมั่นสำคัญหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
ชัยภูมิ		บ้านขาม	51	1500000
ชัยภูมิ		หนองบัวโคก	52	60000
ชัยภูมิ		ส้มปอย	53	100000
ชัยภูมิ	07 - อำเภอบ้านเน็จ ณรงค์	บ้านชวน	54	100000
ชัยภูมิ		บ้านเพชร	55	1450000
ชัยภูมิ		โคกเริงร่มย์	56	10000000
ชัยภูมิ	08 - อำเภอหนองบัวระเหา	หนองบัวระเหา	57	1750000
ชัยภูมิ		วังตะไผ่	58	590000
ชัยภูมิ	09 - อำเภอเทพสถิต	วะตะแบก	59	2600000
ชัยภูมิ		ห้วยยาญี่ว	60	1500000
ชัยภูมิ		นายางกลัก	61	1100000
ชัยภูมิ		บ้านไร่	62	20000
ชัยภูมิ		โป่งนก	63	1440000
ชัยภูมิ	10 - อำเภอภูเขียว	โคงสะอาด	64	400000
ชัยภูมิ	12 - อำเภอแก้งคร้อ	ซ่องสามหม้อ	65	6000000
ชัยภูมิ	14 - อำเภอภักดีชุมพล	วังทอง	66	10500000
ชัยภูมิ	15 - อำเภอเนินสง่า	หนองฉบิม	67	200000
ชัยภูมิ	16 - กิ่งอำเภอชัยใหญ่	ชัยใหญ่	68	1054000
ขอนแก่น	01 - อำเภอเมือง	ท่าพระ	69	400000
ขอนแก่น	07 - อำเภอน้ำพอง	น้ำพอง	70	900000
ขอนแก่น		หนองกรุง	71	2150000
ขอนแก่น		ม่วงหวาน	72	300000
ขอนแก่น		บ้านขาม	73	50000
ขอนแก่น	09 - อำเภอกรรณวน	หนองโก	74	1300000
ขอนแก่น		ห้วยยาง	75	1000000
ขอนแก่น		บ้านฝาง	76	24000

ตาราง ก.1 ข้อมูลtanมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
ขอนแก่น	10 - อำเภอบ้านไผ่	บ้านไผ่	77	850000
ขอนแก่น		ในเมือง	78	240000
ขอนแก่น		บ้านลาน	79	50000
ขอนแก่น		แคนเนหื่อ	80	2890000
ขอนแก่น		หินตั้ง	81	650000
ขอนแก่น		หัวหนอง	82	7500000
ขอนแก่น	12 - อำเภอพล	ใจดหนองแก	83	500000
ขอนแก่น	17 - อำเภอแม่จุ้ย	กุดเค้า	84	950000
ขอนแก่น	19 - อำเภอเขาสวนกว้าง	เขาสวนกว้าง	85	1000000
ขอนแก่น		คำม่วง	86	2000000
ขอนแก่น	21 - กิ่งอำเภอชำสูง	กระนวน	87	200000
ขอนแก่น	25 - กิ่งอำเภอโนนศิลา	โนนศิลา	88	100000
นครราชสีมา	01 - อำเภอเมือง	หัวทะเล	89	3800000
นครราชสีมา		ไชยมงคล	90	12400000
นครราชสีมา		หนองบัวศาลา	91	21820000
นครราชสีมา		ในเมือง	92	200000
นครราชสีมา	02 - อำเภอครบุรี	แซะ	93	300000
นครราชสีมา		เฉลียง	94	2550000
นครราชสีมา		อรพิมพ์	95	1000000
นครราชสีมา		บ้านใหม่	96	6000000
นครราชสีมา		ลำเพียง	97	200000
นครราชสีมา		ตะแบกบาน	98	800000
นครราชสีมา	03 - อำเภอเสิงสาร	เสิงสาร	99	600000
นครราชสีมา		สรະตะเคียน	100	1350000
นครราชสีมา		กุดโบสถ์	101	2000000
นครราชสีมา		สุไพบูลย์	102	1300000

ตาราง ก.1 ข้อมูลงานมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อ ปี
นครราชสีมา	06 - อำเภอจักราช	ศรีลักษณ์	103	100000
นครราชสีมา	07 - อำเภอโขคชัย	กระโทก	104	300000
นครราชสีมา		ทุ่งอรุณ	105	200000
นครราชสีมา		โขคชัย	106	600000
นครราชสีมา		ด่านเกวียน	107	2700000
นครราชสีมา	08 - อำเภอต่านขุนทด	ด่านขุนทด	108	1740000
นครราชสีมา		ตะเคียน	109	1000000
นครราชสีมา		บ้านเก่า	110	200000
นครราชสีมา		พันชนะ	111	3800000
นครราชสีมา		หินดาด	112	200000
นครราชสีมา		ห้วยบง	113	2975000
นครราชสีมา		ด่านใน	114	800000
นครราชสีมา	12 - อำเภอบัวใหญ่	ด่านช้าง	115	7050000
นครราชสีมา	14 - อำเภอปักธงชัย	นกออก	116	1480000
นครราชสีมา		จี้วิ้ง	117	1100000
นครราชสีมา	15 - อำเภอพิมาย	ในเมือง	118	700000
นครราชสีมา	16 - อำเภอห้วยแตง	ทับสวาย	119	400000
นครราชสีมา	17 - อำเภอชุมพวง	ชุมพวง	120	500000
นครราชสีมา	18 - อำเภอสูงเนิน	มะเกลือเก่า	121	300000
นครราชสีมา		นากระลา	122	540000
นครราชสีมา	19 - อำเภอขามทะเลสาบ	ขามทะเลสาบ	123	50000
นครราชสีมา		โป่งแดง	124	1200000
นครราชสีมา		หนองสรวง	125	100000
นครราชสีมา		บึงอ้อ	126	3100000
นครราชสีมา	20 - อำเภอสีคิว	สีคิว	127	16600000
นครราชสีมา		บ้านหัน	128	2200000
นครราชสีมา		กฤษณา	129	3127000

ตาราง ก.1 ข้อมูลงานมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
นครราชสีมา		ลาดบัวขาว	130	400000
นครราชสีมา		กุดน้อย	131	450000
นครราชสีมา		มิตรภาพ	132	600000
นครราชสีมา		หนองบัวน้อย	133	700000
นครราชสีมา	21 - อำเภอปากช่อง	หนองสาหร่าย	134	3750000
นครราชสีมา		ขนงพระ	135	300000
นครราชสีมา		หนองน้ำแดง	136	1000000
นครราชสีมา	22 - อำเภอหนองบุ่น นนาก	หนองบุนนาค	137	200000
นครราชสีมา		ไทยเจริญ	138	200000
นครราชสีมา		หนองห้าแรด	139	8175000
นครราชสีมา		แหลมทอง	140	1000000
นครราชสีมา		หนองไม้ໄ่	141	300000
นครราชสีมา	23 - อำเภอแก้งสนามนาง	แก้งสนามนาง	142	1230000
นครราชสีมา	26 - อำเภอเทพารักษ์	สำนักตะคร้อ	143	40000
นครราชสีมา	28 - อำเภอพระทองคำ	หนองหอย	144	200000
นครราชสีมา		พังเทียม	145	200000
นครราชสีมา	29 - อำเภอลำทะเมนชัย	ชัย	146	500000
นครราชสีมา		ช่องแมว	147	50000
นครราชสีมา	32 - อำเภอเฉลิมพระเกียรติ	ท่าช้าง	148	100000
บุรีรัมย์	02 - อำเภอคุเมือง	คุเมือง	149	120000
บุรีรัมย์	04 - อำเภอนางรอง	สะเดา	150	500000
บุรีรัมย์	05 - อำเภอหนองกี่	หนองกี่	151	50000
บุรีรัมย์		ตอนอะระง	152	1040000
บุรีรัมย์		ทุ่งกระดาดพัฒนา	153	1470000

ตาราง ก.1 ข้อมูลสถานมั่นสำคัญหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
บุรีรัมย์		ทุ่งกระเต็น	154	2400000
บุรีรัมย์	06 - อำเภอเหลาหาร ทราย	สำโรงใหม่	155	50000
บุรีรัมย์		หนองแวง	156	100000
บุรีรัมย์	08 - อำเภอบ้านกรวด	หนองไม้จ้าง	157	200000
บุรีรัมย์	11 - อำเภอสตึก	สตึก	158	200000
บุรีรัมย์		นิคม	159	100000
บุรีรัมย์	12 - อำเภอปะคำ	โคกมะม่วง	160	800000
บุรีรัมย์	17 - อำเภอโนนสุวรรณ	ทุ่งจังหัน	161	1000000
บุรีรัมย์	20 - อำเภอโนนดินแดง	โนนดินแดง	162	1550000
เลย	01 - อำเภอเมือง	นาอ้อ	163	720000
เลย		กกดู่	164	1400000
เลย		นาดินคำ	165	100000
เลย		นาแมม	166	400000
เลย	03 - อำเภอเชียงคาน	รากตุ	167	1500000
เลย		นาช่าว	168	700000
เลย	08 - อำเภอท่าลี่	หนองผือ	169	2000000
เลย	09 - อำเภอวังสะพุง	หนองหญ้าปล้อง	170	1000000
เลย		หนองจี้	171	300000
เลย		เขาหลวง	172	1000000
เลย		ศรีสังคราม	173	700000
เลย	10 - อำเภอภูกระดึง	หัวยส้ม	174	450000
เลย	12 - อำเภอพاخา	ท่าช้างคล้อง	175	100000
เลย	13 - กิ่งอำเภอเอราวัณ	เอราวัณ	176	100000
เลย		ผาอินทร์แปลง	177	3000
เลย	14 - กิ่งอำเภอหนองหิน	หนองหิน	178	200000
ยโสธร	01 - อำเภอเมือง	ตาดทอง	179	200000

ตาราง ก.1 ข้อมูลtanมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
ยโสธร		เขื่องคำ	180	500000
ยโสธร	03 - อำเภอคุดชุม	คุดชุม	181	550000
ยโสธร	08 - อำเภอเดิงนกทา	บุ่งค้า	182	200000
ร้อยเอ็ด	09 - อำเภอหนองพอก	รอบเมือง	183	200000
ร้อยเอ็ด		ผาน้ำย้อย	184	200000
มหาสารคาม	06 - อำเภอปรบีอ	ปรบีอ	185	1380000
มุกดาหาร	01 - อำเภอเมือง	โภนทราย	186	2100000
มุกดาหาร		คำป่าหlays	187	1300000
มุกดาหาร	04 - อำเภอตงหลวง	ตงหลวง	188	410000
สกลนคร	06 - อำเภอวาริชภูมิ	วาริชภูมิ	189	100000
สกลนคร	13 - อำเภอส่องดาว	ส่องดาว	190	700000
สกลนคร	18 - อำเภอภูพาน	สร้างค้อ	191	200000
บึงกาฬ	04 - อำเภอพรเจริญ	ศรีสำราญ	192	500000
บึงกาฬ	09 - อำเภอเชก้า	เชก้า	193	700000
บึงกาฬ		ท่ากกดeng	194	100000
บึงกาฬ		น้ำจัน	195	1000000
บึงกาฬ		หนองทุม	196	300000
บึงกาฬ	11 - อำเภอบึงโขงหลง	โพธิ์มากแข้ง	197	100000
บึงกาฬ		ท่าดอกคำ	198	500000
บึงกาฬ	12 - อำเภอศรีวิไล	ชุมภูพร	199	500000
บึงกาฬ		นาแสง	200	1015000
หนองคาย	15 - อำเภอ悱ไรे	悱ไรे	201	150000
หนองคาย		วังหลวง	202	1000000
หนองบัวลำภู	01 - อำเภอเมือง	หนองบัว	203	400000
หนองบัวลำภู		โนนทัน	204	10800000

