

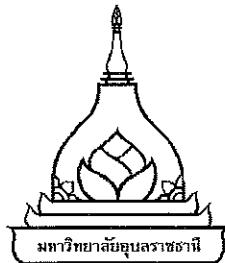
การแก้ปัญหาการเดือกดสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้น  
ในโซ่อุปทาน : กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจ  
จังหวัดชายแดนภาคใต้

ปรุพพ พะยะเฉีย

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาปรัชญาดุษฎีบัณฑิต<sup>๑</sup>  
สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี<sup>๒</sup>

พ.ศ. 2555

ลิขสิทธิ์เป็นของมหาวิทยาลัยอุบลราชธานี

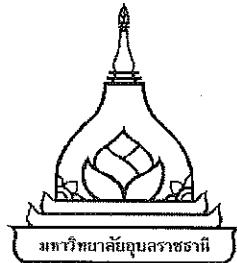


**SOLVING A MULTI – STAGES MULTI OBJECTIVES LOCATION  
PROBLEM IN SUPPLY CHAIN: A CASE STUDY IN OIL PALM  
INDUSTRY IN SPECIFIC DEVELOPED AREA IN DEEP  
SOUTH OF THAILAND**

**PAROON MAYACHEARW**

**A THESIS SUBMITED IN PARTIAL FULFILLMENT OF THE REQUIREMENTS  
FOR THE DEGREE OF DOCTOR OF PHILOSOPHY  
MAJOR IN INDUSTRIAL ENGINEERING  
FACULTY OF ENGINEERING  
UBON RATCHATHANI UNIVERSITY  
YEAR 2012**

**COPYRIGHT OF UBON RATCHATHANI UNIVERSITY**



ใบรับรองวิทยานิพนธ์  
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี  
ปริญญา ปรัชญาดุษฎีบัณฑิต  
สาขาวิชาศึกกรรมอุตสาหการ คณะศึกกรรมศาสตร์

เรื่อง การแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน :  
กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้

ผู้วิจัย นายปรุพพ์ มะยะเฉีย

ได้พิจารณาเห็นชอบโดย

อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร.ระพีพันธ์ ปิตาภรณ์)

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชawan)

กรรมการ

(ดร.ธาราชุคน พันธ์นิคุล)

กรรมการ

(ศาสตราจารย์ ดร.วรทัศร์ ใจติวิชยานุกูล)

คณบดี

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.นพ. แสงเทียน)

มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี รับรองแล้ว

(รองศาสตราจารย์ ดร.อุทิศ อินทร์ประสิทธิ์)

รองอธิการบดีฝ่ายวิชาการ

ปฏิบัติราชการแทนอธิการบดี มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี

ปีการศึกษา 2555

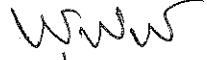
## กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จได้ด้วยความกรุณาและความช่วยเหลือเป็นอย่างดีโดยเฉพาะจากรองศาสตราจารย์ ดร.ระพันธ์ ปิตาภะโถ ผู้ซึ่งเป็นมากกว่าอาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ แต่ยังเป็นผู้คงกระดูนเดือนและให้กำลังใจในนามผู้วิจัยสับสนและห้อแท้ในทุกเรื่อง เป็นอย่างดีมาตลอด จึงขอกราบขอบพระคุณท่านเป็นอย่างสูง ขอขอบคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมบัติ สินธุเชawan ที่ทำให้ผู้วิจัยมีความรู้สึกอุดหนบต่อสู้ในการศึกษาในระดับปริญญาเอก และ ดร.นารชuda พันธนกุล ที่ช่วยกรุณาตรวจสอบวิทยานิพนธ์และให้คำแนะนำ ขอขอบคุณอาจารย์ภาควิชาศึกษาธิการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี ทุกท่านที่ได้ให้ความรู้ และให้โอกาสเข้ารับการศึกษา ณ สถาบันแห่งนี้ ตลอดจนเจ้าหน้าที่งานบัณฑิตศึกษา เจ้าหน้าที่สำนักคอมพิวเตอร์และเครื่องป้าย และเจ้าหน้าที่ทุกท่านของคณะวิศวกรรมศาสตร์และเพื่อนๆ พี่น้องระดับบัณฑิตศึกษา ทุกท่านที่ให้ความช่วยเหลือเป็นอย่างดีขณะทำวิจัย

ผู้วิจัยขอขอบคุณ ศาสตราจารย์ ดร.วรทัศร์ ขจิตวิชยานกุล แห่งสถาบันเทคโนโลยีแห่งเอเชีย ผู้ซึ่งเคยสอนสนับสนุน แนะนำ เนเวคิด และส่งเสริมให้งานวิจัยนี้สำเร็จลงได้ด้วยดี ตลอดจนให้กำลังใจในการทำวิจัยและการทำงานในพื้นที่ 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ทั้งยังได้ให้ความกรุณาเป็นกรรมการในการออกข้อสอบบัณฑิตศึกษา กรรมการสอนเก้าโครง และเป็นกรรมการสอบป้องกันวิทยานิพนธ์ในครั้งนี้ ผู้วิจัยขอขอบคุณ สำนักงานคณะกรรมการการอุดมศึกษาผู้สนับสนุน ทุนการศึกษาระดับปริญญาเอกภายใต้โครงการพัฒนาอาจารย์และบุคลากรสำหรับสถาบันอุดมศึกษา ในเขตพัฒนาเศรษฐกิจขั้วหลังชายแดนภาคใต้

ผู้วิจัยขอขอบคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.จรรยา พลาศัย อธิการบดีมหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์ อาจารย์ และเจ้าหน้าที่ ทุกท่านที่ให้โอกาสผู้วิจัยมาศึกษาในระดับปริญญาเอก ในภาวะที่มหาวิทยาลัยฯ กำลังขาดแคลนบุคลากรเป็นอย่างมาก ขอขอบคุณ รองศาสตราจารย์ ดร.อรัญญา เชาวลิต ที่ค่อยยกให้คำแนะนำในการตัดสินใจศึกษาต่อ ขอขอบคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ วรรษิษฐ์ สีหมูตร ที่ค่อยชี้แนะแนวทางในการเรียนและความเป็นอยู่ที่ผู้วิจัยมาศึกษาต่อในภาคอีสาน

นอกจากนี้ ผู้วิจัยได้รับการสนับสนุนจาก คุณพ่อ คุณแม่ พี่สาว น้องชาย และเพื่อนๆ ที่ค่อยให้กำลังใจในการศึกษามาตลอด ทั้งยังมีบุคคลที่เกี่ยวข้องอีกหลายท่านซึ่งไม่อาจกล่าวนามของท่านในที่นี้ได้ ผู้วิจัยขอขอบพระคุณท่านทั้งหลายไว้ ณ โอกาสหนึ่งด้วย

  
(นายปรุพันธ์ มะยะเฉีย)

ผู้วิจัย

## สารบัญ

กิตติกรรมประกาศ	๑
บทคัดย่อไทย	๒
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๓
สารบัญ	๔
สารบัญตาราง	๘
สารบัญภาพ	๙
บทที่	๙

### 1 บทนำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	3
1.3 ขอบเขตของการวิจัย	3
1.4 กรอบแนวความคิดของการวิจัย	4
1.5 ประโยชน์ที่ได้รับจากการวิจัย	4
1.6 แผนการดำเนินการ	5

### 2 ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 การผลิตปลาล็มนำมัน	6
2.2 สถานการณ์ความไม่สงบจังหวัดชายแดนภาคใต้	10
2.3 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับการเดือกด่าเหล่าตึ้ง	13
2.4 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการเดือกสถานที่ตึ้งและการจัดเส้นทางyanพาหนะ	17
2.5 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับโภชิสติสแบบหลายวัตถุประสงค์	24
2.6 การหาคำตอบที่ดีที่สุดสำหรับการตัดสินใจด้านสิ่งแวดล้อม	26
2.7 วิธีการหาคำตอบแบบอิวาริสติก	28

## สารบัญ (ต่อ)

หน้า

### 3 วิธีดำเนินการวิจัย

3.1	การเก็บรวบรวมข้อมูล	33
3.2	วิธีการดำเนินการวิจัย	33
3.3	การพัฒนาอิหริสติก	36
3.4	การสรุปและจัดทำรูปเด่น	42
3.5	บทสรุป	42

### 4 กรณีศึกษาและแบบจำลองทางคณิตศาสตร์สำหรับการหาตำแหน่งของลูกน้ำที่มีน้ำมันกรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชัยภูมิ

4.1	กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชัยภูมิ	43
4.2	การวิเคราะห์ข้อมูลพื้นฐานเพื่อนำไปใช้ในการคำนวณ	45
4.3	ตัวแบบทางคณิตศาสตร์	50
4.4	ทดสอบแบบจำลองทางคณิตศาสตร์โดยโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11	54

### 5 วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE)

5.1	วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) เพื่อแก้ปัญหาในงานวิจัย	57
5.2	กระบวนการสร้างคำตอนเริ่มต้นของวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE)	61
5.3	กระบวนการ Mutation	65
5.4	กระบวนการ Crossover หรือ Recombination	66
5.5	กระบวนการ Selection	68
5.6	การทดสอบเพื่อหาค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมสำหรับวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE)	69

## สารบัญ (ต่อ)

หน้า

5.7	ผลการทดลองจากวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) กับปัญหาตัวอย่างขนาดเล็ก ขนาดใหญ่	75
<b>6 วิธีการหาค่าตอบโดยประยุกต์ใช้วิธี Modified Differential Evolution (MODDE)</b>		
6.1	วิธีการสร้าง โครงโน้ต ใช้แบบ	92
6.2	กระบวนการปรับค่า POP – OPEN โดยประยุกต์ใช้วิธี Evolutionary algorithm	93
6.3	การมองหาขนาดต่างๆ ให้กับล้านเทป้าล้มนำมัน	100
6.4	การทดลองเพื่อเปรียบเทียบผลกระทบของวิธี Modified Differential Evolution (MODDE) และวิธี Differential Evolution (DE)	102
6.5	การทดลองเพื่อหาค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมสำหรับวิธีการ Modified Differential Evolution (MODDE)	106
6.6	ผลการทดลองจากวิธีการ Modified Differential Evolution (MODDE) กับตัวอย่างปัญหาขนาดเล็ก ขนาดกลาง ขนาดใหญ่	112
<b>7 กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้</b>		
7.1	การประเมินผลกระทบจากการศึกษาโดยวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) และวิธีการ วิธีการ Modified Differential Evolution (MODDE)	132
<b>8 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ</b>		
8.1	สรุปผลการวิจัย	138
8.2	ข้อเสนอแนะ	143
<b>เอกสารอ้างอิง</b>		145
<b>ประวัติผู้วิจัย</b>		154

## สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
1.1 มูลค่าการนำเข้าผลิตภัณฑ์	1
1.2 การใช้พลังงานของประเทศไทย	2
2.1 การส่งออกน้ำมันปาล์มน้ำมัน	7
2.2 เปรียบเทียบข้อมูลสถานการณ์ปาล์มน้ำมัน	7
2.3 การประยุกต์ใช้ Multi – objective	26
2.4 สรุปภาพรวมงานวิจัยที่ใช้วิธีทางตรงและอิวาริสติกในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางขนส่งพานะ	32
3.1 การสร้างเกกเตอร์ในการเลือกเปิดสถานที่ปาล์มน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมัน	38
3.2 การประยุกต์ใช้ การวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) เพื่อแก้ปัญหางานวิศวกรรม	41
4.1 ปริมาณทะลุยปาล์มน้ำมันที่ได้จากแหล่งปลูก	44
4.2 ตำแหน่งพิกัด X, Y แหล่งปลูกปาล์มน้ำมัน	47
4.3 ตำแหน่งระยะทางจากสถานที่ปาล์มน้ำมันไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมัน	47
4.4 การหาระยะทางการขนส่งระหว่างแหล่งปลูกปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมัน	48
4.5 จำนวนประชากรเมืองต่อพื้นที่จากแหล่งปลูกปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด	49
4.6 ความน่าจะเป็นที่เกิดระเบิดระห่ำระหว่างแหล่งปลูกไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิด	49
4.7 ผลกระทบของเปลี่ยนแปลงทางด้านเศรษฐกิจในด้านต่างๆ	55
5.1 การสร้างโครงไม้โซนในการเลือกเปิดสถานที่ปาล์มน้ำมัน	61
5.2 การส่งในรูปแบบของ (DE)	62
5.3 ค่าตัวแปรที่ใช้ในการทดลอง	70
5.4 ผลกระทบของเปลี่ยนแปลงค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอย่าง	70
5.5 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาคำตอบโดยวิธีการวิวัฒนาการส่วนต่าง Differential Evolution (DE)	75

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่	หน้า
5.6 สรุปขนาดของปัญหาที่ใช้ในการหาค่าตอบค่าวิธีวิรัตนากลการส่วนต่าง Differential Evolution (DE)	75
5.7 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 1)	76
5.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 2)	77
5.9 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 1)	78
5.10 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 2)	79
5.11 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 1)	80
5.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 2)	81
5.13 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 1)	82
5.14 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 2)	83
5.15 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 1)	84
5.16 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 2)	85
5.17 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 1)	86
5.18 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิ่งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานำเด็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 2)	87

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่	หน้า
6.19 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหาขนาดเล็ก ขนาดกลาง และขนาดใหญ่	88
6.1 โครงโน้มต้นแบบ	92
6.2 การเปลี่ยนแปลงโครงโน้มจำนวนจริงเป็นโครงโน้มไบนาเรีย	92
6.3 ตัวเลขสุ่มของ 20 โครงโน้มที่ใช้ค่า POP – OPEN แตกต่างกัน	97
6.4 Binary value of real number จากตารางที่ 6.3 ที่กำหนดไว้ใน POP – OPEN	98
6.5 การจัดส่งแบบวิธีการ Modified Differential Evolution (MODDE)	101
6.6 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ POP – OPEN แบบวิธีการ (MODDE)	103
6.7 ค่าตัวแปรที่ใช้ในการทดลอง	107
6.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอย่าง	107
6.9 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาคำตอบโดยวิธี Modified Differential Evolution (MODDE) แบบ Min	110
6.10 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาคำตอบโดยวิธี Modified Differential Evolution (MODDE) แบบ Average	111
6.11 สรุปขนาดของปัญหาที่ใช้ในการหาคำตอบด้วยวิธี Modified Differential Evolution (MODDE)	112
6.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 1)	113
6.13 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 2)	114
6.14 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 1)	115
6.15 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 2)	116
6.16 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 1)	117

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่	หน้า
6.17 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 2)	118
6.18 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 1)	119
6.19 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 2)	120
6.20 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 1)	121
6.21 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 2)	122
6.22 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 1)	123
6.23 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 2)	124
6.24 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 150 (ชุดที่ 1)	125
6.25 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหานาดเล็ก MSMOL ขนาดข้อมูล 200 (ชุดที่ 1)	126
6.26 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหานาดเล็กและขนาดกลาง	127
6.27 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหานาดใหญ่	128
6.28 สรุปผลของเวลาที่ใช้ในการหาคำตอบในวิธีการต่างๆ	129
7.1 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหาริงจากกรณีศึกษา วิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)	132
7.2 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหาริงจากกรณีศึกษา วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)	134
7.3 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหาริงจากกรณีศึกษา	135

## สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
1.1 รูปแบบการขนส่งทางลายปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิดและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม	4
2.1 กระบวนการในการผลิตปาล์มน้ำมัน	9
2.2 การเปรียบเทียบจำนวนความไม่สงบในพื้นที่จังหวัดปัตตานี สงขลา นราธิวาส	12
2.3 แผนภูมิแสดงจำนวนเหตุการณ์ความไม่สงบบนพื้นที่จังหวัดปัตตานี ยะลา นราธิวาส สงขลา	12
2.4 แผนภูมิแสดงจำนวนผู้เสียชีวิตและบาดเจ็บ จำแนกตามศาสนา	13
2.5 ลักษณะเส้นทางการขนส่งของปัลลาด P-median	23
3.1 ลำดับขั้นตอนการดำเนินการวิจัย	34
3.2 รูปแบบกระบวนการในการพัฒนาชีวารถติดในงานวิจัย	36
3.3 รูปแบบกระบวนการในการพัฒนาชีวารถติดโดยใช้การหาคำตอบเชิงแบบกระบวนการ Differential evolution (DE)	40
4.1 ตำแหน่งของพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม	45
4.2 การใช้โปรแกรม Google Earth ในการหาตำแหน่งระยะพิกัด X, Y	46
4.3 ตำแหน่งคลังติจูด ลองติจูด ในการหาตำแหน่งระยะพิกัด X, Y โดยใช้โปรแกรม Google Earth	46
5.1 ขั้นตอนการวิเคราะห์การคำตอบของวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)	58
5.2 กระบวนการสร้างคำตอบเริ่มต้น	60
5.3 การส่งปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิด	62
5.4 การจัดส่งปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิดแบบ Differential evolution (DE)	63
5.5 การจัดส่งปาล์มน้ำมันจากสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิดไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม	64
5.6 ผลของกระบวนการ Mutation process ที่ได้จากการคำนวณตามสมการที่ 5.1	65
5.7 ผลของกระบวนการ Recombination process	67
5.8 กระบวนการ Selection process	69
5.9 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design	73

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
5.10 ค่า Main Effects Polo ที่ได้จากการทดลอง	74
5.11 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดเล็ก	89
5.12 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดกลาง	90
5.13 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดใหญ่	90
6.1 การคืนหา Mutant Vector ของฟังก์ชัน 2 ตัวแปร	94
6.2 การ Crossover ของ Target Vector และ Mutant Vector ที่มีค่า $D = 7$	95
6.3 รหัสเทียมของวิธี วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)	101
6.4 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design	104
6.5 ค่า Main Effects Polo ที่ได้จากการทดลอง	105
6.6 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design การปรับ POP OPEN เองอย่างอัตโนมัติ	105
6.7 ค่า Main Effects Polo ที่ได้จากการปรับ POP OPEN เองอย่างอัตโนมัติ	106
6.8 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design จากการทดลองพารามิเตอร์ F และ Cr แบบ Min	108
6.9 ค่า Main Effects Polo ที่ได้จากการทดลอง	109
6.10 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design แบบค่า Average	110
6.11 ค่า Main Effects Polo ที่ได้จากการทดลอง	111
6.12 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดเล็ก	130
6.13 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดกลาง	130
6.14 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดใหญ่	131
7.1 ตำแหน่งลานเทป้าล์มที่เหมาะสมที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล์มน้ำมันและพื้นที่ที่เหมาะสมถ้าให้ความสำคัญในสมการเป้าหมายของแต่ละด้านมากสุด	136
8.1 การเปรียบเทียบเวลาด้วยวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)	140
8.2 การเปรียบเทียบเวลาด้วยวิธี Modified Differential evolution (MODDE)	142

## บทคัดย่อ

**ชื่อเรื่อง** : การแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสิทธิ์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน: กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเศรษฐกิจ จังหวัดชายแดนภาคใต้

**โดย** : ปรุพห์ มะยะเฉีย

**ชื่อปริญญา** : ปรัชญาดุษฎีบัณฑิต

**สาขาวิชา** : วิศวกรรมอุตสาหการ

**ประธานกรรมการที่ปรึกษา** : รองศาสตราจารย์ ดร.ระพินธ์ ปิตาคุณโส

**ที่พำนักคัญ** : ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้ง ปัญหาตัดสินใจแบบหลายวัตถุประสิทธิ์ ดิฟเฟอเรนเชียล ออโต้โลจิกส์

งานวิจัยนี้เป็นการนำเสนอการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสิทธิ์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน โดยมีผู้ตั้งสินค้าอยู่จำนวนหนึ่งจะส่งไปยังตำแหน่งที่จะเปิดเป็นจุดรับสินค้าแล้วส่งต่อไปยังลูกค้าของอีกรอบหนึ่ง ซึ่งอยู่ภายใต้วัตถุประสิทธิ์ 3 ด้าน คือ ด้านเศรษฐศาสตร์ พิจารณาถึงค่าใช้จ่ายต่ำสุด ด้านสิ่งแวดล้อม พิจารณาถึงผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมของปริมาณกำจัดเรือนกระจกในการขนส่ง และด้านความปลอดภัยในการก่อวินาศกรรม ในส่วนของการขนส่ง ดังนั้นจึงเป็นปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสิทธิ์และหลายลำดับขั้น โดยที่ได้พัฒนาตัวแบบกลิตศาสตร์แล้วแก้ปัญหาด้วยตัวอย่างปัญหากับโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO รุ่น 11 สามารถแก้ปัญหานำคาดเด็กและนำคาดกลางได้ส่วนปัญหานำคาดใหญ่ไม่สามารถแก้ปัญหาได้จึงได้มีการออกแบบอัลกอริทึมที่ใช้ในการแก้ปัญหาสองแบบคือ วิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง (Differential evolution (DE)) ได้ออกแบบการมองหมากราดและการทดลองเปรียบเทียบค่าพารามิเตอร์ F, Cr, POP–Open ที่เหมาะสม ส่วนการปรับวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง (Modified Differential evolution (MODDE)) ได้ประยุกต์ใช้วิธีการมองหมากราดแบบใหม่ โดยการใช้วิธีการวงกลมรูเล็ต (Roulette Wheel Selection) ในการมองหมากราดซึ่งจะส่งผลให้ใช้เวลาในการคำนวณน้อยลงและการประยุกต์ใช้วิธีการอัลกอริทึมแบบวิวัฒนาการ (Evolutionary algorithm) ในการปรับค่า POP – Open อย่างอัตโนมัติซึ่งจะทำให้ได้ค่า POP – Open ที่เหมาะสม สำหรับปัญหาตัวอย่างแต่ละปัญหา

จากผลทดลองพบว่าวิธีการ (MODDE) ได้คุณภาพของคำตอบที่ดีกว่าวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง (DE) ซึ่งสามารถพับคำตอบที่เหมาะสม (Optimum Solution) โดยเฉลี่ยเป็นร้อยละ 73.73 กับปัญหาขนาดเล็กและขนาดกลางและเมื่อหาคำตอบที่ปัญหาขนาดใหญ่ก็สามารถลดพับคำตอบที่ดีที่สุด (Best Solution) ได้ในทุกกรณี เมื่อมาพิจารณาเวลาเฉลี่ยในการหาคำตอบวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง (DE) ใช้เวลาสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO รุ่น 11 ซึ่งร้อยละ 87.32 และเมื่อเทียบวิธี (MODDE) แบบค่าต่ำสุด (Min) และแบบค่าเฉลี่ย (Arerage) จะใช้เวลาสั้นกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO รุ่น 11 ซึ่งร้อยละ 87.981 และร้อยละ 87.597 ตามลำดับ และเมื่อพิจารณาระหว่างวิธีการ (MODDE) แบบค่าต่ำสุด และแบบค่าเฉลี่ย ใช้เวลาสั้นกว่าวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง (DE) ซึ่งร้อยละ 13.726 และ ร้อยละ 11.983

## ABSTRACT

TITLE : SOLVING A MULTI-STAGES MULTI-OBJECTIVES LOCATION PROBLEM IN SUPPLY CHAIN: A CASE STUDY IN OIL PALM INDUSTRY IN SPECIFIC DEVELOPED AREA IN DEEP SOUTH OF THAILAND

BY : PAROON MAYACHEARW

DEGREE : DOCTOR OF PHILOSOPHY

MAJOR : INDUSTRIAL ENGINEERING

CHAIR : ASSOC.PROF.RAEEPAN PHITAKHASO, Ph.D.

KEYWORDS : SELECTIVE LOCATION PROBLEM / MULTI-OBJECTIVES DECISION PROBLEM / DIFFERENTIAL EVOLUTION

This research proposes an application of multi-stages multi-objectives location in supply chain by using optimization algorithm. Merchandise will be delivered to the Location position which is to adjourn for next deliveries to other Location of each customer. Three objectives include economic considering lowest cost, environmental considering effects of greenhouse gases emitted from transportation to the environment, safe from terrorism, and therefore is called multi-stages multi-objectives location problem. Mathematical model is developed and test with sample problems in LINGO version 11 which can only solve small and midsized problems. As a consequence, we design 2 algorithms to solve large problems which are Differential Evolution (DE) and Modified Differential evolution (MODDE). Differential Evolution (DE) designs work assignments and compares with eligible parameters included F, Cr, and POP-Open. While Modified Differential evolution (MODDE) applies the new work assignments by using Roulette Wheel Selection which will lead to less computational time, and Evolutionary algorithm to automatically adjust POP-Open which yields eligible POP-Open value for each problems.

From computational results, the authors find that (MODDE) yields more quality results than (DE) which Optimum Solution can be found at 73.73% for small and midsized

problems. For large problem, the best solution is found in every case. From average computational times, the authors find that (DE) requires shorter time than LINGO version 11 up to 87.32%. When the author compare computational time of (MODDE) of Min and Average to LINGO version 11, (MODDE) requires shorter time up to 87.981% and 87.597% respectively. When the authors compare (MODDE) of Min and Average to (DE), (MODDE) uses shorter time up to 13.726% and 11.983% respectively.

## บทที่ 1 บทนำ

### 1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย

ปัญหาวิถีคุณิตด้านพลังงานเป็นปัญหาสำคัญที่ทั่วโลกได้รับผลกระทบและมีแนวโน้มที่จะรุนแรงมากขึ้นเรื่อยๆ สำหรับประเทศไทยได้รับผลกระทบจากภาวะวิกฤติพลังงานซึ่งเนื่องจากจะต้องพึ่งพาการนำเข้าพลังงานและนำมันเป็นหลักเพื่อใช้ในการพัฒนาเศรษฐกิจ สังคม และความมั่นคง โดยเฉพาะกลุ่มภาคอุตสาหกรรมและการขนส่งที่มีแนวโน้มการใช้พลังงานสูงขึ้นอย่างต่อเนื่องอีกทั้งราคาน้ำมันยังเพิ่มสูงมากตามราคาของตลาดโลก ด้วยเหตุนี้ทำให้ทางรัฐบาลได้มีนโยบายเพื่อหาทางออกโดยการหาพลังงานทดแทนจากผลผลิตทางการเกษตร เช่น อโศก และใบโอดีเซล เป็นต้นเพื่อลดการนำเข้าพลังงาน

ตารางที่ 1.1 มูลค่าการนำเข้าพลังงาน (หน่วย : ล้านบาท)

(สำนักนโยบายพลังงานและแผนพลังงาน, 2550)

ชนิด	2547	2548	2549	2550	2551*	อัตราการเปลี่ยนแปลง (%)		
						2549	2550	2551*
น้ำมันดิบ	486,627	644,933	753,785	715,789	1,070,472	16.9	-5.0	49.6
น้ำมันสำเร็จรูป	41,533	55,680	60,253	48,317	35,259	8.2	-19.8	-27.0
ก๊าซธรรมชาติ	46,053	62,827	77,843	78,901	92,292	23.9	1.4	17.0
ถ่านหิน	12,275	15,422	18,896	29,656	37,229	22.5	56.9	25.5
ไฟฟ้า	5,659	7,114	8,294	7,414	4,062	16.6	-10.6	-45.2
รวม	592,148	785,976	919,068	880,078 <sup>1</sup>	1,239,314	16.9	-4.2	40.8

**ตารางที่ 1.2 การใช้พลังงานของประเทศไทย (หน่วยเทียบกับพันบาร์เรลน้ำมันดิบต่อวัน)**  
**(สำนักนโยบายพลังงานและแผนพลังงาน, 2550)**

ลักษณะพลังงานที่ใช้	2547	2548	2549	2550	2551*
รวมการใช้ทั้งหมด	1,450	1,520	1,548	1,606	1,639
น้ำมัน	687	689	673	667	631
ก๊าซธรรมชาติ	518	566	579	615	662
ต่านหิน	94	107	143	182	206
ดีกไนต์	119	125	108	100	102
พลังงานน้ำ / ไฟฟ้าน้ำเข้า	32	33	44	43	37
อัตราการเปลี่ยนแปลง (%)					
รวมอัตราการเปลี่ยนแปลงทั้งหมด	7.7	4.8	1.8	3.8	2.0
น้ำมัน	10.1	0.4	-2.3	-1.0	-5.4
ก๊าซธรรมชาติ	4.4	9.2	2.3	6.2	7.7
ต่านหิน	5.9	13.8	33.6	26.9	13.7
ดีกไนต์	18.4	4.6	-13.7	6.7	1.8
พลังงานน้ำ / ไฟฟ้าน้ำเข้า	-12.1	2.4	35.2	2.5	-13.9

จากข้อมูลนโยบายที่ได้กำหนดอยุธยาสตร์การพัฒนาอุตสาหกรรมน้ำมันปาล์มได้มีการผลักดันสู่เกษตรกรที่มีความสนใจและมุ่งสู่การพัฒนาพื้นทั้งใน 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ ตามโครงการส่งเสริมการดำเนินธุรกิจโรงงานสกัดน้ำมันปาล์มจังหวัดราชวิถีโดยได้ผลักดันส่งเสริมให้เกษตรกรมีการปลูกปาล์มน้ำมันเป็นพืชทดแทนพลังงานโดยรัฐบาลได้อนุมัติจัดสรรงบประมาณรายจ่ายประจำปีงบประมาณ พ.ศ. 2551 แผนงบประมาณขัดความยากจนและพัฒนาชนบท ผลผลิตสหกรณ์และกลุ่มเกษตรกร ได้รับการจดทะเบียน จัดตั้ง และส่งเสริม ภายใต้กิจกรรมหลักส่งเสริมและพัฒนาองค์กร ให้กรมส่งเสริมสหกรณ์และกรมวิชาการเกษตร กระทรวงเกษตรและสหกรณ์ ให้จัดทำโครงการ พัฒนาอาชีพและเสริมสร้างรายได้แก่ประชาชนในพื้นที่โดยการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มจำนวน 85,000 ไร่ ในพื้นที่พ犹และนราธิวาส ซึ่งครอบคลุมพื้นที่ใน 77 ตำบลของจังหวัดราชวิถีเพื่อรับรองการก่อสร้างโรงงานสกัดน้ำมันปาล์ม ในเขตนิคมสหกรณ์บางเจ้า ตำบลโคกเดียน อัมเภอเมืองนราธิวาส ที่มีกำลังผลิตขนาด 45 ตันต่ำรายต่อชั่วโมง รวมมูลค่า 270 ล้านบาท (สรุประจาโครงการส่งเสริมการดำเนินธุรกิจโรงงานสกัดน้ำมันปาล์มจังหวัดราชวิถี และ โครงการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมันใน 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ (กรมส่งเสริมสหกรณ์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2551)

อย่างไรก็ตามการจัดตั้งโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้มในเขตพื้นที่ทางภาคใต้ที่มีส่วนในการช่วยให้ประชาชนมีรายได้ที่มั่นคงและการพัฒนาอาชีพให้แก่ประชาชนนั้นทางโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้มนั้นจำเป็นที่จะต้องพิจารณาในการเลือกสถานที่เพื่อรับผลประโยชน์จากเกษตรกรที่ครอบคลุมพื้นที่ใน 77 ตำบลของจังหวัดราชบุรีโดยปัจจัยที่จำเป็นในการนำมาพิจารณาด้านมีภูมิประเทศด้านไม่ใช่แค่ความคุ้มทุนของวัตถุคุณภาพที่รับมาเพื่อส่งให้โรงพยาบาลน้ำมันป่าล้มเท่านั้นแต่หากจะต้องดำเนินถึงความคุ้มค่าทางด้านเศรษฐกิจศาสตร์ เช่น สถานที่ตั้งสถานที่ที่จะเปิดรับตลาดยาป่าล้มจากเกษตรกร ระยะทางการขนส่งจากภูมิภาคที่จะลดต้นทุนเดินทางจากสถานที่ตั้งที่สัมภានคือจะต้องมองถึงในเรื่องความเสี่ยงที่จะถูกก่อวินาศกรรมขณะส่งผลป่าล้มน้ำมันของเกษตรร้ายังสถานที่ที่ตั้งเวลาระยะห่างต่อไป

## 1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1.2.1 เพื่อพัฒนาตัวแบบทางคณิตศาสตร์สำหรับการเลือกสถานที่ตั้งสถานที่ที่จะเปิดรับตลาดยาป่าล้มน้ำมันของโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม กรณีศึกษาในเขตพื้นที่ทางภาคใต้ โดยคำนึงถึงความคุ้มค่าทางเศรษฐกิจศาสตร์ ผลกระทบที่มีต่อสิ่งแวดล้อม และความเสี่ยงในการเกิดระบิดขณะส่งผลป่าล้มน้ำมันของเกษตรร้ายังสถานที่ที่จะเปิด

1.2.2 เพื่อพัฒนาอัลกอริทึมในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ที่จะเปิดของโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม กรณีศึกษาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้

## 1.3 ขอบเขตของการวิจัย

1.3.1 วัตถุประสงค์ที่ส่งไปยังสถานที่ที่จะเปิดของโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม มีเพียงชนิดเดียว คือ ผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม

1.3.2 จำนวนสถานที่ที่จะเปิดจะต้องคำนึงถึงความคุ้มค่าทางเศรษฐกิจศาสตร์ ผลกระทบที่มีต่อสิ่งแวดล้อม และความเสี่ยงในการเกิดระบิดขณะส่งผลป่าล้มน้ำมันของเกษตรร้ายังสถานที่ที่จะเปิดและจากสถานที่ที่เปิดมาอย่างโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม

1.3.3 ปริมาณพื้นที่การปลูกป่าล้มน้ำมันครอบคลุมพื้นที่ใน 77 ตำบลของจังหวัดราชบุรี

1.3.4 ปริมาณทะลายปาล์มน้ำมันที่บรรทุกร่วมในส่วนทางต้องไม่เกินเงื่อนไขที่ควบคุมได้

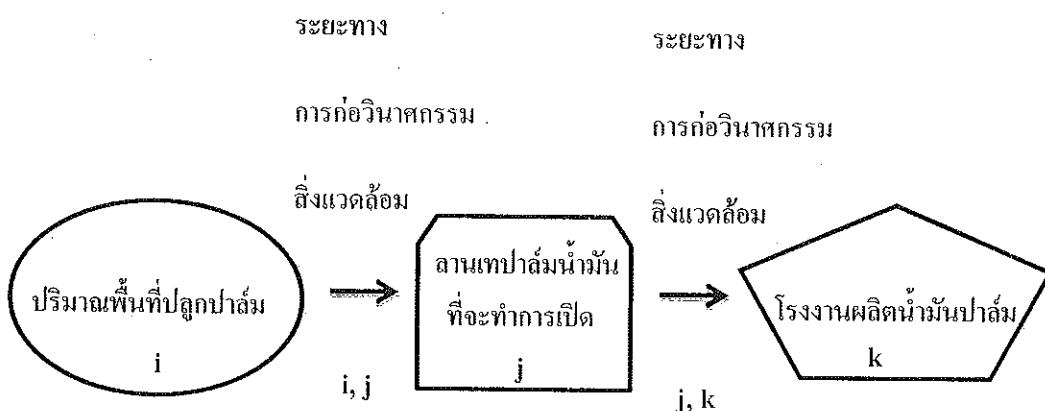
1.3.5 ปริมาณทะลายปาล์มน้ำมันที่ล้านแทบทปาล์มน้ำมันสามารถรับได้มีจำนวนที่แน่นอน

1.3.6 ในกรณีของทะลายปาล์มน้ำมันจากเกษตรกรรมปัจจุบันทางต้องไม่มีจำนวนที่แน่นอน ทะลายปาล์มน้ำมันจากล้านแทบทปาล์มน้ำมันที่เปิดไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมันจะไม่มีเงื่อนไขของเวลาเข้ามาเกี่ยวข้อง

1.3.7 ความต้องการทะลายปาล์มน้ำมันของโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมันที่แน่นอน

#### 1.4 กรอบแนวความคิดของการวิจัย

ในการศึกษาและวิจัยผู้วิจัยได้มีกรอบแนวคิดในการเดือกที่ต้องตามจุดพิจารณาต่างๆ ในขอบเขตการวิจัยที่ได้ตั้งไว้ดังนี้



ภาพที่ 1.1 รูปแบบการขนส่งทะลายปาล์มน้ำมันไปยังล้านแทบทปาล์มน้ำมันที่จะเปิดและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมันปาล์มน้ำมัน

#### 1.5 ประโยชน์ที่ได้รับจากการวิจัย

1.5.1 ได้ตัวแบบทางคณิตศาสตร์สำหรับการเดือกสถานที่ตั้งโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมันในเขตพื้นที่ทางภาคตะวันออกเฉียงเหนือ

1.5.2 ช่วยก่อให้เกิดองค์ความรู้ใหม่และสามารถนำวิธีการแก้ไขปัญหาไปประยุกต์ใช้ในสถานการณ์จริงของหน่วยงานหรือผู้สนใจ

1.5.3 เป็นประโยชน์ต่อโครงการส่งเสริมธุรกิจ โรงแรมสักดิ์น้ำมันป่าล้มตามยุทธศาสตร์ การแก้ไขปัญหาความไม่สงบในพื้นที่พัฒนาและพำกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้และกรมส่งเสริมสหกรณ์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์

## 1.6 แผนการดำเนินการ

ขั้นตอนการดำเนินงาน	ภาคการศึกษา/ปีการศึกษา									
	2551		2552		2553		2554		2555	
	1/2552	2/2552	1/2553	2/2553	1/2554	2/2554	1/2555	2/2555		
1. ทบทวนวรรณกรรม และศึกษางานวิจัยที่เกี่ยวข้องตลอดจนรวบรวมข้อมูลที่จำเป็น		→								
2. ศึกษาและพัฒนาตัวแบบทางคณิตศาสตร์ สำหรับปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้น			→							
3. ศึกษาและพัฒนาอัลกอริทึมสำหรับแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้น					→					
4. ทดสอบอัลกอริทึมที่ออกแบบแบบร่วมกับปัญหาจริง						→				
5. เปรียบเทียบสมรรถนะของอัลกอริทึมและสรุปผล							→			
6. จัดทำรายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์								→		

## บทที่ 2

### ทฤษฎี และงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1 การผลิตป้าลั่นนำมัน

##### 2.1.1 แนวพระราชดำริโครงการศึกษาใบโอดีเซลจากป้าลั่นนำมัน

ตามแนวพระราชดำรินำมันป้าลั่นบริสุทธิ์ซึ่งพระบาทสมเด็จพระเจ้าอยู่หัวฯ ทรงห่วงใยความเดือดร้อนทุกข์ยากของประชาชนชาวไทย ทรงคิดพิจารณาหนทางบำบัดทุกข์บำรุงสุขอยู่ตลอดเวลา ด้วยสายพระเนตรอันยาวไกล ทรงเล็งเห็นถึงความสำคัญของแหล่งพลังงานทดแทน ที่จะสามารถนำมาใช้งานภายในประเทศ หากเกิดวิกฤตการณ์ ด้านนำมันเชื้อเพลิง ในอนาคตและในภาวะปัจจุบันก็ได้เกิดขึ้นกับสถานการณ์พลังงานของโลกซึ่งประเทศไทยได้รับผลกระทบเช่นเดียวกัน การนำเอานำมันที่สกัดจากพืชมาเป็นนำมันเชื้อเพลิงทดแทนสำหรับเครื่องยนต์ดีเซล ก็เป็นโครงการในพระราชดำริอีกโครงการหนึ่ง โดยทรงให้ทดลองนำนำมันป้าลั่นที่ได้จากป้าลั่นนำมันผ่านกระบวนการสกัดและนำมายกคล่องใช้ในเครื่องยนต์ดีเซลโดยทดสอบศึกษานั้น ศูนย์การศึกษาและพัฒนาพิกุลทองอันเนื่องจากพระราชดำริ จังหวัดนราธิวาสโดยได้รับผลประโยชน์เป็นที่น่าพอใจ (ใบโอดีเซล นำมันพืช พลังงานทางเลือก มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2550 : 15)

##### 2.1.2 สถานการณ์นำมันพืชและพืชนำมันสำคัญของโลก

นำมันพืชขั้ดเป็นนำมันที่จำเป็นต่อการดำเนินชีพของมนุษย์ทั้งทางด้านบริโภคและอุปโภค สามารถนำไปใช้ประโยชน์โดยตรงหรือแปรรูปเพิ่มมูลค่าในอุตสาหกรรมต่อเนื่องเพื่อพัฒนาเป็นผลิตภัณฑ์ต่างๆ หลากหลายชนิด จากข้อมูลการผลิตนำมันพืชของโลกตั้งแต่ปี พ.ศ. 2546 อาจจะกล่าวได้ว่านำมันพืชที่สำคัญของโลกในปัจจุบันมีจำนวนเพียง 5 ชนิด คือนำมันจากถั่วเหลือง ป้าลั่นนำมัน เพรซีด ทานตะวัน และถั่วถิลง ซึ่งจะเห็นได้ว่าป้าลั่นนำมันเป็นพืชที่มีปริมาณที่นำไปใช้สูงอยู่และในภาวะปัจจุบันก็มีแนวโน้มมากขึ้นคงแสดงไว้ในตารางที่ 4 และ 5 (มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2548 : 5)

**ตารางที่ 2.1 การส่งออกน้ำมันปาล์มดิบ (กระทรวงพาณิชย์, 2550)**

เดือน	ปี 2549		ปี 2550	
	ปริมาณ (ตัน)	มูลค่า (เหรียญสหรัฐ)	ปริมาณ (ตัน)	มูลค่า (เหรียญสหรัฐ)
มกราคม	3,180	1,933,973	14,673	8,417,823
กุมภาพันธ์	5,301	2,447,737	34,355	17,210,403
มีนาคม	2,260	1,318,805	36,420	28,243,868
เมษายน	8,095	3,314,748	32,900	19,212,803
พฤษภาคม	8,776	4,381,572	10,787	7,683,449
มิถุนายน	3,953	1,657,083	8,041	5,877,537
กรกฎาคม	16,853	6,719,033	4,811	4,196,971
สิงหาคม	14,591	6,051,066	33,700	24,450,440
กันยายน	33,484	13,875,708	31,289	22,237,832
ตุลาคม	33,750	13,797,362	43,177	32,810,674
พฤษจิกายน	50,825	21,344,287	28,619	23,293,621
ธันวาคม	24,026	10,416,105	ยังไม่มีตัวเลข	ยังไม่มีตัวเลข
รวม	205,099	87,457,478	278,777	193,438,421

**ตารางที่ 2.2 เปรียบเทียบข้อมูลสถานการณ์ปาล์มน้ำมันปี 2550/2549**

(สำนักงานเศรษฐกิจการเกษตรกระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2550)

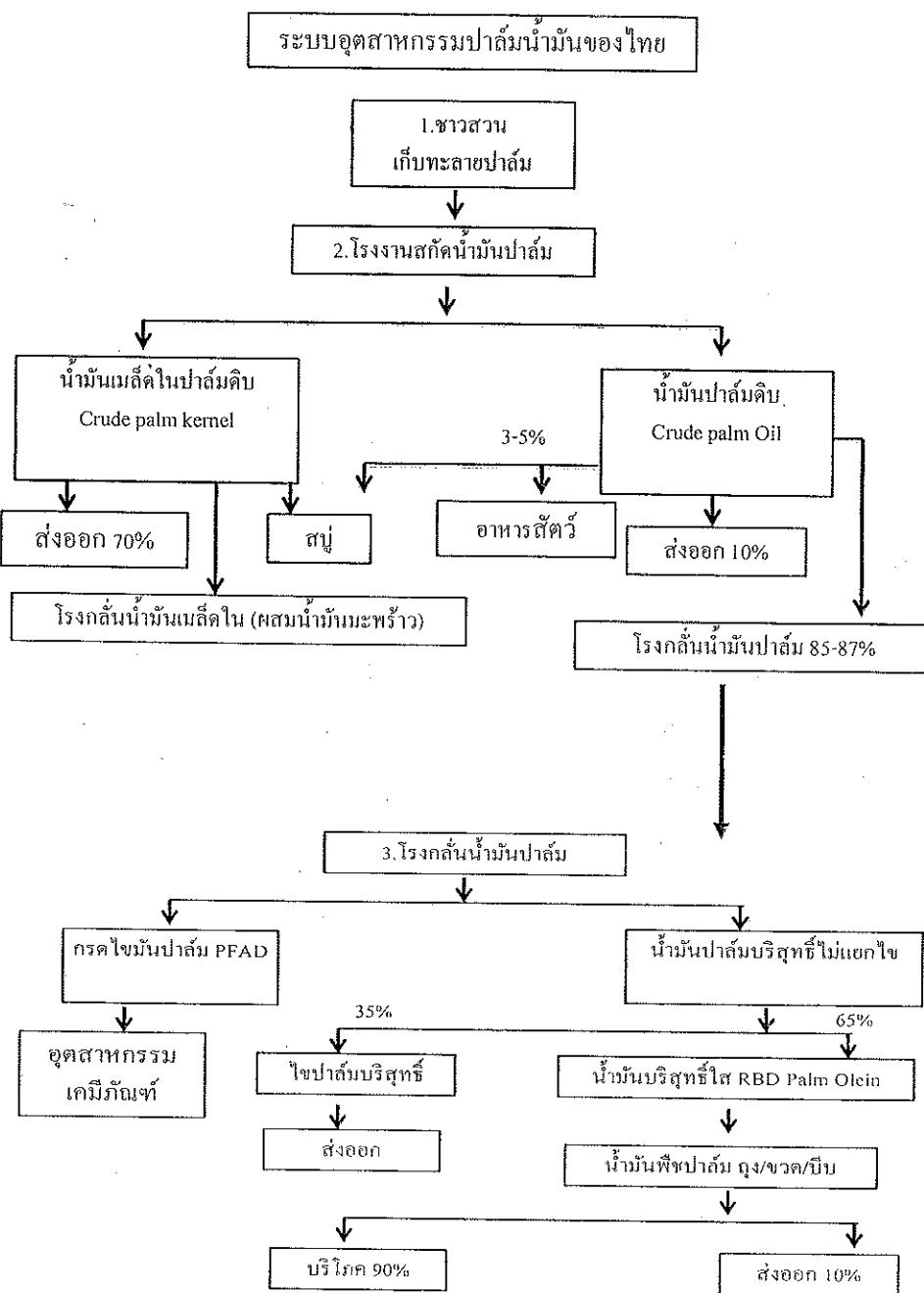
รายการ	ปี 2549	2550	% อัตราการ เปลี่ยนแปลง 49/50	คาดการณ์ปี 2551
ปริมาณผลผลิตน้ำมัน (ตันตัน)		6.61	-	8.35
ปริมาณความต้องการใช้	รวม 957,372	บริโภค 859,363 ไบโอดีเซล 100,000	-	บริโภค 920,000 ไบโอดีเซล 370,000
ปริมาณการส่งออก 11 เดือนแรก	132,263	213,979	+61.78	
ราคาส่งออก (เหรียญสหรัฐ/ตัน)	564	851	+50.89	
ราคาน้ำมันปาล์มดิบกทม. (เหรียญ สหราชอาณาจักร/ตัน)	596	841	+41.11	

**ตารางที่ 2.2 เปรียบเทียบข้อมูลสถานการณ์ป้าล้มน้ำมันปี 2550/2549 (ต่อ)**

รายการ	ปี 2549	2550	% อัตราการเปลี่ยนแปลง 49/50	คาดการณ์ ปี 2551
ราคามาเลเซีย (เหรียญสหัส/ตัน)	613	863	+40.78	
อัตราแลกเปลี่ยน	37.74	34.35	-8.98	
ต้นทุนรวมต่อ ไร่ (บาท)	4,328.64	4,545.53	+5.06	
ต้นทุนรวมต่อ ก.ก. (บาท)	1.63	1.83	+19.61	
ผลผลิตต่อ ไร่ (ก.ก.)	2,828	2,483	-12.20	

**2.1.3 อุตสาหกรรมป้าล้มน้ำมันทั้งระบบของไทย**

ในระบบค้าป้าล้มน้ำมัน – น้ำมันป้าล้ม ปัจจุบันประกอบด้วย ผู้เกี่ยวข้องหลัก 3 ฝ่าย คือ ฝ่ายชาวสวนป้าล้มน้ำมัน ฝ่ายโรงงานสกัดน้ำมันป้าล้มดิบและฝ่ายโรงงานกลั่นน้ำมันป้าล้มบริสุทธิ์ โดยจะเน้นหนักในการแปรรูปเป็น “น้ำมันพืช” ซึ่งทั้งระบบในการผลิตน้ำมันพืชนี้ มีปริมาณน้ำมันป้าล้มในสัดส่วนสูงถึงร้อยละ 66 ในปี 2550 และจะมีการเพิ่มมากขึ้นอีก เพราะในสภาวะปัจจุบันมีอีกฝ่ายหนึ่งที่เข้ามาเกี่ยวข้องในระบบการค้า คือ โรงงานผลิตไบโอดีเซลเชิงพาณิช ซึ่งเป็นผู้ผลิตรายใหม่ที่ใช้น้ำมันป้าล้มดิบเป็นวัตถุดิบมาก โดยส่วนมากจะมีการสร้างโรงงานผลิตในทางภาคใต้ เช่น นิคมสหกรณ์ชาวสวนป้าล้มจังหวัดยะลา และโรงงานอื่นๆ ดังแสดงในภาพที่ 2.1



ภาพที่ 2.1 กระบวนการในการผลิตน้ำมันปาล์ม (ศูนย์วิจัยและพัฒนาการผลิตปาล์มน้ำมัน  
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2548)

#### 2.1.4 โครงการส่งเสริมการปลูกปาล์มน้ำมันพืชทดแทนพลังงาน

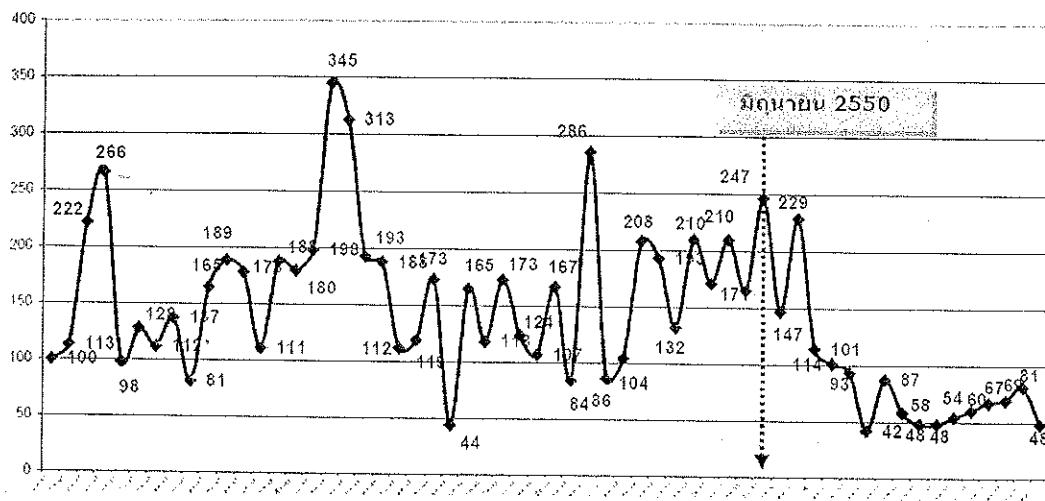
จากนโยบายรัฐบาลที่ถูกกำหนดให้เป็นวาระแห่งชาติ โดยการจัดทำยุทธศาสตร์ การส่งเสริมการปลูกปาล์มน้ำมันเป็นวัตถุดินในอุดสาหกรรม ไม่โอดีเซลเพื่อลดการนำเข้าน้ำมันจากต่างประเทศ ประกอบกับปัจจุบันราคาน้ำมันดิบในตลาดโลกได้ปรับตัวสูงขึ้นอย่างต่อเนื่อง ซึ่งประเทศไทยยังเป็นอีกประเทศหนึ่งที่ได้รับผลกระทบโดยตรงจากภาวะน้ำมันแพงที่เกิดขึ้น เนื่องจากเป็นประเทศที่นำเข้าน้ำมันดิบและนำมันสำเร็จรูปจากต่างประเทศ คิดเป็นมูลค่าปีละหลายแสนล้านบาท ทำให้ต้นค่าอุปโภคและบริโภคขับราคาสูงขึ้น และทางกรมส่งเสริมสหกรณ์ และกรมวิชาการเกษตรกระทรวงเกษตรและสหกรณ์ได้รับนโยบายในการกำหนดยุทธศาสตร์การพัฒนาอุดสาหกรรมน้ำมันปาล์มน้ำมันดิบ โครงการพัฒนาสู่เกษตรกรที่มีความสนใจและมุ่งสู่การพัฒนาพื้นใน 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ ตามโครงการส่งเสริมการดำเนินธุรกิจ โรงงานสกัดน้ำมันปาล์มน้ำมัน จังหวัด Narathiwat โดยได้กำหนดผลักดันส่งเสริมให้เกษตรกรมีการปลูกปาล์มน้ำมันเป็นพืชพลังงานทดแทน โดยรัฐบาลได้ออนุมัติจัดสรรงบประมาณรายจ่ายประจำปีงบประมาณ พ.ศ. 2551 แผนงบประมาณ ขัดความยากจนและพัฒนาชนบท ผลผลิตสหกรณ์และกลุ่มเกษตรกร ได้รับการจดทะเบียน จัดตั้ง และส่งเสริม ภายใต้กิจกรรมหลักส่งเสริมและพัฒนาองค์ ให้จัดทำโครงการ พัฒนาอาชีพและเสริมสร้างรายได้แก่ประชาชนในพื้นที่ โดยการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมัน 85,000 ไร่ ในพื้นที่พุ และนารา ซึ่งครอบคลุมพื้นที่ใน 78 ตำบลของจังหวัด Narathiwat เพื่อรองรับการก่อสร้างโรงงานสกัดน้ำมันปาล์มน้ำมัน ขนาด 45 ตัน/ชมต่อชั่วโมงหรือประมาณวันละ 360 ตัน / วัน (8 ชั่วโมงทำงาน) รวมมูลค่า 270 ล้านบาท (สรุประยงาน โครงการส่งเสริมการดำเนินธุรกิจ โรงงานสกัดน้ำมันปาล์มน้ำมัน จังหวัด Narathiwat และโครงการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมันใน 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ กรมส่งเสริมสหกรณ์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2551)

#### 2.2 สถานการณ์ความไม่สงบจังหวัดชายแดนภาคใต้

จากรายงานสถานการณ์ความรุนแรงในจังหวัดชายแดนภาคใต้ที่เกิดขึ้นอย่างต่อเนื่องตั้งแต่วันที่ 4 มกราคม 2547 เป็นต้นมาจนถึงกลางเดือนตุลาคม 2551 เป็นเวลาประมาณ 58 เดือน ได้เกิดเหตุการณ์ความไม่สงบขึ้น 8,443 ครั้ง ผู้เสียชีวิต 3,214 ราย บาดเจ็บ 5,249 ราย รวมผู้เสียชีวิตและบาดเจ็บ 8,463 ราย แม้ว่าสถานการณ์ความไม่สงบโดยภาพรวมจะลดลงในระดับหนึ่งในช่วงระยะเวลาลังบัตต์แต่เดือนมิถุนายน 2550 ซึ่งเกิดจากมาตรการระดมกำลังทหารและฝ่ายความมั่นคงลง ไปในพื้นที่จำนวนมากได้กว่า 50,000 คน แต่กล่าวได้ว่า “ความไม่สงบคงจะความไม่แน่นอน” ในสถานการณ์ภาคใต้ยังคงสภาพอยู่เหมือนเดิมเพราความไม่จริงจังและไม่ชัดเจนในนโยบายและ

