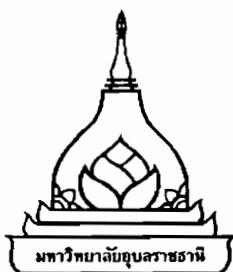




การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพีช ด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอล

มรุด นามบุญ

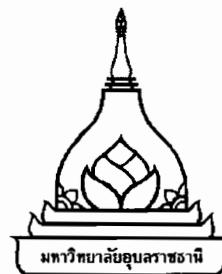
การค้นคว้าอิสระนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศการเกษตรและพัฒนาชนบท คณะเกษตรศาสตร์
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ปีการศึกษา 2558
ลิขสิทธิ์เป็นของมหาวิทยาลัยอุบลราชธานี



A DEVELOPMENT OF APPLICATION PROGRAM
FOR THE SEED GERMINATION TESTING
WITH DIGITAL IMAGE PROCESSING

MARUT NAMBOON

AN INDEPENDENT STUDY SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF
THE REQUIREMENTS FOR THE DEGREE OF MASTER OF SCIENCE
MAJOR IN AGRICULTURAL INFORMATION TECHNOLOGY
AND RURAL DEVELOPMENT
FACULTY OF AGRICULTURE
UBON RATCHATHANI UNIVERSITY
ACADEMIC YEAR 2015
COPYRIGHT OF UBON RATCHATHANI UNIVERSITY



ใบรับรองการค้นคว้าอิสระ¹
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศการเกษตรและพัฒนาชนบท คณะเกษตรศาสตร์

เรื่อง การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยเทคนิคการประมวลผล
ภาพดิจิตอล

ผู้วิจัย นายมรุต นามบุญ

คณะกรรมการสอบ

ดร.นรินทร บุญพรามณี

ประธานกรรมการ

รองศาสตราจารย์ ดร.วัชรพงษ์ วัฒนกุล

กรรมการ

ดร.วงศ์ นัยวินิจ

กรรมการ

ดร.สุภาวดี ขัยวิวัฒน์ธรรมกุล

กรรมการ

อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร.วัชรพงษ์ วัฒนกุล)

.....
(รองศาสตราจารย์ธีระพล บันสิทธิ์)

คณะกรรมการ
ศูนย์ฯ

.....
(รองศาสตราจารย์ ดร.อริยาภรณ์ พงษ์รัตน์)

รองอธิการบดีฝ่ายวิชาการ

ลิขสิทธิ์เป็นของมหาวิทยาลัยอุบลราชธานี
ปีการศึกษา 2558

กิตติกรรมประกาศ

การศึกษาค้นคว้าอิสระนี้สำเร็จได้ด้วยความกรุณาจากคุณอาจารย์ทุกท่านที่ได้ช่วยเหลือให้คำแนะนำและข้อคิดเห็นเป็นอย่างดี จนผู้วิจัยสามารถพัฒนาความรู้ความสามารถของตนเองและนำไปใช้เป็นประโยชน์แก่องค์กรและส่วนรวม

ขอขอบพระคุณ รองศาสตราจารย์ ดร.วัชรพงษ์ วัฒนกุล และ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.วสุ อมฤตสุทธิ์ อาจารย์ที่ปรึกษาที่ได้ให้ความรู้ คำแนะนำ และแนวทางในการศึกษา ตลอดจนการให้ข้อเสนอแนะนำเสนอเพื่อปรับปรุงแก้ไขให้การศึกษาค้นคว้าอิสระครั้งนี้มีความสมบูรณ์มากยิ่งขึ้น อันเป็นประโยชน์และส่งผลให้การศึกษาครั้งนี้สำเร็จลุล่วงได้ด้วยดี อีกทั้งคณะอาจารย์สาขาวิชาเทคโนโลยีสารสนเทศเพื่อการเกษตรและพัฒนาชนบท ทุกท่านที่ช่วยแนะนำการศึกษาค้นคว้าอิสระได้สำเร็จ

ขอขอบคุณ สมาชิก ITAR รุ่นที่ 8 ทุกคนที่เคยสนับสนุน ให้กำลังใจ และช่วยเหลือกันและกันอยู่เสมอ และขอขอบคุณทุกท่านที่มีส่วนร่วมในการให้ความช่วยเหลือในด้านต่างๆ ที่ผู้วิจัยยังไม่ได้กล่าวถึงในครั้งนี้

มรุต นามบุญ
ผู้วิจัย

บทคัดย่อ

เรื่อง	: การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอล
ผู้วิจัย	: มรุต นามบุญ
ชื่อปริญญา	: วิทยาศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชา	: เทคโนโลยีสารสนเทศการเกษตรและพัฒนาชนบท
อาจารย์ที่ปรึกษา:	รองศาสตราจารย์ ดร.วัชรพงษ์ วัฒนกุล
คำสำคัญ	: การประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอล, การตรวจจับวัตถุ, เทอร์โอล์, คงทัวร์

การศึกษาค้นคว้าอิสระครั้งนี้ มีวัตถุประสงค์เพื่อ 1) พัฒนาโปรแกรมประยุกต์ทางด้านการประมวลผลภาพ เพื่อการตรวจสอบความคงของเมล็ดพันธุ์พืช และ 2) พัฒนาขั้นตอนวิธีสำหรับวิเคราะห์ภาพถ่ายเมล็ดพืชที่เหมาะสมกับการตรวจสอบการออกของเมล็ดพืช โปรแกรมประยุกต์จะช่วยในการนับจำนวนต้นพืชที่ออกออกจากเมล็ดในกระบวนการทำการตรวจสอบเมล็ดพันธุ์ ช่วยให้เกิดความสะดวกและมีข้อมูลเชิงสถิติและคณิตศาสตร์ เป็นข้อมูลด้านสารสนเทศ ช่วยวิเคราะห์และช่วยในการตัดสินใจของผู้ตรวจสอบ เป็นการนำเทคโนโลยีสารสนเทศและความพิ渥ร์มาใช้ในการพัฒนางานด้านเกษตรกรรม

โปรแกรมประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพ หลักการทำงานโดยใช้เทคนิคการประมวลผลภาพ โดยเป็นการนำภาพถ่ายของเมล็ดพันธุ์พืชที่ได้จากการทดลองเพาะเมล็ดพันธุ์พืช ด้วยกระบวนการเพาะบนกระดาษ ใช้กระดาษรองพื้นสีน้ำตาลเข้ม โดยใช้พืชจำนวน 6 ชนิด ชนิดละ 6 ช้ำ จากนั้นถ่ายภาพจำนวน 36 ภาพ นำมาประมวลผล ในส่วนของการประมวลผลภาพดิจิตอลใช้หลักการในการตรวจจับวัตถุด้วยการแบ่งส่วนภาพตามค่าสีที่แตกต่างกันในภาพแบบไลรั่ดบีสีเทา และทำการสรุปข้อมูลที่ได้มาคำนวณผลลัพธ์และคำนวณหาค่า เปอร์เซ็นความคง

ผลการทดลองและวิจัยสรุปได้ว่า โปรแกรมประยุกต์ฯ มีค่าความถูกต้องเฉลี่ยที่ร้อยละ 92.09 โดยมีความผิดพลาดสูงสุดที่ ร้อยละ 25.00 โดยโปรแกรมประยุกต์สามารถประมวลผลได้ คือพืชกลุ่มที่มีสีเมล็ดเข้ม และกรณีที่ต้องปรับปรุงการประมวลผล คือพืชกลุ่มที่มีสีเมล็ดจาง

ABSTRACT

TITLE : A DEVELOPMENT OF APPLICATIONPROGRAM FOR THE SEED
GERMINATION TESTING WITH DIGITAL IMAGE PROCESSING
AUTHOR : MARUT NAMBOON
DEGREE : MASTER OF SCIENCE
MAJOR : AGRICULTURAL INFORMATION TECHNOLOGY AND RURAL
DEVELOPMENT
ADVISOR : ASSOC.PROF.WATCHARAPONG WATTANAKUL, Ph.D.
KEYWORDS : DIGITAL IMAGE PROCESSING, OBJECT DETECTING, THRESHOLD,
CONTOUR

The purpose of this independent study are 1) development of an application program for seed germination testing with image processing and 2) development of algorithm for analyze image of seeding germination. The program is used for calculation the seed germination. The result can provide statistic and mathematic data for further analysis and support examiner decision.

Six different plant seeds were selected for this experiment. Six replications for each plant seed were cultivated on brown papers with top of paper method. Thirty six images were later captured and user for application test. The algorithm of application to determine germinated seeds is based on eight bits grayscale threshold and detected object contour.

Result of this study showed that the accuracy of application program 92.09 percent and maximum error is 25.00 percent. The best detection is on the dark colored seeds and the worst is on the light colored seeds one.

สารบัญ

	หน้า
กิตติกรรมประกาศ	ก
บทคัดย่อภาษาไทย	ข
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	ค
สารบัญ	ง
สารบัญตาราง	ฉ
สารบัญภาพ	ช
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 ปัญหาและความสำคัญ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา	1
1.3 ขอบเขตของการศึกษา	1
1.4 เครื่องมือที่ใช้ในการศึกษา	2
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
บทที่ 2 ทดลองและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	
2.1 การตรวจสอบความงอก (Germination Test)	3
2.2 ชนิดของภาพถ่ายดิจิตอล	5
2.3 เทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอล	6
2.4 OpenCV 2.4.3	9
2.5 ภาษา C++	9
2.6 ไคสแควร์ (Chi-square)	10
บทที่ 3 วิธีการดำเนินการวิจัย	
3.1 การจัดเตรียมกลุ่มตัวอย่างทดลอง	12
3.2 การออกแบบขั้นตอนวิธีของการประมวลผลภาพ	13
3.3 การพัฒนาโปรแกรม	26
3.4 การใช้งานและทดสอบโปรแกรม	30
บทที่ 4 ผลการวิจัย	
4.1 ผลการประมวลผลภาพดิจิตอลของตัวอย่างชุดทดลอง	31
4.2 การประเมินประสิทธิภาพของโปรแกรม	38

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
บทที่ 5 สรุปผลและข้อเสนอแนะ	
5.1 สรุปผลการประเมินประสิทธิภาพ	43
5.2 ข้อเสนอแนะและแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ฯ ต่อไป	44
เอกสารอ้างอิง	46
ภาคผนวก	
ก ภาพผลการทดลองการประมวลผลภาพตัวอย่าง 36 ชุด ด้วยโปรแกรม ประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพีชด้วยเทคนิคการประมวลผล ภาพดิจิตอล	49
ข ภาพการเพาะเมล็ดพีชตัวอย่างทดลอง	106
ประวัติผู้วิจัย	111

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
3.1 พัณฑุพีชที่เพาะ จำนวนซ้ำ และจำนวนเมล็ดต่อซ้ำของตัวอย่างชุดทดสอบ	12
3.2 ผลการทดลองเลือกค่าเทเรซไฮลด์จากภาพตัวอย่างที่ 3.4	17
3.3 ผลการคำนวนหาค่าคงที่	20
3.4 ผลการคำนวนค่าเทเรซไฮลด์ด้วยการคูณค่าคงที่ 1.64	20
4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์	31
4.2 ผลเปรียบเทียบการตรวจนับระหว่างโปรแกรมประยุกต์และบุคคลนับ	38
4.3 ผลการวิจัยที่นำมาศึกษาด้วยไสแคร์	40
4.4 การจำแนกลักษณะพืชตัวอย่างและผลการวิเคราะห์ความผิดพลาดของโปรแกรม	42

สารบัญภาพ

ภาพที่	หน้า
2.1 ผลการทำเทرزโซลต์ด้วยค่าเทرزโซลต์แบบค่าเฉลี่ย	6
2.2 ตัวอย่างการใช้เทคนิคกรองภาพในการประมวลผลภาพ	7
2.3 ตัวอย่างการทำคอนทัวร์	8
3.1 Block Diagram ขั้นตอนการประมวลผลของโปรแกรมประยุกต์	13
3.2 ผังงานขั้นตอนเตรียมประมวลผลภาพ	14
3.3 ผังงานขั้นตอนการแบ่งภาพด้วยค่าเทرزโซลต์ระดับสีภาพ แบบ Binary	15
3.4 ภาพตัวอย่างชุดการสอนที่ใช้ทดลองในการหาค่าเทرزโซลต์	16
3.5 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ก) ที่ค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 118	18
3.6 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ข) ที่ค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 108	18
3.7 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ค) ที่ค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 108	18
3.8 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ง) ที่ค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 178	19
3.9 ตัวอย่างที่ 3.4 (ก) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 137	20
3.10 ตัวอย่างที่ 3.4 (ข) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 106	21
3.11 ตัวอย่างที่ 3.4 (ค) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 111	21
3.12 ตัวอย่างที่ 3.4 (ง) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزโซลต์เท่ากับ 193	21
3.13 ขั้นตอนค้นหาคอนทัวร์ในภาพ	22
3.14 การหาระยะห่างของคอนทัวร์	23
3.15 ผังงานขั้นตอนรวมขนาดของคอนทัวร์	24
3.16 การออกแบบอินเตอร์เฟสของโปรแกรม	26
3.17 หน้าต่างอินเตอร์เฟสของโปรแกรมประยุกต์ฯ	27
3.18 ส่วนการอ่านไฟล์และข้อมูลภาพเบื้องต้น	27
3.19 ส่วนที่ใช้ปรับแต่งค่าการประมวลผล	28
3.20 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล	28
3.21 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 1 (Seed Output)	29
3.22 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 2 (Seedling Output)	29
ก.1 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v1.png	50
ก.2 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v2.png	51
ก.3 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v3.png	52
ก.4 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v4.png	53
ก.5 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v5.png	54
ก.6 ตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ v6.png	55
ก.7 ตัวอย่างพืชชนิดถั่วเขียวที่ประมวลผล ชื่อภาพ green1.png	56
ก.8 ตัวอย่างพืชชนิดถั่วเขียวที่ประมวลผล ชื่อภาพ green1.png (ต่อ)	57

สารบัญภาพ (ต่อ)

สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพที่	หน้า
ก.42 ตัวอย่างพีชนิดถ้วนแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ red4.png	91
ก.43 ตัวอย่างพีชนิดถ้วนแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ red5.png	92
ก.44 ตัวอย่างพีชนิดถ้วนแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ red6.png	93
ก.45 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana1.png	94
ก.46 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana1.png (ต่อ)	95
ก.47 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana2.png	96
ก.48 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana2.png (ต่อ)	97
ก.49 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana3.png	98
ก.50 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana3.png (ต่อ)	99
ก.51 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana4.png	100
ก.52 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ kana4.png (ต่อ)	101
ก.53 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana5.png	102
ก.54 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana5.png (ต่อ)	103
ก.55 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana6.png	104
ก.56 ตัวอย่างพีชนิดคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ kana6.png (ต่อ)	105
ข.1 เมล็ดพันธุ์ชาวโพดหวานที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ	107
ข.2 เมล็ดพันธุ์ชาวหอมมะลิที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ	107
ข.3 เมล็ดพันธุ์ผักบุ้ง และ ผักคน้ำ ที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ	108
ข.4 เมล็ดพันธุ์ถั่วเขียวที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ	108
ข.5 ถุงเพาะที่รองพื้นด้วยกระดาษสีน้ำตาล	109
ข.6 การวางแผนพืชบนถุงเพาะเมล็ด	109
ข.7 การวางแผนพืชบนถุงเพาะเมล็ด	110
ข.8 การวางแผนพืชบนถุงเพาะเมล็ด	110

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ปัญหาและความสำคัญ

การตรวจสอบความออกเป็นกระบวนการการตรวจสอบคุณภาพของเมล็ดพันธุ์เพื่อให้ทราบถึงความสามารถในการออกของกองเมล็ดพันธุ์ที่ทำการตรวจสอบว่าจะออกได้มากน้อยเพียงใดเมื่อนำไปปลูกในสภาพจริง และใช้ผลการตรวจสอบนี้เป็นตัวชี้วัดความแตกต่างของคุณภาพเมล็ดพันธุ์แต่ละกอง โดยกระบวนการทดสอบความออกนี้ ส่วนใหญ่บุคคลจะเป็นผู้ทำการทดสอบทั้งหมด เมื่อการทดสอบมีจำนวนตัวอย่างจำนวนมากย่อมทำให้เกิดความยุ่งยากและใช้เวลาในการทดสอบมากขึ้น

จากปัญหาดังกล่าว ผู้วิจัยได้มีแนวคิดในการนำเทคโนโลยีสารสนเทศมาประยุกต์ใช้กับการทดสอบการออกของเมล็ดพืช โดยการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ที่ใช้สำหรับการทดสอบการออกของเมล็ดพืช ด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพ (Digital Image Processing) ในเรื่องการตรวจจับวัตถุ (Object Detection) มาใช้พัฒนากระบวนการตรวจนิรภัยเมล็ดพันธุ์ แทนการให้บุคคลเป็นผู้วิเคราะห์ เพื่อลดความยุ่งยาก และลดTHONเวลาในการทดสอบ

โปรแกรมประยุกต์สามารถวิเคราะห์ลักษณะการออกของเมล็ดพืชจากภาพถ่ายดิจิตอล ซึ่งภาพถ่ายดิจิตอลนี้อาจได้จากการถ่ายภาพด้วยกล้องดิจิตอล หรือการสแกนภาพถ่ายที่เป็นกระดาษด้วยสแกนเนอร์ และนำภาพถ่ายดิจิตอลนี้มาผ่านเทคนิคการประมวลผลภาพด้วยวิธีการตรวจจับวัตถุ จากภาพนิ่งและวิเคราะห์ข้อมูลที่ได้ เพื่อหาอัตราการออกของเมล็ดพืช

1.2 วัตถุประสงค์ของการศึกษา

1.2.1 เพื่อพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ในการทดสอบความออกของเมล็ดพันธุ์พืชด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอล

1.2.2 เพื่อพัฒนาขั้นตอนวิธีสำหรับวิเคราะห์ภาพถ่ายเมล็ดพืชที่เหมาะสมกับการทดสอบการออกของเมล็ดพืช

1.3 ขอบเขตของการศึกษา

1.3.1 พัฒนาโปรแกรมประยุกต์ เพื่อใช้สำหรับการทดสอบความออกของเมล็ดพันธุ์พืช ด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพ สำหรับประมวลผลภาพถ่ายเมล็ดพืช 3 ประเภท ได้แก่ 1) พืชตระกูลถั่ว 2 ชนิด ได้แก่ ถั่วแดง และถั่วเขียว 2) รัญพืช ได้แก่ ข้าว และข้าวโพด 3) พืชประเภทผัก ได้แก่ ผักบุ้งจีน และผักคะน้า จำนวน ตัวอย่างละ 6 ชิ้น ชั้นละ 10 เมล็ด

1.3.2 ขอบเขตของระบบงาน

1.3.2.1 โปรแกรมประยุกต์ทำงานบนระบบปฏิบัติการ Microsoft Windows 7

1.3.2.2 โปรแกรมประยุกต์สามารถประมวลผลจากภาพถ่ายดิจิตอลสกุล JPEG และ PNG เท่านั้น

1.3.2.3 โปรแกรมประยุกต์สามารถประมวลผลภาพเมล็ดพืชและให้ข้อมูล ได้แก่ จำนวน เมล็ดที่ตรวจพบในภาพถ่าย จำนวนต้นอ่อนในภาพถ่าย พื้นที่ของต้นอ่อน และตำแหน่งค่อนหัวร์ที่วิเคราะห์ได้

1.4 เครื่องมือที่ใช้ในการศึกษา

1.4.1 ฮาร์ดแวร์ (Hardware)

เครื่องคอมพิวเตอร์ส่วนบุคคล (Personal Computer)

1.4.1.1 หน่วยประมวลผลกลาง (Central Processing Unit: CPU) มีความเร็วในการประมวลผล 2.10 Giga Hertz (GHz)

1.4.1.2 หน่วยความจำหลัก (Random Access Memory: RAM) ความจุขนาด 2.00 Gigabyte

1.4.1.3 อุปกรณ์เก็บข้อมูลฮาร์ดดิสก์ (Hard Disk) ความจุขนาด 320 Gigabyte

1.4.2 ซอฟต์แวร์ (Software)

1.4.2.1 Visual Studio C++ 2010 Express

1.4.2.2 ชุดเครื่องมือประมวลผลภาพ OpenCV 2.4.3

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

1.5.1 ได้โปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการอกร่องเมล็ดพันธุ์พืช

1.5.2 ได้ขั้นตอนวิธีสำหรับวิเคราะห์ภาพถ่ายเมล็ดพืชที่เหมาะสมกับการทดสอบการอกร่องเมล็ดพันธุ์พืช

1.5.3 ได้ระบบสารสนเทศเพื่อพัฒนางานด้านการเกษตร

บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

การค้นคว้าอิสระ เรื่องการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับตรวจสอบการออกของเมล็ดพันธุ์พืช ด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอล ผู้วิจัยได้ทำการศึกษาค้นคว้าทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง อันประกอบไปด้วย

- 2.1 การตรวจสอบความออก (Germination Test)
- 2.2 ชนิดของภาพถ่ายดิจิตอล
- 2.3 เทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอล
- 2.4 OpenCV 2.4.3
- 2.5 ภาษา C++
- 2.6 ไคสแควร์ (Chi-square)

2.1 การตรวจสอบความออก

ผู้วิจัยได้ศึกษาขั้นตอนวิธีการตรวจสอบความออกจากเอกสารของลำนักวิจัยพัฒนา เทคโนโลยีชีวภาพ กรมวิชาการเกษตร เรื่อง การตรวจสอบคุณภาพเมล็ดพันธุ์ โดย ณัฐหทัย เอพานิช (2547) ได้อธิบายไว้ว่า “การตรวจสอบความออก เป็นกระบวนการตรวจสอบคุณภาพของเมล็ดพันธุ์ เพื่อให้ทราบถึงความสามารถในการออกของเมล็ดพันธุ์ที่ทำการตรวจสอบว่าจะออกได้มากน้อยเพียงใดเมื่อนำมาปลูกในสภาพไร่นา และใช้ผลการตรวจสอบนี้เป็นตัวชี้วัดความแตกต่างของคุณภาพ เมล็ดพันธุ์แต่ละกอง” ซึ่งจากการศึกษาผู้วิจัยได้สรุปรายหัวข้อไว้ดังนี้

2.1.1 ความหมายของการออก (Germination)

ณัฐหทัย เอพานิช (2547: 21) กล่าวว่า “การออกของเมล็ด หมายถึง การที่ต้นอ่อนออก ออกจากเมล็ดจนถึงระยะที่มีองค์ประกอบที่สำคัญต่างๆ ปรากฏให้เห็นอย่างชัดเจน ไม่ว่าต้นอ่อนนั้น จะพัฒนาและเจริญเติบโตเป็นต้นพืชที่สมบูรณ์ในสภาพแวดล้อมที่เหมาะสมในดินได้หรือไม่” จากคำกล่าวดังกล่าวในการจำแนกเมล็ดพืชทั่งอกนั้นจะเริ่มนับโดยให้เมล็ดพืชเติบโตในช่วงระยะเวลาหนึ่ง จากนั้นนับเอาเฉพาะเมล็ดที่มีการเติบโตสมบูรณ์เท่านั้น โดยเมล็ดที่เติบโตสมบูรณ์ในระยะเวลาที่กำหนด คือ เมล็ดทั่งอก

2.1.2 วัสดุอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับเพาะเมล็ดพืช

ในการตรวจสอบความออก มีวัสดุที่ใช้ในการเพาะเมล็ด ซึ่งโดยทั่วไปต้องมีคุณสมบัติ หลักๆ ได้แก่ ต้องเป็นวัสดุที่ซึมซับน้ำได้ดี ไม่มีสารพิษที่เป็นภัยต่อต้นอ่อนและเมล็ดของพืช และ ปราศจากเชื้อโรคที่เป็นอันตรายต่อพืช โดยวัสดุที่ใช้ในการเพาะเมล็ดพืชสำหรับทดสอบประกอบด้วย อุปกรณ์ดังต่อไปนี้ (ณัฐหทัย เอพานิช, 2547: 22)

2.1.2.1 กระดาษเพาะ เป็นกระดาษที่มีความสามารถในการดูดซึมน้ำได้ดี เช่น กระดาษชัน กระดาษกรอง หรือ ผ้าขนหนู โดยต้องไม่มีสารพิษที่เป็นอันตรายต่อต้นอ่อนและเมล็ดพืชและไม่มีเชื้อโรคที่เป็นอันตรายต่อพืช ความมีความเป็นกรดเป็นด่าง (pH) อยู่ในช่วง 6.0-7.5 และควรเก็บรักษาในที่แห้งและปลอดฝุ่น

2.1.2.2 ทราย เป็นทรัพยาลส์อี้ดปราศจากเมล็ดพืชอื่นๆ เจือปน และไม่มีสารพิษ หรือเชื้อโรคที่เป็นอันตรายต่อพืช ค่าความเป็นกรดเป็นด่าง (pH) อยู่ในช่วง 6.0-7.5 ทรายที่ใช้ในการเพาะ เมล็ดพืชแล้วสามารถนำกลับมาใช้เพาะเมล็ดพืชใหม่ได้แต่ต้องทำความสะอาดด้วยการล้างและอบฆ่าเชื้อเสียก่อน

2.1.2.3 น้ำ น้ำที่ใช้ในการเพาะต้องเป็นน้ำสะอาดไม่มีสารไดํา ปนอยู่ มีค่าความเป็นกรดเป็นด่าง (pH) อยู่ในช่วง 6.0-7.5

2.1.3 วิธีการเพาะเมล็ดด้วยกระดาษเพาะ

ในการเพาะพืชสำหรับตรวจสอบการงอก เมล็ดที่ใช้ทดสอบ เป็นเมล็ดพันธุ์พืชบริสุทธิ์ (Pure Seed) โดยทำการสุ่มนับครั้งละ 400 เมล็ด และนำไปทำการเพาะ ครั้งละ 100 เมล็ด จำนวน 4 ชั้น แต่ละชั้นอาจจะแบ่งออกเป็นชั้นละ 50 เมล็ด หรือ 25 เมล็ด เพื่อให้เหมาะสมกับวัสดุที่ทำการเพาะ โดยวิธีการเพาะด้วยกระดาษจะมีวิธีเพาะได้ 3 วิธีดังนี้ (ณัฐหทัย เอพานิช, 2547: 24)

2.1.3.1 การเพาะบนกระดาษ (Top of Paper) เป็นการเพาะเมล็ดโดยการวางเมล็ดไว้บนกระดาษเพาะที่เปียกชื้นและวางไว้ในถาดเพาะหรือกล่องพลาสติก เพื่อป้องกันการระเหยของน้ำ อาจจะใช้กระดาษหรือผ้าชุบน้ำวางบนเมล็ดอีกชั้นเพื่อรักษาความชื้น

2.1.3.2 การเพาะระหว่างกระดาษ (Between Paper) เป็นการเพาะเมล็ดด้วยกระดาษเพาะโดยทำการวางเมล็ดบนกระดาษที่เปียกชื้นจากนั้นนำกระดาษที่เปียกชื้นอีกแผ่นมาวางทับโดยเมล็ดพืชจะอยู่ตรงกลางระหว่างกระดาษจากนั้นม้วนกระดาษและเก็บใส่ถุงพลาสติกเพื่อป้องการระเหยของความชื้น

2.1.3.3 การเพาะด้วยการใช้กระดาษพลีท (Pleated Paper) เป็นการเพาะเมล็ดให้อกในกระดาษที่พับกลับไปกลับมาเหมือนผ้าอัดกลืน มีทั้งหมด 50 ช่อง โดยว่างช่องละ 2 เมล็ดให้ห่างกันแล้วลดน้ำให้ชุ่มจากนั้นเก็บใส่กล่องพลาสติกเพื่อเก็บรักษาความชื้น

2.1.4 การคำนวณและรายงานผล

ผลตรวจสอบความงอก จะรายงานเป็นร้อยละของต้นอ่อนที่สมบูรณ์ จากการคำนวณค่าเฉลี่ยของทั้ง 4 ชั้น ชั้นละ 100 เมล็ด ถ้ามีการแบ่งออกเป็นส่วนย่อยก็ต้องนับรวมกันให้เป็นชั้นละ 100 เมล็ดก่อน การผลการคำนวณจะต้องเป็นเลขจำนวนเต็มโดยถ้าได้ทศนิยม 0.5 ให้ปัดเป็น 1 ในกรณีเมล็ดที่ไม่萌อกให้คำนวณเข่นเดียวกัน และเมื่อรวมค่าร้อยละของเมล็ดที่งอกและไม่萌อกจะต้องได้ร้อยละ 100 (ณัฐหทัย เอพานิช, 2547: 42)

2.2 ชนิดของภาพถ่ายดิจิตอล

ภาพถ่ายดิจิตอลเป็นข้อมูลชนิดรูปภาพที่สามารถคำนวณได้ด้วยสูตรทางคณิตศาสตร์ เป็นข้อมูลรูปแบบดิจิตอลที่ได้จากอุปกรณ์ดิจิตอล เช่น กล้องถ่ายภาพดิจิตอล แต่บางครั้งก็ได้จากการแปลงภาพถ่ายแนะนำลือกด้วยเครื่องสแกนเนอร์หรืออุปกรณ์ที่คล้ายกัน (บุญธรรม ภัตราจารุกุล, 2556: 66)

2.2.1 พิกเซล (Pixel)

บุญธรรม ภัตราจารุกุล (2556: 66) ได้ให้ความหมายไว้ว่า “จุดภาพหรือพิกเซล (Pixel) มาจากคำว่า พิกเจอร์ (Picture) ที่แปลว่ารูปภาพ และ อีเลเมนต์ (Element) ที่แปลว่า องค์ประกอบ หรือหน่วยโดยภาพหนึ่งๆ จะประกอบด้วยจุดภาพหรือพิกเซลมากมาย โดยความหนาแน่นนี้เรียกว่า ความละเอียดของภาพ” จากความหมายดังกล่าว พิกเซลคือ ข้อมูลภาพถ่ายดิจิตอลที่เก็บในรูปของชุดข้อมูลที่มีองค์ประกอบที่แสดงถึงจุดภาพนั้นๆ โดยเก็บในรูปแบบ 2 มิติ ประกอบไปด้วย แนวอน (แกน x) และแนวตั้ง (แกน y) เช่น 1024×768 พิกเซล ซึ่งหมายความว่า ภาพถ่ายดิจิตอลประกอบไปด้วยพิกเซลทั้งสิ้นคือ 786432 พิกเซล และในแต่ละพิกเซลจะเก็บค่าสีของแต่ละจุดพิกเซลไว้ด้วยจำนวนข้อมูลที่ถูกจัดเก็บในแต่ละพิกเซลนั้น มีหน่วยที่เรียกว่า บิท (Bit) เมื่อนำมาเทียบกันจะเรียกว่า บิทต่อพิกเซล (Bit per Pixel: bpp) ตัวอย่างเช่น ภาพถ่ายดิจิตอลชนิด 8 บิท ต่อ พิกเซล จะมีค่าสีที่เปลี่ยนแปลงໄปได้ทั้งหมด 256 สี โดยค่า 0 จะเป็นค่าที่มีความเข้มแสงต่ำสุดคือ สีดำ และ ค่า 255 มีค่าความส่องของแสงมากที่สุดคือ สีขาว และเมื่อทำการเพิ่มจำนวนบิทต่อพิกเซลให้สูงขึ้นจะทำให้สีของภาพถ่ายมีความละเอียดมากขึ้น

2.2.2 ชนิดของภาพถ่ายดิจิตอล

ชนิดของภาพถ่ายดิจิตอลพื้นฐานมีทั้งสิ้น 4 ประเภท โดยแบ่งตามองค์ประกอบของภาพแต่ละชนิดที่แตกต่างกัน ได้แก่

2.2.2.1 ภาพขาวดำ (Binary Image) เป็นภาพถ่ายดิจิตอลแบบที่ใช้จำนวนบิทต่อพิกเซล 1 บิทเพื่อแทนพิกเซลในแต่ละจุดด้วยสีดำหรือสีขาวเท่านั้น

2.2.2.2 ภาพสีเทา (Grayscale or Intensity Image) เป็นภาพถ่ายดิจิตอลที่มีการเพิ่มขนาดของบิทต่อพิกเซล โดยมีขนาด 8 บิทต่อพิกเซล มีค่าสีระหว่าง 0-255 และเป็นสีที่ไม่ได้มาจากสีดำเป็นโทนสีเทาและสีขาวในที่สุด

2.2.2.3 ภาพดัชนี (Index Image) เป็นภาพถ่ายดิจิตอลที่มีลักษณะการจัดเก็บข้อมูลในรูปแบบสมการแมทริกซ์ โดยแมทริกซ์ชั้นแรกจะเป็นข้อมูลของภาพ และแมทริกซ์ชั้นที่สองจะเป็นแมทริกซ์ของสี (Color Map Matrix)

2.2.2.4 ภาพสีจริง (True Color Image) เป็นภาพถ่ายดิจิตอล ที่ใช้จำนวนบิทต่อพิกเซล มีขนาด 8 บิท ใน การแทนค่าแต่ละสี ได้ สีแดง (R) สีเขียว (G) และ สีน้ำเงิน (B) โดยภาพถ่ายดิจิตอลชนิดนี้เรียกว่าภาพแบบ RGB

2.3 เทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอล

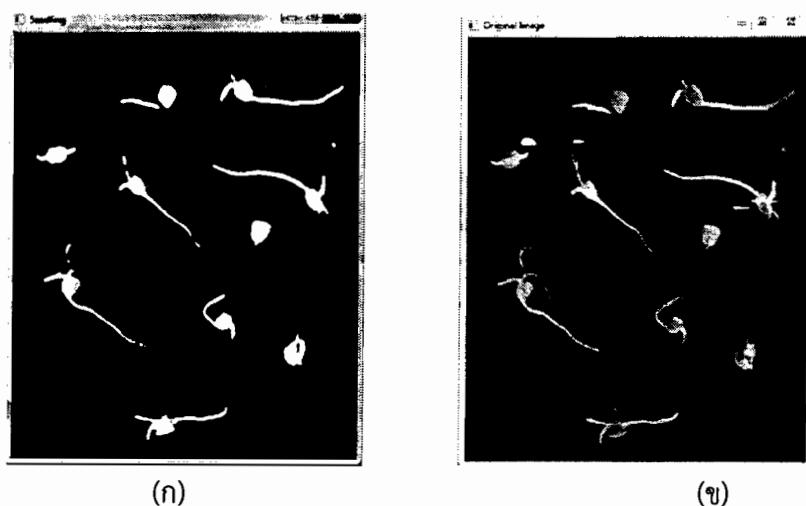
ในการศึกษาวิจัยในครั้งนี้ ผู้วิจัยได้ศึกษาและเลือกใช้เทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอลเพื่อนำมาใช้ในการศึกษาวิจัยดังนี้

2.3.1 การตรวจจับวัตถุ (Object Detection)

การตรวจจับวัตถุ เป็นเทคนิคการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอลเพื่อหาวัตถุหรือรูปภาพที่ต้องการจากภาพที่มีองค์ประกอบรวมกันหลายๆ อย่างโดยอาศัยเทคนิคการประมวลผลภาพหลายๆ เทคนิค เช่นมาประกอบกัน เช่น การทำเทρชοιλτ์ การค้นหาขอบภาพ หรือการเติบรูปทรง เป็นต้น

2.3.2 การทำเทρชοιลต์ (Thresholding)

การทำเทρชοιลต์ เป็นกระบวนการประมวลผลภาพถ่ายดิจิตอลเพื่อที่จะแบ่งภาพออกเป็นส่วนๆ ด้วยค่าเทρชοιลต์ โดยวิธีการที่ง่ายที่สุดในการทำเทρชοιลต์ได้แก่ การแปลงภาพเป็นภาพสีเทา (Grayscale) จากนั้นก็ตัดภาพด้วยค่าเทρชοιลต์ ในการเลือกค่าเทρชοιลต์แบบที่ง่ายที่สุดมี 2 วิธีที่นิยมคือ เลือกจากค่าเฉลี่ยหรือค่ากลางของสี (ค่ากลางของสีคือ 128) และมีอีกวิธีคือใช้วิธีของโอตสี (Otsu's Method) (บุญธรรม ภัตราจารุกุล, 2556: 113)



ภาพที่ 2.1 ผลการทำเทρชοιลต์ด้วยค่าเทρชοιลต์แบบค่าเฉลี่ย: (ก) ผลลัพธ์ในการทำเทρชοιลต์ ส่วนที่เป็นสีขาวซึ่งเป็นส่วนที่มากกว่าค่าเทρชοιลต์ (ข) ภาพต้นฉบับที่เป็นภาพสี

จากภาพที่ 2.1 เป็นภาพแสดงผลการทำเทρชοιลต์ โดยภาพ ก) เป็นภาพผลลัพธ์การทำเทρชοιลต์ด้วยค่าเฉลี่ยของภาพและ ข) เป็นภาพต้นฉบับ โดยการเลือกใช้ค่าเทρชοιลต์ให้เหมาะสมจะทำให้ได้ผลการตรวจจับวัตถุได้ดีขึ้น

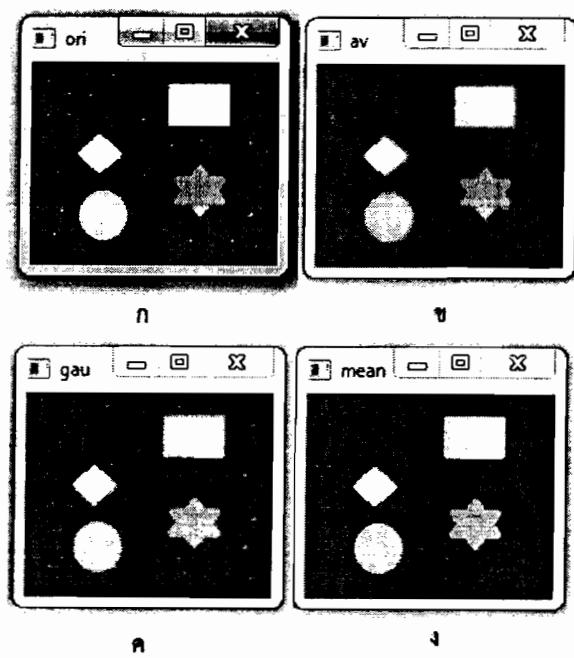
2.3.3 การกรองภาพเชิงพื้นที่ (Smoothing Spatial Filters)

บุญธรรม ภัทราราจรุกุล (2556: 130) อธิบายไว้ว่า “การกรองให้เรียบ เป็นการเบลอภาพ และลดสัญญาณรบกวนในภาพ ด้วยการใช้ตัวกรองเฉลี่ยและคำสั่งตัวกรองทางสถิติ ที่นิยมใช้กันมีอยู่ 2 วิธีคือ การกรองค่าเฉลี่ย (Mean Filtering) และการกรองค่ามัธยฐาน (Median Filtering)”

2.3.3.1 การกรองภาพด้วยค่าเฉลี่ย (Mean Filtering) เรียกอีกอย่างหนึ่งว่าวิธีการกรองภาพความถี่ต่ำ (Low Pass Filters) เพราะสำหรับการกำจัดสัญญาณรบกวนในภาพ การกรองภาพด้วยค่าเฉลี่ยใช้หน้าต่างค่อนโلوจุชั้น ขนาด 3×3 เป็นพื้นฐานและเพิ่มขนาดขึ้นได้ถ้าต้องการความرابเรียบของภาพมากขึ้น (บุญธรรม ภัทราราจรุกุล, 2556: 130-131)

2.3.3.2 ตัวกรองแบบเกาส์เซียน (Gaussian Filters) เป็นการกรองภาพด้วยฟังก์ชันแบบเกาส์ (Gaussian Function) เมื่อใช้การกรองภาพแบบเกาส์เซียนนี้จะมีผลคือ ภาพจะมีรายละเอียดที่ลดลงและทำให้ภาพเบลอ ทั้งนี้ การกรองภาพแบบเกาส์เซียนจะเป็นการกรองความถี่สูง (High Pass Filters) และเหมาะสมที่จะนำไปใช้ในการหาขอบภาพ (บุญธรรม ภัทราราจรุกุล, 2556: 132-133)

2.3.3.3 การกรองภาพด้วยค่ามัธยฐาน (Median Filtering) เป็นการกรองภาพที่ใช้วิธีในการคำนวนเอาต์พุตโดยค่ามัธยฐานของพิกเซลใกล้เคียง เป็นการกำจัดสัญญาณรบกวนได้ดีขึ้นและสามารถลดการเบลอของภาพได้ และใช้กำจัดสัญญาณรบกวนแบบจุด (Salt and Pepper Noise) ได้ดี (บุญธรรม ภัทราราจรุกุล, 2556: 133-134)



ภาพที่ 2.2 การใช้เทคนิคกรองภาพในการประมวลผลภาพ (ก) ภาพต้นฉบับ (ข) ภาพต้นฉบับเมื่อกรองภาพแบบค่าเฉลี่ย (ค) ภาพต้นฉบับเมื่อกรองภาพแบบเกาส์เซียน (ง) ภาพต้นฉบับเมื่อกรองภาพแบบค่ามัธยฐาน

ภาพที่ 2.2 เป็นภาพที่แสดงตัวอย่างกรองภาพ โดยภาพ ก) เป็นภาพต้นฉบับ ภาพ ข) เป็นภาพที่กรองด้วยค่าเฉลี่ยด้วยคอนโวโลชันขนาด 3×3 ภาพ ค) เป็นภาพที่กรองด้วยตัวกรองแบบเกาส์เชียน และ ง) เป็นภาพที่กรองด้วยค่ามัธยฐานด้วยคอนโวโลชันขนาด 3×3

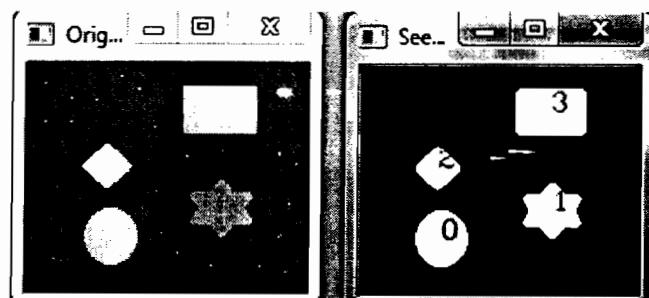
2.3.4 คอนทัวร์ (Contour)