ตาราง ก.1 ข้อมูลงานมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
หนองบัวลำภู	02 - อำเภอนาກลาง	ด่านช้าง	205	540000
หนองบัวลำภู		กุดดินจี่	206	1240000
หนองบัวลำภู	04 - อำเภอศรีบุญเรือง	ศรีบุญเรือง	207	100000
หนองบัวลำภู	06 - อำเภอโนนวัง	เทพศรี	208	100000
ศรีสะเกษ	04 - อำเภอแก้กันทรลักษ์	เมือง	209	500000
ศรีสะเกษ		ละลาย	210	1000000
ศรีสะเกษ		จานใหญ่	211	1600000
ศรีสะเกษ		หนองหญ้าลาด	212	1470000
ศรีสะเกษ	05 - อำเภอชุมขันธ์	ปรือใหญ่	213	500000
ศรีสะเกษ		ห้วยใต้	214	60000
ศรีสะเกษ	06 - อำเภอไฟร์บีง	สำโรงพลัน	215	1000000
ศรีสะเกษ	08 - อำเภอชุม翰	สี	216	4170000
ศรีสะเกษ		บักดอง	217	750000
ศรีสะเกษ		กัน throm	218	200000
ศรีสะเกษ	17 - อำเภอภูสิงห์	คงรัก	219	100000
ศรีสะเกษ	19 - อำเภอเบญจลักษ์	หนองหว้า	220	2500000
ศรีสะเกษ		ท่าคล้อ	221	5000000
สุรินทร์	01 - อำเภอเมือง	นาบัว	222	10000000
สุรินทร์	06 - อำเภอกาบเชิง	ตะเคียน	223	500000
สุรินทร์	10 - อำเภอสังขะ	ตาตุม	224	150000
สุรินทร์	13 - อำเภอบัวชเด	บัวชเด	225	100000
อำนาจเจริญ	01 - อำเภอเมือง	บุ่ง	226	3400000
อำนาจเจริญ		ไก่คำ	227	10000000
อำนาจเจริญ		นายม	228	500000
อำนาจเจริญ	02 - อำเภอชานมาน	คำเขื่อนแก้ว	229	200000
อำนาจเจริญ	03 - อำเภอปทุมราช วงศ์	คำโพน	230	1000000

ตาราง ก.1 ข้อมูลสถานมั่นสำคัญหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
อำนาจเจริญ		นาหัว	231	200000
อำนาจเจริญ	05 - อำเภอเสนาคินิม	ไร่สีสุก	232	1000000
อุดรธานี	01 - อำเภอเมือง	นิคมสงเคราะห์	233	500000
อุดรธานี		หนองนาคำ	234	15000000
อุดรธานี	02 - อำเภอภูดี	กุดจับ	235	50000
อุดรธานี		เมืองเพียง	236	400000
อุดรธานี	03 - อำเภอหนองวัวซอ	หมากหญ้า	237	610000
อุดรธานี		น้ำพ่น	238	820000
อุดรธานี		หนองบัวบาน	239	305000
อุดรธานี		หนองวัวซอ	240	200000
อุดรธานี	04 - อำเภอคุ้งภาปี	พันดอน	241	400000
อุดรธานี		เวียงคำ	242	300000
อุดรธานี	05 - อำเภอโนนสะอาด	โนนสะอาด	243	2050000
อุดรธานี	09 - อำเภอศรีธาตุ	ศรีธาตุ	244	300000
อุดรธานี		หัวนาคำ	245	500000
อุดรธานี		นาယุ่ง	246	80000
อุดรธานี	10 - อำเภอวังสามหมอ	หนองหญ้าไซ	247	300000
อุดรธานี		ผาสุก	248	300000
อุดรธานี		วังสามหมอ	249	1040000
อุดรธานี	11 - อำเภอบ้านดุง	บ้านจันทน์	250	500000
อุดรธานี	17 - อำเภอบ้านผือ	บ้านผือ	251	150000
อุดรธานี		ข้าวสาร	252	1000000
อุดรธานี		กลางใหญ่	253	1100000
อุดรธานี		คำด้วง	254	310000
อุดรธานี	18 - อำเภอ้น้ำโสม	นางัว	255	3230000
อุดรธานี		น้ำโสม	256	5000000
อุดรธานี		น้ำโสม	256	5000000

ตาราง ก.1 ข้อมูล้านมันสำปะหลังในภาคตะวันออกเฉียงเหนือแยกตามตำบล (ต่อ)

จังหวัด	อำเภอ	ตำบล	No	กำลังการผลิตต่อปี
อุดรธานี		บ้านหยวก	257	1020000
อุดรธานี		ศรีสำราญ	258	500000
อุดรธานี		หนองแวง	259	250000
อุดรธานี	22 - อำเภอนาယุ่ง	นาယุ่ง	260	530000
อุดรธานี		บ้านก้อง	261	500000

ภาคผนวก ข  
คำตอบที่ดีที่สุดที่ได้จากการทดลอง

ตารางที่ ข.1 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละลานมันสำหรับโรงแบง 11

เส้นทางที่	ลานมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
1	13	30000
2	13	30000
3	13	7742
3	15	22258
4	8	6452
4	15	23548
5	15	30000
6	15	30000
7	15	30000
8	15	30000
9	15	30000
10	15	30000
11	15	30000
12	15	30000
13	15	14194
13	20	15806
14	19	2581
14	17	27419
15	9	1613
15	7	9677
15	10	18710
16	17	30000
17	17	30000
18	17	30000
19	17	30000
20	17	30000

ตารางที่ ข.1 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละลานมันสำหรับโรงแบง 11 (ต่อ)

เส้นทางที่	ลานมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
21	17	30000
22	17	30000
23	17	30000
24	17	30000
25	17	26129
25	20	2581
25	14	1290
26	10	30000
27	10	30000
28	10	30000
29	10	12258
29	28	17742
30	14	30000
31	14	7807
31	26	22193
32	26	30000
33	26	30000
34	26	3936
34	27	19355
34	220	6709
35	16	30000
36	16	22903
36	12	7097
37	12	5806
37	18	24194
38	18	30000

ตารางที่ ข.1 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละล้านมันสำหรับโรงแบดง 11 (ต่อ)

เส้นทางที่	ล้านมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
39	18	30000
40	18	11058
40	28	17329
รวมปริมาณมันจากการขนส่ง		1198387
ปริมาณมัน ณ โรงแบดง 11		1613
รวมปริมาณมันทั้งหมด		1200000

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละล้านมันสำหรับโรงแบดง 22

เส้นทางที่	ล้านมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
1	1	3226
1	2	16129
1	6	323
1	5	10322
2	21	30000
3	21	30000
4	21	30000
5	21	30000
6	21	30000
7	21	30000
8	21	25581
8	230	645
8	229	3226
8	5	548
9	24	30000
10	24	30000

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละล้านมันสำหรับโรงแบด 22 (ต่อ)

เส้นทางที่	ล้านมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
11	24	30000
12	24	30000
13	24	30000
14	24	30000
15	24	30000
16	24	30000
17	24	1935
17	25	28065
18	0	1774
18	23	1613
18	25	26613
19	226	30000
20	226	2258
20	225	10968
20	227	1613
20	178	10
20	179	645
20	180	645
20	183	645
20	182	1774
20	231	3226
20	181	1613
20	228	645
20	5	5958
21	5	30000

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละล้านมันสำหรับโรงแบ่ง 22 (ต่อ)

เส้นทางที่	ล้านมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
22	5	30000
23	5	30000
24	5	30000
25	5	8333
25	185	645
25	186	4452
25	42	968
25	187	6774
25	190	323
25	36	7742
25	40	763
26	3	323
26	4	29677
27	25	9838
27	4	20162
28	4	30000
29	4	30000
30	4	30000
31	4	30000
32	4	30000
33	4	4290
33	210	5161
33	219	8065
33	211	4742
33	208	1613

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขึ้นส่งแต่ละลานมันสำหรับโรงแบง 22 (ต่อ)

เส้นทางที่	ลานมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
33	209	3226
33	216	2419
33	215	484
34	215	12968
34	214	3226
34	213	194
34	212	1613
34	218	323
34	224	323
34	223	484
34	222	1613
34	221	9256
35	217	645
35	221	23002
35	157	323
35	158	645
35	148	161
35	146	645
35	145	645
35	119	2258
35	78	161
35	80	1515
36	184	645
36	80	582
36	77	774

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละล้านมันสำหรับโรงแบด 22 (ต่อ)

เส้นทางที่	ล้านมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
36	81	24194
36	68	1290
36	72	161
36	86	645
36	30	1709
37	40	850
37	39	3387
37	38	323
37	32	1935
37	31	645
37	33	323
37	29	323
37	37	8387
37	41	968
37	34	677
37	35	645
37	30	1323
37	73	3440
36	81	24194
36	68	1290
36	72	161
36	86	645
36	30	1709
37	40	850
37	39	3387

ตารางที่ ข.2 เส้นทางและปริมาณมันที่ขนส่งแต่ละลานมันสำหรับโรงแบด 22 (ต่อ)

เส้นทางที่	ลานมัน	ปริมาณมัน(กิโลกรัม)
37	38	323
37	32	1935
37	31	645
37	33	323
37	29	323
37	37	8387
37	41	968
37	34	677
37	35	645
37	30	1323
37	73	3440
รวมปริมาณมันจากการขนส่ง		1103226
ปริมาณมัน ณ โรงแบด 22		96774
รวมปริมาณมันทั้งหมด		1200000

ภาคผนวก C  
ผลลัพธ์ที่ดีที่สุดจากอิทธิพลต่างๆ ที่พัฒนาขึ้น  
ร่วมกับขั้นตอนการปรุงคุณภาพผลผลิต

ตารางที่ ค.1 ผลลัพธ์ที่ได้สุดทางอัลกอริทึม P01

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order			
51	1	60.06	71	51	44	45	33
51	2	66.55	79	51	42	19	40
51	3	47.00	78	51	25	18	4
52	1	79.48	73	52	6	27	1
52	2	81.40	80	52	48	8	26
52	3	23.50	77	52	23	7	43
52	4	53.44	54	52	12	47	52
53	1	50.41	75	53	9	34	30
53	2	25.22	54	53	49	5	38
54	1	47.67	67	54	35	36	3
54	2	42.14	69	54	21	50	16
Total Distance		576.87					

ตารางที่ ๗.๒ ผลลัพธ์ต่อสุจ加ญ์กอริรัม P02

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order				
Depot	Route	Route Distance	Total Demand	1	2	3	4	5
51	1	87.04	154	51	4	47	18	13
52	1	101.91	157	52	6	14	25	43
53	1	74.27	153	53	38	11	2	16
53	2	95.30	158	53	10	39	33	45
54	1	115.02	155	54	20	35	36	3
Total Distance		473.53						

ตารางที่ ค.3 ผลลัพธ์ตัวต่อสุดจากอัลกอริทึม P03

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order					
76	1	27.76	106	76	4	34	46	67	76
76	2	39.71	99	76	26	17	51	6	68
77	1	63.78	123	77	5	37	20	70	60
77	2	50.46	140	77	48	21	74	2	30
78	1	72.5	127	78	35	8	52	27	15
78	2	57.53	138	78	14	59	66	65	11
78	3	77.2	134	78	7	58	72	31	10
79	1	42.34	122	79	40	12	39	9	32
79	2	87.79	135	79	3	44	50	25	55
80	1	53.04	127	80	43	41	56	23	63
80	2	69.07	113	80	62	28	61	22	64
Total Distance		<b>641.18</b>							

ตารางที่ ค.4 ผลลัพธ์ตัวต่อสุจaga อัลกอริทึม P04

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order										
101	1	76.51	96	101	41	23	67	39	56	101				
101	2	59.5	93	101	96	6	89	27	28	53	58	101		
101	3	88.39	100	101	92	61	16	86	38	43	15	101		
101	4	60.71	98	101	57	42	14	44	91	100	98	37	97	101
101	5	40.57	87	101	21	72	74	75	22	2	101			
101	6	73.41	99	101	73	4	25	55	54	12	26	40	101	
101	7	41.56	100	101	59	99	93	85	101					
101	8	28.69	96	101	87	95	94	13	101					
102	1	74.12	100	102	69	76	77	68	80	24	29	3	102	
102	2	89.62	99	102	51	9	35	71	65	66	70	102		
102	3	84.3	95	102	8	45	17	84	5	60	83	18	52	102
102	4	107.18	98	102	63	64	49	36	47	46	82	102		
102	5	64.1	100	102	33	81	34	78	79	50	1	102		
102	6	59.81	98	102	88	7	48	19	11	62	102			
102	7	53.1	99	102	31	10	90	32	20	30	102			
		Total Distance	1001.57											