ยุทธศาสตร์การเมืองเพื่อการแก้ปัญหาความรุนแรงและขัดแย้งในพื้นที่ดังกล่าว ดังจะเห็นได้จากความรุนแรงในพื้นที่มีความค่อนข้างสูงขึ้นในระหว่างปี พ.ศ. 2547 – 2550 แต่คุณเมื่อนำมาลดลงบางระดับในปี พ.ศ. 2551 สามารถสังเกตได้จากการที่ 3, 4 และ 5 ที่แสดงถึงการเปรียบเทียบจำนวนเหตุการณ์ความไม่สงบในพื้นที่จังหวัดปัตตานี ยะลา นราธิวาส และสงขลา ในรอบ 58 เดือน (มกราคม 2547 – ตุลาคม 2551), แผนภูมิแสดงจำนวนเหตุการณ์ความไม่สงบในพื้นที่จังหวัดปัตตานี ยะลา นราธิวาส และสงขลา ในรอบ 58 เดือน (ระหว่างปี 2547 – 14 ตุลาคม 2551) จำนวน 8,403 เหตุการณ์ และแผนภูมิแสดงจำนวนผู้เสียชีวิตและบาดเจ็บตามกำหนดเวลา (มกราคม 2547 – ตุลาคม 2551) มีผู้เสียชีวิตและได้รับบาดเจ็บจากเหตุการณ์ความไม่สงบในรอบ 58 เดือน จำนวน 8,463 ราย (รายงานโครงการ สมัชชาสุขภาพการเรียนรู้สังคมพหุวัฒนธรรมในชายแดนภาคใต้ปีที่ 2 สถาบันการจัดระบบสุขภาพภาคใต้) โดยทางรัฐบาลได้กำหนดนโยบายแห่งชาติเพื่อแก้ปัญหาวิกฤตความรุนแรงในจังหวัดชายแดนภาคใต้ ไว้ 5 ข้อด้วยกันดังนี้ (1) การปฏิรูปโครงสร้างการบริหารจัดการเฉพาะพื้นที่ (2) การปฏิรูประบบความยุติธรรม (3) การปฏิรูประบบการศึกษา (4) การปฏิรูประบบทรัษฎกิจ และ (5) การปฏิรูปสังคม ประเทศที่มีวัฒนธรรม (สำนักงานกองทุนสนับสนุนการเสริมสร้างสุขภาพ สถาบันวิจัยระบบสุขภาพภาคใต้ มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2550) ถึงอย่างไรก็ตามในนโยบายด้านการปฏิรูประบบทรัษฎกิจที่มีการปรับปรุงพื้นที่นาร่างในการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมันเพื่อที่จะรองรับโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในจังหวัดนราธิวาส โดยทางโรงงานจะต้องทำการเบิดถนนเทปปาล์มเพื่อเป็นจุดรองรับในการส่งทะลายปาล์มเข้าโรงงานก็จะต้องมีการพิจารณาถึงความเสี่ยงที่จะถูกก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่งทะลายปาล์มของเกษตรกร ไปยังสถานที่ปาล์มและจากถนนเทปปาล์มไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มอีกด้วย

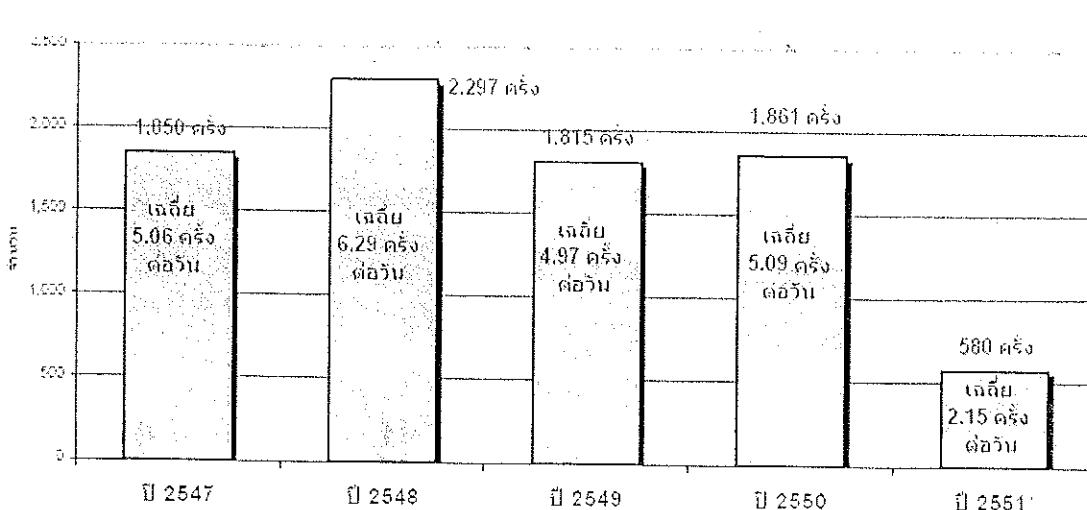
### จำนวนครั้งในการเกิดความไม่สงบ



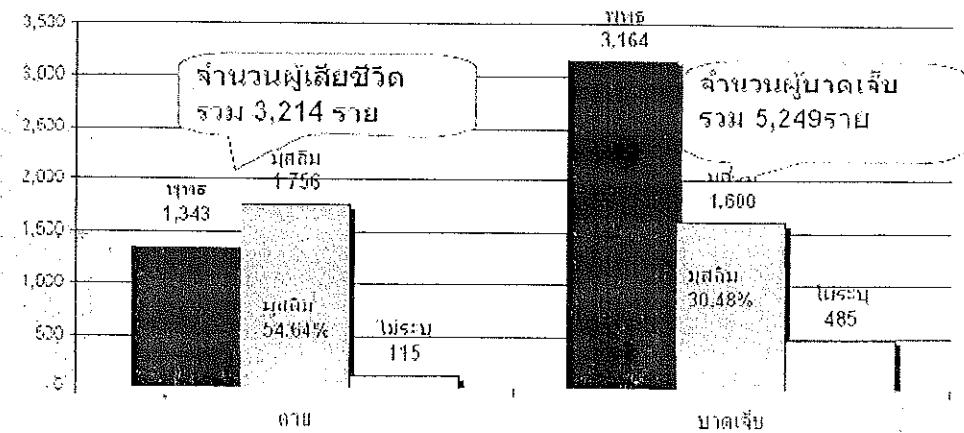
ช่วงเดือนที่เกิดเหตุการณ์

ภาพที่ 2.2 การเปรียบเทียบจำนวนเหตุการณ์ความไม่สงบในพื้นที่จังหวัดปีตานี ยะลา นราธิวาส และสงขลา ในรอบ 58 เดือน (มกราคม 2547 – ตุลาคม 2551)

(สถาบันการจัดระบบสุขภาพภาคใต้, 2550)



ภาพที่ 2.3 แผนภูมิแสดงจำนวนเหตุการณ์ความไม่สงบในพื้นที่จังหวัดปีตานี ยะลา นราธิวาส และสงขลา ในรอบ 58 เดือน (ระหว่างปี 2547 – 14 ตุลาคม 2551) จำนวน 8,403 เหตุการณ์ (สถาบันการจัดระบบสุขภาพภาคใต้, 2550)



**ภาพที่ 2.4. แผนภูมิแสดงจำนวนผู้เสียชีวิตและคาดเจ็บจำแนกตามศาสตรา (มกราคม 2547 – ตุลาคม 2551) มีผู้เสียชีวิตและได้รับบาดเจ็บจากเหตุการณ์ความไม่สงบในรอบ 58 เดือน จำนวน 8,463 ราย (สถาบันการจัดระบบสุขภาพภาคใต้, 2550)**

### 2.3 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการเลือกทำเลที่ตั้ง (Facility Location Problem: FLP)

ปัญหาการเลือกทำเลที่ตั้งหมายถึงการเลือกตำแหน่งที่เหมาะสมเพื่อใช้ปลูกสร้าง อาคาร โรงงาน คลังสินค้า ไว้ในที่ที่หนึ่งที่ได้กำหนดไว้ โดยปัจจัยที่จะทำให้ต้องมีการวางแผนเลือกทำเลที่ตั้งของโรงงานก็มีอยู่หลายประการ อาจแบ่งได้เป็น 2 กลุ่ม คือ ปัจจัยที่เกี่ยวกับทรัพยากรการผลิต และปัจจัยที่เกี่ยวกับสภาพแวดล้อม

ปัจจัยทางด้านทรัพยากรการผลิตประกอบด้วย (1) วัตถุคุณ ประเภท ปริมาณ และ ราคา ของวัตถุดิบ (2) ตลาดสินค้า จำนวนลูกค้า จำนวนคู่แข่งขัน (3) แรงงาน ปริมาณและค่าแรงของแรงงาน ซึ่งมีอัตราแรงงานกรรมกร (4) ที่ดิน ปริมาณและราคา (5) การขนส่ง จำนวนและความ สะดวกของเส้นทางการขนส่งทางบก น้ำ และ อากาศ (6) พลังงาน ปริมาณและราคาของไฟฟ้า แก๊ส น้ำมันเชื้อเพลิงและอื่นๆ (7) สาธารณูปโภค ปริมาณและราคาของน้ำประปา โทรศัพท์ ไปรษณีย์ และ อื่นๆ ปัจจัยทางด้านสภาพแวดล้อมประกอบด้วย (1) การยอมรับของชุมชน ความเชื่อและหลัก ศาสนาของคนในชุมชน (2) คุณภาพของชีวิตในชุมชน สถานที่พักผ่อนหย่อนใจ (3) มาตรฐานค่า ครองชีพ (4) ความปลอดภัยในชีวิตและครอบครัว (5) สภาพการรวมหัวทางธุรกิจและอุตสาหกรรม สภาพการร่วมมือช่วยเหลือซึ่งกันและกัน

การพิจารณาซึ่งน้ำหนักข้อมูลตัวเลขในขั้นต้นนี้จะเรียกว่าสำคัญก็ได้ เพราะเชิงสะท้อน ความเป็นจริง ได้มากเท่าไหร่ยิ่งทำให้การวางแผนตัดสินใจด้านการคำนวณ ในขั้นตอนต่อไปมีความ แม่นยำและสนองเจตนาตามที่ของผู้ดูแลทุกๆ ได้มากเท่าที่นั้น รูปแบบในการคำนวณมีดังนี้คือ (1) หาค่า

มากที่สุดของคะแนนนิยม (ที่รวมเอาคุณสมบัติในด้านตลาด วัตถุคิบ ฯลฯ ของแต่ละห้องที่) โดยอาศัยกรรมวิธีทางคำนวณ ໄล่เลียงและเลือกตำแหน่งสถานที่ตั้งเฉพาะที่เห็นว่าจะได้ค่าคะแนนนิยมสูงสุด ตัวแปรค่าในการตัดสินใจที่สัมพันธ์กับคะแนนแต่ละค่าก็คือ การจะตั้งโรงงานหรือไม่ตั้งโรงงานโดยดูจากค่าตอบที่ให้ออกมาว่าเป็นหนึ่งหรือศูนย์ ในเบื้องของการวางแผนเราเรียกว่า “เป้าหมาย” ซึ่งเป็นสมการแบบหนึ่ง (2) เมื่อมีเป้าหมายตามในข้อ (1) แล้วก็ต้องมีข้อจำกัดอันเป็นปกติธรรมชาตของการวางแผน ไม่ว่าจะเป็นแผนเลือกที่ตั้งโรงงาน (เช่นในกรณีนี้) แผนการผลิตทางอุตสาหกรรม แผนการเงิน ฯลฯ ข้อจำกัด (constraints) ที่มักเกิดขึ้นของตามธรรมชาติของการวางแผนบริหารใช้ทรัพยากรนั้น จะเรียกว่าเป็นผลดีทางอ้อมก็ได้ เพราะทำให้การแก้ปัญหาเพื่อหาคำตอบต่างๆ อยู่ในขอบเขตอันหนึ่งและได้คำตอบหรือแผนที่เหมาะสมที่สุด (OPTIMAL PLAN) นำไปปฏิบัติได้หลักในการตั้งข้อจำกัดนี้ต้องพิจารณาจากความเป็นจริงคือให้มีข้อจำกัดต่างๆ เนื่องจากที่เห็นว่าจำเป็นเท่านั้น

การแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งอาจแบ่งได้เป็น 2 แนวทางใหญ่ๆ คือ การวิเคราะห์เชิงคุณภาพ และการวิเคราะห์เชิงปริมาณ

Ronald H. Ballou (1999) ได้เสนอแนวทางและวิธีการในเชิงปริมาณที่สามารถทำได้เป็นที่รู้จักคือ (1) วิธีจุดศูนย์ถ่วงแบบทางตรง (Exact center-of-gravity approach) (2) วิธีแบบกริด (The grid method) (3) วิธีเซนทรอลรอยด์ (The centroid method) (4) วิธีกำหนดการเชิงเส้นแบบ Mix-Integer (Mix-Integer Linear programming) และ (7) วิธีกำหนดการเชิงเส้นแบบ Guided (Guided linear programming)

สำหรับการวิเคราะห์เชิงคุณภาพนั้นจะพิจารณาถึงปัจจัยที่มีผลกระทบต่อธุรกิจนั้นๆ เช่น ต้นทุนค่าที่ดิน ความหนาแน่นของแรงงานที่มีฝีมือ ค่าใช้จ่ายเกี่ยวกับสาธารณูปโภคและภาษีบำรุงท้องที่ ทักษะดิบของชุมชน เป็นต้น

Revelle et al. (2005) ได้ระบุว่าปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งมีลักษณะเฉพาะอย่าง 4 ประการ ด้วยกันคือ (1) ลูกค้าซึ่งมีตำแหน่งแน่นอนอยู่แล้วที่ใดที่หนึ่ง หรืออยู่บนเส้นทางการขนส่ง (2) โรงงานที่ต้องการหาตำแหน่งที่ตั้ง (3) ที่ตั้งซึ่งลูกค้าและโรงงานตั้งอยู่ (4) ค่าระยะทางหรือเวลาในการเดินทางระหว่างโรงงานกับลูกค้า

Minnesota Pollution Control Agency (MPCA, 2007) ได้จัดทำคู่มือในการประเมินความเหมาะสมของการเลือกสถานที่ตั้งของโรงงานผลิตเอทานอล (Planning and Constructing an Ethanol Plant in Minnesota) โดยในคู่มือดังกล่าวระบุถึงปัจจัยที่ต้องพิจารณาในการเลือกสถานที่ตั้งของโรงงานผลิต เอทานอลซึ่งประกอบด้วย (1) แหล่งน้ำสำหรับใช้ในกระบวนการผลิต (2) การนำบ้าดเข้าเดิยที่ออกมายังโรงงาน (3) ความอุณหภูมิของวัตถุคิบที่ใช้ผลิตเป็นเอทานอล

- (4) ระบบขนส่งวัตถุคิบและผลิตภัณฑ์ เช่นสถานีรถไฟ เป็นต้น (5) ประเภทของเชื้อเพลิงที่ให้พลังงานในการผลิตเช่นกัน (6) ทุนสนับสนุนหรือสิทธิประโยชน์จากภาครัฐ เนื่องจากจากการจัดตั้งโรงงานในบางพื้นที่อาจมีสิทธิประโยชน์ด้านนโยบายส่งเสริมการลงทุนของรัฐบาล (7) ประเมินผลกระทบต่อคนที่อยู่ในพื้นที่ เช่น ผู้จากการขนส่งวัตถุคิบเสียหายจากการจราจร ภัยธรรมชาติ และ (8) ความสมัพนันกับชุมชน

Owen et al. (1998) ได้จำแนกกลุ่มของปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งตามลักษณะของพึงก์ชันวัตถุประสงค์ออกเป็น 3 ประเภท คือ ปัญหาปกติ (Covering Problems) ปัญหาระยะทางเฉลี่ย (Average Distance Problems) และปัญหาศูนย์กลาง (Center Problems) ซึ่งปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบเฉลี่ยถูกนำเสนอครั้งแรกโดย Hakimi (1964) มีชื่อเรียกว่า P-median Problem รูปแบบทางคณิตศาสตร์ของปัญหาแบบ P-median เป็นดังนี้

ตัวชี้วัด (Indices)

$i$  ลำดับของแหล่งวัตถุคิบในการผลิต โดยที่  $i = 1, 2, \dots, I$

$j$  ลำดับของจุดที่มีศักยภาพในการตั้งโรงงาน โดยที่  $j = 1, 2, \dots, J$

ตัวแปรที่ทราบค่า (Parameter)

$P$  เป็นจำนวนของศูนย์กระจายสินค้าที่จะตั้ง

$D_{ji}$  ระยะทางระหว่างโหนดที่  $i$  ไปยังโหนดที่  $j$

ตัวแปรในการตัดสินใจ (Decision Variables)

$$X_{ji} = \begin{cases} 1 & \text{ถ้าแหล่งวัตถุคิบ } i \text{ ส่งวัตถุคิบให้โรงงาน } j \\ 0 & \text{กรณีอื่นๆ} \end{cases}$$

$$Y_j = \begin{cases} 1 & \text{ถ้าจุดที่มีศักยภาพในการตั้งโรงงาน } j \text{ เปิดเป็นโรงงาน} \\ 0 & \text{กรณีอื่นๆ} \end{cases}$$

พึงก์ชันวัตถุประสงค์ (Objective Function)

$$\text{Min} = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J D_{ij} X_{ij} \quad (2.1)$$

สมการข้อจำกัด (Constraints)

$$\sum_{j=1}^J X_{ij} \leq 1 \quad \forall_{i=1, 2, \dots, I} \quad (2.2)$$

$$X_{ji} \leq Y_j \quad \forall i=(1,2,\dots,I), j=(1,2,\dots,J) \quad (2.3)$$

$$\sum_{j=1}^J Y_j = P \quad (2.4)$$

$$X_{ji} \in \{0,1\}, Y_j \in \{0,1\} \quad \forall i=(1,2,\dots,I), j=(1,2,\dots,J) \quad (2.5)$$

ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ (2.1) เพื่อหาค่าใช้จ่ายในการเดินทางต่ำสุด สมการเงื่อนไขที่ (2.2) เป็นการประกันว่าแหล่งวัตถุดิบจะส่งวัตถุดิบให้กับโรงงานเพียงแห่งเดียวเท่านั้น สมการที่ (2.3) เป็นการประกันว่าแหล่งวัตถุดิบจะไม่ส่งวัตถุดิบให้โรงงานที่ยังไม่ได้เปิด สมการที่ (2.4) จำนวนโรงงานที่เปิดเท่ากับ  $P$  แห่ง สมการเงื่อนไขสุดท้าย (2.5) เป็นการกำหนดตัวแปรตัดสินใจแบบใหม่นี้

ในอีก 25 ปีต่อมา Cornuejols et. al. (1990) พบว่าปัญหาของ Hakimi (1964) ยังมีจุดด้อยที่ไม่ได้พิจารณาต้นทุนในการสร้างศูนย์กระจายสินค้าในฟังก์ชันวัตถุประสงค์ ซึ่งหากทำการเพิ่มต้นทุนคงที่ในการสร้างศูนย์กระจายสินค้าเข้าไปในฟังก์ชันวัตถุประสงค์ ชื่อปัญหาจะเปลี่ยนเป็น Uncapacitated Facility Location Problem โดยต้นทุนรวมทั้งหมดจะประกอบไปด้วยต้นทุนคงที่ในการสร้างศูนย์กระจายสินค้า และต้นทุนค่าขนส่ง รูปแบบทางคณิตศาสตร์ที่เพิ่มขึ้นมาจะเป็นดังนี้

#### ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ (Objective Function)

$$Min = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J D_{ij} X_{ij} + \sum_{j=1}^J F_j Y_j \quad (2.6)$$

#### สมการข้อจำกัด (Constraints)

$$\sum_{j=1}^J X_{ij} \leq 1 \quad \forall i=(1,2,\dots,I) \quad (2.7)$$

$$X_{ji} \leq Y_j \quad \forall i=(1,2,\dots,I), j=(1,2,\dots,J) \quad (2.8)$$

$$\sum_{j=1}^J Y_j = P \quad (2.9)$$

$$X_{ji} \in \{0,1\}, Y_j \in \{0,1\} \quad \forall i=(1,2,\dots,I), j=(1,2,\dots,J) \quad (2.10)$$

$$\sum_{j=1}^J X_{ij} a_j \leq C_j \quad \forall_{j=1,2,\dots,J} \quad (2.11)$$

ส่วนที่เพิ่มเติมจากรูปแบบทางคณิตศาสตร์ของ Hakimi ได้แก่ ตัวแปรที่ทราบค่า (Parameter)

- $F_j$  ค่าใช้จ่ายในการเปิดโรงงานที่  $j$
- $C_j$  ความสามารถที่โรงงาน  $j$  สามารถรับวัตถุคิบได้ต่อวัน
- $a_i$  ปริมาณวัตถุคิบที่มีในแหล่งวัตถุคิบ  $i$

สมการวัตถุประสงค์จะบอกในส่วนของค่าใช้จ่ายในการเปิดโรงงานเข้าไปดังสมการที่ (2.6) และเพิ่มสมการเพื่อน ให้ที่ (2.11) คือสมการที่ประกันว่าโรงงานสามารถรับวัตถุคิบได้ไม่เกินความสามารถที่โรงงานรับวัตถุคิบ ได้ต่อวัน

นอกจากนี้ในช่วงทศวรรษที่ 1960 Hakimi (1964) ได้มีการนำเสนองานวิจัยเกี่ยวกับการหาสถานที่ตั้งโรงงานจำนวน  $P$  โดยการให้น้ำหนักด้านระยะทางบนโครงสร้างของจุดที่มีความต้องการสินค้า  $m$  จุด ซึ่งเป็นที่รู้จักกันในเวลาต่อมาในชื่อปัญหาแบบ P-median

ศูนย์กระจายสินค้าแบบ P-median คือปัญหาที่เราเลือกตำแหน่งของศูนย์กระจายสินค้าจำนวน  $P$  แห่ง ภายในจำนวนลูกค้า  $m$  แห่ง รวมไปถึงการตัดสินใจว่าศูนย์กระจายสินค้าที่ลูกค้าเลือกจะส่งสินค้าให้กับลูกค้าคนใดบ้าง โดยให้ระยะทางการขนส่งของรวมจากทุกศูนย์กระจายสินค้าให้กับลูกค้าทุกคนลื้นที่สุด

Osaman et al. (2001) กล่าวว่า CPMP เป็นปัญหาการเลือกทำเลที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้าแบบพิเศษ ซึ่งคล้ายกับปัญหา P-median แต่มีการให้ความสำคัญในเรื่องความสามารถในการส่งสินค้าของจุดกระจายสินค้าที่มีจำกัด และลูกค้ามีความต้องการที่จำกัดเท่านั้น

## 2.4 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับปัญหาการเสือกสถานที่ตั้งและการจัดเส้นทางยานพาหนะ

### (Location Routing Problem: LRP)

ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งยานพาหนะเป็นการแก้ปัญหาที่มีจุดประสงค์เพื่อเลือกสถานที่ตั้งซึ่งเป็นปัญหาหลัก แต่ในขณะเดียวกันก็มีจุดประสงค์เพื่อแก้ปัญหาการจัดเส้นทางขนส่งของยานพาหนะซึ่งเป็นปัญหารองด้วย

การเลือกสถานที่ตั้งที่เหมาะสมนั้น การให้ความสำคัญในเรื่องของการขนส่งเป็นปัจจัยสำคัญมาก ซึ่งจะส่งผลต่อการกำหนดค่าใช้จ่ายในการลงทุน และค่าใช้จ่ายในการขนส่งก็จะส่งผลให้ราคาสินค้าสูงหรือต่ำลงได้ จึงนั้นได้ว่าการขนส่งถือว่าเป็นปัญหาที่จะต้องพิจารณาและระวัง

รอบตอบ มีเหตุผล ทั้งนี้เพื่อระบุว่าปัจจัยการผลิตต่างๆ ไม่ว่าจะเป็นวัตถุคิบ คน เครื่องจักร อุปกรณ์ และสิ่งที่สนับสนุนการผลิตต่างๆ ที่จะนำไปสู่โรงงานล้วนแต่ออาศัยการขนส่งทั้งสิ้น หลังจากนั้น เมื่อโรงงานทำการแปรรูปวัตถุคิบเป็นผลิตภัณฑ์ (Products) แล้วก็ต้องขนส่งสู่ตลาดอีก ปัญหาที่ต้องพิจารณาเรื่องการขนส่งก็คือ ช่วงระหว่างวัตถุคิบกับโรงงาน และช่วงระหว่างโรงงานกับตลาด หรือ แหล่งจ้างงาน ช่วงดังกล่าวสามารถขนส่งได้กี่วิช ขนส่งอย่างไรจะเป็นไปด้วยความเรียบร้อย และประหยัดค่าใช้จ่ายในการขนส่งน้อยที่สุด ดังนั้นการจัดการเส้นทางyanพาหนะที่ใช้ในการขนส่ง ก็เป็นปัญหาที่สามารถกำหนดต้นทุนในการขนส่งให้ลดลง ได้ เช่นเดียวกับการเลือกสถานที่ตั้งที่เหมาะสม

หากวุ่นแบบปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งที่มีความซับซ้อน ซึ่งปัญหานี้ถูกจัดอยู่ในกลุ่มปัญหาประเทก Nondeterministic Polynomial-Time Hard (NP-hard) เพราะว่าเป็นการรวมปัญหา NP-Hard ทั้งสองปัญหาคือ (1) ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและ (2) ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่งyanพาหนะรวมเข้าด้วยกัน Wu et al. (2002) ได้นำเสนอการปรับปรุงแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ของ Perl et al. (1985) รูปแบบทางคณิตศาสตร์ของปัญหา LRP เป็นดังนี้

#### ตัวชี้ (Indices)

- $i$  จุดศูนย์กลางการกระจายสินค้าทั้งหมดที่เป็นไปได้
- $j$  ลูกค้าทั้งหมด
- $k$  yanพาหนะทั้งหมดที่ใช้ในการขนส่งสินค้า

#### ตัวแปรที่ทราบค่า (Parameter)

- $N$  จำนวนของลูกค้าทั้งหมด
- $C_{ij}$  ค่าใช้จ่ายที่ใช้ในการเดินทางจากจุด  $i$  ไปยังจุด  $j$
- $G_i$  ต้นทุนคงที่ของการสร้างศูนย์กระจายสินค้า  $i$
- $F_k$  ต้นทุนคงที่ของการใช้พาหนะ  $k$
- $V_i$  ความสามารถในการรองรับสินค้าของศูนย์กระจายสินค้า  $i$
- $d_j$  ความต้องการของลูกค้า  $j$
- $Q_k$  ความสามารถในการขนส่งสินค้าของพาหนะบนส่ง (หรือเส้นทาง)  $k$

### ตัวแปรในการตัดสินใจ (Decision Variables)

$$X_{ij} \begin{cases} 1, \text{ถ้ามีการเดินทางจาก } i \text{ ไปยังจุด } j \text{ บนเส้นทาง } k \\ 0, \text{ กรณีอื่น} \end{cases}$$

$$Y_{j\cdot} \begin{cases} 1, \text{ถ้าศูนย์กระจายสินค้า } i \text{ ลูกสร้างขึ้น} \\ 0, \text{ กรณีอื่น} \end{cases}$$

$$Z_{ij} \begin{cases} 1, \text{ถ้าลูกค้า } j \text{ ลูกกำหนดให้ได้รับการบริการจากศูนย์กระจายสินค้า } i \\ 0, \text{ กรณีอื่น} \end{cases}$$

$U_{ik}$  = ตัวแปรสนับสนุน (Auxiliary variable)

### ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ (Objective Function)

$$\text{Min} = \sum_{i \in I} G_i Y_i + \sum_{i \in I \cup J} \sum_{j \in I \cup J} \sum_{k \in K} C_{ij} X_{ijk} + \sum_{k \in K} F_k \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} X_{ijk} \quad (2.12)$$

### สมการข้อจำกัด (Constraints)

$$\sum_{k \in K} \sum_{i \in I \cup J} X_{ijk} = 1 \quad j \in J \quad (2.13)$$

$$\sum_{j \in J} d_j \sum_{i \in I \cup J} X_{ijk} \leq Q_k \quad k \in K \quad (2.14)$$

$$U_k - U_{jk} + N X_{ijk} \leq N = 1 \quad j, j \in J, k \in K \quad (2.15)$$

$$\sum_{j \in I \cup J} X_{ijk} - \sum_{j \in I \cup J} X_{jik} = 0 \quad k \in K \quad (2.16)$$

$$\sum_{i \in I} \sum_{j \in J} X_{ijk} \leq 1 \quad k \in K \quad (2.17)$$

$$\sum_{i \in I} d_j z_{ij} - V_i y_i \leq 0 \quad i \in I \quad (2.18)$$

$$-z_{ij} + \sum_{u \in I \cup J} (X_{iuk} + X_{ujk}) \leq 1 \quad i \in I, j \in J, k \in K \quad (2.19)$$

$$X_{ijk} = 0,1 \quad i \in I, j \in J, k \in K \quad (2.20)$$

$$Y_i = 0,1 \quad i \in I \quad (2.21)$$

$$z_{ij} = 0,1 \quad i \in I, j \in J \quad (2.22)$$

$$U_{lk} \geq 0 \quad l \in J, k \in K \quad (2.23)$$

พังก์ชันวัตถุประสงค์ (2.12) คือผลรวมต่ำที่สุดจากผลบวกของต้นทุนคงที่ในการสร้างศูนย์กระจายสินค้า ต้นทุนการขนส่งและต้นทุนคงที่ในการใช้ยานพาหนะขนส่ง สมการเงื่อนไขที่ (2.13) เป็นการกำหนดให้ลูกค้าแต่ละคนสามารถรับบริการได้จากพาหนะขนส่งเพียงคนละหนึ่งคัน หรือหนึ่งเส้นทางเท่านั้น สมการที่ (2.14) เป็นการกำหนดเงื่อนไขว่าปริมาณของสินค้าที่พาหนะคันนั้นๆ รับผิดชอบจะต้องไม่เกินความสามารถในการบรรทุกสินค้า สมการที่ (2.15) เป็นสมการเงื่อนไขป้องกันการเกิดซับทัวร์ สมการที่ (2.16) เป็นเงื่อนไขที่บังคับให้พาหนะขนส่งเข้าให้บริการที่จุดใดก็ต้องออกจากจุดนั้นเสมอ สมการที่ (2.17) พาหนะขนส่งแต่ละคันสามารถทำงานให้กับศูนย์กลางการจัดส่งพัสดุเพียงแห่งเดียวเท่านั้น สมการที่ (2.18) เป็นเงื่อนไขค้านความสามารถในการรองรับความต้องการของลูกค้าของศูนย์กลางการกระจายสินค้า สมการที่ (2.19) เป็นการจัดสรรลูกค้าให้เข้าใช้บริการในศูนย์กระจายสินค้าได้เพียงแห่งเดียว หากมีเส้นทางที่เชื่อมต่อระหว่างลูกค้าและศูนย์กลางการกระจายสินค้า ส่วนสมการที่ (2.20), (2.21) และ (2.22) เป็นการกำหนดตัวแปรตัดสินใจแบบไบ奴ารี่ สมการเงื่อนไขสุดท้าย (2.23) เป็นตัวแปรสนับสนุนที่ต้องมีค่าเป็นเลขบวกเท่านั้น

Balakrishnan et al. (1987) กล่าวว่าปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่ง การที่จะค้นหาคำตอบจากปัญหานี้ ให้อ่านมีประสิทธิภาพพอควรแก่ปัญหาไปพร้อมๆ กัน โดยไม่ต้องแยกปัญหาออกจากรากัน เนื่องจากว่าปัญหานี้มีความซับซ้อนซึ่งต้องกันและมีผลโดยตรงต่อคำตอบสุดท้าย จำเป็นต้องนูรณาการวิธีการหาคำตอบเข้าด้วยกัน ต่อมมา Laporte (1992) นำเสนองานการจัดตั้งแบบจำลองทางคณิตศาสตร์กับปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งเป็นท่านแรก การแก้ปัญหาช่วงนั้น ได้พัฒนาวิธีการแก้ปัญหาแบบค้นหาคำตอบที่ดีที่สุด เช่น วิธีการแผนภูมิการ

ตัดสินใจแบบต้นไม้ (Decision Tree) วิธี Branch and Bound algorithm วิธี Gomory Cut และ วิธี Graph Transformation และในบทความดังกล่าวยังแยกระดับความสำคัญของปัญหาออกเป็น 2 ปัญหา คือ ปัญหาหลัก (Master Problem) และปัญหารอง (Sub Problem) ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งศูนย์จัดอยู่ในปัญหาหลัก โดยใช้วิธี Tree Search Algorithm หลักจากได้คำตอบแล้วจะแก้ปัญหารองต่อหนึ่นคือ ปัญหาการจัดเส้นทางการขนส่ง โดยใช้วิธีการแก้ปัญหาด้วยวิธี Branch and Bound คำตอบที่ได้จากวิธีการนี้เป็นคำตอบที่ดีที่สุด (Optimal Solution) แต่วิธีการดังกล่าวขึ้นนี้ข้อจำกัดในด้านขนาดของปัญหาซึ่งขนาดของปัญหานั้นเป็นปัญหานาดเด็กถูกค้าไม่เกิน 40 ราย

Wu et al. (2002) ได้ระบุถึงรูปแบบของตัวแบบคลิตศาสตร์ของปัญหานี้ว่า โดยทั่วไปจะประกอบไปด้วย (1) จำนวนสถานที่ตั้ง (2) ความต้องการสินค้าของลูกค้า (3) จำนวนสถานที่ตั้งของชุดที่น่าจะตั้งศูนย์กระจายสินค้า ตลอดจน (4) ชนิดและขนาดของyan พาหนะ ซึ่งข้อมูลเหล่านี้จะสามารถหาหรือกำหนดได้ ส่วนการวางแผนการกระจายสินค้า และจัดเส้นทางการขนส่งนั้น จะต้องได้รับการออกแบบเพื่อ (1) ตอบสนองความต้องการของลูกค้าแต่ละราย (2) ลูกค้าแต่ละรายจะได้รับการจัดส่งสินค้า โดยyan พาหนะหนึ่งคันอย่างแน่นอน (3) ความต้องการโดยรวมในแต่ละเส้นทางจะต้องน้อยกว่าหรือเท่ากับความจุของyan พาหนะที่ได้รับมอบหมายให้ไปในเส้นทางนั้นๆ (4) แต่ละเส้นทางจะต้องเริ่มและจบที่ศูนย์กระจายสินค้าเดียวกัน ตามที่ได้ออกแบบไว้

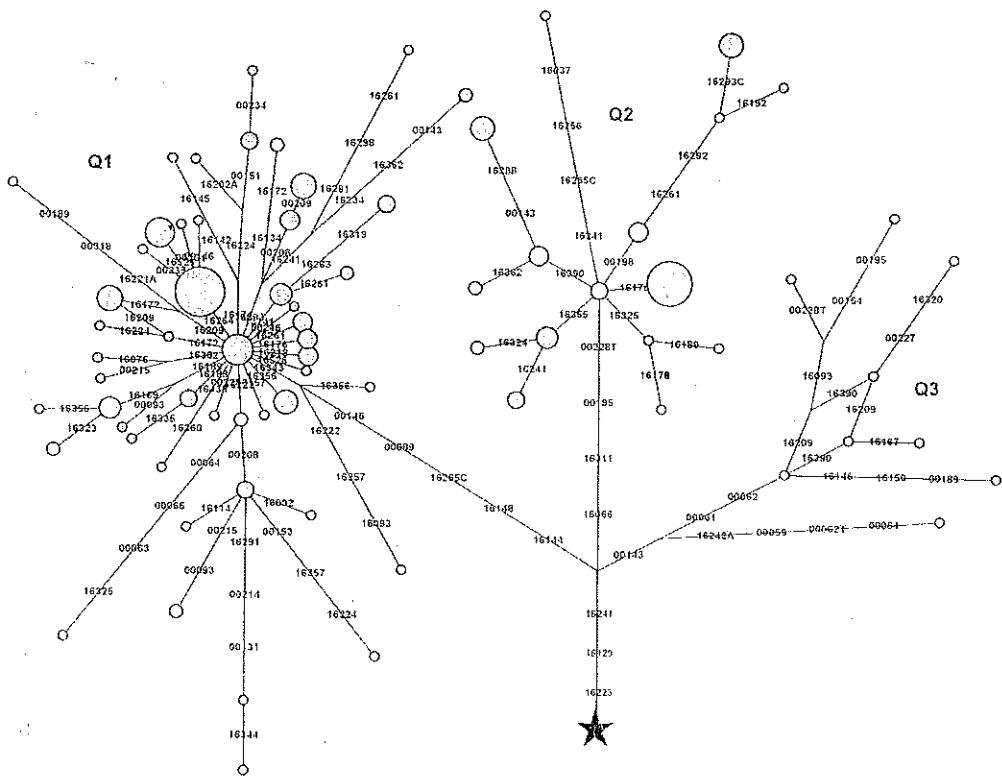
Jitimar (2003) นำเสนอวิธีการของ Ant Colony Optimization (ACO) ในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งในโรงงานผลิตก๊าซชีวภาพจากน้ำตาลสูกร เพื่อใช้ในการแก้ปัญหาลินิกน้ำตาลสูกร กับเขตชุมชน การแก้ปัญหานี้ ได้มีการแบ่งปัญหาออกเป็น 2 ปัญหาคือ ปัญหาสถานที่ตั้งโรงงานและปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับyan พาหนะขนส่ง และใช้วิธี ACO เป็นเครื่องมือในการแก้ปัญหา สามารถวิเคราะห์หาตำแหน่งที่โรงงานผลิตก๊าซชีวภาพ และใช้ระยะทางการขนส่งที่เหมาะสม

สุวรรณ สุคสมนช์ และคณะ (2549) ได้ประยุกต์วิธีการหาคำตอบโดยวิธีอัลกอริทึมเชิงพัฒนารูป (Generic algorithm: GA) สำหรับปัญหาการตัดสินใจเลือกสถานที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้า และการคัดเลือกสินค้าให้กับศูนย์กระจายสินค้าแบบสมดุลความต้องการสินค้า พบร่วมชีวิตรสติกที่พัฒนาขึ้นมา สามารถคืน Yan ผลลัพธ์จากปัญหาได้ในระดับที่น่าพอใจ ถ้าเป็นปัญหานาดของลูกค้าไม่เกิน 20 ราย จะ Yan ผลลัพธ์เป็นคำตอบที่ดีที่สุด แต่ถ้าปัญหามีขนาดใหญ่ขึ้น ค่าเบอร์เรื่องตัวความผิดพลาดจะมากขึ้นตามลำดับ ระดับพารามิเตอร์ตัวดำเนินการจะเปลี่ยนแปลงไปตามขนาดของปัญหาและมีผลโดยตรงกับระดับเวลาที่ใช้ประมวลผลเพิ่มมากขึ้น

Nagy et al. (2007) ได้สรุปรูปแบบของปัญหาการเลือกสถานที่และจัดเส้นทางการขนส่งของyan พาหนะ โดยแบ่งออกเป็นกลุ่มๆ ตามโครงสร้างของปัญหา ชนิดของข้อมูล ช่วงเวลาในการวางแผน วิธีการที่ใช้ในการแก้ปัญหา ฟังก์ชันวัตถุประสงค์ จำนวนศูนย์กระจายสินค้า โครงสร้าง

ของเส้นทาง ฯลฯ ผู้ศึกษาไว้ขึ้นบันส่วนมากจะอยู่ในรูปแบบของการหาที่ตั้งของศูนย์กระจายสินค้า เพื่อที่จะส่งสินค้าไปยังลูกค้าจำนวนหนึ่ง โดยมีลักษณะของข้อมูลเป็นแบบดีเทอร์มินิสติก และใช้วิธีการแบบเชิงวิเคราะห์ ในการส่วนของวิธีการแก้ปัญหาแบบทางตรง จะมีข้อจำกัดในการเลือกของขนาดปัญหา โดยสามารถแก้ปัญหาด้วยวิธีทางตรงจะเหมาะสมกับปัญหาที่มีขนาดเล็ก หรือมีจำนวนลูกค้าไม่เกิน 40 ราย ดังนั้นวิธีเชิงวิเคราะห์จึงถูกนำมาใช้ในการแก้ปัญหาที่มีขนาดใหญ่และมีความซับซ้อนมากขึ้น โดยวิธีเชิงวิเคราะห์สำหรับการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้ง และการจัดเส้นทางการขนส่งของyanพาหนะ สามารถแบ่งได้เป็น 4 วิธีการหลักๆ คือ (1) การแก้ปัญหาแบบลำดับขั้น (Sequential methods) เป็นวิธีแก้ปัญหาตามองค์ประกอบของปัญหา ซึ่งหมายถึงการจัดแยกปัญหาขนาดใหญ่ออกเป็นปัญหานาดเล็ก หรือโดยทั่วไปเรียกว่า “Cluster first and route second” ซึ่งมีผู้วิจัยงานด้านนี้อยู่หลายท่านด้วยกัน เช่น Webb (1968) Watson Gandy et al. (1973) Balakrishnan et al. (1987) และ Srivastava et al. (1990) นำเสนอการใช้วิธี Sequential Solution กับการแก้ปัญหาสถานที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้าและการจัดเส้นทางสำหรับพาหนะขนส่ง (2) การแก้ปัญหาแบบจัดกลุ่ม (Cluster-based method) เช่น เซตที่ 1 เป็นเซตของลูกค้ากับศูนย์กระจายสินค้าที่ถูกเลือกให้เปิดดำเนินงาน อาศัยหลักการแบ่งกลุ่มหลักการเพื่อนบ้านใกล้เคียง (Nearest Neighborhood Search) เซตที่ 2 จะแบ่งกลุ่มเซตจากเซตที่ 1 ออกเป็นลับเซตเด็กๆ คือเซตลูกค้าที่ถูกกำหนดหรือเลือกให้ใช้พาหนะขนส่งบนเส้นทางเดียวกัน ต่อจากนั้นก็จะทำการแก้ปัญหาแต่ละกลุ่มเซต วิธีการของ Clustering based จะมีลักษณะคล้ายคลึงกับวิธี Sequential Methods คือ ไม่มีการพิจารณาผลลัพธ์ข้อนกับในการแก้ปัญหาระหว่างสองปัญหาย่อย (คำตอบที่ได้จากปัญหาระยะไม่ถูกนำกลับไปใช้กับปัญหาที่สอง) จะถูกทิ้งไปอย่างเดียว (3) การแก้ปัญหาแบบทำซ้ำ (Iterative method) เป็นวิธีการแก้ปัญหาแบบแยกย่อยปัญหานาดใหญ่ออกเป็น 2 ปัญหาย่อย จากนั้นก็จะนำวิธีการของ Iterative มาแก้ปัญหาที่ละเอียดขึ้น คำตอบที่ได้จากการแก้ปัญหาครั้งแรกจะถูกนำไปใช้กับปัญหาที่สอง จนกว่าจะปั๊บหน้าง่าย (4) การแก้ปัญหาแบบลำดับขั้น (Hierarchical method) คือวิธีการของเชิงวิเคราะห์ที่ใช้ในการแก้ปัญหาแบบลำดับขั้น เช่น การแก้ปัญหาหลักและปัญหารอง ทั้งสองปัญหาจะมีผลลัพธ์ที่ซึ่งกันและกัน เช่น การแก้ปัญหาสถานที่ตั้งศูนย์กระจายสินค้า (Location Problem) ไปจนจบกระบวนการเสียก่อนแล้วก่อทำให้การแก้ปัญหาการจัดเส้นทางสำหรับพาหนะที่เป็นปัญหารอง แล้วกลับมาเริ่มต้นใหม่อีกรึ่งหนึ่ง การเริ่มต้นใหม่ในรอบกระทำซ้ำนี้จะถูกแก้ไข

คำตอบใหม่ให้ดีขึ้น และทำใบงานกระทั้งครบถ้วน ในการหยุดที่ตั้งไว้แล้วจึงค่อยส่งผลลัพธ์ที่ได้ออกมา ซึ่งมีผู้วิชาชាយท่านเรื่องว่าเป็นวิธีการที่สามารถพัฒนาคำตอบให้ดีขึ้นไปเรื่อยๆ ตามลำดับ



ภาพที่ 2.5 ลักษณะเส้นทางการขนส่งของปั้ญหา P-median (<http://www.spatialanalysisonline.com>)

ในส่วนของวิธีการแก้ปั้ญหาแบบทางตรง (Exact method) สำหรับปั้ญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งของyanพานะ โดยทั่วไปจะอยู่ในชั้นฐานของการแก้ปั้ญหาทางคณิตศาสตร์ซึ่งใช้ขั้กอหริทึมแบบ บรรบันช์-แอน-บวน์ (Branch-and bound), บรรบันช์-แอน-คัท (Branch-and cut) ทฤษฎีกราฟ (Graph theory) เป็นต้น ซึ่งการแก้ปั้ญหาดังกล่าวจะมีข้อจำกัดในเรื่องของขนาดของปั้ญหา โดยการแก้ปั้ญหาแบบทางตรงจะหมายกับปั้ญหาที่มีขนาดเล็กหรือมีจำนวนศูนย์กระจายสินค้าไม่เกิน 40 ศูนย์

## 2.5 แนวความคิดและทฤษฎีเกี่ยวกับโลจิสติกส์แบบหลายวัตถุประสงค์ (Multi-Objective Logistics)

โดยปกติการตัดสินใจด้านโลจิสติกส์ มีวัตถุประสงค์หลักเพื่อ ลดต้นทุนในการขนส่ง ลดขนาดของพาหนะ ลดเวลาของการขนส่ง เพิ่มผลกำไรในด้านการดำเนินการ ซึ่งบางที วัตถุประสงค์ของการลดต้นทุนก็ไม่เพียงพอต่อการแก้ไขปัญหาด้านโลจิสติกส์จึงได้มีการนำเอา วัตถุประสงค์อื่นๆ มาประกอบเพื่อการตัดสินใจ ในด้านโลจิสติกส์ ดังนั้นจึงต้องมีการเปลี่ยนปัญหา ให้เป็นแบบหลายวัตถุประสงค์ (Multi-objective)

กมลชนก สุทธิวิทยุติ และคณะ (2544) ได้ให้คำนิยามของโลจิสติกส์ หมายถึง การ จัดการลำเลียงขนส่งสินค้าเพื่อให้เกิดต้นทุนต่ำที่สุด โดยเริ่มจากการจัดทำวัตถุคงไว้ปัจจุบันที่ ผู้บริโภค โดยมีการจัดการวางแผน การจัดสายงาน การควบคุมกิจกรรมในส่วนที่มีการเคลื่อนย้าย และไม่มีการเคลื่อนย้าย รวมไปถึงการอำนวยความสะดวกในกระบวนการ ให้ผลสินค้า

โดยปกติการตัดสินใจด้านโลจิสติกส์มีวัตถุประสงค์หลักเพื่อ ลดต้นทุนในการขนส่ง ลดขนาดของพาหนะ ลดเวลาของการขนส่ง เพิ่มผลกำไรในด้านการดำเนินการ ซึ่งบางที วัตถุประสงค์ของการลดต้นทุนก็ไม่เพียงพอต่อการแก้ไขปัญหาด้านโลจิสติกส์ได้ จึงมีการนำเอา วัตถุประสงค์อื่นๆ มาประกอบเพื่อการตัดสินใจ ในด้านโลจิสติกส์ ดังนั้นจึงต้องมีการเปลี่ยนปัญหา ให้เป็นแบบหลายวัตถุประสงค์ (Multi Objective)

Budadee et al. (2008) ได้ทำการศึกษาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงานอุตสาหกรรมที่ใช้ชานอ้อย ซึ่งเป็นของเหลวจากการกระบวนการผลิตน้ำตาล โดยมองถึงความคุ้มค่าทางเศรษฐศาสตร์ ผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม และพบว่าการใช้ชานอ้อยในการผลิตอุตสาหกรรมมีความคุ้มค่าทางเศรษฐศาสตร์ และลดผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม

นพชพงษ์ นันทสำเริง (2552) ได้ศึกษาปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งโรงงานอุตสาหกรรมจาก วัตถุคงไว้ปัจจุบันอ้อย แบบหลายวัตถุประสงค์ ซึ่งได้แก่ ด้านเศรษฐศาสตร์ ด้านความเสี่ยง ด้าน สิ่งแวดล้อม พบร่วมกันของการให้น้ำหนักของสมการเป้าหมายที่ต่างกันจะส่งผลให้การเปิดโรงงานอุตสาหกรรมในพื้นที่และจำนวนที่ต่างกัน

ปัญหาการตัดสินใจด้านโลจิสติกส์แบบหลายวัตถุประสงค์ได้ถูกนำมาใช้ประยุกต์ในหลาย ด้านด้วยกัน ไม่ว่าจะเป็น

(1) การขยายขอบเขตปัญหาด้วยเพิ่มให้สามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้จริง เช่น เพิ่ม วัตถุประสงค์ด้านเวลา หรือวัตถุประสงค์ด้านความพึงพอใจของลูกค้า

(2) ประยุกต์ปัญหาเข้ากับกรณีศึกษาจริง เช่น ปัญหาการหาที่ตั้งโรงงานอุตสาหกรรม อาจจะต้องมีวัตถุประสงค์ที่เพิ่มในเรื่องของสิ่งแวดล้อมของคนในพื้นที่ด้วย

โดยทั่วไปแล้วการตัดสินใจด้านโลจิสติกส์อาจมีวัตถุประสงค์เพียงอย่างเดียว เช่น เพื่อตัดระยะเวลาในการขนส่ง ลดเวลาในการขนส่ง ลดขนาดของยานพาหนะ หรือเพิ่มผลกำไรจากการดำเนินการ เป็นต้น อย่างไรก็ตามหากเป็นการตัดสินใจในวัตถุประสงค์ที่มากกว่าหนึ่งวัตถุประสงค์ (Multiple objective) ซึ่งที่มักเกิดขึ้นก็คือวัตถุประสงค์บางอย่างจะเกิดความขัดแย้งกันเองภายในดังนั้น จึงต้องมีการเปลี่ยนมุมมองของปัญหาให้เป็นแบบหลายวัตถุประสงค์ (Multiobjective)

Jezebowiez et al. (2008) ได้ระบุรูปแบบหลายวัตถุประสงค์ (Multiple-objective problem; MOP) ไว้ดังแสดงในสมการ (2.24)

$$\text{MOP} = \begin{cases} \text{Min } F(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x)) \\ \text{s.t. } x \in D \end{cases} \quad (2.24)$$

เมื่อ  $n$  = จำนวนวัตถุประสงค์ของปัญหา สำหรับปัญหาแบบหลายวัตถุประสงค์  $n \geq 2$

$x$  =  $(x_1, x_2, \dots, x_r)$  เป็นเวกเตอร์ของตัวแปรตัดสินใจ

$D$  = พื้นที่ของคำตوبที่เป็นไปได้

$F(x)$  = เวกเตอร์ของวัตถุประสงค์

คำตوبที่ได้จากการแก้ปัญหาการตัดสินใจแบบหลายวัตถุประสงค์จะอยู่ในรูปของเซตของพาราโต (Pareto set) โดยในการแก้ปัญหางจะกระทำให้สามแนวทางคือ (1) แนวทาง *a priori* ซึ่งผู้ตัดสินใจจะกำหนดความสำคัญของแต่ละวัตถุประสงค์ไว้ตั้งแต่เริ่มต้น (2) แนวทาง *interactive* ซึ่งผู้ตัดสินใจจะเลือกให้ความสำคัญของแต่ละวัตถุประสงค์ระหว่างกระบวนการแก้ปัญหากำลังดำเนินการอยู่ และ (3) แนวทาง *a posteriori* ซึ่งเซตของคำตوبที่เป็นไปได้ทั้งหมดจะได้รับนำเสนอเพื่อให้ผู้ตัดสินใจเลือก

ปัญหาการตัดสินใจด้านโลจิสติกส์แบบหลายวัตถุประสงค์ได้ถูกนำไปประยุกต์ในหลายทางด้วยกัน ไม่ว่าจะเป็น

(1) การขยายปัญหาของเขตของปัญหาดังเดิม เพื่อให้สามารถนำไปประยุกต์ใช้ได้จริง เช่น เพิ่มวัตถุประสงค์ด้านเวลา หรือวัตถุประสงค์ด้านความพึงพอใจของลูกค้า

(2) การประยุกต์ปัญหารถลีศึกษาในชีวิตจริง เช่น ปัญหาการขนส่งวัตถุอันตรายซึ่งจะมีวัตถุประสงค์ด้านความเสี่ยงด้านความปลอดภัยเพิ่มเติมด้วย เป็นต้น

### ตารางที่ 2.3 การประยุกต์ใช้ Multi objective (MULT) กับงานวิศวกรรม

ปัญหา	นักวิจัย	วิธีการ
Multi objective Multi-stage Problem location	Dilek Tuzun (1999)	TS
	M.R.Gholamian (2007)	MADE
	Vincent F.Yu (2010)	SA
	Jose-Manuel Belenguer (2011)	A Branch-and-Cut method
	Mohammad Hossein Fazel Zarandi (2011)	SA
	Viet-Phuong Nguyen (2012)	TS
	Ismail Karaoglan (2012)	LRPSPD, SA
	Viet-Phuong Nguyen (2012)	GRASP, LP

ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบ P-median และการจัดเส้นทางยานพาหนะขนส่ง ในปัญหา P-median เป็นปัญหาเลือกที่ตั้งของจุดกระจายสินค้าหรือโรงงาน  $p$  แห่งส่งให้ลูกค้าที่มีความต้องการในจุดต่างๆ โดยให้ต้นทุนในการขนส่งต่ำที่สุด ซึ่งต้นทุนการขนส่งจะคิดจากการทางของจุดกระจายสินค้าที่ส่งผลต่อกันที่ไปยังลูกค้า หรือจากลูกค้ากลุ่มมาเยือนสินค้าบางกรณีอาจเป็นแหล่งวัตถุดินถูกส่งมาเยือนโรงงานก็ได้

### 2.6 การหาคำตอบที่ดีที่สุดสำหรับการตัดสินใจด้านสิ่งแวดล้อม (Environment optimization)

การหาคำตอบที่ดีที่สุดเป็นศาสตร์ที่ทวีความสำคัญอย่างมากในโลกปัจจุบัน โดยเฉพาะการหาคำตอบที่ดีที่สุดสำหรับภาคธุรกิจเพื่อสร้างความได้เปรียบในการแข่งขัน ซึ่งโดยทั่วไปการหาคำตอบที่ดีที่สุดจะเป็นการศึกษาปัญหาเพื่อที่จะหาค่าที่มากที่สุดหรือน้อยที่สุดของฟังก์ชันวัตถุประสงค์ที่ตั้งไว้ภายใต้สมการขอบข่ายที่เป็นข้อจำกัดของปัญหา