ในการประมวลผลภาพ คอนทัวร์ หมายถึงเส้นรอบรูปของจุดพิกเซลที่มีสีใกล้เคียงกันหรือมีค่าเดียวกัน ใน การใช้งานการประมวลผลภาพแบบคอนทัวร์ในการตรวจจับวัตถุนี้ มีฟังก์ชันที่สำคัญในการตรวจจับวัตถุ ได้แก่

2.3.4.1 เชนทรอยด์ (Centroid) เป็นจุดศูนย์กลางของวัตถุที่เรียบรูปทรง สำหรับใช้ในการหาตำแหน่งของวัตถุที่ปราศจากรูปภาพเพื่อวิเคราะห์ลักษณะต่างๆ เช่น ระยะห่างของคอนทัวร์ ตำแหน่งด้านบนด้านล่าง ตำแหน่งด้านขวาและซ้าย หรือ ระยะของวัตถุ เป็นต้น

2.3.4.2 พื้นที่ของคอนทัวร์ (Contour Area) พื้นที่ของคอนทัวร์ เพื่อใช้วิเคราะห์ลักษณะของวัตถุ เช่น ขนาดของวัตถุ พื้นที่มากที่สุด พื้นที่น้อยที่สุด เป็นต้น

2.3.4.3 กรอบล้อมรอบรูปคอนทัวร์ (Bounding) การวัดกรอบล้อมรอบที่รูปคอนทัวร์ เพื่อใช้เทียบลักษณะของวัตถุกับรูปเลขาคณิต



(ก)

(ข)

	Std	Area	PositionX	PositionY
0	680	45	94	
1	613	106	78	
2	335	43	55	
3	967	105	24	
*				

(ค)

ภาพที่ 2.3 ตัวอย่างการหาคอนทัวร์ (ก) ภาพต้นฉบับ (ข) ภาพคอนทัวร์ที่ได้จากการประมวลผล (ค) ภาพผลการหาจุดศูนย์กลางและพื้นที่ของคอนทัวร์

จากภาพที่ 2.3 เป็นภาพตัวอย่างที่ได้จากการประมวลผลภาพ เพื่อหาคอนทัวร์และใช้ฟังก์ชันเพื่อหา เชนทรอยด์และพื้นที่ของคอนทัวร์ โดยภาพ ก) เป็นภาพต้นฉบับ ภาพ ข) เป็นภาพของคอนทัวร์ที่ได้จากการประมวลผล และ ภาพ ค) เป็นภาพข้อมูลของคอนทัวร์ประกอบด้วยจุดศูนย์กลาง และพื้นที่ของคอนทัวร์ที่มีหน่วยเป็นพิกเซล

2.4 OpenCV 2.4.3 (OpenCV Community, 2012)

OpenCV เป็นไลบรารีสำหรับคอมพิวเตอร์วิชั่น ซึ่งประกอบด้วยเครื่องมือสำหรับการประมวลผลภาพแม่ข่ายเลินนิ่ง โดย OpenCV เป็นชุดไลบรารีที่เป็นซอฟต์แวร์ประเภท Open Source ซึ่งให้ผู้พัฒนาโปรแกรมสามารถนำไปพัฒนาโปรแกรมภายใต้ลิขสิทธิ์แบบ BSD โดยมีส่วนเชื่อมต่อหlays ภาษาได้แก่ C, C++, Python และ Java และใช้งานได้หลากหลายระบบปฏิบัติการ เช่น Windows, Linux, Mac OS, iOS และ Android ทั้งนี้ OpenCV มีการออกแบบให้เหมาะสมกับการใช้งานจริง และเน้นเรื่องประสิทธิภาพเป็นหลัก

OpenCV เป็นไลบรารีที่รวบรวมขั้นตอนวิธีสำหรับการประมวลผลไว้มากกว่า 2500 ขั้นตอนวิธี และมีไลบรารีสำหรับผู้พัฒนาโปรแกรมเลือกใช้ให้เหมาะสมกับการประมวลผลภาพ ซึ่งแสดงบางส่วนได้ดังนี้

2.4.1 core เป็นไลบรารีพื้นฐาน เกี่ยวกับโครงสร้างข้อมูล และข้อมูลชนิด Mat ที่ต้องนำมาใช้ในการเรียกใช้โมดูลอื่นๆ

2.4.2 imgproc เป็นไลบรารีพื้นฐานสำหรับประมวลผลภาพแบบ Linear และ Non Linear ใน การประมวลผลภาพ เช่น การกรองภาพ การแปลงรูปร่าง สี หรือ Histograms เป็นต้น

2.4.3 video เป็นไลบรารีสำหรับการประมวลผลวิดีโอ ในรูปแบบต่างๆ

2.4.4 calib3d เป็นไลบรารีพื้นฐานสำหรับการประมวลผลภาพในรูปแบบหลายมุมมอง และใช้สำหรับประมวลผลภาพ 3 มิติ

2.4.5 highgui เป็นไลบรารีสำหรับสร้างอินเตอร์เฟสพื้นฐานในการแสดงรูปภาพหรือวิดีโอ

2.4.6 qpbn เป็นไลบรารีที่ใช้สำหรับการประมวลผลร่วมกับการใช้ขั้นตอนวิธีของโมดูลอื่นๆ นอกเหนือจากไลบรารีของ OpenCV

2.5 ภาษา C++

ภาษา C++ เป็นภาษาคอมพิวเตอร์ที่ถูกพัฒนาขึ้นโดย เบยเนอ สเตราสต์روب (Bjarne Stroustrup) จากเบลล์แล็บส์ (Bell Labs) ในปี ค.ศ. 1983 โดยพัฒนาจาก ภาษา C โดยมีหลักการที่จะเพิ่มความสามารถให้กับภาษา C โดยเพิ่มคุณสมบัติของการเขียนโปรแกรมเชิงวัตถุเพื่อให้สามารถเขียนโปรแกรมและวิเคราะห์เชิงวัตถุได้ ภาษา C++ มีการเขียนในหลายรูปแบบ และรองรับการเขียนในรูปแบบภาษา C เดิมได้ ในการเขียนโปรแกรมในภาษา C++ มีรูปแบบการเขียนแบบโปรแกรมแบบเชิงวัตถุ โดยมีการใช้クラス (Class) ในการเขียนโปรแกรม และมีคุณสมบัติในการเขียนโปรแกรมเชิงวัตถุ เช่น การสืบทอด (Inheritance) การเขียนทับ (Polymorphisms) หรือ เทมเพลต (Templates)

ภาษา C++ สามารถนำมาเขียนโปรแกรมได้หลากหลายรูปแบบ เช่น สามารถเขียนโปรแกรมแบบโครงสร้าง สามารถนำไปเขียนโปรแกรมเชิงวัตถุ สามารถนำไปเขียนโปรแกรมแบบกราฟิกอินเตอร์เฟส หรือสามารถนำไปเขียนเว็บไซต์ได้ (Deitel and Deitel, 2548: 7)

2.6 ไคสแคร์ (Chi-square)

มนต์ชัย เทียนทอง (ม.ป.ป: 311) ได้อธิบายไว้ว่า “ไคสแคร์ เป็นสถิติที่ใช้สำหรับการทดสอบเพื่อเปรียบเทียบข้อมูลที่อยู่ในรูปแบบความถี่หรือรูปแบบสัดส่วน ซึ่งไม่สามารถวัดออกมาเป็นตัวเลขที่แน่นอน แต่สามารถจำแนกเป็นหมวดหมู่ได้ ซึ่งเป็นข้อมูลที่เกิดจากการเก็บรวบรวมจากตัวแปรที่เกี่ยวข้องแล้วจำแนกออกเป็นความถี่หรือสัดส่วน” ซึ่งสรุปได้ว่าไคสแคร์เป็นสถิติที่ใช้ทดสอบความสัมพันธ์ของตัวแปรนั้นเอง โดยมีการกล่าวถึงรายละเอียดเพิ่มเติมดังต่อไปนี้

2.6.1 รูปแบบของการทดสอบไคสแคร์

การทดสอบไคสแคร์ สามารถใช้ทดสอบข้อมูลที่ต้องการนำมาเปรียบเทียบกันเพื่อหาผลได้หลายกรณี ซึ่งรูปแบบการทดสอบสามารถแสดงได้ดังนี้

2.6.1.1 การทดสอบความกลมกลืน (The Goodness of Fit Test)

การทดสอบความกลมกลืน เป็นการศึกษาเพื่อดูว่าการแจกแจงความถี่นั้นเป็นไปตามรูปแบบที่กำหนดหรือไม่ โดยศึกษาจากตัวแปรเพียงตัวเดียว เป็นการทดสอบระหว่างผลและตัวแปรเพื่อเป็นการทดสอบว่าผลที่ได้เป็นไปตามทฤษฎีหรือไม่

2.6.1.2 การทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปร (Test of Association)

การทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปร เป็นการทดสอบถึงความสัมพันธ์ของตัวแปรว่าสัมพันธ์กันหรือไม่ โดยทำการทดสอบตัวแปรที่ลักษณะซึ่งตัวแปรแต่ละตัวจำแนกออกเป็นตารางในการทดสอบจะต้องมีการกำหนดสมมุติฐานกลางว่าตัวแปรที่ทดสอบนั้นมีความสัมพันธ์กัน

2.6.1.3 การทดสอบความเป็นเอกภาพ (Test of Homogeneity)

การทดสอบความเป็นเอกภาพ เป็นการทดสอบผลความเหมือนกันระหว่างตัวแปร โดยพิจารณาจากความน่าจะเป็นหรืออัตราส่วนและนำมำจัดทำเป็นตาราง ใน การทดสอบจะต้องมีการกำหนดสมมุติฐานกลางว่าตัวแปรที่ทำการทดสอบนั้นไม่แตกต่างกัน (เหมือนกัน)

2.6.2 ขั้นตอนในการทดสอบไคสแคร์

ในการทดสอบไคสแคร์ ทั้ง 3 รูปแบบ มีขั้นตอนเหมือนกันซึ่งสามารถแสดงเป็นขั้นตอนการทดสอบได้ดังนี้

2.6.2.1 กำหนดให้ค่า O คือ ความถี่ที่ต้องการศึกษา และกำหนดให้ค่า E คือ ความถี่ที่คาดหวัง

2.6.2.2 กำหนดสมมุติฐานการวิจัย H_0 ให้เป็นสมมุติฐานการวิจัยกลาง ซึ่งให้ผลกระทบว่างความถี่ที่ต้องการศึกษาและความถี่ที่คาดหวังตามรูปแบบที่ต้องการทดสอบ และ กำหนดสมมุติฐานการวิจัย H_1 ให้เป็นผลตรงข้ามกับสมมุติฐานกลาง

2.6.2.3 หาค่าความถี่ที่คาดหวัง (E) ด้วยการคำนวณตามหลักของความน่าจะเป็น โดยให้คำนวณแต่ละเซลล์ในตาราง จนครบทุกเซลล์ของตาราง

2.6.2.4 หาค่าไคสแคร์ (χ^2)

2.6.2.5 เปรียบเทียบค่าไคสแคร์กับตารางค่าวิกฤต ที่ระดับนัยสำคัญที่กำหนด

2.6.2.6 สรุปผลโดยการเปรียบเทียบค่าที่คำนวณได้กับตารางค่าวิกฤต ถ้าค่าที่คำนวณได้น้อยกว่าตาราง ให้ถือว่า สมมุติฐานกลาง (H_0) เป็นที่ยอมรับ แต่ถ้าค่าที่คำนวณมีค่ามากกว่าค่าในตาราง แสดงว่าสมมุติฐานตรงข้าม (H_1) เป็นที่ยอมรับ

2.6.3 ข้อจำกัดของไคสแควร์

ในการทดสอบไคสแควร์มีข้อจำกัดของข้อมูลที่จะทำให้การทดสอบไคสแควร์มีความน่าเชื่อถือลดลง ซึ่งถือเป็นข้อจำกัดของการทดสอบไคสแควร์ ได้แก่

2.6.3.1 กรณีที่ตารางข้อมูลมีขนาด 2×2 ถ้ามีค่าความถี่ที่คาดหวังค่าได้ค่าน้อยกว่า 5 จะทำให้ผลการทดสอบไคสแควร์มีค่าความน่าเชื่อถือลดลง

2.6.3.2 กรณีที่ตารางข้อมูลมีขนาดมากกว่า 2×2 ต้องมีค่าความถี่ที่คาดหวังที่น้อยกว่า 5 ไม่เกินร้อยละ 20 ของทั้งหมด ถ้าเกินจะทำให้ผลการทดสอบไคสแควร์มีค่าความน่าเชื่อถือลดลง

2.6.3.3 ประชากรในการทดสอบไคสแควร์ถ้ามีขนาดมากกว่า 50 จะได้ผลค่อนข้างดี

2.6.3.4 ถ้าระดับความเป็นอิสระมีค่าเท่ากับ 1 ($df=1$) จะทำให้การทดสอบไคสแควร์ได้ไม่ดี ต้องแก้ไขด้วยวิธีของเยสต์ (Yates's Correction for Continuity)

2.6.3.5 ถ้าการคำนวนไคสแควร์เป็นข้อมูลแบบเปอร์เซ็นต์ จะต้องมีการปรับผลลัพธ์โดยคูณค่าผลลัพธ์ด้วยหลักการพื้นฐานของเปอร์เซ็นต์ ($\frac{N}{100}$ เมื่อ N คือ จำนวนประชากร)

บทที่ 3

วิธีการดำเนินการวิจัย

การค้นคว้าอิสระ เรื่องการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการออกของเมล็ดพืชด้วย การประมาณผลภาพพิจิตอล ได้แบ่งขั้นตอนการดำเนินงานออกเป็น 4 ขั้นตอน ดังนี้

- 3.1 การจัดเตรียมกลุ่มตัวอย่างทดลอง
- 3.2 การออกแบบขั้นตอนวิธีของการประมาณผลภาพ
- 3.3 การพัฒนาโปรแกรม
- 3.4 การใช้งานและทดสอบโปรแกรม

3.1 การจัดเตรียมกลุ่มตัวอย่างทดลอง

ในกระบวนการการทดสอบความออกของเมล็ดพืชที่ผู้วิจัยได้ทำการศึกษาการเพาะเมล็ดพืช สำหรับการตรวจสอบความออก โดยผู้วิจัยได้ใช้การเพาะแบบเพาะบนกระดาษ โดยเลือกเมล็ดพันธุ์พืช 6 ชนิด มาเพาะเพื่อเป็นกลุ่มตัวอย่างทดลองโดยแบ่งออกได้ดังนี้

3.1.1 ชุดการสอน (Training Set) หมายถึงกลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการทดสอบโปรแกรมย่อยใน ขั้นตอนต่างๆ เป็นกลุ่มตัวอย่างที่มีลักษณะที่แตกต่างกัน ซึ่งไม่ได้กำหนดวิธีการเพาะเมล็ด ไม่ได้กำหนดจำนวนเมล็ด ไม่ได้กำหนดชนิดพืช ไม่ได้ควบคุมแสงและมุ่นในการถ่ายภาพ โดยมีจุดประสงค์ เพื่อใช้ในการกำหนดค่าเริ่มต้นต่างๆ ของโปรแกรม

3.1.2 ชุดทดสอบ (Test Set) หมายถึงกลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการทดสอบโปรแกรมที่เสร็จสมบูรณ์ และนำผลที่ได้ไปประเมินผลการทดสอบโปรแกรม เป็นกลุ่มตัวอย่างที่มีการกำหนดรายละเอียดอย่างชัดเจน เช่น กำหนดวิธีการเพาะเมล็ดแบบเพาะบนกระดาษ กำหนดมุ่นถ่ายภาพให้ตั้งจากกับคาด เพาะ กำหนดความสว่างของแสง กำหนดพันธุ์พืชที่เพาะ จำนวนช้า และจำนวนเมล็ดต่อช้า โดย กำหนดไว้ ตามตารางที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 พันธุ์พืชที่เพาะ จำนวนช้า และจำนวนเมล็ดต่อช้าของตัวอย่างชุดทดสอบ

ที่	ชนิดพืช	จำนวนช้า	จำนวนเมล็ดที่เพาะต่อหนึ่งช้า
1	ผักบุ้ง	6 ช้า	10
2	ถั่วเขียว	6 ช้า	10
3	ข้าวโพด	6 ช้า	10
4	ข้าว	6 ช้า	10
5	ถั่วแดง	6 ช้า	10
6	คะน้า	6 ช้า	10
รวม		36	360

จากตารางที่ 3.1 ผู้จัยได้กำหนดพืชที่ใช้ทดสอบจำนวน 6 ชนิด โดยทำการเพาะชนิดละ 6 ช้า ซึ่งทำให้ได้ตัวอย่างชุดทดสอบทั้งสิ้น 36 ตัวอย่าง

3.2 การออกแบบขั้นตอนวิธีของการประมวลผลภาพ

ผู้จัยได้ศึกษาเทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอล และได้เลือกใช้เทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอลมาใช้และนำมาออกแบบขั้นตอนการประมวลผลของโปรแกรม ดังภาพที่ 3.1



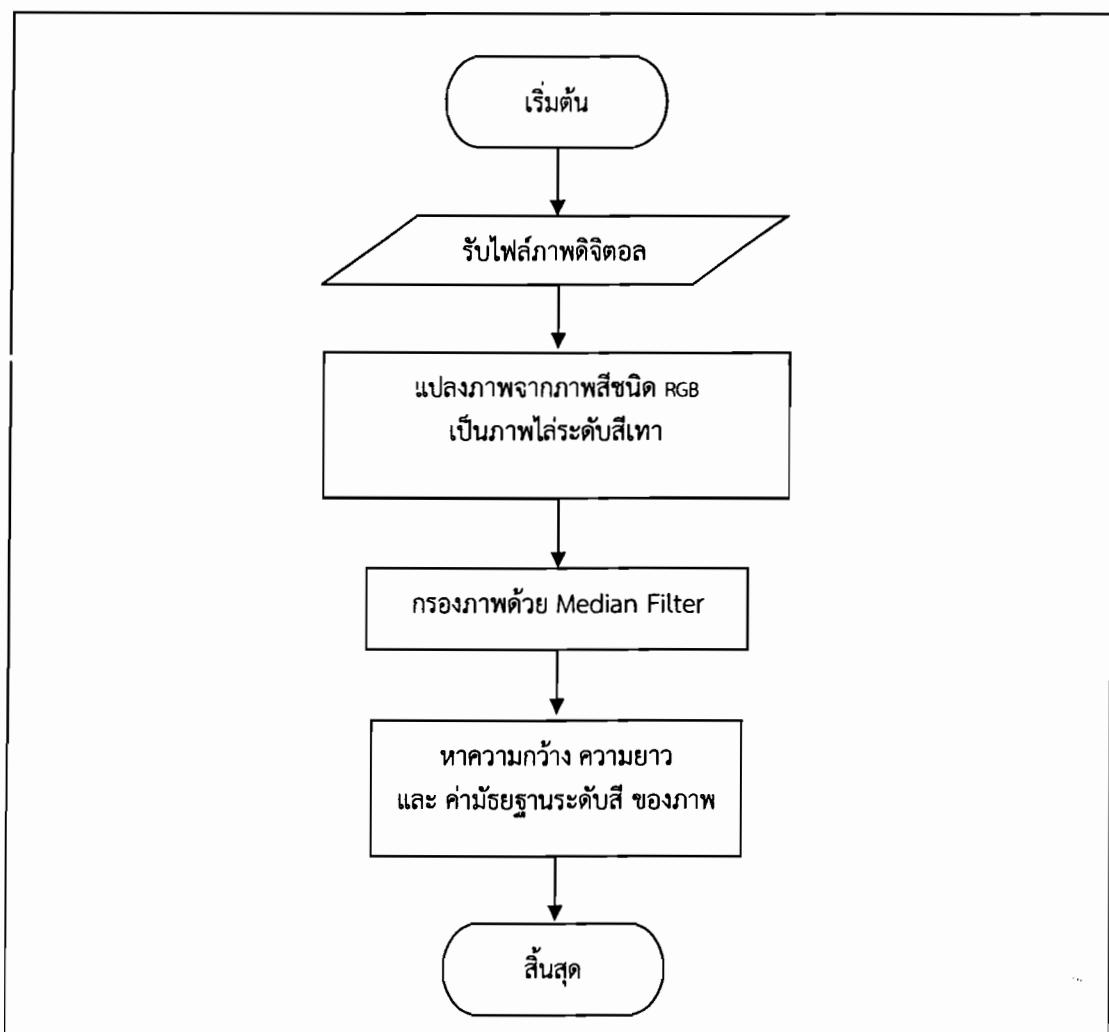
ภาพที่ 3.1 Block Diagram ขั้นตอนการประมวลผลของโปรแกรมประยุกต์

จากภาพที่ 3.1 เป็นการแสดงขั้นตอนการประมวลผลของโปรแกรมโดยแสดงภาพรวมของระบบด้วยแผนผังแบบ Block Diagram โดยจากรูปสามารถแสดงรายละเอียดในแต่ละส่วนได้ดังนี้

3.2.1 ขั้นตอนเตรียมประมวลผลภาพ

ขั้นตอนการเตรียมประมวลผลภาพ เป็นขั้นตอนการเตรียมภาพดิจิตอลก่อนการประมวลผล ซึ่งประกอบไปด้วยขั้นตอนอยู่ดังต่อไปนี้

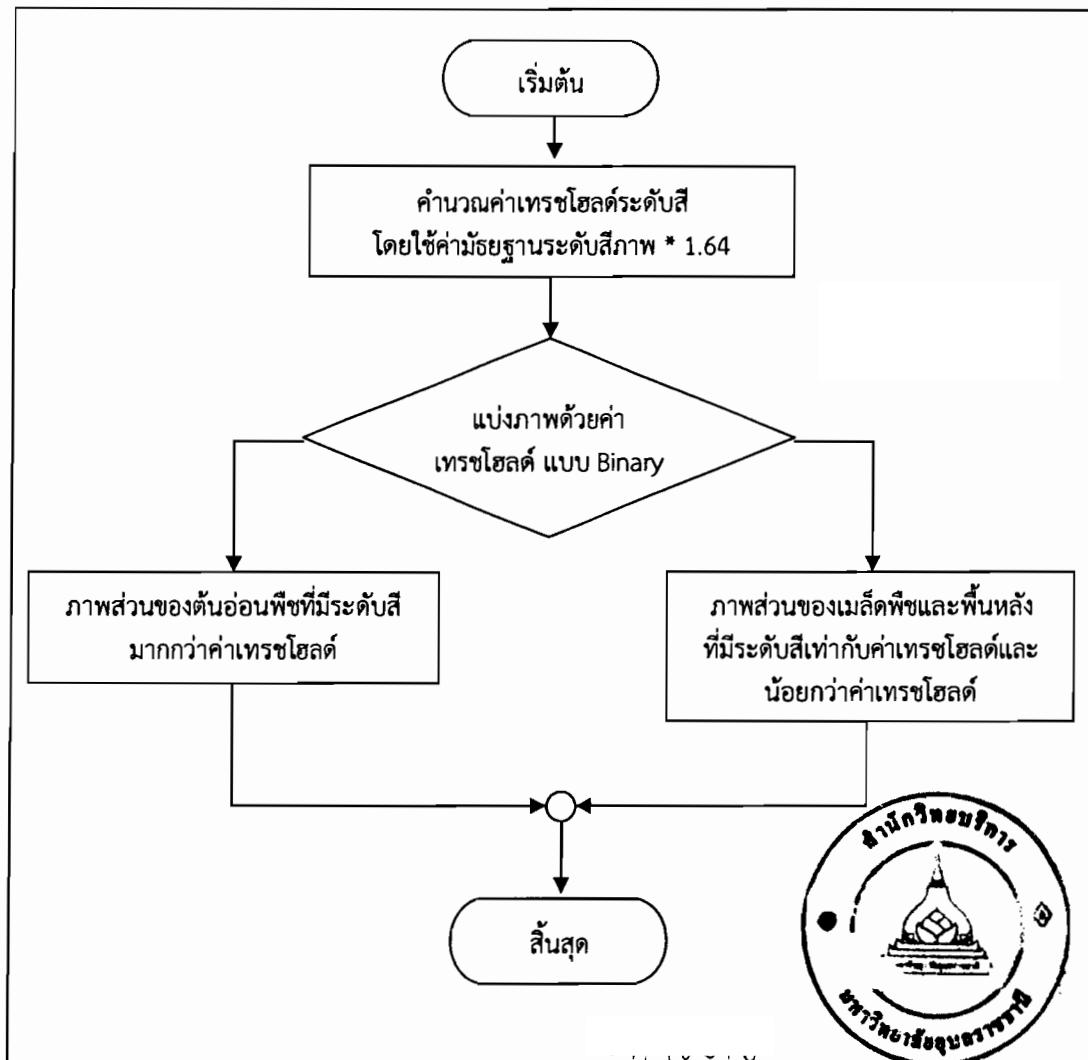
- 3.2.1.1 รับไฟล์ภาพดิจิตอลที่ใช้เป็นข้อมูลในการประมวลผล
- 3.2.1.2 แปลงภาพจากภาพสีชนิด RGB เป็นภาพชนิดไดร์ดับสีเทา
- 3.2.1.3 กรองภาพด้วย Median Filter เพื่อลดสัญญาณรบกวนในภาพ
- 3.2.1.4 เก็บข้อมูลความกว้าง ความยาว และค่ามัธยฐานระดับสี ของภาพดิจิตอล



ภาพที่ 3.2 ผังงานขั้นตอนเตรียมประมวลผลภาพ

จากภาพที่ 3.2 เป็นผังงานที่ผู้จัดได้ออกแบบในส่วนของการเปลี่ยนสีภาพชนิด RGB ให้เป็นรูปแบบภาพไดร์ดับสีเทา (Gray Scale) และทำการกรองภาพเพื่อลดสัญญาณรบกวนด้วยการกรองภาพแบบ Median Filter จากนั้นหาความกว้าง ความยาวและมัธยฐานระดับสีของภาพดิจิตอล

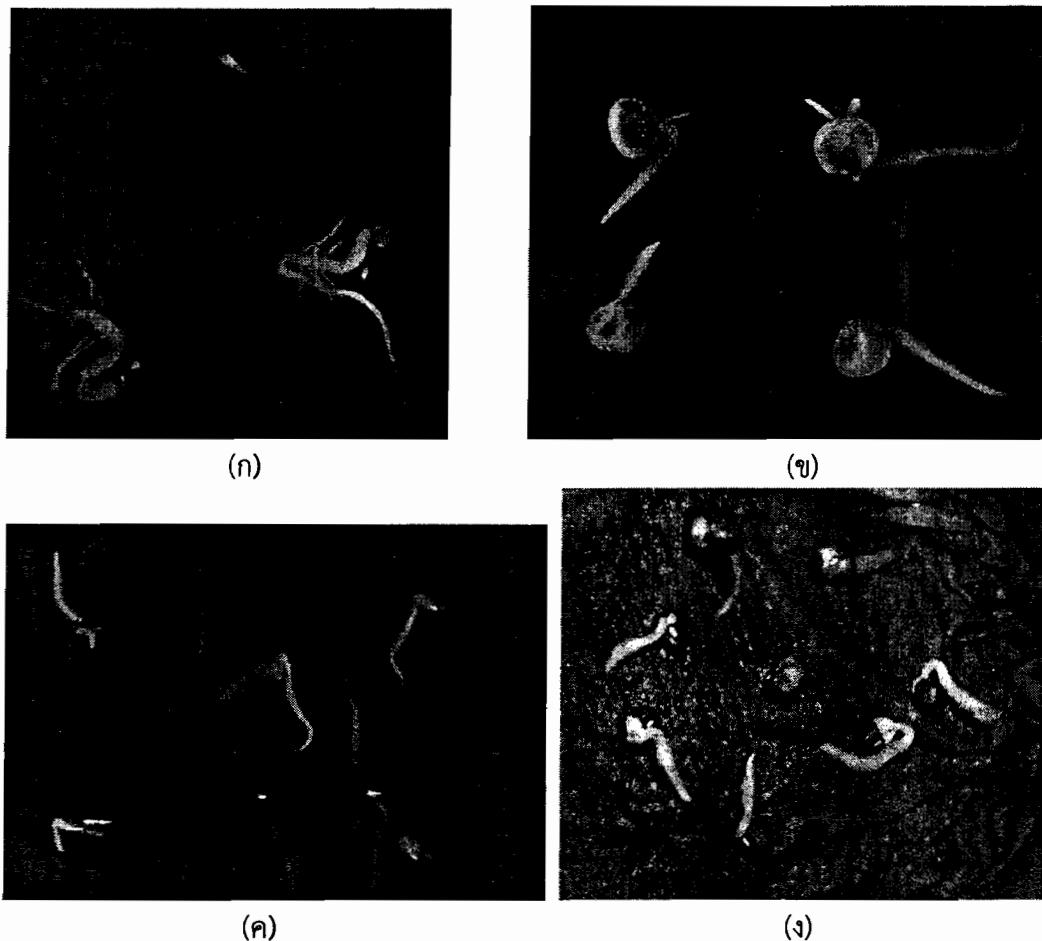
3.2.2 ขั้นตอนการแบ่งภาพด้วยค่าเทรชโอล์ดระดับสีภาพ แบบ Binary
เมื่อเตรียมภาพดิจิตอลแล้ว ผู้วิจัยได้กำหนดขั้นตอนการแบ่งภาพออกเป็นสองส่วนโดยแสดงได้ดังรูปที่ 3.3



ภาพที่ 3.3 ผังงานขั้นตอนการแบ่งภาพด้วยค่าเทรชโอล์ดระดับสีภาพ แบบ Binary

จากภาพที่ 3.3 ผู้วิจัยได้กำหนดให้โปรแกรมจำคำนวณค่าเทรชโอล์ดจากค่ามัธยฐานระดับสีภาพคุณด้วยค่าคงที่ 1.64 ซึ่งเป็นค่าที่ได้จากการทดลอง และจากนั้นก็แบ่งภาพแบบ Binary โดยส่วนภาพที่มีระดับสีมากกว่าค่าเทรชโอล์ดจะเป็นส่วนที่มีช่วงระดับสีสีขาว ซึ่งเป็นภาพส่วนต้นอ่อนของพืช และส่วนภาพที่มีระดับสีเท่ากับค่าเทรชโอล์ดและน้อยกว่าค่าเทรชโอล์ดจะเป็นส่วนที่เป็นเมล็ดพืชและพื้นหลัง

ในการทดลองเพื่อหาค่าที่เหมาะสมในการคำนวณค่าเทรชโอล์ดระดับสีภาพนั้น ผู้วิจัยได้ทำการทดลองเขียนโปรแกรมทดสอบค่าเทรชโอล์ด และนำมาทดลองใช้กับภาพถ่ายเมล็ดพืช ชุดการสอน ที่แตกต่างกัน 4 ภาพ ดังภาพที่ 3.4



ภาพที่ 3.4 ภาพตัวอย่างชุดการสอนที่ใช้ทดลองในการหาค่าเทρซไฮล์ด: (ก) ภาพถั่วแดงที่ค่อนข้างมีด (ข) ภาพข้าวโพดที่มีองค์ประกอบภาพที่ส่วน (ค) ภาพเมล็ดข้าวที่สีเมล็ดเป็นสีใกล้เคียงกับพื้นหลัง (ง) ภาพถั่วเขียวที่มีองค์ประกอบที่ไม่สมบูรณ์

จากภาพที่ 3.4 ตัวอย่างชุดการสอน จะมีองค์ประกอบของภาพแตกต่างกันเพื่อนำมาทดสอบโดยผู้วิจัยได้ใช้ค่าเทρซไฮล์ดทดลองกับภาพตัวอย่างจำนวน 4 ภาพ โดยการทดลองกำหนดรูปแบบการทำเทρซไฮล์ด แบบ Binary และกำหนดค่าเทρซไฮล์ดเริ่มต้นที่ 128 (Threshold = 128) และลดค่าเทρซไฮล์ดลงทีละ 10 จากเริ่มต้น จนถึงค่าที่ไม่สามารถตรวจจับวัตถุได้ (หมายถึงภาพเป็นสีขาวทั้งหมด) และจึงทำการเพิ่มค่าขึ้นทีละ 10 จนถึงค่าที่ไม่สามารถตรวจจับวัตถุได้ (หมายถึงภาพเป็นสีดำทั้งหมด) โดยผลลัพธ์ที่ได้จากการทดลองแสดงได้ดังตารางที่ 3.2

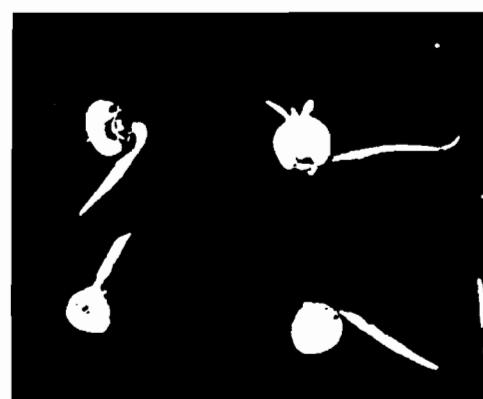
ตารางที่ 3.2 ผลการทดลองเลือกค่าเทอร์โไฮล์ดจากภาพตัวอย่างที่ 3.4

ภาพที่ Threshold	ภาพ 3.4 (ก)	ภาพ 3.4 (ข)	ภาพ 3.4 (ค)	ภาพ 3.4 (ง)
8	X	X	X	X
18	X	X	X	X
28	X	X	X	X
38	X	X	X	X
48	X	X	X	X
58	X	X	X	X
68	X	X	X	X
78	X	X	X	X
88	X	X	X	X
98	X	X	X	X
108	X	O	O	X
118	O	O	O	X
128	O	O	O	X
138	X	O	O	X
148	X	X	X	X
158	X	X	X	O
168	X	X	X	O
178	X	X	X	O
188	X	X	X	X
198	X	X	X	X
208	X	X	X	X
218	X	X	X	X
228	X	X	X	X
238	X	X	X	X
248	X	X	X	X
หมายเหตุ: X หมายถึง ไม่เหมาะสม O หมายถึง เหมาะสม				

จากตารางที่ 3.2 เป็นตารางแสดงผลลัพธ์ของการทดลองเลือกค่าเทอร์โไฮล์ดที่เหมาะสมกับการประมวลผลภาพตัวอย่างภายนอกในภาพที่ 3.4 โดยตารางแสดงให้เห็นได้ว่าค่าเทอร์โไฮล์ดที่เลือกใช้จะเปลี่ยนแปลงไปตามองค์ประกอบของภาพ ซึ่งเมื่อลองนำค่าที่เหมาะสมมาประมวลผลภาพตัวอย่างภายนอก จะได้ผลดังภาพ



ภาพที่ 3.5 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ก) ที่ค่าเทอร์โซล์เท่ากับ 118



ภาพที่ 3.6 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ข) ที่ค่าเทอร์โซล์เท่ากับ 108



ภาพที่ 3.7 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ค) ที่ค่าเทอร์โซล์เท่ากับ 108



ภาพที่ 3.8 ผลการทดสอบโปรแกรมกับภาพที่ 3.4 (ง) ที่ค่าเทอร์โซลต์เท่ากับ 178

จากภาพที่ 3.5 ถึงภาพที่ 3.8 เป็นภาพผลลัพธ์ที่ได้จากการประมวลผลภาพด้วยค่าเทอร์โซลต์ที่เหมาะสม ซึ่งใช้ค่าเทอร์โซลต์ที่ 118, 108, 108 และ 178 ใน การแบ่งภาพที่ 3.4 (ก) (ข) (ค) และ (ง) ตามลำดับ และเมื่อนำค่าเทอร์โซลต์ที่เหมาะสมจากตารางที่ 3.2 มาคำนวณหาค่าคงที่ฯ เหมาะสมในการนำไปใช้คำนวณค่าเทอร์โซลต์ในส่วนของการหาวัตถุที่มีสีขาวและสีเทาที่ใกล้เคียงโดยทำการนำค่าเทอร์โซลต์ในช่วงที่สามารถใช้งานได้มาหาค่ากลางช่วงเทอร์โซลต์ด้วยสมการ

$$T - range = \frac{\min + \max}{2} \quad (3.1)$$

โดย $T - range$ หมายถึง ค่ากลางของช่วงเทอร์โซลต์ที่สามารถตรวจจับต้นอ่อนได้
 \min หมายถึง ค่าเทอร์โซลต์ที่น้อยที่สุดที่สามารถตรวจจับต้นอ่อนได้
 \max หมายถึง ค่าเทอร์โซลต์ที่มากที่สุดที่สามารถตรวจจับต้นอ่อนได้
ผู้วิจัยได้นำค่า $T - range$ จากสมการที่ 3.1 มาคำนวณหาผลต่างและค่าคงที่ด้วยการ
นำค่า มัธยฐานของภาพไปหารค่า $T - range$ ของแต่ละรูปภาพเพื่อหาค่าคงที่ด้วยสมการที่ 3.2

$$X = \frac{T - range}{Mean} \quad (3.2)$$

โดย X หมายถึง ค่าคงที่ที่นำไปคำนวณค่าเทอร์โซลต์
 $T - range$ หมายถึง ค่ากลางของช่วงเทอร์โซลต์ที่สามารถตรวจจับต้นอ่อนได้
 $Mean$ หมายถึง ค่ามัธยฐานของสีภาพ
และเมื่อนำค่าที่คำนวณได้จากสมการที่ 3.2 มาจัดทำตารางแสดงผลลัพธ์และหาค่าเฉลี่ย
รวมในทุกๆ ภาพ เพื่อหาค่าคงที่สำหรับนำไปใช้เป็นค่ามาตรฐานของโปรแกรมจะได้ผลดังตารางที่ 3.4

ตารางที่ 3.3 ผลการคำนวณหาค่าคงที่

ภาพที่	<i>Mean</i>	<i>T-range</i>	ค่าคงที่
3.4 (ก)	84	123	1.46
3.4 (ข)	65	123	1.89
3.4 (ค)	68	123	1.80
3.4 (ง)	118	168	1.42
เฉลี่ย			1.643

จากตารางที่ 3.3 ผู้วิจัยได้นำค่าคงที่ที่หาได้จากการที่ 3.2 มาหาค่าเฉลี่ย เพื่อหาค่าคงที่และนำไปใช้เป็นค่ามาตรฐานโปรแกรม ซึ่งเมื่อคำนวณแล้วได้ค่าเท่ากับ 1.643 โดยผู้วิจัยได้ปัดค่าหนึ่นอย่างเป็น 1.64 และมีอน้ำค่าคงที่ 1.64 โปรแกรมมาทดลองคำนวณค่าเทรซ์โยลด์โดยนำค่าคงที่ที่ได้ไปคูณกับค่า *Mean* ของแต่ละภาพด้วยย่าง โดยแสดงผลการคำนวณในตารางที่ 3.3 จากนั้นนำค่าเทรซ์โยลด์ที่ได้ไปทำการประมวลผลกับภาพแต่ละภาพอีกรัง

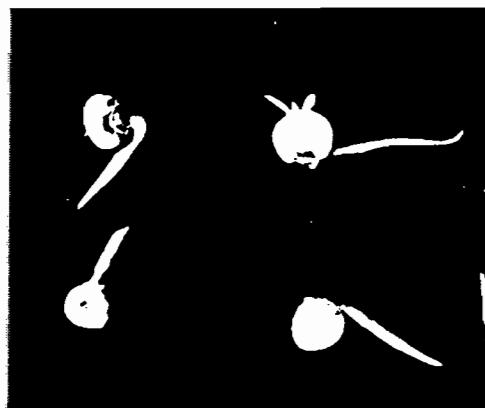
ตารางที่ 3.4 ผลการคำนวณค่าเทรซ์โยลด์ด้วยการคูณค่าคงที่ 1.64

ภาพที่	<i>Mean</i>	ค่าคงที่	ค่าเทรซ์โยลด์ที่ได้
3.4 (ก)	84	1.64	137
3.4 (ข)	65	1.64	106
3.4 (ค)	68	1.64	111
3.4 (ง)	118	1.64	193

จากตารางที่ 3.4 เป็นการคำนวณค่าเทรซ์โยลด์ที่จะนำไปประมวลผลใหม่ โดยคำนวณค่าเทรซ์โยลด์ด้วยการนำ *Mean* มาคูณด้วยค่าคงที่ 1.64 เมื่อได้ค่าเทรซ์โยลด์แล้วนำไปทดลองประมวลผลภาพในภาพที่ 3.4 อีกรังเพื่อวิเคราะห์ผลลัพธ์ ตั้งภาพที่ 3.9 ถึงภาพที่ 3.12



ภาพที่ 3.9 ภาพด้วยค่าคงที่ 1.64 (ก) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทรซ์โยลด์เท่ากับ 137



ภาพที่ 3.10 ภาพตัวอย่างที่ 3.4 (ข) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزไฮล์ด์เท่ากับ 106



ภาพที่ 3.11 ภาพตัวอย่างที่ 3.4 (ค) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزไฮล์ด์เท่ากับ 111



ภาพที่ 3.12 ภาพตัวอย่างที่ 3.4 (ง) ที่ตัดภาพด้วยค่าเทرزไฮล์ด์เท่ากับ 193

จากภาพที่ 3.9 ถึงภาพที่ 3.12 เป็นภาพผลลัพธ์ที่ประมวลผลด้วยค่าเทرزไฮล์ด์ที่คำนวณด้วยการคูณค่าคงที่ 1.64 พบว่า ภาพผลลัพธ์ในทุกตัวอย่างมีผลการตรวจจับส่วนที่มีเส้นขาวที่คาดว่าเป็นตันอ่อนได้ดี ซึ่งค่าคงที่ 1.64 ถือว่าเป็นค่าเหมาะสมสำหรับใช้เป็นค่าพื้นฐานของการคำนวณค่าเทرزไฮล์ด์