ตารางที่ ๑.๕ ผลลัพธ์ที่สูตรจากอัลกอริズึม P05

ตารางที่ ค.๖ ผลลัพธ์ตัวต่อตัวของอัลกอริズึม P06

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Demand			Route Order		
			d	e	f	g	h	i
1	1	4.47	41	101	85	101		
1	2	42.58	89	101	91	44	38	86
1	3	18.37	77	101	93	59	98	100
1	4	70.08	100	101	37	97	87	2
1	5	37.91	95	101	92	95	13	94
1	6	58.55	87	101	5	60	83	8
2	1	50.53	91	102	56	23	67	39
2	2	67.85	99	102	54	80	68	29
2	3	38.49	94	102	72	75	41	22
2	4	55.08	93	102	26	12	28	53
3	1	95.71	99	103	51	9	71	65
3	2	57.29	99	103	62	19	47	48
3	3	60.13	99	103	70	30	66	20
3	4	57.06	100	103	33	81	79	3
3	5	106.54	100	103	88	7	82	46
3	6	60.81	95	103	31	52	18	89
Total Distance		881.45						

ตารางที่ ก.7 ผลลัพธ์ที่ได้สุดจางอ้อลากอริทึม P07

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order										
101	1	46.39	99	101	82	48	47	8	83	101				
101	2	45.73	95	101	5	61	16	86	17	101				
101	3	39.74	100	101	60	99	37	98	85	93	84	101		
101	4	99.18	95	101	45	46	36	49	64	19	7	18	101	
102	1	51.76	93	102	12	26	40	21	4	54	102			
102	2	60.54	92	102	24	29	34	78	79	3	77	76	102	
102	3	8.36	42	102	68	80	102							
102	4	79.73	99	102	55	25	39	67	23	56	102			
103	1	35.1	99	103	87	97	92	59	96	95	103			
103	2	42.69	100	103	13	94	6	89	53	58	103			
103	3	42.99	90	103	73	72	74	75	22	41	2	103		
103	4	87.38	99	103	42	100	91	44	38	14	43	15	57	103
104	1	50.8	96	104	70	30	51	81	33	50	1	104		
104	2	43.95	74	104	31	52	27	28	69	104				
104	3	89.37	93	104	9	35	71	65	66	20	104			
104	4	62.09	92	104	10	32	90	63	11	62	88	104		
Total Distance		885.8												

ตารางที่ ค.8 ผลลัพธ์ตัวต่อตัวสุดทางอัลกอริทึม P08

Dep ot	Rout e	Route Distance e	Total Denan d	Route Order									
				250	237	122	233	176	136	78	24	127	40
250	1	273.48	494		47	56	250						
250	2	133.14	473	250	73	198	207	19	185	72	166	96	250
250	3	138.48	496	250	69	146	135	84	15	102	39	38	223
250	4	115.54	496	250	125	101	203	57	131	214	11	241	225
250	5	188.96	487		250	235	238	10	42	197	194	80	113
250	6	191.58	488		250	148	26	9	153	189	106	121	248
250	7	59.02	497	250	177	62	249	157	82	224	163	163	250
250	8	122.55	495	250	114	230	58	150	183	170	2	250	
250	9	162.05	475		250	27	173	137	124	49	12	133	5
250	10	281.96	482		250	195	228	53	130	129	221	31	205
250	11	147.83	497	250	217	83	206	65	220	36	64	250	
250	12	148.28	493		250	190	8	123	118	3	116	126	104



ตารางที่ ค.9 ผลลัพธ์ต่อไปนี้จะอ้อลากอริทึม P09

Dep ot	Rout e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order							
				1	2	3	4	5	6	7	8
250	1	274.07	495	250	226	175	17	24	40	127	147
250	2	93.59	497	250	227	20	109	110	41	210	178
250	3	153.00	495	250	169	52	219	15	102	16	243
				250	44	199	208	246	25	141	104
250	4	190.11	474		250	236	179	161	46	216	180
250	5	118.45	497			250	250	23	144	192	184
250	6	215.13	500				250	196	174	143	98
250	7	82.40	414					250	414	240	117
250	8	219.07	471						250	93	50
250	9	153.47	470							245	94
250	10	180.06	491								151
250	11	156.64	472								86
251	1	113.37	497								149
251	2	182.98	490								247
251	3	164.62	498								88
				251	73	204	198	54	30	191	18
					251	157	249	62	146	84	135
						251	157	249	62	146	84
							251	157	249	62	146
								251	157	249	62
									251	157	249
										251	157
											251



ตารางที่ ค.10 ผลลัพธ์ที่ตีสุดจากอัลกอริทึม P10

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order							
				23	120	22	200	179	161	93	187
250	1	131.84	480	250	111	236	23	120	22	200	179
250	2	137.33	496	250	85	169	52	219	75	162	59
250	3	192.98	488	250	37	116	126	215	3	118	16
250	4	210.64	492	250	132	97	67	51	147	159	134
250	5	88.55	497	250	92	178	210	41	110	109	20
250	6	85.33	494	250	117	240	98	14	143	174	48
250	7	202.45	485	250	107	212	77	91	46	216	63
251	1	120.05	498	251	242	38	39	102	15	233	136
251	2	208.98	497	251	114	26	153	189	106	121	248
251	3	93.39	489	251	225	157	163	224	82	235	241
251	4	81.49	391	251	10	42	197	194	80	113	103
251	5	151.04	497	251	122	146	84	135	123	8	190
251	6	185.49	493	251	175	78	32	201	127	40	24

Depot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order					
			251						
251	7	119.96	471	251	131	214	57	203	101
252	1	124.88	484	252	173	217	58	183	150
252	2	94.98	398	252	12	61	90	221	129
				252	133	5	33	234	142
252	3	238.45	482	31	205	211	252		
252	4	123.67	440	252	18	207	166	213	112
252	5	102.47	476	252	191	79	72	185	19
252	6	185.47	495	252	27	195	2	170	148
253	1	157.62	442	253	160	7	246	25	141
253	2	112.22	482	253	81	4	186	21	138
				253	188	87	154	76	155
253	3	143.06	497	253				232	70
253	4	37.71	162	253	95	182	34	253	
253	5	219.62	497	253	50	88	247	149	86
253	6	121.56	483	253	35	239	218	184	192
Total Distance		3671.23							

ตารางที่ ค.11 ผลลัพธ์ที่สุดจากอัลกอริทึม P11

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Deman d	Route Order							
				16	243	52	181	171	169	85	250
1	1	140.19	472	250	222	165	6	16	243	52	181
1	2	84.20	327	250	92	109	20	227	250	41	210
1	3	131.64	482	250	105	132	97	29	158	60	110
				250	48	128	179	161	46	63	200
1	4	119.29	495		111	250					
				250	44	199	208	246	25	141	104
1	5	190.11	474		250					74	215
1	6	96.14	457	250	117	240	98	107	14	143	174
				251	10	238	131	214	57	203	11
2	1	164.38	496		251					235	241
				251	176	233	102	15	219	75	162
2	2	117.60	497		251					241	225
2	3	163.16	483	251	24	40	127	147	159	134	51
				251	136	39	84	135	146	237	62
2	4	177.09	484		251					226	32
				251	175	66	80	197	42	194	113
2	5	112.21	499		251					201	251
3	1	142.21	497	252	50	88	247	149	86	151	94
3	2	174.80	488	252	156	160	7	164	140	172	186



ตารางที่ ค.12 ผลลัพธ์ที่ได้สุดจำกอ้อกอ้วร์ท์ม P12

ตารางที่ ก.13 ผลลัพธ์ที่ได้จากการอัลกอริズึม P13

ตารางที่ ค.14 ผลลัพธ์ที่ได้สุดจำกอ้อกอ้วน P14

ตารางที่ ค.15 ผลลัพธ์ที่ติดสุดจากอัลกอริทึม P15

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order						
161	1	147.8	53	161	3	11	19	27	34	26
161	2	170.71	54	161	1	9	17	25	33	36
161	3	233.14	60	161	15	23	31	39	74	66
161	4	54.14	48	161	6	7	8	5	161	58
162	1	233.14	60	162	53	61	69	77	116	108
162	2	54.14	48	162	41	42	43	45	162	100
162	3	188.93	55	162	48	56	64	72	118	80
162	4	170.71	54	162	46	54	62	70	78	76
163	1	147.8	53	163	86	94	102	110	119	111
163	2	54.14	48	163	83	82	81	84	163	103
163	3	170.71	54	163	85	93	101	109	117	120
163	4	233.14	60	163	90	98	106	114	159	151
164	1	54.14	48	164	124	126	127	128	164	143
164	2	233.14	60	164	132	140	148	156	37	29
										21
										13
										16
										24
										32
										40

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order
e	e	e	d	
164	3	170.71	54	164 123 131 139 147 155 157 149 141 133 125 164
164	4	188.93	55	164 121 129 137 145 35 153 154 146 146 138 130 122
Total Distance		2505.42		

ตารางที่ ค.16 ผลลัพธ์ที่ตีสุดจากอัลกอริทึม P16

Dep ot	Route e	Route Distanc e	Total Demand d	Route Order							
161	1	196.08	58	161	5	13	21	29	37	156	145
161	2	170.71	54	161	1	9	17	25	33	34	26
161	3	128.48	51	161	6	14	22	36	28	20	12
161	4	96.57	46	161	8	16	31	23	15	7	161
162	1	198.99	60	0	162	43	51	59	67	75	113
162	2	196.08	58	41	49	57	65	73	38	30	39
162	3	128.48	51	162	47	55	63	71	79	64	56
162	4	170.71	54	162	46	54	62	70	78	76	68
163	1	196.08	58	86	94	102	110	118	80	72	77
163	2	170.71	54	163	88	96	104	112	120	119	111
163	3	96.57	46	163	81	89	106	98	90	82	163
163	4	128.48	51	163	83	91	99	117	109	101	93
164	1	198.99	51	126	134	142	150	158	40	32	24
164	2	128.48	54	164	122	130	138	146	154	137	129
											121
											164

Depot	Route ID	Route Distance	Total Demand	Route Order
164	3	170.71	60	164 125 133 141 149 157 155 147 139 131 123 164
164	4	196.08	58	164 127 135 143 151 159 114 107 115 160 152 144
Total Distance		2572.2		

ตารางที่ ค.1.17 ผลลัพธ์ที่สุดจากอัลกอริทึม P17

Dep ot	Rout e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order							
				1	2	3	4	5	6	7	8
161	1	170.71	54	161	1	9	17	25	33	36	28
161	2	174.56	54	161	7	15	23	31	73	38	30
161	3	170.71	54	161	2	10	18	26	34	35	27
161	4	161.29	54	161	5	13	21	29	37	156	32
162	1	170.71	54	162	47	55	63	71	79	80	72
162	2	170.71	54	162	46	54	62	70	78	76	68
162	3	161.29	54	162	42	50	58	66	74	39	65
162	4	161.29	54	162	45	53	61	69	77	116	67
163	1	170.71	54	163	86	94	102	110	118	119	111
163	2	161.29	54	163	82	90	98	106	114	159	107
163	3	174.56	54	163	84	92	100	108	75	113	105
163	4	170.71	54	163	85	93	101	109	117	120	112
164	1	174.56	54	164	128	136	144	152	160	115	151
164	2	174.56	54	164	126	134	142	150	158	40	148
164	3	170.71	54	164	121	129	137	145	153	154	146
164	4	170.71	54	164	125	133	141	149	157	155	147
Total Distance											
			2709.08								

ตารางที่ ค.18 ผลลัพธ์ที่สุดจากอัลกอริทึม P18

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order						
241	1	60	60	241	2	3	5	8	7	241
241	2	188.93	55	241	4	12	20	28	36	33
241	3	221.42	60	241	6	14	22	30	38	73
242	1	86.5	60	242	45	43	42	50	58	41
242	2	170.71	54	242	46	54	62	70	78	76
242	3	147.8	53	242	47	55	63	71	79	72
242	4	233.14	60	242	51	59	67	75	113	105
243	1	86.5	60	243	82	83	98	90	81	84
243	2	188.93	55	243	87	95	103	111	119	118
243	3	170.71	54	243	85	93	101	109	117	120
244	1	60	60	244	127	126	124	121	122	244
244	2	233.14	60	244	129	137	145	153	198	190
244	3	221.42	60	244	128	136	144	152	160	115

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order				
244	4	147.8	53	159	151	143	135	244
244	5	233.14	60	244	134	125	133	141
245	1	54.14	48	245	161	164	166	167
245	2	188.93	55	245	168	176	184	192
245	3	170.71	54	245	163	171	179	187
246	1	54.14	48	246	203	205	208	207
246	2	233.14	60	246	211	219	227	235
246	3	233.14	60	246	215	223	231	239
246	4	147.8	53	246	204	212	220	228
246	5	170.71	54	246	202	210	218	226
Total Distance		3702.85						