เทคนิคการหาคำตอบที่ดีที่สุดจะเริ่มจากการพัฒนาตัวแบบทางคณิตศาสตร์ของปัญหา และกำหนดตัวแปรต่างๆ ในขณะที่ความสัมพันธ์ระหว่างธุรกิจ หรือสภาพของกระบวนการจะถูกกำหนดเป็นสมการขอบข่าย ซึ่งทั้งหมดจะอยู่ภายใต้วัตถุประสงค์ที่กำหนดขึ้นมา โดยวัตถุประสงค์ที่กำหนดขึ้นนี้อาจมีเพียงวัตถุประสงค์เดียวหรือหลายวัตถุประสงค์ก็เป็นได้

โดยปกติแล้วการหาคำตอบที่ดีที่สุดของระบบทางวิศวกรรมจะมุ่งเน้นไปที่วัตถุประสงค์ด้านเศรษฐศาสตร์แต่เพียงอย่างเดียว เช่น การลดต้นทุนในการผลิตให้ได้มากที่สุดหรือการสร้าง

ความสามารถในการทำกำไรมากที่สุด เป็นต้น อย่างไรก็ตามในทศวรรษที่ผ่านมาได้มีการนำเอาการพัฒนาสมรรถนะด้านสิ่งแวดล้อมเข้ามาเป็นอีกตุณประสงค์หนึ่งในกระบวนการหาคำตอบที่ดีที่สุดด้วย

ในการหาคำตอบที่ดีที่สุดด้านสิ่งแวดล้อมนั้นมีความคล้ายคลึงกับการหาคำตอบที่ดีที่สุดทั่วๆ ไป แต่จะมีการเพิ่มวัตถุประสงค์ด้านสิ่งแวดล้อม ซึ่งโดยทั่วไปจะอยู่ในรูปของการลดผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมดังนั้นระบบการหาคำตอบที่ดีที่สุดที่มีการเพิ่มวัตถุประสงค์ด้านผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมเข้าไป จึงเรียกได้ว่าเป็นการหาคำตอบที่ดีที่สุดแบบหลายวัตถุประสงค์นั่นเอง

Buddadee (2008) ได้กล่าวถึงตัวแบบทางคณิตศาสตร์ของปัญหาแบบหลายวัตถุประสงค์ ซึ่งประกอบไปด้วยวัตถุประสงค์ด้านเศรษฐศาสตร์และวัตถุประสงค์ด้านสิ่งแวดล้อมนี้สามารถเขียนได้ดังนี้

$$\text{Minimize} \quad F = cy + f(x) \quad (2.25)$$

And

$$\text{Minimize} \quad E_k = \sum_{n=1}^N ec_{k,j} B_j \quad (2.26)$$

$$\text{Subject to;} \quad h(x,y) = 0 \quad (2.27)$$

$$g(x,y) \leq 0 \quad (2.28)$$

$$x \in X \subseteq R^n \quad (2.29)$$

$$y \in Y \subseteq Z^q \quad (2.30)$$

เมื่อ	$F$	เป็นเวกเตอร์ของฟังก์ชันวัตถุประสงค์ด้านเศรษฐศาสตร์
	$c$	เป็นเวกเตอร์ของค่าน้ำหนักต้นทุนหรือกำไรสำหรับตัวแปร
	$f(x)$	เป็นฟังก์ชันที่สัมพันธ์กับตัวแปรแบบต่อเนื่อง
	$E_k$	เป็นเวกเตอร์ของฟังก์ชันวัตถุประสงค์ด้านสิ่งแวดล้อม

$ec_{k,j}$	เป็นค่าความสัมพันธ์ของภาระ $B_j$ ที่ส่งผลกระทบต่อ $E_k$
$h(x,y) = 0$	เป็นสมการขอบข่ายแบบเท่ากับ (Equality constraints)
$g(x,y) \leq 0$	เป็นสมการขอบข่ายแบบไม่เท่ากับ (Inequality constraints)
$x$	เป็นแวคเตอร์ของตัวแปรแบบต่อเนื่อง (Continuous variable)
$y$	เป็นแวคเตอร์ของตัวแปรแบบจำนวนนับ (Integer variable)

## 2.7 วิธีการหาคำตอบแบบอิวาริสติก (Heuristic Optimization)

วิธีอิวาริสติก หมายถึง วิธีการคิดค้นขึ้นมา เพื่อใช้ในการแก้ปัญหาได้ปัญหาหนึ่ง โดยเฉพาะ ซึ่งไม่มีแบบแผนที่แน่นอนตายตัว โดยการสร้างอิวาริสติกนั้นมักต้องอาศัยความเข้าใจและประสบการณ์ในการแก้ไขปัญหานั้นๆ เป็นอย่างดี ดังนั้นวิธีอิวาริสติกที่ ใช้ในการแก้ปัญหานั้นๆ อาจไม่สามารถนำไปใช้แก้ไขปัญหาอีกปัญหานั้นๆ ได้ และไม่สามารถรับประทานได้ว่าจะได้คำตอบที่ดีที่สุดหรือคำตอบที่เท่ากันทุกครั้ง แต่สามารถได้คำตอบในเวลาที่รวดเร็ว หรือสามารถแก้ปัญหาที่มีความซับซ้อนจนไม่สามารถเขียนเป็นตัวแบบทางคณิตศาสตร์ได้ วิธีอิวาริสติกแบ่งออกเป็น 2 ประเภทตามลักษณะของวิธีการในการสร้างคำตอบให้แก่ (1) วิธีอิวาริสติกแบบสร้างคำตอบ วิธีนี้จะเริ่มสร้างคำตอบโดยเริ่มจากการค่อยๆ เพิ่มลูกศร์ในเส้นทางทีละรายหรือเพิ่มโหนดทีละโหนด จนประกอบกันเป็นคำตอบที่สมบูรณ์ เช่น วิธี Saving, Matching Based, Nearest Insertion, Nearest Neighbor เป็นต้น (2) วิธีอิวาริสติกแบบค้นหาคำตอบใกล้เคียง (Neighbourhood Search Heuristic) เป็นวิธีสร้างคำตอบขึ้นมาคำตอบหนึ่งที่ไม่ขัดแย้งกับเงื่อนไขแล้วนำคำตอบนั้นมาทำการสลับตำแหน่งไปเรื่อยๆ เพื่อหาคำตอบที่ดีกว่าคำตอบเดิม ตามรอบที่กำหนดที่ได้ออกแบบไว้ เช่น วิธี Cluster First-Route Second, วิธี Route First- Cluster second, Sweep, วิธี Petal เป็นต้น ตัวอย่างของวิธีอิวาริสติกที่นิยมใช้ในงานวิจัยโลจิสติกส์ เช่น วิธี Saving วิธี Matching Based วิธี Nearest Insertion วิธี Nearest Neighbor และวิธี Local Search เป็นต้น คั่นนี้ วิธีอิวาริสติกซึ่งถูกพัฒนาให้มีความยืดหยุ่นรวดเร็วและมีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น เรียกว่า เมต้าอิวาริสติก (Meta-Heuristic)

Blum et al. (2003) ได้สรุปหลักการเบื้องต้นของเมต้าอิวาริสติกไว้ว่า (1) เมต้าอิวาริสติกมีระเบียบวิธีในการค้นหาคำตอบที่คือภายในเซตของคำตอบที่เป็นไปได้ (2) เมต้าอิวาริสติกมีจุดประสงค์เพื่อหาคำตอบที่ดีที่สุดหรือคำตอบที่ใกล้เคียงที่ดีที่สุด ภายในระยะเวลาที่เหมาะสม (3) วิธีเมต้าอิวาริสติกอาจมีทั้งแบบซับซ้อนและไม่ซับซ้อน เช่น วิธีโลคอล ชีร์ช (Local Search) วิธีระบบมด (Ant System) วิธีทางพันธุกรรม (Genetic Algorithm) วิธีการค้นหาต้องห้าม (Tabu Search) และวิธีเดียนแบบการอบอ่อน (Simulated Annealing) เป็นต้น (4) เมต้าอิวาริสติกอาจเกิดจากการรวมหลากหลายวิธีเทคนิคเพื่อค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในพื้นที่คำตอบที่เป็นไปได้ (5) เมต้าอิวาริสติกมี

ระบบที่บันตอนที่แน่นอนแต่สามารถปรับเปลี่ยนในรายละเอียดเมื่อนำไปใช้แต่ละปัญหา (6) เมต้าชีวิริสติกบางประเภทมีการใช้ความจำชั่วคราวมากขึ้น ในการจัดลำดับเดิม เพื่อให้การค้นหาคำตอบที่ไม่ซ้ำที่เดิม

นอกจากนี้ Blum et al. (2003) ยังได้เสนอการแบ่งเมต้าชีวิริสติกไว้ 6 ประเภทดังนี้ (1) เมต้าชีวิริสติกที่เกิดจากแรงบันดาลใจจากรูปแบบชีวภาพ ได้แก่ วิธีระบบมด (Ant System) วิธีทางพันธุกรรม (Genetic Algorithm) วิธีเลียนแบบการอบอ่อน (Simulated Annealing) และวิธีการฝุ่งอนุภาค PSO (Particle Swarm Optimization) เป็นต้น (2) เมต้าชีวิริสติกที่ไม่ได้เกิดจากแรงบันดาลใจจากรูปแบบชีวภาพ ได้แก่ วิธีการค้นหาต้องห้าม (Tabu Search) เป็นต้น (3) เมต้าชีวิริสติกแบบใช้ประชากรคือในหนึ่งรอบของการค้นหาคำตอบจะได้คำตอบมากกว่าหนึ่งคำตอบให้เลือก เช่น วิธีระบบมด (Ant System) วิธีทางพันธุกรรม (Genetic Algorithm) วิธีการลอกแบบ (Memetic Algorithm) และวิธีการแก้กลุ่มประชากรแบบ PSO (Particle Swarm Optimization) เป็นต้น (4) เมต้าชีวิริสติกแบบไม่ใช้ประชากร คือในหนึ่งรอบของการค้นหาคำตอบจะได้คำตอบของมาเพียงหนึ่งคำตอบเท่านั้น เช่น วิธีเลียนแบบการอบอ่อน (Simulated Annealing) วิธีการค้นหาต้องห้าม (Tabu Search) และวิธีการค้นหาในพื้นที่คำตอบที่เป็นไปได้ในแบบวนซ้ำ (Iterate Local Search) เป็นต้น (5) เมต้าชีวิริสติกแบบสมการเป้าหมายคงที่ คือในหนึ่งรอบของการค้นหาจะมีการเปลี่ยนแปลงสมการเป้าหมายเพื่อให้คำตอบใหม่ๆ เกิดขึ้น เช่น วิธี Guided Local Search เป็นต้น (6) เมต้าชีวิริสติกแบบไม่มีการเปลี่ยนแปลงสมการเป้าหมาย เช่น วิธีระบบมด (Ant System) วิธีทางพันธุกรรม (Genetic Algorithm) วิธีเลียนแบบการอบอ่อน (Simulated Annealing) และวิธีการลอกแบบ (Memetic Algorithm) เป็นต้น

Nagy et al. (1996) นำเสนอวิธีการทางชีวิริสติกเพื่อแก้ปัญหาข้อจำกัดของขนาดปัญหาโดยวิธีชีวิริสติกที่นำมาใช้เป็นวิธีการประมาณการแบ่งกลุ่มค่าออกเป็นกลุ่มๆ เรียกว่า “Cluster-Based” ในการจัดสรรงруппค่าให้กับศูนย์กลางจุดสินค้า และบันตอนต่อจากนั้นจะเป็นการสร้างเส้นทางด้วยวิธี Clarke and Wright Saving Heuristic อีก 3 ปีต่อมา Tuzun et al. (1999) ได้นำเสนอวิธีทابูเชิร์ช (Tabu Search) แบบสองเฟสเพื่อใช้ในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางการขนส่งที่มีขนาดของปัญหา 200 ลูกค้า โดยเปรียบเทียบคำตอบที่ได้แล้วเวลาที่ใช้กับวิธีชีวิริสติกแบบ Saving ซึ่งผลที่ได้ปรากฏว่าวิธี Tabu Search ที่ออกแบบมาได้คำตอบที่ดีกว่าวิธี Saving แต่ใช้เวลาในการคำนวณมากกว่า

ณกร อินทร์พุ่ง (2548) ได้สรุปว่าปัญหาที่เหมาะสมสำหรับการแก้ด้วยวิธีชีวิริสติกจะมีลักษณะค่าคงที่ ประกอบด้วย (1) ปัญหาการตัดสินใจที่มีโครงสร้างไม่สมบูรณ์ (Ill = structured problem) (2) ปัญหาที่ผู้วิจัยพยายามทำให้เป็นปัญหาที่มีโครงสร้างสมบูรณ์แต่ได้ละเลยเงื่อนไขของ

ปัญหานางอ่ำงหรือทำให้ย่างขึ้น (3) ปัญหาที่มีตัวแปรการตัดสินใจและเงื่อนไขของปัญหาที่เป็นจำนวนมาก และ (4) ปัญหาที่ไม่ต้องการทำตามที่ดีที่สุด (Good feasible solution)

ตัวอย่างของวิธีอัลกอริธึมที่นิยมใช้ในงานวิจัยด้านโลจิสติกส์ เช่น วิธีในกลุ่มของ Constructive เช่น วิธีละโนบ (Greedy) และวิธีประหยัด (Saving) วิธีหาคำตอบแบบแนวบอร์ชุด (Neighborhood search) หรือวิธีโอลคอล (Local search)

สำหรับวิธีเมต้าอัลกอริธึมนั้น เป็นวิธีอัลกอริธึมแบบมาตรฐานที่มีความยืดหยุ่นมากขึ้นและสามารถดัดแปลงเพื่อใช้ในการหาคำตอบของปัญหาการตัดสินใจได้อย่างรวดเร็วและมีประสิทธิภาพ โดย Blum et al. 2003 ได้สรุปหลักการเบื้องต้นของเมต้าอัลกอริธึมไว้ว่า (1) เมต้าอัลกอริธึมมีระเบียบวิธีในการค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในเขตของคำตอบที่เป็นไปได้ (Feasible region) (2) เมต้าอัลกอริธึมมีวัตถุประสงค์เพื่อหาคำตอบที่ดีที่สุดหรือคำตอบที่ใกล้เคียงคำตอบที่สุด (3) วิธีการทางเมต้าอัลกอริธึมอาจมีทั้งแบบซับซ้อนและไม่ซับซ้อน (4) เมต้าอัลกอริธึมเป็นขั้นตอนการประมาณคำตอบ (5) เมต้าอัลกอริธึมอาจเกิดจากการรวมกันของหลายเทคนิคเพื่อค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในพื้นที่คำตอบที่เป็นไปไม่ได้ (6) เมต้าอัลกอริธึมมีระเบียบขั้นตอนที่แน่นอนแต่สามารถปรับเปลี่ยนในรายละเอียดได้เมื่อนำมาใช้ในแต่ละปัญหา (7) เมต้าอัลกอริธึมสามารถใช้ได้กับปัญหาที่หลากหลาย (8) เมต้าอัลกอริธึมอาจเป็นคำบรรยายโดยย่อหรือเป็นหลักการทางคณิตศาสตร์ก็ได้ และ (9) เมต้าอัลกอริธึมบางประเภทมีการใช้ความจำชั่วคราวเพื่อจำคำตอบเดิม ซึ่งเป็นประโยชน์ในการค้นหาคำตอบที่ไม่แตกต่างไปจากเดิม

Clark, G. et al. (1964) ทำการจัดเส้นทางการเดินรถที่มีหลายขนาด โดยส่งสินค้าออกจากศูนย์กลางการกระจายสินค้าเพียงแห่งเดียว ผู้วิจัยได้ใช้วิธีการทางอัลกอริธึมขั้นเริ่งลำดับของค่าประหยัด (Saving) และเข้มเส้นทางต่างๆ เข้าด้วยกัน ทำให้ทราบจำนวนรถบรรทุกที่ต้องการใช้และปริมาณสินค้าในแต่ละคัน จากการคำนวณค่าเวลาหรือระยะทางใช้จ่ายในการขนส่งที่ประหยัดสูงที่สุด นอกจากวิธีอัลกอริธึมที่กล่าวมา ในอดีตที่ผ่านมา มีการศึกษาหารือวิธีหาคำตอบโดยใช้วิธีอัลกอริธึมเพื่อแก้ไขปัญหาต่างๆ เช่น วิธีเชิงพัฒนกรรม วิธี GRASP (Greedy Randomized Adaptive Search Procedure) วิธี SA (Simulated Annealing) เป็นต้น

จากการศึกษาและผลงานวิจัยข้างต้น การใช้วิธีอัลกอริธึม ด้วยวิธีต่างๆ สามารถที่จะแก้ไขปัญหาการเดือกดุจผลกระทบสินค้าและจัดเส้นทางการขนส่ง วิธีการต่างๆ ล้วนมีข้อดีและข้อเสียแตกต่างกัน และมีความเหมาะสมกับปัญหาในแต่ละแบบ

เมต้าอัลกอริธึม (Meta-heuristic) เป็นอัลกอริธึมแบบมาตรฐานที่มีความยืดหยุ่นมาก และสามารถดัดแปลงเพื่อใช้ในการหาคำตอบของปัญหาการตัดสินใจได้อย่างรวดเร็ว และมีประสิทธิภาพ เมต้าอัลกอริธึมมีระเบียบวิธีการหาคำตอบที่ดีภายในเขตคำตอบที่เป็นไปไม่ได้ มี

วัตถุประสงค์เพื่อหาคำตอบที่ดีภายในระยะเวลาที่เหมาะสม ซึ่งมีหลายวิธี เช่น Local Search, Ant System, Genetic algorithm, Tabu Search, Simulated annealing, Iterated Local Search เป็นต้น เมื่อใช้วิธีติกาจะก่อการรวมหลากหลายเทคนิคเพื่อค้นหาคำตอบที่ดีที่สุดภายในคำตอบที่เป็นไปได้

สุพรรณ สุคสมนช์ (2549) ประยุกต์ใช้วิธีการหาคำตอบโดยใช้วิธี อาณา尼คัมมดและขั้นตอนการปรับปรุงคำตอบ เพื่อแก้ไขปัญหาการเลือกตั้งที่ดีที่สุดยกระดับสินค้าแบบหลายแห่งและจัดการเส้นทางการขนส่ง จากการใช้วิธีดังกล่าวพบว่าคำตอบและเวลาในการหาคำตอบมีประสิทธิภาพที่เหมาะสม

Steven et al. (1994) ทำวิจัยเกี่ยวกับปัญหาการเก็บขนวัตถุซึ่งเป็นปัญหาที่มีเป้าหมายวิ่งเก็บขนวัตถุให้ได้มากที่สุดในหนึ่งเที่ยวซึ่งในงานวิจัยนี้จะเรียกว่าทัวร์ เก็บขนวัตถุจากจุด (Node) ซึ่งกระจายอยู่ที่นี่ไปในพื้นที่ที่ระบุแต่ละจุดจะมีน้ำหนักหรือปริมาณของวัตถุที่จะต้องเก็บต่างกันข้อจำกัดของปัญหาประเภทนี้คือ เวลาและความจุของรถที่วิ่งในแต่ละทัวร์ งานวิจัยนี้ได้ใช้วิธีติกาในการจัดเส้นทางและทัวร์ ซึ่งผู้นำการวิจัยค้นพบว่า เมื่อทำการจัดเส้นทางและทัวร์ด้วยวิธีชีวิธีติกามีข้อดีสามประการคือ (1) ปัญหานั้นมีคำตอบที่เป็นไปได้อย่างน้อยหนึ่งคำตอบวิธีชีวิธีติกาจะคืนพบได้อย่างแน่นอน (2) วิธีชีวิธีติกาจะให้คำตอบที่เหมาะสมที่สุดหรือไม่ก็เป็นคำตอบที่ใกล้เคียงกับคำตอบที่เหมาะสมที่สุดเป็นอย่างมาก ได้ (3) เมื่อวิธีที่แก้ปัญหางานด้วยได้ด้วยการใช้เวลาในการคำนวณน้อย

Clarke et al. (1964) ทำการจัดเส้นทางการเดินรถที่มีหลายขนาด โดยส่งสินค้าออกจากศูนย์กระจายสินค้าเพียงแห่งเดียว ผู้วิจัยได้ใช้วิธีการทำงานชีวิธีติกาจัดเรียงลำดับของค่าประหยัด (Saving) และเชื่อมเส้นทางต่างๆ เข้าด้วยกันทำให้ทราบจำนวนรถบรรทุกที่ต้องการใช้และปริมาณสินค้าในแต่ละคัน

Matin et al. (1998) เสนอแนวทางของการปรับปรุงประสิทธิภาพของการกระจายสินค้าประเภทเบนเกอร์ โดยมีข้อกำหนดคือ ช่วงเวลาในการส่งสินค้า ผู้วิจัยได้ใช้วิธีการสร้างเส้นทางในการเดินรถโดยใช้ระยะเวลาเป็นพังก์ชันวัตถุประสงค์ และใช้เทคนิค Nearest-neighbor heuristics โดยหาระยะเวลาในการเดินทางระหว่างลูกค้าจากข้อมูลระยะทางในการเดินทางและความเร็วเฉลี่ยด้วยการสร้างตารางความสัมพันธ์ระหว่างระยะทางการเดินทางและเวลาเดินทางรถ และหาเวลาในการนำสินค้าลงจากรถ

Christofides et al. (1979) เสนอวิธีปรับปรุงเส้นทาง ภายหลังจากได้เส้นทางเบื้องต้น ผู้วิจัยได้เสนอการปรับปรุงเส้นทางด้วยการแลกเปลี่ยนเส้นทางเพื่อให้ได้ระยะทางใหม่ที่เกิดขึ้นเมื่อค่าน้อยกว่าค่าเดิม โดยมีการเริ่มต้นจากการสมมติ เส้นทางเริ่มต้นขึ้นมาแล้วค่อยปรับปรุงจนกระทั่งได้เส้นทางที่ดีที่สุด

จากการศึกษาและผลงานวิจัยข้างต้น การใช้วิธีชั่วริสติก ด้วยวิธีต่างๆ สามารถที่จะแก้ไขปัญหาในการเลือกจุดกระจายสินค้าและจัดเส้นทางการขนส่ง วิธีการต่างๆ ล้วนมีข้อดีข้อเสียแตกต่างกันและมีความเหมาะสมกับปัญหานั้นแต่ละแบบ

**ตารางที่ 2.4 สรุปภาพรวมของงานวิจัยที่ใช้วิธีทางตรงและชั่วริสติกในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งและจัดเส้นทางyanพาหนะ (Nagy and Salhi, 2007)**

ประเภทของปัญหา	วิธีการแก้ปัญหา	ผู้อ้าง	จำนวน ศูนย์ กระจาย สินค้า	จำนวน ศูนย์ กระจาย สินค้า
General deterministic LRP	Cutting planes	Laporte et al. (1983)	40	40
	Branch-and-bound	Laporte et al. (1988)		
	Clustering-based	Barreto et al. (in press)	15	318
	Iterative	Salhi and Fraser (1996)	199	199
	Hierarchical	Nagy and Salhi (1996)	400	400
	Hierarchical	Albareda-Sambola et al. (2005)	10	30
	Hierarchical	Melechovsky et al. (2005)	20	240
Round-trip location	Numericalpotimization	Drezner (1982)	3	80
Eulerian location	Brand-and-cut	Ghiani and Laporte (1999)	50	200
Minimax TS location	Graph theoretical	Averbakh and Berman (2002)	1	ไม่ระบุ
Plant cycle location	Branch-and-cut	Labbe et al. (2004)	30	120
	Clustering-based	Clustering-based (2005)	6	70
Planar LRP	Iterative	Salhi and Nagy (in review)	ไม่ระบุ	199

## บทที่ 3

### วิธีการดำเนินการวิจัย

ในบทนี้จะกล่าวถึงขั้นตอนในการดำเนินการวิจัย ซึ่งจะอธิบายตั้งแต่ชุดปัญหาที่นำมาใช้เป็นปัญหาทดสอบในงานวิจัยและปัญหาจากกรณีศึกษาจริงในการแก้ปัญหาระการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน : กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้ โดยผู้วิจัยได้กำหนดขั้นตอนในการดำเนินการวิจัยเพื่อแก้ปัญหาไว้ดังนี้

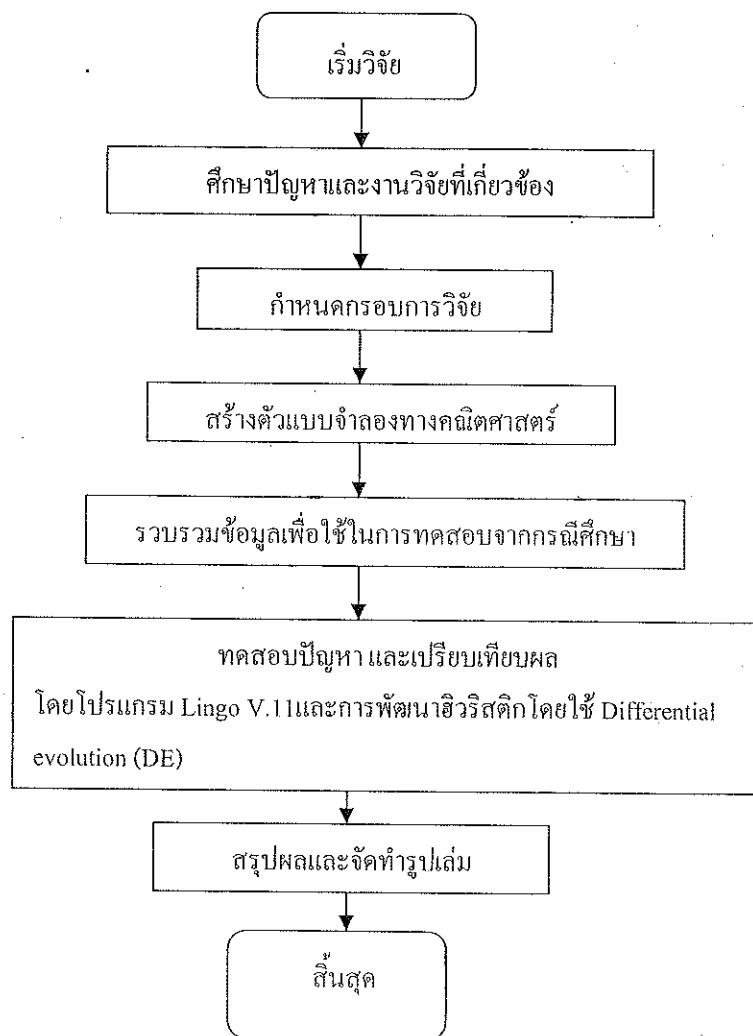
#### 3.1 การเก็บรวบรวมข้อมูล

ผู้วิจัยได้เก็บรวบรวมข้อมูลจากปริมาณพื้นที่การปลูกปาล์มน้ำมันของเกษตรกรในพื้นที่พัฒนาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้ทั้งหมด 77 ตำบลของจังหวัดราษฎรเพื่อที่จะนำมาพิจารณาในการเลือกเป้าหมายที่ต้องการให้ได้ โดยผู้วิจัยได้กำหนดขั้นตอนในการดำเนินการวิจัยเพื่อที่จะนำไปใช้ในสถานที่ตั้ง ระหว่างทางในการขนส่ง ความเสี่ยงในการเกิดระเบิดขณะทำการขนส่ง พลังระเบิดด้านสังคม โดยต้องมีการลงทุนค่าสุดและข้อมูลของโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มโดยข้อมูลที่เกี่ยวข้องประกอบด้วย ปริมาณการปลูกปาล์มน้ำมันในพื้นที่ ปริมาณปาล์มน้ำมันที่เก็บผลผลิตได้ในแต่ละวัน ความหนาแน่นของประชากร จำนวนเส้นทางการขนส่งที่เชื่อมต่อกัน สถิติการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่ง ขนาดที่ตั้งและระยะทางของแต่ละตำบลในจังหวัดราษฎร

#### 3.2 วิธีการดำเนินการวิจัย

วิธีในการดำเนินการวิจัย เริ่มจากการศึกษาข้อมูลจากสภาพพื้นที่และที่ตั้งของโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มพร้อมทั้งปริมาณการปลูกปาล์มตลอดจนเส้นทางในการขนส่งในพื้นที่จังหวัดราษฎรเพื่อจะนำมากำหนดสถานะของปัญหาในการวิจัยโดยกำหนดเป็นตัวแบบทางคณิตศาสตร์ในรูปของกำหนดการเชิงเส้นที่เป็นจำนวนเต็ม (Integer linear programming) ที่มีจุดมุ่งหมายเพื่อหาทำเลที่ตั้งของลานที่ปลูกปาล์ม ภายใต้วัตถุประสงค์เพื่อให้มีต้นทุนการดำเนินการที่ต่ำที่สุด สำหรับกระบวนการผลิตต้องสูงกว่าต้นทุนการดำเนินการที่ต่ำที่สุด และ มีความเสี่ยงค้านการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่งต่ำที่สุด โดยรูปแบบการขนส่งจะเป็นแบบหลายลำดับขั้น ดังแสดงในรูปที่ 1 จากนั้นผู้วิจัยจะต้องออกแบบตัวแบบทางคณิตศาสตร์จากปัญหาที่กำหนดแล้วนำมาทดสอบปัญหาด้วยโปรแกรม

Lingo V.11 และพัฒนาวิธีการเชิงริสติกจากปัญหาที่กำหนดและหาค่าตอบ โดยใช้ชีวิริสติก การวิจัยณาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาทดสอบกับปัญหาน้ำดื่มเล็ก ขนาดกลาง ขนาดใหญ่ และจากปัญหางานกรนีศึกษาจริง โดยผู้วิจัยได้กำหนดขั้นตอนในการดำเนินงานไว้แสดงดังภาพที่ 3.1



ภาพที่ 3.1 ลำดับขั้นตอนการดำเนินการวิจัย

จากการที่ 3.1 สามารถอธิบายขั้นตอนการดำเนินการวิจัยได้ดังนี้

### 3.2.1 ศึกษารูปแบบปัญหา ทบทวนงานวิจัยที่เกี่ยวข้องและกำหนดกรอบงานวิจัย

ศึกษารูปแบบปัญหา ทบทวนเอกสารงานวิจัยที่เกี่ยวข้องทั้งในประเทศและต่างประเทศกับการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลักษณะขั้น

(SOLVING A MULTI – STAGES MULTI OBJECTIVEs LOCATION PROBLEM) ตามเนื้อหาที่เกี่ยวข้องในบทที่ 2 และทำการกำหนดสถานะของปัญหาที่จะศึกษา (Problem statement) วัตถุประสงค์ (The research objective) และขอบเขตของงานวิจัย (The research scope)

### 3.2.2 จัดตั้งรูปแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ (The formulation of mathematical model)

รูปแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ที่สร้างขึ้นในรูปแบบ Mixed integer linear Programming กับสถานะของปัญหาแบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลักษณะขึ้นในโซ่อุปทาน กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเนาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้ที่มีการเลือกเป้าหมายปาล์มน้ำมันเพื่อรับโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มโดยในงานวิจัยจะอธิบายไว้ในบทที่ 4

### 3.2.3 การพัฒนาและทดสอบวิธีการหาคำตอบที่ดีเพียงพอ (Heuristic search approaches)

ขั้นตอนการทดสอบปัญหาและเปรียบเทียบผลวิธีการหาคำตอบที่ดีเพียงพอนี้ ผู้วิจัยได้ดำเนินการดังนี้

3.2.3.1 ผู้วิจัยได้สร้างตัวแบบทางคณิตศาสตร์และนำมาทดสอบปัญหาด้วยโปรแกรม Lingo V.11 โดยทำการประมาณผลข้อมูลเพื่อทดสอบตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้พัฒนาขึ้น จากข้อมูล 19 ตำบลของจังหวัดราชบุรี ซึ่งพบว่าได้คำตอบที่ดีและใช้เวลาไม่นานนักและได้นำผลที่ได้เป็นบทความไปนำเสนอผลงานในระดับนานาชาติ

3.2.3.2 ผู้วิจัยได้สร้างตัวแบบทางคณิตศาสตร์และนำมาทดสอบปัญหาด้วยโปรแกรม Lingo V.11 โดยทำการประมาณผลข้อมูลเพื่อทดสอบตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้พัฒนาขึ้น จากกรณีศึกษาจริง โดยมีจำนวนข้อมูล 77 ตำบลของจังหวัดราชบุรี ซึ่งพบว่าต้องใช้เวลานานในการหาคำตอบและได้นำผลที่ได้ไปเป็นบทความไปนำเสนอผลงานในระดับนานาชาติ

3.2.3.3 ผู้วิจัยได้นำหลักการขั้นตอนการหาคำตอบ (Algorithm) ที่ออกแบบไว้ນั้น มาสร้างแบบจำลองและผู้วิจัยได้นำหลักการของอิวาริสติกมาช่วยในการหาคำตอบโดยใช้ Differential evolution (DE) มาทดสอบกับปัญหานานาด้วย ขนาดใหญ่ และจากปัญหาจากการกรณีศึกษาจริงจากขั้นตอนการหาคำตอบ (Algorithm) ที่ได้ออกแบบไว้แล้วมาเปรียบเทียบผลที่ได้จากทฤษฎีและในการพิจารณาตนผู้วิจัยได้พิจารณาดึงข้อมูลต่างๆดังต่อไปนี้

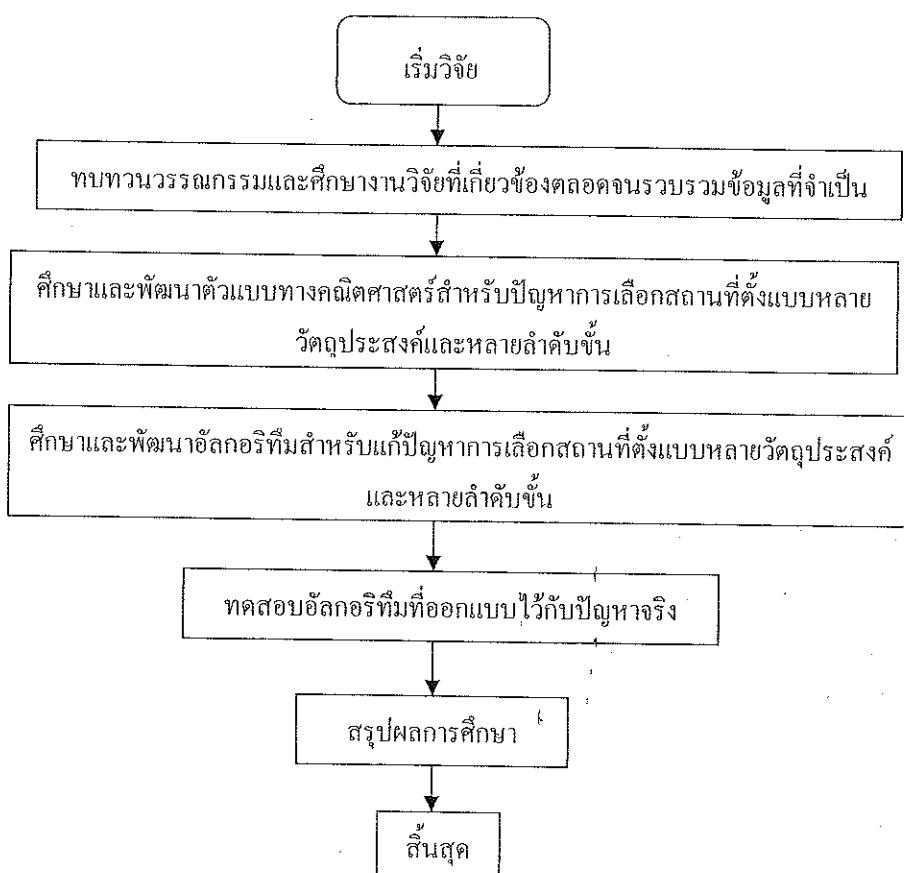
1) ข้อมูลต้นทุนทางด้านเงินเดือนค่าตอบแทน เนื่องจากปัญหานี้เป็นการวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อให้ได้ระยะทางระหว่างตำบลที่มีการปลูกปาล์มน้ำมันและลานที่ปลูกปาล์มน้ำมันที่เป็นจุดรองรับปาล์มน้ำมันที่จะเปิดเพื่อเป็นข้อมูลในการคำนวณหาต้นทุนในการขนส่งวัตถุคิดต่อไป

2) ข้อมูลด้านความปลอดภัยในการเดินทางของเกษตรกรรายเดียว  
ปาล์มน้ำมันที่จะเปิดรองรับปาล์มน้ำมันของโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม โดยเป็นการวิเคราะห์ข้อมูล  
เพื่อให้ได้จำนวนประชากรที่ได้รับผลกระทบกรณีการเกิดระเบิดระหว่างเดินทางการขนส่งไปยัง  
สถานที่ปาล์มน้ำมัน

3) ข้อมูลด้านสิ่งแวดล้อมที่จะได้รับผลกระทบเนื่องจากการขนส่งปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิดและจากสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิดไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม

### 3.3 การพัฒนาอิหริสติกส์

กระบวนการในการพัฒนาอิหริสติกส์การคำนวณ หาที่ตำแหน่งสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิดโดยมี  
วัตถุประสงค์เพื่อให้ได้ต้นทุนในการขนส่งและความเสี่ยงในการก่อวินาศกรรมและสิ่งแวดล้อม ต่ำ  
ที่สุด โดยผู้วิจัยเสนอวิธีการพัฒนาอิหริสติกส์เพื่อใช้ในการคำนวณหาที่ตั้งดังนี้



ภาพที่ 3.2 รูปแบบกระบวนการในการพัฒนาอิหริสติกส์ในงานวิจัย

โดยในการพัฒนาชีวิสติกส์ผู้วิจัยจะใช้หลักการของการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาหาคำตอบของปัญหาโดยมีขั้นตอนและกระบวนการดังต่อไปนี้

### 3.3.1 วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)

วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง (DE) เป็นหนึ่งในวิวัฒนาการอัลกอริทึมในการเพิ่มประสิทธิภาพในการหาพื้นที่ทั่วโลกอย่างต่อเนื่อง (Storn and Price, 1995) ครอบคลุมถึงของมันเป็นรูปแบบจ่ายๆ และใช้เวลาไม่น้อยในการคำนวณหาระยะเวลาการใช้งานของหน่วยประมวลผลกลาง (CPU) (Bin *et al.*, 2008) เนื่องจากข้อได้เปรียบที่ความสัมพันธ์ของตัวแปรควบคุณนั้นค่อนข้างน้อย แต่การทำงานก็ยังมีประสิทธิภาพดีอยู่ การวิวัฒนาการถูกประยุกต์ใช้อย่างแพร่หลายและมีการแสดงจุดแข็งในหลายพื้นที่ที่มีการประยุกต์ใช้ (Godfrey and Donald 2006; Quan *et al.*, 2007; Qian *et al.*, 2008 ) และได้มีการประยุกต์ใช้ Differential evolution (DE) เพื่อแก้ปัญหาทางวิศวกรรมดังตารางที่ 3.2

ในวิธีการค้นหาที่ขึ้นตามหลักประชากร การวิวัฒนาการจะเริ่มต้นประชากรเริ่มต้นในขนาด N ของ เวกเตอร์มิติ D การแก้ไขปัญหาการวิวัฒนาการอัลกอริทึมจะไปแทนที่มิติของ เวกเตอร์ D ซึ่งค่าของตัวแปรแต่ละตัวในพื้นที่ของมิติจะถูกแสดงเป็นเลขในระบบจำนวนจริง เมื่องหลังจากความสำเร็จของการวิวัฒนาการนี้ คือ กลไกใหม่สำหรับการสร้างเวกเตอร์ของการทดลองการวิวัฒนาการจะสร้างเวกเตอร์การทดลองโดยการเปลี่ยนแปลงและมองข้ามหลักการดำเนินงาน จากนั้นทดสอบการดำเนินงานเฉพาะรายบุคคลที่เราเรียกว่า การดำเนินการคัดเลือก ที่เกิดขึ้นเมื่อเวกเตอร์การทดลองนี้มีประสิทธิภาพมากกว่าเวกเตอร์ที่สอดคล้องกัน กระบวนการเหล่านี้จะถูกดำเนินการอีกครั้งจนกว่าจะมีเกณฑ์ขั้นต่ำให้มีการหยุด ทั้งนี้การวิวัฒนาการของประชากรก็จะถูกดำเนินการโดยผ่านวิธีการทำซ้ำของ 3 ขั้นตอนหลักซึ่งก็คือ การถูกพันที่ ขั้นตอนทางพัฒนารูปแบบครอสโซเวอร์ และการคัดเลือกดังภาพที่ 3.3

### 3.3.2 การเริ่มต้นของประชากร

ในกระบวนการสร้างคำตอบเริ่มต้นในงานวิจัยได้ทำการสุ่มค่า X (a) เป็นตัวเลขจำนวนจริง 0 – 1 ให้มีขนาด  $j + k$  จำนวน N โคร์โน่โซ่ เพื่อเป็นการกำหนดค่า Target Vector เริ่มต้นให้กับแต่ละเกณฑ์และโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม ตัวอย่างเช่นเกณฑ์และโรงงานปาล์มในตำแหน่งที่ 1-5 ส่วนในตำแหน่งที่ 6 และ 7 เป็นโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม ที่ค่า  $X(a) \leq pop - open$  จะเปิดเป็นโรงงานปาล์มน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม ดังตารางที่ 3.1

### ตารางที่ 3.1 การสร้างเกกเตอร์ในการเลือกเป็นลานเทป้าลัมน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม

ตำแหน่งเกกตกร และลานเทป้าลัม	1	2	3	4	5	6	7
ตัวเลขสุ่มคำดับ เกกตกรและลาน เทป้าลัม :	0.5	0.1	0.2	0.4	0.7	0.2	0.1
ลานเทป้าลัมน้ำมัน ที่เปลี่ยน	0	1	1	0	0	1	1

3.3.3 กระบวนการ Mutation คือ ขั้นตอนการคุณตัวแปรตัดสินใจด้วยปัจจัยตัวคูณ  
เรียกว่า Weighting Factor: F หรือ เรียกว่า Mutation Factor: F กระบวนการ Mutation มีขั้นเพื่อ<sup>3</sup>  
จุดประสงค์ของการพัฒนา กลยุทธ์ ให้ได้ตามใหม่ที่เปลี่ยนแปลงต่างไปจากคุณจำนวน  
ประชากรในข้อขั้นตอน 5.2 โดย มีขั้นตอนย่อย ดังนี้

3.3.3.1) ทำการกำหนด Target Vector ( $X_{i,G}$ ) โดยที่  $i = 1, 2, 3, \dots, NP$

3.3.3.2) สุ่มเลือกจำนวน 2 Vector ( $X_{i1,G}, X_{i2,G}$ ) จากประชากรตั้งต้นที่ไม่ซ้ำกับ  
Target Vector

3.3.3.3) ทำการคำนวณหา Mutant Vector ( $V_{i,G+1}$ ) จากความสัมพันธ์

$$V_{i,G+1} = X_{i1,G} + F(X_{i2,G} - X_{i3,G}) \quad (3.1)$$

เมื่อ

$X_{i1,G}$  = Target Vector

$V_{i,G+1}$  = Mutant Vector

$X_{i2,G}, X_{i3,G}$  = Random Vector

F = Weighting Factor

3.3.4 กระบวนการ Crossover หรือ Recombination คือขั้นตอนการผสมสายพันธุ์ ซึ่งจะได้สายพันธุ์ใหม่ของคำตอบที่มีทั้งดีกว่าและแย่กว่าอย่างหลากหลาย โดยมีการสร้าง Trial Vector ( $U_{j,i,G+1}$ ) ดังแสดงในสมการที่ (5.2) เพื่อใช้ในการเปรียบเทียบและพิจารณาในการผสมสายพันธุ์ดังสมการ (5.3).

$$U_{j,i,G+1} = (U_{1,i,G+1}, U_{2,i,G+1}, \dots, U_{D,i,G+1}) \quad (3.2)$$

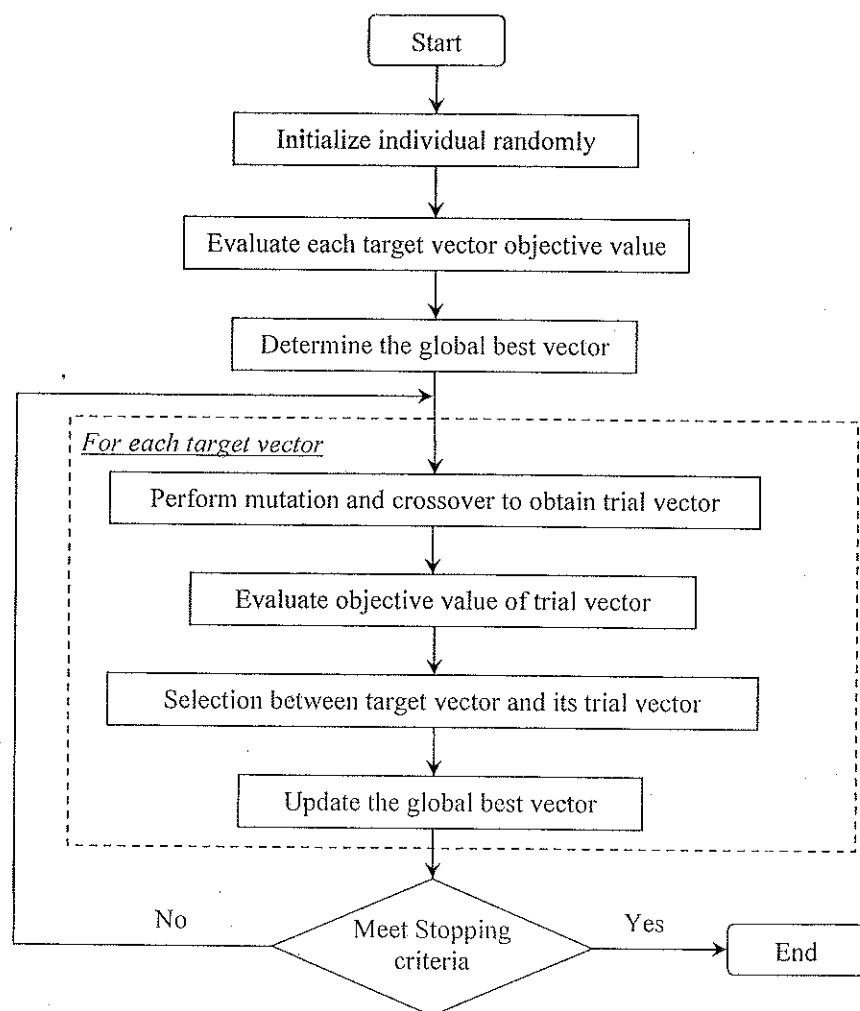
$$U_{j,i,G+1} = \begin{cases} V_{j,i,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) \leq CR) \text{ or } j = \text{rnbr}(i) \\ X_{j,i,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) > CR) \text{ or } j \neq \text{rnbr}(i) \end{cases} \quad (3.3)$$

เมื่อ  $U_{j,i,G+1}$  = Trial Vector ,  $V_{j,i,G+1}$  = Mutant Vector ,  $X_{j,i,G+1}$  = Target Vector ,  $\text{randb}(j)$  = การสุ่ม จำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1 ครั้งที่  $j$  ,  $CR$  = Crossover Constant จำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1 ,  $\text{rnbr}(i)$  = Index จากการสุ่มเลือก จำนวนเต็ม  $1, 2, \dots, D$  และ  $j = 1, 2, \dots, D$

3.3.5 กระบวนการ Selection คือขั้นตอนการคัดเลือกประชากรในรุ่นต่อไป ( $G+1$ ) โดยคัดเลือกเอาแต่เฉพาะ คำตอบที่ดีกว่า โดยการเปรียบเทียบผลของ Target Vector กับ Trial Vector ในกรณีที่ค่าใช้จ่ายในการลงทุนที่ได้ของ Trial Vector ต่ำกว่าหรือเท่ากับ (คำตอบดีกว่าหรือเท่ากับ) Target Vector จะถูกแทนที่ด้วย Trial Vector ในรุ่นต่อไป ดังสมการที่ (3.4)

$$X_{i,G+1} = \begin{cases} U_{i,G+1} & \text{if } f(U_{i,G+1}) \leq f(X_{i,G+1}) \\ X_{i,G} & \text{Otherwise} \end{cases} \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (3.4)$$

วิธีการหาค่าที่เหมาะสมแบบวิวัฒนาการคำตอบ Differential evolution (DE) ที่ใช้หาคำตอบของปัญหานางานวิจัยนี้ได้แสดงตัวอย่างและขั้นตอนต่างๆ ไว้ในบทที่ 5



ภาพที่ 3.3 รูปแบบกระบวนการในการพัฒนาอิวาริสติกส์โดยใช้วิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) (Storn and Price, 1995)

**ตารางที่ 3.2 การประยุกต์ใช้ การวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)  
เพื่อแก้ปัญหาทางวิศวกรรม**

ปัญหา	นักวิจัย	วิธีการ
Optimal HED Problem	Emanuel Melachrinoudis (1995)	DE
	Abbass (2002)	DE
	B.V.Babu (2005)	MODE
	Bergey and Ragsdale (2005)	MDE
	Das (2005)	two modification of the classic SPDE the value of F
	Omran (2005)	different mutation schemes in a single DE variant, called SaDE.
	Qin (2005)	A new DE mutation scheme combining local mutation operation and global mutation operation in order to improve a specific DE scheme.
	B.V.Babu (2006)	DE
	Chakraborty (2006)	Modification on the classical DE in generating mutant vectors.
	Kaelo and Ali (2006)	MINLP, MDE และ M-SIMPSA
	Rakesh Angira (2006)	DE
	B.V.Babu (2007)	DE
	Bilal Alatas (2008)	MODENAR
	Weiyi Qian (2008)	ADEA
	Yang (2008a)	SaNSDE.
	Yang (2008b)	MODE
	E.Zio (2011)	SADE

### 3.4 การสรุปและจัดทำรูปเล่ม

เมื่อกระทำการที่จัดกรอบการดำเนินการวิจัยทั้งหมด และผลการวิจัยในภาพรวมเป็นที่น่าพึงพอใจ หมายความรวมถึงคำตอบที่ได้จากการนำวิธีการที่พัฒนาขึ้นมา ไปแก้ปัญหาการเดือกดสถานที่ตั้งแบบหลายวัสดุประสงค์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน กรณีศึกษา โรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาและกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้ มีประสิทธิภาพเพียงพอแล้ว ผู้วิจัยจึงจะสรุปและจัดทำรูปเล่มการวิจัยต่อไป

### 3.5 บทสรุป

จากขั้นตอนแผนการดำเนินงานการวิจัยที่กล่าวมาข้างต้น ผู้วิจัยยังได้ทำการวางแผนการใช้อุปกรณ์ เครื่องมือสำหรับการดำเนินการวิจัย ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้ อุปกรณ์ที่ใช้ในการดำเนินการวิจัยประกอบด้วย คอมพิวเตอร์ฮาร์ดแวร์ (Computer hardware) และคอมพิวเตอร์ซอฟต์แวร์ (Computer software) โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้ คอมพิวเตอร์ส่วนตัว (Personal computer; PC) หน่วยประมวลผลแบบ Intel(R) core(TM) 2 Duo CPU 2.00 GHz หน่วยความจำ (RAM) 1.00 GB ทำงานบนโปรแกรมระบบปฏิบัติการ Windows XP และนอกจากนั้นมีการใช้งานโปรแกรมสำเร็จรูป LIGO V.11 เนื่องจากเป็นโปรแกรมที่เป็นที่ยอมรับในการวิจัยเกี่ยวกับการทำคำตอบกัน เป็นอย่างมาก

## บทที่ 4

### กรณีศึกษาและแบบจำลองทางคณิตศาสตร์สำหรับการหาตัวแหน่งของลานเทป้าล้ม<sup>น้ำมัน</sup> กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้

ในบทนี้จะกล่าวถึงการสร้างแบบจำลองทางคณิตศาสตร์สำหรับการหาตัวแหน่งของลานเทป้าล้มน้ำมัน กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้โดยนำแบบจำลองที่สร้างขึ้นไปทดลองกับปัญหาจริงเพื่อที่จะทำการลดค่าใช้จ่ายในการหาตัวแหน่งของลานเทป้าล้มน้ำมันที่เหมาะสมตามลำดับขั้นตอนในหัวข้อดังต่อไปนี้

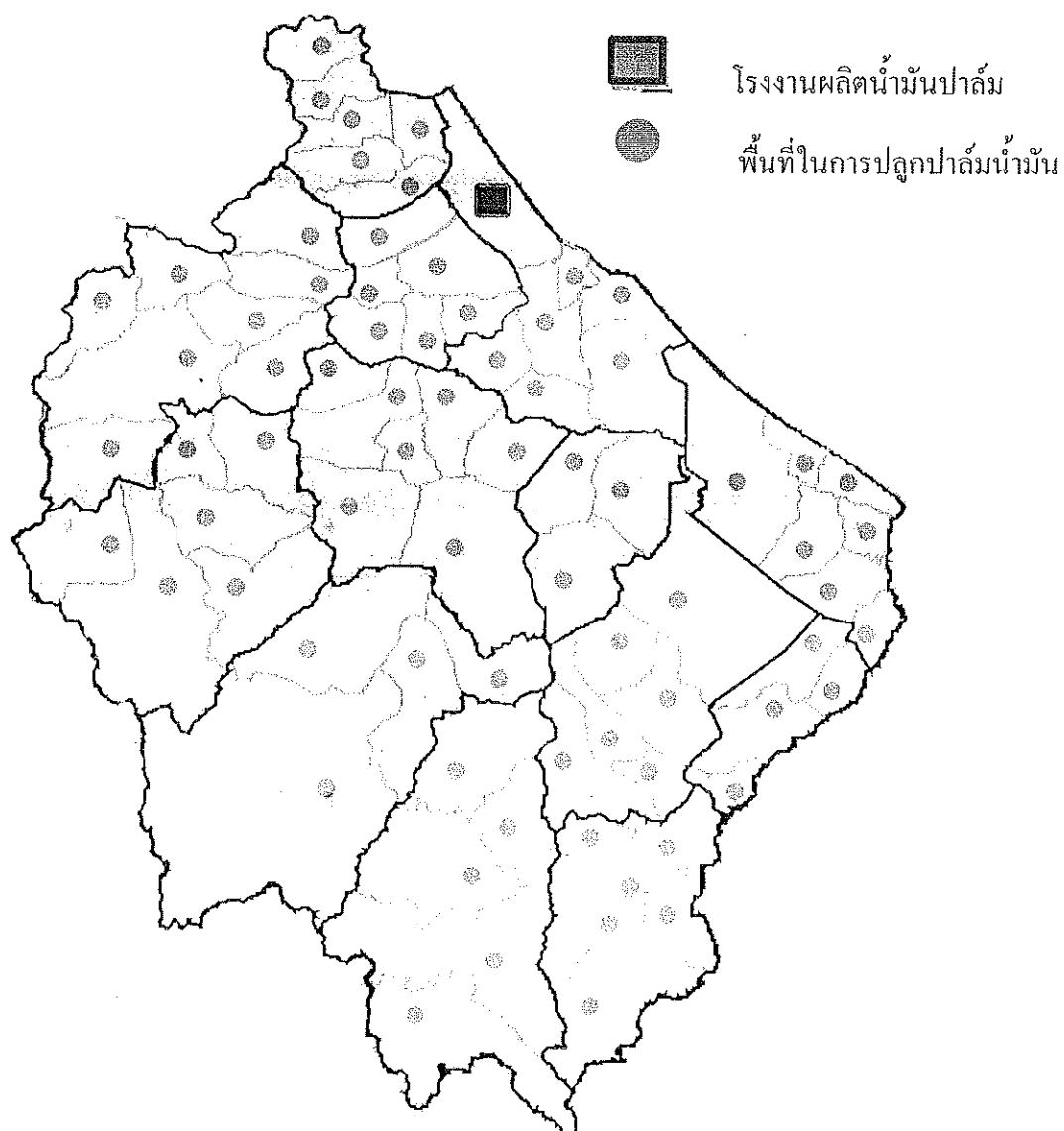
#### 4.1 กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพัฒนาเฉพาะกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้