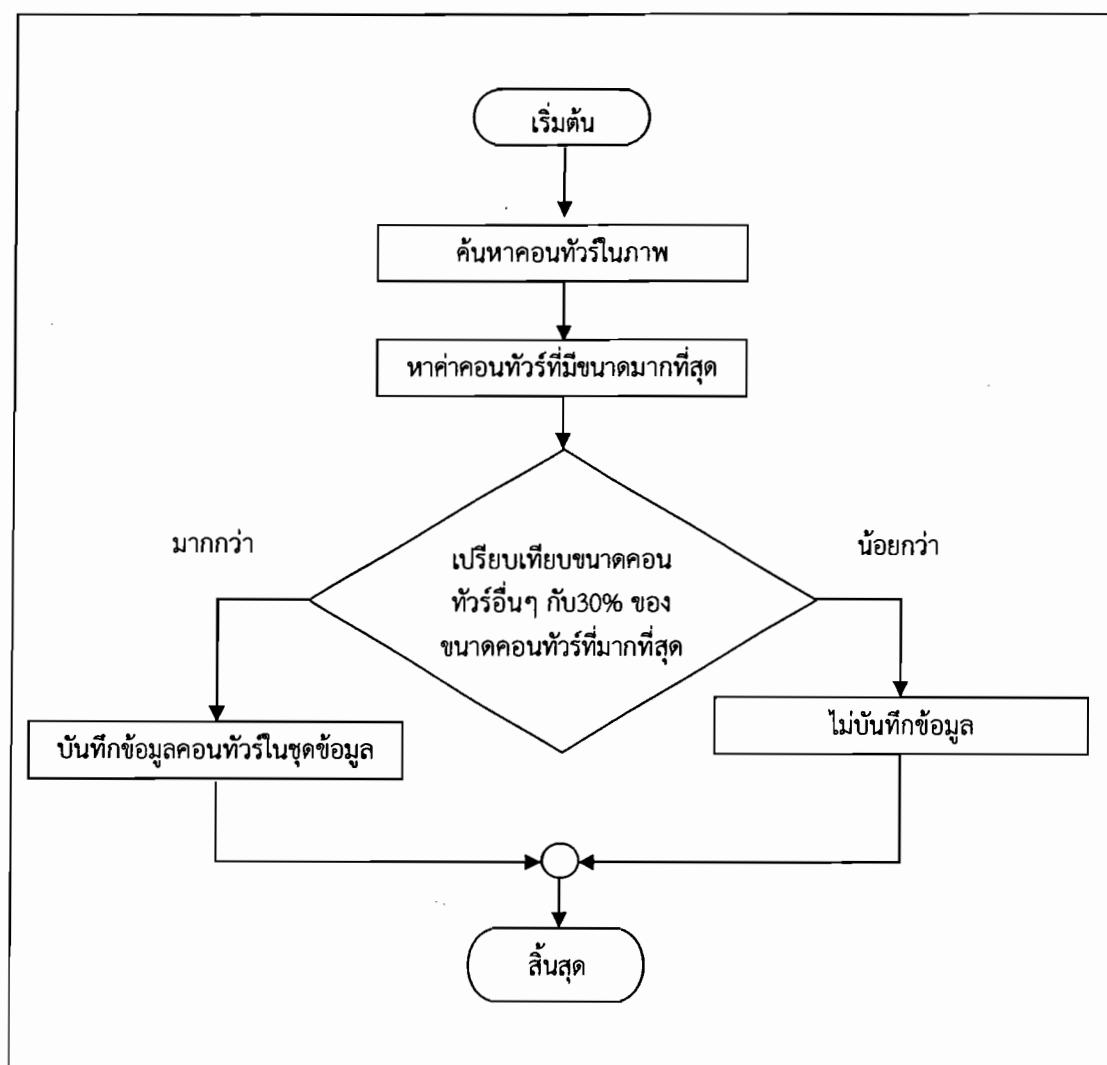
แต่การแบ่งภาพด้วยค่าเทเรซโซลต์ได้จากการคำนวณในบางครั้งผลที่ได้อาจจะยังไม่สามารถวิเคราะห์ส่วนของต้นอ่อนพืชได้ชัดเจน แต่สามารถนำค่าที่คำนวณได้มามีใช้อ้างอิงในการหาค่าเทเรซโซลต์ที่เหมาะสมได้

3.2.3 ขั้นตอนคันหาคอนทัวร์ในภาพ

เมื่อแบ่งภาพออกแล้ว ผู้วิจัยได้คันหาคอนทัวร์ในภาพที่แบ่งส่วนแล้วโดยทำการวิเคราะห์ส่วนของภาพต้นอ่อนพืช (ส่วนที่มีค่าระดับสีขาวมากกว่าค่าเทเรซโซลต์) โดยถือว่าต้นอ่อนคือผลลัพธ์ของโปรแกรม และนำมาค้นหาและวิเคราะห์คอนทัวร์ตามขั้นตอนดังนี้

3.2.3.1 หาขนาดของคอนทัวร์ที่มากที่สุดเพื่อใช้เป็นร้อยละเปรียบเทียบกับคอนทัวร์อื่น

3.2.3.2 เก็บข้อมูลของคอนทัวร์ที่มีขนาดมากกว่าร้อยละ 30 ของคอนทัวร์ที่มีขนาดมากที่สุดในภาพดิจิตอลที่ประมวลผล ซึ่งถือว่าเป็นคอนทัวร์ของต้นอ่อนพืชที่อยู่ในกลุ่มต้นอ่อนที่ออก

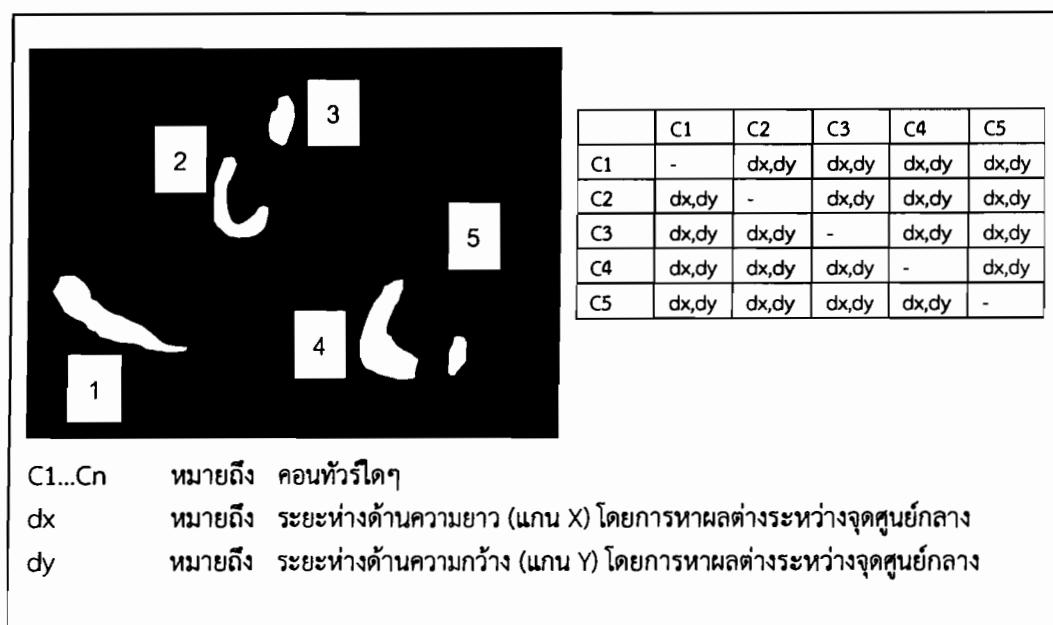


ภาพที่ 3.13 ขั้นตอนคันหาคอนทัวร์ในภาพ

จากภาพที่ 3.13 เป็นผังงานขั้นตอนค้นหาคนหัวรในภาพ โดยใช้สมมุติฐานว่าพื้นที่สีขาวส่วนใหญ่ของภาพจะต้องเป็นส่วนของต้นอ่อนพืช โดยต้นอ่อนของพืชที่มีขนาดใหญ่ที่สุดคือต้นอ่อนที่สมบูรณ์ที่สุด เพราะในระยะเวลาการเพาะที่เท่ากันสามารถพัฒนาراكได้มากกว่าที่สุด โดยค่าขนาดร้อยละ 30 ของขนาดคนหัวรที่มากที่สุดในภาพคิดจิตออลที่ประมาณผล โดยเป็นค่าที่ได้จากการทดลองด้วยตัวอย่างชุดฝึกสอนเพื่อเลือกค่าที่เหมาะสมเพื่อให้ได้คนหัวรที่เป็นต้นอ่อนพืชได้ชัดเจน และสามารถตัดคนหัวรที่คาดว่าเป็นต้นอ่อนที่ไม่งอกและสิ่งแปรปลอมออกໄไปได้

3.2.4 ขั้นตอนคำนวณระยะห่างของคนหัวร

ผู้วิจัยได้เคราะห์ระยะห่างของคนหัวร เพื่อตรวจสอบว่ามีคนหัวรใดที่เป็นขั้นส่วนของต้นอ่อนเดียวกัน ด้วยหาจุดศูนย์กลางของคนหัวรแล้วจัดทำคู่อันดับของระยะห่างในคนหัวรแต่ละชุดดังตัวอย่างในภาพที่ 3.14

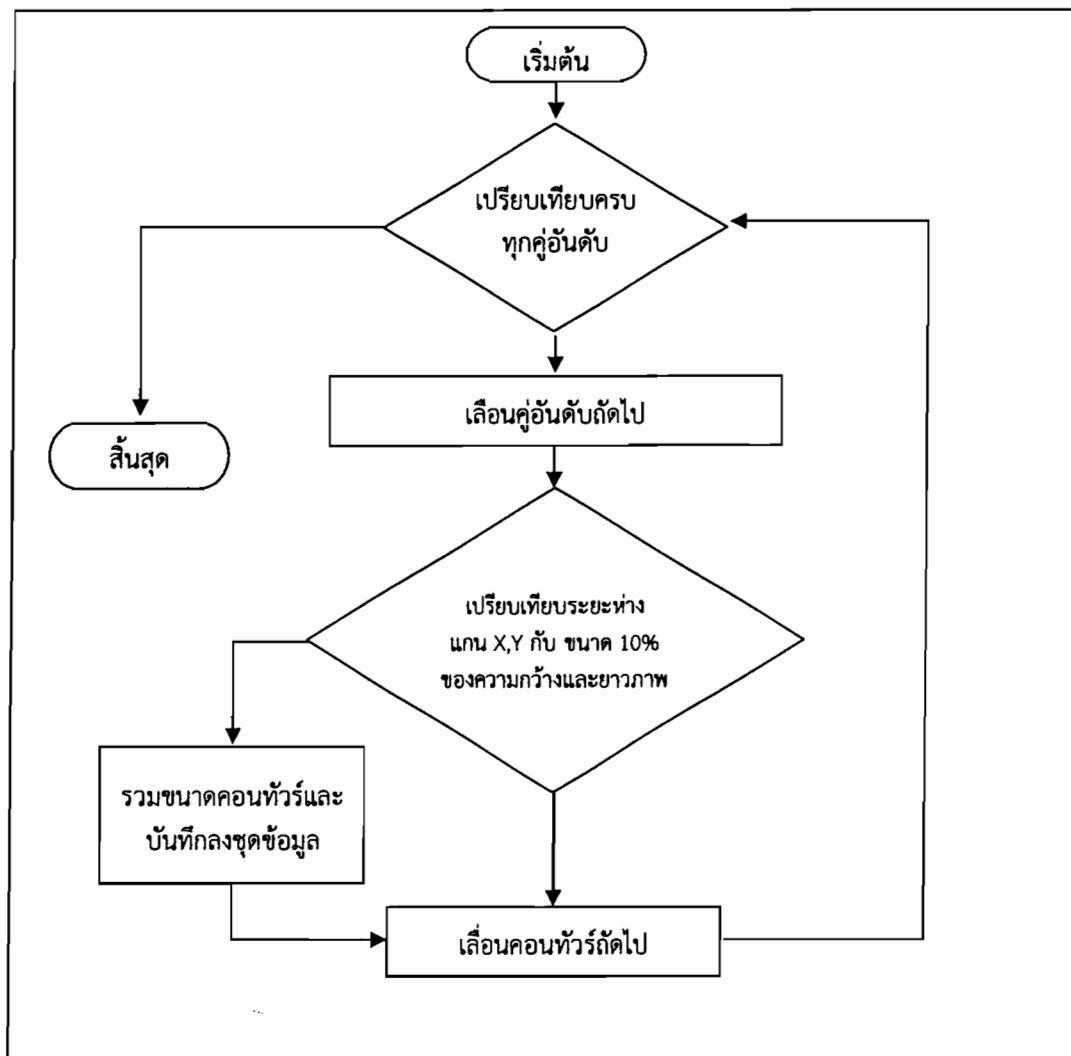


ภาพที่ 3.14 การหาระยะห่างของคนหัวร

จากภาพที่ 3.14 เป็นภาพที่แสดงตัวอย่างการคำนวณเพื่อหาระยะห่างและเปรียบเทียบระยะห่างของคนหัวร โดยอาศัยตารางคู่อันดับ ระยะห่างของด้านกว้าง (แกน Y) และระยะห่างของด้านยาว (แกน X) โดยการนำจุดศูนย์กลางของรูปโครงสร้าง (Centroid) ของคนหัวรสองคนหัวรมาลบกันเพื่อหาผลต่าง เป็นขนาดของระยะทาง จากนั้นบันทึกลงชุดข้อมูล โดยการเปรียบเทียบระยะห่างของคนหัวรจะทำทุกๆคนหัวรที่บันทึกไว้ในชุดข้อมูลในลักษณะตารางชุดข้อมูลแบบสองมิติ ซึ่ง ค่า dx หมายถึงระยะห่างทางด้านยาวของภาพ (แกน X) มีหน่วยเป็น Pixel และ ซึ่ง ค่า dy หมายถึง ระยะห่างทางด้านกว้างของภาพ (แกน Y) มีหน่วยเป็น Pixel

3.2.5 ขั้นตอนรวมขนาดของค่อนทัวร์

เป็นขั้นตอนเพื่อสร้างข้อมูลของต้นอ่อนพืช โดยการนำชุดข้อมูลที่คำนวณระยะห่างเรียบร้อยแล้วมาทำการรวมขนาดโดยเทียบค่าระยะห่าง โดยระยะห่างจะใช้ค่าที่ร้อยละ 10 ของความกว้างของภาพ (แกน X) และความสูงของภาพ (แกน Y) โดยค่าดังกล่าวได้มาจากการทดลองเปรียบเทียบระยะห่างของค่อนทัวร์จากตัวอย่างชุดการสอน โดยเลือกใช้ระยะห่างที่ร้อยละ 10 เป็นค่าที่เหมาะสมโดยให้ผลการรวมพื้นที่ได้ถูกต้องที่สุด โดยถ้าค่อนทัวร์มีระยะห่างกันน้อยกว่าร้อยละ 10 ทั้งใน แกน X และ แกน Y ถือว่าเป็นค่อนทัวร์ของวัตถุเดียวกันให้รวมขนาดเข้าด้วยกัน เนื่องจากต้นอ่อนพืชจะมีส่วนรากและส่วนลำต้น ซึ่งแสดงขั้นตอนด้วยผังงานในภาพที่ 3.15



ภาพที่ 3.15 ผังงานขั้นตอนรวมขนาดของค่อนทัวร์

3.2.6 ขั้นตอนเพิ่มเติมในส่วนการประมาณผลภาพเมล็ดพืชและภาพพื้นหลัง

ภาพส่วนของเมล็ดพืชและพื้นหลัง (ส่วนที่มีค่าระดับสีภาพน้อยกว่าค่าเทرزไฮลด์) ผู้วิจัยได้เพิ่มเติมขั้นตอนการวิเคราะห์เพื่อหาค่าอนثار์ของเมล็ดพืช โดยมีขั้นตอนย่อยดังนี้

3.2.6.1 การคำนวณค่าเทرزไฮลด์เพื่อแยกภาพเมล็ดและพื้นหลังด้วยวิธีของ Heppenstall (2007) ที่ได้นำเสนอขั้นตอนวิธีในการคำนวณหาค่าเทرزไฮลด์ไว้ดังนี้

1) เลือกค่าเทرزไฮลด์เริ่มต้นเพื่อใช้แบ่งภาพ (T) โดยอาจจะใช้วิธีการหาค่าเฉลี่ยสีของภาพ หรือใช้ค่า 128 ที่เป็นค่ากลางของระดับสีได้

2) ทำการแบ่งภาพด้วยค่า T โดยภาพที่มีค่ามากกว่า T กำหนดให้เป็น $R1$ และ ภาพที่มีค่าน้อยกว่า T กำหนดให้เป็น $R2$

3) คำนวณค่ามัธยฐานของ $R1$ และ $R2$ โดยกำหนดค่ามัธยฐานของ $R1$ และ $R2$ เป็น μ_1 และ μ_2 ตามลำดับ

4) คำนวณค่าเทرزไฮลด์ใหม่ (T_{new}) ด้วยสมการ

$$T_{new} = \frac{1}{2}(\mu_1 + \mu_2) \quad (3.3)$$

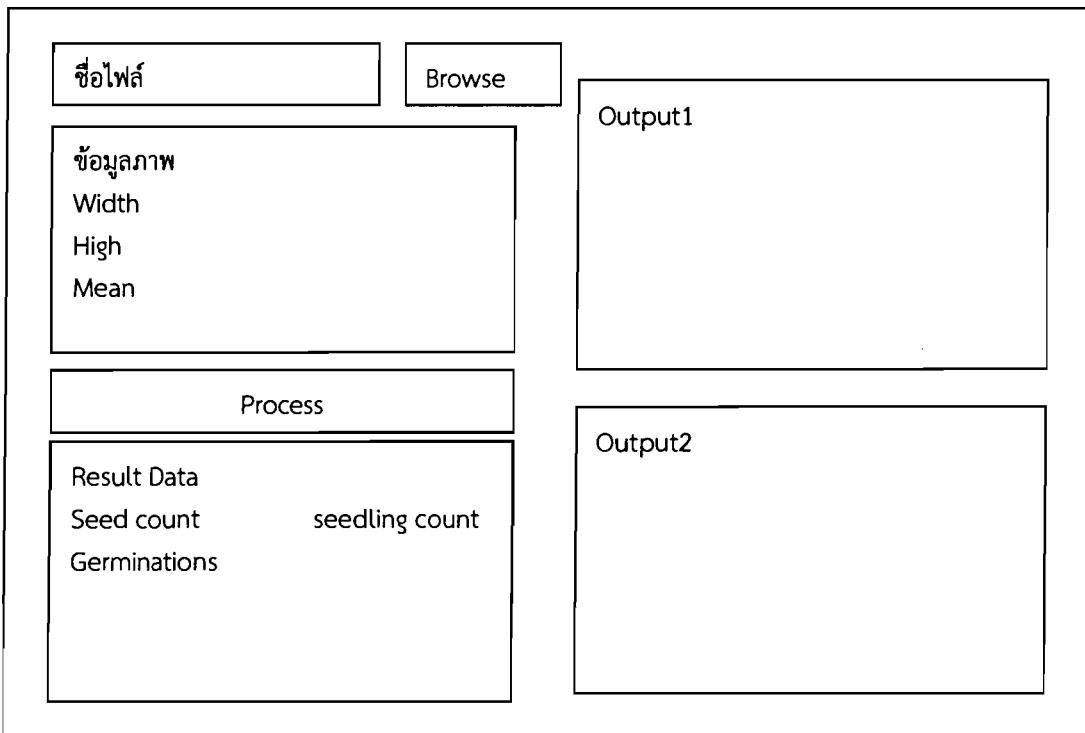
5) ทำการเปรียบเทียบค่า T_{new} กับค่า T โดยถ้าค่า T มีค่าไม่เท่ากับ T_{new} ให้แทนค่า T ด้วยค่า T_{new} และนำไปคำนวณในข้อที่ 2) ถึง ข้อที่ 5) ใหม่ แต่ถ้าค่า T_{new} มีค่าเท่ากันกับ T แสดงว่าค่า T_{new} ที่คำนวณได้เหมาะสมและสามารถนำไปใช้ได้

3.2.6.2 การแบ่งภาพด้วยค่าเทرزไฮลด์ เป็นขั้นตอนในการแยกภาพในส่วนที่เหลือออกเพื่อหาภาพเมล็ดพืชโดยการคำนวณค่าเทرزไฮลด์ใหม่อีกครั้งและทำการแบ่งภาพโดยเงื่อนไขมีสองกรณี โดยถ้าเมล็ดพืชมีสีเข้มกว่าพื้นหลัง เงื่อนไข A จะเป็นค่าที่มากกว่าเทرزไฮลด์ และเงื่อนไข B จะเป็นค่าที่น้อยกว่าเทرزไฮลด์แต่ถ้าเมล็ดเป็นสีอ่อนเงื่อนไข A และ B จะเปลี่ยนแปลงเป็นตรงข้าม คือ หลัง เงื่อนไข A จะเป็น ค่าที่น้อยกว่าเทرزไฮลด์ และเงื่อนไข B จะเป็นค่าที่มากกว่าเทرزไฮลด์

อย่างไรก็ตามถ้าเมล็ดเป็นสีอ่อนมากๆ ก็จะเกิดความผิดพลาดขึ้นได้เนื่องจากค่าสีของเมล็ดใกล้เคียงกับต้นอ่อนเกินไปทำให้ภาพเมล็ดถูกตัดรวมกับต้นอ่อนไปแล้วนั้นเอง ซึ่งโดยหลักการของเทคนิคการประมาณผลภาพแบบการตรวจจับวัตถุ วัตถุที่ตรวจจับกับวัตถุที่ไม่ต้องการต้องมีสีที่แตกต่างกัน

3.3 การพัฒนาโปรแกรม

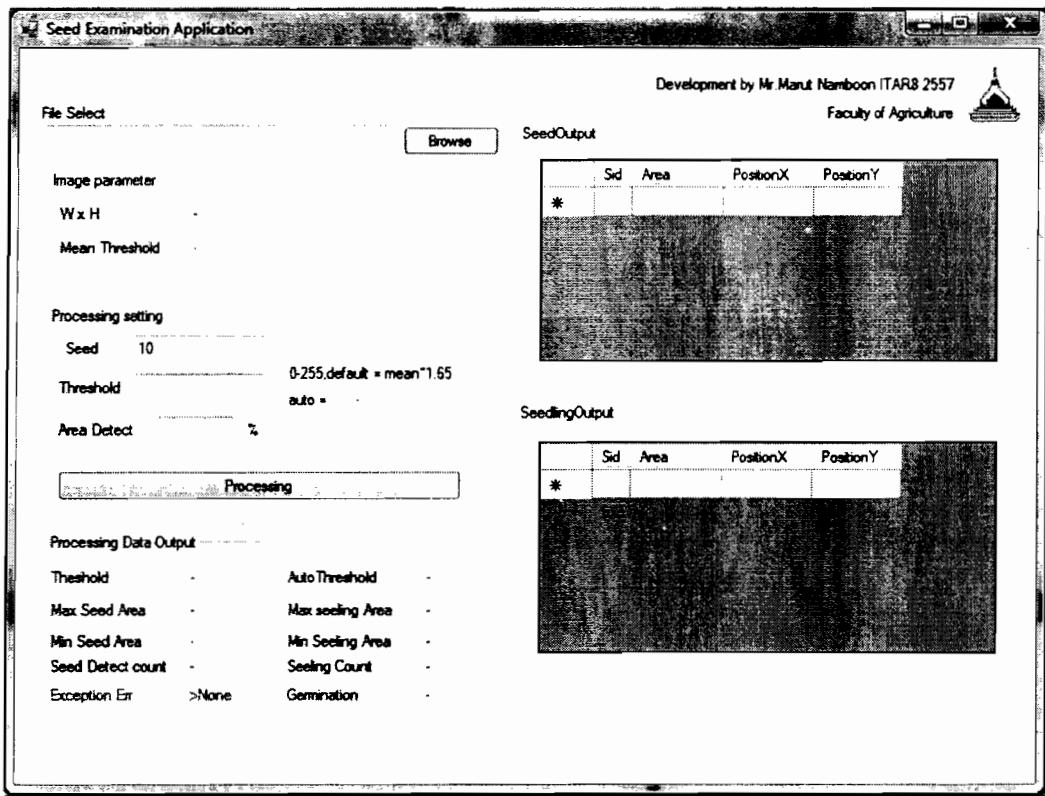
ผู้จัดได้พัฒนาโปรแกรมด้วยภาษา C++ บนโปรแกรม Visual studio C++ Express 2010 ของบริษัท Microsoft และชุดไลบรารีประมวลผลภาพดิจิตอล OpenCV เวอร์ชัน 2.4.3 โดยผู้จัดได้ออกแบบอินเตอร์เฟสของโปรแกรมไว้ดังนี้



ภาพที่ 3.16 ภาพการออกแบบอินเตอร์เฟสของโปรแกรม

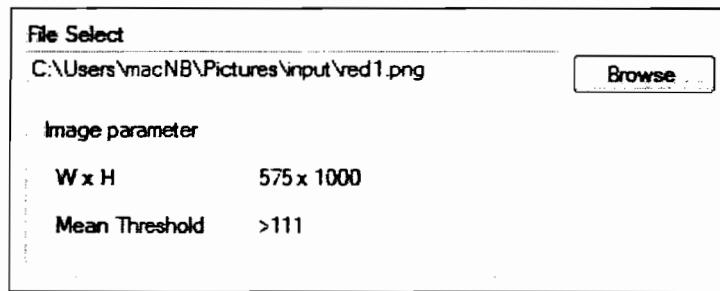
จากภาพที่ 3.16 ผู้จัดได้ทำการออกแบบหน้าต่างอินเตอร์เฟสของโปรแกรม ประกอบไปด้วย ส่วนการเรียกไฟล์ภาพดิจิตอลสำหรับประมวลผล ส่วนที่แสดงผลข้อมูลของภาพ ส่วนการแสดงข้อมูลผลลัพธ์ และข้อมูลของต้นอ่อนและเมล็ดพืชที่ประมวลผลได้

จากนั้นผู้จัดได้ทำการพัฒนาโปรแกรมตามที่ออกแบบไว้ดังภาพที่ 3.16 โดยโปรแกรมที่พัฒนาได้มีหน้าต่างอินเตอร์เฟสดังภาพที่ 3.17



ภาพที่ 3.17 หน้าต่างอินเตอร์เฟสของโปรแกรมประยุกต์ฯ

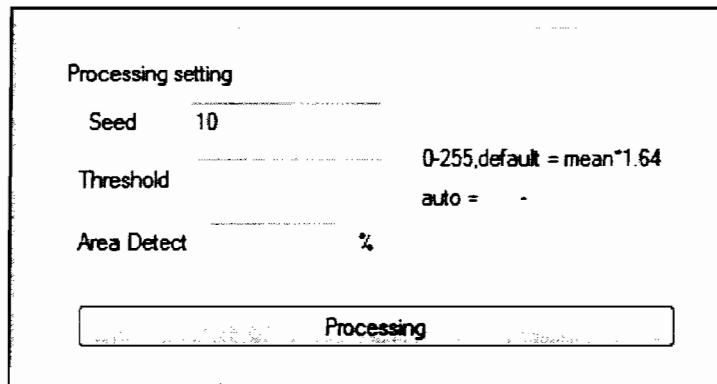
จากภาพที่ 3.17 เป็นภาพของอินเตอร์เฟสโปรแกรมที่ผู้วิจัยได้ทำการพัฒนาขึ้นตามที่ออกแบบไว้ซึ่งแบ่งส่วนอธิบายได้ดังนี้



ภาพที่ 3.18 ส่วนการอ่านไฟล์และข้อมูลภาพเบื้องต้น

3.3.1 ส่วนการอ่านไฟล์และข้อมูลภาพเบื้องต้น

จากภาพที่ 3.18 ในส่วนการอ่านไฟล์ ประกอบไปด้วยปุ่มสำหรับเลือกไฟล์ภาพเพื่อประมวลผล โดยใช้ไฟล์สกุล JPG JPEG หรือ PNG เท่านั้น และในส่วนของ ข้อมูลภาพเบื้องต้นจะแสดงค่าความกว้างของภาพ (W) และค่าความสูงของภาพ (H) และ ค่าสีเฉลี่ยของภาพ (Grayscale)



ภาพที่ 3.19 ส่วนที่ใช้ปรับแต่งค่าการประมวลผล

3.3.2 ส่วนที่ใช้ปรับแต่งค่าการประมวลผล

จากภาพที่ 3.19 เป็นส่วนที่ใช้ปรับแต่งค่าการประมวลผลโดยมีช่องให้ใส่จำนวนเมล็ดทั้งหมดที่ใช้ทดสอบ ซึ่ง Threshold โปรแกรมจะคำนวณค่าเทเรซโซอล์ดและแสดงค่าเทเรซโซอล์ดที่โปรแกรมคำนวนไว้ให้ คือค่ามรยฐานของสีภาพคูณด้วยค่าคงที่ 1.64 โดยมีช่องให้ป้อนข้อมูลค่าเทเรซโซอล์ดเพื่อเลือกค่าเองในการนิที่การประมวลผลด้วยค่าที่โปรแกรมคำนวนให้ไม่ได้ผลลัพธ์ที่ชัดเจน ซึ่ง Area Detect เป็นส่วนที่ไว้ใส่ค่า ร้อยละเพื่อนำไปเทียบกับคุณทั่วทั่วที่มีพื้นที่มากที่สุด และปุ่ม Processing สำหรับกดเพื่อเริ่มต้นการประมวลผล

Processing Data Output			
Threshold	>191.4	Auto Threshold	> 58
Max Seed Area	>453 px	Max Seeling Area	> 2284 px
Min Seed Area	>0 px	Min Seeling Area	> 16 px
Seed Detect count	>1	Seeling Count	>6
Exception Err	>None	Germination	>60 %

ภาพที่ 3.20 ส่วนข้อมูลลังการประเมินผล

3.3.3 ส่วนข้อมูลลังการประเมินผล

จากภาพที่ 3.20 เป็นส่วนที่ใช้แสดงข้อมูลผลของการประมวลผลภาพ ประกอบไปด้วยค่าเทเรซโซอล์ดที่ใช้ในการประมวล ค่าพื้นที่คุณทั่วทั่วที่มากที่สุด จำนวนเมล็ดและตันอ่อนที่ตรวจจับได้ ค่าเปอร์เซ็นความงอก และความผิดพลาดของโปรแกรม

SeedOutput				
	Sid	Area	PositionX	PositionY
▶	0	288	228	657
	1	350	316	523
	2	417	140	503
	3	200	457	422
	4	156	294	149
*				

ภาพที่ 3.21 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 1 (Seed Output)

3.3.4 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 1 (Seed Output)

จากภาพที่ 3.21 เป็นส่วนที่แสดงข้อมูลของการประเมินผลส่วนของเมล็ดพืช โดยแสดงค่า เลขลำดับค่อนหัวร์ พื้นที่ค่อนหัวร์ในภาพ พิกัดจุดศูนย์กลางแกน X และ พิกัดจุดศูนย์กลางแกน Y

SeedlingOutput				
	Sid	Area	PositionX	PositionY
▶	0	977	443	77
	1	673	186	643
	2	444	450	595
	3	1021	232	359
	4	768	72	194
*				

ภาพที่ 3.22 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 2 (Seedling Output)

3.3.5 ส่วนข้อมูลหลังการประเมินผล Output 2 (Seedling Output)

จากภาพที่ 3.22 เป็นภาพส่วนการแสดงข้อมูลของการประเมินผลส่วนของ ต้นอ่อนพืช โดยแสดงค่า เลขลำดับค่อนหัวร์ พื้นที่ค่อนหัวร์ในภาพ พิกัดจุดศูนย์กลางแกน X และ พิกัดจุดศูนย์กลางแกน Y

3.4 การใช้งานและทดสอบโปรแกรม

ในการใช้งานโปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยการประมวลผลภาพดิจิตอล มีขั้นตอนในเดรียมข้อมูลนำเข้าและการใช้โปรแกรมดังขั้นตอนต่อไปนี้

3.4.1 การเตรียมข้อมูลนำเข้า สำหรับภาพดิจิตอลที่นำมาประมวลผลนั้นมีขั้นตอนในการเตรียมการดังนี้

3.4.1.1 ถ้าภาพดิจิตอลเป็นไฟล์ชนิดอื่นๆ ต้องแปลงไฟล์เป็นชนิด JPEG JPG หรือ PNG

3.4.1.2 ปรับขนาดของภาพดิจิตอลให้มีขนาดความกว้าง (W) ไม่เกิน 600 พิกเซล และความสูง (H) ไม่เกิน 600 พิกเซล

3.4.2 การใช้งานโปรแกรมประยุกต์

3.4.2.1 กดปุ่ม Browse เพื่อเลือกไฟล์ภาพที่ต้องการประมวลผล

3.4.2.2 ป้อนค่าตัวเลขของจำนวนเมล็ดที่ทำการเพาะในช่อง Seed เพื่อใช้คำนวณหาเปอร์เซนต์ความออก

3.4.2.3 กดปุ่ม Processing เพื่อประมวลผลภาพดิจิตอล

3.4.2.4 ในกรณีที่ต้องการปรับแต่งค่าการประมวลผลเพิ่มเติม สามารถปรับแต่งค่าได้ดังต่อไปนี้

1) ช่อง Threshold ใส่ค่าตัวเลขตั้งแต่ 0-255 เพื่อปรับแต่งค่าเทرزไฮลต์ในการแบ่งภาพให้ได้วัตถุที่ชัดเจนขึ้นในกรณีที่ค่าที่โปรแกรมตั้งไว้ให้ผลลัพธ์ไม่เหมาะสม

2) ช่อง Area Detect ใส่ค่าตัวเลขตั้งแต่ 1-100 เพื่อเปรียบเทียบพื้นที่ในการตรวจจับวัตถุใหม่ ในกรณีการตรวจจับวัตถุให้ผลผิดพลาดมากเกินไป

3.4.2.5 ข้อมูลการประมวลผลจะแสดงในช่อง Seed Output และ Seedling Output

3.4.2.6 ผลลัพธ์ในการประมวลผลและเปอร์เซนต์ความออกจะแสดงในส่วน Processing Data Output

บทที่ 4

ผลการวิจัย

ผลการวิจัย เรื่องการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการอกรอกของเมล็ดพืชด้วยการประมวลผลภาพ มีการเก็บข้อมูลจากการประมวลผลตัวอย่างชุดทดลองจำนวน 36 ภาพตัวอย่าง และได้ข้อมูลเพื่อประเมินผลการวิจัยและหาผลด้านประสิทธิภาพของโปรแกรมประยุกต์ โดยแสดงผลการวิจัยได้ดังนี้

4.1 ผลการประมวลผลภาพดิจิตอลของตัวอย่างชุดทดสอบ

ในการทดลองวิจัยและการเก็บบันทึกผลการประมวลผลของโปรแกรมประยุกต์ฯ ผู้วิจัยได้ออกแบบตารางบันทึกผลการทดลองของโปรแกรมประยุกต์ฯ และได้ข้อมูลการประมวลผลของโปรแกรมประยุกต์ฯ โดยแสดงได้ดังนี้

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์

ลำดับ	พืช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเทเรซโซ่คต์	ค่อนทัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centroid	พิกัดYของ Centroid	เปอร์เซ็นความถูก
1	ผักบุ้ง	v1.png	115	188	0	439	251	557	
					1	209	93	350	
					2	306	212	314	
					3	210	61	99	
					4	528	281	83	50.00
2	ผักบุ้ง	v2.png	97	159	0	978	443	77	
					1	676	186	643	
					2	449	451	595	
					3	1021	232	359	
					4	771	72	194	50.00
3	ผักบุ้ง	v3.png	100	164	0	552	119	561	
					1	460	411	510	
					2	580	294	419	
					3	537	55	298	
					4	712	224	264	
					5	691	414	198	
					6	657	69	123	
					7	709	438	60	80.00
4	ผักบุ้ง	v4.png	101	165	0	441	366	655	
					1	446	152	530	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พิช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเทรช โนโลห์	ค่อน ทัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เมอร์เซ่น ความอ ก
					2	1107	356	466	
					3	732	196	261	
					4	710	400	231	
					5	752	401	47	60.00
5	ผักบุ้ง	v5.png	117	191	0	478	370	643	
					1	819	107	578	
					2	570	90	364	
					3	664	370	250	
					4	616	68	109	
					5	369	300	30	60.00
6	ผักบุ้ง	v6.png	138	226	0	502	358	164	
					1	200	350	641	
					2	347	90	622	
					3	472	120	44	40.00
7	ถั่วเขียว	green1.png	118	193	0	1424	614	475	
					1	1494	456	441	
					2	1663	115	464	
					3	1623	282	361	
					4	1285	828	306	
					5	1398	618	112	
					6	2350	122	140	70.00
8	ถั่วเขียว	green2.png	120	196	0	2716	720	519	
					1	943	483	524	
					2	861	134	552	
					3	1389	285	373	
					4	1989	915	377	
					5	2196	82	369	
					6	1210	561	308	
					7	2007	154	130	
					8	1854	701	85	90.00
9	ถั่วเขียว	green3.png	116	190	0	1288	103	443	
					1	1035	468	431	
					2	577	389	325	
					3	526	332	198	
					4	503	509	182	
					5	570	378	49	60.00
10	ถั่วเขียว	green4.png	90	147	0	1224	483	506	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พิช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเท戎 ไซลต์	ค่อน หัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เปอร์เซ็น ความถูก
					1	1480	108	458	
					2	1294	273	404	
					3	1080	406	310	
					4	930	128	231	
					5	1532	336	178	
					6	1308	49	85	70.00
11	ถั่วเขียว	green5.png	116	190	0	2328	206	539	
					1	960	451	460	
					2	1812	851	407	
					3	2003	304	328	
					4	1128	570	224	
					5	1975	119	229	60.00
12	ถั่วเขียว	green6.png	138	185	0	857	393	465	
					1	470	569	407	
					2	974	80	275	
					3	1052	464	226	
					4	564	629	103	
					5	1547	396	54	60.00
13	ข้าวโพด	corn1.png	68	111	0	531	255	414	
					1	595	58	358	
					2	840	150	403	
					3	560	301	50	
					4	1595	42	76	50.00
14	ข้าวโพด	corn2.png	70	114	0	966	51	403	
					1	854	80	252	
					2	1283	220	136	
					3	838	364	114	
					4	677	98	43	50.00
15	ข้าวโพด	corn3.png	68	106	0	850	206	504	
					1	670	367	412	
					2	814	78	334	
					3	637	166	205	
					4	1036	365	201	
					5	1157	322	79	60.00
16	ข้าวโพด	corn4.png	72	118	0	1254	160	369	
					1	710	411	290	
					2	551	115	251	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พิช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเท戎 โซลต์	คณ ทัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เบอร์เข็น ความอ ก
					3	559	315	175	
					4	796	107	141	50.00
17	ข้าวโพด	corn5.png	98	160	0	2704	100	389	
					1	1668	568	413	
					2	1499	723	158	
					3	3938	284	155	40.00
18	ข้าวโพด	corn6.png	71	116	0	723	168	505	
					1	678	119	405	
					2	956	386	378	
					3	578	34	301	
					4	811	384	162	
					5	501	89	97	
					6	726	191	59	70.00
19	ข้าว	rice1.png	68	111	0	277	231	454	
					1	396	312	322	
					2	216	47	285	
					3	142	429	162	
					4	286	131	152	
					5	135	275	95	
					6	166	55	75	70.00
20	ข้าว	rice2.png	64	100	0	222	262	453	
					1	230	350	362	
					2	180	354	228	
					3	553	195	176	
					4	334	73	124	50.00
21	ข้าว	rice3.png	70	95	0	327	233	403	
					1	309	95	387	
					2	431	140	243	
					3	172	379	351	
					4	153	410	249	
					5	322	252	187	
					6	736	118	134	
					7	116	317	77	80.00
22	ข้าว	rice4.png	112	168	0	376	389	556	
					1	400	136	524	
					2	427	506	188	
					3	257	301	373	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พิช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเทเร็ซ โซลต์	ค่อน ทัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เนอร์เซ่น ความงอก
					4	105	141	269	
					5	297	254	256	
					6	361	191	91	
					7	127	388	38	80.00
23	ข้าว	rice5.png	70	108	0	189	192	453	
					1	107	306	433	
					2	302	101	329	
					3	93	293	229	
					4	167	117	74	50.00
24	ข้าว	rice6.png	63	90	0	475	79	426	
					1	197	361	358	
					2	150	95	288	
					3	155	218	269	
					4	162	350	240	
					5	237	79	164	
					6	226	319	115	70.00
25	ถั่วแดง	red1.png	70	100	0	357	285	458	
					1	408	149	425	
					2	405	219	351	
					3	383	339	319	
					4	1121	222	188	
					5	374	313	48	60.00
26	ถั่วแดง	red2.png	58	95	0	494	130	472	
					1	434	345	413	
					2	643	347	252	
					3	688	221	258	
					4	850	309	99	
					5	957	193	102	
					6	1037	57	104	70.00
27	ถั่วแดง	red3.png	51	83	0	729	45	399	
					1	1021	233	363	
					2	528	50	282	
					3	812	235	242	
					4	1177	78	147	
					5	393	334	101	
					6	434	152	38	70.00
28	ถั่วแดง	red4.png	55	87	0	1152	265	69	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมาณผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พีช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเทเรซ ไฮลต์	ค่อน ทัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เปอร์เซ็น ความคง
					1	793	59	521	
					2	487	200	500	
					3	1420	302	460	
					4	656	59	356	
					5	432	338	316	
					6	750	66	158	70.00
29	ถั่วแดง	red5.png	55	90	0	557	377	451	
					1	614	258	448	
					2	2261	107	393	
					3	468	252	334	
					4	708	402	153	
					5	1012	246	154	
					6	1534	92	113	70.00
30	ถั่วแดง	red6.png	58	95	0	1052	42	73	
					1	1426	185	523	
					2	800	313	495	
					3	1268	54	491	
					4	1065	375	317	
					5	720	211	240	
					6	1489	73	260	
					7	745	269	87	80.00
31	คณ้ำ	kana1.png	101	140	0	1198	580	645	
					1	974	316	544	
					2	1108	153	434	
					3	2294	834	450	
					4	1721	308	304	
					5	1253	468	100	
					6	2399	777	58	70.00
32	คณ้ำ	kana2.png	136	180	0	523	744	536	
					1	1280	226	502	
					2	910	546	496	
					3	1101	916	375	
					4	576	708	304	
					5	1318	296	211	
					6	1367	613	276	
					7	1220	780	100	80.00
33	คณ้ำ	kana3.png	119	180	0	227	606	430	