ตารางที่ ค.19 ผลลัพธ์ที่สุดของอัลกอริทึม P19

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Deman d	Route Order								
				241	3	11	19	27	35	153	145	156
241	1	196.08	58	241	5	241	5	241	3	11	19	27
241	2	196.08	58	241	1	241	2	10	18	26	34	239
241	3	128.48	51	241	6	14	22	36	28	20	12	4
241	4	96.57	46	241	8	16	31	23	15	7	241	
242	1	170.71	54	242	46	54	62	70	78	76	68	60
242	2	128.48	51	242	48	56	64	79	71	63	55	47
242	3	198.99	60	242	43	51	59	67	75	113	105	97
242	4	196.08	58	242	42	50	58	66	74	39	30	38
243	1	170.71	54	243	88	96	104	112	120	119	111	103
243	2	128.48	51	243	85	93	101	109	117	99	91	83
243	3	96.57	46	243	82	90	98	106	89	81	243	
243	4	196.08	58	243	84	92	100	108	116	77	72	80
244	1	196.08	58	244	127	135	143	151	159	114	107	115
				136	128	244				160	152	144



ตารางที่ ค.20 ผลลัพธ์ต่อไปนี้สอดคล้องกับข้อความ P20

Dep ot	Rout e	Route e	Distance d	Total Demand d	Route Order						
					1	2	3	4	5	6	
241	1	161.29	54	241	1	9	17	25	239	34	26
241	2	170.71	54	241	6	14	22	30	38	36	28
241	3	161.29	54	241	8	16	24	32	74	39	31
241	4	174.56	54	241	3	11	19	27	35	153	29
242	1	174.56	54	242	48	56	64	72	80	118	69
242	2	174.56	54	242	43	51	59	67	75	40	66
242	3	170.71	54	242	41	49	57	65	73	76	68
242	4	170.71	54	242	46	54	62	70	78	79	71
243	1	161.29	54	243	86	94	102	110	77	116	108
243	2	170.71	54	243	88	96	104	112	120	119	111
243	3	170.71	54	243	83	91	99	107	115	117	109
243	4	161.29	54	243	81	89	97	105	159	114	106
244	1	161.29	54	244	123	131	139	147	199	154	146
244	2	161.29	54	244	121	129	137	145	37	156	148
244	3	174.56	54	244	126	134	142	150	158	113	151
244	4	170.71	54	244	125	133	141	149	157	160	152
245	1	170.71	54	245	163	171	179	187	195	197	189
245	2	170.71	54	245	161	169	177	185	193	194	186

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order											
	e	e	d												
245	3	161.29	54	245	166	174	182	190	237	196	188	180	172	164	245
245	4	174.56	54	245	168	176	184	192	200	155	191	183	175	167	245
246	1	170.71	54	246	203	211	219	227	235	234	226	218	210	202	246
246	2	170.71	54	246	201	209	217	225	233	236	228	220	212	204	246
246	3	174.56	54	246	206	214	222	230	238	33	231	223	215	207	246
246	4	174.56	54	246	208	216	224	232	240	198	229	221	213	205	246
Total Distance		4058.05													

ตารางที่ ก.21 ผลลัพธ์ตัวอย่างของวิธี P21

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order											
	e	e	d												
361	1	233.14	60	361	11	19	27	35	240	232	224	216	215	223	231
361	2	233.14	60	361	9	17	25	33	315	307	299	291	293	301	309
361	3	54.14	48	361	3	2	1	4	361						
361	4	54.14	48	361	6	7	8	5	361						

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order						
361	5	233.14	60	361	13	21	29	37	156	148
362	1	221.42	60	362	52	60	68	76	357	361
362	2	188.93	55	362	48	56	64	72	118	362
362	3	233.14	60	362	50	58	66	74	39	362
362	4	233.14	60	362	53	61	69	77	116	362
362	5	60	60	362	45	43	42	41	44	362
363	1	86.5	60	363	84	81	82	90	98	363
363	2	147.8	53	363	87	95	103	111	119	363
363	3	170.71	54	363	88	96	104	112	120	363
364	1	60	60	364	122	121	124	126	127	364
364	2	221.42	60	364	128	136	144	152	160	364
364	3	233.14	60	364	129	137	145	153	198	364
364	4	188.93	55	364	123	131	139	147	200	364

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order					
			364						
365	1	147.8	53	365	168	176	184	192	197
365	2	86.5	60	365	161	164	172	180	166
365	3	170.71	54	365	163	171	179	187	195
366	1	233.14	60	366	212	220	228	236	277
366	2	221.42	60	366	213	221	229	237	196
366	3	60	60	366	204	206	207	208	205
366	4	147.8	53	366	201	209	217	225	234
367	1	86.5	60	367	245	248	247	255	263
367	2	188.93	55	367	242	250	258	266	274
367	3	170.71	54	367	241	249	257	265	273
368	1	233.14	60	368	295	303	311	319	354
368	2	221.42	60	368	355	320	312	304	296
368	3	60	60	368	287	288	285	283	282
368	4	188.93	55	368	286	294	302	310	353

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order				
				e	e	d	c	b
			368					
369	1	170.71	54	369	326	334	342	350
369	2	147.8	53	369	321	329	337	345
369	3	86.5	60	369	328	341	333	325
Total Distance		5474.84						

ตารางที่ ค.22 ผลลัพธ์ที่ได้สู่ดูจากอัลกอริทึม P22

Dep ot	Route e	Route Distance	Total Demand d	Route Order							
361	1	196.08	58	361	6	14	22	30	38	320	312
361	2	114.05	50	361	2	10	18	26	17	9	1
361	3	114.05	50	361	7	15	23	31	24	16	8
361	4	114.05	50	361	5	13	21	29	19	11	3
362	1	198.99	60	362	41	49	57	65	73	355	347
362	2	196.08	58	362	45	53	61	69	77	116	110
362	3	128.48	51	362	47	55	63	71	79	62	54
362	4	196.08	58	362	43	51	59	67	75	40	32
363	1	196.08	58	363	82	90	98	106	114	159	152
363	2	128.48	51	363	86	94	102	119	111	103	95
363	3	170.71	54	363	88	96	104	112	120	117	109
363	4	96.57	46	363	81	89	108	100	92	84	363
364	1	128.48	51	364	125	133	141	149	157	144	136
364	2	198.99	60	364	127	135	143	151	97	105	113

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Demand d	Route Order																																																	
				126	364	364	121	129	137	145	153	35	27	37	156	148	140																																				
364	3	196.08	58	364	132	124	364	131	123	365	131	123	365	131	123	365	131	123	365																																		
364	4	196.08	58	364	122	130	138	146	154	199	192	200	155	147	139	122	130	138	146	154	199	192	200	155	147	139																											
365	1	96.57	46	365	167	175	183	191	174	166	365	167	175	183	191	174	166	365	167	175	183	191	174	166	365	167	175	183	191	174	166	365																					
365	2	128.48	51	365	165	173	181	189	197	184	176	168	365	164	172	180	188	196	237	227	235	193	185	177	164	172	180	188	196	237	227	235	193	185	177																		
365	3	196.08	58	365	169	161	365	169	161	365	169	161	365	163	171	179	187	195	194	186	178	170	162	365	163	171	179	187	195	194	186	178	170	162	365																		
365	4	170.71	54	365	163	171	179	187	195	194	186	178	170	366	202	210	218	226	234	219	211	203	366	163	171	179	187	195	194	186	178	170	162	365																			
366	1	128.48	51	366	205	213	221	229	182	190	198	240	232	224	216	208	366	205	213	221	229	182	190	198	240	232	224	216	208	366	205	213	221	229	182	190	198	240	232	224	216												
366	2	198.99	60	366	204	212	220	228	236	277	267	275	233	225	217	209	366	204	212	220	228	236	277	267	275	233	225	217	209	366	204	212	220	228	236	277	267	275	233	225	217												
366	3	196.08	58	366	206	214	222	230	238	33	25	34	239	231	223	201	366	206	214	222	230	238	33	25	34	239	231	223	201	366	206	214	222	230	238	33	25	34	239	231	223												
366	4	196.08	58	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	206	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366	215	207	366		
367	1	96.57	46	367	248	256	269	261	253	245	367	248	256	269	261	253	245	367	248	256	269	261	253	245	367	248	256	269	261	253	245	367	248	256	269	261	253	245	367	248	256	269	261	253	245	367							
367	2	128.48	51	367	242	250	258	266	274	259	251	243	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367
367	3	170.71	54	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367	241	249	257	265	273	276	268	260	252	367									



ตารางที่ ค.23 ผลลัพธ์ที่สุดจากอัลกอริทึม P23

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order							
361	1	174.56	54	361	8	16	24	32	40	158	29
361	2	170.71	54	361	3	11	19	27	35	34	26
361	3	161.29	54	361	1	9	17	25	317	36	28
361	4	174.56	54	361	6	14	22	30	38	73	31
362	1	161.29	54	362	41	49	57	65	39	74	66
362	2	161.29	54	362	46	54	62	70	357	76	68
362	3	170.71	54	362	48	56	64	72	80	79	71
362	4	174.56	54	362	43	51	59	67	75	113	69
363	1	170.71	54	363	88	96	104	112	120	117	109
363	2	174.56	54	363	83	91	99	107	115	160	106
363	3	161.29	54	363	81	89	97	105	77	116	108
363	4	170.71	54	363	86	94	102	110	118	119	111
364	1	161.29	54	364	126	134	142	150	37	156	148
364	2	161.29	54	364	128	136	144	152	114	159	151
364	3	170.71	54	364	123	131	139	147	155	157	149
364	4	170.71	54	364	121	129	137	145	153	154	146
365	1	161.29	54	365	166	174	182	190	237	196	188
365	2	170.71	54	365	168	176	184	192	200	199	191



ตารางที่ ค.24 ผลลัพธ์ที่ได้มาจากการอัลกอริทึม Pr01

Dep ot	Route e	Route Distance	Total Demand d	Route Order							
49	1	227.24	176	49	37	7	41	36	31	44	32
50	1	128.26	140	50	22	27	3	6	48	45	11
51	1	272.23	159	51	1	28	14	4	19	20	33
52	1	233.59	182	52	2	15	25	23	26	18	17
Total Distance		861.32									

ตารางที่ ค.25 ผลลัพธ์ที่ได้มาจากการอัลกอริทึม Pr02

Dep ot	Route e	Route Distance	Total Demand d	Route Order							
97	1	315.98	164	97	81	86	19	74	93	92	38
97	2	117.16	176	97	73	62	37	25	60	72	95
				59	84	97					

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order													
	e	e	d	98	7	5	39	64	16	20	55	44	17	69	9	94	
98	3	284.05	195	98													
98	1	73.08	178	98	78	88	33	32	87	65	47	1	85	22	42	98	
99	1	212.44	193	99	56	66	36	71	53	12	3	76	50	51	6	48	
99	2	8.90	10	99	96	99											
100	1	227.91	194	100	79	35	82	34	49	40	75	83	23	30	15	46	
100	2	68.09	110	100	89	52	61	90	77	4	31	45	100				
Total Distance		2709.08															

ตารางที่ ค.26 ผลลัพธ์ตัวทดสอบจากอัลกอริズึม Pr03

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order												
	e	e	d	145	95	13	27	114	110	119	69	40	52	88	121	
145	1	198.96	177	116	127	14	73	17	145							
145	2	72.50	109	145	109	107	5	28	35	11	71	39	145			
145	3	69.72	152	145	91	45	87	129	133	80	3	139	132	1	26	62



ตารางที่ ค.27 ผลลัพธ์ตัวต่อตัวของอัลกอริทึม Pr04

Dep ot	Rout e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order							
				1	2	3	4	5	6	7	8
193	1	86.42	183	193	154	18	90	153	89	65	32
193	2	85.84	166	193	68	67	56	42	141	192	76
193	3	231.49	175	117	165	193	3	38	70	13	174
194	1	105.36	179	188	123	194	194	173	7	81	150
194	2	192.55	180	116	110	25	194	137	79	149	73
194	3	196.08	177	125	178	58	194	190	157	145	128
195	1	113.34	182	130	139	16	34	195	195	39	47
195	2	192.86	184	24	134	93	195	195	132	55	159
195	3	58.42	149	195	113	27	106	138	66	14	135
195	4	108.95	182	10	195	62	77	22	69	115	99
196	1	247.71	183	196	87	45	170	158	4	120	86