ทางกรมส่งเสริมสหกรณ์ และกรมวิชาการเกษตรกระทรวงเกษตรและสหกรณ์ได้รับนโยบายในการกำหนดยุทธศาสตร์การพัฒนาอุตสาหกรรมน้ำมันปาล์ม โดยการผลักดันสู่เกณฑ์รถที่มีความสนใจและมุ่งสู่การพัฒนาพื้นที่ 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้ ตามโครงการส่งเสริมการดำเนินธุรกิจโรงงานสกัดน้ำมันปาล์มจังหวัดนราธิวาสโดยได้ส่งเสริมให้เกณฑ์รถมีการปลูกปาล์มน้ำมันเป็นพืชทดแทนพลังงาน โดยการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มจำนวน 85,000 ไร่ ในพื้นที่พรูและนารังซึ่งครอบคลุมพื้นที่ใน 77 ตำบลของจังหวัดนราธิวาสเพื่อรองรับการก่อสร้างโรงงานสกัดน้ำมันปาล์มในเขตนิคมสหกรณ์บานเจาะ ตำบลโคกเคียน อำเภอเมืองนราธิวาส (กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2551)

ในงานวิจัยนี้กำหนดให้วัตถุคือสำหรับลานเทป้าล้มน้ำมันที่จะเปิดและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มเป็นปริมาณคงอยู่ปาล์มน้ำมันที่ได้จากแหล่งปลูกในพื้นที่ดังกล่าวข้างต้นดังแสดงในตารางที่ 1 ข้อมูลต่างๆ ที่นำมาใช้ในการตัดสินใจเลือกสถานที่ตั้งลานเทป้าล้มน้ำมันแบ่งออกเป็นสามส่วน ได้แก่ (1) ข้อมูลด้านต้นทุนทางเศรษฐศาสตร์ (2) ข้อมูลด้านตั้งแวดล้อม และ (3) ข้อมูลด้านความปลอดภัยในการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่ง โดยข้อมูลทั้งสามส่วนผู้วิจัยได้ทำการถุงพื้นที่หาข้อมูลจริงจากหลายหน่วยงานราชการ ในพื้นที่จังหวัดนราธิวาสที่มีส่วนเกี่ยวข้องและศึกษาจากงานวิจัย ของ (นัทธพงษ์ นันทสำเริง, 2552) ที่ได้ศึกษาปัญหาเลือกสถานที่ตั้งโรงงานเชิงพาณิชย์จากวัตถุคือขนาดอ้อยแบบหลายวัตถุประสงค์

ตารางที่ 4.1 ปริมาณทะลายป่าล้มนำมันที่ได้จากแหล่งป่าลูก (กรมส่งเสริมสหกรณ์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2551)

ลำดับที่	แหล่งป่าลูกป่าล้มนำมันในพื้นที่ จังหวัดนราธิวาส	ปริมาณทะลายป่าล้มนำมัน (ตันต่อวัน)
1	ตำบลบางนาค	2.65
2	ตำบลลำภู	3.56
3	ตำบลมะนังตะขอ	0.058
4	ตำบลบางป้อ	1.97
...	.....	.....
73	ตำบลร่มไทร	0
74	ตำบลจะแนะ	0.438
75	ตำบลดุษชงณอ	0.002
76	ตำบลพุดมานตร	0
77	ตำบลช้างเผือก	0.102
	รวม	223.569



ภาพที่ 4.1 ตำแหน่งของพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม (ปี พ.ศ. ๒๕๕๕)

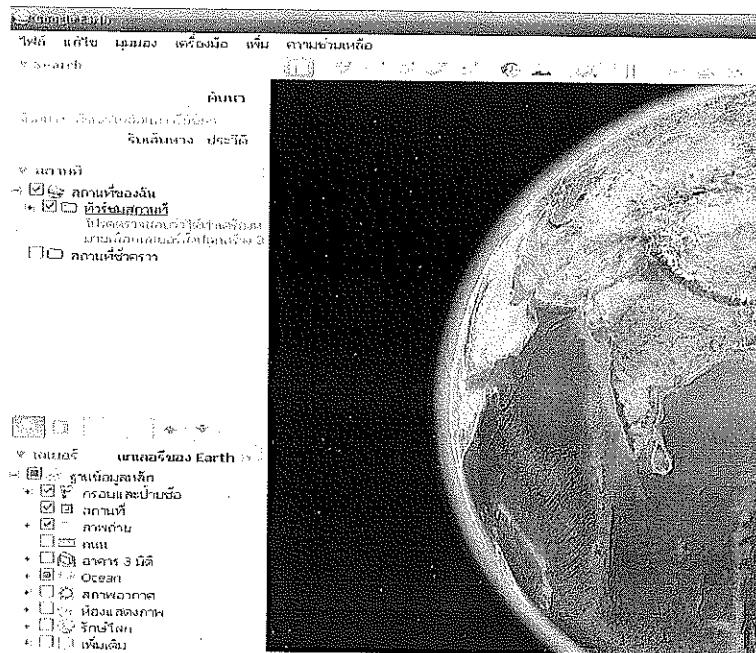
#### 4.2 การวิเคราะห์ข้อมูลพื้นฐานเพื่อนำไปใช้ในการคำนวณ

ข้อมูลต่างๆ ที่นำมาใช้ในการตัดสินใจเลือกที่ตั้งสถานที่ปาล์มน้ำมันในเขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้แบ่งออกเป็นส่วนๆ ได้ดังต่อไปนี้

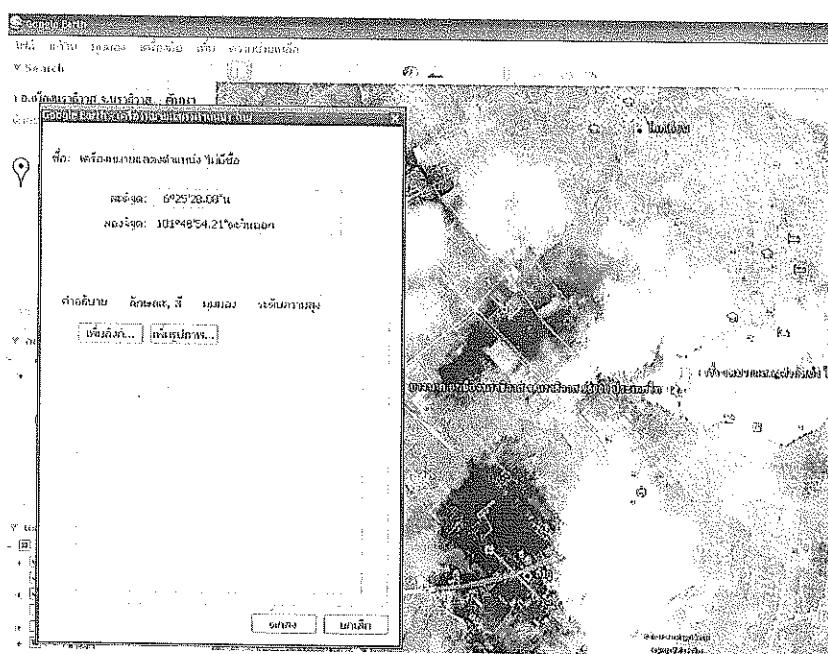
##### 4.2.1 ข้อมูลด้านทุนทางเศรษฐศาสตร์

เป็นการวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อให้ได้รับทราบว่าสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด และโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มเพื่อเป็นข้อมูลในการคำนวณหาต้นทุนในการขนส่งวัตถุคงตัวไปใน

การหาระยะทางของสถานที่ปลายม่านไปยังสถานที่ปลายม่านอื่นๆ จำนวน 77 ตำแหน่ง โดยหาได้จากข้อมูลที่ตั้งของสถานที่ปลายม่านมาหาตำแหน่งพิกัด X, Y โดยใช้โปรแกรม Google Earth และโปรแกรม Arc view 3.2a ดังแสดงในภาพที่ 4.2 และ 4.3 โดยได้ผลดังตารางที่ 4.2 และ 4.3 แล้วนำมาทำการคำนวณหาระยะทางจากจุดไปจุดแล้วนำไปหาระยะทางทั้งหมดดังตารางที่ 4.4



ภาพที่ 4.2 การใช้โปรแกรม Google Earthในการหาตำแหน่งระยะพิกัด X, Y



ภาพที่ 4.3 ตำแหน่งละติจูด ลองติจูด ในการหาระยะพิกัด X, Y โดยใช้โปรแกรม Google Earth

**ตารางที่ 4.2 ตำแหน่งพิกัด X,Y แหล่งปลูกป่าล้มน้ำมัน**

ตำแหน่งที่จะเป็นสถานที่ปลูกป่าล้มน้ำมัน	พิกัด X	พิกัด Y
1. ตำบลบางนาค	666.76928	11212.52531
2. ตำบลถ้ำกู่	666.69337	11212.46733
3. ตำบลมะนังตะบอ	666.66804	11212.39027
4. ตำบลบางป้อ	666.55537	11212.48744
5. ตำบลกะลือ	666.65559	11212.55136
.....	.....	.....
75. ตำบลดุษชงญอ	666.1729	11212.36674
76. ตำบลพดุงมาตรฐาน	556.8051	11212.04344
77. ตำบลช้างเผือก	666.87474	11212.44118

**ตารางที่ 4.3 ตำแหน่งรระยะทางจากสถานที่ปลูกป่าล้มน้ำมันไปยังโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม**

ตำแหน่งที่จะเป็นสถานที่ปลูกป่าล้มน้ำมัน	ระยะทางจากสถานที่ปลูกป่าล้มน้ำมันไปยังโรงพยาบาลน้ำมันป่าล้ม
1. ตำบลบางนาค	0.134899
2. ตำบลถ้ำกู่	0.183238
3. ตำบลมะนังตะบอ	0.212875
4. ตำบลบางป้อ	0.322699
5. ตำบลกะลือ	0.24528
.....	.....
75. ตำบลดุษชงญอ	0.6081
76. ตำบลพดุงมาตรฐาน	0.705768
77. ตำบลช้างเผือก	110.0704

ตารางที่ 4.4 การหาระยะทางการขนาดระหว่างแหล่งปลูกป่าล้มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมัน

ตัวบ่ง	D1	D2	D3	D4	D....	D74	D75	D76	D77
D1	0.0000	0.0955	-0.1688	0.2172	....	0.5938	0.5441	0.6171	109.9652
D2	0.0955	0.0000	0.0811	0.1395	....	0.5009	0.4497	0.5301	109.8891
D3	-0.1688	0.0811	0.0000	0.1488	....	0.4523	0.3958	0.4957	109.8635
D4	0.2172	0.1395	0.1488	0.0000	....	0.3877	0.3462	0.4011	109.7512
D....	....	....	....	....	....	....	....	....	....
D74	0.5938	0.5009	0.4523	0.3877	....	0.0000	0.0658	0.1073	109.4255
D75	0.5441	0.4497	0.3958	0.3462	....	0.0658	0.0000	0.1615	109.4893
D76	0.6171	0.5301	0.4957	0.4011	....	0.1073	0.1615	0.0000	109.3683
D77	109.9652	109.8891	109.8635	109.7512	....	109.4255	109.4893	109.3683	0.0000

เมื่อได้ระยะทางการขนาดระหว่างแหล่งปลูกป่าล้มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมัน และข้อมูลอื่นๆ ที่เกี่ยวของจากนั้นผู้วิจัยได้ขอรุ่งมาศอนตามตัวแบบคณิตศาสตร์ที่สร้างขึ้น เพื่อให้ได้สถานที่ปาล์มน้ำมันที่เหมาะสมตามวัตถุประสงค์ทางด้านเศรษฐกิจศาสตร์ โดยคิดถึงต้นทุน ด้านระยะทางในการขนส่งวัตถุดิน ต้นทุนด้านวัตถุดินซึ่งขึ้นอยู่กับปริมาณวัตถุดินและราคาวัตถุดิน ต้นทุนที่เกี่ยวกับราคาน้ำมันที่เปลี่ยนแปลงตามสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด ต้นทุนที่เกี่ยวกับราคากำลังทุนที่ไม่เกี่ยวข้องกับขนาดของสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด โดยผู้วิจัยได้พิจารณาตามตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้นตามหัวข้อ 4.3

#### 4.2.2 ข้อมูลด้านความปลอดภัย

เป็นการวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อให้ได้จำนวนประชากรที่ได้รับผลกระทบณีมีการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่งจากแหล่งปลูกป่าล้มน้ำมันที่จะส่งไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด และจากสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิดไปยังโรงพยาบาลที่มีหน่วยเป็น(ประชากร/ตร.กม) ดังแสดงในตารางที่ 4.5 ส่วนตารางที่ 4.6 คือ ความน่าจะเป็นในการเกิดระเบิดในแต่ละเส้นทางการขนส่งหาได้จากจำนวนครั้ง ครั้งในการเกิดระเบิดในเส้นทางการขนส่งแต่ละตำบลรวมกันแล้วหารด้วยผลรวมของจำนวนครั้ง ในการเกิดระเบิดทั้งหมดในเส้นทางการขนส่งแต่ละเส้นทางดังนั้นข้อมูลด้านความปลอดภัยในการก่อวินาศกรรมจะขึ้นอยู่กับความหนาแน่นของจำนวนประชากรต่อพื้นที่ซึ่งจะได้รับผลกระทบในเส้นทางการขนส่งและความน่าจะเป็นในการเกิดระเบิดในแต่ละเส้นทางการขนส่งโดยทั้ง 2 ตาราง

จะใช้เพื่อคำนวณหาค่าตามสมการเป้าหมายในด้านการก่ออวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่ง โดยผู้วิจัยได้พิจารณาตามตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้นตามหัวข้อ 4.3

**ตารางที่ 4.5 จำนวนประชากรเฉลี่ยต่อพื้นที่จากแหล่งปลูกปาล์มน้ำมันไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่จะเปิด**

จำนวนประชากร	P1	P2	P3	P4	P...	P74	P75	P76	P77
P1	4141.000	2182.500	1528.000	2164.600	....	619.482	692.876	566.928	558.532
P2	2182.500	224.000	221.500	206.100	....	169.747	186.924	162.166	153.770
P3	2182.500	224.000	219.000	206.100	....	169.747	186.924	162.166	153.770
P4	2182.500	224.000	221.500	188.200	....	169.747	186.924	162.166	153.770
P....	....	....	....	....	....	....	....	....	....
P74	566.872	169.747	162.965	171.592	....	32.330	45.470	63.135	21.155
P75	566.872	169.747	162.965	171.592	....	32.330	58.610	63.135	21.155
P76	481.085	148.365	140.802	151.685	....	45.543	48.810	52.150	36.653
P77	566.872	169.747	162.965	171.592	....	32.330	45.470	63.135	9.980

**ตารางที่ 4.6 ความน่าจะเป็นที่เกิดระเบิดระหว่างแหล่งเพาะปลูกไปยังสถานที่ปาล์มน้ำมันที่เปิด**

ความน่าจะเป็น	R1	R2	R3	R4	R...	R74	R75	R76	R77
R1	0.004	0.011	0.004	0.015	....	0.010	0.010	0.011	0.011
R2	0.016	0.004	0.016	0.010	....	0.009	0.009	0.010	0.011
R3	0.004	0.011	0.004	0.007	....	0.009	0.009	0.010	0.011
R4	0.015	0.004	0.015	0.009	....	0.009	0.009	0.010	0.011
R....	....	....	....	....	....	....	....	....	....
R74	0.009	0.009	0.009	0.023	....	0.001	0.001	0.001	0.003
R75	0.009	0.009	0.009	0.023	....	0.001	0.005	0.001	0.002
R76	0.008	0.008	0.008	0.019	....	0.001	0.001	0.001	0.003
R77	0.009	0.009	0.009	0.023	....	0.001	0.005	0.001	0.002

#### 4.2.3 ข้อมูลด้านสิ่งแวดล้อม

การคำนวณต้นทุนด้านตั้งแต่ต้องผู้วิจัยได้ศึกษาจากงานวิจัยของ นันธรงค์ นันทล้ำเริง และคณะ (2551) โดยข้างต้น emission factor ของปริมาณก๊าซเรือนกระจกสำหรับการ ขนส่งที่มีค่าเท่ากับ 0.1454 มาตร / ตัน / กิโลเมตร ที่ปล่อยออกจากการขนส่งวัตถุดิน ที่เกิดจากการใช้น้ำมันดีเซลในการขนส่งวัตถุดินในเส้นทางจากแหล่งปลูกปาล์มน้ำมันไปยังสถาน

เทป้าล์มที่จะเปิดและจากล้านเทป้าล์มที่เปิดไปยังโรงพยาบาลพิเศษน้ำมันปาล์มน้ำมันกับระบบทางในการขนส่งดังตารางที่ 4.4 โดยผู้วิจัยได้พิจารณาตามตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้นตามหัวข้อ 4.2

### 4.3 ตัวแบบทางคณิตศาสตร์

ตัวแบบทางคณิตศาสตร์ ประกอบไปด้วยฟังก์ชันเป้าหมายและเงื่อนไขต่างๆ และครอบคลุมไปถึงนิยามของดัชนีที่ใช้ ตัวแปรต่างๆ สมมติฐานที่เกี่ยวข้องพร้อมทั้งคำอธิบายในแต่ละเงื่อนไข เพื่อให้เข้าใจถึงลักษณะเฉพาะของการเลือกทำเลที่ตั้งสถานที่ป้าล์มน้ำมัน ซึ่งจะทำให้สามารถนำตัวแบบที่ได้นี้ไปประยุกต์ใช้ในการเขียนโปรแกรมคอมพิวเตอร์เพื่อหาคำตอบได้ต่อไป

#### 4.3.1 ดัชนี

- i คือ พื้นที่ป้าล์มน้ำมัน
- j คือ สถานที่ป้าล์มที่จะเปิด
- k คือ โรงพยาบาลพิเศษน้ำมันปาล์ม

#### 4.3.2 ตัวแปรตัดสินใจ

$y_{ij}$  คือ ปริมาณป้าล์มน้ำมันที่ขนส่งจากแหล่งเพาะปลูกป้าล์ม (i) ไปยังสถานที่ป้าล์ม (j)

$C_{jk}$  คือ ปริมาณป้าล์มน้ำมันที่ขนส่งจากสถานที่ป้าล์ม (j) ไปยังโรงพยาบาลพิเศษน้ำมันปาล์ม (k)

$$y_{ij} = \begin{cases} 1 \text{ ถ้า (i) ส่งวัสดุดินไปยังสถานที่ป้าล์ม j} \\ 0 \text{ หากเป็นอย่างอื่น} \end{cases} \quad \forall_i \forall_j$$

$$z_j = \begin{cases} 1 \text{ ถ้าสถานที่ป่าล้ม } j \text{ เปิด} \\ 0 \text{ หากเป็นอย่างอื่น} \end{cases} \quad \forall_j$$

$$r_{jk} = \begin{cases} 1 \text{ ถ้าสถานที่ป่าล้ม } j \text{ ส่งป่าล้มให้กับโรงงาน } k \\ 0 \text{ หากเป็นอย่างอื่น} \end{cases} \quad \forall_j \forall_k$$

#### 4.3.3 พารามิเตอร์

- m คือ ราคาป่าล้มน้ำมัน ที่รับซื้อจากเกษตรกร (บาท/ตัน)
- Q คือ ราคาป่าล้มน้ำมัน ที่ส่งไปยังโรงงานผลิตน้ำมันป่าล้ม (บาท/ตัน)
- $\alpha$  คือ อัตราส่วนการใช้พื้นที่ต่อตัน (ไร่/ตัน)
- f คือ emission factor ของปริมาณก๊าซเรือนกระจกสำหรับการขนส่งระหว่างแหล่งเพาะปลูก (i) ไปยังสถานที่ป่าล้ม (j) และสถานที่ป่าล้ม (j) ไปยังโรงงานผลิตน้ำมันป่าล้ม (k)
- g คือ รัศมีของแรงระเบิดที่มีผลกระทบต่อประชากรโดยใช้สูตร  $\pi r^2$
- $d_{ij}$  คือ ระยะทางการขนส่ง ระหว่างแหล่งเพาะปลูก (i) ไปยังสถานที่ป่าล้ม (j)
- $DD_{jk}$  คือ ระยะทางการขนส่ง ระหว่างสถานที่ป่าล้ม (j) ไปยังโรงงานผลิตน้ำมันป่าล้ม (k)
- $L_j$  คือ ราคาก่อสร้างของสถานที่ป่าล้มที่จะเปิด (j) (บาท/ไร่)
- $CE_j$  คือ ราคานายจ้างแรงงานที่สถานที่ป่าล้มที่จะเปิด (j) (บาท/ไร่)
- $CF_j$  คือ ราคาก่อสร้างของสถานที่ป่าล้มที่จะเปิด (j) (บาท)
- $R_{ij}$  คือ ความน่าจะเป็นที่เกิดภัยธรรมชาติระหว่างแหล่งเพาะปลูก (i) ไปยังสถานที่ป่าล้ม (j)
- $RR_{jk}$  คือ ความน่าจะเป็นที่เกิดภัยธรรมชาติระหว่างสถานที่ป่าล้ม (j) ไปยังโรงงานผลิตน้ำมันป่าล้ม (k)
- $POP_{ij}$  คือ ความหนาแน่นของประชากรเฉลี่ยในแบบเส้นทางการขนส่ง ระหว่างแหล่งเพาะปลูก (i) ไปยังสถานที่ป่าล้ม (j) ที่เสี่ยงต่อการก่อวินาศกรรม

$PPO_{jk}$  คือ ความหนาแน่นของประชากรเคลื่อนในແແບ ເສັ້ນທາງກາຮຽນສ່ວະກ່າວຈາລານເຫັນປາລົມ (j) ໄປຢັ້ງໂຮງງານພລິຕິນໍ້າມັນປາລົມ (k) ທີ່ເສີ່ງຕ່ອກກ່າວວິນາຄກຣມ

$NN_j$  คือ ຄວາມນ່າຈະເປັນທີ່ເກີດກະຮະເນີດ ລານເຫັນປາລົມ (j) ທີ່ເປີດ

$PP_j$  คือ ຄວາມหนາແນ່ນຂອງປະຫາກເຮົດຕີຍ ລານເຫັນປາລົມ (j) ທີ່ສາມາດເປີດ ແລະເສີ່ງຕ່ອກກ່າວວິນາຄກຣມ

$PA_i$  คือ ຈຳນວນຂອງພລປາລົມນໍ້າມັນທີ່ມີອູ້ໃນພື້ນທີ່ປຸລູກປາລົມນໍ້າມັນ

$Cap_k$  คือ ຄວາມຈຸຂອງໂຮງງານພລິຕິນໍ້າມັນປາລົມ

#### 4.3.4 ສາມກາຣເປົ້າໝາຍດ້ານເສຍຊຸດຕາສຕ່ຣ (Economic objectives)

$$\begin{aligned} \text{Minimize } & \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J d_{ij} y_{ij} + \sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K DD_{jk} r_{jk} + \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J mn_{ij} + \sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K QC_{jk} + \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J n_{ij} \alpha L_j Z_j \\ & + \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J n_{ij} \alpha CE_j Z_j + \sum_{j=1}^J Z_j CF_j \end{aligned} \quad (4.1)$$

#### 4.3.5 ສາມກາຣເປົ້າໝາຍດ້ານສິ່ງແວດສ້ອນ (Environment objectives)

$$\text{Minimize } \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J fn_{ij} d_{ij} y_{ij} + \sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K fc_{jk} DD_{jk} r_{jk} \quad (4.2)$$

#### 4.3.6 ສາມກາຣເປົ້າໝາຍດ້ານກ່າວວິນາຄກຣມ (Sabotage objectives)

$$\text{Minimize } \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J R_{ij} g PoP_{ij} y_{ij} + \sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K RR_{jk} g PPO_{jk} r_{jk} + \sum_{j=1}^J NN_j PP_j g Z_j \quad (4.3)$$

#### 4.3.7 ສາມກາຣຂອບຂ່າຍ ( Constraints )

Subject to;

$$\sum_{j=1}^J n_{ij} = PA_i \quad \forall_i \quad (4.4)$$

$$\sum_{i=1}^I n_{ij} y_{ij} \leq \text{Capacity}_j \quad \forall_j \quad (4.5)$$

$$y_{ij} = \begin{cases} 1 \text{ ถ้า (i) ส่งวัตถุคิบไปยังสถานที่ปลาย j} \\ 0 \text{ หากเป็นอย่างอื่น} \end{cases} \quad \forall_i \forall_j \quad (4.6)$$

$$\sum_{j=1}^J y_{ij} \geq 1 \quad \forall_i \quad (4.7)$$

$$z_j = \begin{cases} 1 \text{ ถ้าสถานที่ปลาย j เปิด} \\ 0 \text{ หากเป็นอย่างอื่น} \end{cases} \quad \forall_j \quad (4.8)$$

$$y_{ij} \leq z_j \quad \forall_i \forall_j \quad (4.9)$$

$$\sum_{j=1}^J z_j \geq 1 \quad (4.10)$$

$$\sum_{i=1}^I n_{ij} y_{ij} = \sum_{k=1}^K ETBD_{jk} \quad \forall_j \quad (4.11)$$

$$\sum_{j=1}^J ETBD_{jk} \leq \text{Cap } k \quad (4.12)$$

สมการเป้าหมายด้านเศรษฐศาสตร์ที่ 4.1 ประกอบด้วย 7 พจน์ คือ พจน์ที่ (1) และพจน์ที่ (2) เป็นต้นทุนด้านระบบทางในการขนส่งวัตถุคิบ พจน์ที่ (3) และพจน์ที่ (4) เป็นต้นทุนด้านวัตถุคิบ ซึ่งขึ้นอยู่กับปริมาณเวตถุคิบและราคาวัตถุคิบ พจน์ที่ (5) เป็นต้นทุนที่เกี่ยวกับราคาที่ดินในการเปิดสถานที่ปลาย พจน์ที่ (6) เป็นต้นทุนที่เกี่ยวกับราคลั่งปลูกสร้างที่ขึ้นอยู่กับขนาดของสถานที่ปลาย พจน์ที่ (7) เป็นต้นทุนที่เกี่ยวกับราคากล่องทุนที่ไม่เกี่ยวข้องกับขนาดของสถานที่จะเปิด

สมการเป้าหมายด้านลิ้งแวดล้อมที่ 4.2 จะอ้างอิงปริมาณก้าชาเรือนกระจากที่ปล่อยออกจากกระบวนการในการขนส่งวัตถุคิบซึ่งประกอบด้วยสมการ 2 พจน์ คือ พจน์ที่ (1) เป็นต้นทุนที่เกี่ยวกับปริมาณก้าชาเรือนกระจากที่เกิดขึ้นจากการใช้น้ำมันดีเซลในการขนส่งวัตถุคิบปริมาณ n พัน

เส้นทาง (i, j) พจน์ที่ (2) เป็นต้นทุนที่เกี่ยวกับปริมาณก๊าซเรือนกระจกที่เกิดขึ้นจากการใช้น้ำมันดีเซลในการขนส่งวัตถุคิดปริมาณ n ผ่านเส้นทาง (j, k)

สำหรับสมการเป้าหมายด้านความปลดปล่อยในการก่อวินาศกรรมที่ 4.3 ในเส้นทางการขนส่งจากจะประกอบด้วยกัน 3 พจน์ คือ พจน์ที่ (1) เป็นต้นทุนด้านความปลดปล่อยในการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่ง (i, j) พจน์ที่ (2) เป็นต้นทุนด้านความปลดปล่อยในการก่อวินาศกรรมในเส้นทางการขนส่ง (j, k) พจน์ที่ (3) เป็นต้นทุนด้านความปลดปล่อยในการก่อวินาศกรรม ณ สถานที่ปั๊มน้ำมันที่จะทำการปิด (j) ดังนั้นสมการด้านความปลดปล่อยในการก่อวินาศกรรมจะขึ้นอยู่กับความหนาแน่นของจำนวนประชากรต่อพื้นที่ซึ่งจะได้รับผลกระทบในเส้นทางการขนส่งและจำนวนครั้งที่เกิดระเบิดเป็นตัวบ่งชี้ความเสี่ยง

พจน์ขอบข่ายที่ (4.4) เป็นข้อจำกัดสมดุลมวลที่มีปริมาณวัตถุคิดจากแหล่งปลูก i จะต้องสมดุลกับปริมาณของวัตถุคิดจาก j ไป j พจน์ขอบข่ายที่ (4.5) ระบุว่าปริมาณวัตถุคิด i จะถูกส่งไปยังสถานที่ปั๊มน้ำมัน j ต้องไม่เกินความจุที่สถานที่ปั๊มน้ำมัน j รับได้ พจน์ขอบข่ายที่ (4.6 และ 4.7) เป็นตัวแปรตัดสินใจว่าแหล่งวัตถุคิดจะส่งวัตถุคิดให้สถานที่ปั๊มน้ำมันที่จะปิดโดยจะส่งไปถึงร่องกีด พจน์ขอบข่ายที่ (4.8) เป็นตัวแปรตัดสินใจว่าจะปิดสถานที่ปั๊มน้ำมัน j หรือไม่ พจน์ขอบข่ายที่ (4.9) ถ้ามีการปิดสถานที่ปั๊มน้ำมัน j จะต้องมีการส่งปั๊มน้ำมันยังสถานที่ปั๊มน้ำมัน j ที่ปิด พจน์ขอบข่ายที่ (4.10) สถานที่ปั๊มน้ำมัน j ที่ปิดจะต้องมากกว่า สถานที่ปั๊มน้ำมันที่ (4.11) ปริมาณปั๊มน้ำมัน ณ สถานที่ปั๊มน้ำมัน j ที่ปิดจะถูกส่งไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม k ทั้งหมด พจน์ขอบข่าย (4.12) เป็นตัวแปรตัดสินใจว่าวัตถุคิดจากสถานที่ปั๊มน้ำมัน j ถูกส่งไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม (k) ต้องไม่เกินกำลังของโรงงานที่รับได้

#### 4.4 ทดสอบแบบจำลองทางคณิตศาสตร์โดยโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11

จากการศึกษาวิจัยในครั้งนี้ผู้วิจัยได้นำข้อมูลมาประมวลผลและได้ทำการหาคำตอบจากตัวแบบทางคณิตศาสตร์ที่พัฒนาขึ้นด้วย LINGO V.11 เพื่อทำการวิเคราะห์และทดสอบตัวแบบทางคณิตศาสตร์ที่ได้พัฒนาขึ้นซึ่งนำมาพิจารณาถึงคุณภาพของตัวแหน่งที่จะเปิดเป็นสถานที่ปั๊มน้ำมันโดยจากการณ์ศึกษาจริงจะต้องใช้ข้อมูลใน 77 ตำบลในจังหวัดนราธิวาสใช้ปริมาณข้อมูลที่มากพอสมควรและไม่สามารถหาคำตอบในเวลาอันพองควรซึ่งต้องใช้เวลามากกว่า 720 ชั่วโมงที่ใช้เวลาในการหาคำตอบมากพอควรผู้วิจัยจึงเห็นสมควรทดสอบปัญหากับข้อมูลเพียง 2 อั้นก่อซึ่งประกอบด้วย 10 ตำบลของจังหวัดนราธิวาสตั้งต่อไปนี้ ตำบลบางนาค ตำบลลำภู ตำบลมะนังตะบอง ตำบลป้อ ตำบลตากลุ่ว ตำบลลักษุวนแห่น ตำบลโคกเคียน ตำบลเจาะเห ตำบลไพรวัน และตำบลพร่อน

โดยใช้โปรแกรม Lingo V.11 กับตัวแบบทางคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้น โดยการประมาณผลผ่านคอมพิวเตอร์ที่มีหน่วยประมวลผลแบบ Intel(R) core(TM) 2 Duo CPU 2.00 GHz หน่วยความจำ (RAM) 888 MB เมื่อทำการทดลองประมวลผลแล้ว พบว่า การให้น้ำหนักกับสมการวัตถุประสงค์ในด้านต่างๆ ที่ต่างกันจะส่งผลให้พื้นที่ที่ทำการเปิดเป็นลานเทป้าล้มน้ำมันแตกต่างกัน โดยหากให้น้ำหนักในด้านสิ่งแวดล้อมและด้านเศรษฐศาสตร์มากกว่าปัจจัยอื่นจะพบว่า พื้นที่ดังในด้านล็อกเกียง และด้านไฟร์วัน จังหวัดนราธิวาส มีศักยภาพที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล้มน้ำมันได้และที่ยังให้ค่าฟังก์ชันวัตถุประสงค์ที่เท่ากัน ในทางกลับกันหากให้น้ำหนักกับสมการวัตถุประสงค์ด้านความเสี่ยงต่อความปลอดภัยจากการก่ออวินาศกรรมบนเส้นทางขนส่ง จะพบว่า ลานเทป้าล้มที่จะเปิดควรอยู่ในบริเวณใกล้เคียงกับที่ตั้งโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มเพื่อลดความเสี่ยงดังกล่าวจะเห็นได้ว่า ลานเทป้าล้มน้ำมันมีแนวโน้มที่จะเปิดในตำแหน่งของด้านล็อกเกียง จังหวัดนราธิวาสมากที่สุด กล่าวคือเมื่อมีการเปลี่ยนน้ำหนักของสมการวัตถุประสงค์ใน 15 กรณี พบร่วมกับ ตำแหน่งของด้านล็อกเกียง มีศักยภาพที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล้มน้ำมันมากถึง 15 กรณีหรือมีโอกาสถึง 100 % ทั้งนี้เนื่องจากตำแหน่งที่ตั้งลานเทป้าล้มน้ำมันดังกล่าวอยู่ในทำเลที่ตั้งใกล้กับสถานที่ตั้งโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม ซึ่งทำให้การขนส่งทางลายปาล์มน้ำมันซึ่งเป็นวัตถุดิบมีต้นทุนที่ไม่สูงนักเมื่อเทียบกับการเปิดลานเทป้าล้มน้ำมันในตำแหน่งอื่นๆ และยังส่งผลกระทบในสิ่งแวดล้อมน้อยกว่าในระยะทางขนส่ง ใกล้ๆ อีกด้วย ดังแสดงผลในตารางที่ 4.7

ตารางที่ 4.7 ผลการทดลองเปลี่ยนน้ำหนักของสมการวัตถุประสงค์ในด้านต่างๆ

กรณีที่	ECO	ENV	SAB	ตำแหน่งลานเทป้าล้มที่ควรเปิด*	จำนวนลานเทป้าล้มที่เปิด	ค่าของฟังก์ชันวัตถุประสงค์	หน่วย
1	10	10	80	7,8	2	13.969	ล้านบาท
2	20	20	60	7,8	2	13.965	ล้านบาท
3	30	30	40	7,8	2	13.965	ล้านบาท
4	40	40	20	7,9	2	13.964	ล้านบาท
5	50	50	0	5,7	2	13.964	ล้านบาท
6	80	10	10	7,9	2	13.964	ล้านบาท
7	60	20	20	7,9	2	13.964	ล้านบาท
8	40	30	30	7,9	2	13.964	ล้านบาท
9	0	50	50	7,8	2	13.965	ล้านบาท
10	20	40	40	7,8	2	13.965	ล้านบาท
11	50	0	50	7,8	2	13.965	ล้านบาท

ตารางที่ 4.7 ผลการทดสอบเปลี่ยนน้ำหนักของสมการวัตถุประสงค์ในด้านต่างๆ (ต่อ)

กรณีที่	ECO	ENV	SAB	คำแนะนำตามแทปเล็มที่ควรเปิด*	จำนวนล้าน แทปเล็มที่เปิด	ค่าของฟังก์ชัน วัตถุประสงค์	หน่วย
12	30	40	30	7,9	2	13.964	ล้านบาท
13	10	80	10	7,9	2	13.964	ล้านบาท
14	20	60	20	7,9	2	13.964	ล้านบาท
15	40	20	40	7,8	2	13.965	ล้านบาท

จากผลการทดสอบตัวแบบคณิตศาสตร์การศึกษาวิจัยในครั้งนี้ผู้วิจัยได้นำข้อมูลมาประมวลผลและได้ทำการหาคำตอบจากตัวแบบทาง คณิตศาสตร์ที่พัฒนาขึ้นด้วย LINGO V.11 กับข้อมูลเพียง 2 อำเภอ ซึ่งประกอบด้วย 10 ตำบลของจังหวัดนราธิวาสดังต่อไปนี้ ตำบลบางนาค ตำบลลักษ์ ตำบลมะนังตะบอง ตำบลบางป้อ ตำบลกะลือ ตำบลกะลือเนื้อ ตำบลโภคคี淫 ตำบลเจาะเห ตำบลไพรวัน และตำบลพร่องแล้วพบว่าตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้นสามารถหาคำตอบในระยะเวลาที่เหมาะสม แต่ถ้ามีการขยายข้อมูลมากขึ้นก็จะส่งผลให้การหาคำตอบต้องใช้เวลามากกว่า 1 อาทิตย์ ดังนั้นจึงเห็นสมควรจะได้มีการพัฒนาระบบชิวาริสติก (Heuristic Method) โดยการนำกระบวนการวิธีการวิทูนนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาประยุกต์ใช้กับงานวิจัยโดยใช้โปรแกรม Visual Basic C++ มาใช้ในการประมวลผลของคำตอบเพื่อใช้ในการเปรียบผลการหาคำตอบ กับผลของคำตอบด้วยโปรแกรมสำเร็จรูป Lingo V.11 กับการจำลองปัญหาขึ้นขนาดเล็กขนาดกลาง และขนาดใหญ่ ซึ่งจะแบ่งเป็นชุดปัญหาและจากข้อมูลจริงในกรณีศึกษาโดยแสดงผลไว้ในบุทที่ 5 ซึ่งใช้คอมพิวเตอร์ หน่วยประมวลผลกลาง Inter (R) Core (TM) 2Dou CPU 2.00GHz หน่วยความจำ 888 MB เพื่อที่จะรองรับกับวิธีการคำนวณหาที่ตั้ง ดังเช่น การเลือกทำเลที่ตั้งตามแทปเล็มน้ำมันเพื่อป้อนโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม ในงานวิจัยต่อไป

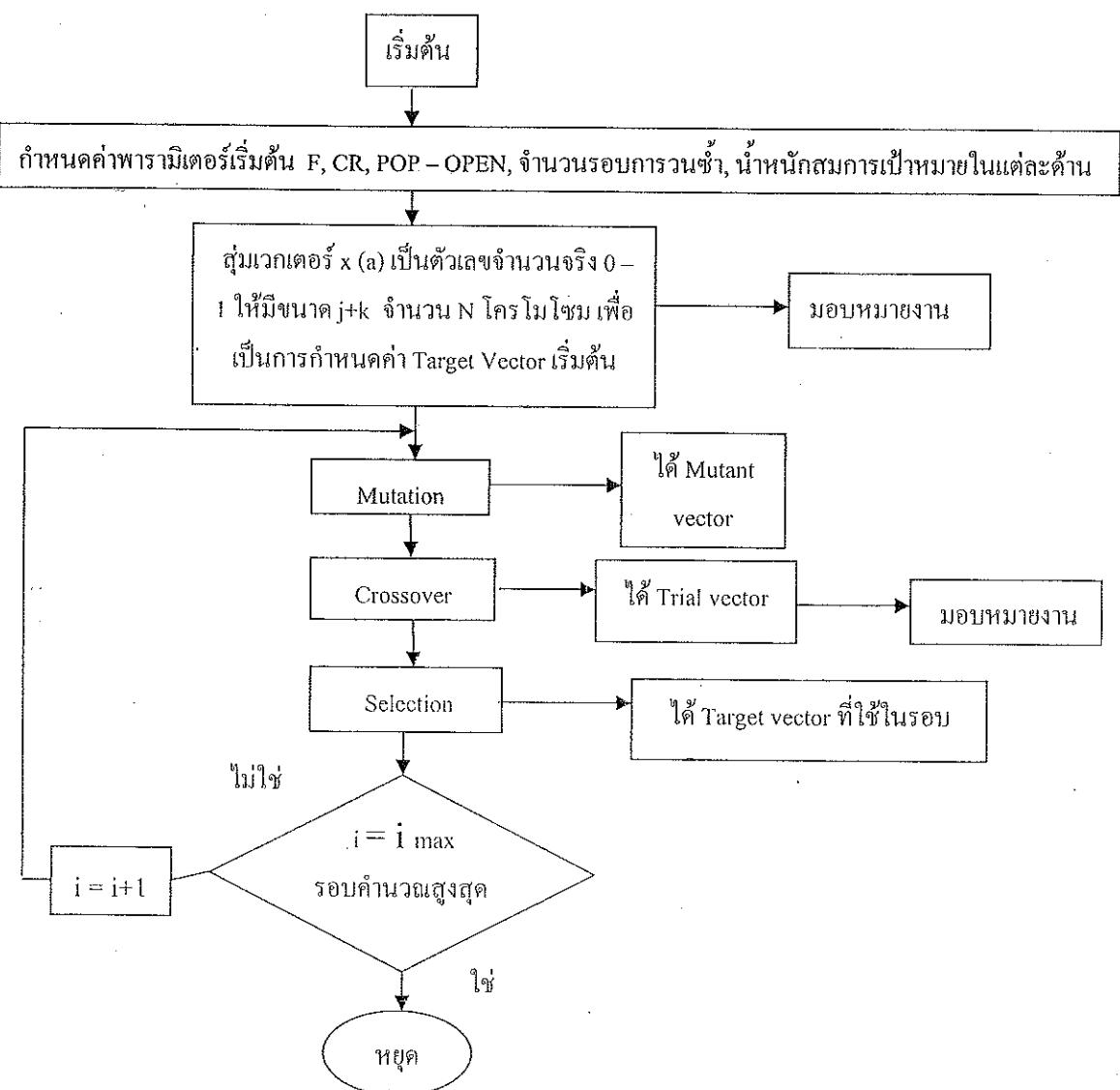
## บทที่ 5

### วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)

ผู้วิจัยได้ทดลองแก้ปัญหาการณ์ศึกษาด้วยแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ที่แสดงในบทที่ 4 โดยใช้โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 จากการทดลองประมาณผลให้เวลานานกว่า 720 ชั่วโมง พบว่าคอมพิวเตอร์ไม่สามารถประมาณผลหากำตอบได้ ดังนั้น ผู้วิจัยจึงได้พัฒนาวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) โดยใช้โปรแกรม Microsoft Visual C++ ในการประมาณผลของการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้งแบบหดใหญ่ตัดประกอบกับการลดขั้นตอน อยุ่ปาน : กรณีศึกษา โรงงานผลิตน้ำมันปาล์มในเขตพื้นที่ทางภาคใต้ ใจกลางหัวด้วยแนวภาคใต้ โดยจะทำการทดสอบกับตัวอย่างปัญหาในการเปรียบความแม่นยำกับวิธีการที่พัฒนาขึ้น

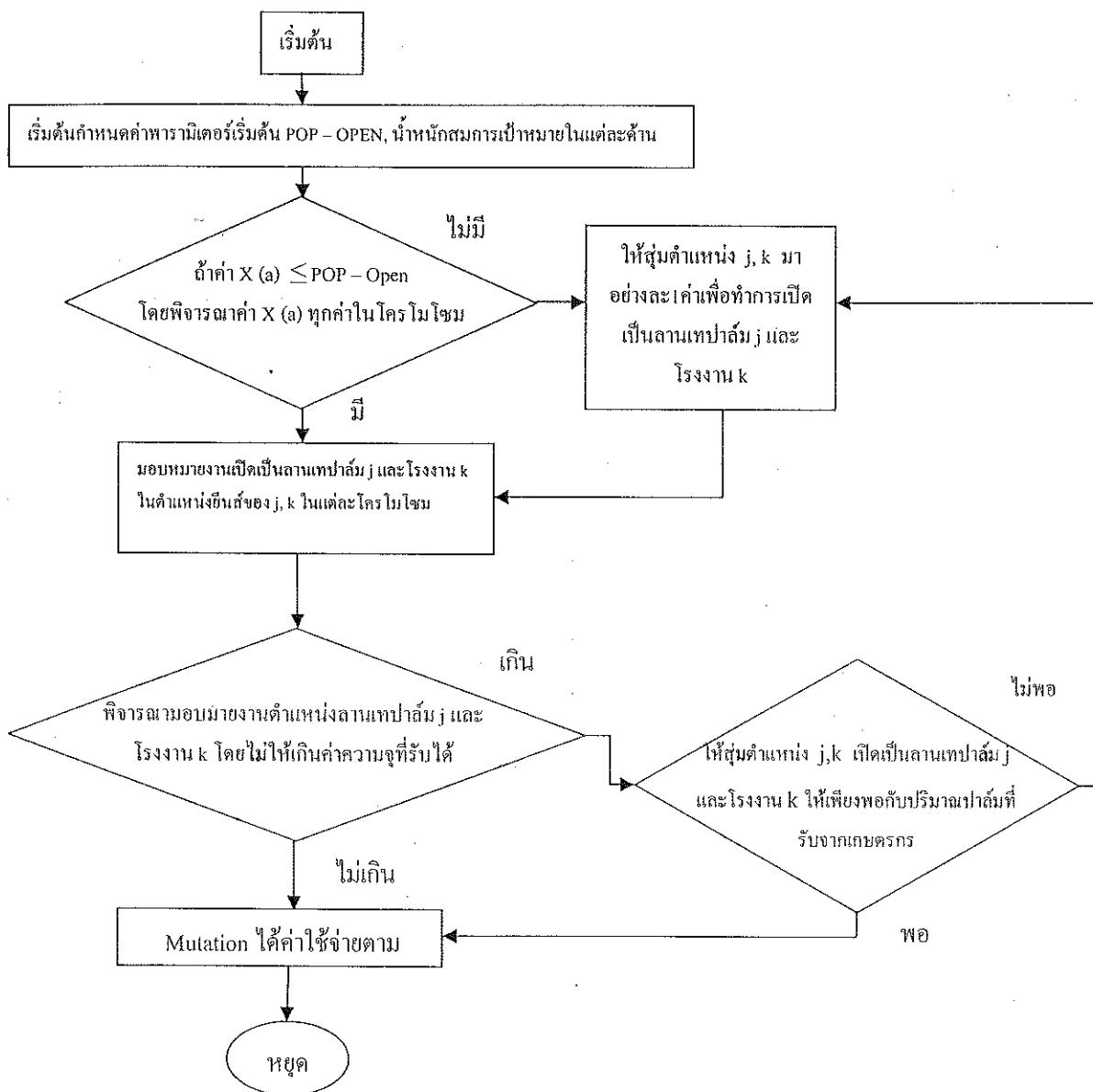
#### 5.1 วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) เพื่อแก้ปัญหาในงานวิจัย

งานวิจัยในครั้งนี้ผู้วิจัยเลือกใช้วิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE) มาประยุกต์ใช้ในการแก้ปัญหาในงานวิจัย เนื่องจากเป็นวิธีการที่สามารถให้คำตอบที่ดีและเวลาในการหาคำตอบที่เหมาะสม ซึ่งผู้วิจัยได้ออกแบบขั้นตอนการประยุกต์ไว้ดังแสดงในภาพที่ 5.1 โดยในกระบวนการนำวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาประยุกต์ใช้ กับงานวิจัย ได้ประมาณผลโดยใช้โปรแกรม Microsoft Visual C++ มาใช้ในการหาคำตอบเพื่อใช้ในการเปรียบเทียบคำตอบ กับการจำลองปัญหาน้ำดื่ม ขนาดใหญ่ โดยใช้ คอมพิวเตอร์ หน่วยประมวลผลกลาง Inter (R) Core (TM) 2Duo CPU 2.00GHz หน่วยความจำ 8GB MB



ภาพที่ 5.1 อัลกอริทึมการค้นหาคำตอบของวิธีการวิจัยการทดสอบโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ในงานวิจัย

จากภาพที่ 5.1 กำหนดพารามิเตอร์เริ่มต้น ค่า F คือ Weighting Factor ในการรับกวน คำตอบในกระบวนการ mutation มีค่าระหว่าง (0-2) ในงานวิจัยนี้เบื้องต้นใช้ค่า  $F = 2$ , Cr คือ ค่าคงที่ ในการเปรียบเทียบในกระบวนการ crossover มีค่าตั้งแต่ (0-1) ในงานวิจัยนี้เบื้องต้นใช้ค่า  $Cr = 0.8$ , POP – OPEN คือโอกาสที่จะเปิดเป็นล้านเทป้าล้มน้ำมัน (j) และโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม (k) ใน งานวิจัยนี้เบื้องต้นได้กำหนดไว้ที่ 0.2, นำหนักในสมการเป้าหมายในด้านต่างๆ แล้วทำการสุ่มค่า X (a) เป็นตัวเลขจำนวนจริง 0 – 1 ให้มีขนาด  $j + k$  จำนวน N ໂครโน โ�ม เพื่อเป็นการกำหนดค่า Target Vector เริ่มต้น แล้วทำการมองหาหมายงาน ก็จะเข้าสู่กระบวนการกระบวนการ Mutation ตาม หัวข้อ 5.3 จะได้ Mutant Vector เพื่อที่จะนำไปเปรียบเทียบกับ ค่า CR ในกระบวนการ Recombination ตามหัวข้อ 5.4 หลังจากผ่านกระบวนการ Recombination แล้วก็จะได้ Trial Vector ( $U_{j,G+1}$ ) แล้วทำการ มองหาหมายงานในลำดับต่อไป แล้วก็เข้าสู่กระบวนการ Selection ตามหัวข้อ 5.5 โดยการ เปรียบเทียบผลของสมการเป้าหมายของ Target Vector กับ Trial Vector จะได้ Target Vector กับ เป็นประชากรเริ่มต้นในรุ่นตัดไปดำเนินการซ้ำในทุกໂครโน โ�มตามกระบวนการ Mutation process Recombination process และ Selection process จนครบตามความต้องการ ( $I = I_{\max}$ ) เมื่อทำการวน ซ้ำจนได้คำตอบแล้วให้ถือว่าเป็นคำตอบที่ดีที่สุดดังได้แสดงในผลการทดลองในปัญหานำค่าเด็ก ขนาดกล่อง และปัญหาจริงในกรณีศึกษา



ภาพที่ 5.2 กระบวนการสร้างคำตอนเริ่มต้น

จากภาพที่ 5.2 กำหนดค่าพารามิเตอร์เริ่มต้น POP - OPEN คือโอกาสที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล็มนำ้มัน ( $j$ ) และ โครงงานผลิตนำ้มันป้าล็ม ( $k$ ) ในงานวิจัยนี้เบื้องต้นได้กำหนดไว้ที่ 0.2, นำหน้ากในสมการเป้าหมายในค้านต่างๆ แล้วพิจารณา ถ้าค่า  $X(a)$  ที่สูงมาได้มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ POP - OPEN ถ้าไม่มีให้สุ่มตำแหน่งมาอย่างละ 1 ค่าเพื่อทำการเปิดเป็นลานเทป้าล็ม  $j$  และ โครงงาน  $k$  แล้วจึงพิจารณาอบหมายงานตำแหน่งลานเทป้าล็ม  $j$  และ โครงงาน  $k$  โดยไม่เกินค่าความจุที่รับได้ ถ้าไม่เกินคำนวณค่าใช้จ่ายในการลงทุนตามสมการเป้าหมาย แต่ถ้าเกินค่าความจุให้สุ่มตำแหน่ง  $j, k$  เพื่อ

เปิดเป็นล้านเทป้าลีม j และ โรงงาน k ให้เพียงพอ กับปริมาณป้าลีมที่รับจากเกย์ตระกร ถ้าเพียงพอ ก็ คำนวณค่าใช้จ่ายแต่ ถ้าไม่พอให้สูงตามน้ำอย่างละ 1 ค่าเพื่อทำการเปิดเป็นล้านเทป้าลีม j และ โรงงาน k

## 5.2 กระบวนการสร้างคำตอบเริ่มทันของวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential Evolution (DE)

ในกระบวนการสร้างคำตอบเริ่มทัน โปรแกรมจะทำการสุ่มตัวเลขที่มีค่าระหว่าง 0 – 1 ให้กับแต่ละเกย์ตระกรและโรงงานผลิตน้ำมันป้าลีม ตัวอย่างเช่น เกย์ตระกรและล้านเทป้าลีม ใน ตำแหน่งที่ 1-5 ส่วนในตำแหน่งที่ 6 และ 7 เป็นโรงงานผลิตน้ำมันป้าลีม จากนั้นพิจารณาตัวเลขสุ่มที่ มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ  $POP-OPEN = 0.2$  หรือไม่ หากน้อยกว่าหรือเท่ากับ 0.2 จะเปิดเป็นล้านเทป้าลีมน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันป้าลีมซึ่งจะให้มีค่าเป็น 1 และถ้ามากกว่า 0.2 จะไม่เปิดเป็นล้านเทป้าลีมน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันป้าลีมซึ่งจะให้มีค่าเป็น 0 ดังตารางที่ 5.1

ตารางที่ 5.1 การสร้างໂຄ.ໂໂສນในการเลือกเปิดล้านเทป้าลีมน้ำมัน

ตำแหน่งเกย์ตระกร และล้านเทป้าลีม	1	2	3	4	5	6	7
ตัวเลขสุ่มคำดับ เกย์ตระกรและล้าน เทป้าลีม	0.5	0.1	0.2	0.4	0.7	0.2	0.1
ล้านเทป้าลีมน้ำมัน ที่เปิด	0	1	1	0	0	1	1