ตารางที่ 4.1 ข้อมูลผลการประมวลผลจากโปรแกรมประยุกต์ (ต่อ)

ลำดับ	พีช	ชื่อรูปภาพ	Mean	ค่าเทียบ โภคต์	ค่าหัวร์ที่	พื้นที่ (พิกเซล)	พิกัดXของ Centriod	พิกัดYของ Centriod	เปอร์เซ็น ความถูก
					1	562	201	408	
					2	350	454	405	
					3	306	728	298	
					4	491	502	235	
					5	563	257	181	
					6	369	622	90	
					7	1220	780	100	80.00
33	คงน้ำ	kana3.png	119	180	0	227	606	430	
					1	562	201	408	
					2	350	454	405	
					3	306	728	298	
					4	491	502	235	
					5	563	257	181	
					6	369	622	90	70.00
34	คงน้ำ	kana4.png	107	160	0	238	350	473	
					1	586	107	386	
					2	400	402	349	
					3	339	500	182	
					4	577	97	198	
					5	434	270	159	
					6	684	345	68	70.00
35	คงน้ำ	kana5.png	143	210	0	405	540	438	
					1	386	362	145	
					2	216	175	506	
					3	155	365	411	
					4	479	98	307	
					5	410	535	238	
					6	144	574	73	70.00
36	คงน้ำ	kana6.png	119	180	0	225	616	438	
					1	308	417	365	
					2	440	120	295	
					3	441	61	144	
					4	480	483	144	
					5	732	228	110	60.00

จากตารางที่ 4.1 เป็นตารางแสดงผลลัพธ์ของการประมวลผลด้วยโปรแกรมผู้วิจัยได้เก็บข้อมูลผลลัพธ์การประมวลผลที่ได้จากการโปรแกรมประยุกต์ โดยมีข้อมูลจากตัวอย่างชุดทดสอบจำนวนทั้งสิ้น

36 ตัวอย่างทดสอบและได้ข้อมูลทั้งสิ้น จำนวน 36 ชุดข้อมูล โดยข้อมูลผลลัพธ์แสดงรายละเอียดใน การวิเคราะห์ตัวถุที่ตรวจจับได้ ซึ่งวัตถุที่ตรวจจับได้จะเป็นต้นอ่อนของพืช มีรายละเอียด ได้แก่ ค่า กลางของสี และค่าเทเรโซอลด์ที่ใช้ในการแบ่งภาพ จำนวนต้นอ่อนของพืชที่ตรวจจับได้ (ค่อนทั่ว) ขนาดพื้นที่ พิกัดแกน X และพิกัดแกน Y ของ Centroid และค่าเบอร์เซ็นความ梧กไว้

4.2 การประเมินประสิทธิภาพของโปรแกรม

ผู้วิจัยต้องการประเมินประสิทธิภาพของโปรแกรมประยุกต์ ใน 2 ด้านได้แก่ ด้านความถูกต้อง ของการประมวลผล และ ด้านข้อจำกัดของโปรแกรม

4.2.1 ผลด้านความถูกต้องของโปรแกรมประยุกต์

จากการทดสอบโปรแกรมประยุกต์ ผู้วิจัยได้นำข้อมูลผลการทดสอบโปรแกรมประยุกต์ มาทำตาราง เพื่อวิเคราะห์หาค่าความถูกต้องของโปรแกรมโดยแสดงได้ดังตารางที่ 4.2

ตารางที่ 4.2 ผลเปรียบเทียบการตรวจนับระหว่างโปรแกรมประยุกต์และบุคคลนับ

ตัวอย่างที่	ชื่อพืช	จำนวนนับ		ส่วนต่าง	ร้อยละของความ ผิดพลาด	ชนิดความผิดพลาด
		บุคคล	โปรแกรมฯ			
1	ผักบุ้ง	6	5	1	16.67	จำนวน
2	ผักบุ้ง	5	5	0	0.00	-
3	ผักบุ้ง	8	8	0	0.00	-
4	ผักบุ้ง	6	6	0	0.00	-
5	ผักบุ้ง	6	6	0	0.00	-
6	ผักบุ้ง	5	4	1	20.00	จำนวน
7	ถั่วเขียว	7	7	0	0.00	-
8	ถั่วเขียว	8	9	1	12.50	จำนวน
9	ถั่วเขียว	6	6	0	0.00	-
10	ถั่วเขียว	6	7	1	16.67	จำนวน
11	ถั่วเขียว	6	6	0	0.00	-
12	ถั่วเขียว	5	6	1	20.00	จำนวน
13	ข้าวโพด	5	5	0	0.00	-
14	ข้าวโพด	4	5	0	25.00	จำนวน
15	ข้าวโพด	5	6	1	20.00	จำนวน, ตำแหน่ง
16	ข้าวโพด	5	5	0	0.00	-
17	ข้าวโพด	4	4	0	0.00	-
18	ข้าวโพด	7	7	0	0.00	ตำแหน่ง
19	ข้าว	6	7	1	16.67	จำนวน
20	ข้าว	4	5	1	25.00	จำนวน
21	ข้าว	8	8	0	0.00	ตำแหน่ง

ตารางที่ 4.2 ผลเปรียบเทียบการตรวจนับระหว่างโปรแกรมประยุกต์และบุคคลนับ (ต่อ)

ตัวอย่างที่	ชื่อพืช	จำนวนนับ		ส่วนต่าง	ร้อยละของความผิดพลาด	ชนิดความผิดพลาด
		บุคคล	โปรแกรมฯ			
22	ข้าว	9	8	1	11.11	จำนวน
23	ข้าว	5	5	0	0.00	ตำแหน่ง
24	ข้าว	6	7	1	16.67	จำนวน
25	ถั่วแดง	7	6	1	14.29	จำนวน
26	ถั่วแดง	7	7	0	0.00	-
27	ถั่วแดง	6	7	1	16.67	จำนวน
28	ถั่วแดง	8	7	1	12.50	จำนวน
29	ถั่วแดง	8	7	1	12.50	จำนวน
30	ถั่วแดง	7	8	1	14.29	จำนวน
31	ผักคะน้า	7	7	0	0.00	-
32	ผักคะน้า	7	8	1	14.29	จำนวน
33	ผักคะน้า	7	7	0	0.00	-
34	ผักคะน้า	7	7	0	0.00	-
35	ผักคะน้า	7	7	0	0.00	-
36	ผักคะน้า	6	6	0	0.00	-
ความผิดพลาดเฉลี่ย					7.91	
ความถูกต้องเฉลี่ย					92.09	
หมายเหตุ ชนิดของความผิดพลาด จำนวน หมายถึง จำนวนดันอ่อนที่นับได้ระหว่างคอมพิวเตอร์และบุคคลไม่เท่ากัน ตำแหน่ง หมายถึง ตำแหน่งที่นับดันอ่อนได้ระหว่างคอมพิวเตอร์และบุคคลไม่ตรงกัน						

จากตารางที่ 4.2 เป็นการจัดทำตารางเพื่อหาความถูกต้องและความผิดพลาดจากภาพถ่ายเมล็ดพืชที่ทำการเพาะขึ้น จำนวน 36 ภาพ มาประเมินผลด้วยโปรแกรมประยุกต์ และนำผลที่ได้มาเปรียบเทียบกับการนับเมล็ดที่ออกด้วยตาเปล่าด้วยเงื่อนไขเดียวกันกับโปรแกรมประยุกต์ จากนั้นนำผลที่นับได้มาคำนวณผลต่างและคิดเป็นร้อยละของความผิดพลาด โดยได้ผลคือ มีความผิดพลาดมากที่สุดที่ ร้อยละ 25.00 พืชชนิดข้าวตัวอย่างที่ 14 และตัวอย่างที่ 20 พืชชนิด ข้าวโพด ค่าผิดพลาดน้อยที่สุดคือ ร้อยละ 0.00 และค่าความผิดพลาดเฉลี่ยอยู่ที่ร้อยละ 7.91 เมื่อนำค่าความผิดพลาดเฉลี่ย มาคำนวณร้อยละเพื่อหาความถูกต้อง จึงได้ความถูกต้องที่ร้อยละ 92.09

จากตารางที่ 4.2 ผู้วิจัยได้นำหลักสถิติโคสแคร์มาใช้ในการแปลผลทดลองเรื่องความเป็นเอกภาพระหว่างผลจากบุคคลนับและผลการโปรแกรมโดยผู้วิจัยกำหนดสมมุติฐานการวิจัย ไว้ดังนี้

H₀ ขั้นตอนวิธีที่ใช้ในโปรแกรมประยุกต์ในการวิเคราะห์ความอ กไม่แตกต่างกับการวิเคราะห์ของบุคคล

H_a ขั้นตอนวิธีที่ใช้ในโปรแกรมประยุกต์ในการวิเคราะห์ความอ กแตกต่างกับการวิเคราะห์ของบุคคล

และใช้สมการที่ มนตรชัย เทียนทอง (ม.ป.ป: 321) ได้นำเสนอไว้มาคำนวณหาค่าไคสแควร์โดยมีรูปสมการดังนี้

$$\chi^2 = \sum \frac{(O-E)^2}{E} \quad (4.1)$$

โดยกำหนดให้

χ^2	คือ ผลการคำนวณค่าไคสแควร์
O	คือ ผลการทดลอง
E	คือ ผลการคำนวณความถี่ที่คาดหวัง

และหาค่า E ในแต่ละแถวและแต่ละคอลัมน์ของตารางผลการทดลองด้วยสมการ

$$E_{ij} = \frac{(R_{T_i})(C_{T_j})}{N} \quad (4.2)$$

โดยกำหนดให้

E_{ij}	คือ ความถี่ที่คาดหวัง
R_{T_i}	คือ ข้อมูลผลการทดลองในแถวเดียว
C_{T_j}	คือ ข้อมูลผลการทดลองคอลัมน์เดียว
N	คือ ความถี่ทั้งหมด

และเมื่อนำสมการที่ 4.1 และ 4.2 มาคำนวณจะได้ผลการคำนวณดังตารางที่ 4.3

ตารางที่ 4.3 ผลการวิจัยที่นำมาศึกษาด้วยไคสแควร์

ผลการทดสอบไคสแควร์ของการวิจัย											
no	type	pic	p	c	psum	csum	sum	e1	e2	x1	x2
1	ผักบุ้ง	v2	6	5	36	34	70	34.62	35.38	0.06	0.05
2	ผักบุ้ง	v5	5	5							
3	ผักบุ้ง	v4	8	8							
4	ผักบุ้ง	v3	6	6							
5	ผักบุ้ง	v1	6	6							
6	ผักบุ้ง	v6	5	4							
7	ถั่วเขียว	green1	7	7	38	41	79	39.07	39.93	0.03	0.03
8	ถั่วเขียว	green2	8	9							
9	ถั่วเขียว	green3	6	6							
10	ถั่วเขียว	green4	6	7							
11	ถั่วเขียว	green5	6	6							
12	ถั่วเขียว	green6	5	6							

ตารางที่ 4.3 ผลการวิจัยที่นำมาศึกษาด้วยไสแคร์ (ต่อ)

ผลการทดสอบไสแคร์ของการวิจัย											
no	type	pic	p	c	psum	csum	sum	e1	e2	x1	x2
13	ข้าวโพด	corn1	5	5	30	32	62	30.66	31.34	0.01	0.01
14	ข้าวโพด	corn2	4	5							
15	ข้าวโพด	corn3	5	6							
16	ข้าวโพด	corn4	5	5							
17	ข้าวโพด	corn5	4	4							
18	ข้าวโพด	corn6	7	7							
19	ข้าว	rice1	6	7	38	40	78	38.57	39.43	0.01	0.01
20	ข้าว	rice2	4	5							
21	ข้าว	rice3	8	8							
22	ข้าว	rice4	9	8							
23	ข้าว	rice5	5	5							
24	ข้าว	rice6	6	7							
25	ถั่วแดง	red1	7	6	43	42	85	42.04	42.96	0.02	0.02
26	ถั่วแดง	red2	7	7							
27	ถั่วแดง	red3	6	7							
28	ถั่วแดง	red4	8	7							
29	ถั่วแดง	red5	8	7							
30	ถั่วแดง	red6	7	8							
31	ผักคะน้า	kana5	7	7	41	42	83	41.05	41.95	0.00	0.00
32	ผักคะน้า	kana4	7	8							
33	ผักคะน้า	kana3	7	7							
34	ผักคะน้า	kana2	7	7							
35	ผักคะน้า	kana1	7	7							
36	ผักคะน้า	kana6	6	6							
รวม			226	231	sum					0.13	0.13
รวม			457		χ^2					0.26	
df (5)										11.07	
หมายเหตุ		go หมายถึง ลำดับตัวอ่อน					sum หมายถึง ผลรวมจำนวนนับ				
		type หมายถึง ชนิดพืช					e1 หมายถึง ความถี่ที่คาดหวัง(บุคคลนับ)				
		pic หมายถึง ชื่อรูปภาพ					e2 หมายถึง ความถี่ที่คาดหวัง(โปรแกรม)				
		p หมายถึง จำนวนนับจากบุคคล					x1 หมายถึง ผลไสแคร์เฉพาะชนิดพืช (บุคคลนับ)				
		c หมายถึง จำนวนนับจากโปรแกรม					x2 หมายถึง ผลไสแคร์เฉพาะชนิดพืช (โปรแกรมนับ)				
		psum หมายถึง ผลรวมจำนวนนับจากบุคคล 6 ภาพ					χ^2 หมายถึง ผลไสแคร์				
		csun หมายถึง ผลรวมจำนวนนับจากโปรแกรม 6 ภาพ					df หมายถึง ค่าวิกฤตจากตารางไสแคร์				

จากตารางที่ 4.3 ผลที่ได้ค่า χ^2 มีค่าเท่ากับ 0.26 และค่าวิกฤตที่ได้จากการใช้ไสแคร์ ที่ df เท่ากับ 5 มีค่าเท่ากับ 11.07 เมื่อนำค่า χ^2 มาเทียบสามารถแปลผลได้ว่า ค่า χ^2 มีค่าน้อยกว่า ค่าวิกฤต ($0.26 < 11.07$) แสดงว่าค่าที่ได้จากการศึกษาอยู่นอกเขตวิกฤต จึงยอมรับ H_0 และปฏิเสธ H_1

ซึ่งแปลผลได้ว่า ขั้นตอนวิธีที่ใช้ในโปรแกรมประยุกต์ในการวิเคราะห์ความอกรไม่แตกต่างกับการวิเคราะห์ของบุคคล

4.2.2 ผลด้านข้อจำกัดของโปรแกรมประยุกต์

ผู้จัยได้นำผลจากตารางที่ 4.2 มาวิเคราะห์เพื่อหาข้อจำกัดของโปรแกรมประยุกต์ โดยผลจากตารางที่ 4.2 มีความผิดพลาดเกิดขึ้น 2 ลักษณะ ได้แก่

4.2.2.1 จำนวนนับผิดพลาด คือ ผลการนับจำนวนต้นอ่อนระหว่างโปรแกรมประยุกต์ และบุคคล ไม่ตรงกัน

4.2.2.2 ตำแหน่งผิดพลาด คือ ผลการนับจำนวนต้นอ่อนพืชที่โปรแกรมประยุกต์นับ ไม่ตรงกัน กับตำแหน่งของต้นอ่อนพืชที่บุคคลนับ

ตารางที่ 4.4 การแสดงผลรวมความผิดพลาดของโปรแกรมในเมล็ดพืชตัวอย่าง 6 ชนิด

ที่	ชนิดพืช	ความผิดพลาด แบบจำนวนนับ ผิดพลาด (gap)	ความผิดพลาดแบบ ตำแหน่งผิดพลาด (gap)	ความผิดพลาดรวม (gap)	การแปลผลด้าน ^{การประเมินผล} ของโปรแกรม
1	ผักบุ้ง	1	0	1	ได้
2	ถั่วเขียว	3	0	3	ได้
3	ข้าวโพด	0	2	2	ปรับปรุง
4	ข้าว	4	2	6	ปรับปรุง
5	ถั่วแดง	5	0	5	ได้
6	ผักคะน้า	1	0	1	ได้

จากตารางที่ 4.4 เป็นตารางสรุปจำนวนความผิดพลาดที่เกิดขึ้น พบว่าชนิดพืชที่มีความผิดพลาดน้อยที่สุดได้แก่ ผักบุ้งและผักคะน้า โดยผิดพลาดเพียงชนิดละ 1 gap และพืชที่มีความผิดพลาดมากที่สุดคือ ข้าว โดยผิดพลาด 6 gap

การแปลผลด้านการประมาณผลเพื่อหาข้อจำกัดในการประมาณผลของโปรแกรมประยุกต์ ผู้จัยได้พิจารณาถึงรูปแบบความผิดพลาดแบบ ตำแหน่งผิดพลาด และกำหนดให้เป็นผล “ปรับปรุง” ถือว่าโปรแกรมประมาณผลผิดพลาด เพราะผลที่ขัดแย้งกับการตัดสินใจของบุคคล และความผิดพลาดแบบ จำนวนนับผิดพลาด แปลผลจากตารางที่ 4.2 พบว่าโปรแกรมประยุกต์สามารถประมาณได้ เพราะมีส่วนต่างความผิดพลาดเพียงแค่ 1 เมล็ด ในแต่ละภาพตัวอย่างที่ผิดพลาด ถือว่าเป็นความผิดพลาดที่ยอมรับได้ จึงกำหนดให้เป็นผล “ได้”

จากตารางที่ 4.4 ภาพตัวอย่างของพืชที่มีผลต้องปรับปรุงเพรำมีความผิดพลาดรูปแบบ ตำแหน่งผิดพลาด ได้แก่ 1) พืชชนิดข้าวโพด มีลักษณะเมล็ดที่มีเสียงไกล์เคียงกับส่วนที่เป็นต้นอ่อน และราก ทำให้โปรแกรมประมาณผลพื้นที่ในส่วนของเมล็ดรวมกับพื้นที่ของต้นอ่อนทำให้ประมาณผลขนาดผิด 2) พืชชนิดข้าว มีลักษณะที่มีเมล็ดเสียงไกล์เคียงกับส่วนที่เป็นต้นอ่อนและราก ทำให้โปรแกรมประมาณผลพื้นที่ในส่วนของเมล็ดรวมกับพื้นที่ของต้นอ่อนทำให้ประมาณผล และต้นอ่อนมีขนาดเล็ก ทำให้การประมาณมีความผิดพลาดแบบ จำนวนนับผิดพลาด ในการประมาณด้วย

บทที่ 5

สรุปผลและข้อเสนอแนะ

การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการอกรของเมล็ดพืชด้วยเทคนิคการประมวลผลภาพดิจิตอล ได้สรุปผลและข้อเสนอแนะดังต่อไปนี้

5.1 สรุปผลการประเมินประสิทธิภาพ

5.2 ข้อเสนอแนะและแนวทางในการพัฒนาต่อไป

5.1 สรุปผลการประเมินประสิทธิภาพ

ผลจากการประเมินประสิทธิภาพของโปรแกรมประยุกต์ สำหรับทดสอบการอกรของเมล็ดพืช ด้วยการประมวลผลภาพ ผู้วิจัยได้กำหนดการประเมินผลเป็น 2 เรื่อง ได้แก่ 1) ผลด้านความถูกต้อง ของโปรแกรม และ 2) ผลด้านข้อจำกัดของโปรแกรม โดยผู้วิจัยทำการตรวจสอบ โดยทำการเปรียบเทียบการตรวจนับระหว่างโปรแกรมประยุกต์และบุคคล เป็นผู้ตรวจสอบเพื่อหาค่าความถูกต้อง โดยโปรแกรมประยุกต์ฯ มีค่าความถูกต้องเฉลี่ยที่ร้อยละ 92.09 โดยมีความผิดพลาดสูงสุดที่ ร้อยละ 25.00 ในตัวอย่างที่ 14 พืชชนิด ข้าว และตัวอย่างที่ 20 พืชชนิด ข้าวโพด ในการทดสอบทางสถิติ ผู้วิจัยได้ใช้สถิติโคสแคร์เพื่อทดสอบความสัมพันธ์ระหว่างผลการนับด้วยบุคคลและผลการนับจากโปรแกรมประยุกต์ในเรื่องของความเป็นเอกภาพ ซึ่งผลการทดสอบ ได้ผลทดสอบโคสแคร์ (χ^2) มีค่าน้อยกว่าค่าวิกฤติ ($0.26 < 11.07$) แสดงว่าค่าที่ได้จากการศึกษาอยู่นอกเขตวิกฤติ จึงยอมรับสมมุติฐาน H_0 คือ ขั้นตอนวิธีที่ใช้ในโปรแกรมประยุกต์ในการวิเคราะห์ความอกรไม่แตกต่างกับการวิเคราะห์ของบุคคล

ด้านข้อจำกัดของโปรแกรมประยุกต์ฯ ผู้วิจัยได้นำข้อมูลมาวิเคราะห์ลักษณะของพืชตัวอย่าง โดยกำหนด ชนิดความผิดพลาด ไว้ 2 รูปแบบ ได้แก่ 1) จำนวนผิดพลาด หมายถึง การนับจำนวนไม่ตรงกันระหว่างโปรแกรมและบุคคล และ 2) ตำแหน่งผิดพลาด หมายถึง การนับผลโดยที่ตำแหน่งที่นับไม่ตรงกัน และผู้วิจัยได้กำหนดให้ความผิดพลาดแบบจำนวนผิดพลาดได้ผลเป็น “ได้” และความผิดพลาดแบบตำแหน่งผิดพลาดเป็นการประมวลผลที่ได้ผลเป็น “ปรับปรุง” ผลการวิจัยพบว่า มีพืช 2 ชนิดจาก 6 ชนิด มีความผิดพลาดแบบตำแหน่งผิดพลาดได้ผลการประมวลผล “ปรับปรุง” ได้แก่พืชชนิดข้าวและข้าวโพด มีลักษณะที่เหมือนกันคือเมล็ดพืชที่มีสีอ่อน ผู้วิจัยจึงสรุปได้ว่า โปรแกรมประยุกต์ สำหรับทดสอบการอกรของเมล็ดพืชด้วยการประมวลผลภาพ สามารถประมวลผลได้ในกรณีที่ดีที่สุด คือพืชที่มีเมล็ดสีเข้มและมีข้อจำกัดในการประมวลผลพืชที่มีเมล็ดสีอ่อน

5.2 ข้อเสนอแนะและแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ฯ ต่อไป

การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สำหรับทดสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยการประมวลผลภาพในครั้งนี้ ผู้วิจัยได้มีข้อเสนอแนะเพื่อเป็นแนวทางในการปรับปรุงให้โปรแกรมมีความสมบูรณ์และมีประสิทธิภาพมากขึ้น ดังนี้

5.2.1 การเพาะเมล็ดพืช

เพื่อให้โปรแกรมประยุกต์สามารถประมวลผลได้ดีขึ้น ผู้วิจัยได้มีข้อเสนอแนะในเพาะเมล็ดพืชเพื่อให้โปรแกรมประมวลผลได้ดี ดังนี้

5.2.1.1 ในกรณีที่เมล็ดพืชมีสีจางหรือมีสีใกล้เคียงกับดันอ่อน ควรใช้กระบวนการย้อมสีเมล็ดพืชให้เข้มขึ้น เพื่อให้สามารถแยกเมล็ดพืชกับดันอ่อนพืชได้ชัดเจน

5.2.1.2 ควรกำหนดให้พื้นหลังของภาพให้มีสีเข้ม เช่น การรองกระดาษเพาห์ด้วยกระดาษสีดำ หรือใช้พื้นสีดำเป็นพื้นหลัง จะทำให้โปรแกรมแยกดันอ่อนพืชได้ชัดเจน

5.2.1.3 ควรซับน้ำในถ้วยเพาห์ให้แห้งเพื่อลดการสะท้อนแสงข้องน้ำ

5.2.1.4 ควรเก็บสิ่งสกปรก สิ่งแปลกปลอม ออกจากถ้วยเพาห์ ก่อนถ่ายภาพ

5.2.2 การถ่ายภาพ

ในการถ่ายภาพเพื่อใช้เป็นข้อมูลภาพดิจิตอลในการประมวลผลในโปรแกรมประยุกต์ฯ ผู้วิจัยมีข้อเสนอแนะในการเตรียมการถ่ายภาพเพื่อให้โปรแกรมประยุกต์ประมวลผลได้ดี ดังนี้

5.2.2.1 ควรถ่ายภาพด้านบน ตั้งจากกับถ้วยเพาห์ เมล็ด พืช เพื่อให้เห็น ลักษณะและขนาดของดันอ่อนพืชได้ชัดเจนและ ไม่ควรใช้แฟลช เพราะจะทำให้เกิดแสงสะท้อนจากน้ำในถ้วยเพาห์ หรือผิวของเปลือกเมล็ด

5.2.2.2 ควรถ่ายภาพให้มีขนาดของเมล็ดพืชและดันอ่อนพืชใหญ่มากที่สุดตามที่เหมาะสม โดยการใช้การถ่ายภาพด้วยเลนส์ ขนาด 50 mm. เพื่อลดความบิดเบือนของภาพและช่วยให้การประมวลผลของโปรแกรมชัดเจนยิ่งขึ้น โดยเฉพาะกรณีที่เมล็ดและดันอ่อนมีขนาดเล็ก

5.2.2.4 ควรถ่ายภาพในเวลากลางวัน ในสถานที่มีแสงเพียงพอไม่มากจนเกินไปและไม่ทำให้เกิดเงาบนถ้วยเพาห์เมล็ดพืช

5.2.2.3 ควรปรับกล้องถ่ายภาพดิจิตอลให้เหมาะสมกับการถ่ายภาพวัตถุขนาดเล็กโดยกำหนด รูรับแสง (F-Stop) เท่ากับ 16 ตั้งค่า ISO ไม่เกิน 200 และปรับความเร็วชัตเตอร์ (Speed Shutter) ให้เหมาะสมตามค่าการวัดแสงของกล้อง จะช่วยให้ได้ภาพที่ชัดเจนและมีสัญญาณรบกวนที่น้อยลง

5.2.2.4 ควรออกแบบอุปกรณ์ที่ช่วยให้ถ่ายภาพได้นิ่ง เช่น ขาตั้งกล้อง และควรถ่ายภาพด้วยระบบถ่ายภาพแบบตั้งเวลา (Self-Timer) เพื่อลดการสั่นไหวของตัวกล้องขณะถ่ายภาพ

5.2.3 การพัฒนาโปรแกรม

5.2.3.1 ควรพัฒนาขั้นตอนวิธีสำหรับขนาดเมล็ดพืช เพื่อใช้เป็นข้อมูลอ้างอิงในกรณีที่มีการนับรวมพื้นที่ระหว่างเมล็ดพืชที่มีสีจางและดันอ่อนพืช ทำให้สามารถแยกเมล็ดพืชออกจากดันอ่อน โดยการนำเอาพื้นที่ค่อนทั่วของเมล็ดพืชมาลบกับพื้นที่ค่อนทั่วของวัตถุ

5.2.3.2 ควรพัฒนาขั้นตอนตรวจจับวัตถุเพิ่มเติมเพื่อเพิ่มประสิทธิภาพและความถูกต้องในการประมาณผล เช่น นำการหาขอบภาพหรือการวิเคราะห์ความถี่ของสีภาพ มาช่วยประมาณผล เพิ่มเติม เป็นต้น เพื่อช่วยให้ผลความถูกต้องซัดเจนยิ่งขึ้น

เอกสารอ้างอิง

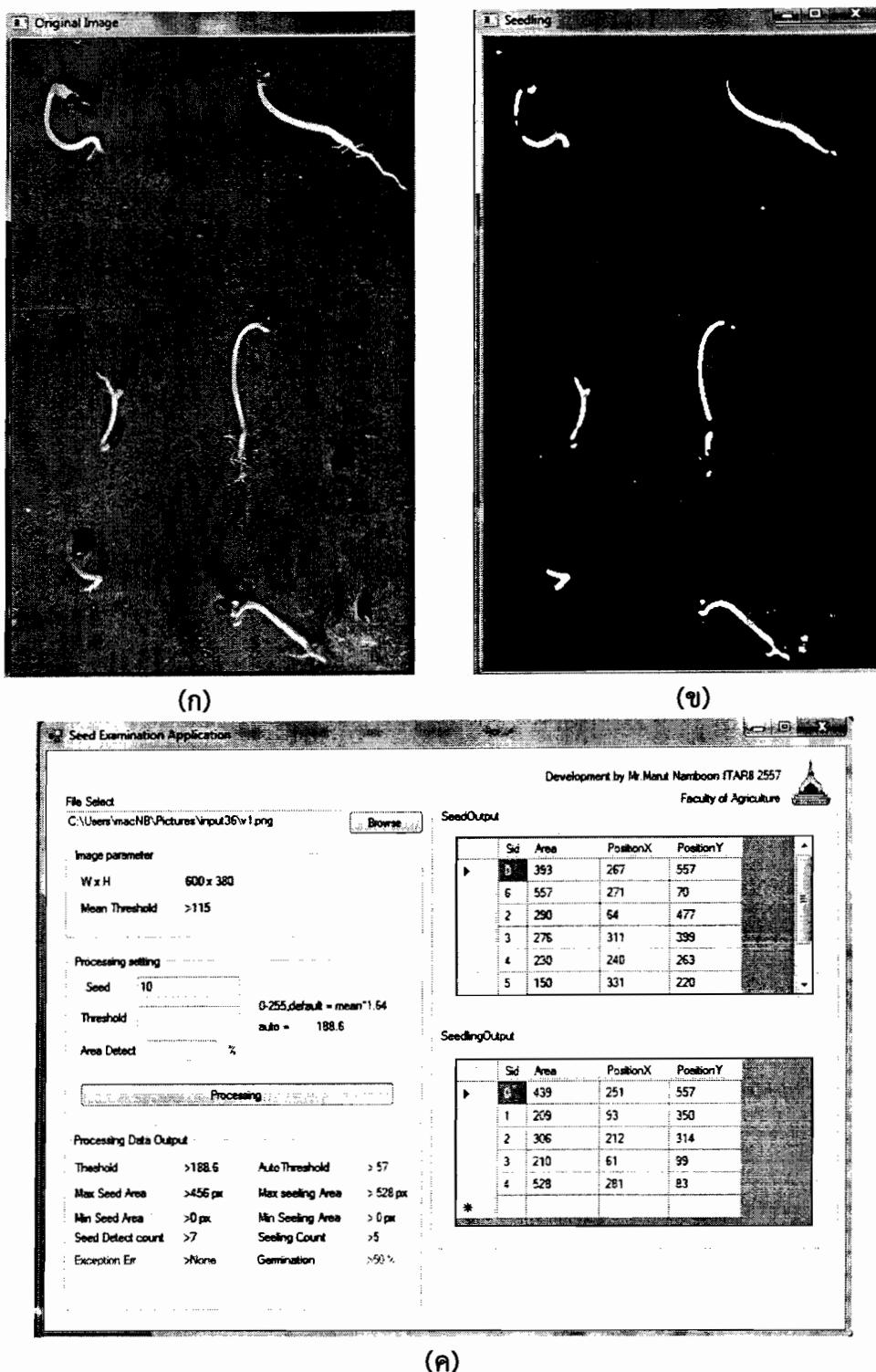
เอกสารอ้างอิง

- ฉัตรศิริ ปยะพิมลสิทธิ์. “ตารางการแจกแจง Chi-Square”, ตารางสถิติ.
<http://www.watpon.com/table/ChiSquareDis.pdf>. 27 มีนาคม, 2558.
- ณัฐหทัย เอพานิช. การตรวจสอบคุณภาพเมล็ดพันธุ์. กรุงเทพฯ: สำนักวิจัยพัฒนาเทคโนโลยีชีวภาพ กรมวิชาการเกษตร, 2547.
- ทองจุล ขันขาว. “การทดสอบ t-test แบบ Dependent ด้วย Excel 2010 และ การแปลผล”,
<http://www.thongjoon.com/2014/08/t-test-dependent-excel-2010.html>.
 27 มีนาคม, 2558.
- บุญธรรม ภัตราจารกุล. การประมวลผลภาพดิจิตอลเบื้องต้น. กรุงเทพฯ: ชีเอ็คยูเคชั่น จำกัด (มหาชน), 2556.
- มนต์ชัย เทียนทอง. “การทดสอบไคสแควร์”, ระเบียบวิธีวิจัย.
http://home.ds.go.th/kamphaengphet/km/information/RESEARCH/12Chi-Square_Test.pdf. 27 มีนาคม, 2558.
- ยุทธนา ลีลาศวัฒนกุล. คู่มือการเขียนโปรแกรมวินโดว์ขั้นสูงด้วย Visual C++.NET Episode One. นนทบุรี: ดาวกมล, 2546.
- วิรัช วิรัชนิภาวรรณ. เทคนิคการเขียนงานวิจัยหรือวิทยานิพนธ์. กรุงเทพฯ:
 คณะรัฐประศาสนศาสตร์ มหาวิทยาลัยอีสเทิร์นเอเชีย, 2554.
- สุธิดา ชัยชนะ. “Software testing”, วิศวกรรมซอฟต์แวร์ขั้นสูง.
<http://ced.kmutnb.ac.th/scc/SlideASE/Testting.ppt>. 23 กุมภาพันธ์, 2558.
- อัจฉริ พรพินิจสุวรรณ. คู่มือการตรวจสอบคุณภาพเมล็ดพันธุ์. กรุงเทพฯ: สำนักความคุ้มพีซและ วัสดุการเกษตร กรมวิชาการเกษตร, 2552.
- Dave Heppenstall. (2007). “Automatic Thresholding”,
<http://www.heppenstall.ca/academics/doc/472/CIS472.Seminar03.Slides.1.pdf>. December 15, 2014.
- H. M. Deitel and P. J. Deitel. How to Program C++. New Jersey: Pearson Education Inc, 2005.
- OpenCV Community. Open Source Computer Vision Library Version 2.4.3
<http://sourceforge.net/project/opencvlibrary>. November 3, 2012.
- Puthipong Sthitpattanapongsa. “How to Set OpenCV 2.4.3 for Visual C++”,
<http://darkpsart.com/?p=213>. October 21, 2013.

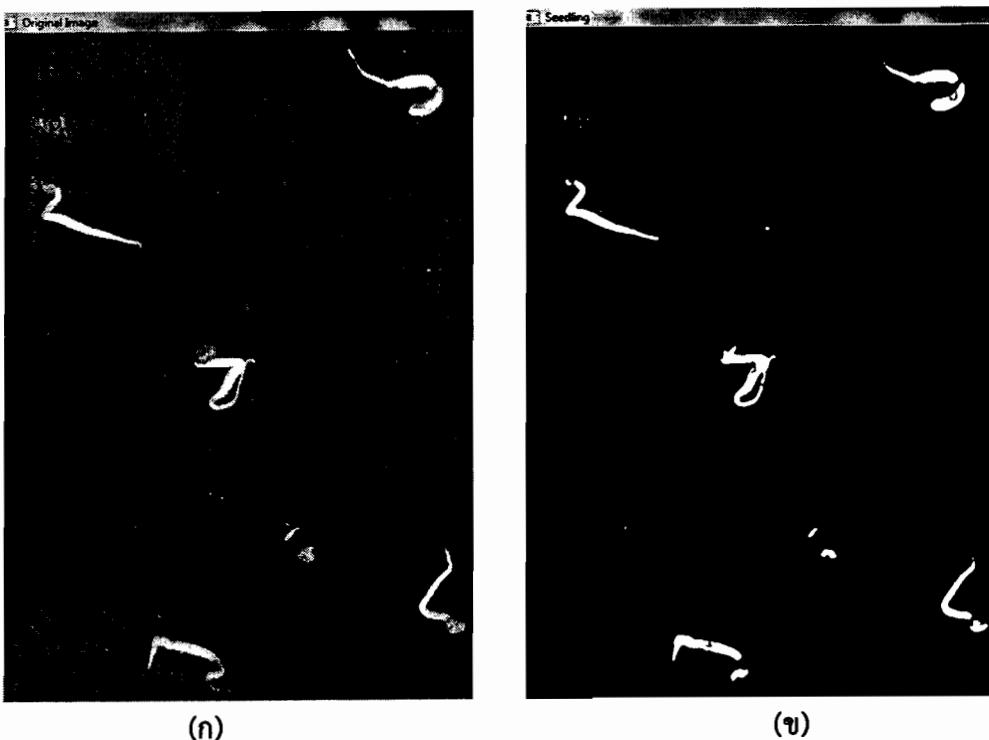
ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

ภาพผลการทดลองการประมาณผลภาพตัวอย่าง 36 ชุด ด้วยโปรแกรมประยุกต์สำหรับ
ตรวจสอบการออกของเมล็ดพืชด้วยเทคนิคการประมาณผลภาพดิจิตอล



ภาพที่ ก.1 ภาพตัวอย่างพิชณิดผักบุ้งที่ประมวลผล ข้อภาพ V1.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



Seed Examination Application

File Select: C:\Users\macNB\Pictures\Input\35x2.png Browse

Development by Mr. Manu Nanboon ITAR82557
Faculty of Agriculture

Image parameter

- W x H: 700 x 495
- Mean Threshold: >97

Processing setting

- Seed: 10
- Threshold: auto = 159.08
- Area Detect: %

SeedOutput

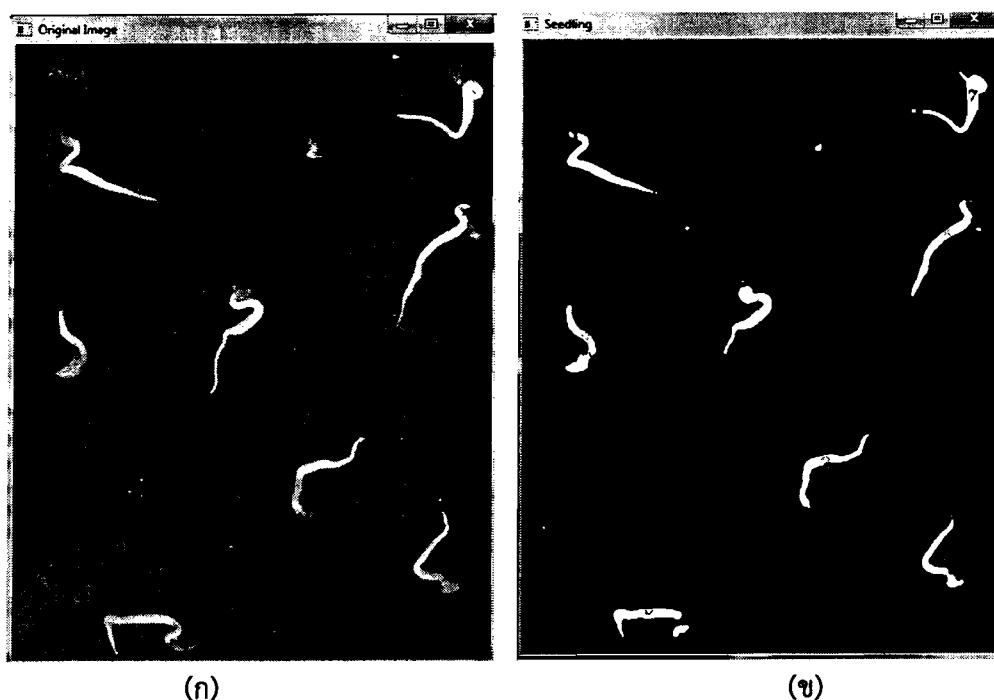
Sd	Area	PositionX	PositionY
0	288	228	657
1	350	316	523
2	417	140	503
3	200	457	422
4	156	294	149

SeedingOutput

Sd	Area	PositionX	PositionY
0	978	443	77
1	575	186	543
2	449	451	595
3	1021	232	259
4	771	72	194

(ค)

ภาพที่ ก.2 ภาพตัวอย่างพิชณิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ V2.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