ตารางที่ ค.28 ผลลัพธ์ตัวตัดสุดจากอัลกอริทึม Pr05

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Demand d	Route Order								
				241	33	160	21	57	114	200	1	16
241	1	137.92	179		241	194	131	241				
241	2	72.60	171		241	75	154	51	39	94	90	129
241	3	79.37	157		241	81	217	133	231	59	148	165
241	4	43.47	100		241	193	91	11	124	189	161	241
241	5	36.19	147		241	203	55	177	197	80	20	235
241	6	314.71	167		241	150	149	226	8	44	104	168
242	1	83.89	166		242	212	100	101	35	135	28	230
242	2	87.97	166		242	182	137	174	49	87	208	128
242	3	58.44	157		242	162	207	106	64	62	139	136
242	4	64.21	179		242	213	151	29	102	183	188	105
243	1	175.87	78		243	53	120	167	31	243		



ตารางที่ ค.29 ผลลัพธ์เพื่อสุจารกล้อเรือ Pr06

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order								
				289	265	160	218	185	251	25	224	44
289	1	92.90	175	285	86	289	90	131	169	248	110	275
289	2	210.46	172	266	289							
289	3	6.48	8	289	281	289						
289	4	87.20	173	220	289							
289	5	110.07	173	277	253	180	289					
289	6	0.00	0	289	289							
290	1	92.16	165	171	15	146	17	221	38	290		
290	2	186.71	171	222	92	235	27	204	290			
290	3	221.33	170	115	283	260	217	290				
290	4	50.44	165	290	179	111	109	153	247	67	49	184
290	5	56.60	148	290	156	100	3	173	262	284	54	245
												282
												290

Depot	Route ID	Route Distance	Route End	Total Demand	Route Order						
					1	2	3	4	5	6	7
290	6	240.27	146	290	135	280	144	51	10	56	226
					187	272	290				24
291	1	94.25	174	291	246	196	162	241	52	259	225
					46	102	252	291		199	123
291	2	56.40	138	291	98	195	267	175	279	270	137
					19	14	116	91	286	34	287
291	3	89.95	174	291					197	74	87
					291	106	228	139	182	128	121
291	4	50.74	166	291	78	216	103	205	159	80	68
					278	122	215	291		42	30
291	5	221.72	175	291	163	47	108	21	45	22	161
					271	124	132	201	12	291	
291	6	167.31	173	292	274	65	73	2	113	13	234
					250	151	292			97	29
292	1	103.99	175	292	232	133	188	249	127	99	55
					57	64	292			138	229
292	2	76.21	154	292	237	96	126	174	63	134	244
					40	18	82	203	61	227	7
292	3	164.41	168	292	40	18	82	203	61	227	239
					168	292				155	183
292	4	94.50								170	219
					292					206	26





ตารางที่ ก.31 ผลลัพธ์ต่อไปนี้คือจداولอัลกอริทึม Pr08

Dep ot	Rout e	Route Distanc e	Total Demand d	Route Order								
				145	40	53	129	140	109	34	104	10
145	1	102.50	176	101	102	28	145					
145	2	253.14	189	96	122	145	39	93	141	116	82	84
146	1	171.65	190	128	42	50	146	90	8	38	16	22
146	2	11.05	17	146	23	146						
147	1	79.50	168	147	41	136	107	64	83	85	1	76
147	2	87.60	186	147	56	135	46	24	15	125	77	5
148	1	260.59	162	110	12	142	148	19	3	139	134	121
148	2	101.55	183	148	132	65	59	54	123	44	115	127
149	1	198.06	179	149	14	105	67	70	79	117	6	87
149	2	104.76	185	112	138	149	21	100	58	60	94	89
150	1	166.13	190	150	144	81	55	131	137	31	30	2

Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order
Depot	Route	Route Distance	Total Demand	Route Order
150	2	133.78	181	150
Total Distance		1670.31		150
				114 47 66 11 78 20 98 130 111 17

ตารางที่ ก.32 ผลลัพธ์ตัวอย่างอัลกอริทึม Pr09

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order						
217	1	224.63	180	217	172	123	36	79	58	3
217	2	76.18	98	217	167	30	190	169	13	161
217	3	74.51	178	217	67	180	110	64	47	39
218	1	151.47	178	218	5	131	122	109	148	102
218	2	218.30	180	218	85	128	35	76	118	218
218	3	33.78	85	218	73	16	121	127	108	218
219	1	66.36	147	219	177	135	104	163	199	94
219	2	159.16	166	219	202	11	171	26	12	137
219	3	166.42	170	219	124	209	219	95	77	32
220	1	132.14	172	220	144	37	98	38	28	66
				100	193	142	192	178	220	112
										213
										99
										70
										40
										20
										130
										18
										6



ตารางที่ ค.33 ผลลัพธ์ที่สุดจากอัลกอริズึม Pr10

Dep ot	Rout e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order								
				289	135	195	33	82	210	58	107	256
289	1	251.95	167	272	57	80	289					53
289	2	110.31	164	289	246	14	175	235	229	70	280	138
289	3	112.58	169	164	47	289	206	50	64	95	24	30
289	4	60.05	131	289	83	52	146	288	161	268	51	40
290	1	195.36	167	290	263	122	98	244	276	108	100	179
290	2	6.20	30	290	118	160	290	233	10	290		274
291	1	78.78	166	291	43	20	232	205	49	249	126	86
291	2	84.01	130	291	106	139	199	170	178	211	91	191
291	3	158.04	170	291	130	254	204	11	220	239	162	224
291	4	90.81	160	241	212	291	87	94	13	23	154	236
291	5	36.16	115	291	141	275	28	134	34	151	42	291
292	1	233.97	168	292	214	136	3	252	125	167	183	120
												194
												198
												5
												45

Dep ot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order												
			137	292												
292	2	71.63	144	292	219	264	226	153	259	119	180	181	66	267	97	
292	3	142.17	170	292	25	114	213	284	124	269	140	37	149	176	287	
292	4	71.38	166	292	221	76	109	202	61	271	133	12	73	172	283	
292	5	94.82	151	292	218	186	227	273	231	270	31	216	228	8	247	
293	1	287.75	170	293	203	230	78	41	111	63	99	132	102	74	255	81
293	2	72.41	167	293	16	7	59	101	56	68	71	242	155	293		
293	3	163.37	167	293	44	169	121	237	148	150	105	89	282	174	285	
293	4	57.72	169	293	158	152	128	253	90	243	110	27	38	72	6	
293	5	80.06	152	293	79	185	115	46	131	1	21	208	248	2	258	
294	1	150.13	165	294	190	143	261	117	85	223	4	188	165	173	144	84

Depot	Route e	Route Distance e	Total Demand d	Route Order								
				294	266	48	279	281	189	238	278	209
294	2	173.05	166	294	171	294	177	193	251	192	22	166
294	3	85.85	170	294	277	294	277	294	207	93	112	265
294	4	56.54	156	294	260	207	93	112	265	75	65	184
Total Distance		2912.69								77	9	294

ภาคผนวก ง

ตัวอย่างการคำนวณหาระยะทางรวมจากผลเฉลยที่ดีที่สุด

ตัวอย่างการร่วมงานร่วมงานของ P02 ค้ามนุษย์ทางการค้าร่าง ก.๑ – ก.๕ และ P03 ค้านภัยจราจร ก.๖ – ก.๑๖

ผลรวมระยะทางทั้งหมดของตัวอย่าง P02 = 87.035 + 101.909 + 74.274+95.296+115.019 = 473.533 และ ตัวอย่าง Pr03 = 198.956+72.499+69.713+219.516+412.078+60.079+175.009+138.792+206.393+114.722+115.064=1,782.821

ตาราง 9.1 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง P02 เพื่อรับยานห่วง Depot ที่ 51 เส้นทางที่ 1

ตาราง 4.2 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง P02 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 52 เส้นทางที่ 1

เส้นทาง	52	6	14	25	24	43	7	23	48	27	46	52
ระยะเดินเส้นทาง	คำคำนับ 1						คำคำนับ 2					
52(30,40)->6(21,47)	sqrt((30-21)^2 + (40-47)^2 )						sqrt(130.00)					11.402
6(21,47)->14(12,42)	sqrt((21-12)^2 + (47-42)^2 )						sqrt(106.00)					10.296
14(12,42)->25(7,38)	sqrt((12-7)^2 + (42-38)^2 )						sqrt(41.00)					6.403
25(7,38)->24(8,52)	sqrt((7-8)^2 + (38-52)^2 )						sqrt(197.00)					14.036
24(8,52)->43(5,64)	sqrt((8-5)^2 + (52-64)^2 )						sqrt(153.00)					12.369
43(5,64)->7(17,63)	sqrt((5-17)^2 + (64-63)^2 )						sqrt(145.00)					12.042
7(17,63)->23(16,57)	sqrt((17-16)^2 + (63-57)^2 )						sqrt(37.00)					6.083
23(16,57)->48(25,55)	sqrt((16-25)^2 + (57-55)^2 )						sqrt(85.00)					9.220
48(25,55)->27(30,48)	sqrt((25-30)^2 + (55-48)^2 )						sqrt(74.00)					8.602
27(30,48)->46(32,39)	sqrt((30-32)^2 + (48-39)^2 )						sqrt(85.00)					9.220
46(32,39)->52(30,40)	sqrt((32-30)^2 + (39-40)^2 )						sqrt(5.00)					2.236
							รวมระยะทาง					101.909

ตาราง ๔.๓ การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง P02 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 53 เส้นทางที่ 1

เส้นทาง	ระยะทาง	ค่าต้นที่บวก 1	ค่าต้นที่บวก 2	ระยะทาง
53	38	11	2	16
53(50,30)->38(45,35)	$\sqrt{(50-45)^2 + (30-35)^2}$	sqrt(50.00)		7.071
38(45,35)->11(42,41)	$\sqrt{(45-42)^2 + (35-41)^2}$	sqrt(45.00)		6.708
11(42,41)->2(49,49)	$\sqrt{(42-49)^2 + (41-49)^2}$	sqrt(113.00)		10.630
2(49,49)->16(52,41)	$\sqrt{(49-52)^2 + (49-41)^2}$	sqrt(73.00)		8.544
16(52,41)->50(56,37)	$\sqrt{(52-56)^2 + (41-37)^2}$	sqrt(32.00)		5.657
50(56,37)->21(62,42)	$\sqrt{(56-62)^2 + (37-42)^2}$	sqrt(61.00)		7.810
21(62,42)->34(61,33)	$\sqrt{(62-61)^2 + (42-33)^2}$	sqrt(82.00)		9.055
34(61,33)->30(58,27)	$\sqrt{(61-58)^2 + (33-27)^2}$	sqrt(45.00)		6.708
30(58,27)->9(52,33)	$\sqrt{(58-52)^2 + (27-33)^2}$	sqrt(72.00)		8.485
9(52,33)->53(50,30)	$\sqrt{(52-50)^2 + (33-30)^2}$	sqrt(13.00)		3.606
		รวมระยะทาง		74.274

ตาราง ๑.๔ การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง P02 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 53 เส้นทางที่ 2

ลำดับเส้นทาง	53	10	39	33	45	15	44	37	17	12	5	49	53	
ค่าต้นไปเส้นทาง	ค่าล้าดับ 1				ค่าล้าดับ 2								ระยะทาง	
53(50,30)->10(51,21)	sqrt((50-51)^2 + (30-21)^2 )				sqrt(82.00)								9.055	
10(51,21)->39(59,15)	sqrt((51-59)^2 + (21-15)^2 )				sqrt(100.00)								10.000	
39(59,15)->33(46,10)	sqrt((59-46)^2 + (15-10)^2 )				sqrt(194.00)								13.928	
33(46,10)->45(39,10)	sqrt((46-39)^2 + (10-10)^2 )				sqrt(49.00)								7.000	
45(39,10)->15(36,16)	sqrt((39-36)^2 + (10-16)^2 )				sqrt(45.00)								6.708	
15(36,16)->44(30,15)	sqrt((36-30)^2 + (16-15)^2 )				sqrt(37.00)								6.083	
44(30,15)->37(32,22)	sqrt((30-32)^2 + (15-22)^2 )				sqrt(53.00)								7.280	
37(32,22)->17(27,23)	sqrt((32-27)^2 + (22-23)^2 )				sqrt(26.00)								5.099	
17(27,23)->12(31,32)	sqrt((27-31)^2 + (23-32)^2 )				sqrt(97.00)								9.849	
12(31,32)->5(40,30)	sqrt((31-40)^2 + (32-30)^2 )				sqrt(85.00)								9.220	
5(40,30)->49(48,28)	sqrt((40-48)^2 + (30-28)^2 )				sqrt(68.00)								8.246	
49(48,28)->53(50,30)	sqrt((48-50)^2 + (28-30)^2 )				sqrt(8.00)								2.828	
													รวมระยะทาง	95.296