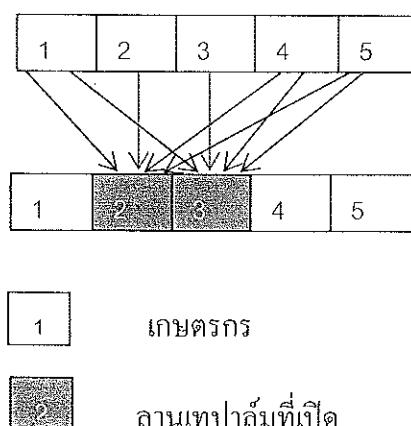
จากตารางที่ 5.1 เกย์ตระกรที่เปิดเป็นล้านเทป้าลีมน้ำมันคือ เกย์ตระกร 2 และ 3 ส่วนใน ตำแหน่งที่ 6 และ 7 เปิดเป็นโรงงานผลิตน้ำมันป้าลีมต่อจากนั้นจะพิจารณาการส่งป้าลีมน้ำมันของ เกย์ตระกรไปยังล้านเทป้าลีมน้ำมันที่เปิดดังนี้ 1 ส่งไป 2, 1 ส่งไป 3, 4 ส่งไป 2, 4 ส่งไป 3, 5 ส่งไป 2, 5 ส่งไป 3 ส่วนเกย์ตระกรที่เปิดเป็นล้านเทป้าลีมน้ำมันเองก็จะส่งป้าลีมน้ำมันให้กับตัวเองซึ่งจะ ได้ผลดังนี้ 2 ส่งให้ 2 และ 3 ส่งให้ 3 ดังภาพที่ 5.2 โดยในการขัดส่วนของแต่ละเกย์ตระกรจะมีค่าใช้จ่ายในการส่งป้าลีมน้ำมันไปยังล้านเทป้าลีมน้ำมันที่เปิดดังภาพที่ 5.3 และพิจารณาค่าความจุ ของล้านเทป้าลีมน้ำมันที่ทำการเปิดดังตารางที่ 5.2 ซึ่งในที่นี้ล้านเทป้าลีมน้ำมันที่ 2 มีความจุ 80 และ

ланเทปปาล์มนำ้มันที่ 3 มีค่าความจุ 60 ส่วนการส่งปาล์มน้ำมันจากланเทปปาล์มที่เปิดไปยังโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มน้ำมันได้แสดงไว้ดังภาพที่ 5.4

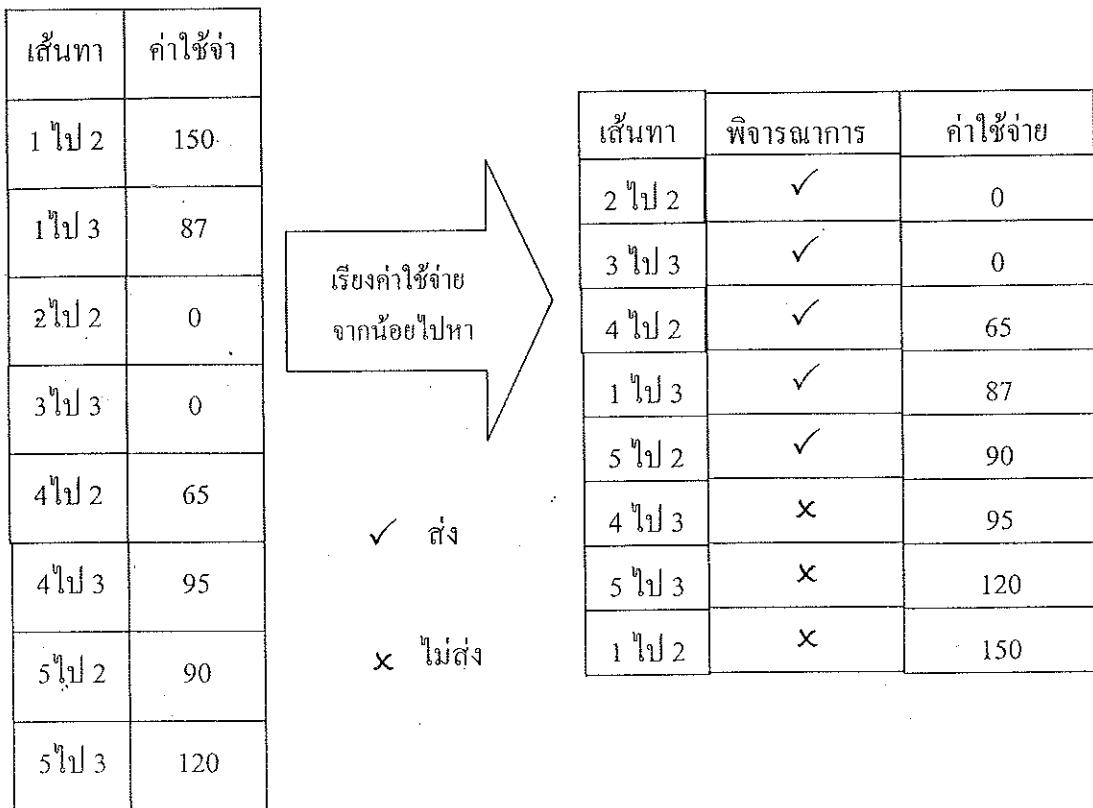
ตารางที่ 5.2 การส่งในรูปแบบของ DE

ตำแหน่งของlanเทปปาล์มที่เปิด	2			3	
ตำแหน่งของเกย์ตระกร	2	4	5	3	1
ปริมาณปาล์มน้ำมัน	35	25	20	30	30
ผลรวมของปริมาณปาล์มน้ำมัน		80		60	

ถ้ากรณีที่ланเทปปาล์มน้ำมันที่เปิดมีการจัดส่งจนเต็มค่าความจุของланเทปปาล์มที่รับไว้ก็จะทำการสุ่มโครโน่ใหม่เพื่อทำการเลือกланเทปปาล์มที่เหมาะสมและใกล้เคียง ланเทปปาล์มที่ถูกเปิดใหม่จะทำการส่งปาล์มน้ำมันจนครบจำนวนเกย์ตระกรจัดส่งมาบ้างланเทปปาล์มน้ำมันที่เปิด

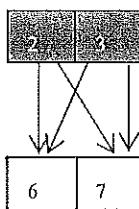


ภาพที่ 5.3 การส่งปาล์มน้ำมันไปยังланเทปปาล์มที่เปิด



ภาพที่ 5.4 การจัดส่งป่าล้มนำมันไปยังสถานที่เปลี่ยนแปลงที่เปิดแบบ Differential evolution (DE)

จากภาพที่ 5.4 จะพิจารณาเดือนทำการส่งป่าล้มนำมันที่เป็นไปได้ทั้งหมดแล้วเรียงลำดับระยะเวลาจากน้อยไปมากของแต่ละเกณฑ์ครรภ์ที่จัดส่งไปยังสถานที่เปลี่ยนแปลงนำมันเพื่อที่จะนำค่าใช้จ่ายในการขนส่งจากเกณฑ์ครรภ์ไปยังสถานที่เปลี่ยนแปลงนำมันที่เปิดมาพิจารณาหาคำต่อหนึ่งร่วมด้วยกับภาพที่ 5.3 เมื่อพิจารณาค่าใช้จ่ายในการจัดส่ง สามารถจัด (เดือนที่) การส่งมอบโดยพิจารณาค่าใช้จ่ายที่ต่ำที่สุดได้ดังนี้ 2 ไป 2, 3 ไป 3, 4 ไป 2, 1 ไป 3 และ 5 ไป 2 ลำดับถัดไปนำคำต่อหนึ่งที่ได้ไปคำนวณในสมการเป้าหมายที่อยู่ในบทที่ 4 เพื่อหาค่าใช้จ่ายต่อไป ส่วนการส่งป่าล้มนำมันจากสถานที่เปลี่ยนแปลงไปยังโรงงานผลิตนำมันนั้นได้แสดงไว้ดังภาพที่ 5.5 หลังจากนั้นก็เข้าสู่กระบวนการสุ่มกระบวนการ Mutation process

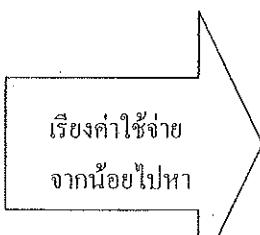


ลານເທປາລົມນໍາມັນທີ



ໂຮງຈານພລິຕນໍາມັນປາລົມ

ເສັ້ນທ	ຄ່າໃຊ້ຈ່າຍ
2ໄປ 6	150
2ໄປ 7	90
3ໄປ 6	100
3ໄປ 7	250



ເສັ້ນທ	ພິຈາຮາກາຮ	ຄ່າໃຊ້ຈ່າຍ
2ໄປ 7	✓	90
3ໄປ 6	✓	100
2ໄປ 6	✗	150
3ໄປ 7	✗	250

✓ ສ່າງ

✗ ໄມ່ສ່າງ

### ກາພທີ 5.5 ກາຮຈັດສ່າງປາລົມນໍາມັນຈາກລານເທປາລົມທີ່ເປີດໄປຢັງໂຮງຈານພລິຕນໍາມັນປາລົມ

ຈາກກາພທີ 5.5 ເປັນກາຮພິຈາຮາກາສ່າງປາລົມນໍາມັນຈາກລານເທປາລົມທີ່ເປີດໄປຢັງໂຮງຈານພລິຕນໍາມັນປາລົມໂດຍໃຊ້ກາຮເຮັດວຽກຄ່າໃຊ້ຈ່າຍຈາກນ້ອຍໄປຫາມາກເຂັ້ນເຖິງກັນຈະເກີ້ນໄດ້ວ່າຕໍ່ແຫ່ງລານເທປາລົມທີ່ເປີດຄື່ອ 2 ແລະ 3 ຄື່ຈະຕ້ອງທຳກາຮສ່າງປາລົມໄປຢັງໂຮງຈານພລິຕນໍາມັນປາລົມ 6 ແລະ 7 ສາມາຮັດຈັດ (ເສັ້ນທາງ) ກາຮສ່າງມອບໂດຍພິຈາຮາກຄ່າໃຊ້ຈ່າຍທີ່ດໍາທີ່ສຸດໄດ້ດັ່ງນີ້ 2 ໄປ 7 ແລະ 3 ໄປ 6 ລຳດັບຄັດໄປນໍາຄໍາຕອນທີ່ໄດ້ໃນກາຮຄໍານາວັນໃນສາມກາຮເປົ້າໝາຍທີ່ອູ້ໃນທີ່ 4 ເພື່ອຫາຄ່າໃຊ້ຈ່າຍຕ່ອງໄປ ດັ່ງແສດງໃນກາພທີ 5.5

### 5.3 กระบวนการ Mutation

คือ ขั้นตอนการคูณตัวแปรตัวสินใจด้วยปัจจัยตัวคูณ เรียกว่า Weighting Factor: F หรือเรียกว่า Mutation Factor: F กระบวนการ Mutation มีขั้นเพื่อจุดประสงค์ของการผ่านแหล่ง กลยุทธ์ให้ได้คำตอบใหม่ที่เปลกแตกต่างไปจากกลุ่มจำนวนประชากรในข้อขั้นตอน 5.2 โดย มีขั้นตอนย่อยดังนี้

- (1) ทำการกำหนด Target Vector ( $X_{i,G}$ ) โดยที่  $i = 1, 2, 3, \dots, NP$
- (2) สรุ่มเลือกจำนวน 2 Vector ( $X_{r2,G}, X_{r3,G}$ ) จากประชากรตั้งต้นที่ไม่หลักกับ Target Vector
- (3) ทำการคำนวณหา Mutant Vector ( $V_{i,G+1}$ ) จากความตั้งพันธ์

$$V_{i,G+1} = X_{r1,G} + F(X_{r2,G} - X_{r3,G}) \quad (5.1)$$

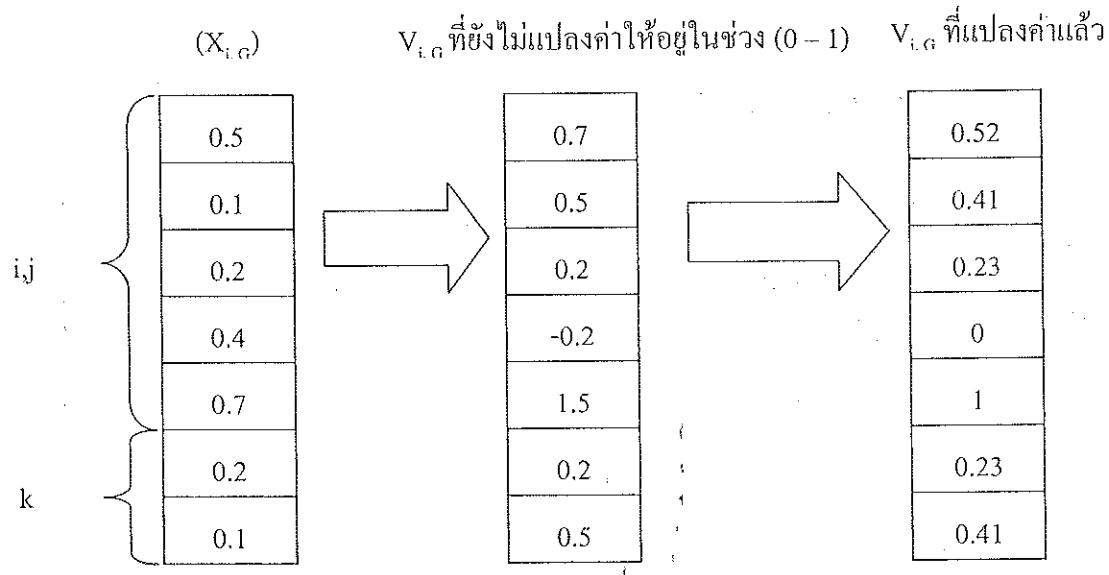
หมาย

$X_{r1,G}$  = Target Vector

$V_{i,G+1}$  = Mutant Vector

$X_{r2,G}, X_{r3,G}$  = Random Vector

F = Weighting Factor



ภาพที่ 5.6 ผลของกระบวนการ Mutation process ที่ได้จากการคำนวณตามสมการที่ 5.1

จากภาพที่ 5.6 เมื่อได้ค่า  $(X_{i,G})$  จะต้องทำการ Mutation process ตามสมการ  $V_{i,G+1} = X_{r1,G} + F(X_{r2,G} - X_{r3,G})$  ซึ่งจะแสดงวิธีการคำนวณในกระบวนการและการแปลงค่า  $V_{i,G}$  ให้อยู่ในช่วง  $(0-1)$  ซึ่งยืนยันตำแหน่งที่ 1-5 เป็นตำแหน่ง  $i, j$  และยืนยันตำแหน่ง 6, 7 เป็นงานผลิตนำ้มันป่าล้ม  $k$  โดยจากค่า  $(X_{i,G})$  ในแต่ละโครโน่ให้ทำการ Random มา 1 ค่าเพื่อจะเป็น  $X_{r1,G}$  สมมุติว่าได้ค่าเท่ากับ 0.5 ต่อจากนั้นให้ทำการ Random อีก 2 ค่าเพื่อให้ได้ค่า  $X_{r2,G}, X_{r3,G}$  สมมุติว่าได้ค่า 0.2 และ 0.1 โดยที่ค่า Random ในยืนยันของโครโน่แต่ละโครโน่จะมีค่าไม่ซ้ำกันกับค่า  $X_{r1,G}$  ต่อจากนั้นก็ นำมารคำนวณตามสมการที่ 5.1 โดยในกรณีกำหนดค่า  $F$  เท่ากับ 2 จะได้ค่า  $V_{i,G+1} = 0.5 + 2(0.2 - 0.1)$  จะได้ค่าเท่ากับ 0.7 ทำอย่างนี้จนครบทุกยืนยันแต่ละโครโน่แล้วในการคิดค่า  $V_{i,G}$  อาจจะมีค่าติดลบหรือมากกว่า 1 ดังนั้นจึงต้องทำการปรับเปลี่ยนค่าที่ได้ให้อยู่ในช่วง  $(0-1)$  เนื่องจากได้ตั้งค่า POP OPENT ไว้เบื้องต้นที่ 0.2 สามารถคำนวณได้จากสมการดังต่อไปนี้ (ตัวมันเอง - ค่าน้อยสุด) / (ค่ามากสุด - ค่าน้อยสุด) เช่น จากภาพที่ 5.4 ค่ายืนยันที่ 1 มีค่าเท่ากับ 0.7 สามารถทำการปรับค่าได้ดังนี้  $(0.7 - (-0.2)) / (1.5 - (-0.2)) = 0.52$  เช่นเดียวกันในยืนยันที่ 4 มีค่าเท่ากับ -0.20 สามารถทำการปรับค่าได้ดังนี้  $((-0.20) - (0.20)) / (1.5 - (-0.20))$  จะได้ค่าเท่ากับ 0 ดังนี้จะต้องทำการปรับค่า  $V_{i,G}$  ให้อยู่ในช่วง  $(0-1)$  ทุกค่าของ  $V_{i,G}$  ในแต่ละโครโน่เมื่อทำการปรับค่าแล้วจะได้ค่า  $V_{i,G}$  ตามภาพที่ 5.4 หลังจากนั้นก็เข้าสู่กระบวนการสุ่มกระบวนการ Recombination process ต่อไป

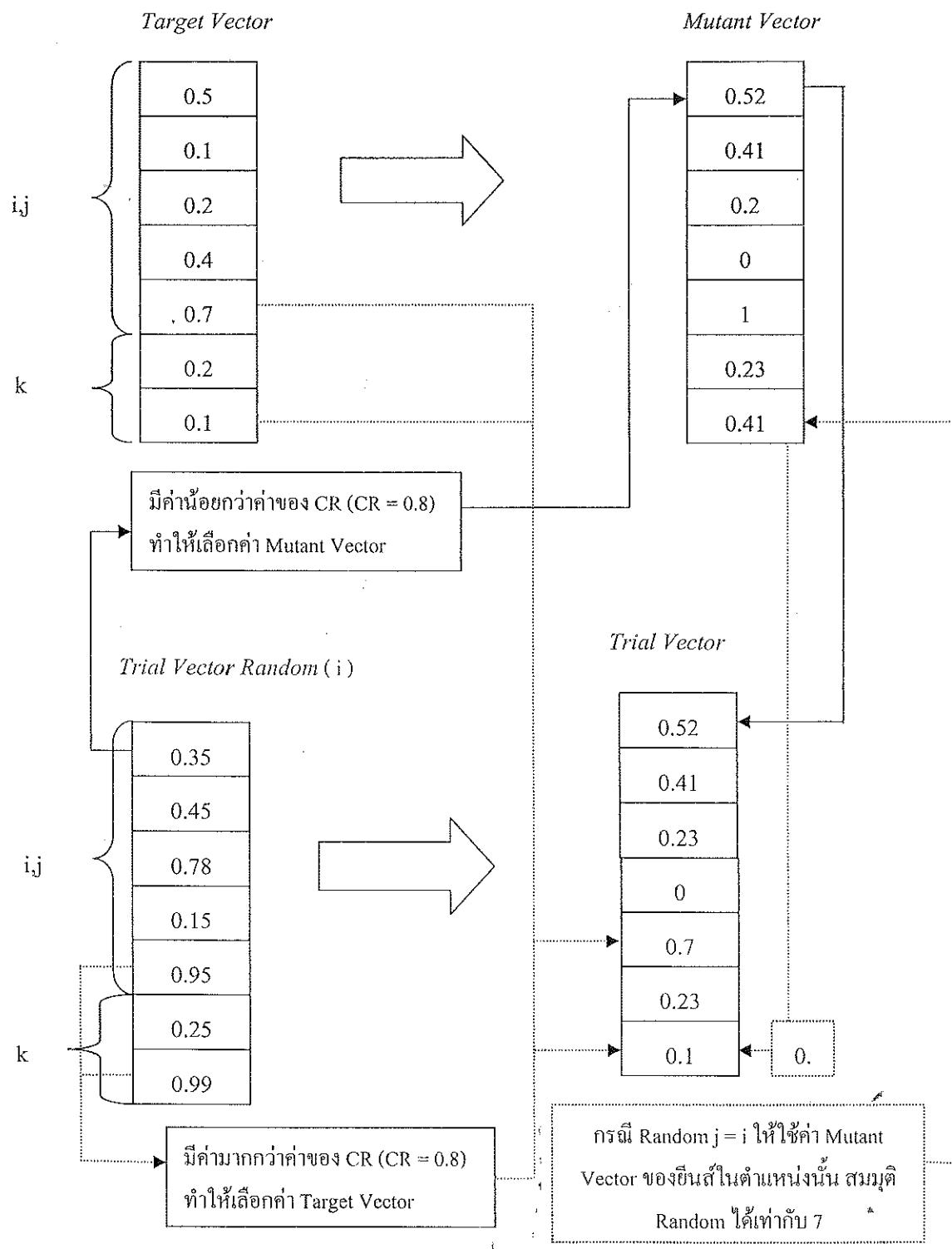
#### 5.4 กระบวนการ Crossover หรือ Recombination

คือขั้นตอนการผสานสายพันธุ์ ซึ่งจะได้สายพันธุ์ใหม่ของคำตอบที่มีทั้งดีกว่าและแย่กว่าอย่างหลากหลาย โดยมีการสร้าง Trial Vector ( $U_{j,G+1}$ ) ดังแสดงในสมการที่ (5.2) เพื่อใช้ในการเปรียบเทียบและพิจารณาในการผสานสายพันธุ์ดังสมการ (5.3)

$$U_{j,G+1} = (U_{1,G+1}, U_{2,G+1}, \dots, U_{D,G+1}) \quad (5.2)$$

$$U_{j,G+1} = \begin{cases} V_{j,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) \leq CR) \text{ or } j = \text{rnbr}(i) \\ X_{j,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) > CR) \text{ or } j \neq \text{rnbr}(i) \end{cases} \quad (5.3)$$

เมื่อ  $U_{j,G+1}$  = Trial Vector,  $V_{j,G+1}$  = Mutant Vector,  $X_{j,G+1}$  = Target Vector,  $\text{randb}(j)$  = การสุ่มจำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1 ครั้งที่  $j$ ,  $CR$  = Crossover Constant จำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1,  $\text{rnbr}(i)$  = Index จากการสุ่มเดือก จำนวนเต็ม  $1, 2, \dots, D$  และ  $j = 1, 2, \dots, D$



ภาพที่ 5.7 ผลของกระบวนการ Recombination process

จากภาพที่ 5.7 เป็นกระบวนการ Recombination process ทำการพิจารณาค่าของ Mutant Vector กับ Target Vector โดยพิจารณาทุกตำแหน่งของแต่ละค่าของ NP ซึ่งใช้ค่า CR (Crossover Rate) เป็นเกณฑ์ในการพิจารณาโดยการสุ่มตัวเลข (0 – 1) เพื่อให้ได้ค่า Trial Vector Random (i) ทุกตำแหน่งของยืนสีได้ 0.35, 0.45, 0.78, 0.15, 0.95, 0.25 และ 0.99 ตามลำดับจากนั้นทำการพิจารณาโดยกำหนดค่า CR = 0.8 หากค่า Trial Vector Random (i) มากกว่า 0.8 จะพิจารณาเลือกค่า Target Vector ลงในตำแหน่งของ Trial Vector แต่หากมีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ 0.8 จะพิจารณาเลือกค่า Mutant Vector ลงในตำแหน่งของ Trial Vector เช่น ในตำแหน่งที่ 1 มีค่า Trial Vector Random (i) เท่ากับ 0.35 ซึ่งมีค่าน้อยกว่า 0.8 ดังนั้นค่า Trial Vector ในตำแหน่งที่ 1 จึงเท่ากับ 0.52 และในตำแหน่งที่ 7 มีค่า Trial Vector Random (i) เท่ากับ 0.99 ซึ่งมีค่ามากกว่า 0.8 ดังนั้นค่า Trial Vector ในตำแหน่งที่ 7 จึงมีค่าเท่ากับ 0.1 เป็นต้น จากนั้นหาค่า Trial Vector Random (j) โดยการสุ่มตำแหน่งยืนสีทุกตำแหน่งในโครโน่ไขมเมื่อสุ่มได้ตำแหน่งใดให้เปลี่ยนค่าในตำแหน่งนั้นเป็นค่า Mutant Vector ส่วนตำแหน่งอื่นที่ไม่ถูกสุ่มให้ใช้ค่าเดิมเช่น สุ่มได้ตำแหน่งที่ 7 ดังนั้นค่า Trial Vector ในตำแหน่งที่ 7 จะเปลี่ยนจาก 0.1 เป็น 0.41 เป็นต้นดังสมการที่ 5.3 ดำเนินการในทุกโครโน่ไขมหลังจากนั้นพิจารณาดูว่าลานเทป้าล้มในตำแหน่งใดที่ปิดแล้วทำการส่องมองเกยตรกรให้กับลานเทป้าล้มและโรงงานผลิตน้ำมันปальมพร้อมทั้งทำการคำนวณหาค่าใช้จ่ายในด้านต่างๆ ที่ทำการคุณวาระสนับสนุนกตามสมการเป้าหมายหลังจากนั้นก็เข้าสู่กระบวนการสุ่มกระบวนการ Selection process ต่อไป

### 5.5 กระบวนการ Selection

คือขั้นตอนการคัดเลือกประชากรในรุ่นต่อไป ( $G+1$ ) โดยคัดเลือกเอาแต่เฉพาะ คำตอบที่ดีกว่า โดยการเปรียบเทียบผลของ Target Vector กับ Trial Vector ในกรณีที่ค่าใช้จ่ายในการลงทุนที่ได้ของ Trial Vector ต่ำกว่าหรือเท่ากับ (คำตอบดีกว่าหรือเท่ากับ) Target Vector จะถูกแทนที่ด้วย Trial Vector ในรุ่นต่อไป ดังสมการที่ (5.4)

$$X_{i,G+1} = \begin{cases} U_{i,G+1} & \text{if } f(U_{i,G+1}) \leq f(X_{i,G+1}) \\ X_{i,G} & \text{Otherwise} \end{cases} \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (5.4)$$

Target Vector	Trial Vector	Target Vector ที่ใช้ในรุ่นถัดไป														
i,j <table border="1"> <tr><td>0.5</td></tr> <tr><td>0.1</td></tr> <tr><td>0.2</td></tr> <tr><td>0.4</td></tr> <tr><td>0.7</td></tr> <tr><td>0.2</td></tr> <tr><td>0.1</td></tr> </table> k <table border="1"> <tr><td>0.52</td></tr> <tr><td>0.41</td></tr> <tr><td>0.23</td></tr> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0.7</td></tr> <tr><td>0.23</td></tr> <tr><td>0.4</td></tr> </table>	0.5	0.1	0.2	0.4	0.7	0.2	0.1	0.52	0.41	0.23	0	0.7	0.23	0.4	ค่าใช้จ่ายในการลงทุนรวมเท่ากับ 3,600,201	ค่าใช้จ่ายในการลงทุนรวมเท่ากับ 2,560,840
0.5																
0.1																
0.2																
0.4																
0.7																
0.2																
0.1																
0.52																
0.41																
0.23																
0																
0.7																
0.23																
0.4																

ภาพที่ 5.8 กระบวนการ Selection process

จากภาพที่ 5.8 แสดงผลของการกระบวนการ Selection process โดยพิจารณาถึงค่าใช้จ่ายในการลงทุนระหว่าง Target Vector และ Trial Vector ตามการคำนวณในหัวข้อที่ 5.2 และสมการเมื่อหมายชี้ว่าค่าใช้จ่ายในการลงทุนของ Target Vector มีค่าเท่ากับ 3,600,201 บาท ส่วนค่าใช้จ่ายในการลงทุนของ Trial Vector มีค่าเท่ากับ 2,560,840 บาท ดังนั้นจึงทำการเลือก Trial Vector เป็นประชากรเริ่มต้นในรุ่นถัดไปเนื่องจากมีค่าใช้จ่ายที่น้อยกว่าตามสมการที่ 5.4 และดำเนินการซ้ำในทุกໂครโน โดยตามกระบวนการ Mutation process Recombination process และ Selection process จนครบตามความต้องการ ( $i = NP$ )

## 5.6 การทดลองเพื่อหาค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมสำหรับวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง

### Differential evolution (DE)

จากการใช้วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ในการหาคำตอบผู้วิจัยได้ทำการทดลองเปรียบเทียบค่าพารามิเตอร์  $F$ ,  $Cr$ ,  $P_{\text{OP}} - Open$  โดยทดลองกับปัญหาดัวอย่างที่ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นที่มีจำนวนเกย์ตรกรเท่ากับ 15 รายจำนวน โรงงานผลิตน้ำมันปาล์มเท่ากับ 1 โรงงานจากวิธีการ Full factorial Design ซึ่งมีตัวแปร 3 ตัวแปร ตัวแปรแต่ละตัวแปรมี 3 ระดับได้แก่ ต่ำ กลาง และสูง ค่าตัวแปรแต่ละตัวแปรแสดงได้ดังตารางที่ 5.3

ตารางที่ 5.3 ค่าตัวแปรที่ใช้ในการทดลอง

ตัวแปรพารามิเตอร์	ตัว	ผล	สูง
F	1	2	3
Cr	0.4	0.6	0.8
POP - Open	0.1	0.2	0.3

จากตารางที่ 5.3 ทดลองรันโปรแกรมด้วยวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ทั้งสิ้น 54 treatment โดยทดลองซ้ำ 2 ครั้งต่อ 1 Treatment รวมทั้งสิ้น 54 การทดลอง จะได้ผลดังตารางที่ 5.4

ตารางที่ 5.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอย่าง

ครั้งที่	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาคำตอบโดย วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)			ผลของผลของคำตอบ Function values of objective functions (Million baht)
	F	Cr	POP - Open	
1	3	0.6	0.3	5,251,630
2	3	0.4	0.3	4,762,310
3	1	0.6	0.3	4,781,330
4	3	0.8	0.1	5,015,600
5	2	0.8	0.3	4,873,490
6	3	0.4	0.3	4,901,780
7	3	0.6	0.2	4,893,260
8	2	0.8	0.3	5,123,560

ตารางที่ 5.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอ่อน (ต่อ)

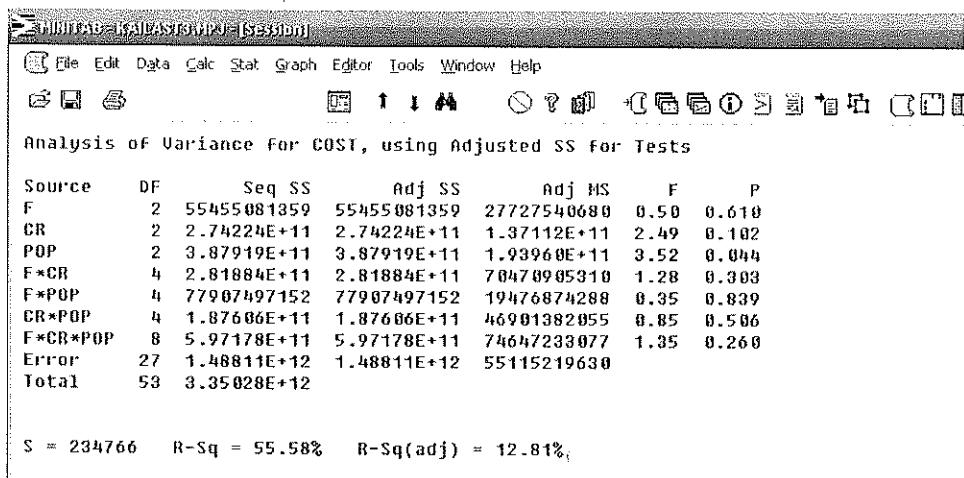
ครั้งที่	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาคำตอบโดย วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง			แสดงผลของคำตอบ
	F	Cr	POP - Open	
9	3	0.4	0.2	4,762,310
10	1	0.4	0.3	4,895,600
11	2	0.4	0.3	4,724,560
12	1	0.4	0.3	5,117,110
13	3	0.6	0.3	4,788,440
14	2	0.8	0.1	5,078,560
15	3	0.6	0.1	4,789,600
16	1	0.8	0.3	5,034,780
17	1	0.6	0.1	4,789,600
18	1	0.8	0.2	4,796,330
19	3	0.8	0.3	5,251,630
20	1	0.8	0.1	4,955,960
21	1	0.8	0.3	5,189,670
22	3	0.8	0.1	5,262,150
23	3	0.8	0.3	5,189,600
24	2	0.8	0.2	4,768,900
25	1	0.4	0.2	4,799,760
26	1	0.6	0.2	4,574,220
27	3	0.8	0.2	5,104,270

ตารางที่ 5.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัจจัยตัวอย่าง (ต่อ)

ครั้งที่	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาคำตอบโดย วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง <sup>1</sup> <b>Differential evolution (DE)</b>			แสดงผลของคำตอบ <b>Function values of objective functions (Million baht)</b>
	F	Cr	POP - Open	
28	2	0.4	0.1	4,345,670
29	1	0.6	0.1	4,343,610
30	2	0.6	0.1	4,657,890
31	3	0.4	0.2	4,724,560
32	1	0.4	0.1	4,799,760
33	2	0.4	0.1	4,879,870
34	3	0.8	0.2	4,381,120
35	2	0.4	0.2	4,986,790
36	2	0.6	0.3	5,053,780
37	2	0.6	0.1	4,850,880
38	2	0.6	0.2	4,315,890
39	1	0.8	0.1	4,890,650
40	1	0.8	0.2	4,723,280
41	1	0.4	0.2	5,216,890
42	1	0.6	0.3	4,970,050
43	2	0.6	0.2	4,356,980
44	2	0.4	0.3	5,351,000
45	2	0.8	0.1	4,723,280
46	1	0.6	0.2	5,207,360

ตารางที่ 5.4 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอย่าง (ต่อ)

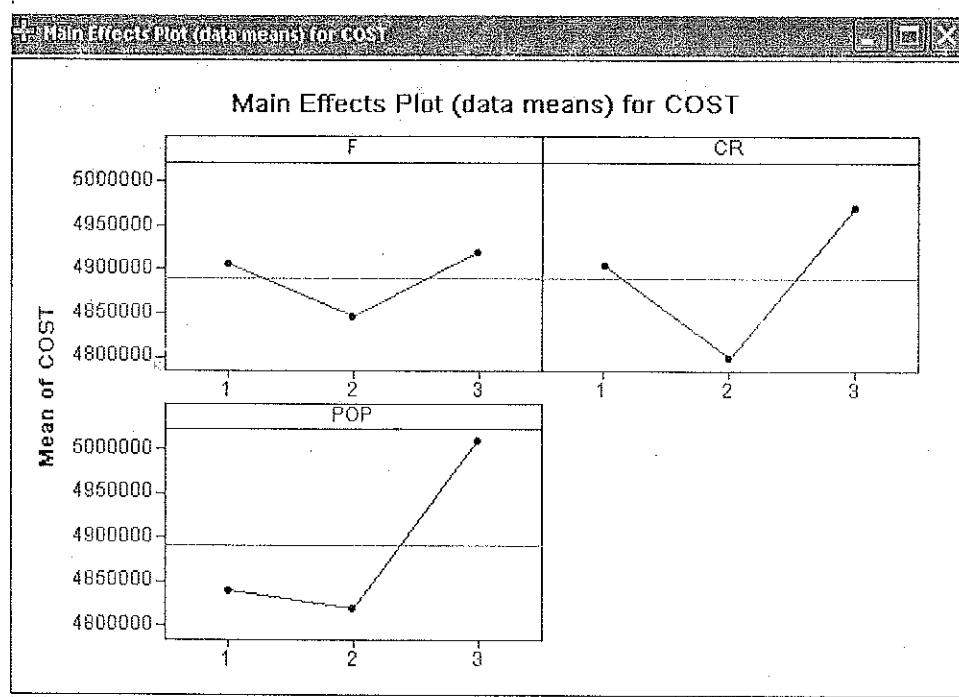
ครั้งที่	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาค่าตอบโดย วิธีการวิวัฒนาการโดยล้วนต่าง			แสดงผลของค่าตอบ	
	Differential evolution (DE)				
	F	Cr	POP - Open		
47	1	0.4	0.1	5,229,950	
48	2	0.4	0.2	5,114,920	
49	3	0.4	0.1	4,878,110	
50	3	0.6	0.1	4,869,870	
51	3	0.4	0.1	4,758,900	
52	2	0.8	0.2	5,099,790	
53	2	0.6	0.3	4,907,320	
54	3	0.6	0.2	4,944,360	



ภาพที่ 5.9 ผลการทดลองคุณภาพ Full factorial Design

จากนั้นใช้โปรแกรม MINITAB ในการตรวจสอบค่าทางสถิติซึ่งได้ผลดังภาพที่ 5.9 ซึ่งจากภาพที่ 5.9 พบว่าตัวแปร F และ Cr ไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงของค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญที่ระดับ 0.05 เมื่อจากมีค่า p-value เป็น 0.610 และ 0.102 ตามลำดับ แต่การเปลี่ยนแปลง

ค่า POP-OPEN มีผลทำให้ค่าสมการเป้าหมายเปลี่ยนไปอย่างมีระดับนัยสำคัญที่ระดับ 0.05 เนื่องจาก มีค่า p-value เป็น 0.044 และจากการพิจารณากราฟ Main Effects Plot ดังแสดงในภาพที่ 5.10 ค่า POP-OPEN ที่ให้ค่า สมการเป้าหมายต่ำที่สุดคือ  $POP-OPEN = 0.2$  และจากการเดียวกันนี้ถึงแม้ ค่าใช้พารามิเตอร์ F และ Cr จะไม่มีผลต่อการเปลี่ยนค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญ แต่เมื่อ พิจารณาจาก main effect plot ผู้วิจัยจึงเลือก  $F = 2$  และค่า Cr = 0.6 เป็นค่าตัวแปรที่จะใช้ในการทดสอบ DE เพื่อบันทึกการอื่น เนื่องจากให้ค่าสมการเป้าหมายเฉลี่ยต่ำที่สุด ดังนั้นสามารถสรุป ระดับของปัจจัยต่างๆ ได้ดังตารางที่ 5.5



ภาพที่ 5.10 ค่า Main Effects Plot ที่ได้จากการทดสอบ

**ตารางที่ 5.5 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาคำตอบโดยวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)**

<b>ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาคำตอบโดยวิธีการ Differential evolution (DE)</b>		
<b>F</b>	<b>Cr</b>	<b>POP - Open</b>
2	0.6	0.2

**5.7 ผลการทดลองจากวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) กับตัวอย่างปัญหานาดเล็ก ขนาดกลาง และขนาดใหญ่**

การใช้วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาประยุกต์ใช้เข้ากับปัญหาเพื่อหาค่าเหมาะสมของคำตอบ โดยได้พิจารณาถึง ตัวอย่างปัญหานาดเล็ก ขนาดกลาง และ ปัญหานาดใหญ่ ที่ได้กำหนดข้อมูลขึ้น ดังตารางที่ 5.6 ซึ่งผลจากการประยุกต์ใช้ DE สามารถแสดงได้ดังตารางที่ 5.7 – 5.18

**ตารางที่ 5.6 สรุปขนาดของปัญหาที่ใช้ในการหาคำตอบด้วยวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)**

<b>ขนาดของปัญหา</b>	<b>จำนวนแกมตรกร</b>	<b>จำนวนลามภปาล์ม</b>	<b>จำนวนโรงงาน</b>
<b>ปัญหานาดเล็ก</b>	5 (1)	5 (1)	1
	5 (2)	5 (2)	1
<b>ปัญหานาดกลาง</b>	10 (1)	10 (1)	1
	10 (2)	10 (2)	1
	15 (1)	15 (1)	1
	15 (2)	15 (2)	1
<b>ปัญหานาดใหญ่</b>	20 (1)	20 (1)	1
	20 (2)	20 (2)	1
	30 (1)	30 (1)	1
	30 (2)	30 (2)	1
	40 (1)	40 (1)	1
	40 (2)	40 (2)	1

ตารางที่ 5.7 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิมพ์ชั้นสมการวัดดูประสิทธิภาพกับปัจจัยทางนาดเด็ก MSMOL  
ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	5	5	7.60	7.60	2	1.953
2	20	20	60	5	5	7.60	7.60	3	1.985
3	30	30	40	5	5	7.60	7.60	4	1.922
4	40	40	20	5	5	7.60	7.60	2	2.062
5	50	50	0	5	5	7.60	7.60	3	1.938
6	80	10	10	5	5	7.60	7.60	4	2.000
7	0	50	50	5	5	7.60	7.60	0	0.078
8	10	80	10	5	5	7.60	7.60	2	1.953
9	20	60	20	5	5	7.60	7.60	2	1.969
10	50	0	50	5	5	7.60	7.60	2	1.954
11	60	20	20	5	5	7.60	7.60	3	2.000
12	40	30	30	5	5	7.60	7.60	2	1.985
13	20	40	40	5	5	7.60	7.60	3	1.907
14	30	40	30	5	5	7.60	7.60	2	1.953
15	40	20	40	5	5	7.60	7.60	2	1.954
average						7.6	7.6	2.4	1.840

ตารางที่ 5.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณาขั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL  
ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	5	5	6.21	6.21	4	1.938
2	20	20	60	5	5	6.21	6.21	4	1.937
3	30	30	40	5	5	6.21	6.21	3	1.954
4	40	40	20	5	5	6.21	6.21	2	1.938
5	50	50	0	5	5	6.21	6.21	2	1.938
6	80	10	10	5	5	6.21	6.21	3	1.938
7	0	50	50	5	5	6.21	6.21	0	0.079
8	10	80	10	5	5	6.21	6.21	4	1.984
9	20	60	20	5	5	6.21	6.21	4	1.938
10	50	0	50	5	5	6.21	6.21	5	1.969
11	60	20	20	5	5	6.21	6.21	3	1.938
12	40	30	30	5	5	6.21	6.21	2	1.907
13	20	40	40	5	5	6.21	6.21	3	1.922
14	30	40	30	5	5	6.21	6.21	3	1.954
15	40	20	40	5	5	6.21	6.21	2	1.953
average						6.21	6.21	2.933	1.819

ตารางที่ 5.9 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิมพ์ชั้นสมการวัดดูประสิทธิ์กับปัญหาขนาดกล่อง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	5	1	13.42	13.43	60.15	2.922
2	20	20	60	5	1	13.42	13.43	54	2.859
3	30	30	40	5	4	13.42	13.43	60.07	2.875
4	40	40	20	5	1	13.42	13.43	57	2.820
5	50	50	0	5	8	13.42	13.43	60.02	2.970
6	80	10	10	5	8	13.42	13.43	60.20	2.891
7	0	50	50	5	1	13.42	13.43	3	2.875
8	10	80	10	5	1	13.42	13.43	56	2.875
9	20	60	20	5	1	13.42	13.43	42	2.891
10	50	0	50	5	1	13.42	13.43	52	2.906
11	60	20	20	5	8	13.42	13.43	57	3.016
12	40	30	30	5	1	13.42	13.43	12	2.859
13	20	40	40	5	1	13.42	13.43	60.02	2.875
14	30	40	30	5	1	13.42	13.43	60.19	2.970
15	40	20	40	5	1	13.42	13.43	51	2.860
average						13.42	13.43	49.643	2.897

**ตารางที่ 5.10 ผลการทดลองเบ็ดเตล็ดค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกลาง MSMOL  
ขนำดข้อมูล 10 (ชุดที่ 2)**

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	9	5,7	13.31	13.34	60.03	3.311
2	20	20	60	9	5	13.31	13.32	60.05	2.953
3	30	30	40	9	2,5	13.31	13.57	60.06	3.063
4	40	40	20	9	9	13.31	13.31	60.11	3.079
5	50	50	0	9	9	13.31	13.31	60.34	3.063
6	80	10	10	9	9	13.31	13.31	60.05	2.968
7	0	50	50	9	2,7	13.31	13.56	4.00	3.000
8	10	80	10	9	9	13.31	13.31	60.12	3.000
9	20	60	20	9	5	13.31	13.32	60.06	2.969
10	50	0	50	9	5	13.31	13.32	60.18	3.016
11	60	20	20	9	9	13.31	13.31	60.11	2.984
12	40	30	30	9	5	13.31	13.32	60.18	2.953
13	20	40	40	9	5	13.31	13.32	60.20	2.968
14	30	40	30	9	5	13.31	13.32	60.12	3.013
15	40	20	40	9	5	13.31	13.32	60.14	2.953
average						13.31	13.350	56.383	3.019

ตารางที่ 5.11 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณาชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหานาดคลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	4	8,7	14.49	14.49	120.28	4.000
2	20	20	60	4	4,13	14.49	14.91	240.59	3.906
3	30	30	40	4	7,8	14.49	14.49	180.38	3.953
4	40	40	20	4	1,8	14.49	14.49	180.54	4.047
5	50	50	0	4	4	14.49	14.49	240.11	3.922
6	80	10	10	4	4	14.49	14.49	180.25	3.921
7	0	50	50	4	4,7	14.49	14.49	4	3.938
8	10	80	10	4	11,15	14.49	14.49	180.23	3.907
9	20	60	20	4	4,15	14.49	14.49	120.59	3.890
10	50	0	50	4	2,13	14.49	14.49	120.14	3.938
11	60	20	20	4	7,15	14.49	14.49	180.43	3.875
12	40	30	30	4	6,12	14.49	14.49	180.40	3.891
13	20	40	40	4	5,12	14.49	14.49	180.04	3.875
14	30	40	30	4	3,5	14.49	14.49	180.21	3.875
15	40	20	40	4	4,15	14.49	14.49	180.12	3.875
average						14.49	14.518	164.554	3.920

ตารางที่ 5.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณ์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	8	4	15.48	15.48	130.29	4.012
2	20	20	60	8	4,13	15.48	15.48	240.59	3.809
3	30	30	40	8	8	15.48	15.52	180.38	3.953
4	40	40	20	8	4,12	15.48	15.48	180.60	4.047
5	50	50	0	8	4	15.48	15.48	240.12	3.912
6	80	10	10	8	8	15.48	15.48	180.35	3.921
7	0	50	50	8	8,10	15.48	15.51	5	3.938
8	10	80	10	8	2,13	15.48	15.48	180.23	3.907
9	20	60	20	8	11,15	15.48	15.48	120.59	3.890
10	50	0	50	8	7,15	15.48	15.50	120.24	3.938
11	60	20	20	8	6,12	15.48	15.48	180.43	3.875
12	40	30	30	8	5,10	15.48	15.48	180.40	3.891
13	20	40	40	8	3,5	15.48	15.48	180.04	3.875
14	30	40	30	8	8,9	15.48	15.48	180.21	3.875
15	40	20	40	8	10,14	15.48	15.48	180.12	3.875
average						15.48	15.486	165.306	3.914

ตารางที่ 5.11 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัจจัยทางนาดกลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	4	8,7	14.49	14.49	120.28	4.000
2	20	20	60	4	4,13	14.49	14.91	240.59	3.906
3	30	30	40	4	7,8	14.49	14.49	180.38	3.953
4	40	40	20	4	1,8	14.49	14.49	180.54	4.047
5	50	50	0	4	4	14.49	14.49	240.11	3.922
6	80	10	10	4	4	14.49	14.49	180.25	3.921
7	0	50	50	4	4,7	14.49	14.49	4	3.938
8	10	80	10	4	11,15	14.49	14.49	180.23	3.907
9	20	60	20	4	4,15	14.49	14.49	120.59	3.890
10	50	0	50	4	2,13	14.49	14.49	120.14	3.938
11	60	20	20	4	7,15	14.49	14.49	180.43	3.875
12	40	30	30	4	6,12	14.49	14.49	180.40	3.891
13	20	40	40	4	5,12	14.49	14.49	180.04	3.875
14	30	40	30	4	3,5	14.49	14.49	180.21	3.875
15	40	20	40	4	4,15	14.49	14.49	180.12	3.875
average						14.49	14.518	164.554	3.920

ตารางที่ 5.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัจจัยทางนาดกลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	8	4	15.48	15.48	130.29	4.012
2	20	20	60	8	4,13	15.48	15.48	240.59	3.809
3	30	30	40	8	8	15.48	15.52	180.38	3.953
4	40	40	20	8	4,12	15.48	15.48	180.60	4.047
5	50	50	0	8	4	15.48	15.48	240.12	3.912
6	80	10	10	8	8	15.48	15.48	180.35	3.921
7	0	50	50	8	8,10	15.48	15.51	5	3.938
8	10	80	10	8	2,13	15.48	15.48	180.23	3.907
9	20	60	20	8	11,15	15.48	15.48	120.59	3.890
10	50	0	50	8	7,15	15.48	15.50	120.24	3.938
11	60	20	20	8	6,12	15.48	15.48	180.43	3.875
12	40	30	30	8	5,10	15.48	15.48	180.40	3.891
13	20	40	40	8	3,5	15.48	15.48	180.04	3.875
14	30	40	30	8	8,9	15.48	15.48	180.21	3.875
15	40	20	40	8	10,14	15.48	15.48	180.12	3.875
average						15.48	15.486	165.306	3.914

ตารางที่ 5.13 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	9	6	12.03	12.04	480.20	1.11
2	20	20	60	9	6	12.03	12.04	540.10	1.109
3	30	30	40	9	6	12.03	12.04	600.03	1.078
4	40	40	20	9	6	12.03	12.04	480.25	1.078
5	50	50	0	9	9	12.03	12.03	540.25	1.094
6	80	10	10	9	9	12.03	12.03	300.43	1.203
7	0	50	50	9	2,4,9	12.03	12.03	10	1.094
8	10	80	10	9	6	12.03	12.03	480.09	1.11
9	20	60	20	9	6	12.03	12.03	300.45	1.109
10	50	0	50	9	6	12.03	12.03	360	1.094
11	60	20	20	9	9	12.03	12.03	300.35	1.109
12	40	30	30	9	6	12.03	12.03	420.56	1.109
13	20	40	40	9	6	12.03	12.03	480.01	1.109
14	30	40	30	9	6	12.03	12.03	600.02	1.094
15	40	20	40	9	6	12.03	12.03	420.27	1.11
average						12.03	12.032	420.867	1.107

ตารางที่ 5.14 ผลการทดสอบเบื้องต้นค่าพิจารณาขั้นตอนการวัดคุณภาพสูงคงกับปัญหาขนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	3	13	13.32	13.32	540.17	1.109
2	20	20	60	3	13	13.32	13.32	490.17	1.11
3	30	30	40	3	13	13.32	13.32	360.54	1.109
4	40	40	20	3	13	13.32	13.32	490.49	1.109
5	50	50	0	3	3	13.32	13.32	480.37	1.109
6	80	10	10	3	3	13.32	13.32	420.45	1.109
7	0	50	50	3	3,13	13.32	13.32	10	1.094
8	10	80	10	3	13	13.32	13.32	420.33	1.094
9	20	60	20	3	13	13.32	13.32	420.21	1.094
10	50	0	50	3	13	13.32	13.35	300.37	1.079
11	60	20	20	3	13	13.32	13.34	420.29	1.109
12	40	30	30	3	13	13.32	13.33	420.28	1.094
13	20	40	40	3	13	13.32	13.32	420.29	1.11
14	30	40	30	3	13	13.32	13.32	420.35	1.094
15	40	20	40	3	13	13.32	13.32	300.33	1.11
average						13.32	13.324	394.309	1.102

**ตารางที่ 5.15 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัจจัยทางนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 1)**

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	7	17	12.66	12.66	1800.34	2.719
2	20	20	60	7	17	12.66	12.66	2400.24	2.709
3	30	30	40	7	7,17	12.66	12.68	1980.11	2.742
4	40	40	20	7	17	12.66	12.66	2820.56	2.742
5	50	50	0	7	17	12.66	12.66	2940.20	2.80
6	80	10	10	7	17	12.66	12.66	2700.30	2.456
7	0	50	50	7	13,17	12.66	12.69	2940.54	2.687
8	10	80	10	7	17	12.66	12.66	1800.25	2.942
9	20	60	20	7	8,17	12.66	12.66	2880.27	2.781
10	50	0	50	7	6,17	12.66	12.66	2760.20	2.754
11	60	20	20	7	17,18	12.66	12.66	2640.41	2.756
12	40	30	30	7	17	12.66	12.66	2880.30	2.786
13	20	40	40	7	17	12.66	12.66	2400.26	2.754
14	30	40	30	7	17	12.66	12.66	2460.52	2.987
15	40	20	40	7	17	12.66	12.67	2400.12	2.897
average						12.66	12.664	2520.308	2.767

**ตารางที่ 5.16 ผลการทดลองเบื้องต้นค่าพิจารณาขั้นสมการวัดถุประสงค์กับปัญหาขนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 2)**

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	30	29	14.09	14.09	2640.08	2.712
2	20	20	60	30	29	14.09	14.09	2760.08	2.703
3	30	30	40	30	29	14.09	14.09	2701	2.714
4	40	40	20	30	29	14.09	14.09	2580.20	2.720
5	50	50	0	30	29	14.09	14.09	2400.42	2.842
6	80	10	10	30	29	14.09	14.15	2820.24	2.942
7	0	50	50	30	29,30	14.09	14.12	2820.56	2.715
8	10	80	10	30	29	14.09	14.17	2940.54	2.767
9	20	60	20	30	29	14.09	14.09	2940.52	2.842
10	50	0	50	30	29	14.09	14.09	2880.25	2.742
11	60	20	20	30	29	14.09	14.09	2820.35	2.718
12	40	30	30	30	29	14.09	14.09	2880.45	2.715
13	20	40	40	30	29	14.09	14.09	2940.42	2.842
14	30	40	30	30	29	14.09	14.09	2400.24	2.942
15	40	20	40	30	29	14.09	14.09	2640.41	2.942
average						14.09	14.101	2744.384	2.790

**ตารางที่ 5.17** ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาน้ำดื่ม MSMOL  
ขนาดบ่อ拿出 40 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	24	26	16.22	16.22	3900.42	5.641
2	20	20	60	24	26	16.22	16.22	3900.45	5.427
3	30	30	40	24	26	16.22	16.22	3960	5.742
4	40	40	20	24	26,28	16.22	16.24	4020.24	5.641
5	50	50	0	24	24,26	16.22	16.25	4080.54	5.784
6	80	10	10	24	26	16.22	16.22	4200.24	5.724
7	0	50	50	24	26	16.22	16.22	4080.26	5.425
8	10	80	10	24	26	16.22	16.26	4020.42	5.678
9	20	60	20	24	26	16.22	16.22	4020.54	5.781
10	50	0	50	24	26	16.22	16.22	4080.24	5.429
11	60	20	20	24	26	16.22	16.22	4140.20	5.212
12	40	30	30	24	26	16.22	16.22	4200.12	5.242
13	20	40	40	24	26	16.22	16.22	4260.24	5.482
14	30	40	30	24	26	16.22	16.22	4140.57	5.581
15	40	20	40	24	26	16.22	16.22	3960.54	5.241
average						16.22	16.226	4064.335	5.535

ตารางที่ 5.18 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัจจัยทางนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 2)