Seed Examination Application

File Selected: C:\Users\macNB\Pictures\Input\36\v3.png

Development by Mr Marut Namboon ITAR8 2557
Faculty of Agriculture

Image parameter

W x H	600 x 468
Mean Threshold	>100

Processing setting

Seed	10	0.255.default = mean*1.64
Threshold		auto = 164
Area Detect	%	

SeedOutput

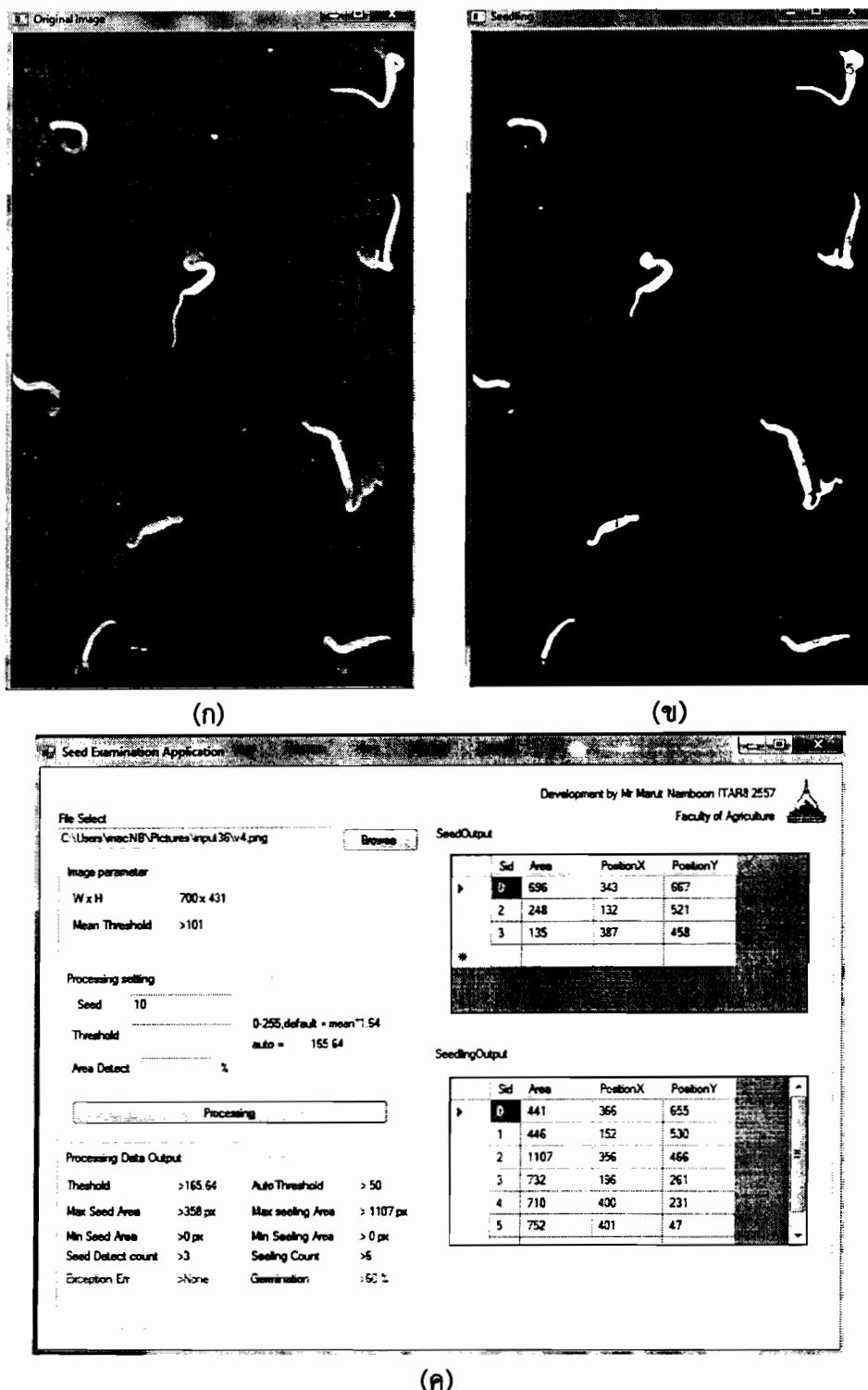
Sid	Area	PositionX	PositionY
0	399	159	562
1	313	126	413
2	147	449	169
*			

SeedlingOutput

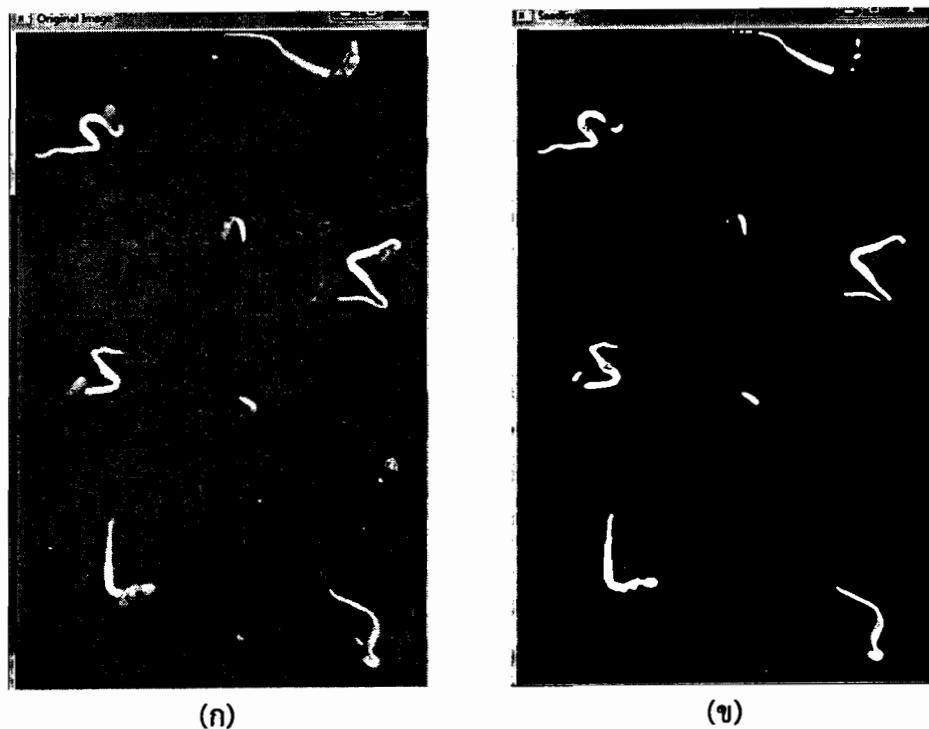
Sid	Area	PositionX	PositionY
0	552	119	561
1	469	411	510
2	582	294	419
3	537	55	298
4	712	224	264
5	691	414	198

(ค)

ภาพที่ ก.3 ภาพตัวอย่างพืชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ V3.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.4 ภาพตัวอย่างพิชณิดผักบุ้งที่ประมวลผล ข้อภาพ V4.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลื้น



Seed Examination Application

File Select: C:\Users\macNB\Pictures\input_36\y5.png Browse

Development by Mr. Marut Namboon ITAR8 2557
Faculty of Agriculture

Image parameter

W x H: 700 x 434
Mean Threshold: >117

Processing setting

Seed: 10
Threshold: 0.255.default = mean*1.54
auto = 191.88
Area Detect: %

Processing Data Output

Threshold: >191.88	Auto Threshold: > 58
Max Seed Area: >194 px	Max seedling Area: > 819 px
Min Seed Area: >9 px	Min Seeding Area: > 2 px
Seed Detect count: >3	Seedling Count: >6
Exception Err: >None	Germination: >60 %

SeedOutput

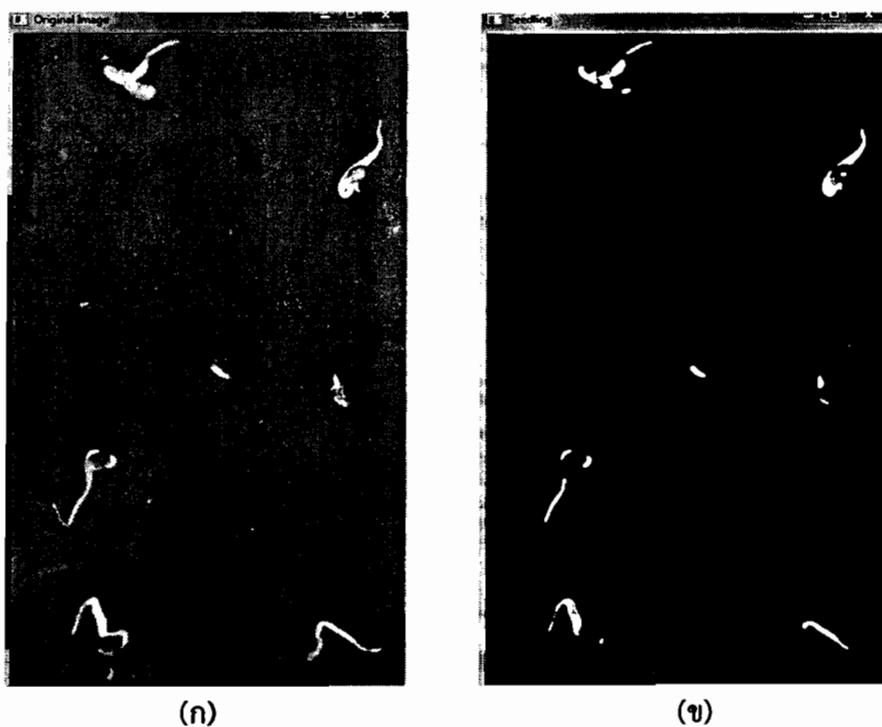
Sd	Area	PositionX	PositionY
0	133	391	251
1	126	226	216
2	194	340	56
*			

SeedlingOutput

Sd	Area	PositionX	PositionY
0	478	370	643
1	819	107	578
2	570	90	364
3	664	370	250
4	615	68	109
5	369	300	30

(ค)

ภาพที่ ก.5 ภาพตัวอย่างพิชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ V5.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟลของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลิ้น



(ก)

(ข)

Seed Examination Application

File Select: C:\Users\vmachNB\Pictures\input36\6.png Browse

Development by Mr.Marat Namboon ITAR8 2557
Faculty of Agriculture

Image parameter:
W x H: 700 x 422
Mean Threshold: >138

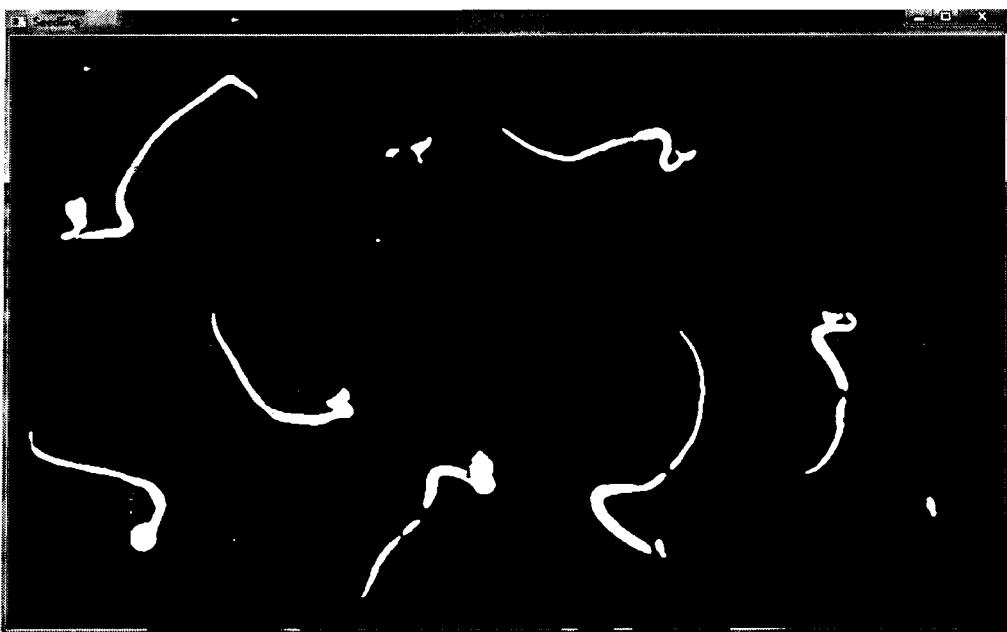
Processing setting:
Seed: 10
Threshold: 0-255.default = mean*1.64
auto = 226.32
Area Detect: %

Processing Data Output:
Threshold: >226.32 Auto Threshold: > 63
Max Seed Area: >272 px Max seedling Area: > 472 px
Min Seed Area: >0 px Min Seedling Area: > 1 px
Seed Detect count: >3 Seedling Count: >4
Exception Err: >None Gemination: >40 %

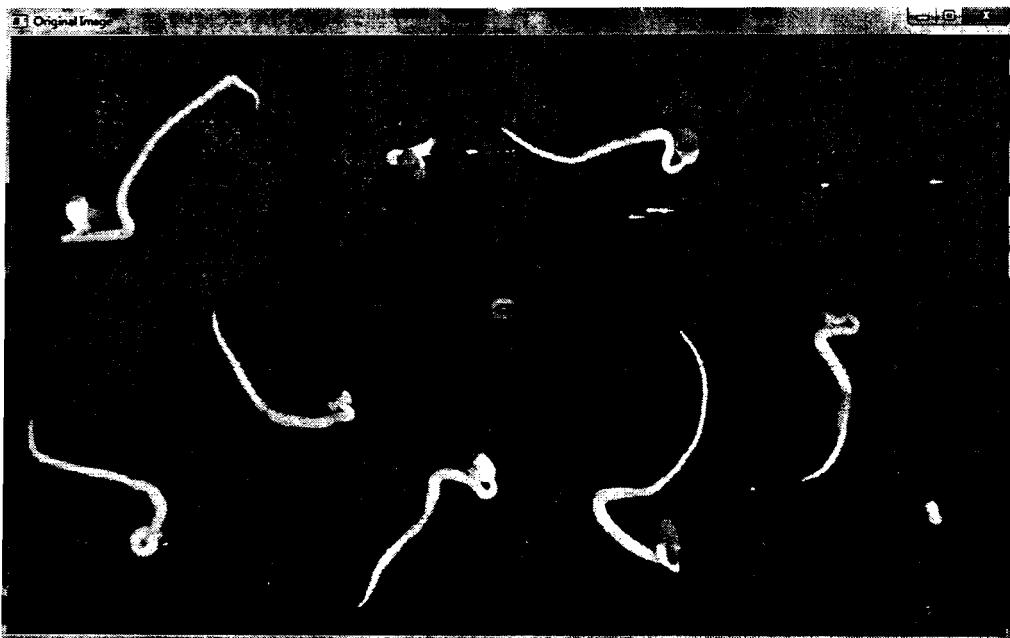
Seed Output	Seedling Output																																												
<table border="1"> <thead> <tr> <th>Id</th> <th>Area</th> <th>PositionX</th> <th>PositionY</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>377</td> <td>114</td> <td>673</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>113</td> <td>320</td> <td>544</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>185</td> <td>241</td> <td>526</td> </tr> <tr> <td>*</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	Id	Area	PositionX	PositionY	0	377	114	673	1	113	320	544	3	185	241	526	*				<table border="1"> <thead> <tr> <th>Id</th> <th>Area</th> <th>PositionX</th> <th>PositionY</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>502</td> <td>358</td> <td>154</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>200</td> <td>350</td> <td>541</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>347</td> <td>90</td> <td>622</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>472</td> <td>120</td> <td>44</td> </tr> <tr> <td>*</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>	Id	Area	PositionX	PositionY	0	502	358	154	1	200	350	541	2	347	90	622	3	472	120	44	*			
Id	Area	PositionX	PositionY																																										
0	377	114	673																																										
1	113	320	544																																										
3	185	241	526																																										
*																																													
Id	Area	PositionX	PositionY																																										
0	502	358	154																																										
1	200	350	541																																										
2	347	90	622																																										
3	472	120	44																																										
*																																													

(ค)

ภาพที่ ก.6 ภาพตัวอย่างพิชชนิดผักบุ้งที่ประมวลผล ชื่อภาพ V6.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลื้น

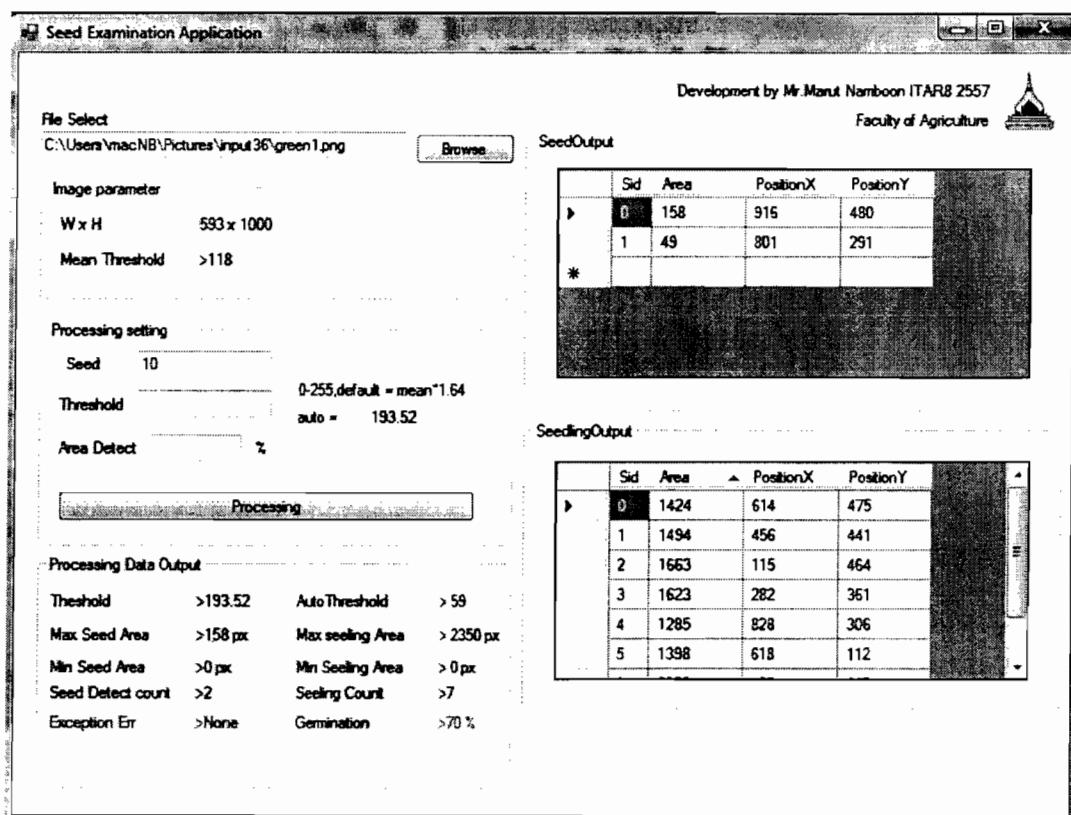


(ก)



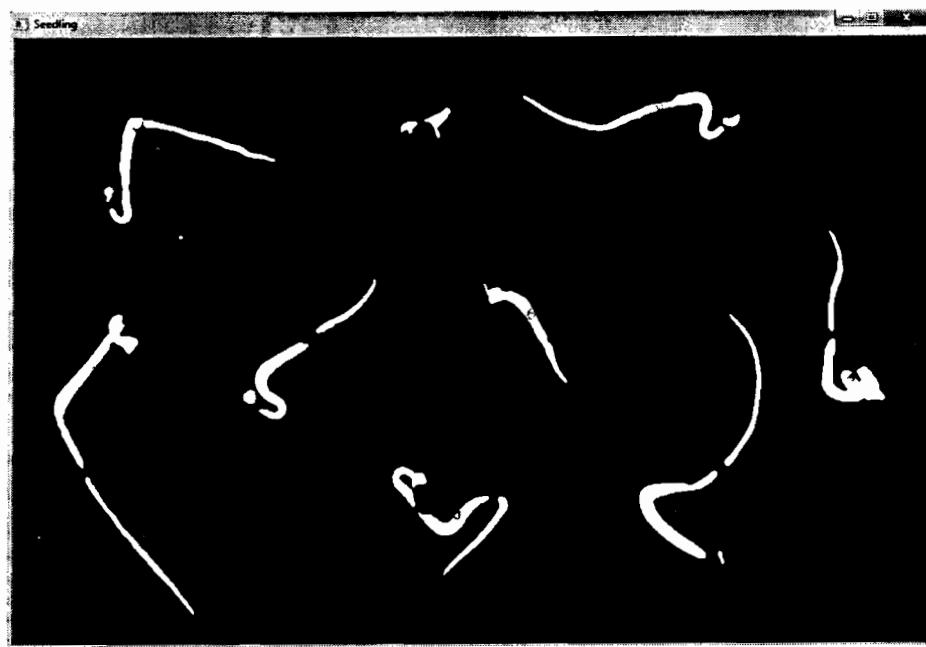
(ข)

ภาพที่ ก.7 ภาพตัวอย่างพีซชันนิคถ้าเขียนที่ประมวลผลชื่อภาพ green1.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ

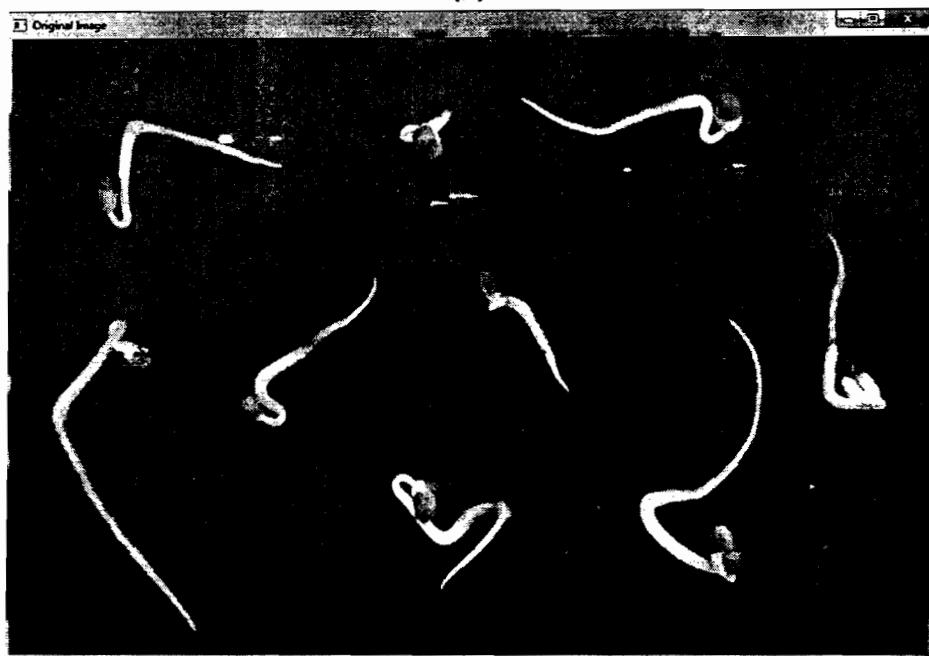


(ค)

ภาพที่ ก.8 ภาพตัวอย่างพิชณิดถัวเขียวที่ประมวลผล ชื่อภาพ green1.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมมีประมวลผลเสร็จสิ้น

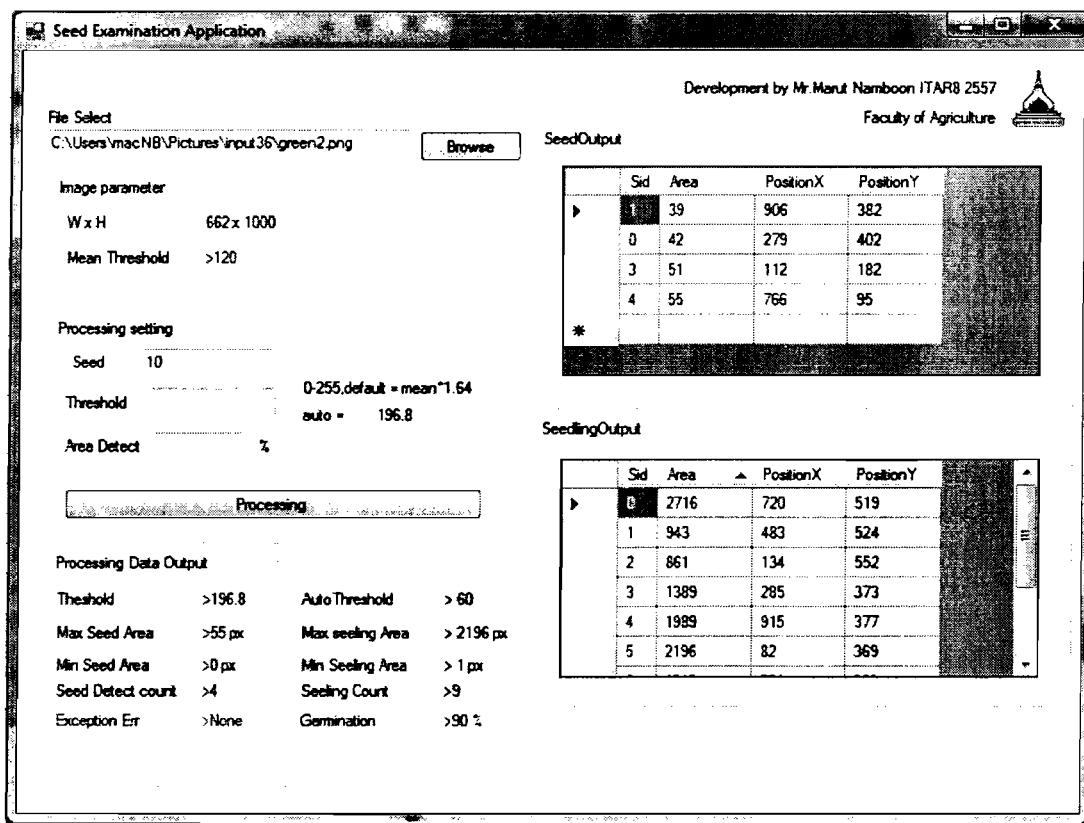


(ก)



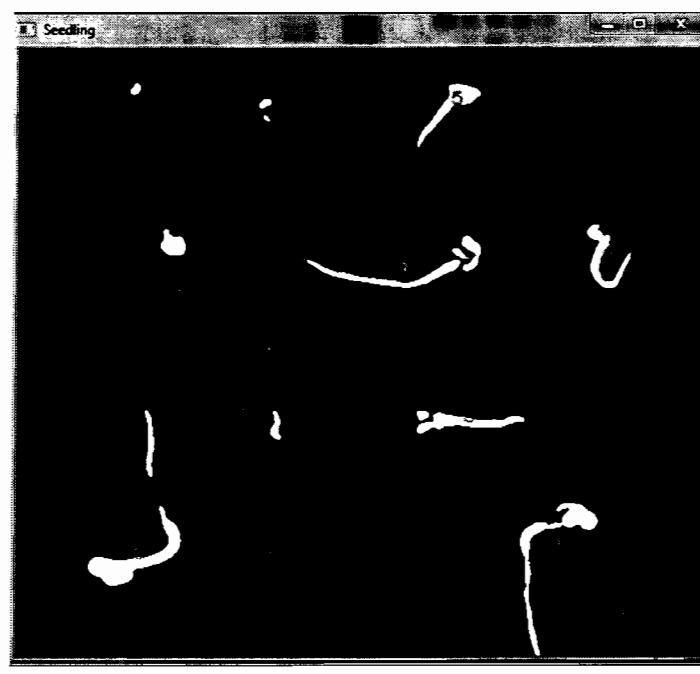
(ข)

ภาพที่ ก.9 ภาพด้วยอย่างพิชณิดถ้าเขียวที่ประมวลผลข้อภาพ green2.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ

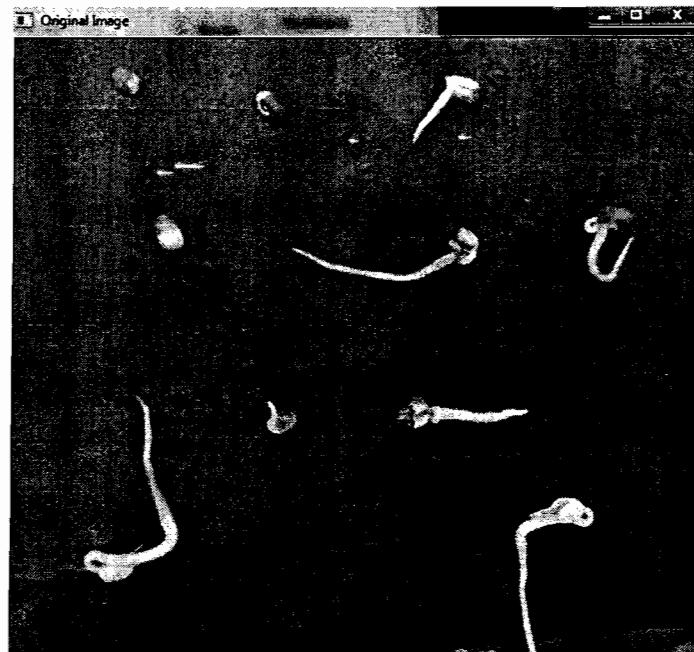


(ค)

ภาพที่ ก.10 ภาพตัวอย่างพืชชนิดถั่วเขียวที่ประมวลผล ชื่อภาพ green2.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

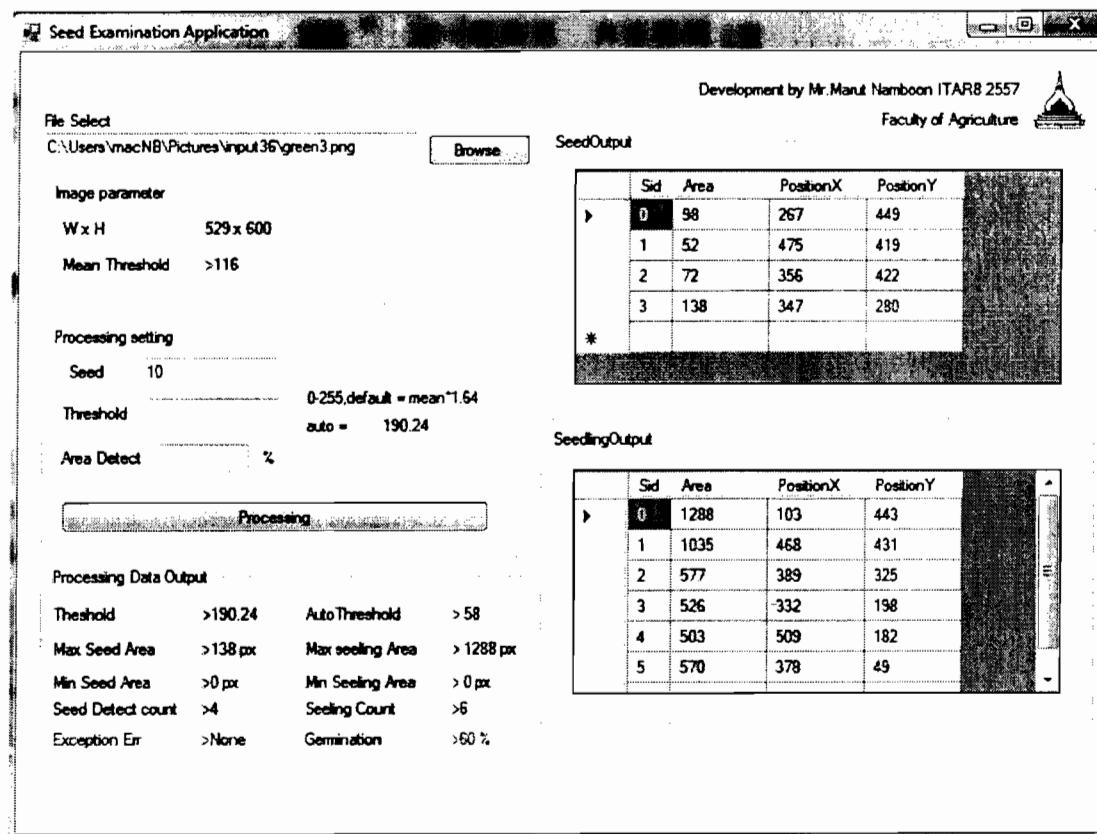


(ก)



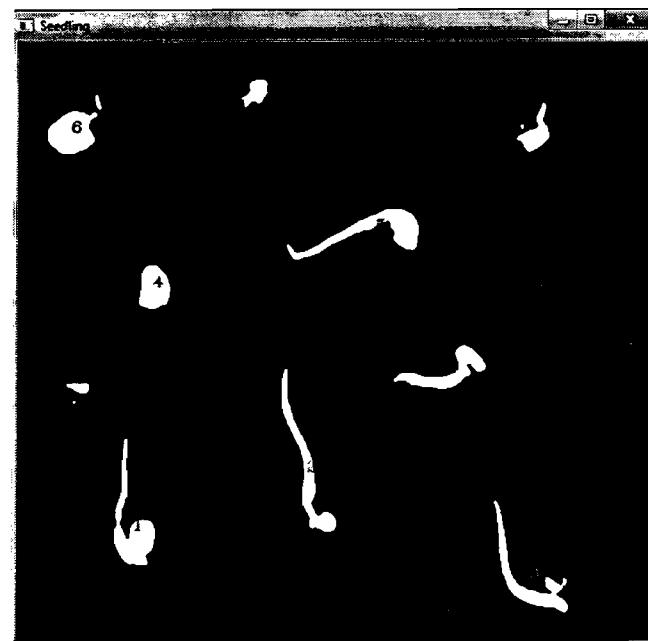
(ข)

ภาพที่ ก.11 ภาพตัวอย่างพิชชนะดถ้วนเขียวที่ถูกประมวลผล ซึ่งภาพ green3.png) (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ



(ค)

ภาพที่ ก.12 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วเขียวที่ถูกประมวลผล ขึ้นภาพ green3.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

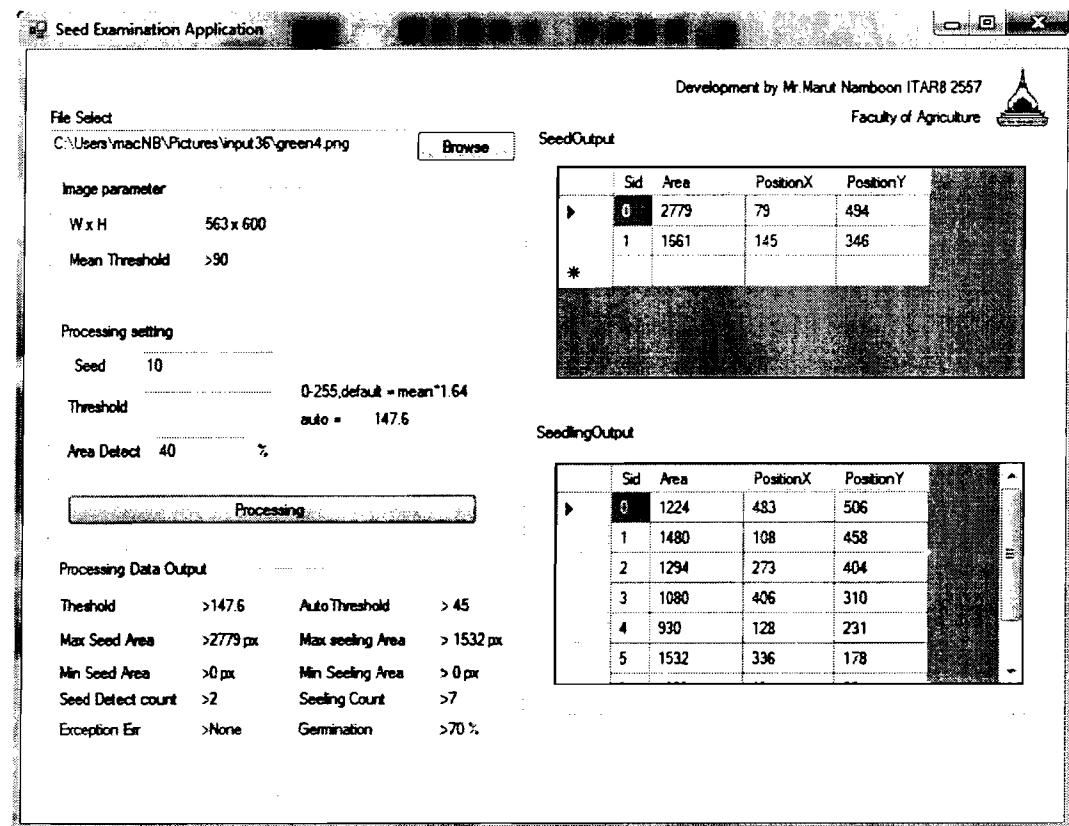


(ก)



(ข)

ภาพที่ ก.13 ภาพตัวอย่างพื้นชนิดถั่วเขียวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ green4.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ

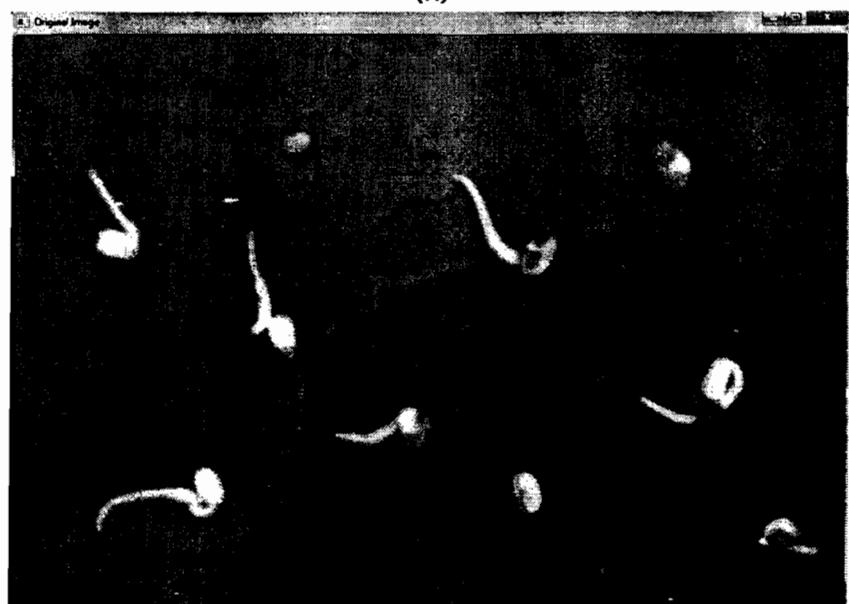


(ค)

ภาพที่ ก.14 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วเขียวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ green4.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

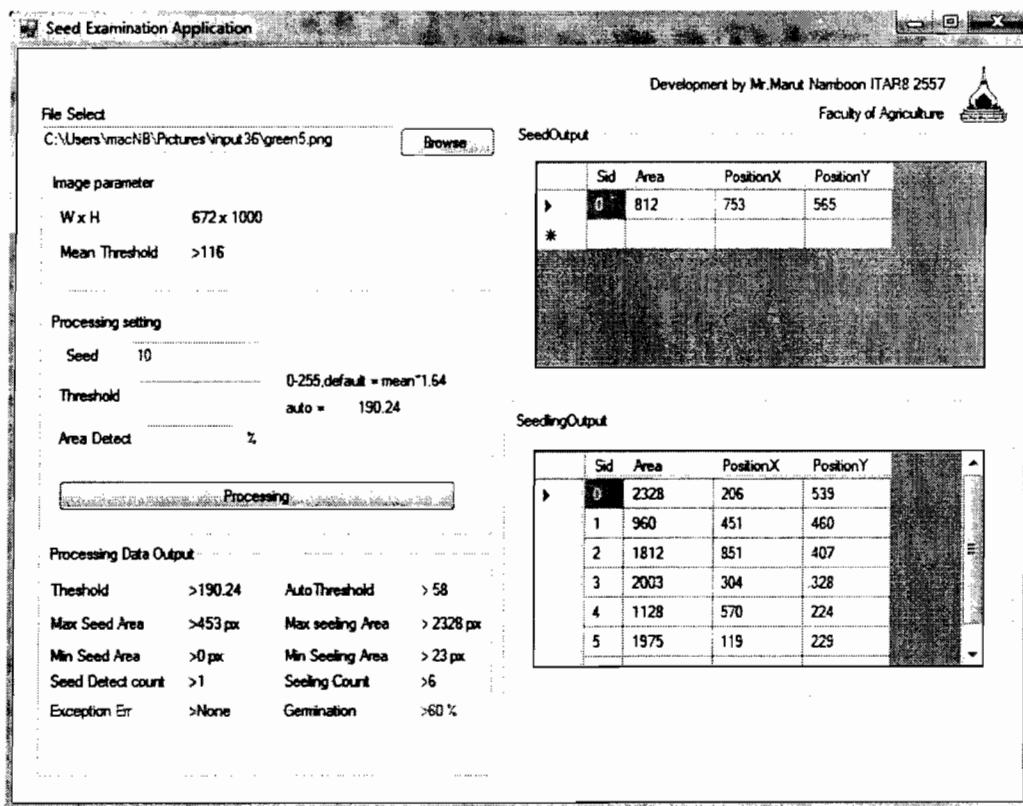


(ก)



(ข)

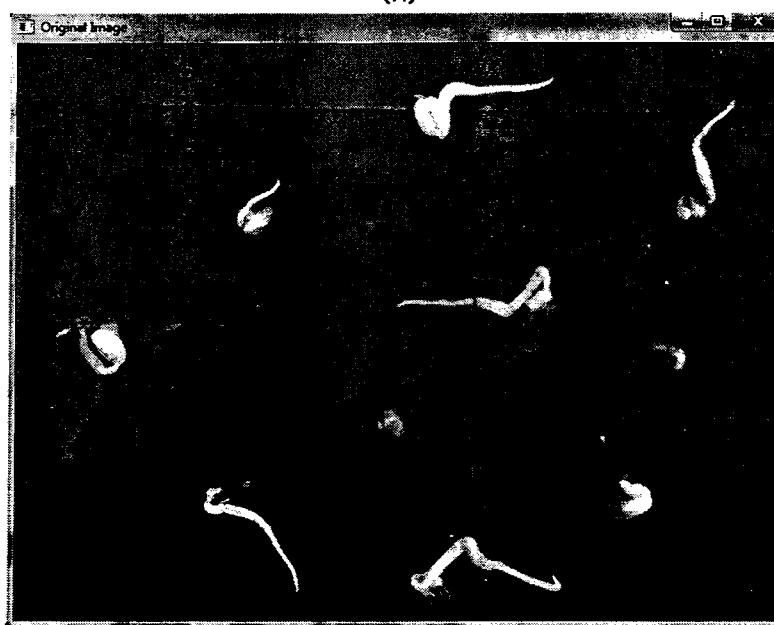
ภาพที่ ก.15 ภาพตัวอย่างพีซชนิคถ้าเขียนที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ green5.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ



ภาพที่ ก.16 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วเขียวที่ถูกประมวลผล ซึ่งภาพ green5.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