ตาราง 4.5 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง P02 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 54 เส้นทางที่ 1

ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	54	20	35	36	3	28	31	26	8	22	1	32	29	54
ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง			ลำดับ 1	ลำดับ 2			ลำดับ 2							ระยะทาง
54(60,50)->20(57,58)		sqrt((60-57)^2 + (50-58)^2 )			sqrt(73.00)										8.544
20(57,58)->35(62,63)		sqrt((57-62)^2 + (58-63)^2 )			sqrt(50.00)										7.071
35(62,63)->36(63,69)		sqrt((62-63)^2 + (63-69)^2 )			sqrt(37.00)										6.083
36(63,69)->3(52,64)		sqrt((63-52)^2 + (69-64)^2 )			sqrt(146.00)										12.083
3(52,64)->28(43,67)		sqrt((52-43)^2 + (64-67)^2 )			sqrt(90.00)										9.487
28(43,67)->31(37,69)		sqrt((43-37)^2 + (67-69)^2 )			sqrt(40.00)										6.325
31(37,69)->26(27,68)		sqrt((37-27)^2 + (69-68)^2 )			sqrt(101.00)										10.050
26(27,68)->8(31,62)		sqrt((27-31)^2 + (68-62)^2 )			sqrt(52.00)										7.211
8(31,62)->22(42,57)		sqrt((31-42)^2 + (62-57)^2 )			sqrt(146.00)										12.083
22(42,57)->1(37,52)		sqrt((42-37)^2 + (57-52)^2 )			sqrt(50.00)										7.071
1(37,52)->32(38,46)		sqrt((37-38)^2 + (52-46)^2 )			sqrt(37.00)										6.083
32(38,46)->29(58,48)		sqrt((38-58)^2 + (46-48)^2 )			sqrt(404.00)										20.100
29(58,48)->54(60,50)		sqrt((58-60)^2 + (48-50)^2 )			sqrt(8.00)										2.828
															รวมระยะทาง 115.019

ตาราง 4.6 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อร้อยละการรวม Depot # 145 เส้นทางที่ 1

ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	ค่าลำดับ 1	ค่าลำดับ 2	ระยะทาง
145(-40.082,-24.78)->95(-53.516,-21.619)	sqrt((-40.082+53.516)^2 + (-24.78+21.619)^2 )	sqrt(190.46)	13.801	
95(-53.516,-21.619)->13(-63.379,-22.919)	sqrt((-53.516+63.379)^2 + (-21.619+22.919)^2 )	sqrt(98.97)	9.948	
13(-63.379,-22.919)->27(-88.538,-10.461)	sqrt((-63.379+88.538)^2 + (-22.919+10.461)^2 )	sqrt(788.18)	28.074	
27(-88.538,-10.461)->114(-92.633,-6.598)	sqrt((-88.538+92.633)^2 + (-10.461+6.598)^2 )	sqrt(31.69)	5.630	
114(-92.633,-6.598)->110(-85.718,-28.015)	sqrt((-92.633+85.718)^2 + (-6.598+28.015)^2 )	sqrt(506.51)	22.506	
110(-85.718,-28.015)->119(-89.96,-39.532)	sqrt((-85.718+89.96)^2 + (-28.015+39.532)^2 )	sqrt(150.64)	12.273	
119(-89.96,-39.532)->69(-94.141,-48.779)	sqrt((-89.96+94.141)^2 + (-39.532+48.779)^2 )	sqrt(102.99)	10.148	
69(-94.141,-48.779)->40(-76.392,-57.489)	sqrt((-94.141+76.392)^2 + (-48.779+57.489)^2 )	sqrt(390.89)	19.771	
40(-76.392,-57.489)->52(-59.937,-65.802)	sqrt((-76.392+59.937)^2 + (-57.489+65.802)^2 )	sqrt(339.87)	18.436	
52(-59.937,-65.802)->88(-56.268,-64.74)	sqrt((-59.937+56.268)^2 + (-65.802+64.74)^2 )	sqrt(14.59)	3.820	
88(-56.268,-64.74)->121(-53.674,-56.427)	sqrt((-56.268+53.674)^2 + (-64.74+56.427)^2 )	sqrt(75.83)	8.708	
121(-53.674,-56.427)->127(-45.209,-56.293)	sqrt((-53.674+45.209)^2 + (-56.427+56.293)^2 )	sqrt(71.67)	8.466	
127(-45.209,-56.293)->14(-43.109,-43.439)	sqrt((-45.209+43.109)^2 + (-56.293+43.439)^2 )	sqrt(169.64)	13.024	
14(-43.109,-43.439)->73(-37.445,-42.505)	sqrt((-43.109+37.445)^2 + (-43.439+42.505)^2 )	sqrt(32.95)	5.740	
73(-37.445,-42.505)->17(-41.577,-28.497)	sqrt((-37.445+41.577)^2 + (-42.505+28.497)^2 )	sqrt(213.30)	14.605	
17(-41.577,-28.497)->145(-40.082,-24.78)	sqrt((-41.577+40.082)^2 + (-28.497+24.78)^2 )	sqrt(16.05)	4.006	
		รวมระยะทาง	198.956	

ตาราง ๔.7 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เฟื่องสะพานร่วม Depot ที่ 145 เส้นทางที่ 2

	ลำดับเส้นทาง	145	109	107	5	28	35	11	71	39	145
ค่าลำดับเส้นทาง		ค่าลำดับ 1		ค่าลำดับ 2		ค่าลำดับ 1		ค่าลำดับ 2		ค่าลำดับ 1	ระยะทาง
145(-40.082,-24.78)->109(-31.012,-21.106)	$\text{sqrt}((-40.082+31.012)^2 + (-24.78+21.106)^2)$		$\text{sqrt}(95.76)$			$\text{sqrt}(95.76)$				$\text{sqrt}(95.76)$	9.786
109(-31.012,-21.106)->107(-30.963,-18.903)	$\text{sqrt}((-31.012+30.963)^2 + (-21.106+18.903)^2)$		$\text{sqrt}(4.86)$			$\text{sqrt}(4.86)$				$\text{sqrt}(4.86)$	2.204
107(-30.963,-18.903)->5(-24.469,-3.815)	$\text{sqrt}((-30.963+24.469)^2 + (-18.903+3.815)^2)$		$\text{sqrt}(269.82)$			$\text{sqrt}(269.82)$				$\text{sqrt}(269.82)$	16.426
5(-24.469,-3.815)->28(-29.773,995)	$\text{sqrt}((-24.469+29.773)^2 + (-3.815-995)^2)$		$\text{sqrt}(51.27)$			$\text{sqrt}(51.27)$				$\text{sqrt}(51.27)$	7.160
28(-29.773,995)->35(-34.949,-3.815)	$\text{sqrt}((-29.773+34.949)^2 + (.995+3.815)^2)$		$\text{sqrt}(49.93)$			$\text{sqrt}(49.93)$				$\text{sqrt}(49.93)$	7.066
35(-34.949,-3.815)->11(-37.061,-12.122)	$\text{sqrt}((-34.949+37.061)^2 + (-3.815+12.122)^2)$		$\text{sqrt}(73.47)$			$\text{sqrt}(73.47)$				$\text{sqrt}(73.47)$	8.571
11(-37.061,-12.122)->71(-46.637,-16.461)	$\text{sqrt}((-37.061+46.637)^2 + (-12.122+16.461)^2)$		$\text{sqrt}(110.53)$			$\text{sqrt}(110.53)$				$\text{sqrt}(110.53)$	10.513
71(-46.637,-16.461)->39(-42.914,-22.675)	$\text{sqrt}((-46.637+42.914)^2 + (-16.461+22.675)^2)$		$\text{sqrt}(52.47)$			$\text{sqrt}(52.47)$				$\text{sqrt}(52.47)$	7.244
39(-42.914,-22.675)->145(-40.082,-24.78)	$\text{sqrt}((-42.914+40.082)^2 + (-22.675+24.78)^2)$		$\text{sqrt}(12.45)$			$\text{sqrt}(12.45)$				$\text{sqrt}(12.45)$	3.529
										รวมระยะทาง	72.499

ตาราง ๔.๘ การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อรับยศทางรวม Depot ที่ 145 เส้นทางที่ 3

ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	145	91	45	87	129	133	80	3	139	132	1	26
ค่าสำหรับเส้นทาง		62	145	ค่าสำหรับ 1		ค่าสำหรับ 2		ค่าสำหรับ 2		ค่าสำหรับ 2		ค่าสำหรับ 2	
145(-40.082,-24.78)->91(-34.845,-27.185)				sqrt((-40.082+34.845)^2 + (-24.78+27.185)^2 )		sqrt(33.21)		sqrt(33.21)		sqrt(33.21)		sqrt(33.21)	5.763
91(-34.845,-27.185)->45(-34.674,-27.588)				sqrt((-34.845+34.674)^2 + (-27.185+27.588)^2 )		sqrt(0.19)		sqrt(0.19)		sqrt(0.19)		sqrt(0.19)	0.438
45(-34.674,-27.588)->87(-29.993,-28.851)				sqrt((-34.674+29.993)^2 + (-27.588+28.851)^2 )		sqrt(23.51)		sqrt(23.51)		sqrt(23.51)		sqrt(23.51)	4.848
87(-29.993,-28.851)->87(-32.99,-34.003)				sqrt((-29.993+32.99)^2 + (-28.851+34.003)^2 )		sqrt(35.53)		sqrt(35.53)		sqrt(35.53)		sqrt(35.53)	5.960
129(-32.99,-34.003)->133(-36.847,-33.71)				sqrt((-32.99+36.847)^2 + (-34.003+33.71)^2 )		sqrt(14.96)		sqrt(14.96)		sqrt(14.96)		sqrt(14.96)	3.868
133(-36.847,-33.71)->80(-46.179,-38.269)				sqrt((-36.847+46.179)^2 + (-33.71+38.269)^2 )		sqrt(107.87)		sqrt(107.87)		sqrt(107.87)		sqrt(107.87)	10.386
80(-46.179,-38.269)->3(-49.072,-38.489)				sqrt((-46.179+49.072)^2 + (-38.269+38.489)^2 )		sqrt(8.42)		sqrt(8.42)		sqrt(8.42)		sqrt(8.42)	2.901
3(-49.072,-38.489)->139(-55.676,-31.384)				sqrt((-49.072+55.676)^2 + (-38.489+31.384)^2 )		sqrt(94.09)		sqrt(94.09)		sqrt(94.09)		sqrt(94.09)	9.700
139(-55.676,-31.384)->132(-58.966,-29.541)				sqrt((-55.676+58.966)^2 + (-31.384+29.541)^2 )		sqrt(14.22)		sqrt(14.22)		sqrt(14.22)		sqrt(14.22)	3.771
132(-58.966,-29.541)->1(-55.28,-24.371)				sqrt((-58.966+55.28)^2 + (-29.541+24.371)^2 )		sqrt(40.32)		sqrt(40.32)		sqrt(40.32)		sqrt(40.32)	6.349
1(-55.28,-24.371)->26(-48.45,-24.426)				sqrt((-55.28+48.45)^2 + (-24.371+24.426)^2 )		sqrt(46.65)		sqrt(46.65)		sqrt(46.65)		sqrt(46.65)	6.830
26(-48.45,-24.426)->62(-43.616,-26.117)				sqrt((-48.45+43.616)^2 + (-24.426+26.117)^2 )		sqrt(26.23)		sqrt(26.23)		sqrt(26.23)		sqrt(26.23)	5.121
62(-43.616,-26.117)->145(-40.082,-24.78)				sqrt((-43.616+40.082)^2 + (-26.117+24.78)^2 )		sqrt(14.28)		sqrt(14.28)		sqrt(14.28)		sqrt(14.28)	3.778
						รวมระยะทาง		รวมระยะทาง		รวมระยะทาง		รวมระยะทาง	69.713

ตาราง ๙.๙ การคำนวณต้นทุนตัวอย่าง PRO3 เพื่อรับยานพาหนะรวม Depot ที่ 146 เส้นทางที่ 1