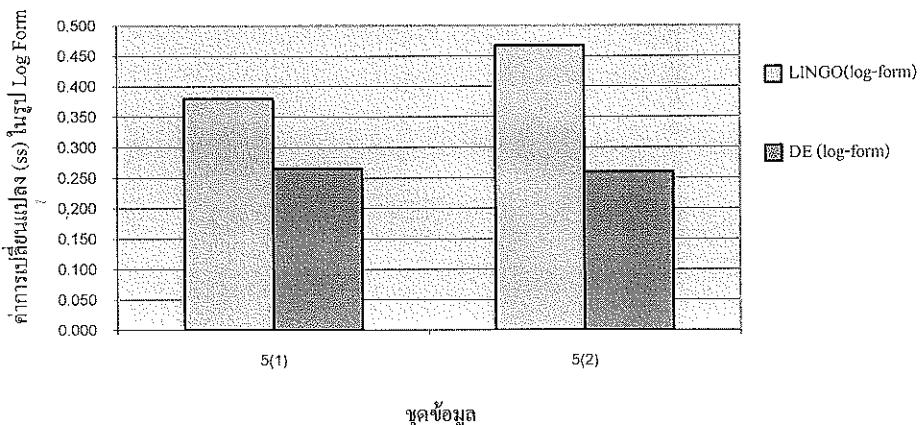
Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers		Function values of objective functions (Million baht)		Run time (ss)	
				LINGO	DE	LINGO	DE	LINGO	DE
1	10	10	80	11	11	20.50	20.50	4500.25	5.608
2	20	20	60	11	11	20.50	20.50	4500.48	5.704
3	30	30	40	11	11	20.50	20.50	4740.54	5.642
4	40	40	20	11	11	20.50	20.50	4800.56	5.748
5	50	50	0	11	11	20.50	20.50	4860.21	5.756
6	80	10	10	11,14	11,14	20.50	20.50	4920.45	5.453
7	0	50	50	11	11,12	20.50	20.54	4980.58	6.940
8	10	80	10	11	11	20.50	20.52	5640.28	6.987
9	20	60	20	11	11	20.50	20.51	5700.20	6.457
10	50	0	50	11	11	20.50	20.50	4500.25	5.497
11	60	20	20	11	11	20.50	20.50	4500.35	5.460
12	40	30	30	11	11	20.50	20.50	4500.45	5.767
13	20	40	40	11	11	20.50	20.50	4740.21	5.871
14	30	40	30	11	11	20.50	20.50	4740.28	5.428
15	40	20	40	11	11	20.50	20.50	4740.48	5.464
average						20.5	20.504	4824.371	5.852

จากผลคำตอบที่ได้จากการประมวลผลกับปัญหานำคเล็ก 5 (ชุดที่ 1), 5 (ชุดที่ 2) ปัญหาขนาดกลาง 10 (ชุดที่ 1), 10 (ชุดที่ 2), 15 (ชุดที่ 1), 15 (ชุดที่ 2) และปัญหานำคใหญ่ 20 (ชุดที่ 1), 20 (ชุดที่ 2), 30 (ชุดที่ 1), 30 (ชุดที่ 2), 40 (ชุดที่ 1), 40 (ชุดที่ 2) พอกจะสรุปได้ดังตารางที่ 5.19

ตารางที่ 5.19 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหานำคเล็ก ขนาดกลาง และขนาดใหญ่

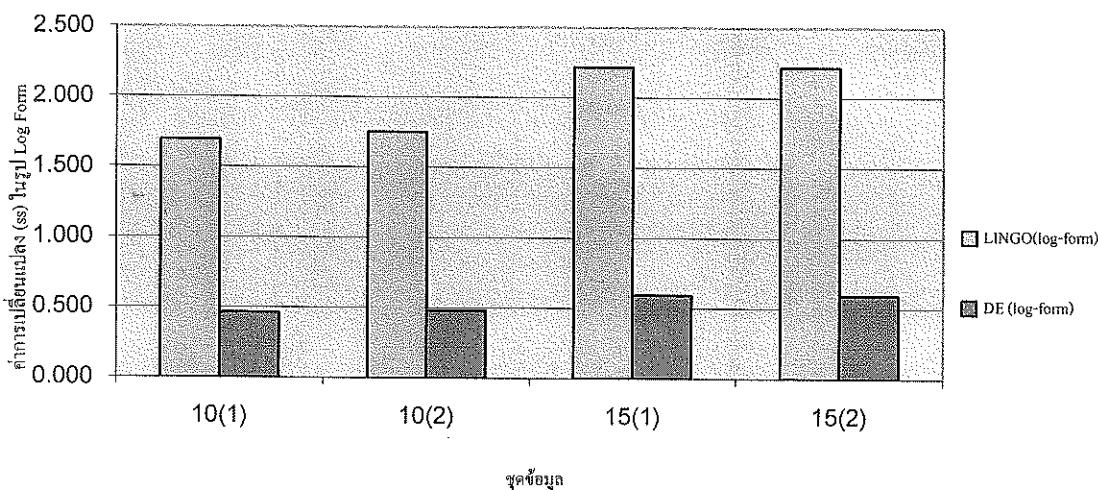
กรณีปัญหาตัวอย่าง	% เคลื่อนไหวในการพน คำตอบที่เป็น optimal	% เคลื่อนไหวความแตกต่าง ของผลกระทบ โปรแกรม LINGO V 11 กับ DE	ความแตกต่างของ Run time (นาที)
5 (ชุดที่ 1)	100	0	-23.29
5 (ชุดที่ 2)	100	0	-37.98
10 (ชุดที่ 1)	0	0.0745	-94.16
10 (ชุดที่ 2)	0	0.3046	-94.64
15 (ชุดที่ 1)	93	0.1932	-97.61
15 (ชุดที่ 2)	80	0.0387	-97.63
20 (ชุดที่ 1)	73.33	0.0219	-99.73
20 (ชุดที่ 2)	80	0.030	-99.72
30 (ชุดที่ 1)	80	0.0315	-99.89
30 (ชุดที่ 2)	80	0.0804	-99.89
40 (ชุดที่ 1)	80	0.0369	-99.86
40 (ชุดที่ 2)	80	0.0227	-99.87

จากผลการทดลองวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) สามารถ  
พนคำตอบที่ให้ค่า Optimization Solution จากจำนวนปัญหาตัวอย่างทั้งหมด (180 ตัวอย่าง) โดย  
ปัญหานำคเล็กที่สุด 5 (ชุดที่ 1) และ 5 (ชุดที่ 2) สามารถพน Optimization Solution ได้ 100% ของ  
จำนวนตัวอย่างทดสอบ ใช้เวลาเพียงกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V. 11 ถึง 23.29% และ 37.98%  
ตามลำดับดังภาพที่ 5.11



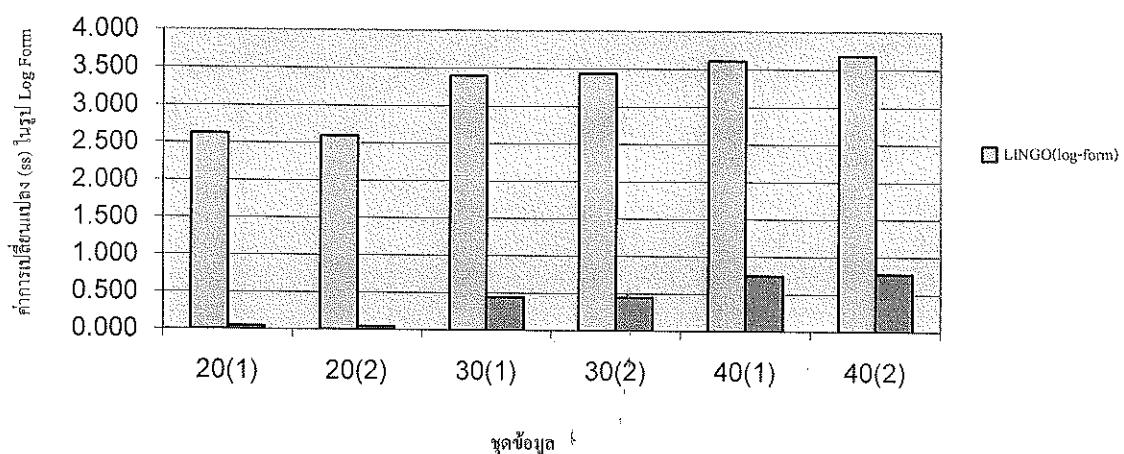
ภาพที่ 5.11 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดเล็ก

ส่วนปัญหาขนาดกลาง 10 (ชุดที่ 1) และ 10 (ชุดที่ 2) ไม่สามารถพบรหัส Optimization Solution ได้ อีกทั้ง ไร้ความสามารถแม้จะ ไม่สามารถพบรหัส Optimization Solution แต่คำตอบที่พบก็มีความแตกต่างจาก Optimization Solution เพียง 0.0745% และ 0.3046% ซึ่งใช้เวลาน้อยกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 94.16% และ 94.64% ตามลำดับ ส่วนปัญหาที่มีเกยตระกรจำนวน 15 (ชุดที่ 1) สามารถพบรหัส Optimization Solution ได้ถึง 93% ส่วนอีก 7% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.1932% เท่านั้น และใช้เวลาสั้นกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 97.61% ส่วนปัญหา 15 (ชุดที่ 2) สามารถพบรหัส Optimization Solution ได้ถึง 80% ส่วนอีก 20% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.0387% เท่านั้น และใช้เวลาสั้นกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 97.63% ดังภาพที่ 5.12



ภาพที่ 5.12 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดกลาง

ส่วนปัญหานำาดใหญ่ 20 (ชุดที่ 1), 20 (ชุดที่ 2), 30 (ชุดที่ 1), 30 (ชุดที่ 2), 40 (ชุดที่ 1), 40 (ชุดที่ 2) จะเห็นได้ว่ามีเพียงปัญหานำาด 20 (ชุดที่ 1) สามารถตอบคำตอบที่เป็น Optimization Solution ได้ถึง 73.33% ส่วนอีก 26.67% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเลื่อนเพียง 0.0219% เท่านั้นดังได้สรุปไว้ในตารางที่ 5.19 โดยเฉลี่ยในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดนี้วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ใช้เวลาเฉลี่ยในการหาคำตอบสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 87.02% ดังภาพที่ 5.13



ภาพที่ 5.13 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดใหญ่

## บทที่ 6

### วิธีการหาคำตอบโดยประยุกต์ใช้วิธี Modified Differential evolution (MODDE)

ผู้วิจัยได้พัฒนาวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ในบทที่ 5 เพื่อแก้ปัญหาการหาสถานที่ตั้งของสถานที่มาลืมนำ้มพบว่าจะมีจุดอ่อนดังต่อไปนี้

(1.) ในการมองหมายเกณฑ์กรให้นำทะลายมาลืมน้ำมันไปส่งให้กับสถานที่มาลืมน้ำมัน จะต้องมีการเรียงลำดับของระยะทางก่อนแล้วจึงทำการมองหมายซึ่งทำให้สิ้นเปลืองเวลามากในการคำนวณค่าวิกฤตพิเศษ

(2.) เมื่อจากในบทที่ 5 ได้ทำการทดลองหาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงสมการเป้าหมายซึ่งพบว่าค่า POP – Open มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงค่าของสมการเป้าหมาย

ดังนั้นผู้วิจัยจึงได้ทำการแก้ไขจุดอ่อนดังกล่าวจากจุดอ่อนทั้งสองข้อที่พบในบทที่ 5 ดังลำดับดังต่อไปนี้

(1.) ใช้วิธีการมองหมายแบบใหม่โดยการใช้วิธีการ Roulette Wheel Selection ในการมองหมายเกณฑ์กรให้กับสถานที่มาลืมน้ำมันซึ่งจะช่วยลดเวลาในการเรียงลำดับของข้อมูลซึ่งจะส่งผลให้ใช้เวลาในการคำนวณน้อยลง

(2.) ประยุกต์ใช้วิธีการ Evolutionary algorithm ในการปรับค่า POP – Open อย่างอัตโนมัติซึ่งจะทำให้ได้ค่า POP – Open ที่เหมาะสมสำหรับปัญหาตัวอย่างแต่ละปัญหา

ผู้วิจัยจึงขอเรียกวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ที่มีการปรับ 2 ขั้นตอนว่าเป็นวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ดังรายละเอียดดังต่อไปนี้

#### วิธีการ Modified Differential Evolution algorithm (MODDE)

วิธีการ Modified Differential Evolution algorithm (MODDE) จะดำเนินการลักษณะเดียวกันกับ วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential Evolution algorithm (DE) ในบทที่ 5 มีลำดับขั้นดังนี้

## 6.1 วิธีการสร้างโครโนมโดยนัมเบอร์แบนด์

การสร้างโครโนมโดยนัมเบอร์แบนด์ได้มาจากการสุ่มโดยมีจำนวนยืนยันแต่ละโครโนมเท่ากับจำนวนเมืองซึ่งในตัวอย่างต่อไปนี้จะกำหนดให้จำนวนยืนยันในโครโนมมีค่าเป็น 5 ดังแสดงไว้ในตารางที่ 6.1

ตารางที่ 6.1 โครโนมโดยนัมเบอร์แบนด์

0.8	0.4	0.2	0.7	0.1
-----	-----	-----	-----	-----

จากตารางที่ 6.1 โครโนมประกอบไปด้วย 5 ยืนยันซึ่งได้มาจากตัวเลขสุ่มเพื่อทำการตรวจสอบพื้นที่ปลูกปัล์มที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล์มน้ำมันโดยจำนวนประชากร โดยแต่ละรอบการวนซ้ำจะประกอบไปด้วย N-POP โครโนมแต่ซึ่ง N-POP เป็นพารามิเตอร์ที่กำหนดไว้ล่วงหน้า ต่อจากนั้นจึงทำการ การเปลี่ยนแปลงโครโนมจำนวนจริงให้เป็นโครโนมไบนาเรีย โดยในการเปลี่ยนแปลงโครโนมจำนวนจริงเป็นโครโนมไบนาเรียสามารถดำเนินการได้โดยการกำหนดค่า POP – Open เพื่อตรวจสอบว่าพื้นที่ปลูกปัล์มจะได้รับการเปิดเป็นลานเทป้าล์มน้ำมันหากมีการตั้งค่า POP – Open เท่ากับ 0.2 ซึ่งตัวแปรในยืนยันของโครโนมที่มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ POP – Open จะมีค่าเท่ากับ 1 และถ้าหากมากกว่า POP – Open ก็จะมีค่าเป็น 0 ดังแสดงในตารางที่ 6.2

ตารางที่ 6.2 การเปลี่ยนแปลงโครโนมจำนวนจริงเป็นโครโนมไบนาเรีย

location	1	2	3	4	5
Random number	0.8	0.4	0.2	0.7	0.1
Binary code	0	0	1	0	1

จากตารางที่ 6.2 ค่าจำนวนจริงที่อยู่ในยืนยันของเกย์ตระกรแต่ละรายที่มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ POP- Open (0.2) ได้แก่เกย์ตระกร 3 และ 5 ดังนั้นค่ายืนยันในโครโนมรายที่ 3 และ 5 จะมีค่าเป็น 1 ส่วนรายที่เหลือจะเป็น 0 ดังนั้นเกย์ตระกรรายที่เหลือคือ 1, 2 และ 4 จะถูกอนุมายงานให้เกย์ตระกรรายที่ 3 และ 5 แต่ก่อนที่ผู้ใช้จะอธิบายวิธีการอนุมายงานโดยใช้วิธีการ Roulette Wheel Selection ในการอนุมายเกย์ตระกรให้กับลานเทป้าล์มน้ำมันซึ่งจะช่วยลดเวลาในการเรียงลำดับของข้อมูลซึ่งจะส่งผลให้ใช้เวลาในการคำนวณน้อยลงดังที่ได้กล่าวไปแล้วข้างต้นใน

วิธีการ Modified Differential Evolution (MODDE) และการปรับให้ค่า POP- Open ปรับเองอัตโนมัติ โดยประยุกต์ใช้วิธี Evolutionary algorithm เพื่อหาค่า POP- Open ที่เหมาะสมซึ่งมีวิธีการดังต่อไปนี้

## 6.2 กระบวนการปรับค่า POP – Open โดยประยุกต์ใช้วิธี Evolutionary algorithm

จากการทดลองในบทที่ 5 จะเห็นได้ว่าค่า POP – Open มีผลต่อสมการเป้าหมายดังนี้ ผู้วิจัยจึงได้ออกแบบในกระบวนการปรับประยุกต์วิธี Evolutionary algorithm ให้มีการหาค่า POP – Open ที่เหมาะสมอย่างอัตโนมัติและให้ได้ค่าที่เหมาะสมสามารถดำเนินการดังต่อไปนี้

### 6.2.1 แบ่งໂຄຣໂໂໝນທັງໝາດໃນ 1 ກລຸ່ມປະກຣອກເປົ້າ 3 ກລຸ່ມຍ່ອຍ

ກລຸ່ມ A ກລຸ່ມນີ້ປະກອບໄປດ້ວຍໂຄຣໂໂໝນ 50 % ຂອງໂຄຣໂໂໝນທັງໝາດໃນແຕ່ລະ ຮູ່ຂອງໂຄຣໂໂໝນຈະໃຫ້ค่า POP – Open ກຳລັງ

ກລຸ່ມ B ກລຸ່ມນີ້ປະກອບໄປດ້ວຍໂຄຣໂໂໝນຈຳນວນ 25 % ຂອງໂຄຣໂໂໝນທັງໝາດ ໃນແຕ່ລະຮູ່ນະທັງໝາດຂອງໂຄຣໂໂໝນໃນກລຸ່ມນີ້ຈະໃຫ້ค่า POP – Open ຮະດັບບັນ

ກລຸ່ມ C ກລຸ່ມນີ້ປະກອບໄປດ້ວຍໂຄຣໂໂໝນຈຳນວນ 25 % ຂອງໂຄຣໂໂໝນທັງໝາດ ໃນແຕ່ລະຮູ່ນະທັງໝາດຂອງໂຄຣໂໂໝນໃນກລຸ່ມນີ້ຈະໃຫ້ค่า POP – Open ຮະດັບລ່າງ

ໜີ້ POP – Open ຮະດັບບັນແລະ POP – Open ຮະດັບລ່າງຄໍານວນໄດ້ຈາກ POP – Open  $\pm 0.05$

#### 6.2.1.1 ນຳໂຄຣໂໂໝນໃນແຕ່ລະກລຸ່ມ ໂຄຣໂໂໝນຜ່ານກຣມວິທີ Mutation, Recombination ຕາມໃນบทที่ 5

1) กระบวนการ Mutation ຕື່ອ ຂັ້ນຕອນກາຮຽນຕົວແປຣຕັດສິນໃຈດ້ວຍປັ້ງຈັບ ຕົວຄູມ ເຮັດວຽກວ່າ Weighting Factor: F ທີ່ອ ເຮັດວຽກວ່າ Mutation Factor: F ອີກຊື່ອໜຶ່ງເຊັ່ນກັນເພື່ອ ຈຸດປະສົງຂໍຂອງກາຮົາເຫັນໄວ້ຢ່າງຫຼັງການທີ່ແປລກແຕກຕ່າງໄປຈາກກລຸ່ມຈຳນວນ ປະชาກຣັດງາພທີ່ 6.1 ມີຂັ້ນຕອນຍ່ອຍ ດັ່ງນີ້

1.1) ທຳການກຳຫັດ Target Vector ( $X_{i,G}$ ) ໂດຍທີ່  $i = 1, 2, 3, \dots, NP$

1.2) ສຸ່ມເລືອກຈຳນວນ 2 Vector ( $X_{r1,G}, X_{r2,G}$ ) ຈາກປະຊາກຮັດຕັ້ງດັ່ງທີ່ ໄນມີໜ້າກັບ Target Vector

1.3) ທຳການຄໍານວນຫາ Mutant Vector ( $V_{i,G+1}$ ) ຈາກຄວາມສັນພັນນີ້

$$V_{i,G+1} = X_{r1,G} + F(X_{r2,G} - X_{r3,G}) \quad (6.1)$$

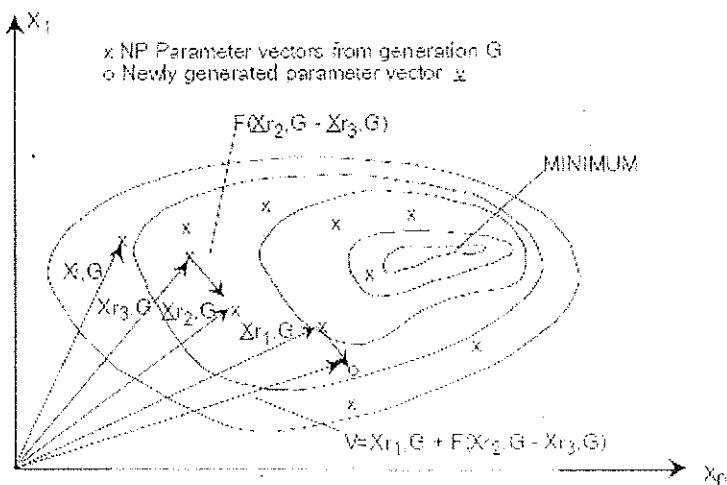
ມີ້ອ

$X_{r1,G}$  = Target Vector

$V_{j,G+1}$  = Mutant Vector

$X_{r2,G}, X_{r3,G}$  = Random Vector

F = Weighting Factor



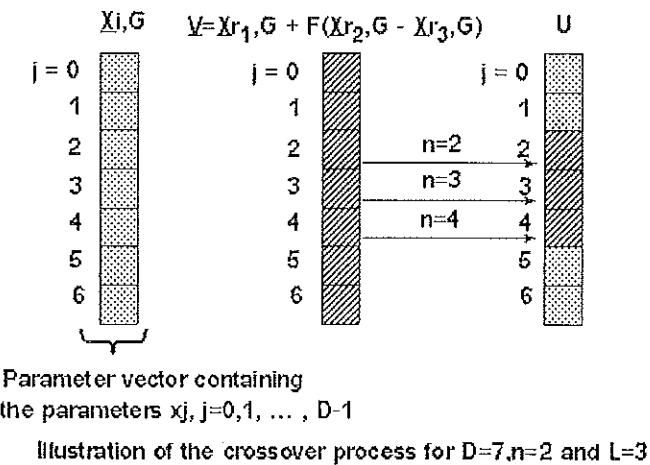
ภาพที่ 6.1 การคืนหา Mutant Vector ของฟังก์ชัน 2 ตัวแปร (Storn and Price, 1997)

2) กระบวนการ Crossover หรือ Recombination คือขั้นตอนการผสมสายพันธุ์ ซึ่งจะได้สายพันธุ์ใหม่ของคำตอบที่มีทั้งดีกว่าและแย่กว่าอย่างหลากราย โดยมีการสร้าง Trial Vector ( $U_{j,G+1}$ ) ดังแสดงในสมการที่ (6.2) เพื่อใช้ในการเปรียบเทียบและพิจารณาในการผสมสายพันธุ์ดังสมการ (6.3) และภาพที่ 6.2

$$U_{j,G+1} = (U_{1,G+1}, U_{2,G+1}, \dots, U_{D,G+1}) \quad (6.2)$$

$$U_{j,G+1} = \begin{cases} V_{j,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) \leq CR) \text{ or } j = \text{rnbr}(i) \\ X_{j,G+1} & \text{if } (\text{randb}(j) > CR) \text{ or } j \neq \text{rnbr}(i) \end{cases} \quad (6.3)$$

เมื่อ  $U_{j,G+1}$  = Trial Vector ,  $V_{j,G+1}$  = Mutant Vector,  $X_{j,G+1}$  = Target Vector,  $\text{randb}(j)$  = การสุ่ม จำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1 ครั้งที่  $j$ ,  $CR$  = Crossover Constant จำนวนจริงมีค่า 0 ถึง 1,  $\text{rnbr}(i)$  = Index จากการสุ่มเลือก จำนวนเต็ม  $1, 2, \dots, D$  และ  $j = 1, 2, \dots, D$



ภาพที่ 6.2 การ Crossover ของ Target Vector และ Mutant Vector ที่มีค่า  $D = 7$   
(Storn and Price, 1997)

โดยหากทำการเปรียบเทียบค่าของ Trial Vector กับค่า CR = Crossover Rate โดยการเปรียบเทียบทุกตำแหน่งที่อยู่ใน Target Vector ของแต่ละค่าของ NP โดยที่ค่าของ Trial Vector เป็นตัวранตัวเลขสุ่ม 0 - 1 โดยหากเปรียบเทียบแล้ว พนว่า ค่าของ Trial Vector มีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับค่าของ CR จะทำให้การเลือกในตำแหน่งนั้นๆ เป็นค่าของ Mutant Vector ตามเงื่อนไขในสมการ (6.2) หากมีค่ามากกว่าค่าของ CR ให้ใช้ค่า Target Vector ค่าเดิม ตามเงื่อนไขในสมการ (6.3)

3) กระบวนการ Selection คือขั้นตอนการคัดเลือกประชากรในรุ่นต่อไป ( $G+1$ ) โดยคัดเลือกเอռเดเพพะ คำตอบที่ดีกว่า โดยการเปรียบเทียบผลของ Target Vector กับ Trial Vector ในกรณีที่ค่าใช้จ่ายในการลงทุนที่ได้ของ Trial Vector ต่ำกว่าหรือเท่ากับ (คำตอบดีกว่าหรือเท่ากับ) Target Vector จะถูกแทนที่ด้วย Trial Vector ในรุ่นต่อไป ดังสมการที่ (6.4)

$$\begin{cases} U_{i,G+1} & \text{if } f(U_{i,G+1}) \leq f(X_{i,G+1}) \\ X_{i,G} & \text{Otherwise} \end{cases} \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (6.4)$$

4) ทำการเลือก POP – Open กล่างค่าใหม่ซึ่งสามารถดำเนินการได้ 2 แนวทางดังนี้

- การปรับค่า POP – Open โดยการใช้ค่าเฉลี่ยของสมการเป้าหมาย

- การปรับค่า POP – Open โดยการใช้ค่าที่ดีที่สุดในสมการเป้าหมาย

ขั้นตอนที่ (ก และ ข) ที่ได้ก่อความแล้วสามารถแสดงตัวอย่างได้ดังต่อไปนี้

ตัวอย่างที่ 6.1 สมมุติว่าในแต่ละรุ่นของการวนซ้ำใน 20 ໂຄຣໂນໂზນ จะ ดำเนินตามขั้นตอนที่ 1 ในการปรับค่า POP – Open ซึ่ง POP – Open กล่างจะมีค่าเท่ากับ 0.2 ซึ่งจะ ทำให้ได้ค่า 0.25 และ 0.15 ของค่า POP – Open ระดับบนและ POP – Open ระดับล่างตามลำดับ

ขั้นที่ 1 : แบ่งໂຄຣໂນໂზນทั้งหมดในหนึ่งประชากรออกเป็น 3 กลุ่ม

ในตัวอย่างนี้มี 20 ໂຄຣໂນໂზນถูกแบ่งออกเป็น 3 กลุ่ม กลุ่มที่ 1 มี 5 ໂຄຣໂນໂზນ กลุ่มที่ 2 มี 10 ໂຄຣໂນໂზນ และกลุ่มที่ 3 มี 5 ໂຄຣໂນໂზນ ซึ่งกลุ่มที่ 1 จะใช้ POP – Open บนมีค่า เท่ากับ 0.25 กลุ่มที่ 2 จะใช้ POP – Open กล่างมีค่าเท่ากับ 0.2 กลุ่มที่ 3 จะใช้ POP – Open ล่างมีค่า เท่ากับ 0.15 ตามลำดับ ดังแสดงในตารางที่ 6.3

ตารางที่ 6.3 ค่าตัวเลขสุ่มของ 20 ໂຄຣໂນໂზນที่ใช้ค่า POP-Open แตกต่างกัน

Pop-open	chromosome							
0.25	0.8	0.4	0.2	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.6	0.6	0.1	0.6	0.7	0.2	0.3
	0.8	0.2	0.6	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.2	0.4	0.8	0.7	0.6	0.2	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.4	0.7	0.6	0.1	0.4	0.2
0.2	0.8	0.4	0.5	0.2	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.7	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.2	0.7	0.2	0.7	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.2	0.7	0.6	0.9	0.4	0.2
	0.8	0.2	0.4	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.2	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.2	0.7	0.6	0.3	0.4	0.2
	0.1	0.4	0.9	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3

ตารางที่ 6.3 ค่าตัวเลขสุ่มของ 20 โครโนไซม์ที่ใช้ค่า POP-Open แตกต่างกัน (ต่อ)

Pop-open	chromosome							
	0.8	0.4	0.1	0.7	0.2	0.5	0.4	0.3
- 0.2	0.8	0.4	0.4	0.7	0.6	0.1	0.4	0.2
0.15	0.8	0.4	0.8	0.2	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.1	0.7	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.2	0.4	0.9	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3
	0.8	0.4	0.6	0.7	0.6	0.1	0.4	0.2
	0.2	0.4	0.8	0.7	0.6	0.1	0.4	0.3

ข้อที่ 2 : การดำเนินการทุกๆ โครโนไซม์ตามขั้นตอน Mutation, Recombination ตามในบทที่ 5 ดังภาพที่ 5.1

จากตารางที่ 6.10 มีค่าจำนวนจริงที่อยู่ในยืนส์ของแต่ละโครโนไซม์ที่จะใช้ในการตัดสินใจว่าเกณฑ์กระมีการเปิดเป็นล้านเทป้าล้มนำ้มันโดยใช้ค่า POP-Open ที่แตกต่างกัน เช่น เมื่อใช้ค่า POP – Open เท่ากับ 0.25 โครโนไซม์ที่ 1 ของกลุ่มนี้มีค่ายืนส์เป็น 0.8, 0.4, 0.2, 0.7, 0.6, 0.1, 0.4, 0.3 ดังนั้นพบว่ามียืนส์ที่มีค่าต่ำกว่า POP – Open 0.25 คือ 0.2 และ 0.1 ซึ่งตรงกับยืนส์ที่ 3 และ 6 จะถูกเปิดเป็นล้านเทป้าล้มนำ้มัน กลุ่มที่ 2 ที่มีค่า POP – Open เท่ากับ 0.2 โครโนไซม์ที่ 1 ของกลุ่มนี้มีค่ายืนส์เป็น 0.8, 0.4, 0.5, 0.2, 0.6, 0.1, 0.4, 0.3 ดังนั้นพบว่ามียืนส์ที่มีค่าต่ำกว่า POP – Open 0.2 มีเพียง 1 ค่า คือ 0.1 ซึ่งตรงกับยืนส์ที่ 6 จะถูกเปิดเป็นล้านเทป้าล้มนำ้มัน และกลุ่มที่ 3 ที่มีค่า POP – Open เท่ากับ 0.15 โครโนไซม์ที่ 1 ของกลุ่มนี้มีค่ายืนส์เป็น 0.8, 0.4, 0.8, 0.2, 0.6, 0.1, 0.4, 0.3 ดังนั้นพบว่ามียืนส์ที่มีค่าต่ำกว่า POP – Open 0.15 มีเพียง 1 ค่า คือ 0.1 ซึ่งตรงกับยืนส์ที่ 6 จะถูกเปิดเป็นล้านเทป้าล้มนำ้มัน ดังแสดงในตารางที่ 6.4

ตารางที่ 6.4 Binary value of real number จากตารางที่ 6.3 ที่กำหนดไว้ใน POP-OPEN

Pop-open	chromosome								Fitness function
0.25	0	0	1	0	0	1	0	0	90
	0	0	0	1	0	0	1	0	60
	0	1	0	0	0	1	0	0	50
	1	0	0	0	0	1	0	0	100
	0	0	0	0	0	1	0	1	85
0.2	0	0	0	1	0	1	0	0	80
	0	0	0	0	0	1	0	1	75
	0	0	1	0	1	0	0	0	40
	0	0	1	0	0	0	0	1	65
	0	1	0	0	0	1	0	0	85
	0	0	1	0	0	1	0	0	75
	0	0	1	0	0	0	0	1	80
	1	0	0	0	0	1	0	0	90
	0	0	1	0	1	0	0	0	40
	0	0	0	0	0	1	0	1	55
0.15	0	0	0	1	0	1	0	0	85
	0	1	0	0	0	1	0	0	35
	1	0	0	0	0	1	0	0	80
	0	0	0	0	0	1	0	1	75
	1	0	0	0	0	1	0	0	85

จากตารางที่ 6.4 นอกจากรโคร โน โชมที่แสดงการเปิดปิดของล้านเทป้าล้มนำมันในแต่ละ โคร โน โชมแล้วข้างได้แสดง Fitness function ของแต่ละ โคร โน โชมอีกด้วย ซึ่งสมมุติว่าได้ผ่านกระบวนการในการมองเหยตกรที่ไม่ได้เปิดเป็นล้านเทป้าล้มนำมันให้กับล้านเทป้าล้มนำมันนั่นๆ แล้วจะได้ค่า Fitness function ในคอลัมน์สุดท้าย เช่น โคร โน โชมที่ 1 Fitness function เท่ากับ 90 กิโลเมตร

ขั้นที่ 3 : การหา POP-Open กลางใหม่ที่จะใช้ในรอบวันข้างต่อไปจะทำ  
ได้ 2 วิธีคือ

(1) การใช้ค่าเฉลี่ยของ โครโน่ ไม่รวมในแต่ละกลุ่ม

กลุ่ม A (0.25) ค่าเฉลี่ยของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพที่เท่ากับ  $77 (90 + 60 + 50 + 100 + 85)$

กลุ่ม B (0.2) ค่าเฉลี่ยของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพที่เท่ากับ  $68.5 (80 + 75 + 40 + 65 + 85 + 75 + 80 + 90 + 40 + 55)$

กลุ่ม C (0.15) ค่าเฉลี่ยของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพที่เท่ากับ  $72 (85 + 35 + 80 + 75 + 85)$

จากตัวอย่างที่ 6.1 พนบ.ว่ากลุ่ม B เป็นกลุ่มที่มีค่าเฉลี่ยของค่าสมการเป้าหมายที่ต่ำที่สุดดังนั้นค่า POP-Open กลางในรอบดังไปมีค่าเท่ากับ 0.2 ซึ่งเป็นค่า POP-Open ของกลุ่ม B ดังนั้นค่า POP-Open บนของรุ่นดังไปจะมีค่าเท่ากับ 0.25 และ POP-Open ล่างจะมีค่าเท่ากับ 0.15

(2) การใช้ค่า min value ของสมการเป้าหมายในแต่ละกลุ่ม

กลุ่ม A (0.25) ค่าต่ำสุดของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพซึ่งมีค่าเท่ากับ 50  
กลุ่ม B (0.2) ค่าต่ำสุดของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพซึ่งมีค่าเท่ากับ 40 กลุ่ม C (0.15) ค่าต่ำสุดของฟังก์ชันวัตถุประสิทธิภาพซึ่งมีค่าเท่ากับ 35

ดังนั้นค่า POP-Open กลางในรอบดังไปมีค่าเท่ากับ 0.15 ซึ่งคือค่า POP-Open ของกลุ่ม C โดยค่า POP-Open บนของรอบดังไปมีค่าเท่ากับ 0.2 และ POP-Open ล่างมีค่าเท่ากับ 0.1

จะเห็นได้ว่าในขั้นตอนที่ 6.2.2 การคำนวณหาค่า POP-Open กลางใหม่จะสามารถดำเนินการได้ก็ต่อเมื่อได้มีการมองหมายเหตุไว้ให้กับลานเทป้าล้มน้ำมัน เรียบร้อยแล้วแต่ในตัวอย่างข้างต้นนั้นยังไม่ได้อธิบายวิธีการมองหมายเหตุไว้ให้กับลานเทป้าล้มน้ำมันผู้วิจัยจึงขออธิบายในลำดับต่อไปนี้

### 6.3 การนับหมายเกยตระกรให้กับสถานทепป้าล์มน้ำมัน

#### 6.3.1 วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)

วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ใช้เวกเตอร์เดียวกันกับวิธีการ วิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) แต่จะมีการหาค่าตอบเริ่มต้นที่แตกต่างกัน ตามลำดับขั้นตอนดังนี้

ในขั้นตอนวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) จะนำวิธีการของ Roulette Wheel Selection เข้ามาช่วยในการหาค่าตอบเริ่มต้นของกระบวนการตัวอย่างเช่นจากตาราง ที่ 6.2 ตำแหน่งที่ 3 และ 5 ถูกเปิดเป็นสถานทепป้าล์มน้ำมันและตำแหน่งที่ 1, 2 และ 4 จะต้องพิจารณา ส่งป้าล์มน้ำมันไปยังสถานทепป้าล์มน้ำมันที่เปิดซึ่งจะถูกกำหนดสัดส่วนในการส่งป้าล์มน้ำมันว่าจะลง ในตำแหน่งสถานทепป้าล์มที่ 3 หรือ 5 ซึ่งพิจารณาจากสัดส่วนการสูญของโครโนไซม์ 3 และ 5 มีค่า 0.2 และ 0.1 ตามลำดับ จะได้ Cum POP = 0.3 ดังนั้นสัดส่วนน้ำหนักของสถานทепป้าล์มที่ 3 มีค่าเป็น 0.67 หรือ 0.2 / 0.3 และสถานทепป้าล์มที่ 5 มีค่าเป็น 0.33 หรือ 0.1 / 0.3

สมมุติว่าค่า POP - OPEN มีค่าเป็น 0.2 แสดงว่าค่า random number ของเกยตระกร รายที่เหตือจะมีค่ามากกว่า POP - OPEN (0.2) เพื่อให้เกิดความเป็นธรรมกับการเลือกรห่วงลาก สถานทепป้าล์มน้ำมันแต่ละลาก ดังนั้นค่าสัดส่วนของสถานทепป้าล์มน้ำมันจะเริ่มต้นที่ค่า POP - OPEN สามารถแสดงวิธีคิดสัดส่วนดังนี้

(1) 0 – POP - OPEN คือโอกาสในการเปิดเป็นสถานทепป้าล์มน้ำมัน

(2) POP - OPEN + (1 - POP - OPEN) x สัดส่วนของเมืองที่ 3 ดังนี้ 0.2 + (1 - 0.2)

x 0.67

(3) 0.2 + (1 - POP - OPEN) x สัดส่วนของเมืองที่ 5 ดังนี้ 2 + (1 - 0.2) x 0.33

จากตารางที่ 6.2 จะเห็นว่าค่าตัวเลขสูงในตำแหน่งของเกยตระกรรายที่ 1, 2, 3, 4, 5 มีค่าเท่ากับ 0.8, 0.4, 0.2, 0.7, 0.1 ตามลำดับซึ่งเกยตระกรรายที่ 3 และ 5 เปิดเป็นสถานทепป้าล์มน้ำมัน เนื่องจากมีค่าตัวเลขสูงน้อยกว่า POP OPEN (0.2) ดังนั้นเกยตระกรรายอื่นๆ จะต้องทำการส่งป้าล์มน้ำมันให้กับเกยตระกรที่เปิดเป็นสถานทепป้าล์มน้ำมัน สรุปแล้วหากค่าตัวเลขสูง ของเมืองใดที่จะทำการเลือกจากเกยตระกรไปยังสถานทепป้าล์มตกลอยู่ในช่วง 0.2 – 0.73 จะส่งป้าล์มให้กับสถานทепป้าล์มน้ำมันที่ 3 และหากค่าตัวเลขสูงของเมืองใดตกในช่วง 0.731 – 1.00 จะส่งป้าล์มน้ำมันให้กับสถานทепป้าล์มที่ 5 เช่นเกยตระกรที่ 1 มีค่าตัวเลขสูง เท่ากับ 0.8 มีค่าอยู่ในช่วง 0.731 – 1.00 จึงทำการส่ง ให้กับสถานทепป้าล์มที่ 5 เกยตระกรที่ 2 มีค่าตัวเลขสูง เท่ากับ 0.4 ซึ่งตกอยู่ในช่วง 0.2 – 0.73 จึงทำการ

ส่งให้กับลานเทป้าล์มที่ 3 พิจารณาอย่างนี้ทุกลำดับของเกณฑ์ต้องได้ 3 สั่ง 3, 4 สั่ง 3 และ 5 สั่ง 5 โดยในการส่งนั้นจะต้องไม่เกินค่าความจุของลานเทป้าล์มที่เปิดรับได้แสดงในตารางที่ 6.9

#### ตารางที่ 6.5 การจัดส่งแบบวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)

ตำแหน่งของลานเทป้าล์มที่เปิด	3			5	
ตำแหน่งของเกณฑ์ต่อ	3	2	4	5	1
ปริมาณป้าล์มน้ำมัน	35	25	30	30	20
ผลรวมของปริมาณป้าล์มน้ำมัน	90			50	

ดังนั้นในกระบวนการวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ผู้วิจัยได้อธิบายเป็นรหัสเทียม (Pseudo Code) ดังภาพที่ 6.3

#### Pseudo Code Modified Differential evolution (MODDE)

Start

ตั้งค่าเริ่มต้น F, Cr, ช่วงห่างของการปรับค่า POP – Open ตามกระบวนการ Evolutionary algorithm ( 6.4 )

เมื่อ  $t \leq \text{Max Integration}$  do

เมื่อ  $i \leq N - \text{POP}$  do

- Mutation process ตามสมการที่ 6.1
- Recombination process ตามสมการที่ 6.2 และ 6.3 ดังนี้
  - กระบวนการประยุกต์วิธี Evolutionary algorithm ใน การหาค่า POP – Open ตามหัวข้อ 6.2
  - Selection process โดยทำการ evaluate ด้วยกระบวนการอ่อนหมาやりงานที่ได้อธิบายไว้ตามหัวข้อ 6.3.2

$i = i + 1$

End do (i)

$t = t + 1$

End do (t)

End

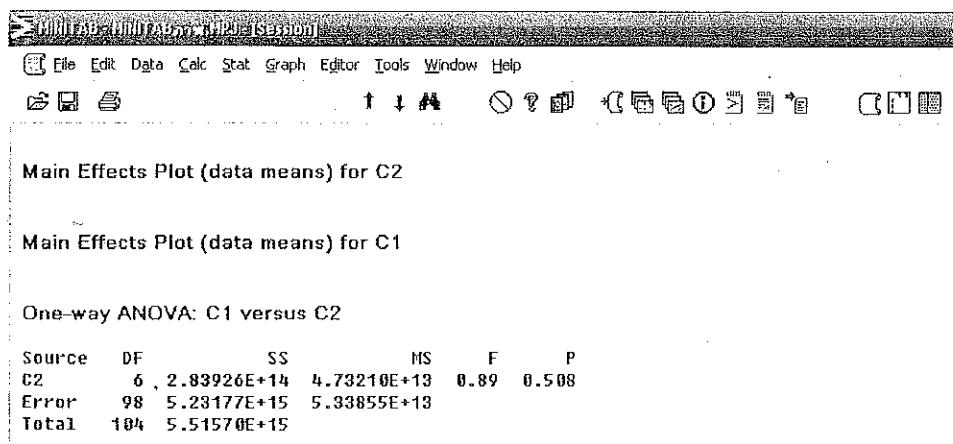
ภาพที่ 6.3 รหัสเทียมของวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)

จากภาพที่ 6.3 แสดงรหัสเพิ่มของวิธีการ และลำดับขั้นตอนการทำงานของ อัลกอริทึมในการค้นหาคำตอบของวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ขั้นตอนแรกทำ การกำหนดค่า F, Cr, และช่วงห่างในการกำหนดค่า POP – OPEN โดยการตั้งค่า F, Cr, และ POP – OPEN เมื่อจำนวนรอบยังน้อยกว่าหรือเท่ากับ Integration ให้ดำเนินการตามหัวข้อเมื่อ  $i \leq N - POP$  do ซึ่งแปลว่าถ้า  $i \leq N - POP$  do ให้ทุกโครงโน้มใช้มนุษย์ในการตอบ กระบวนการ Mutation process ตามสมการที่ 6.1 Recombination process ตามสมการที่ 6.2 และ 6.3 โดยกระบวนการประยุกต์วิธี Evolutionary algorithm ใน การหาค่า POP – Open ตามหัวข้อ 6.2 และ Selection process โดยทำการ evaluate ด้วยกระบวนการตอบหมายงานที่ได้อธิบายไว้ตามหัวข้อ 6.3.2 เมื่อทุกโครงโน้มได้ทำการ Mutation process Recombination process และ Selection process ครบทุกโครงโน้มก็จะได้ Population ในรุ่นลัดไปแล้วทำการวนทุกรอบของจำนวน Iteration = Max Iteration เมื่อทำการวน ซ้ำๆ ได้คำตอบแล้วให้ถือว่าเป็นคำตอบที่ดีที่สุด

#### **6.4 การทดลองเพื่อเปรียบเทียบผลกระทบว่าจะวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) และ Differential evolution (DE)**

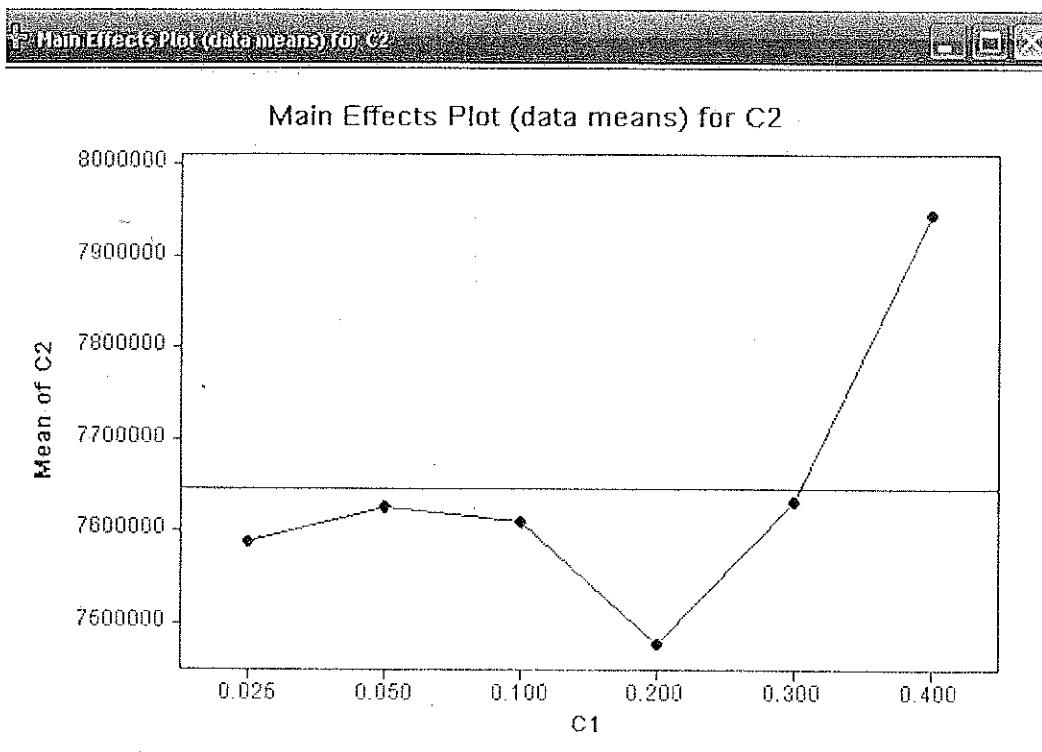
จากการใช้วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ในการหาคำตอบผู้วิจัยได้ทำการทดลองเปรียบเทียบค่าพารามิเตอร์ POP – Open ที่หากาที่เหมาะสมของโดยอัตโนมัติเทียบกับ การกำหนดค่า POP – Open ที่มีค่าดังต่อไปนี้ 0.025, 0.05, 0.1, 0.2, 0.3 และ 0.4 โดยทดลองกับ ปัญหาตัวอย่างที่ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นที่มีจำนวนเกยตกรเท่ากับ 15 จำนวน 10 งานผลิตที่มีมันป่าล้ม เท่ากับ 1 แสดงได้ดังตารางที่ 6.10

ตารางที่ 6.6 ผลการทดสอบประยุกต์ค่าพารามิเตอร์ POP – Open แบบรีบก (MODDE)

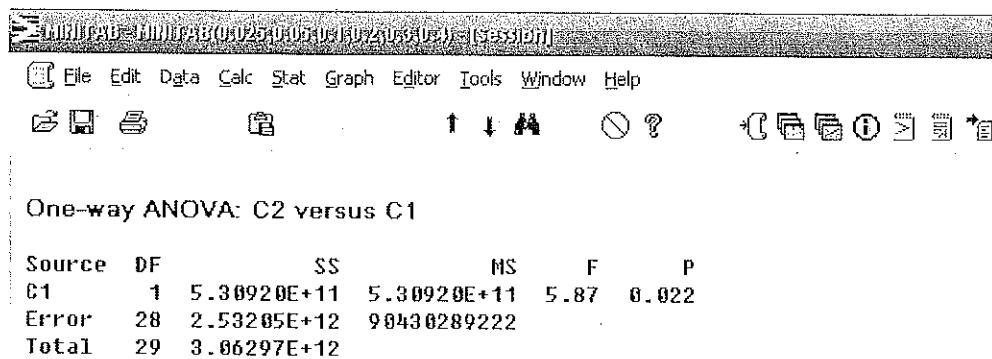


ภาพที่ 6.4 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design

จากนั้นใช้โปรแกรม MINITAB ในการตรวจสอบค่าทางสถิติระดับการเปลี่ยนแปลงการปรับค่า Level ของค่า POP – Open ตามตารางที่ 6.10 ซึ่งได้ผลดังภาพที่ 6.4 ซึ่งจากภาพที่ 6.4 พบว่า การเปลี่ยนแปลงการปรับค่า Level ของค่า POP – Open ด้วยวิธี DE (0.025, 0.05, 0.1, 0.2, 0.3, 0.4) ไม่มีผลทำให้ค่าสมการเป้าหมายเปลี่ยนไปซึ่งจะยอมรับสมมุติฐานหลัก  $H_0$ :  $U_1 = U_2 = U_3 = U_4 = U_5$  และปฏิเสธสมมุติฐานรอง  $H_1$ :  $U_1 \neq U_2 \neq U_3 \neq U_4 \neq U_5$  ด้วยระดับนัยสำคัญ 0.05 เนื่องจากมีค่า p-value เป็น 0.508 แต่อย่างไรก็ถึงแม้ว่าการเปลี่ยนแปลงค่า POP – OPEN ในวิธี (DE) จะไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงค่าสมการเป้าหมาย แต่เมื่อพิจารณา Main Effects Plot พบว่าค่า POP – Open ที่ 0.200 ดังภาพที่ 6.5 มีค่าต่ำที่สุดซึ่งสอดคล้องกับในบทที่ 5 ดังนั้นจะใช้ POP – OPEN 0.200 เพื่อเปรียบเทียบกับวิธี (Mod DE) ซึ่งปรับค่า POP – Open เองอัตโนมัติ



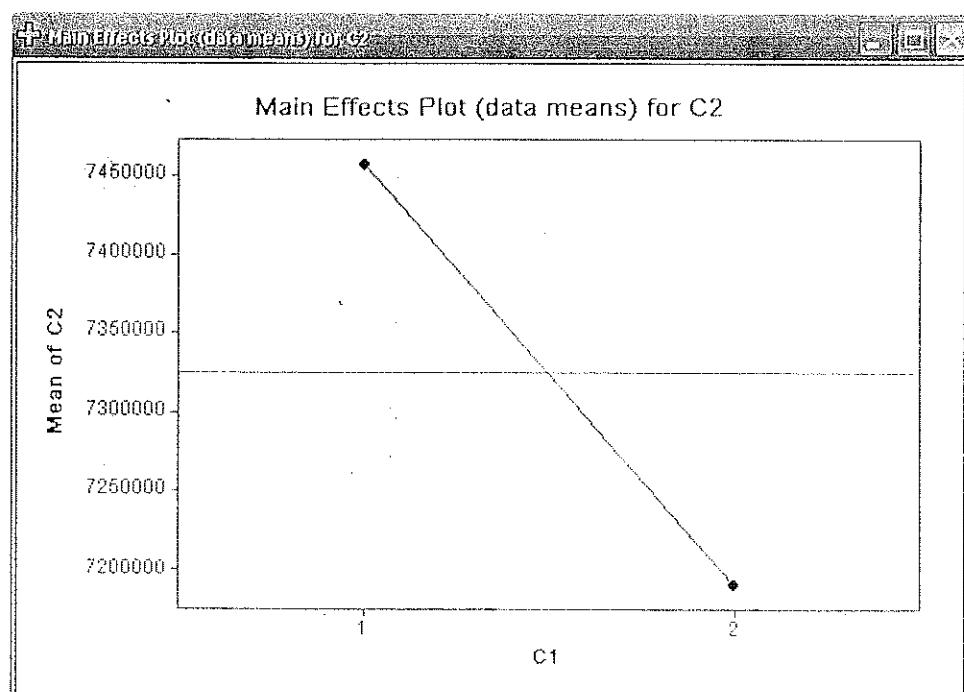
ภาพที่ 6.5 ค่า Main Effects Plot ที่ได้จากการทดลอง



ภาพที่ 6.6 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design การปรับ POP-OPEN เองอย่างอัตโนมัติ

จากนั้นใช้โปรแกรม MINITAB ในการตรวจสอบค่าทางสถิติระดับการเปลี่ยนแปลงการปรับค่า POP – Open เองอย่างอัตโนมัติ (Mod DE) ซึ่งได้ผลดังภาพที่ 6.6 ซึ่งจากการที่ 6.6 พบว่า การเปลี่ยนแปลงการปรับค่า POP – Open เองอย่างอัตโนมัติ โดยเริ่มต้นเปรียบเทียบกับค่า Min ได้ผลดังตารางที่ 6.10 มีค่า p-value เป็น 0.022 จะปฏิเสธสมมุติฐานหลัก  $H_0: U_1 = U_2$  และยอมรับสมมุติฐานรอง  $H_1: U_1 \neq U_2$  ดังนั้นจะต้องไปตรวจสอบกับ Main Effects Plot ในภาพที่ 6.7 พบว่า ค่าเฉลี่ยของต้นทุนของการปรับค่า POP – Open เองอย่างอัตโนมัติ ต่ำกว่าทั้งนี้จากการพิจารณา

ตารางที่ 6.10 การใช้ค่า POP – Open เองอย่างอัตโนมัติจะพบค่าที่ดีที่สุด จำนวนมากที่สุด เนื่องจากสามารถปรับเองได้อย่างอัตโนมัติโดยที่ปกติแล้วถ้าปรับค่า POP – Open (DE) จะพบค่าที่ดีเหมือนกันแต่จะกระจายอยู่ตาม POP – Open ตามที่ต่างๆ แต่เมื่อ POP – Open ที่ปรับเองอย่างอัตโนมัติก็จะพบค่าที่ดีที่สุดเองอย่างอัตโนมัติ



ภาพที่ 6.7 ค่า Main Effects Plot ที่ได้จากการทดลองการปรับ POP-OPEN ของอย่างอัตโนมัติ

### 6.5 การทดลองเพื่อหาค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมสำหรับวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)

จากการใช้วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ในการหาค่าตอบผู้วิจัยได้ทำการทดลองเปรียบเทียบค่าพารามิเตอร์ F, Cr โดยทดลองกับปัญหาตัวอย่างที่ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นที่มีจำนวนเกณฑ์เท่ากับ 15 จำนวนงานงานผลิตน้ำมันปาล์มเท่ากับ 1 จากวิธีการ Full factorial Design ซึ่งมีตัวแปร 2 ตัวแปร ตัวแปรแต่ละตัวแปรมี 3 ระดับ ได้แก่ ต่ำ กลาง และสูง ค่าตัวแปรแต่ละตัวแปรแสดงได้ดังตารางที่ 6.11