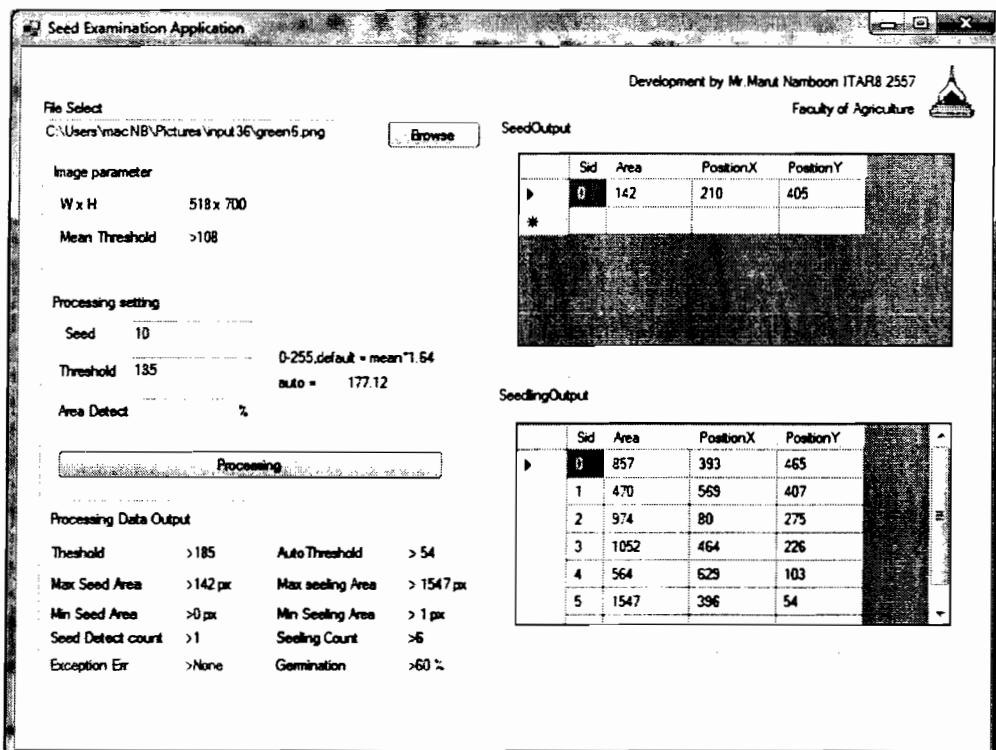


(ก)



(ข)

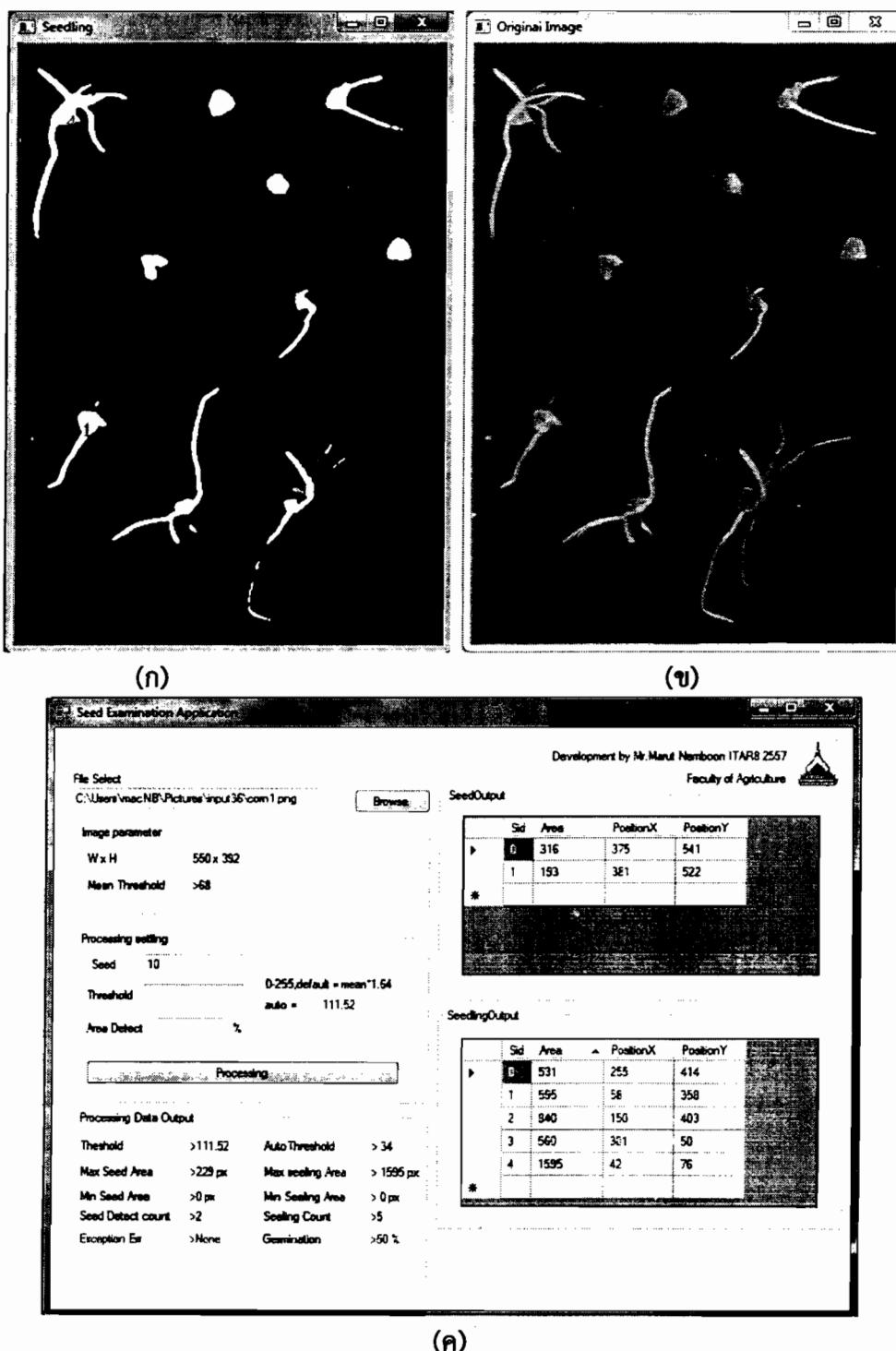
ภาพที่ ก.17 ภาพตัวอย่างพีซีนิดถ่วงเขียวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ green6.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ



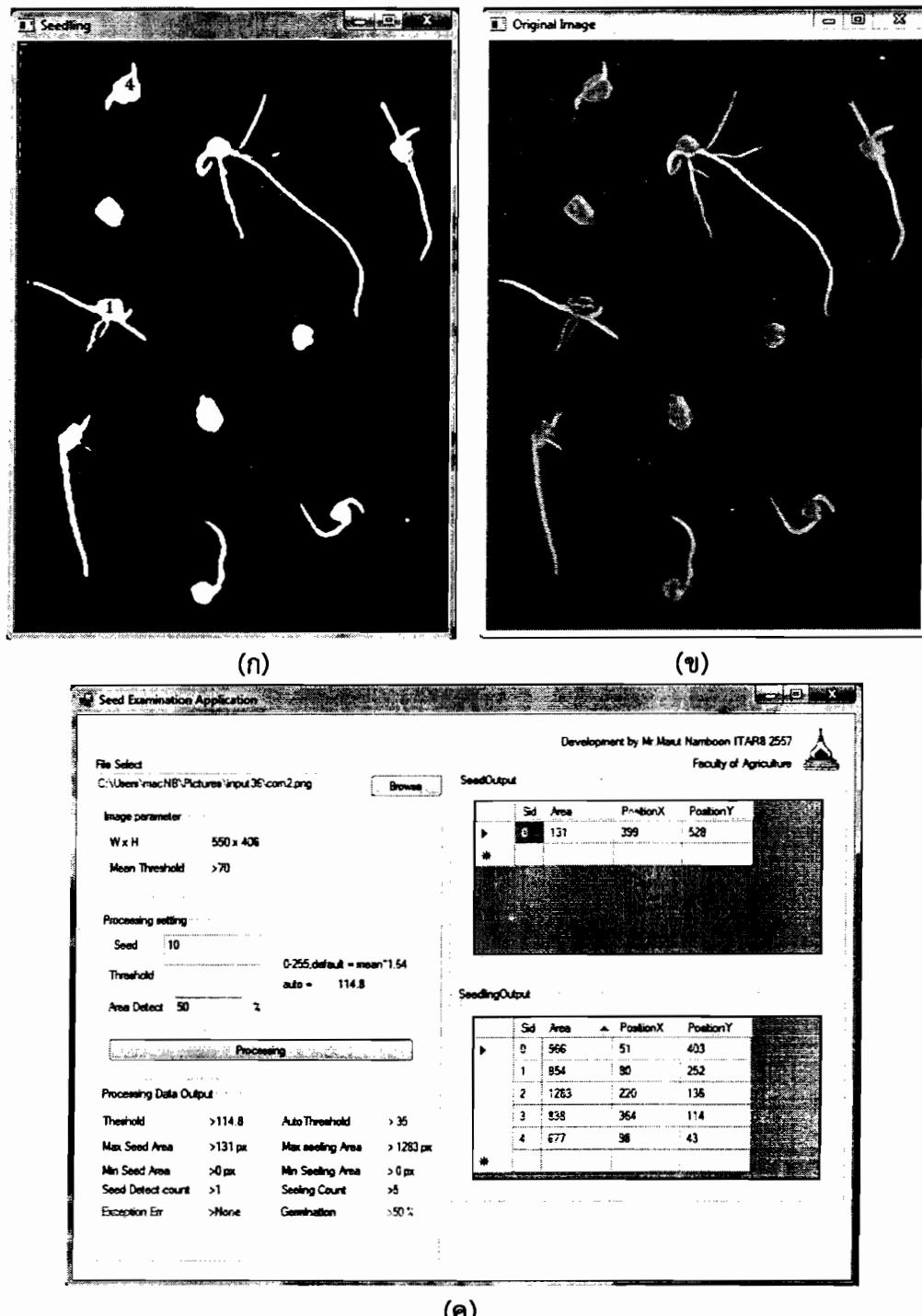
(ค)

ภาพที่ ก.18 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วเขียวที่ถูกประมวลผล ข้อภาพ green6.png (ต่อ)

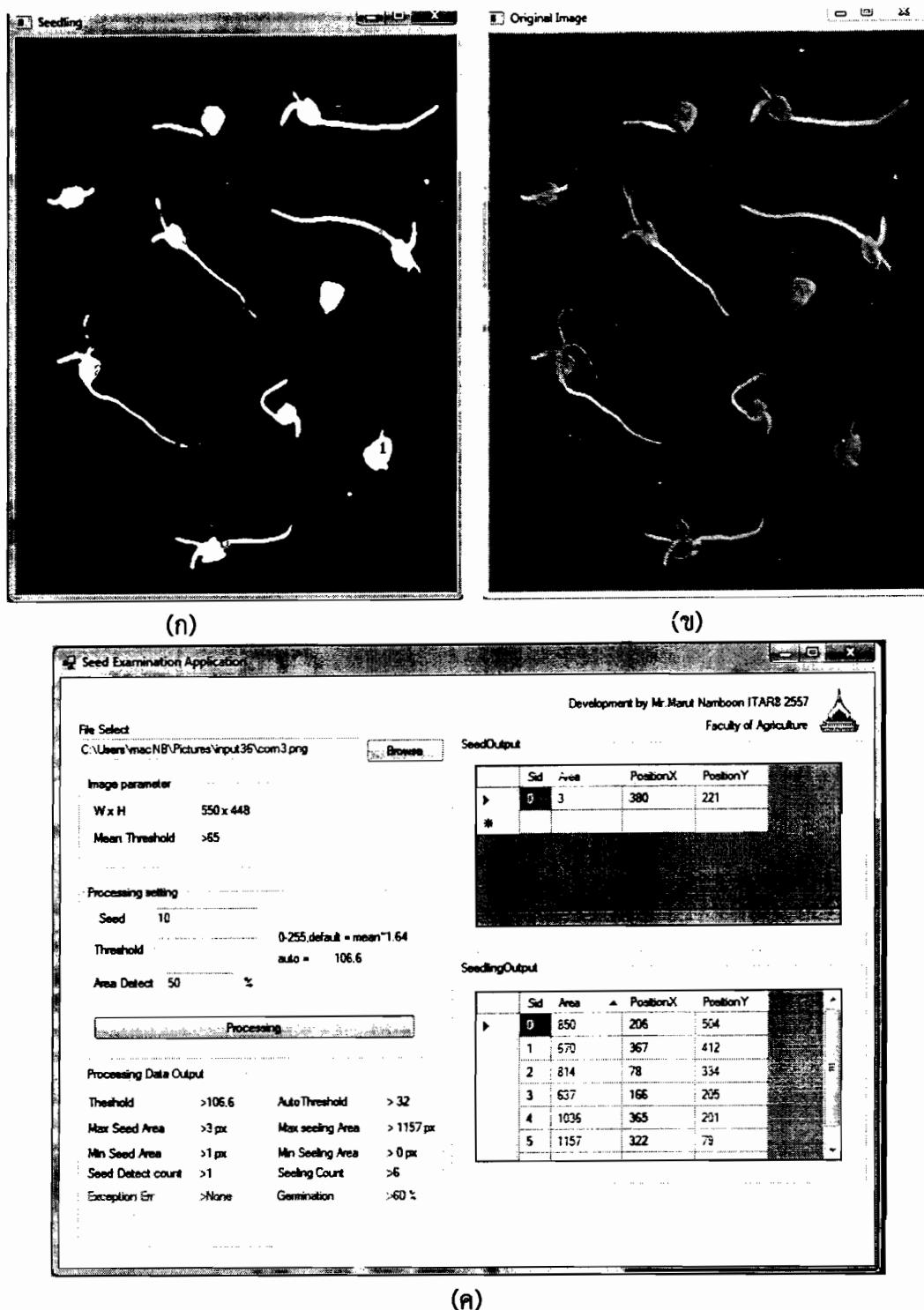
(ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



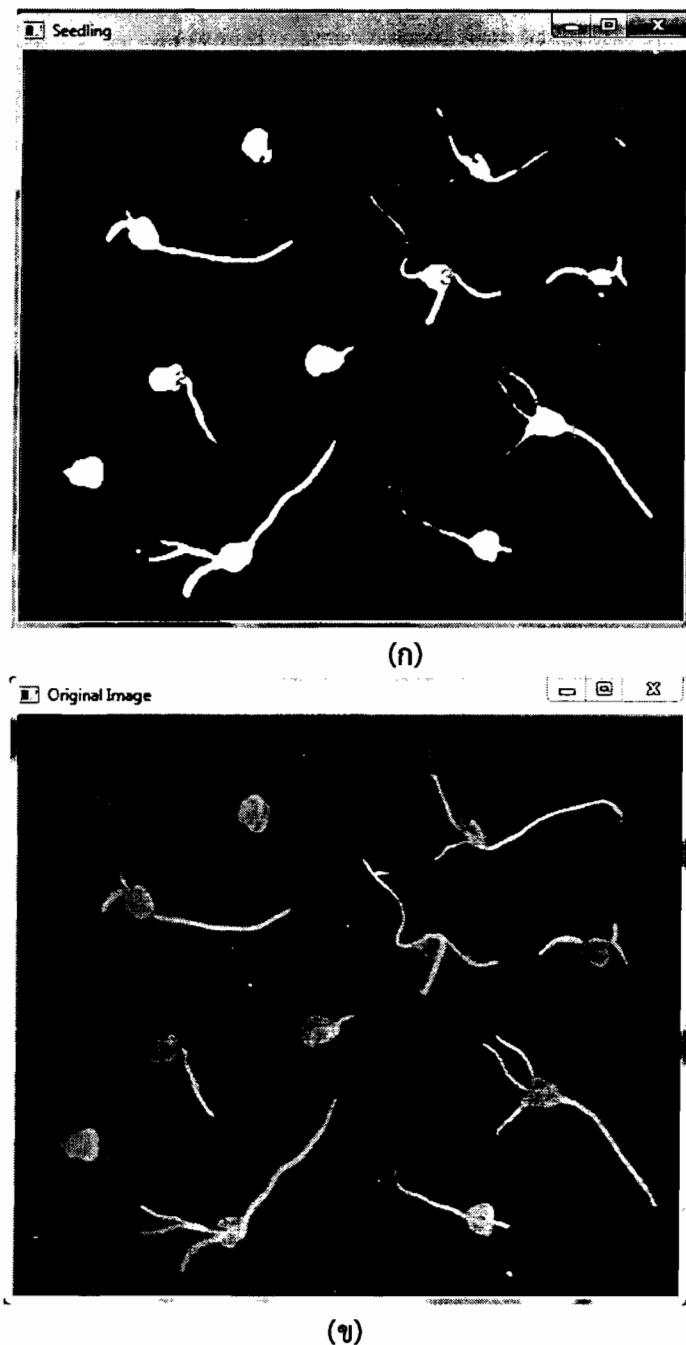
ภาพที่ ก.19 ภาพตัวอย่างพืชชนิดข้าวโพดที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ corn1.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



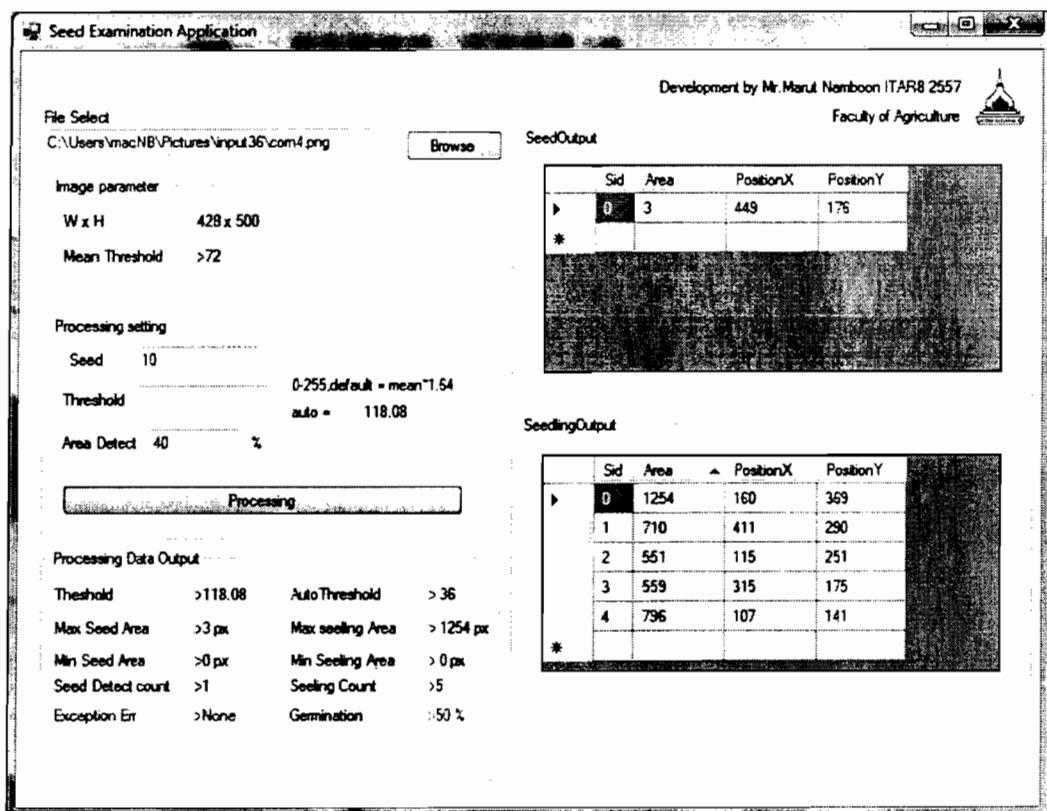
ภาพที่ ก.20 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวโพดที่ประมวลผลซึ่งภาพ corn2.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.21 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวโพดที่ประมวลผลซึ่งภาพ corn3.png (ก) ภาพดันอ่อน (ข) ภาพดันฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

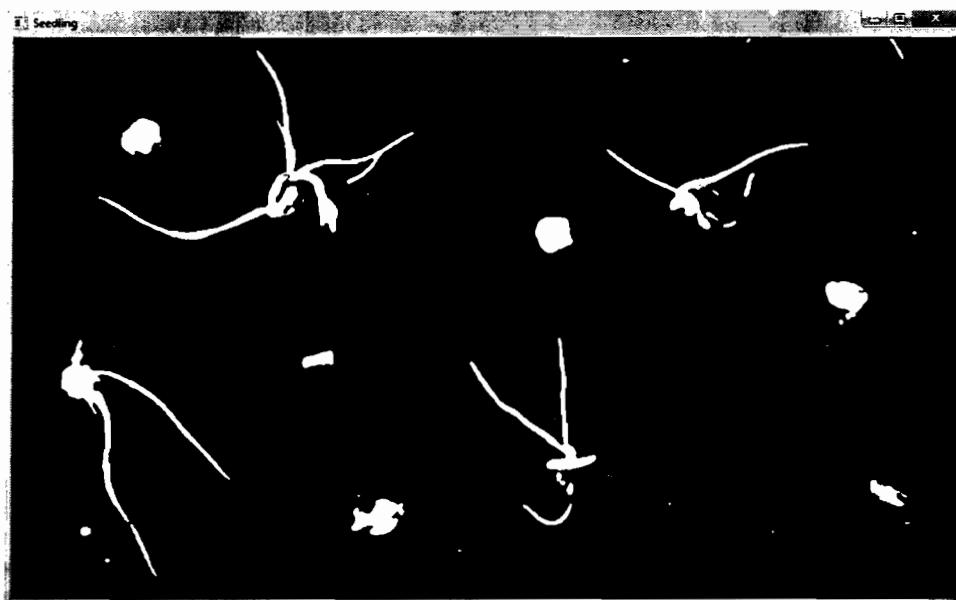


ภาพที่ ก.22 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวโพดที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ corn4.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ

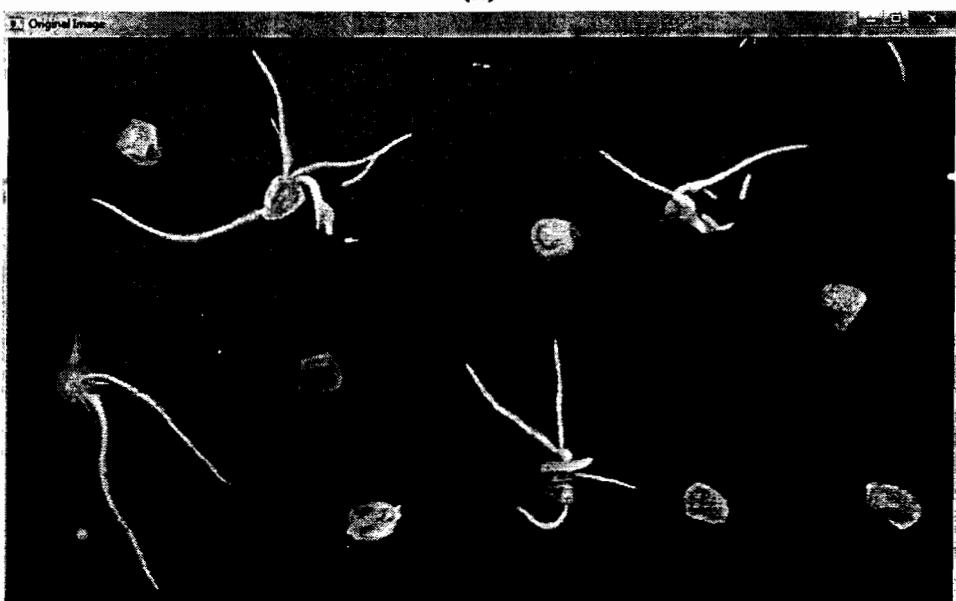


(ค)

ภาพที่ ก.23 ภาพตัวอย่างพืชชนิดข้าวโพดที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ corn4.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

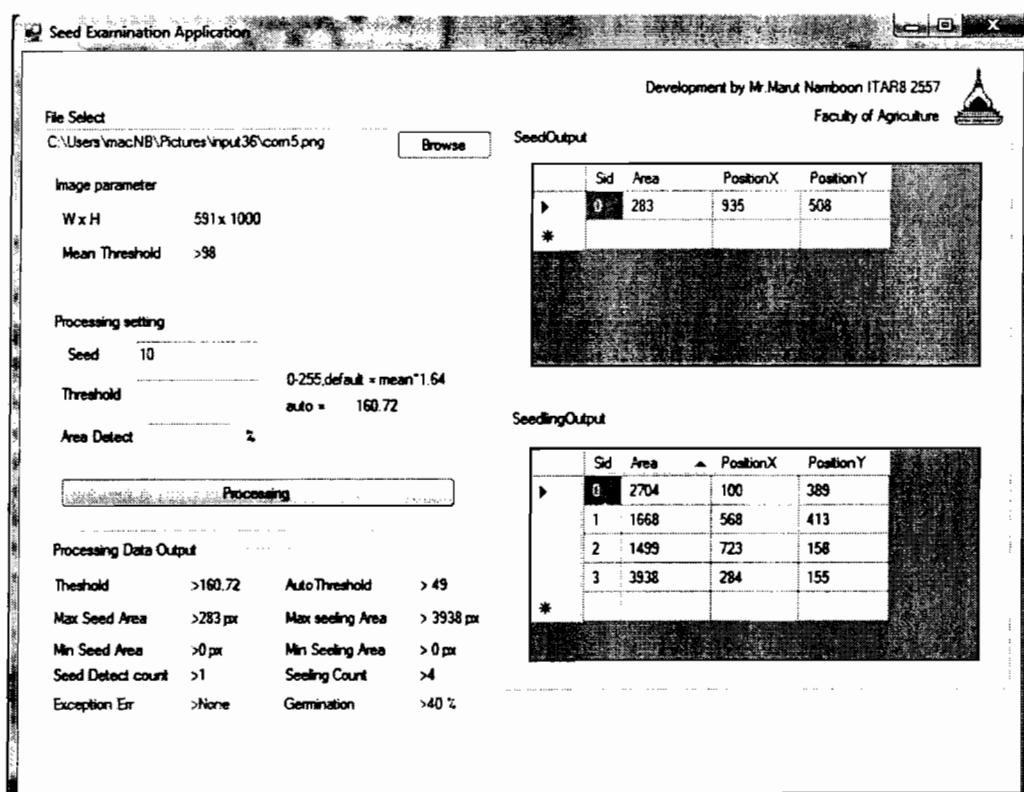


(ก)



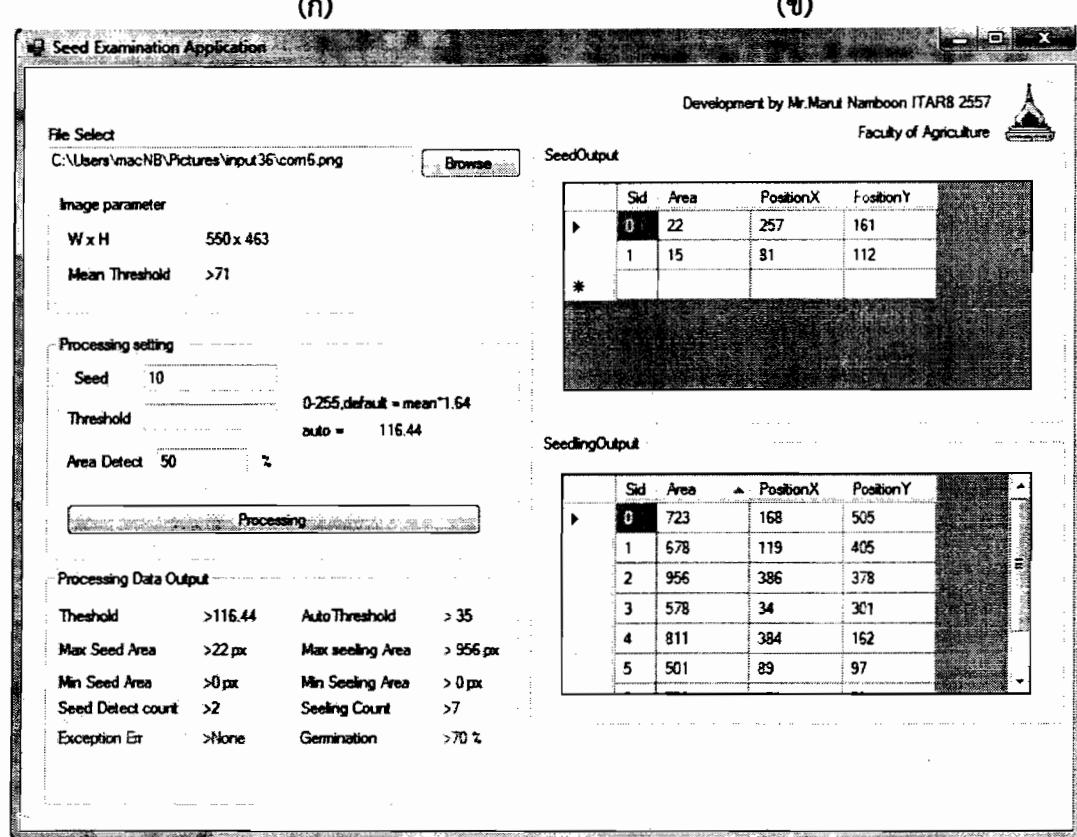
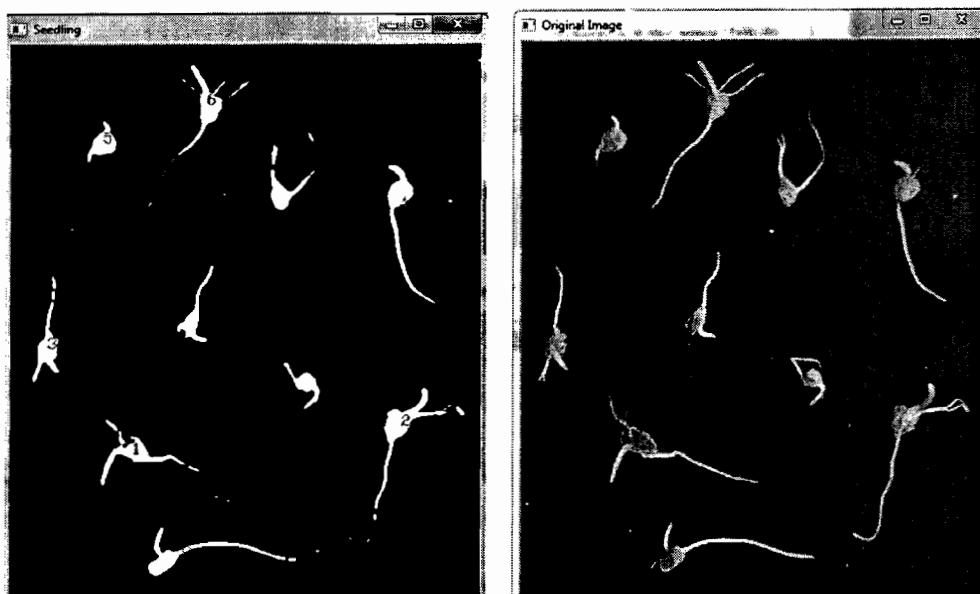
(ข)

ภาพที่ ก.24 ภาพตัวอย่างพิชชนิดข้าวโพดที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ corn5.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ



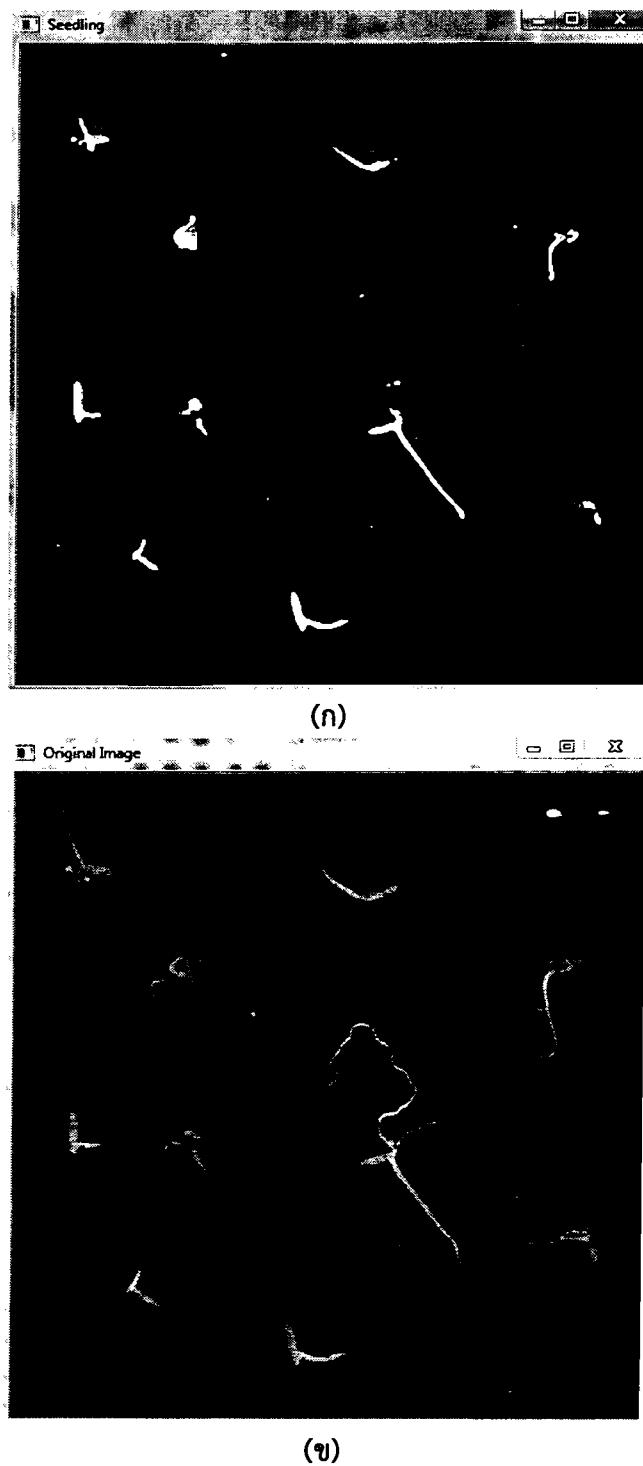
(ค)

ภาพที่ ก.25 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวโพดที่ถูกประมวลผล ข้อภาพ corn5.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลื้น

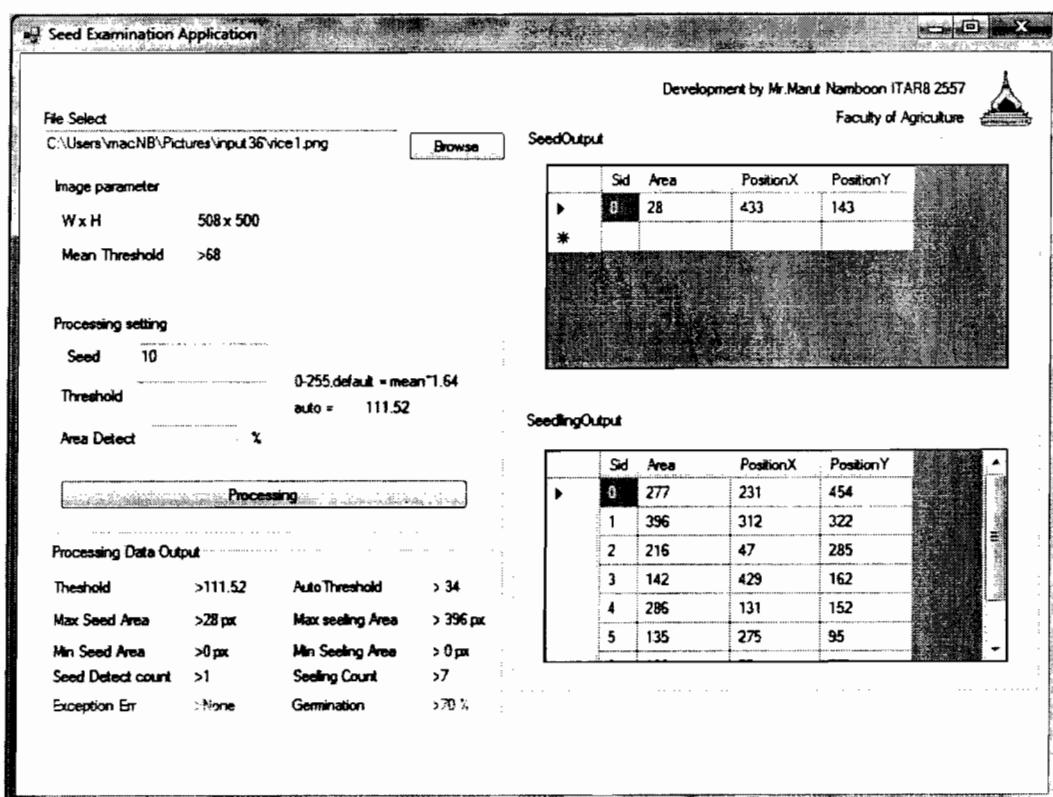


(ค)

ภาพที่ ก.26 ภาพตัวอย่างพืชชนิดข้าวโพดที่ประมวลผลซึ่งภาพ corn6.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.27 ภาพตัวอย่างพีซชnidข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice1.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ

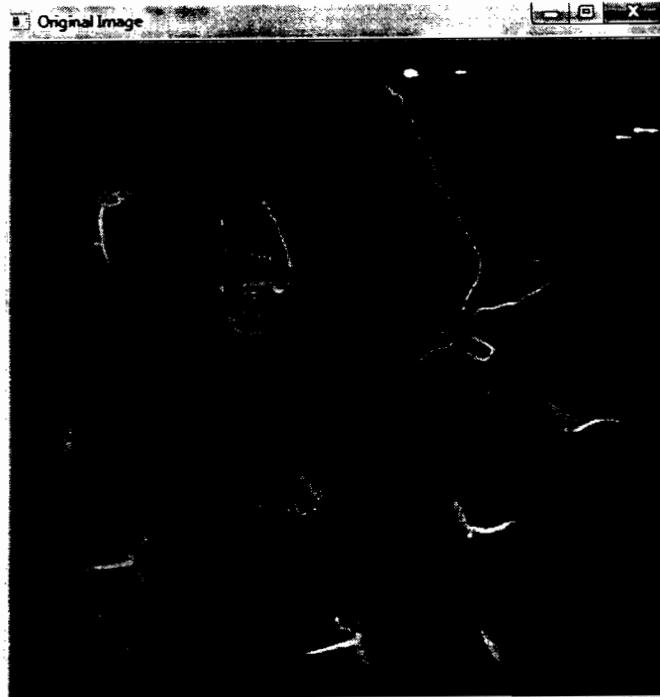


(ค)

ภาพที่ ก.28 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice1.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

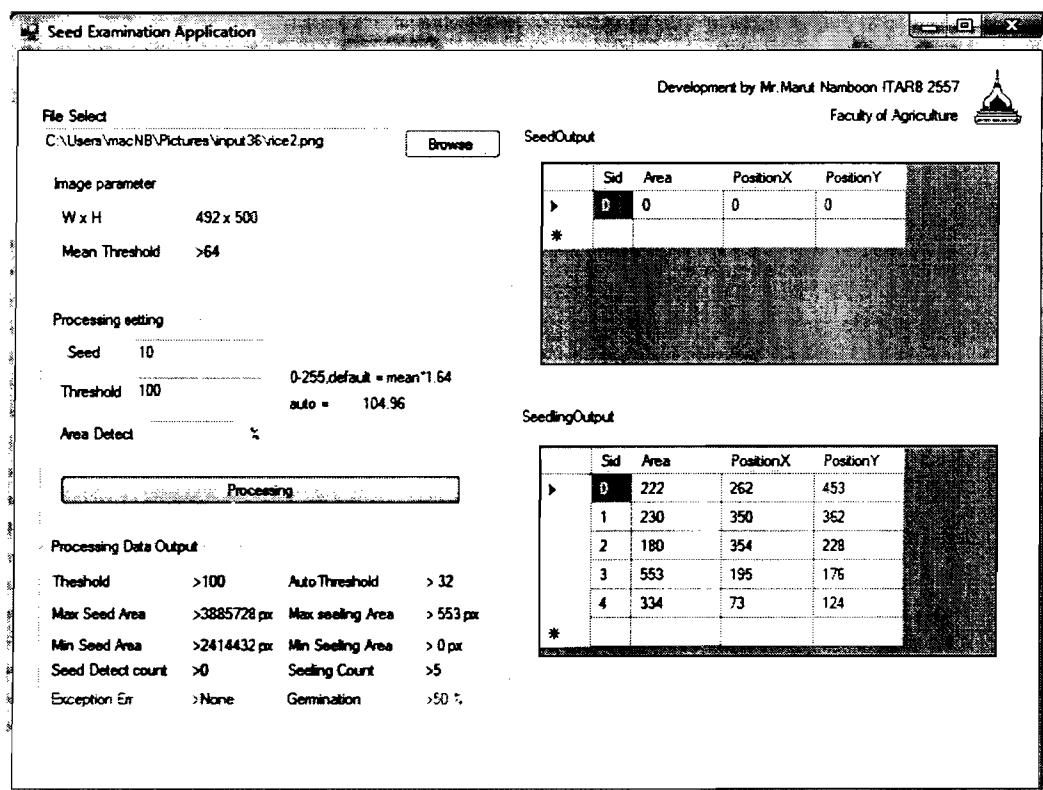


(g)



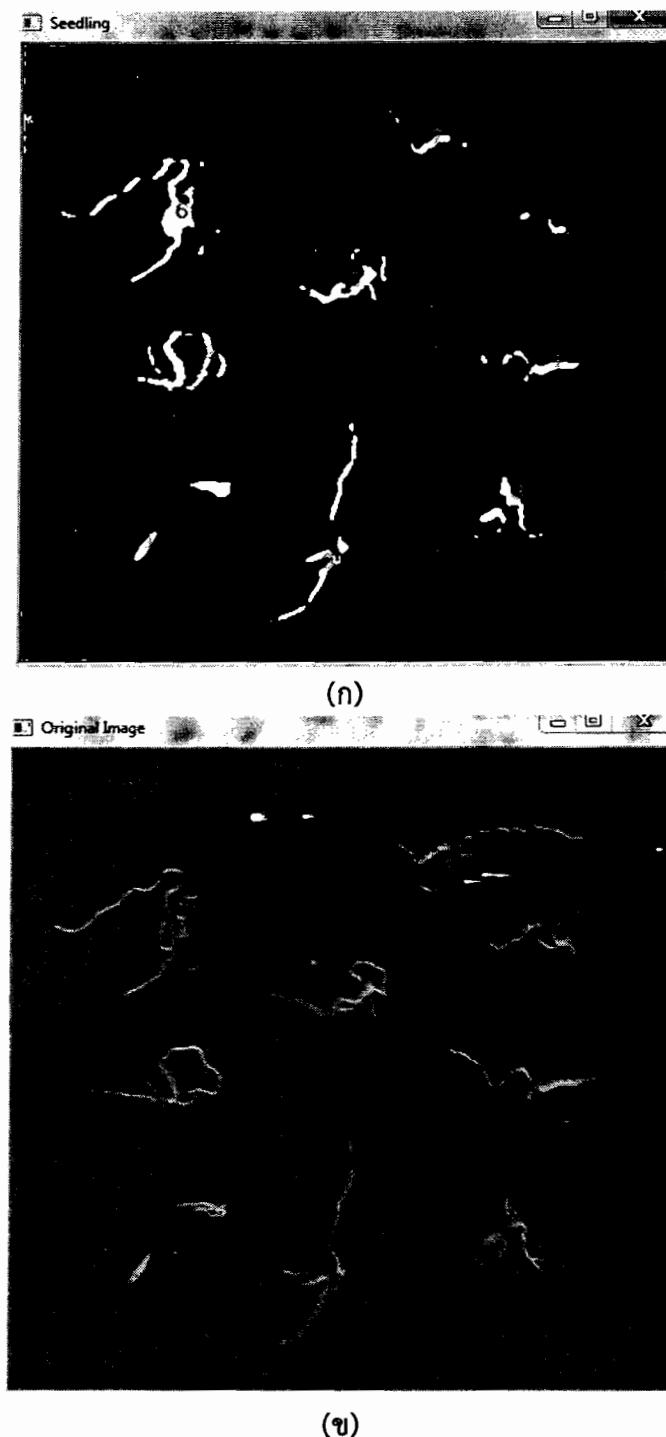
(h)