ล้ำด้วยเส้นทาง	146 19	37 79	108 70	78 24	12 112	112 10	50 72	72 100	74 100	141	
คุ้มค่าแบบเส้นทาง			ค่าลำดับ 1		ค่าลำดับ 2				ระยะทาง		
146(24.292,-27.704)->37(15.594,-28.455)			$\text{sqrt}((24.292-15.594)^2 + (-27.704+28.455)^2 )$		$\text{sqrt}(76.22)$				8.730		
37(15.594,-28.455)->108(1.721,-20.447)			$\text{sqrt}((15.594-1.721)^2 + (-28.455+20.447)^2 )$		$\text{sqrt}(256.59)$				16.018		
108(1.721,-20.447)->78(-13.58,-26.959)			$\text{sqrt}((1.721+13.58)^2 + (-20.447+26.959)^2 )$		$\text{sqrt}(276.53)$				16.629		
78(-13.58,-26.959)->12(-15.741,-47.638)			$\text{sqrt}((-13.58+15.741)^2 + (-26.959+47.638)^2 )$		$\text{sqrt}(432.29)$				20.792		
12(-15.741,-47.638)->112(-15.753,-52.686)			$\text{sqrt}((-15.741+15.753)^2 + (-47.638+52.686)^2 )$		$\text{sqrt}(25.48)$				5.048		
112(-15.753,-52.686)->10(-30.792,-57.336)			$\text{sqrt}((-15.753+30.792)^2 + (-52.686+57.336)^2 )$		$\text{sqrt}(247.79)$				15.741		
10(-30.792,-57.336)->50(-20.563,-75.83)			$\text{sqrt}((-30.792+20.563)^2 + (-57.336+75.83)^2 )$		$\text{sqrt}(446.66)$				21.134		
50(-20.563,-75.83)->72(-.958,-81)			$\text{sqrt}((-20.563+9.58)^2 + (-75.83+81)^2 )$		$\text{sqrt}(411.08)$				20.275		
72(-.958,-81)->100(14.819,-82.117)			$\text{sqrt}((-958-14.819)^2 + (-81+82.117)^2 )$		$\text{sqrt}(250.16)$				15.816		
100(14.819,-82.117)->74(-3.68,-69.073)			$\text{sqrt}((14.819+3.68)^2 + (-82.117+69.073)^2 )$		$\text{sqrt}(512.36)$				22.635		
74(-3.68,-69.073)->141(-3.918,-63.525)			$\text{sqrt}((-3.68+3.918)^2 + (-69.073+63.525)^2 )$		$\text{sqrt}(30.84)$				5.553		
141(-3.918,-63.525)->19(3.925,-47.845)			$\text{sqrt}((-3.918-3.925)^2 + (-63.525+47.845)^2 )$		$\text{sqrt}(307.38)$				17.532		
19(3.925,-47.845)->79(12.653,-48.34)			$\text{sqrt}((3.925-12.653)^2 + (-47.845+48.34)^2 )$		$\text{sqrt}(76.42)$				8.742		
79(12.653,-48.34)->70(15.332,-42.169)			$\text{sqrt}((12.653-15.332)^2 + (-48.34+42.169)^2 )$		$\text{sqrt}(45.26)$				6.727		
70(15.332,-42.169)->24(15.546,-36.273)			$\text{sqrt}((15.332-15.546)^2 + (-42.169+36.273)^2 )$		$\text{sqrt}(34.81)$				5.900		
24(15.546,-36.273)->146(24.292,-27.704)			$\text{sqrt}((15.546-24.292)^2 + (-36.273+27.704)^2 )$		$\text{sqrt}(149.92)$				12.244		
										219.516	

ตาราง ๔.10 ภาระงานภายนอก ตัวอย่าง PRO3 เพื่อระบุผลกระทบ Depot # 146 เส้นทางที่ 2

	ลักษณะเส้นทาง	146 51 46 68 126 54 120 76 116 49 98 55	ลักษณะเส้นทาง	146 67 85 57 36 61 111 34 125 83 115 101
ลักษณะเส้นทาง	ค่าสำหรับ 1	ค่าสำหรับ 2	ค่าสำหรับ 3	ค่าสำหรับ 4
146(24.292,-27.704)->51(15.442,-18.719)	$\text{sqrt}((24.292-15.442)^2 + (-27.704+18.719)^2 )$	$\text{sqrt}(159.05)$	$\text{sqrt}(159.05)$	$\text{sqrt}(159.05)$
51(15.442,-18.719)->46(10.315,-12.518)	$\text{sqrt}((15.442-10.315)^2 + (-18.719+12.518)^2 )$	$\text{sqrt}(64.74)$	$\text{sqrt}(64.74)$	$\text{sqrt}(64.74)$
46(10.315,-12.518)->68(14.301,-.8)	$\text{sqrt}((10.315-14.301)^2 + (-12.518+.8)^2 )$	$\text{sqrt}(153.20)$	$\text{sqrt}(153.20)$	$\text{sqrt}(153.20)$
68(14.301,-.8)->126(30.792,9.869)	$\text{sqrt}((14.301-30.792)^2 + (-.8-9.869)^2 )$	$\text{sqrt}(385.78)$	$\text{sqrt}(385.78)$	$\text{sqrt}(385.78)$
126(30.792,9.869)->54(46.008,14.99)	$\text{sqrt}((30.792-46.008)^2 + (9.869-14.99)^2 )$	$\text{sqrt}(257.75)$	$\text{sqrt}(257.75)$	$\text{sqrt}(257.75)$
54(46.008,14.99)->120(36.438,20.819)	$\text{sqrt}((46.008-36.438)^2 + (14.99-20.819)^2 )$	$\text{sqrt}(125.56)$	$\text{sqrt}(125.56)$	$\text{sqrt}(125.56)$
120(36.438,20.819)->76(45.544,51.41)	$\text{sqrt}((36.438-45.544)^2 + (20.819-51.41)^2 )$	$\text{sqrt}(1018.73)$	$\text{sqrt}(1018.73)$	$\text{sqrt}(1018.73)$
76(45.544,51.41)->116(59.314,54.095)	$\text{sqrt}((45.544-59.314)^2 + (51.41-54.095)^2 )$	$\text{sqrt}(196.82)$	$\text{sqrt}(196.82)$	$\text{sqrt}(196.82)$
116(59.314,54.095)->49(83.832,33.905)	$\text{sqrt}((59.314-83.832)^2 + (54.095-33.905)^2 )$	$\text{sqrt}(1008.77)$	$\text{sqrt}(1008.77)$	$\text{sqrt}(1008.77)$
49(83.832,33.905)->98(71.515,22.51)	$\text{sqrt}((83.832-71.515)^2 + (33.905-22.51)^2 )$	$\text{sqrt}(281.55)$	$\text{sqrt}(281.55)$	$\text{sqrt}(281.55)$
98(71.515,22.51)->55(82.977,-1.66)	$\text{sqrt}((71.515-82.977)^2 + (22.51+1.66)^2 )$	$\text{sqrt}(715.57)$	$\text{sqrt}(715.57)$	$\text{sqrt}(715.57)$
55(82.977,-1.66)->67(74.084,-34.216)	$\text{sqrt}((82.977-74.084)^2 + (-1.66+34.216)^2 )$	$\text{sqrt}(1138.98)$	$\text{sqrt}(1138.98)$	$\text{sqrt}(1138.98)$
67(74.084,-34.216)->85(90.009,-43.64)	$\text{sqrt}((74.084-90.009)^2 + (-34.216+43.64)^2 )$	$\text{sqrt}(342.42)$	$\text{sqrt}(342.42)$	$\text{sqrt}(342.42)$
85(90.009,-43.64)->57(90.839,-83.539)	$\text{sqrt}((90.009-90.839)^2 + (-43.64+83.539)^2 )$	$\text{sqrt}(1592.62)$	$\text{sqrt}(1592.62)$	$\text{sqrt}(1592.62)$
57(90.839,-83.539)->36(81.201,-74.744)	$\text{sqrt}((90.839-81.201)^2 + (-83.539+74.744)^2 )$	$\text{sqrt}(170.24)$	$\text{sqrt}(170.24)$	$\text{sqrt}(170.24)$
36(81.201,-74.744)->61(64.459,-62.946)	$\text{sqrt}((81.201-64.459)^2 + (-74.744+62.946)^2 )$	$\text{sqrt}(419.49)$	$\text{sqrt}(419.49)$	$\text{sqrt}(419.49)$
61(64.459,-62.946)->111(58.826,-63.043)	$\text{sqrt}((64.459-58.826)^2 + (-62.946+63.043)^2 )$	$\text{sqrt}(31.74)$	$\text{sqrt}(31.74)$	$\text{sqrt}(31.74)$
111(58.826,-63.043)->34(45.087,-59.906)	$\text{sqrt}((58.826-45.087)^2 + (-63.043+59.906)^2 )$	$\text{sqrt}(198.60)$	$\text{sqrt}(198.60)$	$\text{sqrt}(198.60)$
34(45.087,-59.906)->125(47.131,-45.465)	$\text{sqrt}((45.087-47.131)^2 + (-59.906+45.465)^2 )$	$\text{sqrt}(212.72)$	$\text{sqrt}(212.72)$	$\text{sqrt}(212.72)$

125(47.131,-45.465)->83(38.342,-46.338)	$\sqrt{(47.131-38.342)^2 + (-45.465+46.338)^2}$	$\sqrt{78.01}$	8.832
83(38.342,-46.338)->115(33.508,-49.255)	$\sqrt{(38.342-33.508)^2 + (-46.338+49.255)^2}$	$\sqrt{31.88}$	5.646
115(33.508,-49.255)->101(30.316,-55.322)	$\sqrt{(33.508-30.316)^2 + (-49.255+55.322)^2}$	$\sqrt{47.00}$	6.855
101(30.316,-55.322)->105(28.571,-49.908)	$\sqrt{(30.316-28.571)^2 + (-55.322+49.908)^2}$	$\sqrt{32.36}$	5.688
105(28.571,-49.908)->135(22.98,-41.01)	$\sqrt{(28.571-22.98)^2 + (-49.908+41.01)^2}$	$\sqrt{110.43}$	10.509
135(22.98,-41.01)->146(24.292,-27.704)	$\sqrt{(22.98-24.292)^2 + (-41.01+27.704)^2}$	$\sqrt{178.77}$	13.371
		ຮມງສຍ່າງ	412.078

ตาราง ๔.11 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PR03 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 146 เส้นทางที่ 3

	ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	ลำดับ 1	ลำดับ 2	ระยะทาง
146(24.292,-27.704)->4(25.311,-18.561)	$\text{sqrt}((24.292-25.311)^2 + (-27.704+18.561)^2)$	$\text{sqrt}(84.63)$			9.200
4(25.311,-18.561)->6(24.591,-17.896)	$\text{sqrt}((25.311-24.591)^2 + (-18.561+17.896)^2)$	$\text{sqrt}(0.96)$			0.980
6(24.591,-17.896)->75(34.894,-20.898)	$\text{sqrt}((24.591-34.894)^2 + (-17.896+20.898)^2)$	$\text{sqrt}(115.16)$			10.731
75(34.894,-20.898)->8(38.177,-35.175)	$\text{sqrt}((34.894-38.177)^2 + (-20.898+35.175)^2)$	$\text{sqrt}(214.61)$			14.650
8(38.177,-35.175)->56(39.893,-38.916)	$\text{sqrt}((38.177-39.893)^2 + (-35.175+38.916)^2)$	$\text{sqrt}(16.94)$			4.116
56(39.893,-38.916)->117(30.737,-28.436)	$\text{sqrt}((39.893-30.737)^2 + (-38.916+28.436)^2)$	$\text{sqrt}(193.66)$			13.916
117(30.737,-28.436)->146(24.292,-27.704)	$\text{sqrt}((30.737-24.292)^2 + (-28.436+27.704)^2)$	$\text{sqrt}(42.07)$			6.486
			รวมระยะทาง		60.079

ตาราง ๙.๑.๑๒ การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อรับประทาน Depot ที่ ๑๔๗ เส้นทางที่ ๑

ตาราง 4.13 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 147 เส้นทางที่ 2

ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	ค่าสำหรับ 1	ค่าสำหรับ 2	รวมระยะทาง
147(-45.877,41.092)->124(-52.905,42.804)	147	$\sqrt{(-45.877+52.905)^2 + (41.092-42.804)^2}$	$\sqrt{52.32}$	7.234
124(-52.905,42.804)->44(-61.475,33.392)	147	$\sqrt{(-52.905+61.475)^2 + (42.804-33.392)^2}$	$\sqrt{162.03}$	12.729
44(-61.475,33.392)->42(-61.389,26.526)		$\sqrt{(-61.475+61.389)^2 + (33.392-26.526)^2}$	$\sqrt{47.15}$	6.867
42(-61.389,26.526)->38(-72.192,29.547)		$\sqrt{(-61.389+72.192)^2 + (26.526-29.547)^2}$	$\sqrt{125.83}$	11.217
38(-72.192,29.547)->20(-83.295,26.324)		$\sqrt{(-72.192+83.295)^2 + (29.547-26.324)^2}$	$\sqrt{133.66}$	11.561
20(-83.295,26.324)->103(-94.415,15.192)		$\sqrt{(-83.295+94.415)^2 + (26.324-15.192)^2}$	$\sqrt{24.58}$	15.735
103(-94.415,15.192)->31(-79.303,15.381)		$\sqrt{(-94.415+79.303)^2 + (15.192-15.381)^2}$	$\sqrt{228.41}$	15.113
31(-79.303,15.381)->118(-55.896,18.457)		$\sqrt{(-79.303+55.896)^2 + (15.381-18.457)^2}$	$\sqrt{557.35}$	23.608
118(-55.896,18.457)->144(-48.779,16.968)		$\sqrt{(-55.896+48.779)^2 + (18.457-16.968)^2}$	$\sqrt{52.87}$	7.271
144(-48.779,16.968)->99(-41.864,27.71)		$\sqrt{(-48.779+41.864)^2 + (16.968-27.71)^2}$	$\sqrt{163.21}$	12.775
99(-41.864,27.71)->130(-40.869,30.579)		$\sqrt{(-41.864+40.869)^2 + (27.71-30.579)^2}$	$\sqrt{9.22}$	3.037
130(-40.869,30.579)->147(-45.877,41.092)		$\sqrt{(-40.869+45.877)^2 + (30.579-41.092)^2}$	$\sqrt{135.60}$	11.645
		รวมระยะทาง	138.792	

ตาราง ๓.14 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 147 เส้นทางที่ 3

	ลำดับเส้นทาง	147	23	122	81	32	138	96	66	90	7	30	77
ลำดับไปเส้นทาง		ค่าสำหรับ 1							ค่าสำหรับ 2				ระยะทาง
147(-45.877,41.092)->23(-34.869,30.426)	sqrt((-45.877+34.869)^2 + (41.092-30.426)^2 )								sqrt(234.94)				15.328
23(-34.869,30.426)->122(-31.866,32.538)	sqrt((-34.869+31.866)^2 + (30.426-32.538)^2 )								sqrt(13.48)				3.671
122(-31.866,32.538)->81(-29.62,35.083)	sqrt((-31.866+29.62)^2 + (32.538-35.083)^2 )								sqrt(11.52)				3.394
81(-29.62,35.083)->32(-30.652,40.063)	sqrt((-29.62+30.652)^2 + (35.083-40.063)^2 )								sqrt(25.87)				5.086
32(-30.652,40.063)->138(-21.606,35.168)	sqrt((-30.652+21.606)^2 + (40.063-35.168)^2 )								sqrt(105.79)				10.285
138(-21.606,35.168)->96(-17.56,37.494)	sqrt((-21.606+17.56)^2 + (35.168-37.494)^2 )								sqrt(21.78)				4.667
96(-17.56,37.494)->66(-6.995,38.239)	sqrt((-17.56+6.995)^2 + (37.494-38.239)^2 )								sqrt(112.17)				10.591
66(-6.995,38.239)->90(-5.762,54.034)	sqrt((-6.995+5.762)^2 + (38.239-54.034)^2 )								sqrt(251.00)				15.843
90(-5.762,54.034)->7(-10.419,60.364)	sqrt((-5.762+10.419)^2 + (54.034-60.364)^2 )								sqrt(61.76)				7.859
7(-10.419,60.364)->30(1.41,92.938)	sqrt((-10.419-1.41)^2 + (60.364-92.938)^2 )								sqrt(1200.99)				34.655
30(1.41,92.938)->77(-31.927,88.239)	sqrt((1.41+31.927)^2 + (92.938-88.239)^2 )								sqrt(1133.44)				33.667
77(-31.927,88.239)->134(-21.82,65.369)	sqrt((-31.927+21.82)^2 + (88.239-65.369)^2 )								sqrt(625.19)				25.004
134(-21.82,65.369)->97(-37.311,56.836)	sqrt((-21.82+37.311)^2 + (65.369-56.836)^2 )								sqrt(312.78)				17.686
97(-37.311,56.836)->102(-39.172,47.998)	sqrt((-37.311+39.172)^2 + (56.836-47.998)^2 )								sqrt(81.57)				9.032
102(-39.172,47.998)->147(-45.877,41.092)	sqrt((-39.172+45.877)^2 + (47.998-41.092)^2 )								sqrt(92.65)				9.625
									รวมระยะทาง				206.393

ตาราง ๔.15 การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PR03 เพื่อระยะทางรวม Depot ที่ 148 เส้นทางที่ 1

ลำดับเส้นทาง	ลำดับเส้นทาง	ค่าลำดับ 1	ค่าลำดับ 1	ค่าลำดับ 2	ระยะทาง
148(-11.896,15.875)->86(-6.995,22.522)	sqrt((-11.896+6.995)^2 + (15.875-22.522)^2).			sqrt(68.20)	8.258
86(-6.995,22.522)->21(-6.458,26.355)	sqrt((-6.995+6.458)^2 + (22.522-26.355)^2 )			sqrt(14.98)	3.870
21(-6.458,26.355)->29(9.827,38.416)	sqrt((-6.458-9.827)^2 + (26.355-38.416)^2 )			sqrt(410.67)	20.265
29(9.827,38.416)->53(5.151,47.815)	sqrt((9.827-5.151)^2 + (38.416-47.815)^2 )			sqrt(110.21)	10.498
53(5.151,47.815)->82(13.696,43.988)	sqrt((5.151-13.696)^2 + (47.815-43.988)^2 )			sqrt(87.66)	9.363
82(13.696,43.988)->59(18.958,40.088)	sqrt((13.696-18.958)^2 + (43.988-40.088)^2 )			sqrt(42.90)	6.550
59(18.958,40.088)->93(23.712,29.492)	sqrt((18.958-23.712)^2 + (40.088-29.492)^2 )			sqrt(134.88)	11.614
93(23.712,29.492)->33(18.927,21.637)	sqrt((23.712-18.927)^2 + (29.492-21.637)^2 )			sqrt(84.60)	9.198
33(18.927,21.637)->65(11.353,26.221)	sqrt((18.927-11.353)^2 + (21.637-26.221)^2 )			sqrt(78.38)	8.853
65(11.353,26.221)->16(-2.625,16.632)	sqrt((11.353+2.625)^2 + (26.221-16.632)^2 )			sqrt(287.33)	16.951
16(-2.625,16.632)->148(-11.896,15.875)	sqrt((-2.625+11.896)^2 + (16.632-15.875)^2 )			sqrt(86.52)	9.302
				รวมระยะทาง	114.722

ตาราง ๔.๑๖ การคำนวณเมื่อ ตัวอย่าง PRO3 เพื่อรับประทาน Depot ที่ 148 เส้นทางที่ 2

ลำดับเส้นทาง	148	92	106	84	143	15	41	63	104	22	58
ลำดับเส้นทาง	25	128	123	18	43	148	คำสำคัญ 1	คำสำคัญ 2	คำสำคัญ 3	ระยะทาง	
148(-11.896,15.875)->92(-16.479,16.18)							$\text{sqrt}((-11.896+16.479)^2 + (15.875-16.18)^2)$	$\text{sqrt}(21.10)$	$\text{sqrt}(21.10)$	4.593	
92(-16.479,16.18)->106(-20.654,24.554)							$\text{sqrt}((-16.479+20.654)^2 + (16.18-24.554)^2)$	$\text{sqrt}(87.55)$	$\text{sqrt}(87.55)$	9.357	
106(-20.654,24.554)->84(-26.227,24.506)							$\text{sqrt}((-20.654+26.227)^2 + (24.554-24.506)^2)$	$\text{sqrt}(31.06)$	$\text{sqrt}(31.06)$	5.573	
84(-26.227,24.506)->143(-24.542,14.935)							$\text{sqrt}((-26.227+24.542)^2 + (24.506-14.935)^2)$	$\text{sqrt}(94.44)$	$\text{sqrt}(94.44)$	9.718	
143(-24.542,14.935)->15(-25.623,13.599)							$\text{sqrt}((-24.542+25.623)^2 + (14.935-13.599)^2)$	$\text{sqrt}(2.95)$	$\text{sqrt}(2.95)$	1.719	
15(-25.623,13.599)->41(-28.54,12.073)							$\text{sqrt}((-25.623+28.54)^2 + (13.599-12.073)^2)$	$\text{sqrt}(10.84)$	$\text{sqrt}(10.84)$	3.292	
41(-28.54,12.073)->63(-18.408,10.303)							$\text{sqrt}((-28.54+18.408)^2 + (12.073-10.303)^2)$	$\text{sqrt}(105.79)$	$\text{sqrt}(105.79)$	10.285	
63(-18.408,10.303)->104(-7.806,11.273)							$\text{sqrt}((-18.408+7.806)^2 + (10.303-11.273)^2)$	$\text{sqrt}(113.34)$	$\text{sqrt}(113.34)$	10.646	
104(-7.806,11.273)->22(3.29,6.732)							$\text{sqrt}((-7.806-3.29)^2 + (11.273-6.732)^2)$	$\text{sqrt}(143.74)$	$\text{sqrt}(143.74)$	11.989	
22(3.29,6.732)->58(7.068,0.67)							$\text{sqrt}((3.29-7.068)^2 + (6.732-0.67)^2)$	$\text{sqrt}(58.70)$	$\text{sqrt}(58.70)$	7.661	
58(7.068,0.67)->25(12.842,5.127)							$\text{sqrt}((7.068-12.842)^2 + (.067-5.127)^2)$	$\text{sqrt}(58.94)$	$\text{sqrt}(58.94)$	7.677	
25(12.842,5.127)->128(10.919,13.306)							$\text{sqrt}((12.842-10.919)^2 + (5.127-13.306)^2)$	$\text{sqrt}(70.59)$	$\text{sqrt}(70.59)$	8.402	
128(10.919,13.306)->123(5.658,12.756)							$\text{sqrt}((10.919-5.658)^2 + (13.306-12.756)^2)$	$\text{sqrt}(27.98)$	$\text{sqrt}(27.98)$	5.290	
123(5.658,12.756)->18(2.081,12.885)							$\text{sqrt}((5.658-2.081)^2 + (12.756-12.885)^2)$	$\text{sqrt}(12.81)$	$\text{sqrt}(12.81)$	3.579	
18(2.081,12.885)->43(-8.472,12.616)							$\text{sqrt}((2.081+8.472)^2 + (12.885-12.616)^2)$	$\text{sqrt}(111.44)$	$\text{sqrt}(111.44)$	10.556	
43(-8.472,12.616)->148(-11.896,15.875)							$\text{sqrt}((-8.472+11.896)^2 + (12.616-15.875)^2)$	$\text{sqrt}(22.34)$	$\text{sqrt}(22.34)$	4.727	
										รวมระยะทาง	115.064

## ประวัติผู้วิจัย

<b>ชื่อ</b> <b>ประวัติการศึกษา</b>	นางสุคนธิพย์ สินวิษณุกุล มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี 2537-2540 วิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี 2549-2551 วิศวกรรมศาสตร์มหบันฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี 2552-2558 ปรัชญาดุษฎีบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ วิศวกร3 กรมโรงงานอุตสาหกรรม, พ.ศ. 2544 วิศวกร3-วิศวกร4 ฝ่ายโรงงานอุตสาหกรรม สำนักงาน อุตสาหกรรมจังหวัดอุดรธานี วิศวกร5-วิศวกรชำนาญการ ฝ่ายโรงงานอุตสาหกรรมจังหวัด อุบลราชธานี สำนักงานอุตสาหกรรมจังหวัดอุบลราชธานี ถนนสุรศักดิ์ ตำบลในเมือง อำเภอเมืองอุบลราชธานี จังหวัดอุบลราชธานี 34000 โทรศัพท์ 045-244668 ต่อ 104 โทรสาร 045- 244669
<b>สถานที่ทำงานปัจจุบัน</b>	