ตารางที่ 6.7 ค่าตัวแปรที่ใช้ในการทดลอง

ตัวแปรพารามิเตอร์	ตัว	ผลลัพธ์	สูง
F	1	2	3
Cr	0.4	0.6	0.8

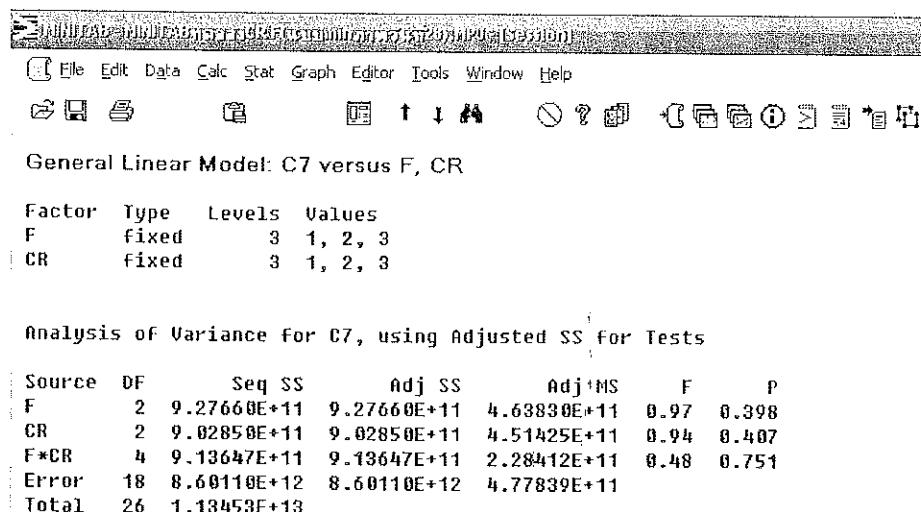
จากตารางที่ 6.7 ทดลองรันโปรแกรมด้วยวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ทั้งสิ้น 27 treatment โดยทดลองซ้ำ 2 ครั้งต่อ 1 Treatment รวมทั้งสิ้น 27 การทดลอง จะได้ผลดังตารางที่ 6.8

ตารางที่ 6.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กับปัญหาตัวอ่อน

ครั้งที่ 1	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหา ค่าตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)		Function values of objective functions (Million baht)	
	F	Cr	Min	Average
1	1	0.4	9,309,570	8,869,700
2	3	0.6	9,932,840	7,476,780
3	1	0.6	8,906,370	8,576,180
4	3	0.6	7,696,890	8,026,890
5	2	0.8	8,064,000	8,035,090
6	2	0.6	8,283,400	7,807,050
7	3	0.4	7,733,820	8,063,100
8	3	0.4	7,842,850	8,319,920
9	1	0.4	7,769,820	8,356,780
10	2	0.4	9,309,220	8,576,550
11	2	0.8	8,063,440	8,576,180
12	3	0.6	8,320,050	8,063,440
13	1	0.6	8,063,100	7,843,850
14	2	0.6	8,576,180	7,733,820
15	3	0.8	7,476,780	7,843,850

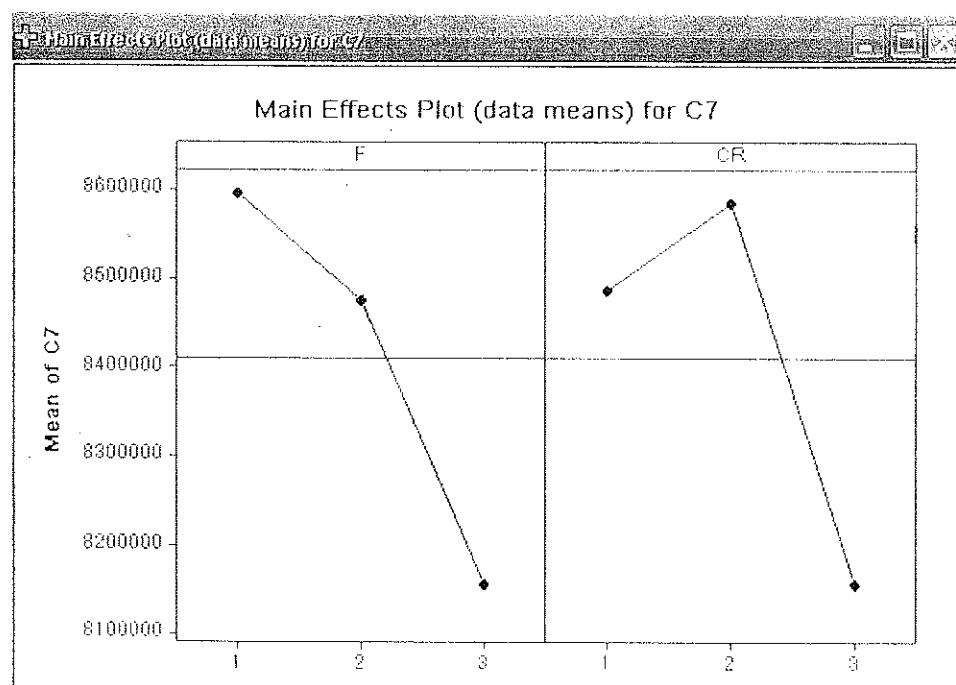
ตารางที่ 6.8 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์กันปัญหาตัวอย่าง (ต่อ)

ครั้งที่ 1	ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหา ค่าตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)		Function values of objective functions (Million baht)	
	F	Cr	Min	Average
16	2	0.8	8,467,000	7,440,260
17	2	0.4	7,770,530	7,843,850
18	3	0.8	7,514,410	8,906,180
19	1	0.8	7,513,710	7,843,850
20	1	0.6	9,053,200	8,502,710
21	2	0.4	9,309,300	7,769,820
22	2	0.6	8,430,330	7,770,530
23	3	0.4	8,283,210	8,796,710
24	3	0.8	8,612,840	7,513,710
25	1	0.8	8,649,600	7,587,220
26	1	0.8	9,053,200	8,833,040
27	1	0.4	9,052,810	8,173,150



ภาพที่ 6.8 ผลการทดลองด้วย Full factorial Design จากการทดลองพารามิเตอร์ F และ Cr  
แบบ Min

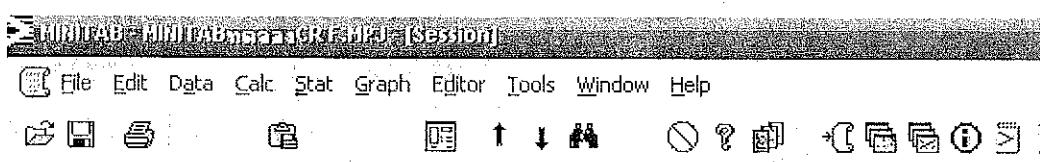
จากนั้นใช้โปรแกรม MINITAB ในการตรวจสอบค่าทางสถิติซึ่งได้ผลดังภาพที่ 6.8 ซึ่งจากภาพที่ 6.8 พบว่าตัวแปร F และ Cr ที่ใช้การทดลองแบบค่า Min ไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญ 0.05 เนื่องจากมีค่า p-value เป็น 0.398 และ 0.407 ตามลำดับ และจากการพิจารณากราฟ Main Effects Plot ดังแสดงในภาพที่ 6.9 ค่า F และ Cr ที่ให้ค่าสมการเป้าหมายต่ำที่สุดคือ  $F = 3$  และ  $Cr = 0.8$  จากภาพเดียวกันนี้ถึงแม่ค่า F และ Cr จะไม่มีผลต่อการเปลี่ยนค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญ แต่เมื่อพิจารณาจาก main effect plot ผู้วิจัยจึงเลือก  $F = 3$  และค่า Cr = 0.8 เป็นค่าตัวแปรที่จะใช้ในการทดสอบ Modified Differential evolution (MODDE) เพื่อบันทึกการอื่น เนื่องจากให้ค่าสมการเป้าหมายเหลี่ยต่ำที่สุด ดังนั้นสามารถสรุประดับของปัจจัยต่างๆ ได้ดังตารางที่ 6.9



ภาพที่ 6.9 ค่า Main Effects Polol ที่ได้จากการทดลอง

ตารางที่ 6.9 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาคำตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) แบบค่า Min

ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาคำตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)	
F	Cr
3	0.8

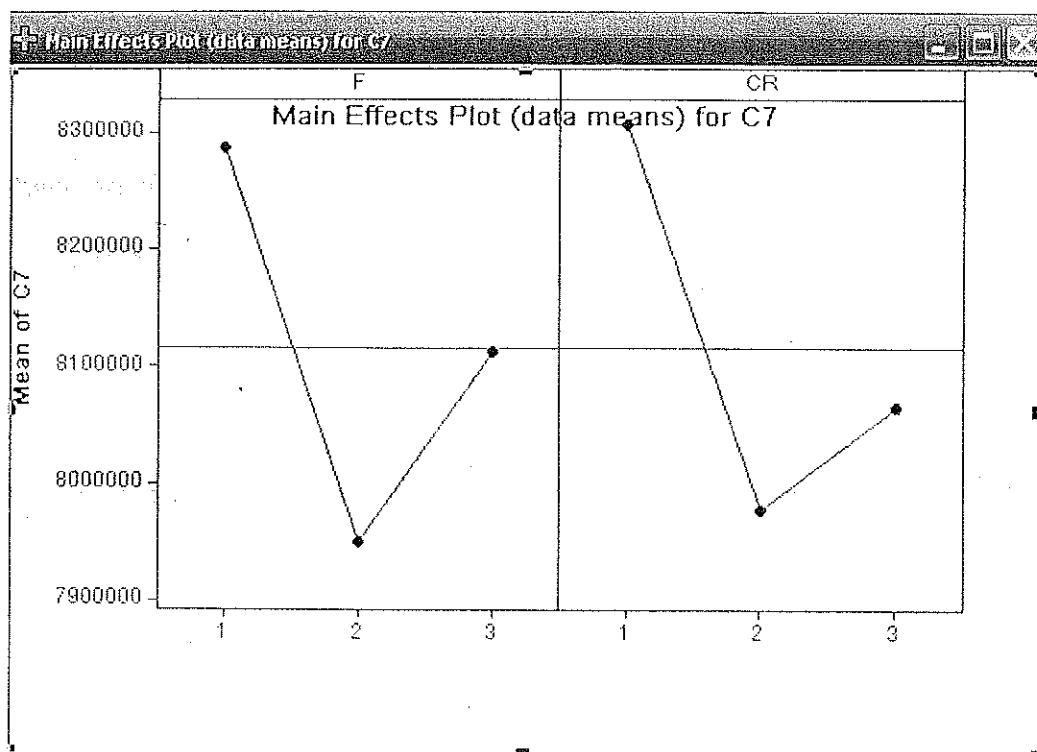


#### Analysis of Variance for C7, using Adjusted SS for Tests

Source	DF	Seq SS	Adj SS	Adj MS	F	P
F	2	5.11432E+11	5.11432E+11	2.55716E+11	1.14	0.343
CR	2	5.26424E+11	5.26424E+11	2.63212E+11	1.17	0.333
F*CR	4	2.75226E+11	2.75226E+11	688065.09378	0.31	0.870
Error	18	4.04947E+12	4.04947E+12	2.24971E+11		
Total	26	5.36256E+12				

ภาพที่ 6.10 ผลการทดสอบด้วย Full factorial Design แบบค่า Average

จากนั้นใช้โปรแกรม MINITAB ในการตรวจสอบค่าทางสถิติซึ่งได้ผลดังภาพที่ 6.10 ซึ่งจากภาพที่ 6.10 พนว่าตัวแปร F และ Cr ที่ใช้การทดสอบแบบค่า Average ไม่มีผลต่อการเปลี่ยนแปลงค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญ 0.05 เนื่องจากมีค่า p-value เป็น 0.343 และ 0.333 ตามลำดับ และจากการพิจารณากราฟ Main Effects Plot ดังแสดงในภาพที่ 6.11 ค่า F และ Cr ที่ให้ค่าสมการเป้าหมายค่าที่สุดคือ F = 2 และ Cr = 0.6 จากภาพเดียวกันนี้ถึงแม้ว่า F และ Cr จะไม่มีผลต่อการเปลี่ยนค่าสมการเป้าหมายอย่างมีนัยสำคัญ แต่เมื่อพิจารณาจาก main effect plot ผู้วิจัยจึงเลือก F = 2 และค่า Cr = 0.6 เป็นค่าตัวแปรที่จะใช้ในการทดสอบ Modified Differential evolution (MODDE) เพื่อกับวิธีการอื่น เนื่องจากให้ค่าสมการเป้าหมายลดลงต่ำที่สุด ดังนั้นสามารถสรุประดับของปัจจัยต่างๆ ได้ดังตารางที่ 6.10



ภาพที่ 6.11 ค่า Main Effects Plot ที่ได้จากการทดลอง

ตารางที่ 6.10 ค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมในการหาค่าตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) แบบค่า Average

**ค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องในการหาค่าตอบโดยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)**

F	Cr
2	0.6

## 6.6 ผลการทดลองจากวิธี การ Modified Differential evolution (MODDE) กับตัวอย่างปัญหา ขนาดเล็ก ขนาดกลาง ขนาดใหญ่

การใช้วิธีอิริสติก Modified Differential evolution (MODDE) มาประยุกต์ใช้เข้ากับปัญหาเพื่อหาค่าเหมาะสมของคำตوب โดยได้พิจารณา กับปัญหาตัวอย่างขนาดเล็ก ขนาดกลาง ขนาดใหญ่ โดยการประมาณผลผ่านคอมพิวเตอร์ที่มีหน่วยประมวลผลแบบ Intel(R) core(TM) 2 Duo CPU 2.00 GHz หน่วยความจำ (RAM) 1.00 GB เมื่อทำการทดลองจะประมาณผลดังตารางที่ 6.11 ซึ่งผลจากการประยุกต์ใช้ Modified Differential evolution (MODDE) สามารถแสดงได้ดังตารางที่ 6.12 – 6.19

**ตารางที่ 6.11 สรุปขนาดของปัญหาที่ใช้ในการหาคำตوبด้วยวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)**

ขนาดของปัญหา	จำนวนเกณฑ์	จำนวนแทนเปลี่ยน	จำนวนโครงงาน
ปัญหานำเด็ก	5 (ชุดที่1)	5 (ชุดที่1)	1
	5 (ชุดที่2)	5 (ชุดที่2)	1
	10 (ชุดที่1)	10 (ชุดที่1)	1
	10 (ชุดที่2)	10 (ชุดที่2)	1
ปัญหานำกลาง	15 (ชุดที่1)	15 (ชุดที่1)	1
	15 (ชุดที่2)	15 (ชุดที่2)	1
	20 (ชุดที่1)	20 (ชุดที่1)	1
	20 (ชุดที่2)	20 (ชุดที่2)	1
	30 (ชุดที่1)	30 (ชุดที่1)	1
	30 (ชุดที่2)	30 (ชุดที่2)	1
	40 (ชุดที่1)	40 (ชุดที่1)	1
	40 (ชุดที่2)	40 (ชุดที่2)	1
ปัญหานำใหญ่	150 (ชุดที่1)	150 (ชุดที่1)	1
	200 (ชุดที่1)	200 (ชุดที่1)	1

ตารางที่ 6.12 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหางานดักเรือ MSMOL  
ขนาดชุดมูล 5 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.953	1.753	1.856
2	20	20	60	7.60	7.60	7.60	7.60	3	1.985	1.922	1.967
3	30	30	40	7.60	7.60	7.60	7.60	4	1.922	1.853	1.890
4	40	40	20	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.950	1.906	1.943
5	50	50	0	7.60	7.60	7.60	7.60	3	1.938	1.062	1.567
6	80	10	10	7.60	7.60	7.60	7.60	4	2.000	1.931	1.997
7	0	50	50	7.60	7.60	7.60	7.60	1	0.078	0.034	0.045
8	10	80	10	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.953	1.922	1.942
9	20	60	20	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.969	1.845	1.897
10	50	0	50	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.954	1.896	1.900
11	60	20	20	7.60	7.60	7.60	7.60	3	2.000	1.938	1.989
12	40	30	30	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.985	1.922	1.975
13	20	40	40	7.60	7.60	7.60	7.60	3	1.957	1.922	1.935
14	30	40	30	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.953	1.920	1.934
15	40	20	40	7.60	7.60	7.60	7.60	2	1.954	1.906	1.928
average				7.6	7.6	7.6	7.6	2.466	1.836	1.715	1.784

ตารางที่ 6.13 ผลการทดลองเบื้องหน้าฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหางานดักเรือ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 5 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	6.21	6.21	6.21	6.21	4	1.938	1.922	1.930
2	20	20	60	6.21	6.21	6.21	6.21	4	1.937	1.905	1.912
3	30	30	40	6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.954	1.863	1.923
4	40	40	20	6.21	6.21	6.21	6.21	2	1.938	1.816	1.925
5	50	50	0	6.21	6.21	6.21	6.21	2	1.938	1.900	1.924
6	80	10	10	6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.938	1.838	1.930
7	0	50	50	6.21	6.21	6.21	6.21	1	0.079	0.044	0.056
8	10	80	10	6.21	6.21	6.21	6.21	4	1.984	1.938	1.945
9	20	60	20	6.21	6.21	6.21	6.21	4	1.938	1.930	1.934
10	50	0	50	6.21	6.21	6.21	6.21	5	1.969	1.869	1.890
11	60	20	20	6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.938	1.920	1.934
12	40	30	30	6.21	6.21	6.21	6.21	2	1.907	1.900	1.905
13	20	40	40	6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.922	1.910	1.916
14	30	40	30	6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.954	1.943	1.949
15	40	20	40	6.21	6.21	6.21	6.21	2	1.953	1.890	1.900
average				6.21	6.21	6.21	6.21	3	1.819	1.772	1.798

ตารางที่ 6.14 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิมพ์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดเล็ก MSMOL  
ขนำดข้อมูล 10 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	13.42	13.43	13.43	13.43	60.15	2.922	2.890	2.897
2	20	20	60	13.42	13.43	13.43	13.43	54	2.859	2.753	2.840
3	30	30	40	13.42	13.43	13.43	13.43	60.07	2.875	2.759	2.798
4	40	40	20	13.42	13.43	13.43	13.43	57	2.820	2.737	2.745
5	50	50	0	13.42	13.43	13.43	13.43	60.02	2.970	2.890	2.897
6	80	10	10	13.42	13.43	13.43	13.43	60.20	2.891	2.790	2.798
7	0	50	50	13.42	13.43	13.43	13.43	3	2.875	2.722	2.755
8	10	80	10	13.42	13.43	13.43	13.43	56	2.875	2.790	2.798
9	20	60	20	13.42	13.43	13.43	13.43	42	2.891	2.859	2.890
10	50	0	50	13.42	13.43	13.43	13.43	52	2.906	2.838	2.845
11	60	20	20	13.42	13.43	13.43	13.43	57	3.016	2.891	2.900
12	40	30	30	13.42	13.43	13.43	13.43	12	2.859	2.759	2.842
13	20	40	40	13.42	13.43	13.43	13.43	60.02	2.875	2.775	2.800
14	30	40	30	13.42	13.43	13.43	13.43	60.19	2.970	2.790	2.845
15	40	20	40	13.42	13.43	13.43	13.43	51	2.860	2.707	2.789
average				13.42	13.43	13.43	13.43	49.643	2.897	2.796	2.829

ตารางที่ 6.15 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิฟกชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหางานดีกรี MSMOL  
ขนาดข้อมูล 10 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	,80	13.31	13.34	13.32	13.32	60.03	3.311	2.936	2.897
2	20	20	60	13.31	13.32	13.32	13.32	60.05	2.953	2.874	2.885
3	30	30	40	13.31	13.57	13.32	13.32	60.06	3.063	2.891	2.898
4	40	40	20	13.31	13.31	13.33	13.33	60.11	3.079	2.938	2.978
5	50	50	0	13.31	13.31	13.31	13.31	60.34	3.063	2.981	2.997
6	80	10	10	13.31	13.31	13.31	13.31	60.05	2.968	2.906	2.998
7	0	50	50	13.31	13.56	13.52	13.52	4.00	3.000	2.953	2.989
8	10	80	10	13.31	13.31	13.31	13.31	60.12	3.000	2.894	2.900
9	20	60	20	13.31	13.32	13.31	13.31	60.06	2.969	2.891	2.920
10	50	0	50	13.31	13.32	13.38	13.37	60.18	3.016	2.906	3.000
11	60	20	20	13.31	13.31	13.32	13.31	60.11	2.984	2.922	2.965
12	40	30	30	13.31	13.32	13.31	13.31	60.18	2.953	2.880	2.890
13	20	40	40	13.31	13.32	13.32	13.32	60.20	2.968	2.906	2.945
14	30	40	30	13.31	13.32	13.31	13.31	60.12	3.013	2.910	2.945
15	40	20	40	13.31	13.32	13.31	13.31	60.14	2.953	2.844	2.889
average				13.31	13.350	13.333	13.332	56.383	3.019	2.908	2.939

ตารางที่ 6.16 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิเศษชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหางานภาคภูมิ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	14.49	14.49	14.48	14.48	120.28	4.000	3.937	3.945
2	20	20	60	14.49	14.91	14.90	14.90	240.59	3.906	3.836	3.865
3	30	30	40	14.49	14.49	14.49	14.49	180.38	3.953	3.840	3.898
4	40	40	20	14.49	14.49	14.49	14.49	180.54	4.047	3.920	3.935
5	50	50	0	14.49	14.49	14.49	14.49	240.11	3.922	3.882	3.915
6	80	10	10	14.49	14.49	14.49	14.49	180.25	3.921	3.852	3.875
7	0	50	50	14.49	14.49	14.49	14.49	4	3.938	3.069	3.125
8	10	80	10	14.49	14.49	14.49	14.49	180.23	3.907	3.852	3.898
9	20	60	20	14.49	14.49	14.49	14.49	120.59	3.890	3.769	3.798
10	50	0	50	14.49	14.49	14.49	14.49	120.14	3.938	3.884	3.923
11	60	20	20	14.49	14.49	14.49	14.49	180.43	3.875	3.837	3.843
12	40	30	30	14.49	14.49	14.49	14.49	180.40	3.891	3.768	3.790
13	20	40	40	14.49	14.49	14.49	14.49	180.04	3.875	3.016	3.235
14	30	40	30	14.49	14.49	14.49	14.49	180.21	3.875	3.869	3.872
15	40	20	40	14.49	14.49	14.49	14.49	180.12	3.875	3.858	3.861
average				14.49	14.518	14.516	14.516	164.554	3.920	3.745	3.785

ตารางที่ 6.17 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิฟ์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกล่อง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 15 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	15.48	15.48	15.47	15.47	130.29	4.012	3.567	3.687
2	20	20	60	15.48	15.48	15.48	15.48	240.59	3.809	3.642	3.742
3	30	30	40	15.48	15.52	15.52	15.52	180.38	3.953	3.845	3.857
4	40	40	20	15.48	15.48	15.48	15.48	180.60	4.047	3.957	3.987
5	50	50	0	15.48	15.48	15.48	15.48	240.12	3.912	3.786	3.824
6	80	10	10	15.48	15.48	15.48	15.48	180.35	3.921	3.845	3.920
7	0	50	50	15.48	15.51	15.48	15.48	5	3.938	3.876	3.912
8	10	80	10	15.48	15.48	15.48	15.48	180.23	3.907	3.789	3.871
9	20	60	20	15.48	15.48	15.48	15.48	120.59	3.890	3.765	3.880
10	50	0	50	15.48	15.50	15.48	15.48	120.24	3.938	3.878	3.898
11	60	20	20	15.48	15.48	15.48	15.48	180.43	3.875	3.745	3.860
12	40	30	30	15.48	15.48	15.48	15.48	180.40	3.891	3.789	3.842
13	20	40	40	15.48	15.48	15.48	15.48	180.04	3.875	3.765	3.860
14	30	40	30	15.48	15.48	15.48	15.48	180.21	3.875	3.872	3.874
15	40	20	40	15.48	15.48	15.48	15.48	180.12	3.875	3.870	3.873
average				15.48	15.486	15.482	15.482	165.306	3.914	3.799	3.859

ตารางที่ 6.18 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพื้นที่ชั้นต่ำการวัดดูประส่งค์กับปัญหาขนาดกล่อง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	12.03	12.04	12.03	12.03	480.20	1.11	1	1.08
2	20	20	60	12.03	12.04	12.03	12.03	540.10	1.109	1.08	1.09
3	30	30	40	12.03	12.04	12.03	12.03	600.03	1.078	1.06	1.063
4	40	40	20	12.03	12.04	12.03	12.03	480.25	1.078	1.06	1.067
5	50	50	0	12.03	12.03	12.03	12.03	540.25	1.094	1.05	1.078
6	80	10	10	12.03	12.03	12.03	12.03	300.43	1.203	1.12	1.14
7	0	50	50	12.03	12.03	12.04	12.04	10	1.094	1.08	1.090
8	10	80	10	12.03	12.03	12.03	12.03	480.09	1.11	1.01	1.024
9	20	60	20	12.03	12.03	12.03	12.03	300.45	1.109	1	1
10	50	0	50	12.03	12.03	12.03	12.03	360	1.094	1	1.084
11	60	20	20	12.03	12.03	12.03	12.03	300.35	1.109	1	1
12	40	30	30	12.03	12.03	12.03	12.03	420.56	1.109	1	1.108
13	20	40	40	12.03	12.03	12.03	12.03	480.01	1.109	1.08	1.088
14	30	40	30	12.03	12.03	12.03	12.03	600.02	1.094	1.07	1.07
15	40	20	40	12.03	12.03	12.04	12.04	420.27	1.11	1	1
average				12.03	12.032	12.031	12.031	420.867	1.107	1.040	1.065

ตารางที่ 6.19 ผลการทดลองเบลยนค่าพารามิเตอร์ชั้นสมการ วัตถุประสงค์กับปัจจัยทางนาดคลัง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 20 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	13.32	13.32	13.32	13.32	540.17	1.109	1.1	1.105
2	20	20	60	13.32	13.32	13.32	13.32	490.17	1.111	1	1.10
3	30	30	40	13.32	13.32	13.32	13.32	360.54	1.109	1.02	1.04
4	40	40	20	13.32	13.32	13.32	13.32	490.49	1.109	1.04	1.06
5	50	50	0	13.32	13.32	13.32	13.32	480.37	1.109	1.06	1.08
6	80	10	10	13.32	13.32	13.35	13.35	420.45	1.109	1	1
7	0	50	50	13.32	13.32	13.32	13.32	10	1.094	1	1
8	10	80	10	13.32	13.32	13.32	13.32	420.33	1.094	1	1
9	20	60	20	13.32	13.32	13.32	13.32	420.21	1.094	1	1
10	50	0	50	13.32	13.35	13.34	13.34	300.37	1.079	1.04	1.06
11	60	20	20	13.32	13.34	13.32	13.32	420.29	1.109	1.02	1.01
12	40	30	30	13.32	13.33	13.32	13.32	420.28	1.094	1	1.08
13	20	40	40	13.32	13.32	13.32	13.32	420.29	1.111	1	1.10
14	30	40	30	13.32	13.32	13.32	13.32	420.35	1.094	1	1.07
15	40	20	40	13.32	13.32	13.32	13.32	300.33	1.111	1	1.10
average				13.32	13.324	13.323	13.323	394.309	1.102	1.018	1.053

**ตารางที่ 6.20 ผลการทดลองเบ็ดเตล็ดค่าไฟฟ้าชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกล่อง MSMOL  
ขนำดข้อมูล 30 (ชุดที่ 1)**

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	12.66	12.66	12.66	12.66	1800.34	2.719	2.54	2.65
2	20	20	60	12.66	12.66	12.66	12.66	2400.24	2.709	2.56	2.69
3	30	30	40	12.66	12.68	12.68	12.68	1980.11	2.742	2.61	2.71
4	40	40	20	12.66	12.66	12.66	12.66	2820.56	2.742	2.42	2.73
5	50	50	0	12.66	12.66	12.66	12.66	2940.20	2.80	2.74	2.79
6	80	10	10	12.66	12.66	12.66	12.66	2700.30	2.456	2.22	2.34
7	0	50	50	12.66	12.69	12.69	12.69	2940.54	2.687	2.58	2.60
8	10	80	10	12.66	12.66	12.66	12.66	1800.25	2.942	2.87	2.941
9	20	60	20	12.66	12.66	12.66	12.66	2880.27	2.781	2.70	2.76
10	50	0	50	12.66	12.66	12.66	12.66	2760.20	2.754	2.65	2.74
11	60	20	20	12.66	12.66	12.66	12.66	2640.41	2.756	2.64	2.72
12	40	30	30	12.66	12.66	12.66	12.66	2880.30	2.786	2.71	2.77
13	20	40	40	12.66	12.66	12.66	12.66	2400.26	2.754	2.72	2.74
14	30	40	30	12.66	12.66	12.66	12.66	2460.52	2.987	2.82	2.901
15	40	20	40	12.66	12.67	12.67	12.67	2400.12	2.897	2.87	2.882
average				12.66	12.664	12.664	12.664	2520.308	2.767	2.643	2.730

ตารางที่ 6.21 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิสั�งก์ชั้นสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 30 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	14.09	14.09	14.09	14.09	2640.08	2.712	2.542	2.642
2	20	20	60	14.09	14.09	14.09	14.09	2760.08	2.703	2.678	2.710
3	30	30	40	14.09	14.09	14.09	14.09	2701	2.714	2.687	2.712
4	40	40	20	14.09	14.09	14.09	14.09	2580.20	2.720	2.697	2.714
5	50	50	0	14.09	14.09	14.09	14.09	2400.42	2.842	2.742	2.784
6	80	10	10	14.09	14.15	14.10	14.10	2820.24	2.942	2.812	2.856
7	0	50	50	14.09	14.12	14.09	14.09	2820.56	2.715	2.610	2.657
8	10	80	10	14.09	14.17	14.17	14.17	2940.54	2.767	2.614	2.657
9	20	60	20	14.09	14.09	14.09	14.09	2940.52	2.842	2.712	2.715
10	50	0	50	14.09	14.09	14.09	14.09	2880.25	2.742	2.612	2.665
11	60	20	20	14.09	14.09	14.09	14.09	2820.35	2.718	2.658	2.697
12	40	30	30	14.09	14.09	14.09	14.09	2880.45	2.715	2.615	2.620
13	20	40	40	14.09	14.09	14.09	14.09	2940.42	2.842	2.742	2.750
14	30	40	30	14.09	14.09	14.09	14.09	2400.24	2.942	2.812	2.830
15	40	20	40	14.09	14.09	14.09	14.09	2640.41	2.942	2.842	2.850
average				14.09	14.101	14.096	14.096	2744.384	2.790	2.691	2.72

ตารางที่ 6.22 ผลการทดลองเบ็ดเตล็ดค่าไฟฟ้าฟิชชั่นสมการวัตถุประสงค์กับปัจจัยทางภาคกลาง MSMOL  
ขนาดชื่อ默 40 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	16.22	16.22	16.22	16.22	3900.42	5.641	5.12	5.24
2	20	20	60	16.22	16.22	16.22	16.22	3900.45	5.427	5.2	5.23
3	30	30	40	16.22	16.22	16.22	16.22	3960	5.742	5.12	5.18
4	40	40	20	16.22	16.24	16.22	16.22	4020.24	5.641	5.42	5.55
5	50	50	0	16.22	16.25	16.25	16.25	4080.54	5.784	5.51	5.61
6	80	10	10	16.22	16.22	16.22	16.22	4200.24	5.724	5.62	5.71
7	0	50	50	16.22	16.22	16.22	16.22	4080.26	5.425	5.12	5.23
8	10	80	10	16.22	16.26	16.24	16.24	4020.42	5.678	5.56	5.62
9	20	60	20	16.22	16.22	16.22	16.22	4020.54	5.781	5.7	5.72
10	50	0	50	16.22	16.22	16.22	16.22	4080.24	5.429	5.12	5.32
11	60	20	20	16.22	16.22	16.22	16.22	4140.20	5.212	5.10	5.20
12	40	30	30	16.22	16.22	16.22	16.22	4200.12	5.242	5.21	5.22
13	20	40	40	16.22	16.22	16.22	16.22	4260.24	5.482	5.34	5.47
14	30	40	30	16.22	16.22	16.22	16.22	4140.57	5.581	5.42	5.58
15	40	20	40	16.22	16.22	16.22	16.22	3960.54	5.241	5.12	5.21
average				16.22	16.226	16.223	16.223	4064.335	5.535	5.312	5.406

ตารางที่ 6.23 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณาฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดกลาง MSMOL  
ขนาดข้อมูล 40 (ชุดที่ 2)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)				Run time (ss)			
				LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	LINGO	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	20.50	20.50	20.50	20.50	4500.25	5.608	5.12	5.20
2	20	20	60	20.50	20.50	20.50	20.50	4500.48	5.704	5.42	5.54
3	30	30	40	20.50	20.50	20.50	20.50	4740.54	5.642	5.36	5.56
4	40	40	20	20.50	20.50	20.50	20.50	4800.56	5.748	5.54	5.60
5	50	50	0	20.50	20.50	20.50	20.50	4860.21	5.756	5.34	5.58
6	80	10	10	20.50	20.50	20.50	20.50	4920.45	5.453	5.28	5.39
7	0	50	50	20.50	20.54	20.54	20.54	4980.58	6.940	6.19	6.78
8	10	80	10	20.50	20.52	20.52	20.52	5640.28	6.987	6.87	6.90
9	20	60	20	20.50	20.51	20.51	20.51	5700.20	6.457	6.20	6.34
10	50	0	50	20.50	20.50	20.50	20.50	4500.25	5.497	5.21	5.35
11	60	20	20	20.50	20.50	20.50	20.50	4500.35	5.460	5.23	5.40
12	40	30	30	20.50	20.50	20.50	20.50	4500.45	5.767	5.62	5.72
13	20	40	40	20.50	20.50	20.50	20.50	4740.21	5.871	5.71	5.79
14	30	40	30	20.50	20.50	20.50	20.50	4740.28	5.428	5.23	5.41
15	40	20	40	20.50	20.50	20.50	20.50	4740.48	5.464	5.21	5.38
average				20.5	20.504	20.504	20.504	4824.371	5.852	5.568	5.729

ตารางที่ 6.24 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณาฟังก์ชันสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาขนาดใหญ่ MSMOL  
ขนาดข้อมูล 150 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)			Run time (ss)		
				DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	3.5	3.5	3.5	147.75	50.375	52.465
2	20	20	60	3.5	3.5	3.5	136.046	50.235	51.345
3	30	30	40	3.5	3.5	3.5	134.437	50.391	51.534
4	40	40	20	3.5	3.5	3.5	145.093	52.375	52.675
5	50	50	0	3.5	3.5	3.5	130.156	55.391	55.439
6	80	10	10	3.5	3.5	3.5	131.687	52.703	52.854
7	0	50	50	3.5	3.5	3.5	254.127	54.282	54.987
8	10	80	10	3.5	3.5	3.5	143.422	54.016	54.236
9	20	60	20	3.5	3.5	3.5	140.812	53.078	53.268
10	50	0	50	3.5	3.5	3.5	135.766	55.703	55.753
11	60	20	20	3.5	3.5	3.5	135.625	52.688	52.789
12	40	30	30	3.5	3.5	3.5	142.172	53.125	53.235
13	20	40	40	3.5	3.5	3.5	136.328	52.672	52.765
14	30	40	30	3.5	3.5	3.5	141.641	51.110	51.234
15	40	20	40	3.5	3.5	3.5	133	50.187	50.345
average				3.5	3.5	3.5	145.870	52.555	52.994

ตารางที่ 6.25 ผลการทดลองเบลยนค่าฟังก์ชันสมการวัดดุประสงค์กับปัญหาน้ำดื่ม MSMOL  
ขนาดข้อมูล 200 (ชุดที่ 1)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Function values of objective functions (Million baht)			Run time (ss)		
				DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	3.5	3.5	3.5	345.453	92.031	94.231
2	20	20	60	3.5	3.5	3.5	329.844	92.297	95.200
3	30	30	40	3.5	3.5	3.5	337.687	93.922	96.457
4	40	40	20	3.5	3.5	3.5	334.453	96.703	96.879
5	50	50	0	3.5	3.5	3.5	341.922	98.125	98.356
6	80	10	10	3.5	3.5	3.5	328.594	93.468	93.567
7	0	50	50	3.5	3.5	3.5	749.328	92.266	92.788
8	10	80	10	3.5	3.5	3.5	321.859	94.250	94.290
9	20	60	20	3.5	3.5	3.5	321.031	93.688	93.798
10	50	0	50	3.5	3.5	3.5	324.188	96.062	96.125
11	60	20	20	3.5	3.5	3.5	321.156	97.782	97.897
12	40	30	30	3.5	3.5	3.5	320.828	95.703	95.756
13	20	40	40	3.5	3.5	3.5	335.25	87.500	87.756
14	30	40	30	3.5	3.5	3.5	353.765	90.657	91.657
15	40	20	40	3.5	3.5	3.5	326.938	89.906	90.123
average				3.5	3.5	3.5	359.486	93.624	94.325

จากผลคำตอบที่ได้จากการประมาณผลกับปัญหาน้ำดื่มเล็กขนาด 5 (ชุดที่ 1) 5 (ชุดที่ 2)  
10 (ชุดที่ 1), 10 (ชุดที่ 2) ปัญหาน้ำดื่มกลาง 15 (ชุดที่ 1) 15 (ชุดที่ 2) 20 (ชุดที่ 1) 20 (ชุดที่ 2)  
30 (ชุดที่ 1) 30 (ชุดที่ 2) 40 (ชุดที่ 1) 40 (ชุดที่ 2) พอจะสรุปได้ดังตารางที่ 6.26 ปัญหาน้ำดื่ม MSMOL  
150 (ชุดที่ 1) 200 (ชุดที่ 1) พอจะสรุปได้ดังตารางที่ 6.27

ตารางที่ 6.26 สรุปผลของคำตอบจากการทดสอบปัญหานำคเล็ก และขนาดกล่อง

กรณีปัญหา ตัวอย่าง	%ในการพบ คำตอน optimal	%ความแตกต่าง ของผลกระทบ โปรแกรม LINGO V.11 กับ DE	%ความแตกต่างของ ผลกระทบโปรแกรม LINGO V 11 กับ Mod. DE	%ความ แตกต่างของ ผลกระทบ DE กับ Mod. DE
5 (ชุดที่ 1)	100	0	0	0
5 (ชุดที่ 2)	100	0	0	0
10 (ชุดที่ 1)	0	0.0745	0.0745	0
10 (ชุดที่ 2)	0	0.3056	0.0952	0.1301
15 (ชุดที่ 1)	86.66	0.1932	0.1841	0.0092
15 (ชุดที่ 2)	86.66	0.0388	0.1794	0.0138
20 (ชุดที่ 1)	86.66	0.0166	0.0083	0.0083
20 (ชุดที่ 2)	86.66	0.0003	0.0225	0.0075
30 (ชุดที่ 1)	80	0.0316	0.0316	0
30 (ชุดที่ 2)	86.66	0.0781	0.0426	0.0355
40 (ชุดที่ 1)	86.66	0.0370	0.0185	0.0185
40 (ชุดที่ 2)	80	0.0195	0.0195	0

ตารางที่ 6.27 สรุปผลของคำตอบจากการทดลองปัญหานาคใหญ่

กรณีปัญหาตัวอย่าง	%ในการพบคำตอบ Best Solution	%ความแตกต่างของผลกระทบ
		DE กับ Mod. DE
150 (ชุดที่ 1)	100	2.4436
200 (ชุดที่ 1)	100	2.9416

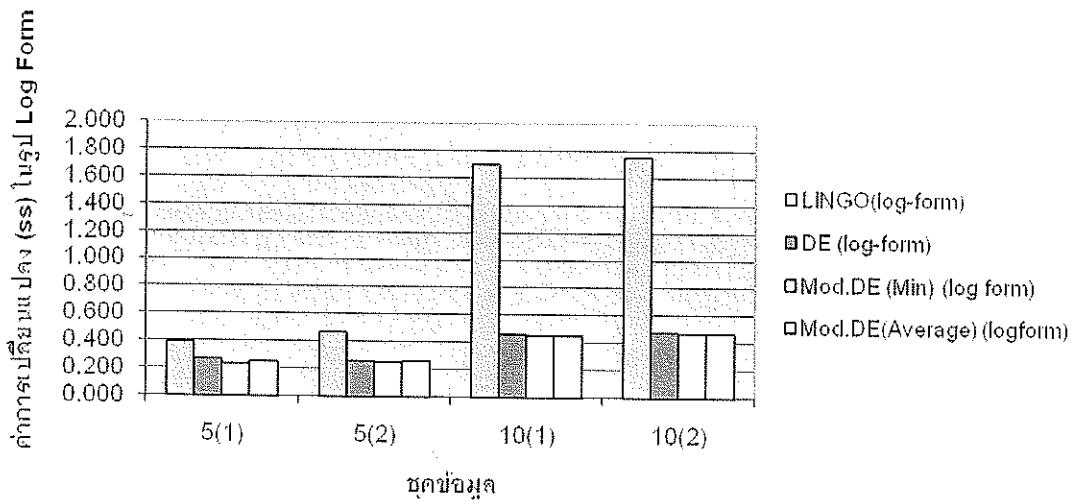
วิธี Mod Differential evolution (MODDE) สามารถพบ Optimum Solution ของจำนวนปัญหาตัวอย่างทั้งหมด (180 ตัวอย่าง) โดยปัญหานาคเล็กที่สุด 5 (ชุดที่ 1), 5 (ชุดที่ 2) สามารถพบ Optimization Solution ได้ 100% ของจำนวนตัวอย่างทดสอบ ส่วนนาค 10 (ชุดที่ 1), 10 (ชุดที่ 2) ไม่สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึงแม้จะไม่สามารถพบคำตอบ optimal solution แต่คำตอบที่พบก็มีความแตกต่างจาก Optimization Solution เพียง 0.0745% และ 0.0952% ตามลำดับ เท่านั้น ส่วนปัญหานาคกลาง 15 (ชุดที่ 1), 15 (ชุดที่ 2), 20 (ชุดที่ 1), 20 (ชุดที่ 2) สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึง 86.66% ส่วนอีก 13.34% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.1841%, 0.1794%, 0.0083%, 0.0225% ตามลำดับ เท่านั้น ส่วนปัญหานาค 30 (ชุดที่ 1) สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึง 80% ส่วนอีก 20% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.0316% เท่านั้น ปัญหานาค 30 (ชุดที่ 2) สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึง 86.66% ส่วนอีก 13.34% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.0426% เท่านั้น ปัญหานาค 40 (ชุดที่ 1) สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึง 86.66% ส่วนอีก 13.34% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.0185% เท่านั้น ปัญหานาค 40 (ชุดที่ 2) สามารถพบ Optimization Solution ได้ถึง 80% ส่วนอีก 20% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่าง จาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.0195% เท่านั้น และเมื่อนำผลที่ได้จาก วิธีการวิพัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาเทียบกับวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimization Solution ดังตารางที่ 6.26 ซึ่งจะเห็นว่าวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ไม่ว่าจะเป็นแบบ Min หรือแบบ Average ก็เหมือนกันในการหาคำตอบที่ดีที่สุดดังตารางที่ผลการทดลองที่ 6.12 – 6.23 และตารางสรุปผลที่ 6.26

ส่วนในปัญหานาคใหญ่นั้นผู้วิจัยได้ทำการทดลองเปรียบเทียบระหว่างวิธีการวิพัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) และ วิธีModified Differential evolution

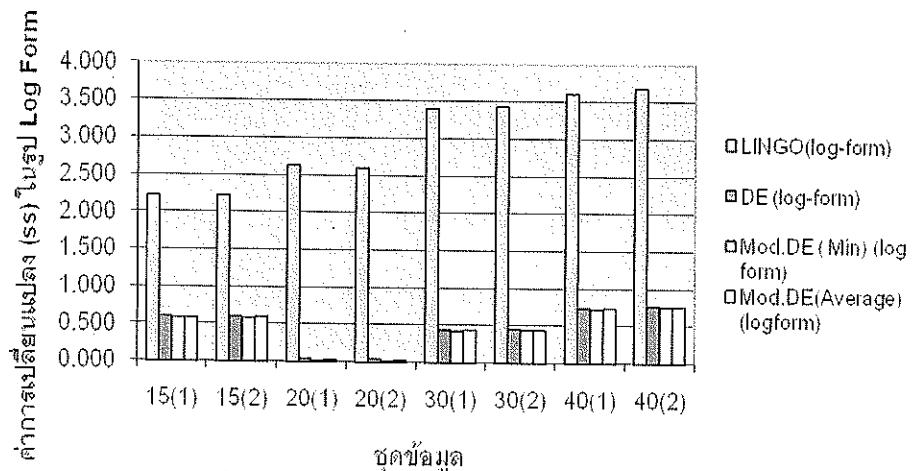
(MODDE) ซึ่งมีขนาดจำนวนข้อมูลมากพอควร สามารถพิสูจน์ว่า Best Solution โดยเฉลี่ย 100% ของจำนวนปัญหาตัวอย่างทั้งหมด (30 ตัวอย่าง) โดยทุกปัญหา 150 (ชุดที่ 1) และ 200 (ชุดที่ 1) สามารถพิสูจน์ Best Solution ได้ 100% ของจำนวนตัวอย่างทดสอบ แต่คำตอบที่พิบูลมีความแตกต่างจาก Best Solution เพียง 2.4436% และ 2.9416% ตามลำดับ เท่านั้น โดยเฉลี่ยในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดนี้วิธี Modified Differential evolution (MODDE) ที่จะให้คำเฉลี่ยความแตกต่างจาก Best Solution ต่ำกว่าวิธี Differential evolution (DE) ถึง 2.9626 % ดังตารางที่ผลการทดลองที่ 6.24 – 6.25 และตารางสรุปผลที่ 6.27

ตารางที่ 6.28 สรุปผลของเวลาที่ใช้ในการหาคำตอบในวิธีการต่างๆ

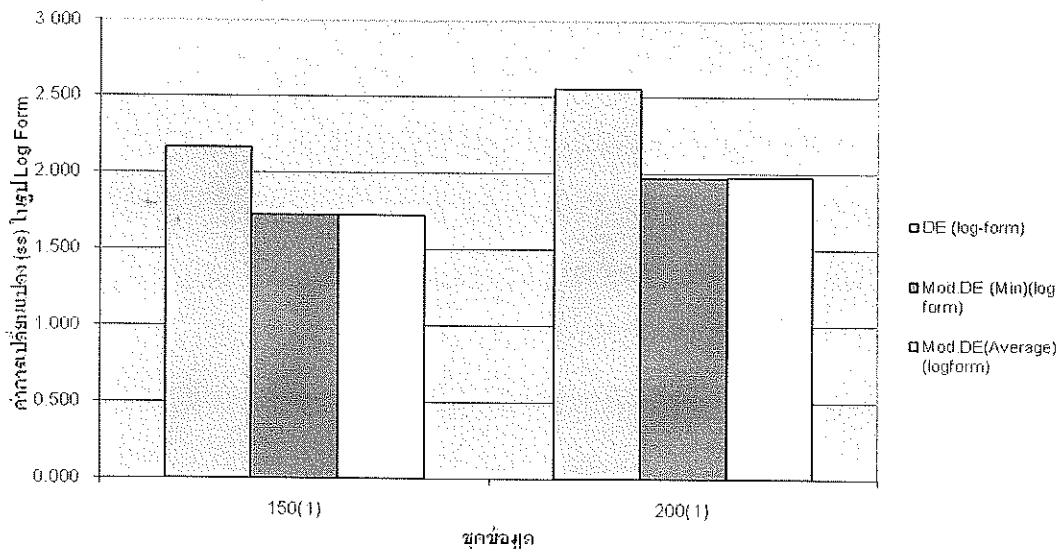
กรณีปัญหา ตัวอย่าง	ความแตกต่าง ของ Run time ระหว่าง โปรแกรม LINGO กับ DE	ความแตกต่าง ของ Run time ระหว่าง โปรแกรม LINGO กับ Mod.DE (Min)	ความแตกต่างของ Run time ระหว่างโปรแกรม LINGO กับ Mod.DE (Average)	ความแตกต่าง ของ Run time ระหว่าง โปรแกรม DE กับ Mod.DE (Min)	ความแตกต่างของ Run time ระหว่างโปรแกรม DE กับ Mod.DE (Average)
5 (ชุดที่ 1)	-25.53	-30.45	-27.66	-6.60	-2.85
5 (ชุดที่ 2)	-39.36	-40.91	-40.06	-2.56	-1.15
10 (ชุดที่ 1)	-94.16	-94.36	-94.30	-3.48	-2.35
10 (ชุดที่ 2)	-94.64	-94.84	-94.78	-3.66	-2.64
15 (ชุดที่ 1)	-97.61	-97.72	-97.69	-4.46	-3.46
15 (ชุดที่ 2)	-97.63	-97.70	-97.67	-2.93	-1.40
20 (ชุดที่ 1)	-99.74	-99.75	-99.75	-6.05	-3.79
20 (ชุดที่ 2)	-99.72	-99.74	-99.72	-7.62	-4.44
30 (ชุดที่ 1)	-99.89	-99.90	-99.89	-4.48	-1.33
30 (ชุดที่ 2)	-99.90	-99.90	-99.90	-3.54	-2.50
40 (ชุดที่ 1)	-99.86	-99.87	-99.87	-4.02	-2.33
40 (ชุดที่ 2)	-99.88	-99.88	-99.88	-4.85	-2.10
150(ชุดที่ 1)	-	-	-	-63.97	-63.67
200(ชุดที่ 1)	-	-	-	-73.95	-73.76
average	-87.326	-87.918	-87.597	-13.726	-11.983



ภาพที่ 6.12 การเปรียบเทียบเวลาในการประมาณผลของข้อมูลขนาดเล็ก



ภาพที่ 6.13 การเปรียบเทียบเวลาในการประมาณผลของข้อมูลขนาดกลาง



ภาพที่ 6.14 การเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของข้อมูลขนาดใหญ่

เมื่อมาพิจารณาเวลากลับในการหาคำตอบด้วยวิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ใช้เวลาสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 87.32% และเมื่อเทียบวิธี Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average จะใช้เวลาสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 87.981% และ 87.597% ตามลำดับ และเมื่อพิจารณาระหว่าง วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average ใช้เวลาสั้นกว่า วิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ถึง 13.726% และ 11.983% ตามลำดับ ดังตารางที่ 6.28 และภาพที่ 6.12 – 6.14 ที่เปรียบเทียบทางด้านเวลาในการประมวลผลของคำตอบ

## 6.1 วิธีการสร้างໂຄຣໂໂໜມຕົ້ນແບບ

การสร้างໂຄຣໂໂໜມຕົ້ນແບບໄດ້ມາຈາກການສຸ່ມໂດຍມີຈຳນວນເຢືນສີໃນແຕ່ລະ ໂຄຣໂໂໜມເທົ່າກັນຈຳນວນເມືອງຫຼຶ່ງໃນຕົວອຍ່າງຕ່ອງໄປນີ້ຈະກຳຫົວດໄ້ຈຳນວນເຢືນສີໃນໂຄຣໂໂໜມມີຄ່າເປັນ 5 ດັ່ງແສດງໄວ້ໃນຕາರາງທີ 6.1

ຕາරາງທີ 6.1 ໂຄຣໂໂໜມຕົ້ນແບບ

0.8	0.4	0.2	0.7	0.1
-----	-----	-----	-----	-----

ຈາກຕາരາງທີ 6.1 ໂຄຣໂໂໜມປະກອບໄປດ້ວຍ 5 ເຢືນສີຫຼຶ່ງໄດ້ມາຈາກຕົວເລີຂສຸ່ມພື້ນທີ່ກຳຫົວດໄ້ ແລ້ວສອບພື້ນທີ່ປຸລູກປາລົມທີ່ຈະເປີດເປັນລານເທປາລົມນໍາມັນໂດຍຈຳນວນປະชาກ ໂດຍແຕ່ລະຮອບການວັນໝ້າຈະປະກອບໄປດ້ວຍ N-POP ໂຄຣໂໂໜມແຕ່ຫຼຶ່ງ N-POP ເປັນພາຣາມີເຕອຮີທີ່ກຳຫົວດໄ້ໄວ້ລ່ວງໜ້າຕ່ອງຈາກນັ້ນຈຶ່ງທຳການ ການເປີດຍືນແປ່ງໂຄຣໂໂໜມຈຳນວນຈົງໃຫ້ເປັນໂຄຣໂໂໜມໄບນາຮີ ໂດຍໃນການເປີດຍືນແປ່ງໂຄຣໂໂໜມຈຳນວນຈົງເປັນໂຄຣໂໂໜມໄບນາຮີສາມາດດຳເນີນການໄດ້ໂດຍການກຳຫົວດໄ້ POP – Open ເພື່ອຕຽບສອບວ່າພື້ນທີ່ປຸລູກປາລົມຈະໄດ້ຮັບການເປີດເປັນລານເທປາລົມນໍາມັນຫາມີການຕັ້ງຄ່າ POP- Open ເທົ່າກັນ 0.2 ຫຼຶ່ງຕົວແປ່ງໃນເຢືນສີຂອງໂຄຣໂໂໜມທີ່ມີຄ່ານໍອິຍກວ່າຫຼື່ອເທົ່າກັນ POP – Open ຈະມີຄ່າເທົ່າກັນ 1 ແລະ ຄ້າຫາກນາກກວ່າ POP – Open ກີ່ຈະມີຄ່າເປັນ 0 ດັ່ງແສດງໃນຕາරາງທີ 6.2

ຕາරາງທີ 6.2 ການເປີດຍືນແປ່ງໂຄຣໂໂໜມຈຳນວນຈົງເປັນໂຄຣໂໂໜມໄບນາຮີ

location	1	2	3	4	5
Random number	0.8	0.4	0.2	0.7	0.1
Binary code	0	0	1	0	1

ຈາກຕາරາງທີ 6.2 ຄ່າຈຳນວນຈົງທີ່ອູ້ໃນເຢືນສີຂອງເກຍຕຽກແຕ່ລະຮາຍທີ່ມີຄ່ານໍອິຍກວ່າຫຼື່ອເທົ່າກັນ POP- Open (0.2) ໄດ້ແກ່ເກຍຕຽກ 3 ແລະ 5 ດັ່ງນັ້ນຄ່າເຢືນສີໃນໂຄຣໂໂໜມຮາຍທີ່ 3 ແລະ 5 ຈະມີຄ່າເປັນ 1 ສ່ວນຮາຍທີ່ເຫດືອຈະເປັນ 0 ດັ່ງນັ້ນເກຍຕຽກຮາຍທີ່ເຫດືອຄືອ 1, 2 ແລະ 4 ຈະຄຸກມອບໝາຍງານໃໝ່ເກຍຕຽກຮາຍທີ່ 3 ແລະ 5 ແຕ່ກ່ອນທີ່ຜົວິ້ຊີຈະອົບນາຍວິທີການມອບໝາຍງານໂດຍໃຫ້ວິທີການ Roulette Wheel Selection ໃນການມອບໝາຍເກຍຕຽກໃຫ້ກັບລານເທປາລົມນໍາມັນຫຼຶ່ງຈະໜ່ວຍຄຸດເວລາໃນການເຮັງລຳດັບຂອງຂໍ້ມູນຫຼຶ່ງຈະສ່ົງຜລໃຫ້ເວລາໃນການຄໍານວນນໍອຍລົງດັ່ງທີ່ໄດ້ກ່າວ່າໄປແລ້ວໜ້າງຕົ້ນໃນ