ภาพที่ ก.29 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice2.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ

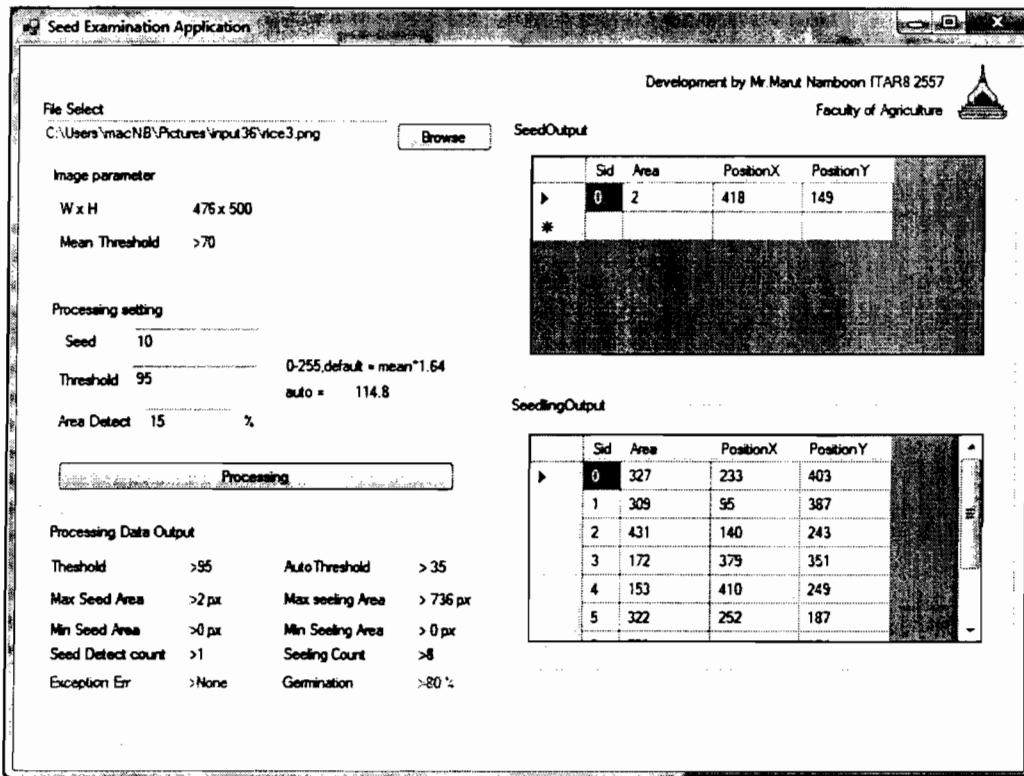


(ค)

ภาพที่ ก.30 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice2.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.31 ภาพตัวอย่างพีซชnidข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice3.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ

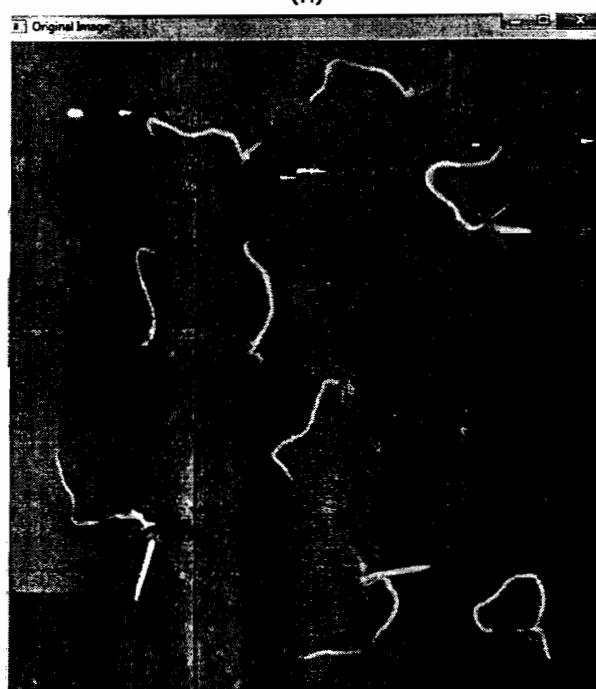


(ค)

ภาพที่ ก.32 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice3.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

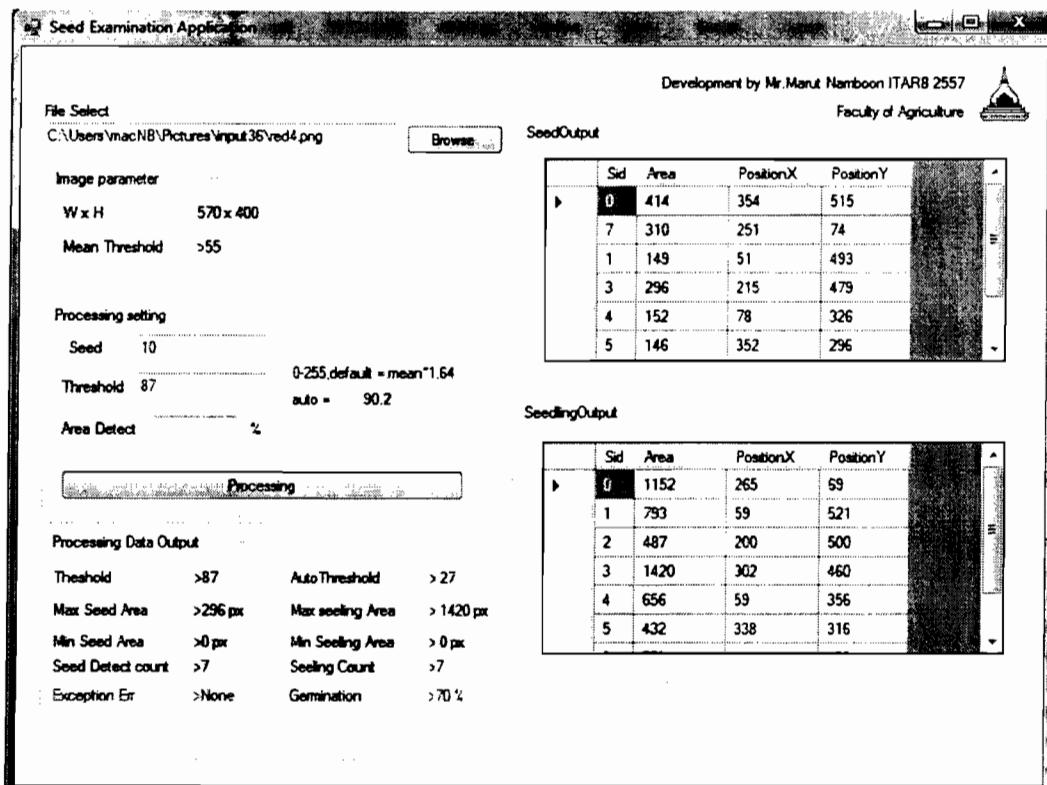


(ก)



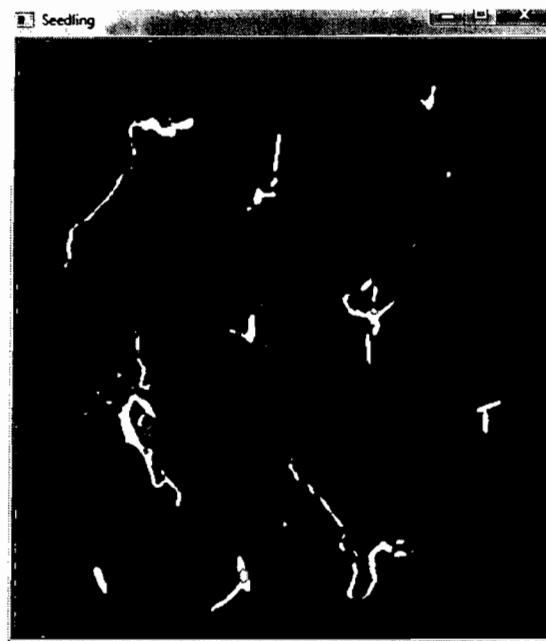
(ข)

ภาพที่ ก.33 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice4.png (ก) ภาพด้านอ่อน
(ข) ภาพด้านฉบับ



(ค)

ภาพที่ ก.34 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ซึ่งภาพ Rice4.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

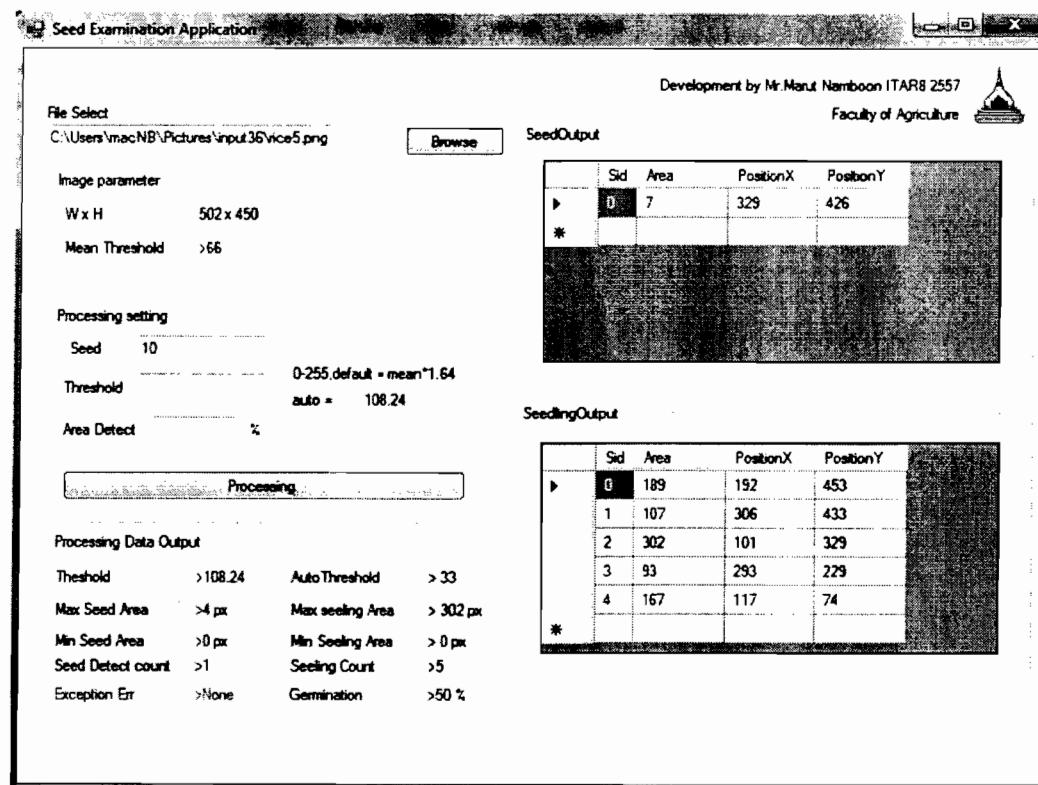


(ก)



(ข)

ภาพที่ ก.35 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice5.png (ก) ภาพด้านล่อน
(ข) ภาพด้านฉบับ



(ค)

ภาพที่ ก.36 ภาพตัวอย่างพืชชนิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice5.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลืน

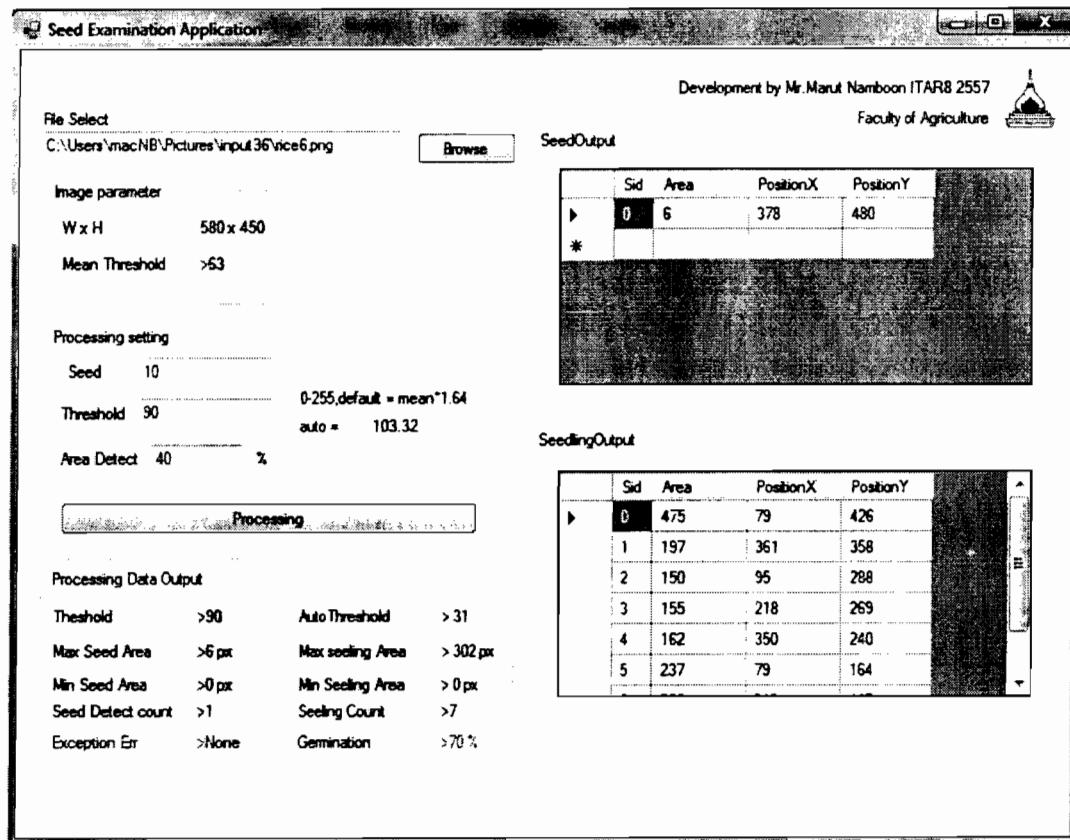


(n)



(u)

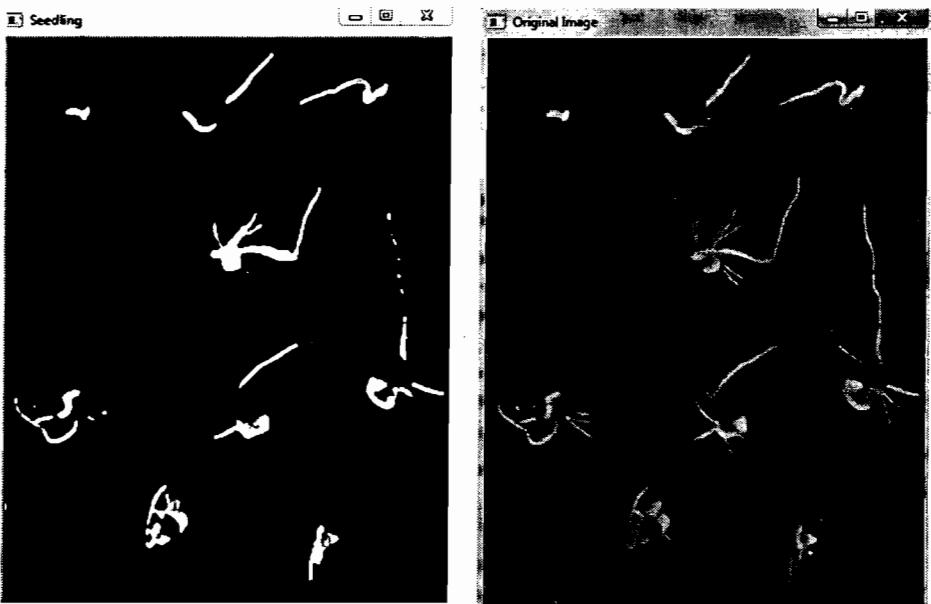
ภาพที่ ก.37 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice6.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ



(ค)

ภาพที่ ก.38 ภาพตัวอย่างพิชณิดข้าวที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Rice6.png (ต่อ)

(ค) อินเตอร์เฟลของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



(ก)

(ข)

Seed Examination Application

File Select: C:\Users\macNB\Pictures\Input\36ver1.png

Development by Mr. Marut Namboon ITAR8 2557
Faculty of Agriculture

Image parameter

W x H	509 x 400
Mean Threshold	>70

Processing setting

Seed	10
Threshold	95
Area Detect	%

0.255.default = mean*1.64
auto = 114.8

SeedOutput

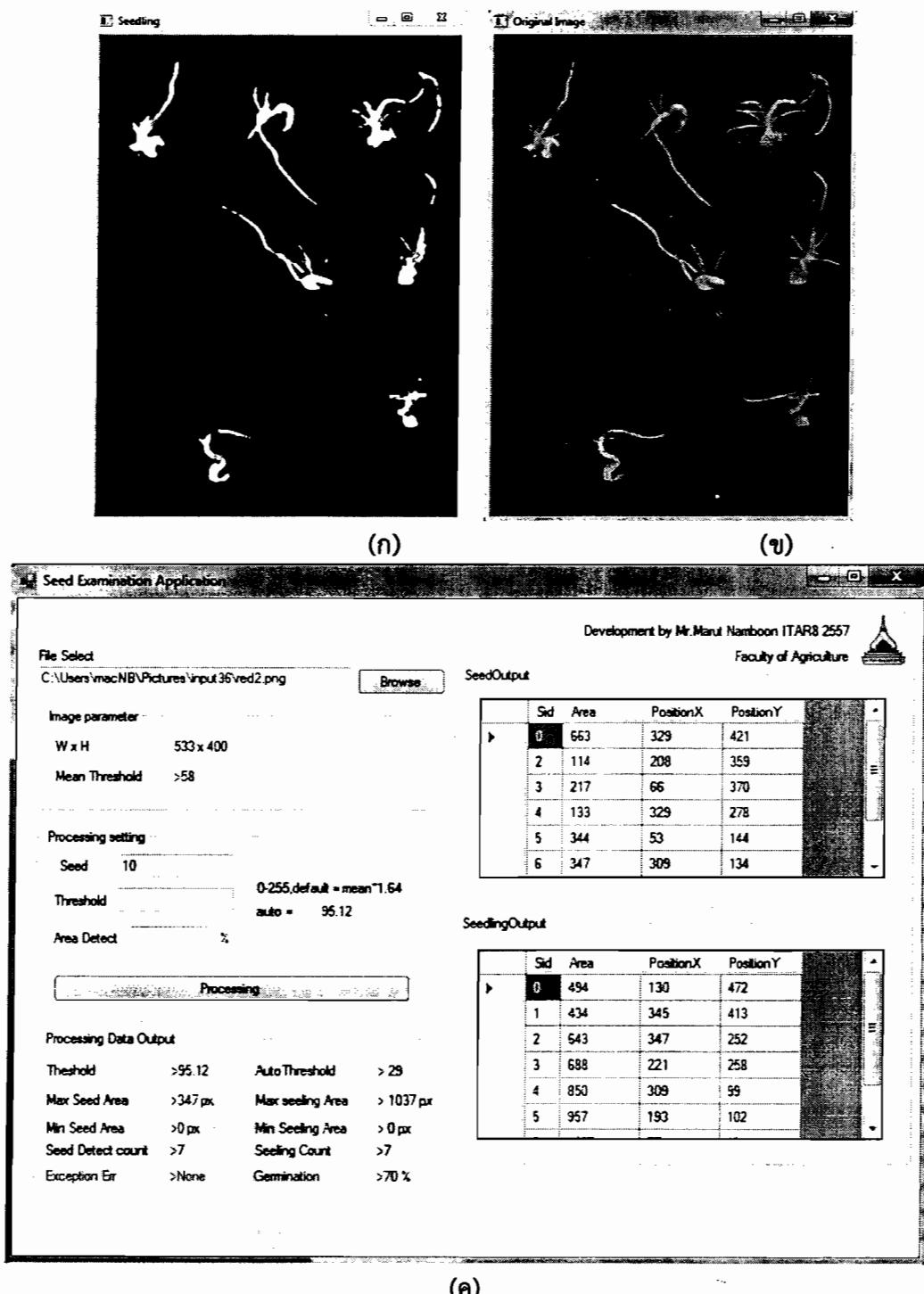
Sl	Area	PositionX	PositionY
0	140	296	441
1	179	168	421
2	123	224	333
3	101	335	293
4	119	61	79
5	137	333	79

SeedlingOutput

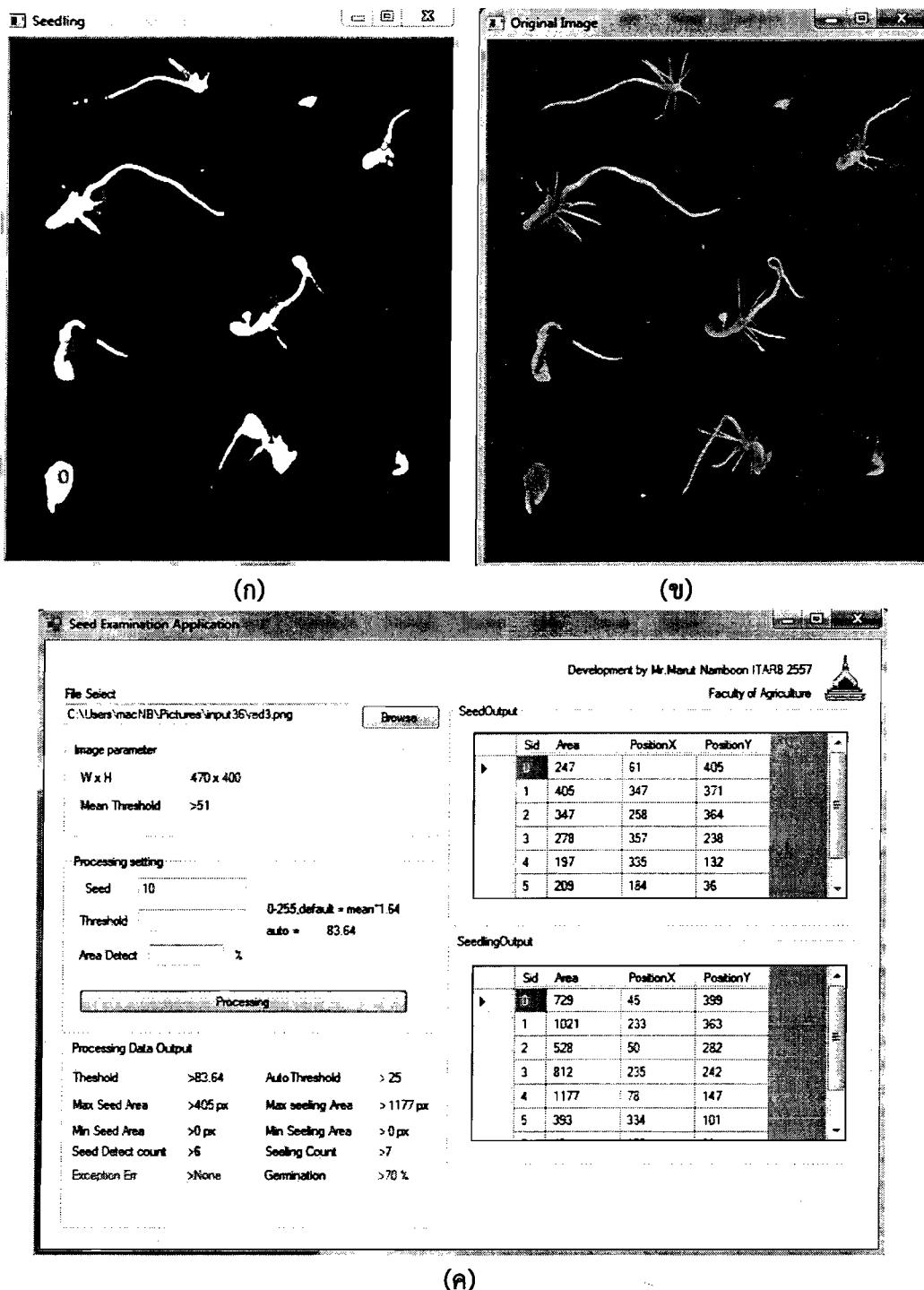
Sl	Area	PositionX	PositionY
0	388	285	458
1	426	148	425
2	426	219	351
3	418	339	320
4	1185	222	188
5	387	313	48

(ค)

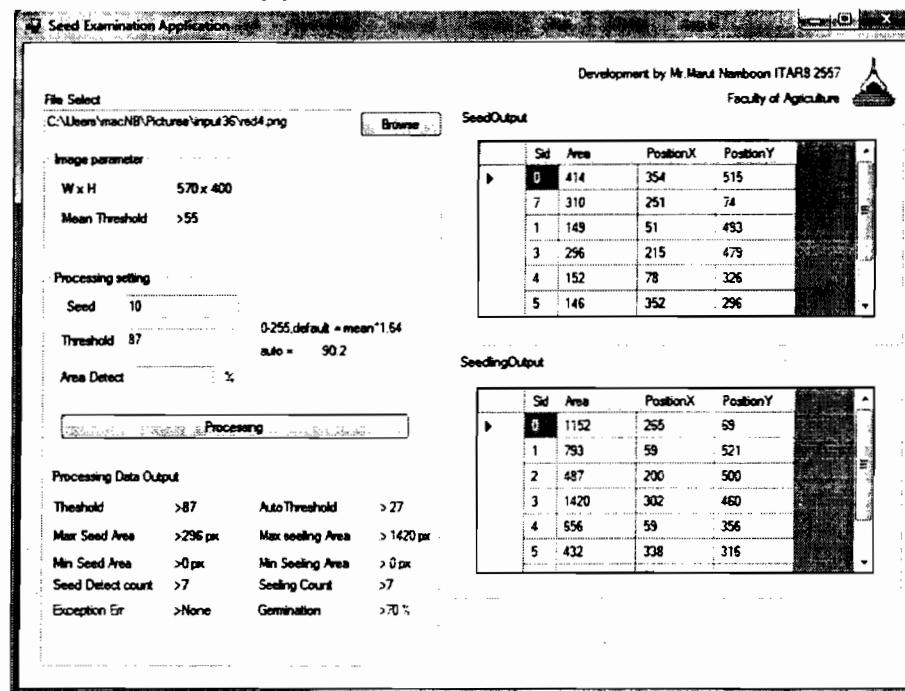
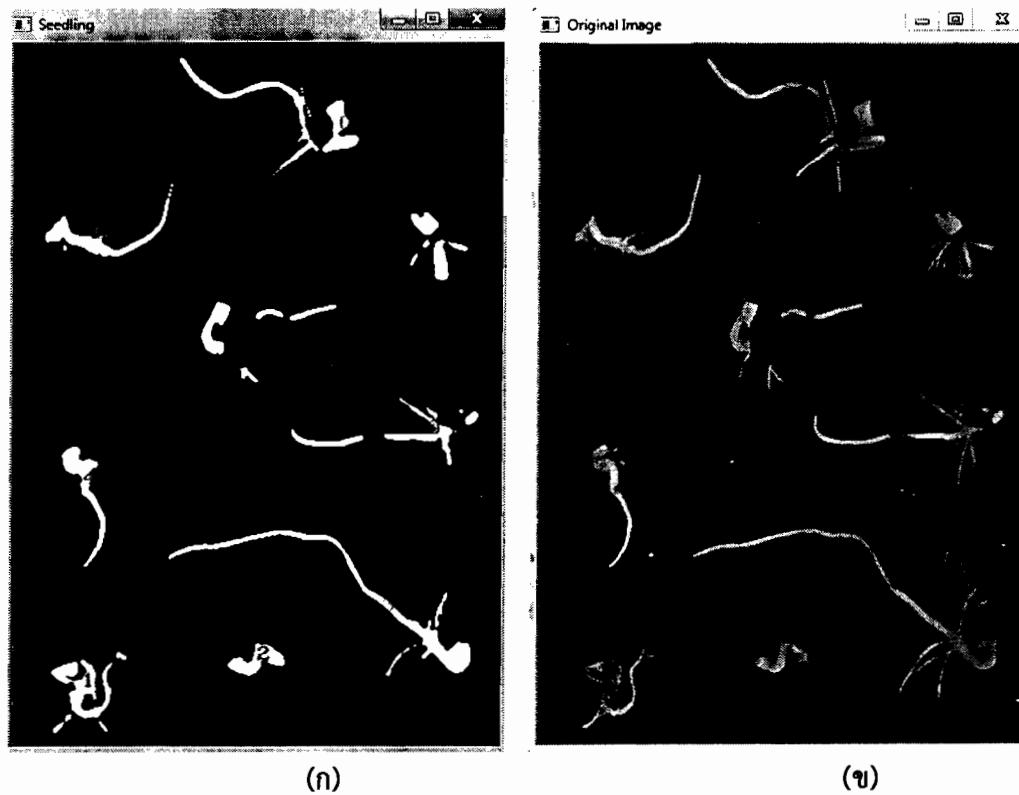
ภาพที่ ก.39 ภาพตัวอย่างพีซชันดถ้วนแลงที่ประมวลผล ข้อภาพ Red1.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จลิ้น



ภาพที่ ก.40 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ Red2.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

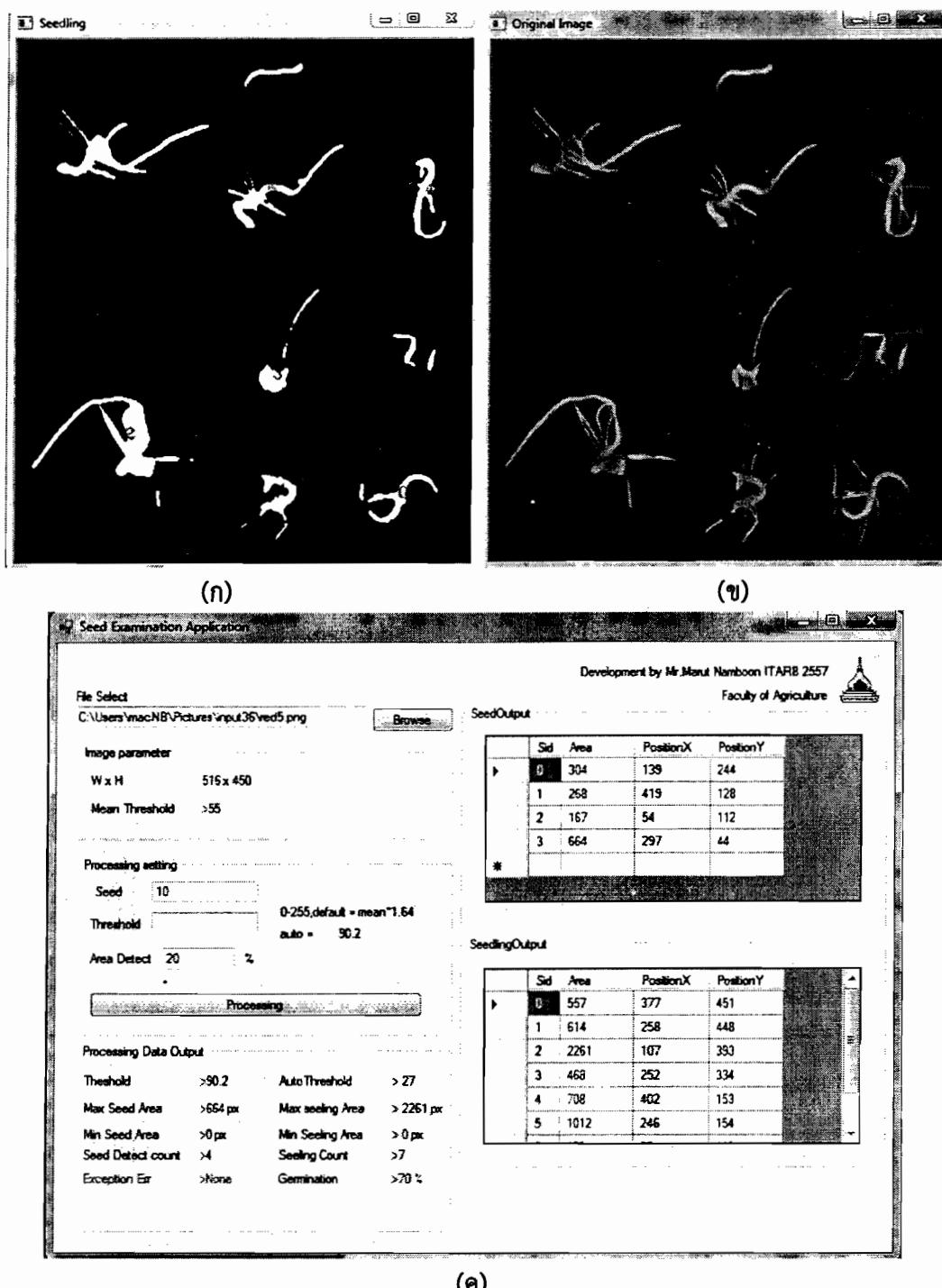


ภาพที่ ก.41 ภาพตัวอย่างพืชชนิดถั่วแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ Red3.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

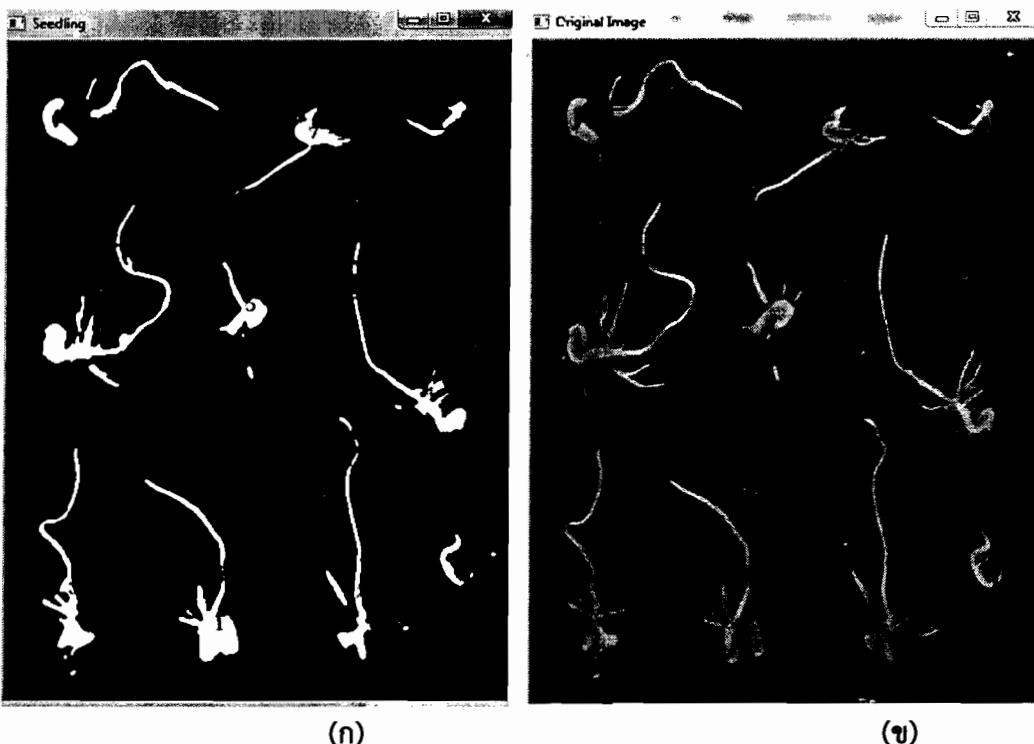


(ค)

ภาพที่ ก.42 ภาพตัวอย่างพิชณิดถั่วแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ Red4.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.43 ภาพตัวอย่างพืชชนิดถั่วแดงที่ประมวลผล ข้อภาพ Red5.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



(ก)

(ข)

Seed Examination Application

File Select: C:\Users\macNB\Pictures\input\36\red6.png Browse... SeedOutput

Development by Mr. Marut Namboon ITAR8 2557
Faculty of Agriculture

Image parameter

- W x H: 586 x 450
- Mean Threshold: >58

Processing setting

- Seed: 10
- Threshold: 0-255, default = mean+1.64
- auto = 95.12
- Area Detect: 2

Processing

Processing Data Output

Threshold	>95.12	Auto Threshold	>29
Max Seed Area	>486 px	Max seedling Area	>1489 px
Min Seed Area	>0 px	Min Seedling Area	>0 px
Seed Detect count	>6	Seedling Count	>8
Exception Err	>None	Germination	>80 %

SeedOutput

Sd	Area	PositionX	PositionY
0	438	201	557
6	483	397	81
1	168	301	519
3	486	417	473
4	235	396	358
5	152	31	290

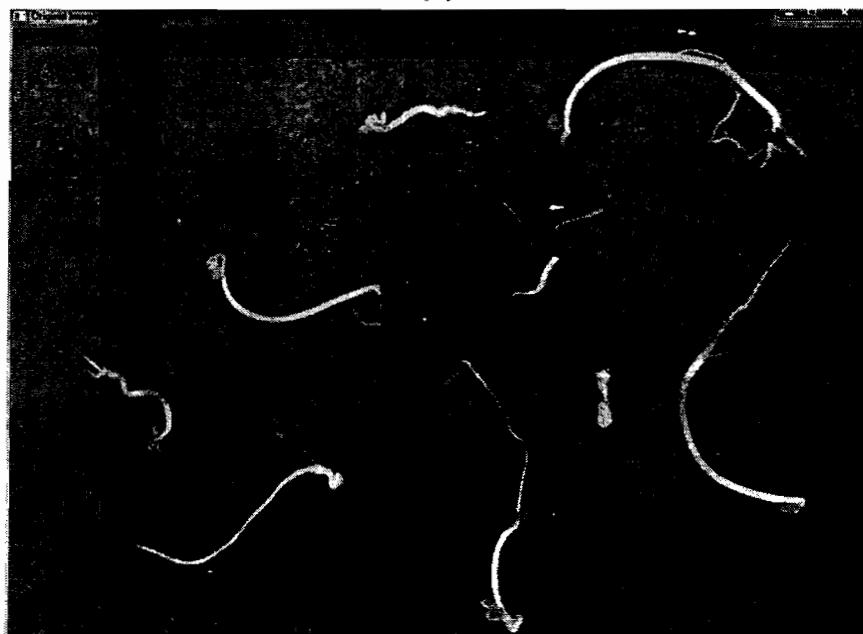
Sd	Area	PositionX	PositionY
0	1052	42	73
1	1426	185	523
2	800	313	495
3	1268	54	491
4	1055	375	317
5	720	211	240

(ค)

ภาพที่ ก.44 ภาพตัวอย่างพิชณิดถ้วนแดงที่ประมวลผล ชื่อภาพ Red6.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

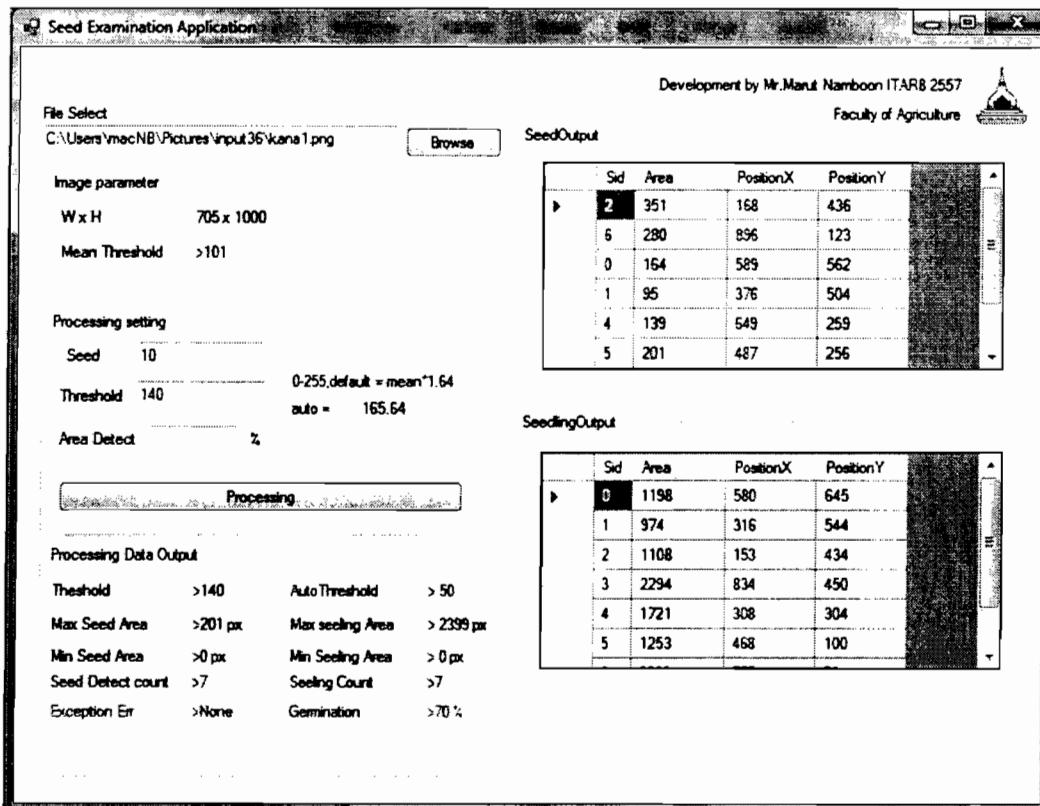


(n)



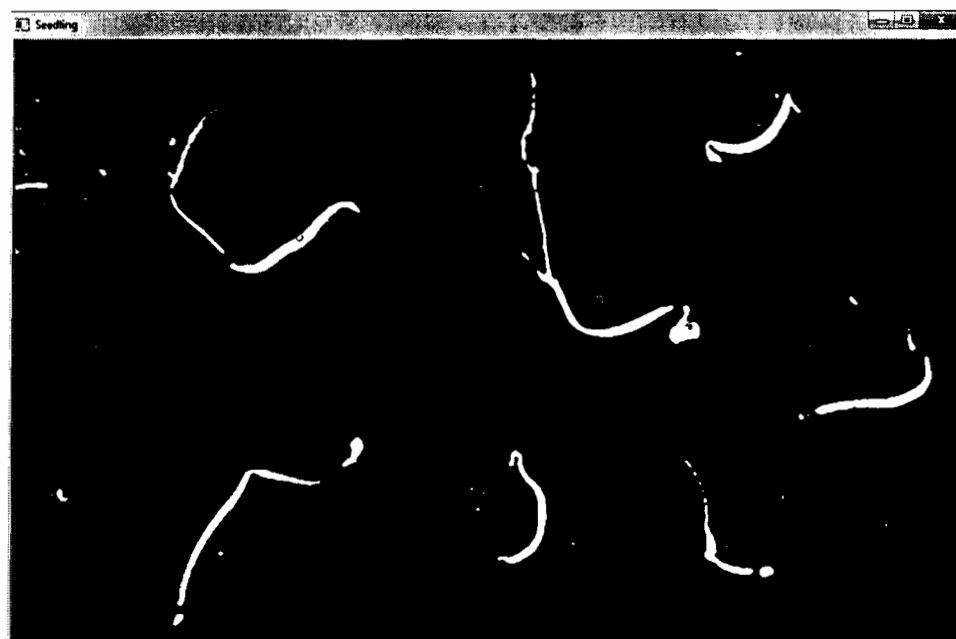
(x)

ภาพที่ ก.45 ภาพตัวอย่างพีซชนิคคน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Kana1.png (ก) ภาพต้นอ่อน (ข) ภาพต้นฉบับ

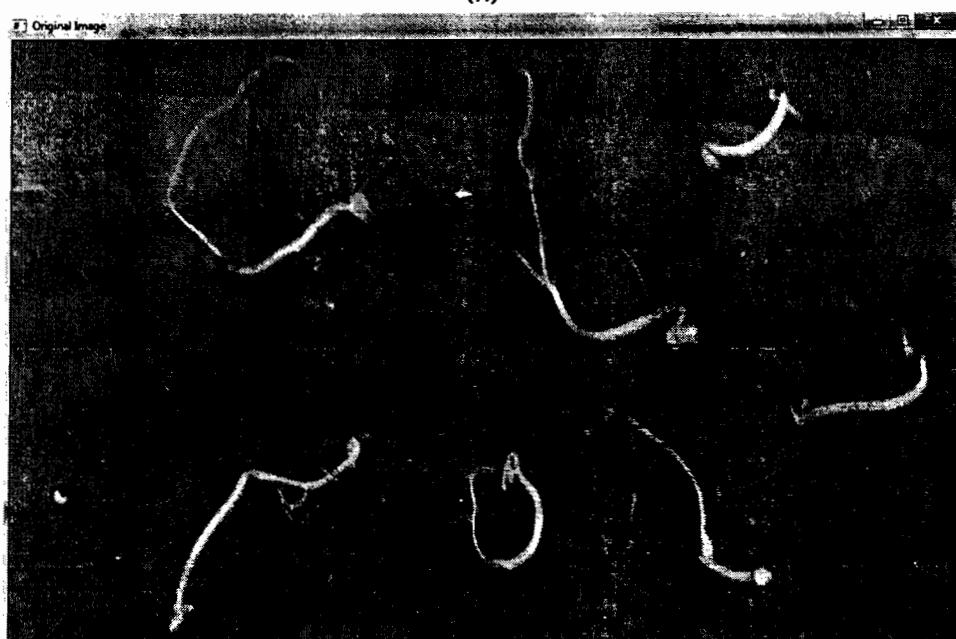


(ค)

ภาพที่ ก.46 ภาพตัวอย่างพิชณิตคาน้ำที่ถูกประมวลผล ขึ้นภาพ Kana1.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

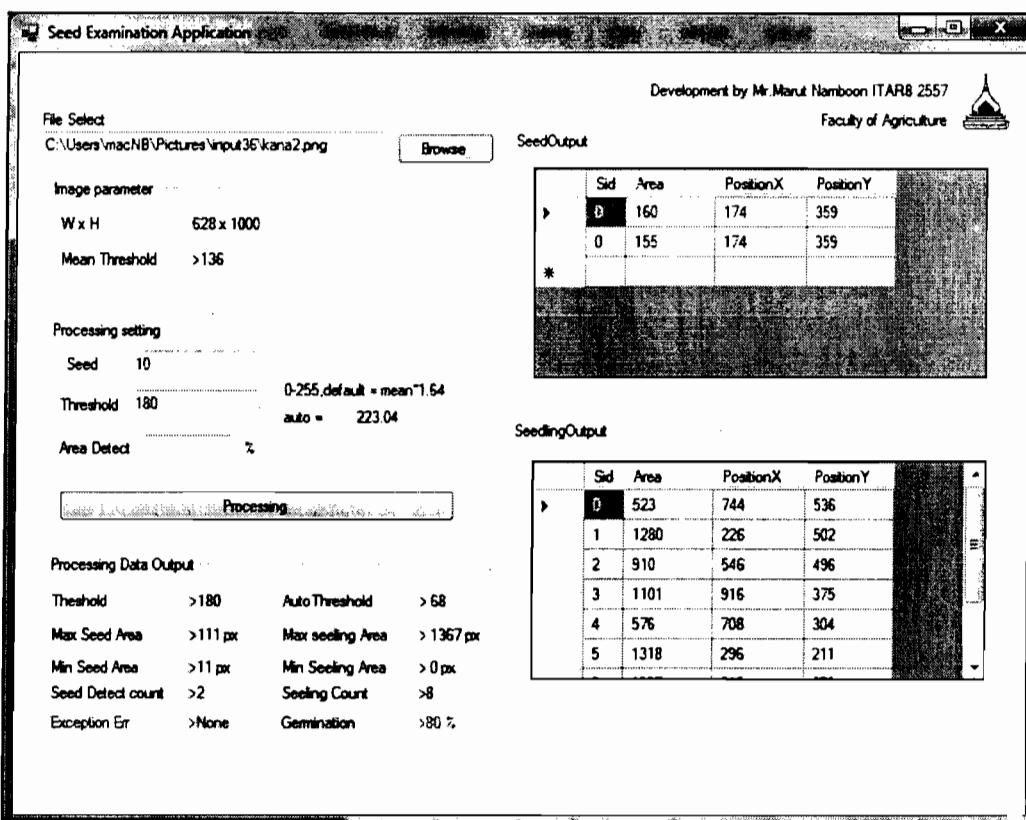


(ก)



(ข)

ภาพที่ ก.47 ภาพตัวอย่างพีชชนิดกระดาษที่ประมวลผล ซึ่งภาพ Kana2.png (ก) ภาพด้านล่าง
(ข) ภาพด้านฉบับ

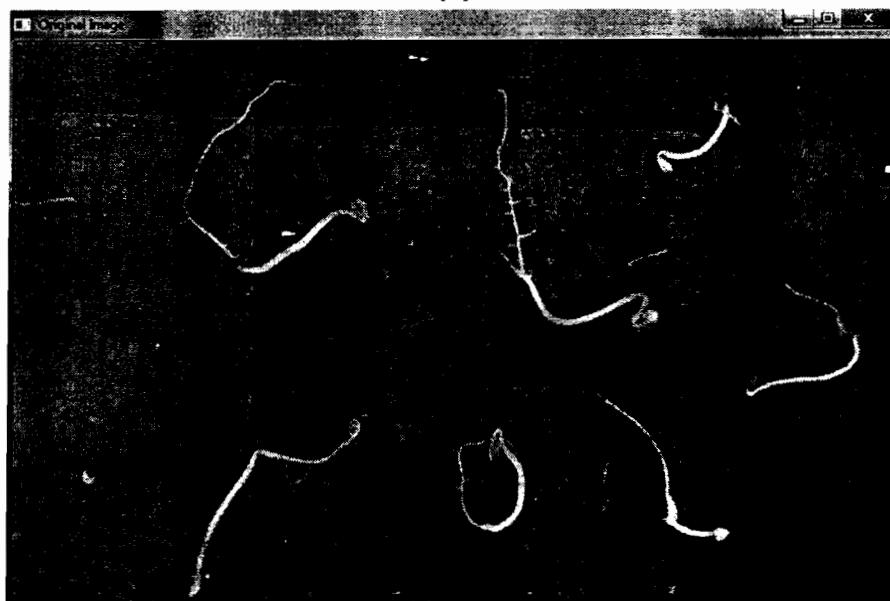


(ค)

ภาพที่ ก.48 ภาพตัวอย่างพืชชนิดคะน้าที่ถูกประมวลผล ขึ้นภาพ Kana2.png (ต่อ) (ค)
อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

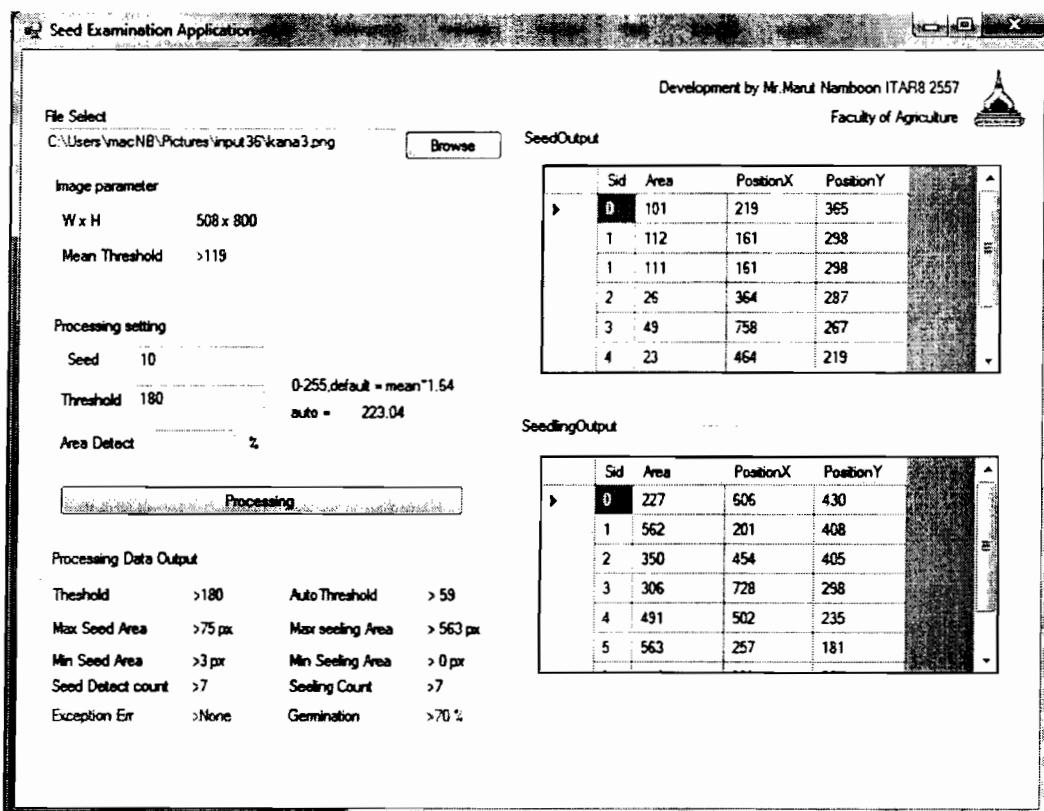


(n)



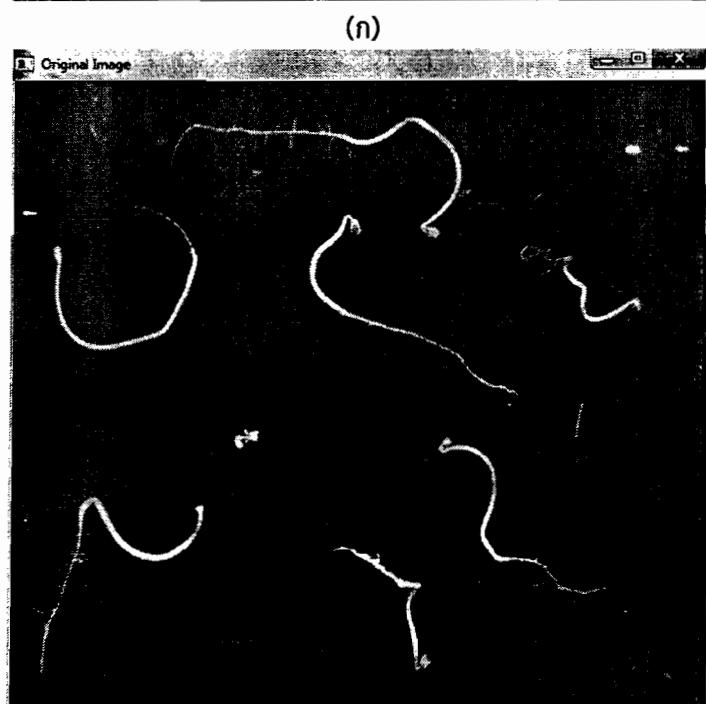
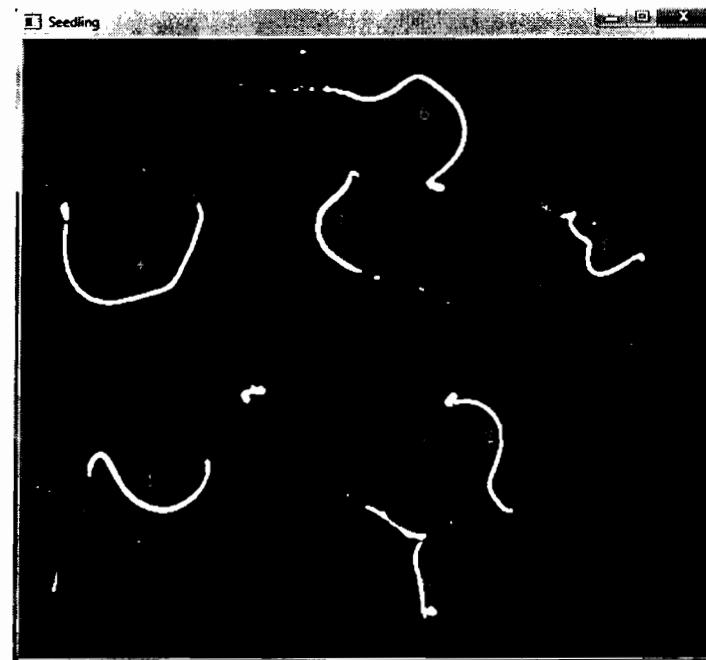
(g)

ภาพที่ ก.49 ภาพตัวอย่างพีซชนิคคน้าที่ประมวลผล ชื่อภาพ Kana3.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ง) ภาพต้นฉบับ

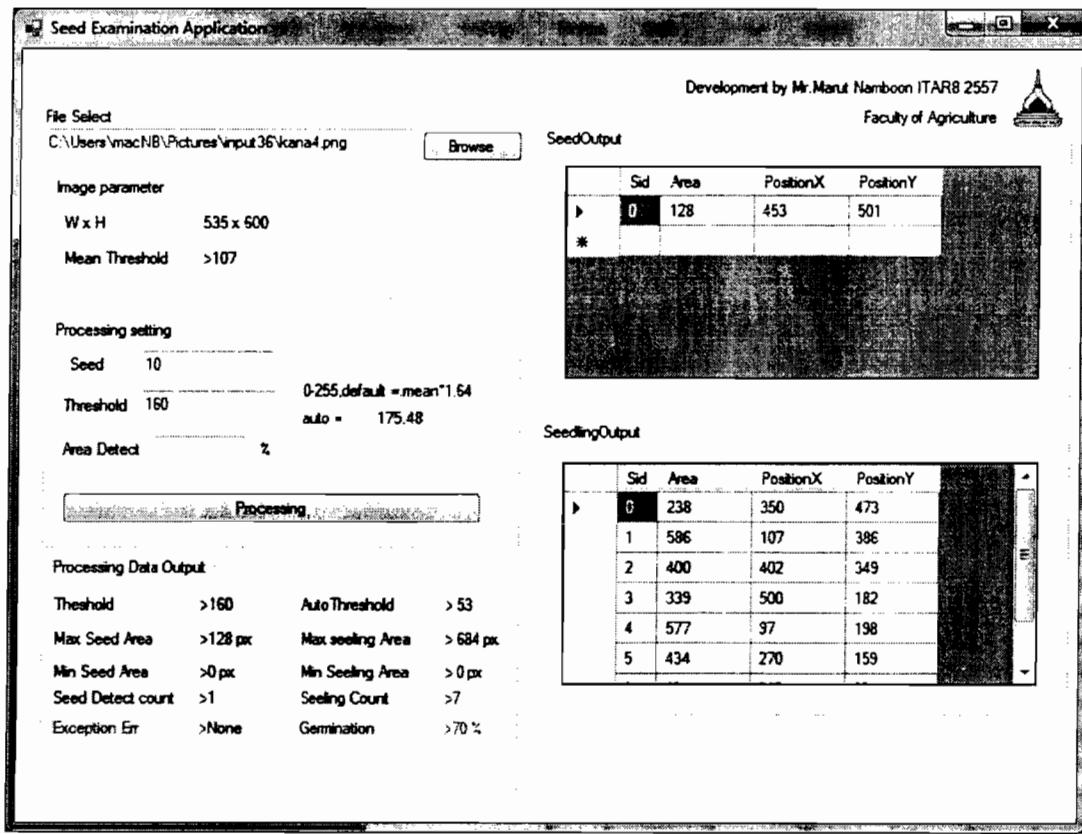


(ค)

ภาพที่ ก.50 ภาพตัวอย่างพิชณิตคณ้าที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Kana3.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น



ภาพที่ ก.51 ภาพตัวอย่างพีซชนิคคน้ำที่ถูกประมวลผล ข้อภาพ Kana4.png) (n) ภาพต้นอ่อน (x) ภาพต้นฉบับ

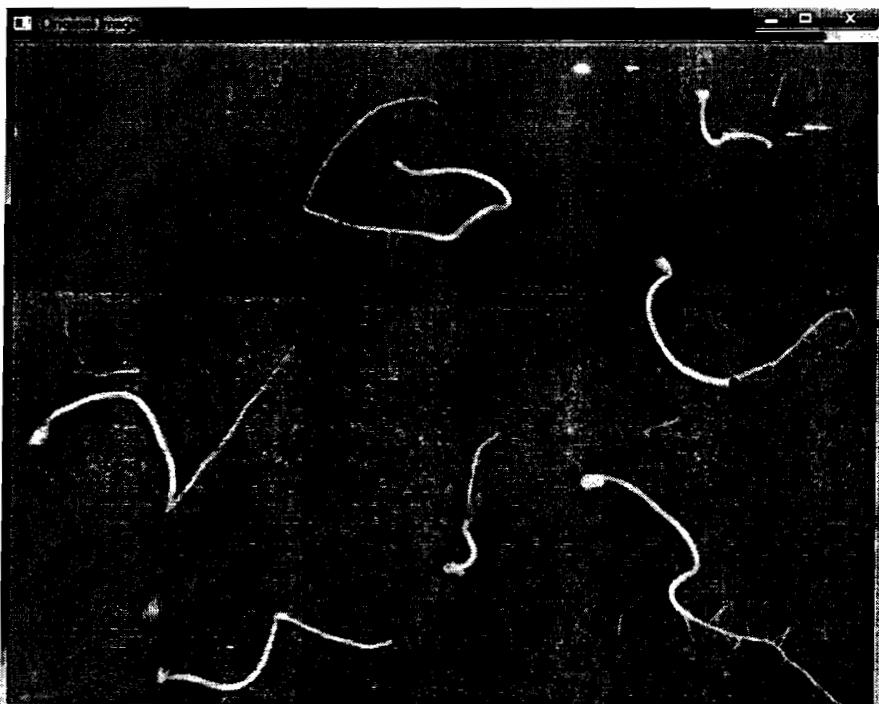


(a)

ภาพที่ ก.52 ภาพตัวอย่างพิชณิตคาน้ำที่ถูกประมวลผล ชื่อภาพ Kana4.png (ต่อ)
(ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

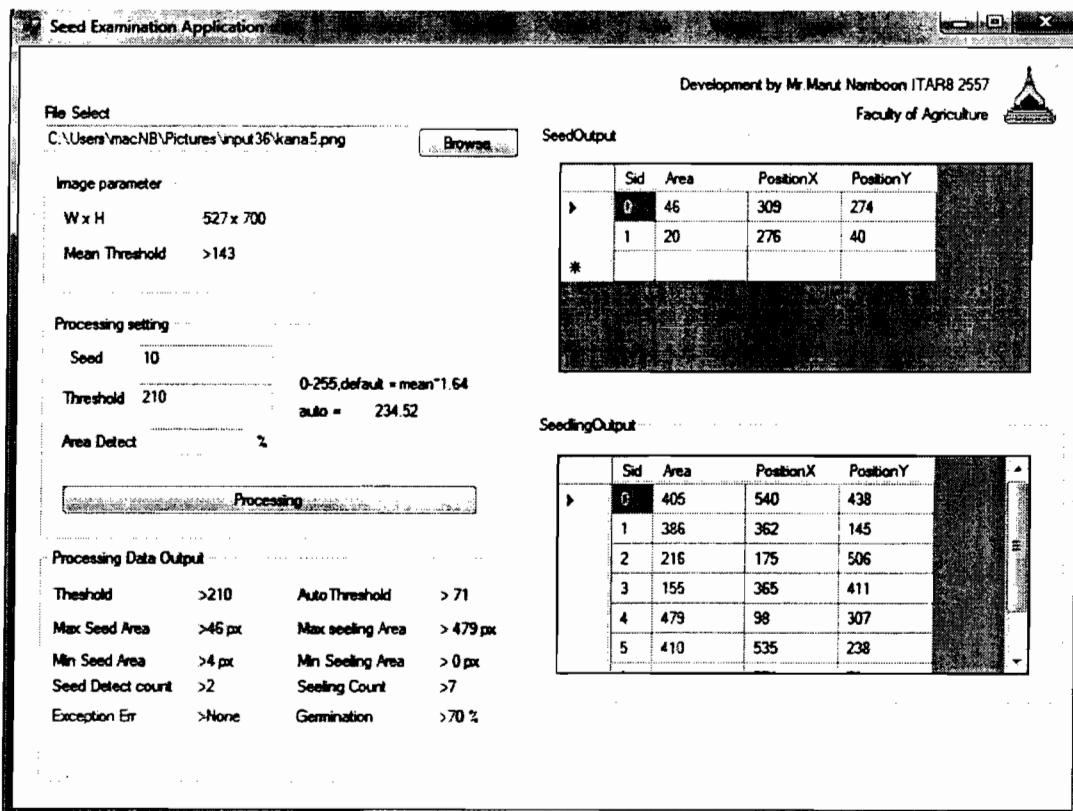


(ก)



(ข)

ภาพที่ ก.53 ภาพตัวอย่างพิชณิดคณ์ที่ประมวลผล ชื่อภาพ Kana5.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ



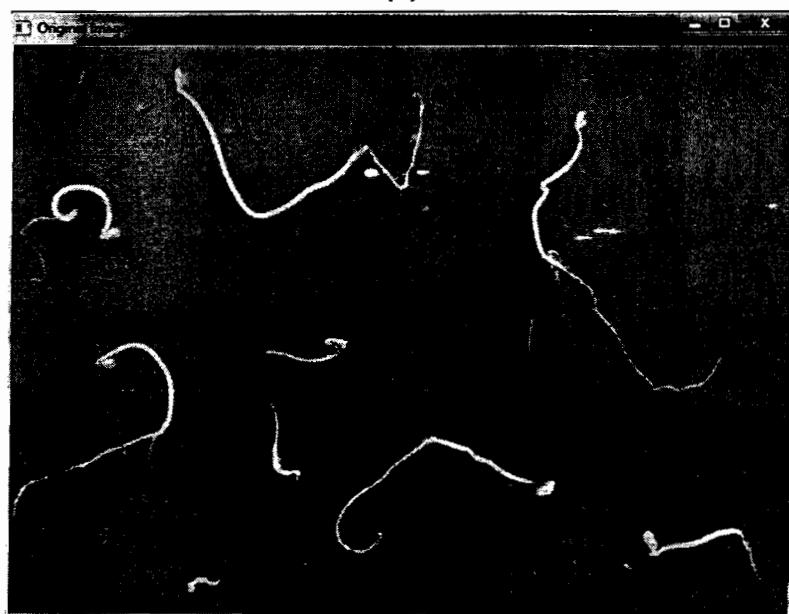
(ค)

ภาพที่ ก.54 ภาพตัวอย่างพืชชนิดคน้าที่ประมวลผล ชื่อภาพ Kana5.png (ต่อ)

(ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเมื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

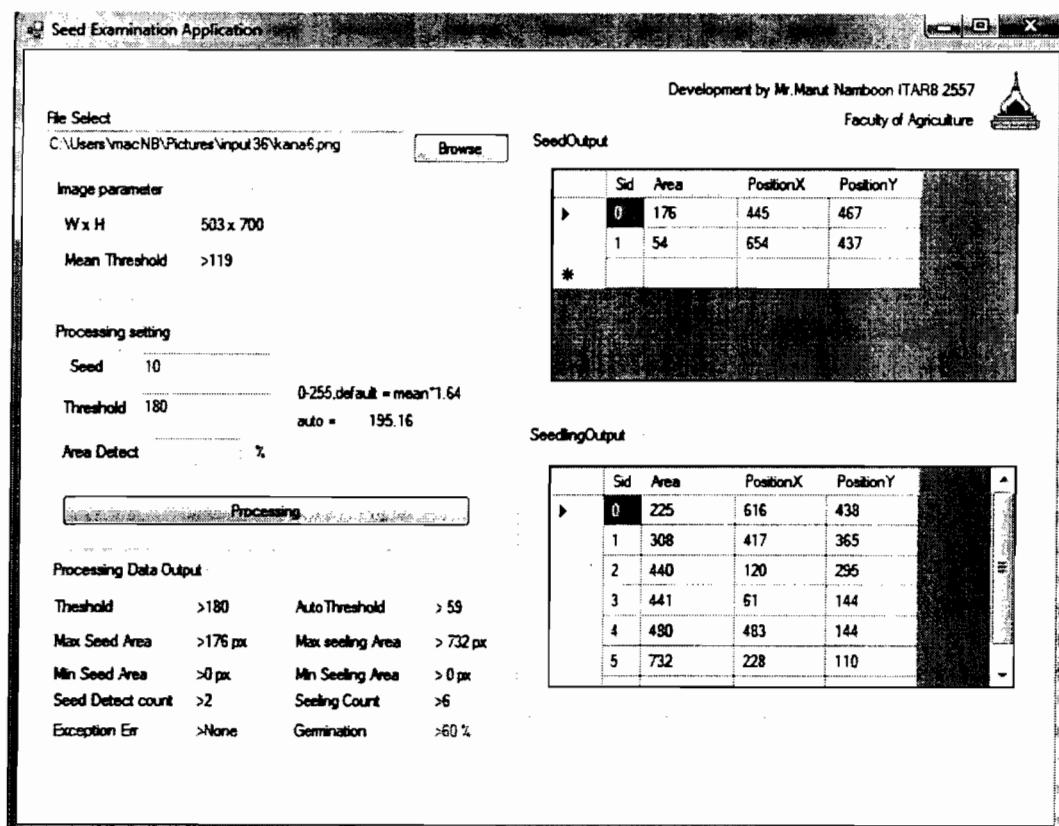


(ก)



(ข)

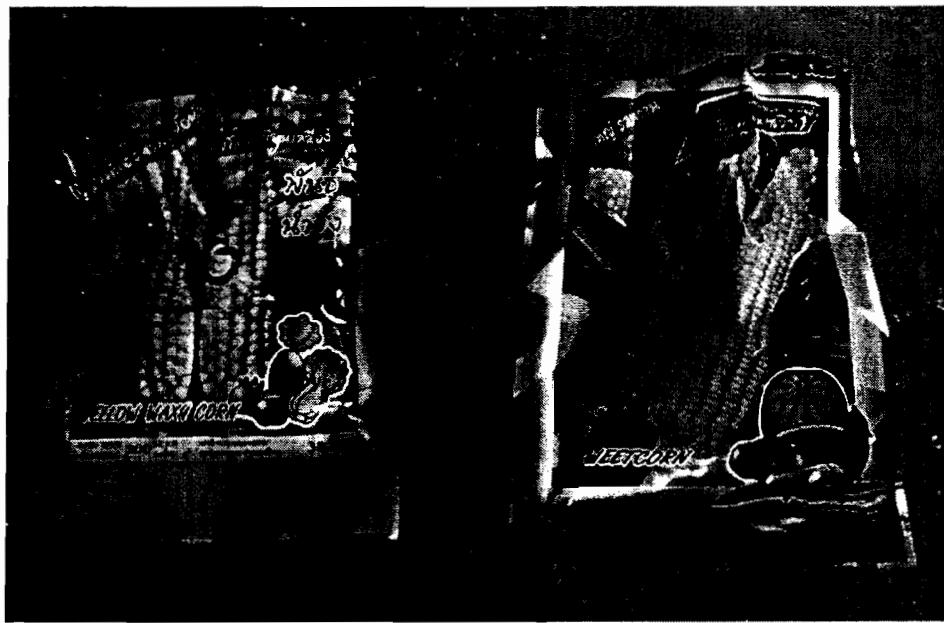
ภาพที่ ก.55 ภาพตัวอย่างพีซชนิคคน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ Kana6.png (ก) ภาพต้นอ่อน
(ข) ภาพต้นฉบับ



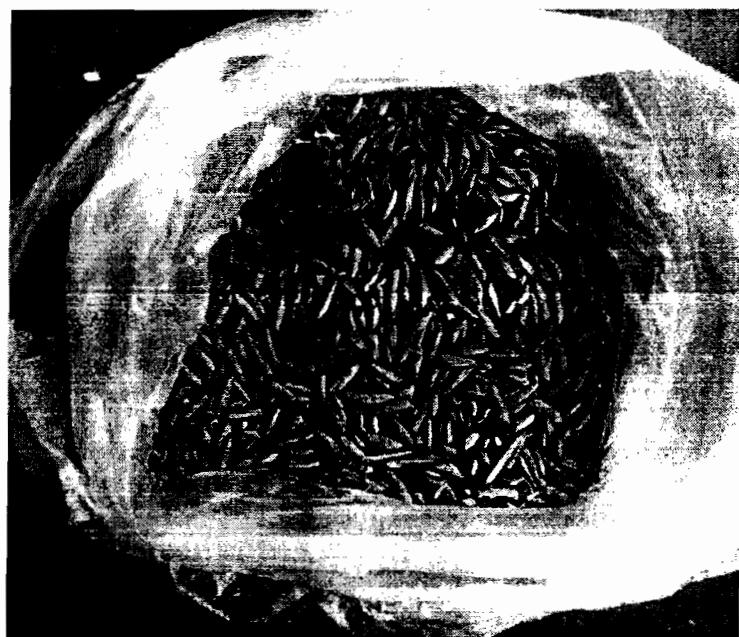
(ค)

ภาพที่ ก.56 ภาพตัวอย่างพิชณิตค่าน้ำที่ประมวลผล ชื่อภาพ Kana6.png (ต่อ)
 (ค) อินเตอร์เฟสของโปรแกรมเพื่อประมวลผลเสร็จสิ้น

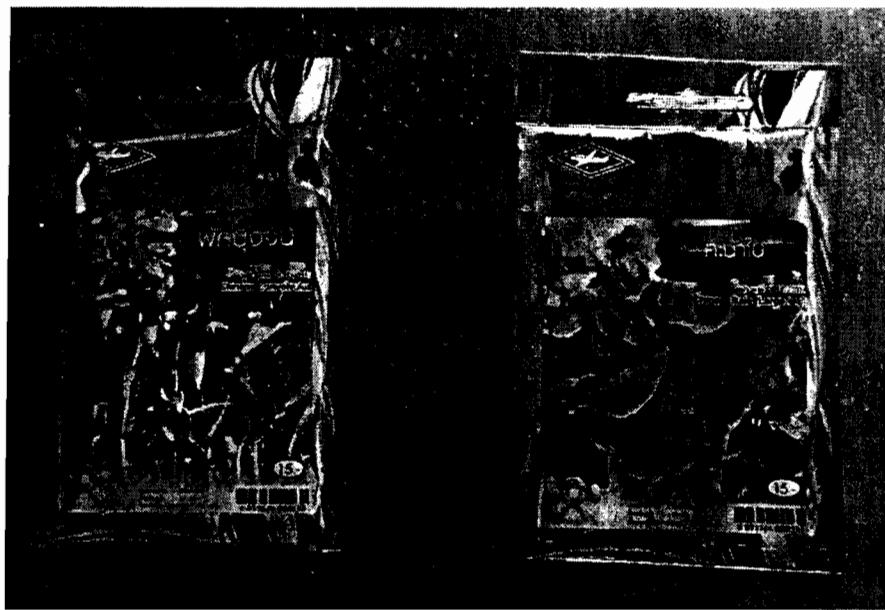
ภาคผนวก ข
ภาพการเพาะเมล็ดพืชตัวอย่างทดลอง



ภาพที่ ข.1 เมล็ดพันธุ์ข้าวโพดหวานที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ



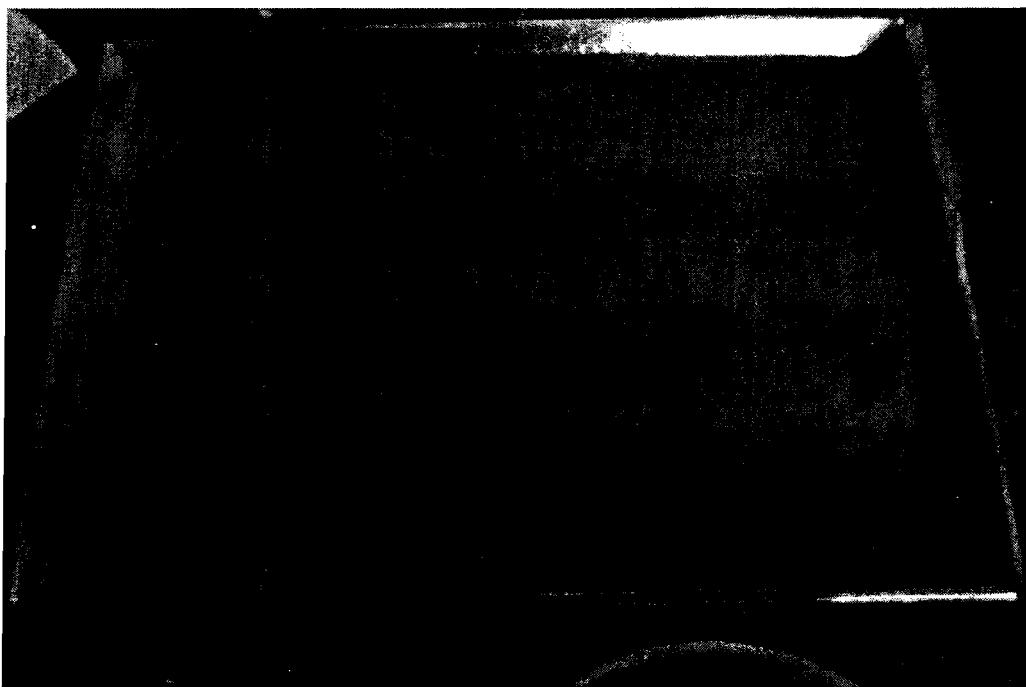
ภาพที่ ข.2 เมล็ดพันธุ์ข้าวหอมมะลิที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ



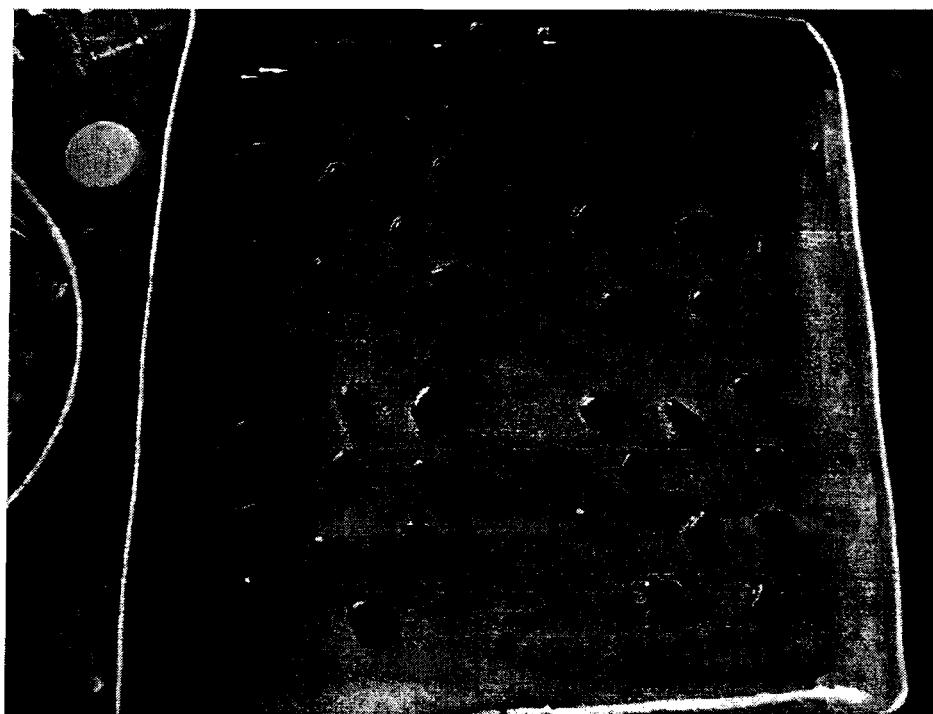
ภาพที่ ข.3 เมล็ดพันธุ์ผักบุ้ง และ ผักคะน้า ที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ



ภาพที่ ข.4 เมล็ดพันธุ์ถั่วเขียวที่ใช้เป็นตัวอย่างเพาะ



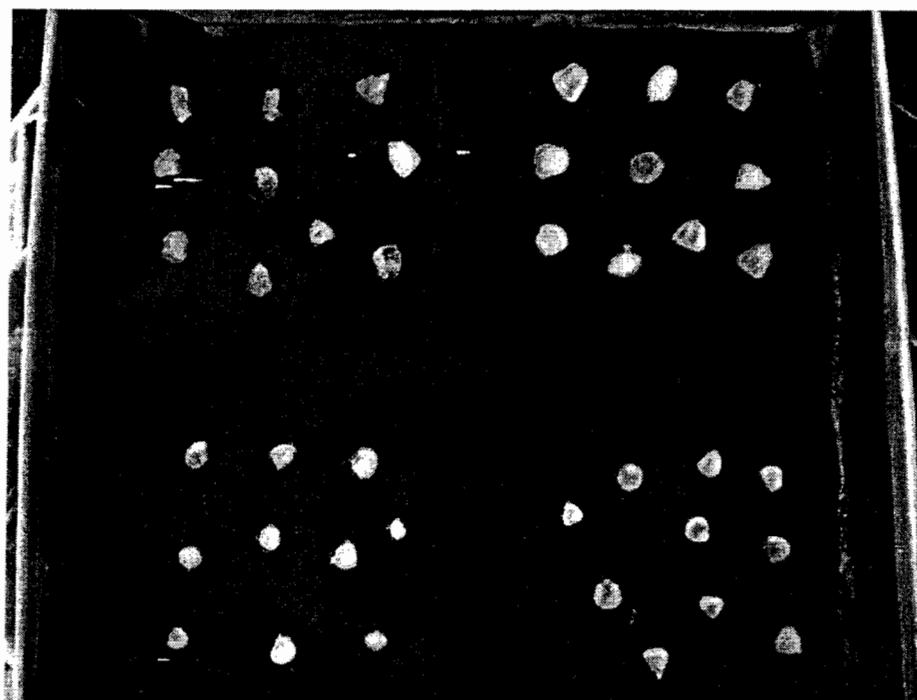
ภาพที่ ข.5 ถ้าดูเฉพาะที่ร่องพื้นด้วยกระดาษสีน้ำตาล



ภาพที่ ข.6 การวางเมล็ดพืชบนถ้าดูเฉพาะเมล็ด



ภาพที่ ข.7 การวางแผนล็อกพื้นที่บนถุงคาดเพาเมล็ด



ภาพที่ ข.8 การวางแผนล็อกพื้นที่บนถุงคาดเพาเมล็ด

ประวัติผู้วิจัย

ชื่อ	นายมรุต นามบุญ
ประวัติการศึกษา	พ.ศ. 2544 ประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) ช่างอิเล็กทรอนิกส์ วิทยาลัยเทคนิคอุบลราชธานี พ.ศ. 2546 ประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นสูง (ปวส.) ช่างอิเล็กทรอนิกส์ วิทยาลัยเทคนิคอุบลราชธานี พ.ศ. 2549 วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต (วิศวกรรมคอมพิวเตอร์) สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง
ประวัติการทำงาน	พ.ศ. 2550 – ปัจจุบัน วิทยาลัยเทคนิคศรีสะเกษ
ตำแหน่ง	ครุ แผนกวิชาเทคโนโลยีคอมพิวเตอร์
สถานที่ทำงานปัจจุบัน	วิทยาลัยเทคนิคศรีสะเกษ ถนนกสิกรรม ตำบลหนองครก อำเภอเมือง จังหวัดศรีสะเกษ 33000