ตารางที่ 7.1 ผลการทดลองเบลี่ยนค่าฟังก์ชันสมการวัตถุประสิทธิภาพกับปัญหาริบจากการณีศึกษา  
วิธีการวิพัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) (ต่อ)

Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers	Function values of objective functions (Million baht)	Run time (ss)
13	20	40	40	73	11.960300	20.906
14	30	40	30	73	11.960300	20.844
15	40	20	40	73	11.960300	20.719
average					12.65961	21.2166

เมื่อทำการประมวลผลด้วยวิธีการวิพัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) กับปัญหาริบจากการณีศึกษาได้ผลดังแสดงในตารางที่ 7.1 จะให้ค่าคำตอบในการเปิดเป็นลานเทප้าล้มนำมันเพียงคำตอบเดียว มีเพียงกรณีที่ 7 ที่ไม่ให้ความสำคัญในด้านเศรษฐศาสตร์ก็จะส่งผลให้เลือกเปิดเป็นลานเทป้าล้มนำมันถึง 4 ลานเทป้าล้มนำมันในตำแหน่งของตำบลประใต้ ตำบลป่าเสม็ด ตำบลสุกคริน และตำบลร่มไทร และมีค่าใช้จ่ายสูงถึง 22.45 ล้านบาทและจะใช้เวลาในการหาคำตอบที่มากกว่า โดยลานเทป้าล้มที่เหมาะสมในการเปิดเป็นลานเทป้าล้มนำมันในวิธีการนี้คือ ลานเทป้าล้มที่ 73 ซึ่งตรงกับตำบลร่มไทร มีอัตราการเปิดเป็นลานเทป้าล้มนำมันถึงร้อยละ 93.33 เมื่อพิจารณาจากผลการทดลองเบลี่ยนนำหนักของสมการเป้าหมาย 15 กรณี ทั้งนี้เนื่องจากตำแหน่งลานเทป้าล้มดังกล่าวอยู่ในทำเลที่ตั้งใกล้กับแหล่งวัตถุดินและโรงงานผลิตนำมันป้าล้มดังนั้นจะเห็นได้ว่าการให้น้ำหนักในสมการเป้าหมายมีผลต่อจำนวนและสถานที่ตั้งลานเทป้าล้มนำมันที่จะเปิดรวมทั้งมีผลต่อค่าของสมการเป้าหมายในแต่ละด้านอีกด้วยและเมื่อพิจารณาถึงค่าคำตอบและตำแหน่งของลานเทป้าล้มนำมันที่เปิด ผู้วิจัยจึงได้พัฒนาวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ในการหาคำตอบและตำแหน่งของลานเทป้าล้มนำมันที่จะเปิดมาเปรียบเทียบผลของคำตอบกับวิธีการวิพัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) กับปัญหาริบจากการณีศึกษา ดังแสดงผลในตารางที่ 7.2

ตารางที่ 7.2 ผลการทดลองเปลี่ยนค่าพิจารณาเพื่อขับเคลื่อนสมการวัตถุประสงค์กับปัญหาจีรังจากกรณีศึกษาด้วย

วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE)

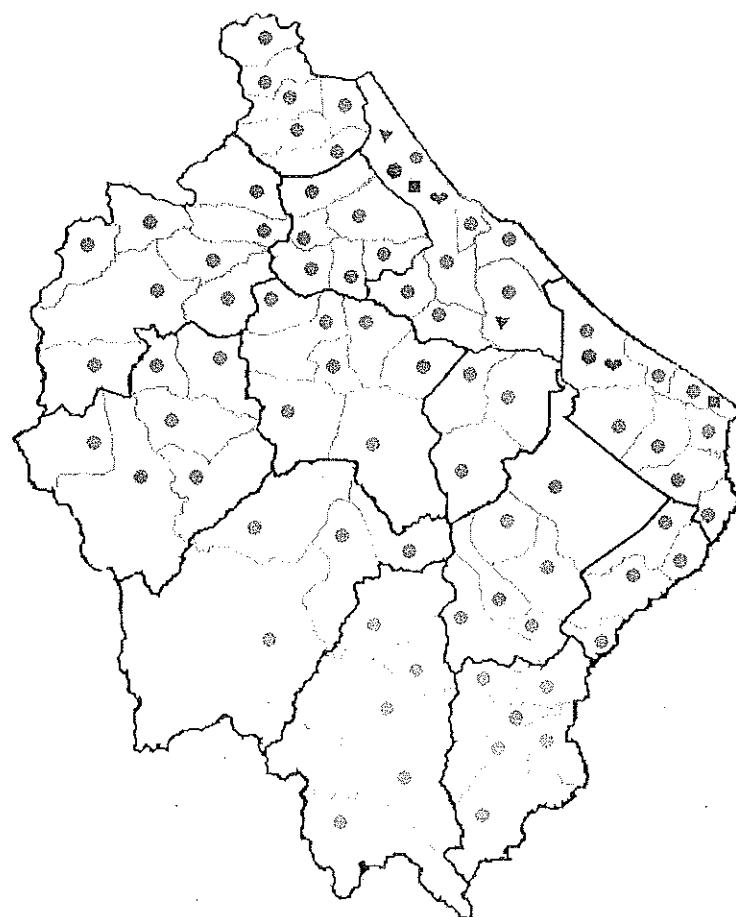
Case	Economic objective	Environmental objective	Terroristic objective	Proper locations of oil palm collecting centers	Function values of objective functions (Million baht)			Run time (ss)		
					DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)	DE	Mod.DE (Min)	Mod.DE (Average)
1	10	10	80	73	11.96	11.96	11.96	21.734	18.453	19.340
2	20	20	60	73	11.96	11.96	11.96	20.687	18.567	19.567
3	30	30	40	73	11.96	11.96	11.96	21.031	18.689	19.489
4	40	40	20	42	11.96	11.96	11.96	20.953	19.234	19.790
5	50	50	0	73	11.96	11.96	11.96	20.625	18.632	19
6	80	10	10	21,29,68,73	11.96	11.96	11.96	20.813	18.345	19.978
7	0	50	50	73	22.45	22.45	22.45	22.265	20.432	21.567
8	10	80	10	73	11.96	11.96	11.96	20.844	18.678	19.482
9	20	60	20	73	11.96	11.96	11.96	22.234	21.356	21.987
10	50	0	50	73	11.96	11.96	11.96	21	19.989	20.985
11	60	20	20	73	11.96	11.96	11.96	21.062	19.987	20.453
12	40	30	30	73	11.96	11.97	11.97	22.532	20.245	21.435
13	20	40	40	73	11.96	11.96	11.96	20.906	20.123	20.750
14	30	40	30	73	11.96	11.96	11.96	20.844	19.987	20.125
15	40	20	40	73	11.96	11.96	11.96	20.719	19.986	20.654
average					12.65933	12.66	12.66	21.2166	19.51353	20.3068

### ตารางที่ 7.3 สรุปผลของคำตอบจากการทดสอบปัญหาจากกรณีศึกษา

กรณีศึกษา	%ในการพบคำตอบ Best Solution	%ความแตกต่างของผลระหว่าง DE กับ Mod. DE
77A	100	0.1211

เมื่อผู้วิจัยได้ทำการทดสอบเปรียบเทียบระหว่างวิธีการวิัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) และวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ซึ่งมีขนาดจำนวนข้อมูลมากพอควร สามารถพบร่วง Best Solution โดยเฉลี่ย 100% ของจำนวนปัญหาตัวอย่างทั้งหมด โดย สามารถทดสอบ Best Solution ได้ 100% ของจำนวนตัวอย่างทดสอบจากกรณีศึกษา แต่คำตอบที่พบก็มีความแตกต่างจาก Best Solution เพียง 0.1211% เท่านั้น โดยเคล็ดลับในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดนี้วิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Best Solution ต่ำกว่าวิธีการวิัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ดังตารางสรุปผลที่ 7.3

เมื่อมาพิจารณาเวลาเฉลี่ยในการหาคำตอบวิธีการวิัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ใช้เวลาสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 70.26% และเมื่อเทียบวิธี Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average จะใช้เวลาสั้นกว่า โปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 71.656% และ 70.898% ตามลำดับ และเมื่อพิจารณาระหว่าง วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average ใช้เวลาสั้นกว่า วิธีการวิัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ถึง 20.8375% และ 19.27% ตามลำดับ ดังตารางที่ 7.2



- ที่นี่ที่ไม่ใช่การปลูกปาล์มน้ำมัน
- ▲ ที่นี่ที่เกษตรสมัยใหม่เป็นผู้ผลิตปาล์มน้ำมัน
- ที่นี่ที่เกษตรสมัยใหม่ไม่ได้ด้านความปลดปล่อยทางกําลัง
- ◆ ที่นี่ที่เกษตรสมัยใหม่ไม่ได้ด้านเศรษฐกิจทางกําลังมาก
- ◆ ที่นี่ที่เกษตรสมัยใหม่ไม่ได้ด้านเศรษฐกิจทางกําลังมากสุด

ภาพที่ 7.1 ตำแหน่งลงทุนในประเทศไทยที่เหมาะสมที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล์มน้ำมันและพื้นที่ที่เหมาะสมถ้าให้ความสำคัญในสมการเป้าหมายของแต่ละด้านมากสุด

สรุปผลจากปัญหาในกรณีศึกษาโดยภาพรวมแล้ววิธีการวิวัฒนาการ โดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) และวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ซึ่งจากการพิจารณา สมการวัดถูกประสงค์ทั้งสามด้านดังต่อไปนี้

(1) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัดอุปражสังค์ทั้งด้านเศรษฐศาสตร์ สูงสุด 80% ล้านเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่งรัมไทร ของจังหวัดนราธิวาสโดยที่ ล้านเทป้าล้มน้ำมันที่จะเปิดนั้นจะได้รับผลประโยชน์มากที่สุด

(2) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัดอุปราชสังค์ทั้งด้านสิ่งแวดล้อมสูงสุด 80% ล้านเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่งรัมไทร ของจังหวัดนราธิวาสโดยที่ ประชาชนที่อยู่ใกล้ล้านเทป้าล้มน้ำมันได้รับผลกระทบน้อยที่สุด

(3) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัดอุปราชสังค์ทั้งด้านความปลอดภัยในเส้นทาง การขนส่งสูงสุด 80% ล้านเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่งรัมไทร ของ จังหวัดนราธิวาส โดยที่เกษตรกรที่ใช้เส้นทางในการขนส่งและประชาชนในถนนเส้นทางการขนส่ง ได้รับผลกระทบในการก่ออิฐกรรมน้อยที่สุด

ดังนั้นจะเห็นได้ว่าการเปลี่ยนแปลงน้ำหนักในสมการเป้าหมายมีผลต่อจำนวนและ สถานที่ตั้งล้านเทป้าล้มน้ำมันที่จะเปิดรวมทั้งมีผลต่อค่าของสมการเป้าหมายในแต่ละด้านอีกด้วย ใน งานวิจัยจะเห็นได้ว่าสมการเป้าหมายด้านเศรษฐศาสตร์จะมีความสำคัญในการเดือกที่ตั้งล้านเท ป้าล้มน้ำมันและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มเป็นอันดับแรกและการประมวลผลปัญหานา กรณีศึกษาโดยภาพรวมแล้วตำแหน่งล้านเทป้าล้มที่เหมาะสมที่จะเปิดเป็นล้านเทป้าล้มน้ำมันคือ ตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่งรัมไทร มีอัตราการเปิดเป็นล้านเทป้าล้มน้ำมันถึงร้อยละ 93.33 ดังภาพ ที่ 7.1 เมื่อพิจารณาจากผลการทดลองเปลี่ยนน้ำหนักของสมการเป้าหมาย 15 กรณี ทั้งนี้เนื่องจาก ตำแหน่งล้านเทป้าล้มดังกล่าวอยู่ในทำเลที่ตั้งใกล้กับแหล่งวัตถุคิบและโรงงานผลิตน้ำมันปาล์ม มี เพียงกรณีที่ 7 ที่ไม่ให้ความสำคัญในด้านเศรษฐศาสตร์ก็จะส่งผลให้เลือกเปิดเป็นล้านเทป้าล้มน้ำมัน ถึง 4 ล้านเทป้าล้มน้ำมันในตำแหน่งของตำแหน่งรัมไทร ใต้ ตำแหน่งป่าแม่น้ำ ตำแหน่งสูรีน และตำแหน่งรัมไทร และมีค่าใช้จ่ายสูงถึง 22.45 ล้านบาทและจะใช้เวลาในการหาคำตอบที่มากกว่า

## บทที่ 8

### สรุปผลการวิจัย และข้อเสนอแนะ

#### 8.1 สรุปผลการวิจัย

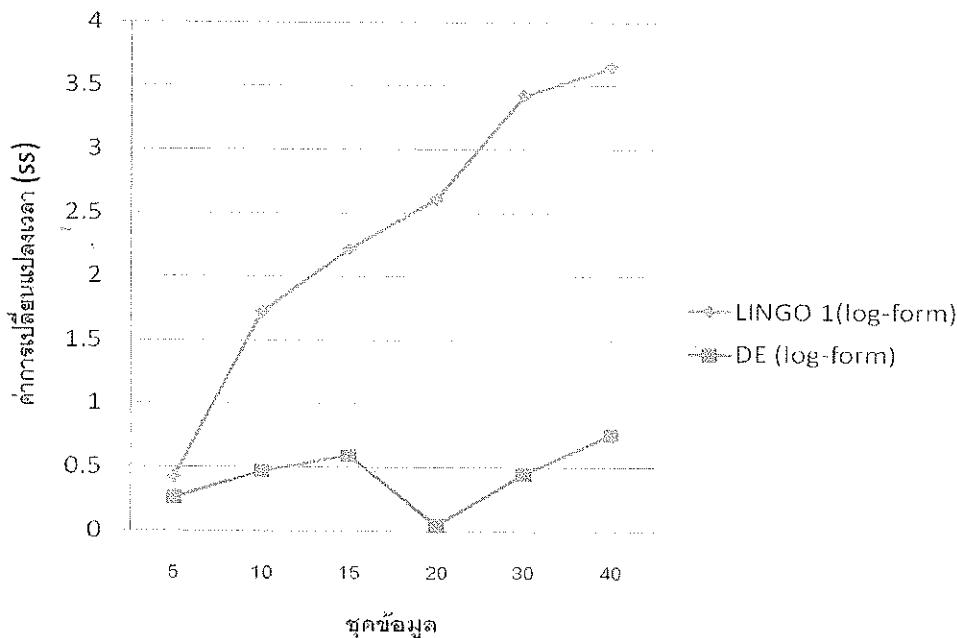
งานวิจัยนี้ได้พัฒนาตัวแบบทางคณิตศาสตร์สำหรับปัญหา Multi Objective Multi Echelon Location Allocation Problem ในตัวแบบทางคณิตศาสตร์ที่ได้พัฒนาขึ้นมาเพื่อทำการหาทำเลที่ตั้งที่เหมาะสมในปัญหา Location Problem ซึ่งเป็นการ Location แบบมีหลายระดับชั้น เนื่องจากมีการส่งแบบหลายต่อในระบบโดยอุปทาน จากนั้นทำการจัดสรรการหรือการอบรมหมายการขนส่งระหว่างจุดที่เปิดตามตำแหน่งที่เปิดมาของปัญหา Location Problem ในการสร้างตัวแบบทางคณิตศาสตร์นอกจากต้องการให้ต้นทุนต่ำที่สุดแล้วยังพิจารณาถึงการขนส่งที่ทำเป็นมิตรกับสิ่งแวดล้อม และบังต้องหลีกเลี่ยงเส้นทางที่มีการเกิดวินาศภัย เนื่องจากกรณีศึกษาที่ได้ยกมาเป็นตัวอย่างปัญหานิรภัยนี้นั้น อยู่ในพื้นที่ที่มีการก่อการร้าย ดังนั้นเส้นทางใดที่มีอัตราการเกิดวินาศภัยสูงจะได้รับการพิจารณาเพิ่มเป็นปัจจัยความเสี่ยง โดยใช้หลักความน่าจะเป็นในการเกิดวินาศภัยมาคำนวณร่วมกับผลกระทบที่จะเกิดขึ้นหากเกิดวินาศภัยหรือระเบิด ซึ่งใช้อัตราความหนาแน่นของประชากรในเส้นทางการขนส่งร่วมกับความน่าจะเป็นในการเกิดระเบิดซึ่งได้จากการเก็บข้อมูลในอดีตของเส้นทางภายในกรณีศึกษา ตัวแบบทางคณิตศาสตร์ที่ได้พัฒนาขึ้นนี้สามารถแก้ปัญหาขนาดเล็กได้ โดยผู้วิจัยได้ทดสอบปัญหา Multi Objective Multi Echelon Location Allocation Problem ในเขตพัฒนาเศรษฐกิจชั้นหัวใจแคนาดาได้ โดยใช้ข้อมูลเพียง 2 ข้างๆ ซึ่งประกอบด้วย 10 ตำบลของจังหวัดนราธิวาส โดยเขียนแบบจำลองลงในโปรแกรม LINGO Version 11 เพื่อทดสอบแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ ซึ่งพบว่าตัวแบบคณิตศาสตร์ที่ได้สร้างขึ้นสามารถแก้ปัญหาได้แต่ในพื้นที่เขตพัฒนาเศรษฐกิจภาคใต้นั้น มีจำนวนทั้งสิ้น 77 ตำบล ซึ่งเมื่อทดสอบประสิทธิภาพด้วยโปรแกรม LINGO Version 11 แล้วไม่สามารถหาคำตอบได้เนื่องจากปัญหามีขนาดใหญ่เกิน ความสามารถของซอฟแวร์ โดยได้พัฒนาวิธีการ Differential Evolution (DE) และวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) โดยทำการทดสอบกับปัญหามาตรฐานขนาดเล็ก ขนาดกลาง ขนาดใหญ่ และปัญหาจริงจากกรณีศึกษา

ลำดับขั้นของการออกแบบโครงโภชณ์เพื่อใช้แทนปัญหา Multi echelon Location Allocation Problem, Altiparmak et al., (2006) ได้นำเสนอวิธีการเชิงพันธุกรรม (Genetic algorithm) เพื่อแก้ปัญหาดังกล่าว โดยได้ใช้วิธี priority based ในการให้รหัสของโครงโภชณ์ (Chromosome encoding) โดยโครงโภชณ์ที่ได้มีขนาด  $(1 \times [(I+J)+(J+K)])$  เมื่อ I คือจำนวน suppliers หรือ stage ที่ 1 ของปัญหา multi echelon, J คือโรงงานหรือ stage ที่ 2 ของปัญหา multi echelon, K คือ stage ที่สาม ของปัญหา multi echelon โดยใช้ตัวเลขจำนวนเต็มเป็นรหัสการจัด priority หากตัวเลขมากจะได้รับ การเปิดเป็น location ที่เหมาะสมก่อนจากนั้นกีฬาต้นทุนที่ต่ำที่สุดเพื่อใช้ในการจัดสรรหรือ มอบหมายในปัญหา allocation problem โดยจะต้องทราบจำนวน location ที่จะต้องเปิดในปัญหา location จะก่อน ซึ่งมีลักษณะคล้ายกับปัญหา p-median แบบมีหลายระดับชั้น ในงานวิจัยในครั้งนี้ ผู้วิจัยได้ใช้วิธี encoding โครงโภชณ์คล้ายๆ กับ Altiparmak et al., (2006) แต่จะใช้ Chromosome ที่ มีขนาด  $(1 \times [I+J+K])$  ซึ่งมีขนาดเล็กกว่าของ Altiparmak et al., (2006) โดยทำการแยกการมอบหมาย งานออกแบบการหนึ่ง โดยใช้ข้อมูลใน Chromosome เป็นข้อมูลในการตัดสินใจมอบหมายงาน และใช้ POP-OPEN เป็นพารามิเตอร์ช่วยในการระบุจำนวน location ที่ต้องเปิด โดยวิธีการมอบหมายงาน นั้นมีทั้งแบบที่ใช้ลักษณะคล้ายกับ Altiparmak et al., (2006) คือเรียงลำดับ priority ตามค่าของ Chromosome ที่ได้ และแบบศูนย์ตามข้อมูลใน Chromosome โดยใช้วิธีการ Roulette Wheel selection โดยผู้วิจัยได้แยกการพัฒนาวิธีการออกแบบ 2 วิธีการ ได้แก่ วิธีการ DE แบบดั้งเดิม และแบบปรับปรุง (Differential Evolution algorithm and Modified Differential evolution)

วิธีการ Differential Evolution สำหรับ multi objective multi echelon location allocation ได้พัฒนาวัตกรรมใหม่ดังนี้

(1) การมอบหมายเกณฑ์ครรภ์ให้นำทะลายปลาบน้ำมันไปส่งให้กับสถานที่ปลายทาง น้ำมันจะ พิจารณาเส้นทางการส่งปลาบน้ำมันที่เป็นไปได้ทั้งหมดแล้วเรียงลำดับระยะทางจากน้อยไปหามาก

(2) การทดลองเปรียบค่าพารามิเตอร์ F, Cr, POP – Open ที่เหมาะสมโดยทดลอง กับปัญหา ตัวอย่างที่ผู้วิจัยได้สร้างขึ้นที่มีจำนวนเกณฑ์ครรภ์เท่ากับ 15 จำนวนโรงงานผลิตน้ำมันปลาบน้ำมัน เท่ากับ 1 จากวิธีการ Full factorial Design ซึ่งมีตัวแปร 3 ตัวแปร ตัวแปรแต่ละตัวแปรมี 3 ระดับ ได้แก่ ต่ำ กลาง และสูง ค่าตัวแปรแต่ละตัวแปรทดลองรันโปรแกรมด้วยวิธี Differential evolution (DE) ทั้งสิ้น 54 treatment โดยทดลองซ้ำ 2 ครั้งต่อ 1 Treatment รวมทั้งสิ้น 54 การทดลอง ซึ่งพบว่า ค่า F, Cr, POP – Open ที่เหมาะสมคือ 2, 0.6, 0.2 ตามลำดับ



ภาพที่ 8.1 การเปรียบเทียบเวลาด้วยวิธีการวิจัยการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE)

โดยภาพรวมวิธีการวิจัยการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) สามารถพบว่า Optimum Solution โดยเฉลี่ย เป็น 70.52% ของจำนวนปัญหาตัวอย่างทั้งหมด (180 ตัวอย่าง) และ ค่าตอบที่พบก็มีความคลาดเคลื่อนจาก Optimum Solution เพียง 0.069533% เท่านั้น โดยเฉลี่ยในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดวิธี Differential evolution (DE) ใช้เวลาเฉลี่ยในการหาคำตอบ สั้นกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 ถึง 87.02% โดยสามารถสรุปได้ดังภาพที่ 8.1 แสดงการเปรียบเทียบเวลาในการประมาณผลข้อมูลในขนาดปัญหาต่างๆ

วิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) ใช้โครงร่างเดียวกันกับวิธีการ Differential evolution (DE) แต่จะมีการหาคำตอบเริ่มต้นที่แตกต่างกันซึ่งได้มีนวัตกรรมใหม่ที่เกิดขึ้นดังนี้

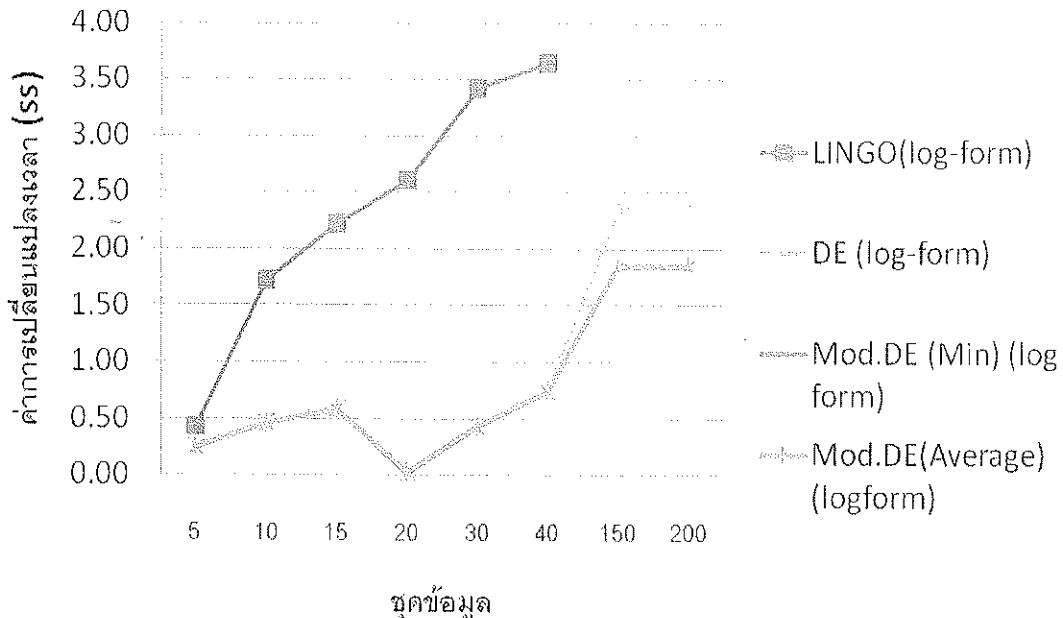
(1) การประยุกต์ใช้วิธีการมองหมายแบบใหม่ โดยการใช้วิธีการ Roulette Wheel Selection ในการมองหมายเกณฑ์กราฟให้กับลานเทปกลมนำมันซึ่งจะช่วยลดเวลาในการเรียงลำดับของข้อมูลซึ่งจะส่งผลให้ใช้เวลาในการคำนวณน้อยลง

(2) การประยุกต์ใช้วิธีการ Evolutionary algorithm ในการปรับค่า POP-Open อย่างอัตโนมัติซึ่งจะทำให้ได้ค่า POP-Open ที่เหมาะสมสำหรับปัญหาตัวอย่างแต่ละปัญหา ซึ่งการใช้ค่า POP-Open ที่ปรับเองอย่างอัตโนมัติจะพบรากที่ดีที่สุด จำนวนมากที่สุด เมื่อจากสามารถปรับเองได้ อย่างอัตโนมัติโดยที่ปกติแล้วถ้าปรับค่า POP-Open (DE) จะพบค่าที่ดีเหมือนกันแต่จะกระจายอยู่

ตาม POP-Open ตามค่า POP-Open ที่เหมาะสมต่างๆ ดังแสดงไว้ในตารางที่ 6.10 แต่เมื่อ POP-Open ที่ปรับเองอย่างอัตโนมัติจะพบค่าที่ดีที่สุดของอย่างอัตโนมัติ

โดยการรวมแล้ววิธี Modified Differential evolution (MODDE) จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimum Solution เท่ากับ 0.05635% เมื่อเทียบกับโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 และเมื่อนำผลที่ได้จาก วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาเทียบกับวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimum Solution เท่ากับ 0.01857%

สรุปแล้วจากการทดลองพบว่าในปัญหานำเด็กสามารถพบ Optimum Solution ได้ 100% ส่วนปัญหานักถاذ 10 (ชุดที่ 1) และ 10 (ชุดที่ 2) ไม่สามารถพบ Optimum Solution และ 15 (ชุดที่ 1), 15 (ชุดที่ 2) สามารถพบ Optimum Solution ได้ถึง 86.66% ส่วนอีก 13.34% ที่ไม่พบ optimal solution (1 ตัวอย่างจาก 15 ตัวอย่าง) ก็มีความคลาดเคลื่อนเพียง 0.1841% และ 0.1794% ตามลำดับ เท่านี้นั้น โดยเฉลี่ยในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดนี้วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimum Solution เท่ากับ 0.066267% เมื่อเทียบกับโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO V.11 แต่เมื่อนำผลจากโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO version 11 มา拿来ไปเทียบกับวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimum Solution เท่ากับ 0.066267 % และเมื่อนำผลที่ได้จาก วิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) มาเทียบกับวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Optimum Solution เท่ากับ 0.018575% ส่วนในปัญหานำเด็กใหญ่ โดยทุกปัญหา 150 (ชุดที่ 1), 200 (ชุดที่ 1) สามารถพบ Best Solution ได้ 100% ของจำนวนตัวอย่างทดสอบ แต่คำตอบที่พบก็มีความแตกต่างจาก Best Solution เพียง 2.4436%, 2.9416% ตามลำดับ โดยเฉลี่ยในการทดสอบกับโจทย์ตัวอย่างทั้งหมดนี้วิธี Modified Differential evolution (MODDE) ก็จะให้ค่าเฉลี่ยความแตกต่างจาก Best Solution ดีกว่าวิธี Differential evolution (DE) ถึง 2.6926%



ภาพที่ 8.2 การเปรียบเทียบเวลาด้วยวิธี Modified Differential evolution (MODDE)

เมื่อมาพิจารณาถึงผลของคำตอบและเวลาเฉลี่ยในการหาคำตอบวิธี Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average จะให้ผลของคำตอบที่ใกล้เคียงกันในทุกๆปัญหาแต่ถ้าพิจารณาถึงเวลาในการหาคำตอบแล้วทั้งสองแบบจะใช้เวลาสั้นกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO version 11 และวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ถึง 87.918% และ 87.957% ตามลำดับ และเมื่อพิจารณาระหว่างวิธีการ Modified Differential evolution (MODDE) แบบ Min และแบบ Average ใช้เวลาสั้นกว่าวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) ถึง 13.726% และ 11.983% ตามลำดับโดยจะเห็นว่าวิธี Modified Differential evolution (MODDE) เป็นวิธีการที่ให้คุณภาพของคำตอบที่ดีกว่าและเวลาที่สั้นกว่าเมื่อเทียบกับวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) และแน่นอนที่สุดวิธี Modified Differential evolution (MODDE) และวิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) แก้ปัญหาได้เร็วกว่าโปรแกรมสำเร็จรูป LINGO version 11 แต่คุณภาพของคำตอบยังไม่ดีมากเท่าที่ควรดังแสดงในภาพที่ 8.2 แสดงการเปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลข้อมูลของปัญหานาดต่างๆ

ส่วนปัญหาในกรณีศึกษาโดยภาพรวมแล้ววิธีการวิวัฒนาการโดยส่วนต่าง Differential evolution (DE) และวิธี Modified Differential evolution (MODDE) ซึ่งจากการพิจารณาสมการวัตถุประสงค์ทั้งสามด้านโดยให้ค่าความสำคัญสูงสุดดังนี้

(1) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัตถุประสงค์ทางด้านเศรษฐศาสตร์สูงสุด 80% ลานเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่ง ไทร ของจังหวัดราชวิถีโดยที่ ลานเทป้าล้มน้ำมันที่จะเปิดนั้นจะได้รับผลประโยชน์มากที่สุด

(2) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัตถุประสงค์ทางด้านสิ่งแวดล้อมสูงสุด 80% ลานเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่ง ไทร ของจังหวัดราชวิถีโดยที่ ประชาชนที่อยู่ใกล้ลานเทป้าล้มน้ำมันได้รับผลกระทบน้อยสุด

(3) ถ้าให้ค่าความสำคัญของสมการวัตถุประสงค์ทางด้านความปลอดภัยในเส้นทาง การขนส่งสูงสุด 80% ลานเทป้าล้มน้ำมันจะถูกเปิดในตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่ง ไทร ของ จังหวัดราชวิถีโดยที่เกย์ตรกรที่ใช้เส้นทางในการขนส่งและประชาชนในถนนเส้นทางการขนส่ง ได้รับผลกระทบในการก่อวินาศกรรมน้อยที่สุด

จากการประมวลผลปัญหาในกรณีศึกษาโดยภาพรวมแล้วตำแหน่งลานเทป้าล้มที่ เหมาะสมที่จะเปิดเป็นลานเทป้าล้มน้ำมันคือ ตำแหน่งที่ 73 ซึ่งตรงกับตำแหน่ง ไทร มีอัตราการเปิด เป็นลานเทป้าล้มน้ำมันถึงร้อยละ 93.33 เมื่อพิจารณาจากผลการทดลองเปลี่ยนน้ำหนักของสมการ เป้าหมาย 15 กรัม ทั้งนี้เนื่องจากตำแหน่งลานเทป้าล้มดังกล่าวอยู่ในทำเลที่ตั้งใกล้กับแหล่งวัตถุดิบ และโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มคงน้ำหนักให้ต่ำลง ได้ทำการให้น้ำหนักในสมการเป้าหมายมีผลต่อจำนวน และสถานที่ตั้งลานเทป้าล้มน้ำมันที่จะเปิดรวมทั้งมีผลต่อค่าของสมการเป้าหมายในแต่ละด้านอีก ด้วย มีเพียงกรณีที่ 7 ที่ไม่ให้ความสำคัญในด้านเศรษฐศาสตร์ก็จะส่งผลให้เลือกเปิดเป็นลานเทป้าล้ม น้ำมันถึง 4 ลานเทป้าล้มน้ำมันในตำแหน่งของตำแหน่ง ไทร ต่ำลงมาสู่ศูนย์ แต่ตำแหน่ง ไทร และมีค่าใช้จ่ายสูงถึง 22.45 ล้านบาทและจะใช้เวลาในการหาคำตอบที่มากกว่า

## 8.2 ข้อเสนอแนะ

สำหรับงานวิจัยนี้อาจจะเป็นประโยชน์ต่อผู้สนใจในการแก้ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้ง แบบหลายวัตถุประสงค์และหลายลำดับขั้นในโซ่อุปทาน : กรณีศึกษาโรงงานผลิตน้ำมันปาล์มใน เขตพัฒนาเศรษฐกิจจังหวัดชายแดนภาคใต้ เพื่อศึกษาและพัฒนาวิธีการให้มีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น ผู้วิจัยขอนำเสนอแนวทางในการศึกษาและงานวิจัยที่ทำทามาในอนาคตเพิ่มเติมดังนี้

8.2.1 ควรศึกษาการจัดเส้นทางยานพาหนะในกระบวนการส่งน้ำมันปาล์มน้ำมันโดยการเพิ่มเรื่อง ของเวลาในการขนส่งแต่ละเที่ยว มีขนาดของความจุของรถขนส่งมากเกี่ยวข้อง

8.2.2 ควรศึกษาการวางแผนการผลิตในโซ่อุปทานที่เกี่ยวกับกระบวนการผลิตปาล์มน้ำมัน

8.2.3 ควรมีการประยุกต์ให้มีการปรับปรุงค่า Cr และค่า F เองอย่างอัตโนมัติ

8.2.4 ศึกษาอิวิสติกหลายๆ วิธีเพื่อนำมาแก้ไขปัญหาในการเลือก จัดสรรทรัพยากร เป็นตัวชี้มูละการพสมพسانวิธีการหรือปรับเปลี่ยนเพื่อหาอิวิสติกที่ดี มีประสิทธิภาพเหมาะสมกับการแก้ปัญหา

## เอกสารอ้างอิง

## เอกสารอ้างอิง

กลุ่มนัก สุทธิวathanดุพูดิ, ศศิษยา กมรสสิต และจักรกฤษณ์ ดวงพัสดุรา. การขัดการคดีจิตติกส์.

กรุงเทพมหานคร : แมครอ – ชิลลินเตอร์เนชั่นแนลเอ็นเตอร์ไพรส์ อิงค์, 2544.

เกียรติศักดิ์ พระเนตร. การแก้ปัญหาการเลือกทำเดที่ต้องแบบหลายค่าดับขั้น ที่มีสองวัตถุประสงค์  
กรณีศึกษาการเลือกทำเดที่ต้อง โรงงานผลิตอุปกรณ์จากภัยมันสำปะหลังและการเลือก  
โรงงานผสมน้ำมันแก๊สโซเชลในภาคตะวันออกเฉียงเหนือ. วิทยานิพนธ์ปริญญา  
วิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต : มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี, 2551.

กรมพัฒนาพลังงานทดแทนและอนุรักษ์พลังงาน กระทรวงอุตสาหกรรม. การนำเข้าพลังงานและ  
การใช้พลังงานของประเทศไทย. กรุงเทพมหานคร : กระทรวงอุตสาหกรรม, 2551.

กรมส่งเสริมสหกรณ์ กระทรวงเกษตรและสหกรณ์. โครงการเพิ่มพื้นที่ปลูกปาล์มน้ำมัน  
ใน 3 จังหวัดชายแดนภาคใต้. กรุงเทพมหานคร : กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2551.

คณะกรรมการอินทร์พยุง. การแก้ปัญหาการตัดสินใจในอุตสาหกรรมการขนส่งและโลจิสติกส์.  
 กรุงเทพมหานคร : ชีเอ็คยูเคชั่น, 2548.

นักพงษ์ นันทสาริง. “ปัญหาการเลือกสถานที่ตั้ง โรงงานอุปกรณ์จากวัตถุดิบชานอ้อย แบบหลาย  
 วัตถุประสงค์”, วารสารวิจัย มข. 14(3) : มิถุนายน, 2552 .

มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์. ใบโอดี้เซล นำมันพืชพลังงานทางเลือก. สงขลา : มหาวิทยาลัย  
สงขลานครินทร์, 2550.

มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์. สถานการณ์นำมันและพืชนำมันสำคัญของโลก. สงขลา :  
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2548

มาติน ไอวีอี. แนวทางของการปรับปรุงประสิทธิภาพของการกระจายสินค้าประเภทเบเกอรี่ โดยมี  
ข้อกำหนดคือช่วงเวลาในการส่งสินค้า. ม.ป.ท. : ม.ป.พ., 2541.

ตตีฟ ทอง. ปัญหาการเก็บขนวัตถุซึ่งเป็นปัญหาที่มีเข้ามายิ่งเก็บขนวัตถุให้ได้มากที่สุดในหนึ่ง  
เที่ยว. ม.ป.ท. : ม.ป.พ., 2537.

สถาบันการจัดการระบบสุขภาพภาคใต้. รายงานโครงการสมัชชาสุขภาพเยียวยาสังคมพุทธ  
วัฒนธรรมในชายแดนภาคใต้ปีที่ 2. สงขลา : มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2550.

สำนักงานเศรษฐกิจการเกษตร กระทรวงเกษตรและสหกรณ์. เปรียบเทียบข้อมูล สถานการณ์ปาล์มน้ำมัน  
ปี 2549/2550. กรุงเทพมหานคร : กระทรวงเกษตรและสหกรณ์, 2550.

ศูนย์วิจัยและพัฒนาการผลิตปาล์มน้ำมัน มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์. เส้นทางสู่ความสำเร็จการผลิต  
ปาล์มน้ำมัน. สงขลา : มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2548.

## เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- สุวรรณ ศุดสนธิ และคณะ. “การประยุกต์วิธีการหาคำตอบโดยวิธีอัลกอริทึมเชิงพันธุกรรมสำหรับปัญหาการเลือกสถานที่ศูนย์กระจายสินค้าในภาคธุรกิจการขนส่งและโลจิสติกส์”, ใน การประชุมวิชาการข่ายงานวิศวกรรมอุตสาหกรรม, กรุงเทพมหานคร : โรงเรียนอินเตอร์คอนเทนต์, 2549.
- \_\_\_\_\_. “วิธีอาณานิคมดและขั้นตอนการปรับปรุงคุณภาพคำตอบสำหรับปัญหาสถานที่ตั้งศูนย์วิจัยสินค้าแบบหลายแห่งและการจัดเส้นทางการขนส่ง”, ใน การสรุปการประชุมวิชาการข่ายงานวิศวกรรมอุตสาหกรรมประจำปี พ.ศ 2550. คณะวิศวกรรมศาสตร์ : มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์, 2550.
- Abbass, H. A. “The self-adaptive Pareto differential evolution algorithm”, In proceeding of 2002 World on Congress on Computational Intelligence. USA., 2002.
- Alfred . A. Kuehn and Michael J. Hamlurger “A Heuristic Program for locating Warehouses”, Management Science. 643 – 666, 1963.
- Alper Murat, Vedat Verter, Gilbert Laporte. “A continuous analysis framework for the solution of location-allocation problem with dense demand”, Computer&Operations Research. 37: 123-136, 2010.
- Atsuo Suzuki, Zvi Drezner. “The minimum equitable radius location problem with continuous demand”, European Journal of Operational Research. 195: 17-30, 2009.
- Balakrishnan A., Waed J.E. and Wong R.T. “Integrated facility location and vehicle routing models: recent work and future prospects” American Journal of Mathematical and Management Sciences. 7: 35-61, 1987.
- Bergey, P. K. & Ragsdale, C. “Modified differential evolution: a greedy random strategy for genetic recombination”, Omega. 33(3): 255-265, 2005.
- Bilal Alatas, Erhan Akin, Ali Karci “MODENAR: Multi-objective differential evolution algorithm for mining numeric association rules”, Applied Soft Computing. 646–656, 2008.

## เอกสารอ้างอิง (ต่อ)

- Bin Q., Ling W., De-Xian H., and Xiong W. "Scheduling multi-objective job shop using a memetic algorithm based on differential evolution", International Journal of Advanced Manufacturing and Technology. 35: 1014-1027, 2008.
- Blum,c. and Fouldm L.R. "Metahevristics in combinatorial optimization: Overview and Conceptual Comparison", ACM Computing Surveys. 35: 268-308, 2003.
- Brimberg J. "The Fermat-Weber location problem revisited", Mathematical Programming. 71: 71-76, 1995.
- Buddaddee, Bancha et. al. "The development of multi – objective optimization model for excess bagasse utilization: A case study for Thailand", Environmental Impact Assessmcut Review. 28: 380-381, 2008.
- B.V. Babu ,S.A. Munawar "Differential evolution strategies for optimal design of shell-and-tube heat exchangers" Chemical Engineering Science. 3720–3739, 2007.
- Cavalier TM, Sherali HD. "Euclidean distance location-allocation problems with uniform demands over convex polygons", Transportation Science. 20: 107-16, 1986.
- Chakraborty, U.K., Das, S., & Konar, A. Differential evolution with local neighborhood. IEEE Congress on Evolutionary Computation, New Jersy: IEEE Press, 2006.
- Chakraborty, U.K. (ed.) Advances in Differential Evolution. Springer, Heidelberg, 2008.
- Christofides, N. ,Mingozzi, A. and Toth,P. "The Location Routing Problem", Combinatorial Optimization. 237-279, 1979.
- Clark,G, and Wright,J. "Scheduling of Vehicle From a Central depot to a number of delivery points" operations Research. 12: 568-581, 1964.
- Das S., Konar A., & Chakraborty U.K. "Two improved differential evolution schemes for faster global Search". The 2005 conference on genetic and evolution computation. Washington DC, USA.: AMC, 2005.
- Daskin. "A ware house location problem", Transportation Research Qvarterly. 5: 381-396, 1985.
- Dilek Tuzun, Laura I. Burke "Theory and Methodology A two-phase tabu search approach to the location routing problem", European Journal of Operational Research. 87–99, 1999.

### ເອກສາຮອ້າງອີງ (ຕອ)

- Emanuel Melachrinoudis, Hokey Min, Xing Wu “A multiobjective model for the dynamic location of landfills”, Location Science. 143–166, 1995.
- Emel Kizilkaya Aydogan, Ismail Karaoglan, Panos M. Pardalos “GA: Hybrid genetic algorithm in fuzzy rule-based classification systems for high-dimensional problems”, Applied Soft Computing. 800 – 806, 2012.
- Engin Durmaz, Necati Aras, I.Kuban Altinal. “Discrete approximation heuristics for the capacitated continuous location-allocation problem with probabilistic customer locations”, Computer&Operations Research. 36: 2139-2148, 2009.
- E. Zio ,G. Viadana “Optimization of the inspection intervals of a safety system in a nuclear power plant by Multi-Objective Differential Evolution (MODE)”, Reliability Engineering & System Safety. 1552 – 1563, 2011.
- Fulya Altiparmak, Mitsuo Gen, Lin Lin, Turan Paksoy. “A genetic algorithm approach for multi-objective optimization of supply chain networks”, Computers & Industrial Engineering. 51: 196 – 215, 2006.
- Godfrey, O. and Donald, D. “Scheduling flow shop using differential evolution algorithm”, European Journal of Operational Research. 171: 674-692, 2006.
- Hakimi (1964) “Thep-median location problem”, Geographic Information system for Transportation: Principles and Applications. 200-202, 1964.
- J. Puerto, A.M.Rodriguez-Chia. “Quasiconvex constrained multicriteria continuous location problem: Structure of nondominated solution sets”, Computer&Operations Research. 35: 750-765, 2008.
- Jacobsen, S.K. and Madsen, O.B.G,L. “A comparative study of heuristics for a two level routing – location problem”, European Journal of Operational Research. 6: 378 – 387, 1980.
- Jose-Manuel Belenguer, Enrique Benaavent, Chrhsltian Prilns, Caroline Prodhon and Roberto Wolfler Calvo “A Branch and Cut method for the Capacitated Location-Routing Problem”, Computers & Operations Research. 931 – 941, 2011.

## ເອກສາຮອງອົງ (ຕອ)

- Jozefowicz, N. Semet, F. and Talbi, E. "Multi – objective vehicle routing problems European", Journal of Operational Research. 189: 293 – 309, 2008.
- Kaelo, P. & Ali, M.M. "A numerical study of some modified differential evolution algorithms", European Journal of Operational Research. 169 (3): 1176-1184, 2006.
- L. Caccetta and M. Dzator. "Heuristic Methods for Locating Emergency Facilities", Teitz and Bart, 1968.
- Laporte, G. "The Vehicle routing problem An Overview of exactand approximate algorithm", European of Journal Operational Research. 59: 345-358, 1992.
- Leamer EE. "Locational equilibria", Journal of Regional Science. 8: 229-42, 1968.
- Liu, J. & Lampinen, J. "A fuzzy adaptive differential evolution algorithm", Soft Computing-A Fusion of Foundations, Methodologies, and Applications. 9(6): 448–462, 2005.
- Lorenz j. Bonderer, Kirill Feldman, Ludwig J. Gauckler "Plateet-reinforced polymer matrix composites by combined gel-casting and hot-pressing. Part II: Thermoplastic polyurethane matrix composites", Composites Science and Technology. 1966-1972, 2010.
- Minnesota Pollution Control Agency. MPCA and Environmental Justice. [www.pca.state.mn.us/index.php/about-mpca/assistance/mpca-and-environmental-equity.html](http://www.pca.state.mn.us/index.php/about-mpca/assistance/mpca-and-environmental-equity.html). 19 April, 2013.
- M.N .Neema, A. Ohgai. "Multi-objective location modeling of urban parks and open spaces: Continuous optimization", Computers, Environment and Urban System. 34: 359-376, 2010.
- Mohammad Hossein Fazel Zarandi, Ahmad Hemmati, Soheil Davari "The multi-depot capacitated location-routing problem with fuzzy travel times", Expert Systems with Applications. 10075–10084, 2011.
- M. R . Gholamian, S. M. T. Fatemi Ghomi, M. Ghazanfari. "A hybrid system for multiobjective problems - A case study in NP-hard problems", Knowledge-Based Systems. 426-436, 2007.

## ເອກສາຮອ້າງອີງ (ຕອ)

- Muge Erdirik-Dogan, Ignacio E. Grossmann. "Simultaneous planning and scheduling of single-stage multi-product continuous plants with parallel lines", Computers and Chemical Engineering. 32: 2664-2683, 2008.
- Nagy, G. and Salhi ,S. "Nested heuristic methods for the location - routing problem", Journal of operational Research Society. 47: 1166 – 1174, 1996.
- Nagy, Gabor and Salhi, Said. "Location – routing: Issues, models and methods", European Journal of Operational Research. 177: 649 – 672, 2007.
- Omran, M. G.H, Salmon, A., Engelbrecht, A. P. "Self-adaptive differential evolution". In Lecture Notes in Artificial Intelligence. Berlin,Germany: Springer-Verlag, 2005.
- Osman and Christofides "Capacitated P-median Problem (CPMP) is an important variation of facility location problem" European Journal of Operational Research. 135(2): 413-427, 2001.
- Perl J. and M Wu.Tai-Hisetal. "Heuristic solutions to multi – depot location-routing problems", Computer@ Operational Research. 1393 – 1415, 2002.
- Price , K., Storn, R.M., and Lampinen, J.A. "Differential Evolution: A Practical Approach to Global Optimization", (Natural Computing Series). New York: Springer, 2005.
- Qian , B., Wang, L., Huang, D. X., and Wang, X. "Scheduling multi-objective job shops using metric algorithm based on differential evolution". International Journal of Advanced Manufacturing and Technology. 35: 1014-1027, 2008.
- Qin, A.K. & Suganthan , P.N. "Self-adaptive differential evolution algorithm for numerical optimization", Proceedings of the 2005 IEEE Congress on Evolutionary Computation. 2: 1785–1791, 2005.
- Quan-Ke, P., M. Fatih, T., and Yun-Chia, L. "A discrete differential evolution algorithm for the Permutation flowshop scheduling problem", computers and Industrial Engineering. 55: 795-816, 2008.
- Rakesh Angira, B.V. Babu. "Optimization of process synthesis and design problems: A modified differential evolution approach", Chemical Engineering Science. 4707-4721, 2006.

### ເອກສານຂ່າງອົງ (ຕອ)

- ReVell,C.S., Eiselt,H.A. "Location analysis: A synthesis and survey", European Journal of Operational Research. 165: 1-19, 2005.
- R. R. K. Sharma, V.Berry. "Developing new formulations and relaxations of single stage capacitated warehouse location problem (SSCWLP): Empirical investigation for assessing relative strengths and computational effort", European Journal of Operational Research. 177: 803-812, 2007.
- S.H. Owen and M.S. Daskin. "Strategic facility location: A review", European Journal of Operational Research. 111: 423 – 447, 1998.
- Srivastava, R. Benton, W.C. "The location – routing problem : considerations in physical distribution system design", Computers in operations Research. 17: 427 – 435, 1990.
- Storn, R. and Price, K. "Differential evolution – a simple and efficient adaptive scheme for global optimization over continuous spaces", Technical Report TR-95-012, International Computer Science, Berkeley, CA, 1995.
- Tuzun D. and Burke L.I. "A two – phase tabu search approach to the location routing problem", European Journal of Operational Research. 116: 87 – 99, 1999.
- Viet-Phuong Nguyen, Christian Prins, Caroline Prodhon. "A multi-start iterated local search with tabu list and path relinking for the two-echelon location-routing problem", Engineering Applications of Artificial Intelligence. 56 – 71, 2012.
- Viet-Phuong Nguyen, Christian Prins, Caroline Prodhon "Solving the two-echelon location routing problem by a GRASP reinforced by a learning process and path relinking", European Journal of Operational Research. 113 – 126, 2012.
- Vincent F., YuKuo-Jen Hu. "An integrated fuzzy multi-criteria approach for the performance evaluation of multiple manufacturing plants", Computers & Industrial Engineering. 269–277, 2010.
- Wang CY, Gao CY, Shi ZJ. "An algorithm for continuous type optimal location problem", Computational Optimization and Applications. 7: 239-53, 1997.

### ເອກຕາຣອ້າງອີງ (ຕອ)

- Watson Gandy, C.D.T., Dohrn, P.J. "Depot location with van salesman a practical approach", Omega. 321 – 329, 1973.
- Webb, M.H.J. "Cost functions in the location of depot for multiple-delivery journeys", Operational Research Quarterly. 19: 311-320, 1968.
- Weiyi Qian, Ajun li. "Adaptive differential evolution algorithm for multiobjective optimization problems", Applied Mathematics and Computation. 431 – 440, 2008.
- Yang, Z., Tang K. & Yao, X. Self-adaptive differential evolution with neighborhood search, In proceedings of the 2008 Congress on Evolutionary Computation. Hong Kong, China, 2008.
- Cornvejols, G , Nemhauser, G.L.& Wolsey, L.A. "The uncapacitated facility location Problem", In Mirchandani, P.B @ Francis, RL(Eds). Discrete Location Theory. New York: wiley-Inter Science, 1990.
- Yang, Z., He, J. & Yao, X. "Making a difference to differential evolution", Advances in Metaheuristics for Hard Optimization; In Z. Michalewicz & P. Siarry (Eds), Springer. 2008a.

## ประวัติผู้วิจัย

<b>ชื่อ</b>	นายปฐุพงษ์ มะยะເນື້ຍວ
<b>ประวัติการศึกษา</b>	<p>พ.ศ. 2542 อุตสาหกรรมศาสตรบัณฑิต อุตสาหกรรมศาสตรบัณฑิต เทคโนโลยีขีนถ่ายวัสดุ (วิศวกรรมอุตสาหกรรม) คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยี พระจอมเกล้าพระนครเหนือ</p> <p>พ.ศ. 2549 ครุศาสตร์อุตสาหกรรมมหาบัณฑิต สาขาเครื่องกล คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ</p> <p>พ.ศ. 2551 ทุนการศึกษาระดับปริญญาเอกภาคใต้ โครงการพัฒนาอาจารย์และบุคลากรสำหรับ สถาบันอุดมศึกษาในเขตพัฒนาเศรษฐกิจ จังหวัดชายแดนภาคใต้</p>
<b>ประวัติการทำงาน</b>	<p>พ.ศ. 2543 – 2547 อาจารย์ประจำแผนกวิชาเครื่องกล โรงเรียนสุราษฎร์เทคโนโลยีช่างอุตสาหกรรม</p> <p>พ.ศ. 2547 – 2548 อาจารย์ภาควิชาเครื่องกล วิทยาลัยเทคนิคราชวิวัฒน์ มหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์</p> <p>พ.ศ. 2549 – 2550 อาจารย์ระดับ 4 วิทยาลัยเกษตรและ เทคโนโลยีราชภัฏมหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์</p> <p>พ.ศ. 2549 – 2551 หัวหน้าฝ่ายงานวิจัยและต่อร้า มหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์</p> <p>พ.ศ. 2549 – 2551 หัวหน้าบริการวิชาการและวิชาชีพ มหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์</p> <p>หัวหน้าห้องสมุด วิทยาลัยเทคนิคราชวิวัฒน์ มหาวิทยาลัย ราชภัฏราชนครินทร์</p> <p>พ.ศ. 2549 – 2550 กรรมการสภาคณาจารย์ มหาวิทยาลัยราชภัฏราชนครินทร์</p>

ทุนวิจัยที่ได้รับ

งานวิจัยด้านที่สนใจ

ทำงานและสถานที่ทำงานปัจจุบัน

พ.ศ.2550 โครงการสร้างเครื่องข้อมูลต้นแบบ  
จากสำนักงานคณะกรรมการการวิจัยแห่งชาติ  
การควบคุมคุณภาพ การออกแบบและสร้าง  
เครื่องจักรกล เทคนิคการหาค่าคงตอนที่เหมาะสม  
อาจารย์ระดับ 5 ภาควิชาเครื่องกล  
วิทยาลัยเทคนิคราชวิวัฒ และการสอนคณิต  
วิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยราชภัฏราษฎร์ินทร์